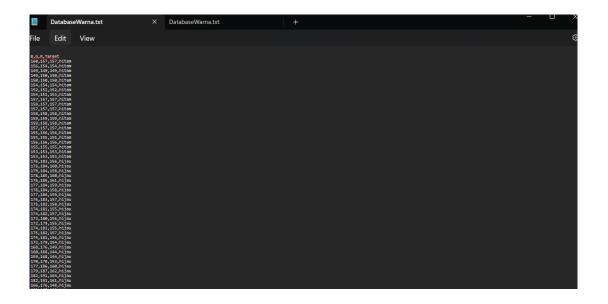
Praktikum Fisika Komputasi Opencv Prediksi Warna (Tugas 12)

Ramli Zhafran Amarillo (1227030027)

1.) Database warna Hijau dan Hitam

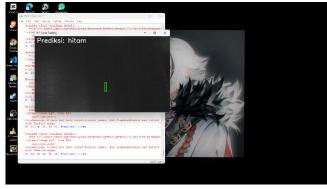




2.) Prediksi warna Hitam dan Hijau

Sesuai untuk mengkategori warna saat dicoba





3.) Penjelasan Code dan Prosesnya

Code 1 (Membuat Database)

```
import cv2
import numpy as np
import csv
# Konfigurasi Kamera
cap = cv2.VideoCapture(0)
cap.set(cv2.CAP PROP FRAME WIDTH, 480)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 360)
# Nama file database
FileDB = "DatabaseWarna.txt"
# Header untuk file CSV
header = ['B', 'G', 'R', 'Target']
# Buat file CSV jika belum ada
try:
    with open(FileDB, 'x', newline='') as f:
        writer = csv.writer(f)
        writer.writerow(header)
except FileExistsError:
    print(f"{FileDB} sudah ada, melanjutkan penambahan
data.")
print("Tekan tombol berikut untuk menambahkan data warna:")
print("1: Merah, 2: Hijau, 3: Biru, 4: Hitam, 5: Kuning, 6:
Putih, ESC: Keluar")
while True:
    ret, img = cap.read()
    if not ret:
        print("Gagal membaca frame dari kamera.")
        break
    img = cv2.flip(img, 1)
    region = img[220:260, 330:340] # Area yang dianalisis
```

```
colorB = int(np.mean(region[:, :, 0]))
    colorG = int(np.mean(region[:, :, 1]))
    colorR = int(np.mean(region[:, :, 2]))
    color = [colorB, colorG, colorR]
    cv2.rectangle(img, (330, 220), (340, 260), (0, 255, 0),
2)
    cv2.putText(
        img,
        f"B: {colorB}, G: {colorG}, R: {colorR}",
        (10, 30),
        cv2.FONT HERSHEY SIMPLEX,
       (255, 255, 255),
    cv2.imshow("Database Color Capture", img)
    # Deteksi tombol untuk menentukan warna
    key = cv2.waitKey(30) & 0xFF
    if key == ord('1'): # Merah
        label = "merah"
    elif key == ord('2'):
       label = "hijau"
    elif key == ord('3'):
                          # Biru
       label = "biru"
    elif key == ord('4'):
       label = "hitam"
    elif key == ord('5'):
       label = "kuning"
    elif key == ord('6'): # Putih
        label = "putih"
    elif key == 27: # ESC untuk keluar
        break
   with open(FileDB, 'a', newline='') as f:
        writer = csv.writer(f)
```

```
writer.writerow(color + [label])
    print(f"Data {color} dengan label '{label}' telah
disimpan.")

cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

Code 2 (Test Database)

```
import cv2
import numpy as np
import csv
import time
from sklearn import svm
import pandas as pd
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
# Konfigurasi Kamera
cap = cv2.VideoCapture(0)
cap.set(cv2.CAP PROP FRAME WIDTH, 480)
cap.set(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT, 360)
FileDB = "Databasewarna.txt" # Pastikan file ini tersedia
dan formatnya benar
try:
    Database = pd.read csv(FileDB, sep=",", header=0)
    print("Database: \n", Database)
except FileNotFoundError:
    print(f"File {FileDB} tidak ditemukan. Pastikan file
tersedia.")
    exit()
# X Data (B, G, R), y Target
X = Database[['B', 'G', 'R']]
y = Database['Target']
scaler = StandardScaler()
```

```
X_scaled = scaler.fit_transform(X) # Normalisasi data
clf = svm.SVC(kernel='linear') # Gunakan kernel linear
clf.fit(X scaled, y)
def predict color(b, g, r):
    color_scaled = scaler.transform([[b, g, r]])
        prediction = clf.predict(color scaled)[0] # Ambil
hasil prediksi
       return prediction
    except Exception as e:
        return "Tidak Teridentifikasi"
while True:
   ret, img = cap.read()
    if not ret:
        print("Gagal membaca frame dari kamera.")
    # Membalikkan kamera jika terbalik
    img = cv2.flip(img, 1)
    # Ambil warna rata-rata dari area tertentu
    region = img[220:260, 330:340] # Area yang dianalisis
    colorB = int(np.mean(region[:, :, 0]))
    colorG = int(np.mean(region[:, :, 1]))
    colorR = int(np.mean(region[:, :, 2]))
    color = [colorB, colorG, colorR]
    # Prediksi warna
    prediction = predict_color(colorB, colorG, colorR)
    print(f"B: {colorB}, G: {colorG}, R: {colorR}, Prediksi:
{prediction}")
    cv2.putText(
        img,
        f"Prediksi: {prediction}",
        (10, 30),
        cv2.FONT HERSHEY_SIMPLEX,
```

Program dimulai dengan menginisialisasi kamera menggunakan cv2.VideoCapture(0) untuk mengambil gambar. Data warna yang telah dilabeli dibaca dari file CSV menggunakan **Pandas** (pd.read_csv()), yang berisi kolom BGR (Blue, Green, Red) sebagai fitur dan target warna yang telah dilabeli. Data BGR kemudian diolah dengan StandardScaler() untuk memastikan nilanya pada skala yang sama. Setelah itu, model **SVM dengan kernel linear** dilatih menggunakan data yang telah diolah mempelajari model ini dengan cara mengenali pola warna berdasarkan nilai BGR dan label yang sesuai.

Selanjutnya, program terus berjalan untuk membaca frame dari kamera. Setiap frame dianalisis dengan menghitung rata-rata nilai BGR dari area tertentu dan di sini pada code programnya koordinatnya adalah antara (220:260, 330:340)). Nilai rata-rata BGR ini dikirim ke fungsi predict_color(), yang akan melakukan prediksi menggunakan model SVM yang telah dilatih. Hasil prediksi warna ditampilkan pada gambar yang ditangkap dengan kotak yang menunjukkan area analisis dan teks yang menunjukkan warna yang diprediksi. Proses ini berulang terus hingga pengguna menekan tombol ESC untuk keluar dari program.