

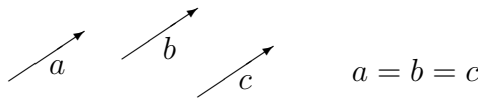
Inhalt Vektoren, reelle Vektorräume, Länge eines Vektors in der Ebene, Skalarprodukt, Orthogonalität, Geraden in der Ebene

1 Vektoren

Viele physikalische Größen (z. B. Kraft, Geschwindigkeit, Beschleunigung, ...) haben nicht nur einen Betrag, sondern auch eine Richtung. In der Physik ist ein *Vektor* eine gerichtete Strecke (im zwei- oder dreidimensionalen Raum), repräsentiert durch Pfeile:



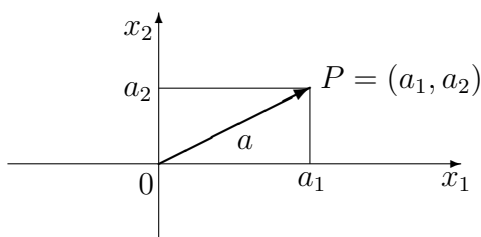
Zwei Vektoren heißen *gleich*, wenn sie die gleiche Richtung und die gleiche Länge haben:



Die Fußpunkte müssen nicht übereinstimmen; ein Vektor kann beliebig parallel verschoben werden, ohne daß er sich ändert.

Beschreibung von Vektoren der Ebene durch Koordinaten

Wir führen in der Ebene ein rechtwinkliges Koordinatensystem ein; ein Vektor (in der Ebene) kann dann ohne Änderung in den Nullpunkt verschoben werden:



Die Vektoren entsprechen dann eindeutig den Punkten P der Ebene.

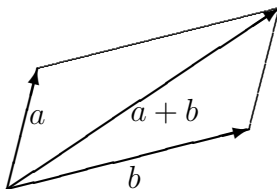
Jeder Punkt P der Ebene ist eindeutig durch seine Koordinaten a_1, a_2 bestimmt.

Vektoren (in der Ebene) entsprechen also Paaren (a_1, a_2) reeller Zahlen.

Dem Zahlenpaar $(0, 0)$ entspricht der *Nullvektor* o (mit der Länge 0, er hat keine Richtung.)

Im dreidimensionalen Raum werden Vektoren (nach Wahl eines Koordinatensystems) durch Tripel (a_1, a_2, a_3) von reellen Zahlen beschrieben.

Addition von Vektoren



$a + b$ erhält man als Diagonale im von a, b aufgespannten Parallelogramm.

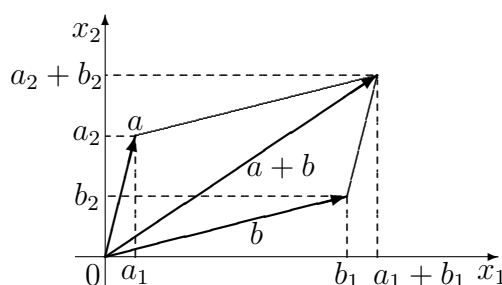
In Koordinaten:

Ist $a = (a_1, a_2)$, $b = (b_1, b_2)$ in der Ebene, so ist

$$a + b = (a_1 + b_1, a_2 + b_2).$$

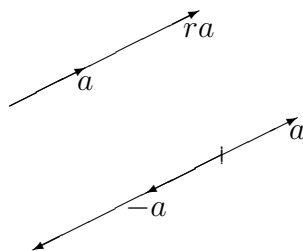
Die Vektoraddition erfolgt also komponentenweise.

Entsprechendes gilt für Vektoren im dreidimensionalen Raum.



Multiplikation eines Vektors mit einer reellen Zahl

Sei a ein Vektor, r eine reelle Zahl (ein Skalar).

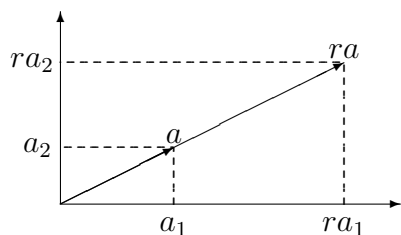


$$ra = (-r)(-a) \text{ für } r < 0$$

Für $r \geq 0$ hat ra die gleiche Richtung wie a , die Länge von ra ist das r -fache der Länge von a .

Für $r < 0$ kehrt man die Richtung von a um und multipliziert den dann entstehenden Vektor $-a$ mit $-r$:

$$ra := (-r)(-a) \text{ für } r < 0.$$



In Koordinaten: Für $a = (a_1, a_2)$ erhält man (mit einem Strahlensatz)

$$ra = (ra_1, ra_2).$$

Die Multiplikation mit einer reellen Zahl erfolgt also komponentenweise.

Entsprechendes gilt im dreidimensionalen Raum.

Rechenregeln für die Vektoraddition und die Multiplikation mit reellen Zahlen

Für beliebige Vektoren a, b, c und beliebige reelle Zahlen r, s gilt (wobei o den Nullvektor bezeichnet):

$$(a + b) + c = a + (b + c), \quad a + b = b + a, \quad a + o = a, \quad a + (-a) = o,$$

$$(r + s)a = ra + sa, \quad r(a + b) = ra + rb, \quad (rs)a = r(sa), \quad 1a = a.$$

Diese Rechenregeln kann man sich geometrisch klarmachen, oder man erhält sie aus der Beschreibung von Vektoren durch Koordinaten.

Diese Rechenregeln führen zu folgendem allgemeinen Begriff:

2 Reelle Vektorräume

Definition Eine Menge V zusammen mit zwei Rechenoperationen

$$+ : V \times V \rightarrow V, (a, b) \mapsto a + b, \quad \mathbb{R} \times V \rightarrow V, (r, a) \mapsto ra$$

heißt *reeller Vektorraum*, falls folgende Bedingungen erfüllt sind:

Für alle $a, b, c \in V$ gilt $(a + b) + c = a + (b + c)$ und $a + b = b + a$,

es gibt ein Element $o \in V$ mit $a + o = a$ für alle $a \in V$, und zu jedem $a \in V$ gibt es ein $-a \in V$ mit $a + (-a) = o$,

für alle $a, b \in V$, $r, s \in \mathbb{R}$ gilt $(r + s)a = ra + sa$, $r(a + b) = ra + rb$, $(rs)a = r(sa)$, $1a = a$.

Beispiele reeller Vektorräume

a) Für $n \in \mathbb{N}$ ist $\mathbb{R}^n := \{(a_1, \dots, a_n) \mid a_i \in \mathbb{R} \text{ für alle } 1 \leq i \leq n\}$ ein reeller Vektorraum mit den komponentenweisen Operationen

$$(a_1, \dots, a_n) + (b_1, \dots, b_n) := (a_1 + b_1, \dots, a_n + b_n), \quad r(a_1, \dots, a_n) := (ra_1, \dots, ra_n)$$

(für $(a_1, \dots, a_n), (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$, $r \in \mathbb{R}$) mit $0 = (0, \dots, 0)$ als Nullvektor.

Es gibt noch viele andere Beispiele reeller Vektorräume, etwa die folgenden:

b) Die reellen Zahlenfolgen $(a_n)_{n \in \mathbb{N}} = (a_1, a_2, a_3, \dots)$ bilden einen reellen Vektorraum mit den Operationen

$$(a_n) + (b_n) := (a_n + b_n), \quad r(a_n) := (ra_n).$$

(Die konvergenten reellen Folgen bilden mit diesen Operationen ebenfalls einen reellen Vektorraum.)

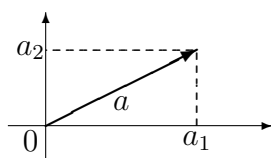
c) Sei X eine nichtleere Menge. Dann ist $\text{Abb}(X, \mathbb{R}) := \{f : X \rightarrow \mathbb{R} \text{ Abbildung}\}$ ein reeller Vektorraum mit den Operationen

$$(f, g) \mapsto f + g, \quad \text{wobei } (f + g)(x) := f(x) + g(x) \text{ f\"ur alle } f, g \in \text{Abb}(X, \mathbb{R}), x \in X,$$

$$(r, f) \mapsto rf, \quad \text{wobei } (rf)(x) := rf(x) \text{ f\"ur alle } f \in \text{Abb}(X, \mathbb{R}), r \in \mathbb{R}, x \in X.$$

In der Mathematik ist ein *Vektor* ein Element eines beliebigen Vektorraums.

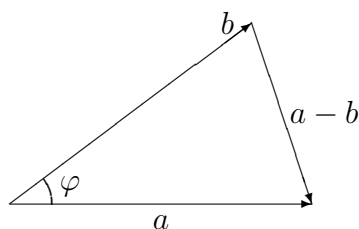
3 Länge eines Vektors in der Ebene



Sei a ein Vektor in der Ebene mit den Koordinaten a_1, a_2 (bezüglich eines rechtwinkligen Koordinatensystems).

Für die Länge $|a|$ von a gilt (nach Pythagoras)

$$|a|^2 = a_1^2 + a_2^2, \text{ also } |a| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2}.$$

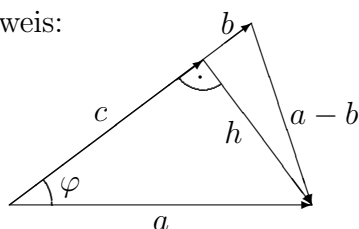


Satz 1 (Cosinus-Satz) Für Vektoren a, b in der Ebene gilt

$$|a - b|^2 = |a|^2 + |b|^2 - 2|a| \cdot |b| \cos \varphi,$$

wobei φ mit $0 \leq \varphi \leq \pi$ der von a, b eingeschlossene Winkel sei.

Beweis:



Sei c der Vektor zum Fußpunkt des Lotes von a auf b und $h := a - c$. Mit dem Satz von Pythagoras folgt

$$\begin{aligned} |a - b|^2 &= |h|^2 + |b - c|^2 = |h|^2 + (|b| - |c|)^2 \\ &= |h|^2 + |b|^2 + |c|^2 - 2|b| \cdot |c| \\ &= |a|^2 + |b|^2 - 2|b| \cdot |c| \quad (\text{da } |a|^2 = |h|^2 + |c|^2). \end{aligned}$$

Es ist $\cos \varphi = \frac{|c|}{|a|}$, also $|c| = |a| \cos \varphi$ und damit $|a - b|^2 = |a|^2 + |b|^2 - 2|a| \cdot |b| \cos \varphi$.
(Bei anderer geometrischer Konstellation wird der Beweis analog geführt.)

Wir nehmen den „Korrekturterm“ $2|a| \cdot |b| \cos \varphi$ zum Anlass für die folgende Definition:

4 Das Skalarprodukt zweier Vektoren

Definition Für zwei Vektoren a, b heißt $a \cdot b := |a| \cdot |b| \cos \varphi$ (wobei φ der Winkel zwischen a, b ist) *Skalarprodukt* von a, b . Das Skalarprodukt von a, b ist eine reelle Zahl (ein *Skalar*).

Insbesondere ist $a \cdot a = |a|^2$ (wegen $\cos 0 = 1$), also $a \cdot a \geq 0$ und $|a| = \sqrt{a \cdot a}$.

Satz 2 Für Vektoren $a = (a_1, a_2)$, $b = (b_1, b_2)$ der Ebene ist $a \cdot b = a_1 b_1 + a_2 b_2$.

Beweis: Nach dem Cosinus-Satz (Satz 1) gilt $|a - b|^2 = |a|^2 + |b|^2 - 2a \cdot b$, also $a \cdot b = \frac{1}{2}(|a|^2 + |b|^2 - |a - b|^2) = \frac{1}{2}(a_1^2 + a_2^2 + b_1^2 + b_2^2 - (a_1 - b_1)^2 - (a_2 - b_2)^2) = a_1b_1 + a_2b_2$.

Das Skalarprodukt kann man auch für Vektoren des \mathbb{R}^n definieren:

Definition des Skalarproduktes für Vektoren des \mathbb{R}^n

Für $a = (a_1, \dots, a_n)$, $b = (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$ heißt

$$a \cdot b := a_1b_1 + \dots + a_nb_n \text{ Skalarprodukt von } a, b \text{ und}$$

$$|a| := \sqrt{a \cdot a} = \sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2} \text{ der Betrag von } a.$$

Rechenregeln für das Skalarprodukt im \mathbb{R}^n

Für alle $a, b, c \in \mathbb{R}^n$, $r \in \mathbb{R}$ gilt

$$a \cdot b = b \cdot a, \quad a \cdot (b + c) = a \cdot b + a \cdot c, \quad a \cdot (rb) = r a \cdot b, \quad a \cdot a \geq 0 \text{ und } (a \cdot a = 0 \iff a = 0).$$

Satz 3 (Ungleichung von Cauchy-Schwarz) Für alle $a, b \in \mathbb{R}^n$ gilt $|a \cdot b| \leq |a| |b|$.

Beweis für $n = 2$: Für $a, b \in \mathbb{R}^2$ ist $|a \cdot b| = |a| |b| |\cos \varphi| \leq |a| |b|$ (wegen $|\cos \varphi| \leq 1$).

Allgemeiner Beweis: Für $b = 0$ ist die Aussage klar. Sei jetzt $b \neq 0$, also $b \cdot b \neq 0$, und $r := \frac{a \cdot b}{b \cdot b}$.

Wegen $(rb - a) \cdot (rb - a) \geq 0$ folgt dann (mit den Rechenregeln für das Skalarprodukt)

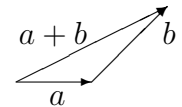
$$\begin{aligned} 0 &\leq (rb - a) \cdot (rb - a) = r^2 b \cdot b - 2r a \cdot b + a \cdot a \\ &= \frac{(a \cdot b)^2}{(b \cdot b)^2} b \cdot b - 2 \frac{(a \cdot b)^2}{b \cdot b} + a \cdot a && \text{(durch Einsetzen von } r) \\ &= -\frac{(a \cdot b)^2}{b \cdot b} + a \cdot a \\ &= \frac{1}{b \cdot b} \left(-(a \cdot b)^2 + |a|^2 |b|^2 \right) \end{aligned}$$

Wegen $b \cdot b > 0$ folgt $|a|^2 |b|^2 \geq (a \cdot b)^2$ und damit (durch Wurzelziehen) $|a \cdot b| \leq |a| |b|$.

Rechenregeln für den Betrag Für alle $a, b \in \mathbb{R}^n$, $r \in \mathbb{R}$ gilt

- (i) $|a| \geq 0$ und $(|a| = 0 \iff a = 0)$,
- (ii) $|ra| = |r| |a|$,
- (iii) (Dreiecksungleichung) $|a + b| \leq |a| + |b|$.

Die Bezeichnung „Dreiecksungleichung“ ist durch folgendes Bild motiviert:



Beweis der Dreiecksungleichung: Mit der Ungleichung von Cauchy-Schwarz (Satz 3) folgt

$$|a + b|^2 = (a + b) \cdot (a + b) = |a|^2 + |b|^2 + 2a \cdot b \leq |a|^2 + |b|^2 + 2|a| |b| = (|a| + |b|)^2.$$

Durch Wurzelziehen folgt daraus die Behauptung.

5 Orthogonalität

In der Ebene stehen a, b aufeinander senkrecht (sind orthogonal zueinander), wenn $a = 0$ oder $b = 0$ oder der eingeschlossene Winkel φ gleich 90° ist, wenn also $a = 0$ oder $b = 0$ oder $\cos \varphi = 0$ gilt, d. h. es gilt $a \cdot b = 0$. Dies motiviert folgende allgemeine Definition.

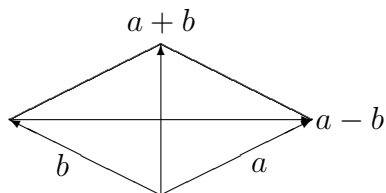
Definition $a, b \in \mathbb{R}^n$ stehen *senkrecht* aufeinander (sind *orthogonal* zueinander, in Zeichen: $a \perp b$), wenn $a \cdot b = 0$ ist.

Beispiele

1. Der Satz von Pythagoras kann jetzt folgendermaßen formuliert werden:

Für $a \perp b$ gilt $|a + b|^2 = |a|^2 + |b|^2$.

Beweis: $|a + b|^2 = (a + b) \cdot (a + b) = a \cdot a + b \cdot b + 2a \cdot b = a \cdot a + b \cdot b + 0 = |a|^2 + |b|^2$.



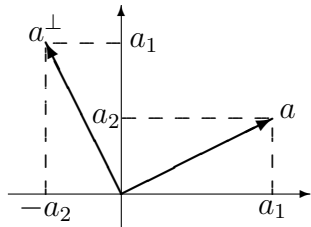
2. In einem *Rhombus* (einem gleichseitigen Viereck) stehen die Diagonalen aufeinander senkrecht:

Für $|a| = |b|$ gilt $(a+b) \perp (a-b)$.

Beweis:

$$(a+b) \cdot (a-b) = a \cdot a - a \cdot b + b \cdot a - b \cdot b = |a|^2 - |b|^2 = 0.$$

Senkrechte in der Ebene



Sei $a = (a_1, a_2) \in \mathbb{R}^2$. Durch Drehung von a um 90° erhält man einen zu a senkrechten Vektor a^\perp gleicher Länge:

$$a^\perp = (-a_2, a_1).$$

Es gilt $a^\perp \perp a$, $|a^\perp| = |a|$, $(a^\perp)^\perp = -a$.

Satz 4 Für alle $a, x \in \mathbb{R}^2$ gilt: $(a \cdot a)x = (x \cdot a)a + (x \cdot a^\perp)a^\perp$.

Beweis durch Nachrechnen:

$$\begin{aligned} (x \cdot a)a + (x \cdot a^\perp)a^\perp &= (x_1 a_1 + x_2 a_2)(a_1, a_2) + (-x_1 a_2 + x_2 a_1)(-a_2, a_1) \\ &= (x_1 a_1^2 + x_1 a_2^2, x_2 a_2^2 + x_2 a_1^2) \\ &= (a_1^2 + a_2^2)(x_1, x_2) = (a \cdot a)x. \end{aligned}$$

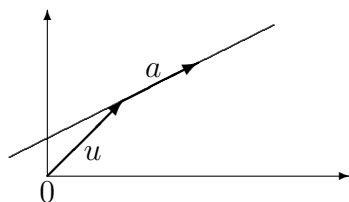
Folgerung Für alle $a, x \in \mathbb{R}^2$, $a \neq 0$ gilt: $x \perp a \iff x \in \mathbb{R}a^\perp := \{ra^\perp \mid r \in \mathbb{R}\}$.

Beweis: „ \Leftarrow “: Aus $x = ra^\perp$ folgt $x \cdot a = (ra^\perp) \cdot a = r(a^\perp \cdot a) = 0$.

„ \Rightarrow “: Für $x \perp a$ gilt $(a \cdot a)x = (x \cdot a)a + (x \cdot a^\perp)a^\perp = (x \cdot a^\perp)a^\perp$, also $x = \frac{x \cdot a^\perp}{a \cdot a} a^\perp \in \mathbb{R}a^\perp$.

6 Geraden in der Ebene

1. Parameterdarstellung

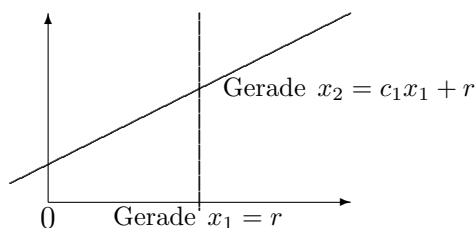


Man wählt einen Punkt u auf der Geraden und einen Richtungsvektor $a \neq 0$. Dann ist

$$G_{u,a} = u + \mathbb{R}a := \{u + ta \mid t \in \mathbb{R}\}$$

die Gerade durch u in Richtung a .

2. Beschreibung durch Gleichungen



Man kann Geraden auch durch Gleichungen der Form $x_2 = c_1 x_1 + r$ oder $x_1 = r$ beschreiben.

Es gilt:

$$x_2 = c_1 x_1 + r \iff -c_1 x_1 + x_2 = r,$$

$$x_1 = r \iff x_1 + 0x_2 = r.$$

Die allgemeine Geradengleichung erhält man in der Form $c_1x_1 + c_2x_2 = r$ mit Konstanten c_1, c_2, r mit $(c_1, c_2) \neq (0, 0)$.

Definition Für $c = (c_1, c_2) \in \mathbb{R}^2$, $c \neq 0$, $r \in \mathbb{R}$ sei

$$H_{c,r} := \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 \mid c_1x_1 + c_2x_2 = r\} = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid c \cdot x = r\}.$$

Frage: Wie kommt man von der Parameterdarstellung zur Geradengleichung?

Satz 5 Seien $u, a \in \mathbb{R}^2$, $a \neq 0$. Für $c := a^\perp$ und $r := c \cdot u$ gilt dann $G_{u,a} = H_{c,r}$.

Beweis: „ \subseteq “: Sei $u + ta \in G_{u,a}$. Dann gilt $c \cdot (u + ta) = c \cdot u = r$, also $u + ta \in H_{c,r}$.

„ \supseteq “: Sei $x \in H_{c,r}$, also $a^\perp \cdot x = r = a^\perp \cdot u$ und damit $x - u \perp a^\perp$. Nach obiger Folgerung ist dann $x - u \in \mathbb{R}(a^\perp)^\perp = \mathbb{R}(-a) = \mathbb{R}a$, also gilt $x - u = ta$ für ein $t \in \mathbb{R}$, somit ist $x = u + ta \in G_{u,a}$.

3. Hessesche Normalform einer Geraden

Gegeben sei die Geradengleichung $c \cdot x = r$ mit $c \in \mathbb{R}^2$, $c \neq 0$, $r \in \mathbb{R}$. Wir können $r \geq 0$ annehmen (sonst multiplizieren wir die Gleichung mit -1). Division der Gleichung durch $|c| \neq 0$ liefert die Gleichung

$$\frac{c}{|c|} \cdot x = \frac{r}{|c|}.$$

Setzen wir $n := \frac{c}{|c|}$, $d := \frac{r}{|c|}$, so erhalten wir die Geradengleichung in der Form $n \cdot x = d$ mit $n \in \mathbb{R}^2$, $|n| = 1$, $d \geq 0$. Diese Form heißt *Hessesche Normalform* der Geradengleichung (nach L. O. Hesse, 1811–1874).

Satz 6 Eine Gerade G sei in Hessescher Normalform gegeben, also

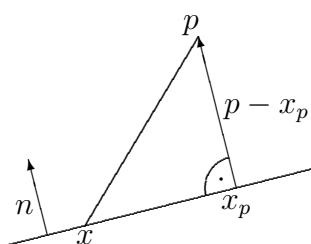
$$G = \{x \in \mathbb{R}^2 \mid n \cdot x = d\} \quad \text{mit } n \in \mathbb{R}^2, |n| = 1 \text{ und } d \in \mathbb{R}, d \geq 0.$$

Dann gilt:

- $n \perp G$, d. h. $n \perp (x - y)$ für alle $x, y \in G$.
- d ist der Abstand von 0 zu G , d. h. $d = \min\{|x| \mid x \in G\}$.
- Für alle $p \in \mathbb{R}^2$ ist $|p \cdot n - d|$ der Abstand von p zu G , d. h. $|p \cdot n - d| = \min\{|p - x| \mid x \in G\}$.

Beweis: a) Sind $x, y \in G$, also $n \cdot x = d = n \cdot y$, so gilt $n \cdot (x - y) = 0$, also $n \perp G$.

c)



Sei $p \in \mathbb{R}^2$. Es sei x_p der „Fußpunkt von p auf der Geraden“, also $x_p \in G$ mit $p - x_p \perp G$.

Für ein beliebiges $x \in G$ gilt (nach Pythagoras)

$$|p - x|^2 = |p - x_p|^2 + |x - x_p|^2 \geq |p - x_p|^2,$$

also $|p - x| \geq |p - x_p|$. Damit ist $|p - x_p| = \min\{|p - x| \mid x \in G\}$.

Wegen $p - x_p \perp G$, also $p - x_p \perp n^\perp$, ist $p - x_p = tn$ mit einem $t \in \mathbb{R}$. Bilden des Skalarprodukts mit n liefert

$$t = t(n \cdot n) = (tn) \cdot n = p \cdot n - x_p \cdot n = p \cdot n - d$$

(wegen $x_p \in G$). Also ist $|p - x_p| = |t| = |p \cdot n - d|$.

b) Speziell für $p = 0$ ist der Abstand von 0 zu G gleich $|0 \cdot n - d| = |d| = d$.