

Ramon Elias do Patrocínio Raymundo – 2020015757

1. DESCRIÇÃO DO PROJETO

O projeto em questão trata-se de um sistema embarcado que é capaz de controlar a temperatura(resfriamento) e o nível de umidade do solo de uma estufa para plantas, que, mais especificamente, é um cultivo de Heléboros.

Contudo, foi necessário a utilização de Conversores A/D para lermos a variação dos sensores, que no caso foram substituídos por potenciômetros para fins de simulação no PicSimLab, Display LCD para mostrar os níveis de tensão gerados pelos sensores de umidade e temperatura e a temperatura em graus Celsius, Leds para a simular o acionamento de três bombas e a Ventoinha que será acionada com diferentes rotações de acordo com o aumento da temperatura, para as diferentes rotações utilizamos uma saída PWM.



Figura 1: Ilustração para sensores de temperatura, umidade, potenciômetro, ventoinha e microcontrolador PIC18F4520.

2. DETALHAMENTO DO LCD, PIC184520 E SENSORES

O Display LCD 16x2 disponível no PicSimlab tem como chip controlador o HD44780, chip desenvolvido pela Hitachi. Por ser um chip de qualidade, acabou se tornando padrão para vários modelos. A comunicação entre o Display e o microcontrolador(PIC18F4520) é feita através da interface I2C.



Figura 2: Display LCD do PICSimLab

O microcontrolador PIC18f4520 faz parte da família de microcontroladores de 8 bits e núcleo de 14 bits (série PIC18F...) fabricada pela MICROCHIP. Este PIC contém 256 bytes de memória EEPROM e 32Kb de memória Flash.

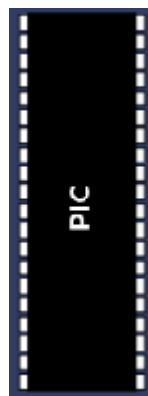


Figura 3: PIC do PICSimLab

O sensor de umidade funciona do seguinte modo, quando a terra/solo está seca, ela possui alta resistência, dificultando a condução de corrente elétrica. Quando adicionamos água, a mesma, por sua vez, diminui essa resistência e conduz com mais facilidade corrente elétrica. Portanto no projeto, 0 V proveniente do sensor de umidade equivale a um solo seco e 5 V um solo úmido. Do mesmo modo que o sensor anterior, o sensor de temperatura também gerava uma tensão de 0 a 5 V, 0 V equivale a 0°C e 5 V equivale 50°C, tendo, portanto, uma variação de 0,1 V/°C. Para simular estes sensores foi utilizado os potenciômetros disponibilizados no PicSimLab.



Figura 4: Potenciômetros do PICSimLab



3. DIFICULDADES

No desenvolvimento do projeto uma dificuldade foi encontrada, a biblioteca ADC(conversor analógico-digital) utilizada apresentava um erro no seu diretório .c, impossibilitando a leitura do canal 2(Pot.P2 do PicSimLab). Segue abaixo uma figura com sua resolução.

```
unsigned int adc_amostra(unsigned char canal) {  
  
    switch (canal) {  
        case 0:  
            ADCON0 = 0x01;  
            break;  
        case 1:  
            ADCON0 = 0x09;  
            break;  
        case 2:  
            ADCON0 = 0x05;  
            break;  
    }  
}
```

Figura 5: Código

4. DESENVOLVIMENTO

Primeiramente, foram adicionadas as bibliotecas que o código iria necessitar, são elas:

```
1 #include "pic18f4520.h"  
2 #include "config.h"  
3 #include "atraso.h"  
4 #include "lcd.h"  
5 #include "adc.h"  
6 #include "i2c.h"  
7 #include "pwm.h"  
8 #include "bits.h"
```

Figura 6: Bibliotecas

Logo após foram executadas duas funções para converter os valores provenientes dos potenciômetros (simulação dos sensores) , em seguida abriu-se a função main(), na qual foram criadas as variáveis , configuração dos TRIS(es), inicialização do LCD, ADC e PWM.



```

10 void itoa(unsigned int val, char* str );
11 void itoa1(unsigned int vall, char* str1 );
12
13 void main() {
14
15     unsigned char tmp, umid, temp;
16     unsigned char tensao;
17     char str[6], grau = 223;
18     char str1[6];
19
20     ADCON1 = 0x06;
21     TRISA = 0xC3;
22     TRISB = 0xF0;
23     TRISC = 0x00;
24     TRISD = 0x00;
25     TRISE = 0x00;
26
27     lcd_init();
28     adc_init();
29     pwmInit();

```

Figura 7: Código

Após todas as configurações e inicializações feitas, temos a execução em si do código dentro de um loop infinito, onde a ventoinha será acionada pela saída PWM de acordo com o aumento da temperatura e mostrará informações no LCD, acionamento de 3 leds do PORTB, b1, b2, b3 simulando três bombas, todas ligadas com solo seco, duas ligadas com o solo com pouca presença de água, uma ligada com o solo relativamente úmido e todas desligadas quando o solo estiver úmido. Para o funcionamento de todas essas funções, devemos apertar o botão RB5. Segue abaixo o restante do código que controla estas saídas.

```

31     lcd_cmd(L_L1);
32     lcd_cmd(L_L1);
33     lcd_str("Ligue o circuito");
34     lcd_cmd(L_L2);
35     lcd_str("pressione RB5");
36     while (PORTBbits.RB5);
37     lcd_cmd(L_CLR);
38     lcd_cmd(L_L1);
39     lcd_str("SensorT = ");
40     lcd_cmd(L_L2);
41     lcd_str("SensorU = ");
42
43     for (;;) {
44         umid = (adc_amostra(2)*10) / 204;
45         tmp = (adc_amostra(0)*10) / 204;
46         lcd_cmd(L_L1 + 9 );
47         itoa(tmp, str);
48         itoa1(umid, str1);
49         tensao = str[3];
50         umid = str1[3];
51
52         if(tensao <= 50 && tensao >= 49) pwmSet1(32);
53         if(tensao <= 52 && tensao > 50) pwmSet1(64);
54         if(tensao <= 53 && tensao > 52) pwmSet1(92);
55         if(tensao == 48) pwmSet1(0);
56         if(umid <= 50 && umid >= 49)
57         {
58             BitSet(PORTB,2);
59             BitSet(PORTB,3);
60             BitClr(PORTB,1);
61
62             if(umid <= 52 && umid > 50)
63             {
64                 BitClr(PORTB,2);
65                 BitSet(PORTB,3);
66                 BitClr(PORTB,1);
67             }
68             if(umid <= 53 && umid > 52)
69             {
70                 BitClr(PORTB,1);
71                 BitClr(PORTB,3);
72                 BitClr(PORTB,2);
73             }
74             if(umid == 48)
75             {
76                 BitSet(PORTB,3);
77                 BitSet(PORTB,2);
78                 BitSet(PORTB,1);
79             }
80             lcd_dat(str[3]);
81             lcd_dat('V');
82             lcd_dat(' ');
83             lcd_dat(str[3]);
84             lcd_dat(str[4]);
85             lcd_dat(grau);
86             lcd_dat('C');
87             lcd_cmd(L_L2 + 9 );
88             lcd_dat(str1[3]);
89             lcd_dat('V');
90             atraso_ms(10);
91         }

```



```

92  }
93  void itoa(unsigned int val, char* str )
94  {
95      str[0]=(val/10000)+0x30;
96      str[1]=((val%10000)/1000)+0x30;
97      str[2]=((val%1000)/100)+0x30;
98      str[3]=((val%100)/10)+0x30;
99      str[4]=(val%10)+0x30;
100     str[5]=0;
101 }
102 void itoa1(unsigned int vall, char* str1 )
103 {
104     str1[0]=(vall/10000)+0x30;
105     str1[1]=((vall%10000)/1000)+0x30;
106     str1[2]=((vall%1000)/100)+0x30;
107     str1[3]=((vall%100)/10)+0x30;
108     str1[4]=(vall%10)+0x30;
109     str1[5]=0;
110 }

```

Figuras 8, 9 e 10: Restante do Código

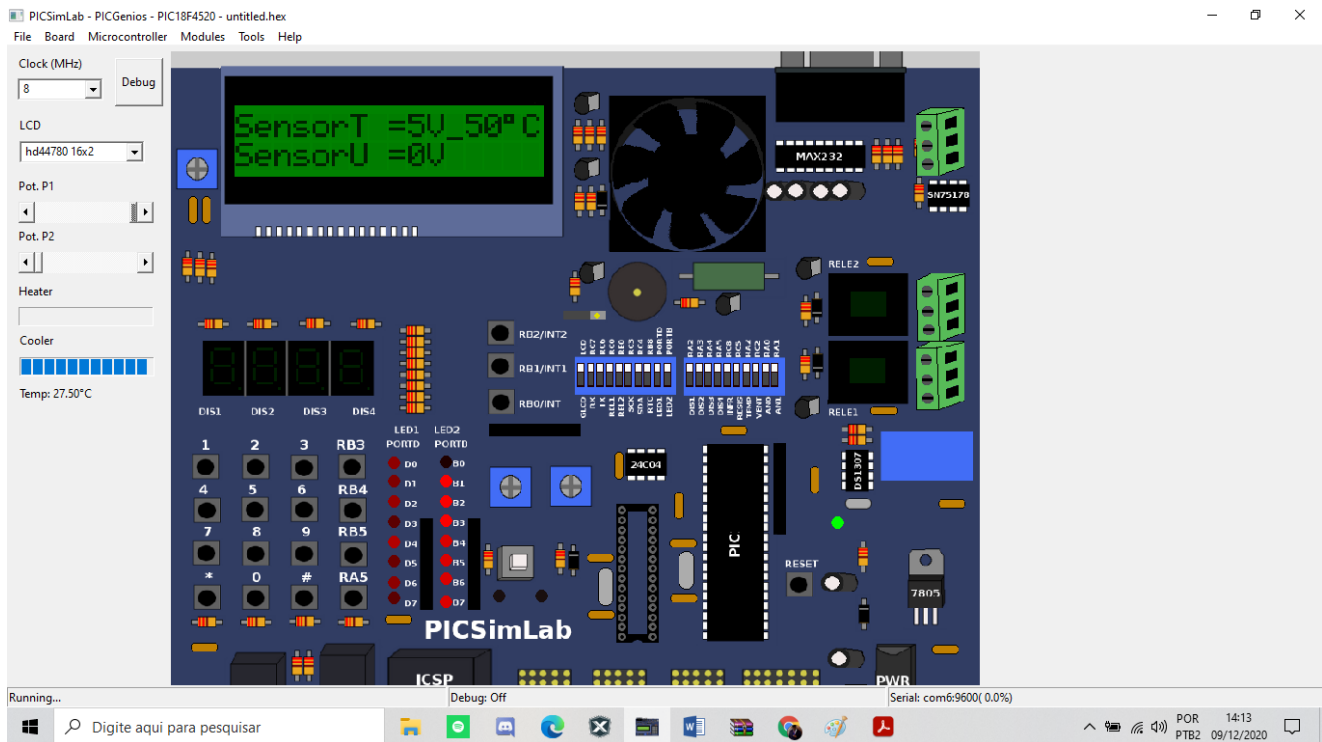


Figura 11: Simulação no PicSimLab

5. CONCLUSÃO

Podemos concluir que o projeto desenvolvido está de acordo com a proposta, já que utilizando o PICSimLab para simulação, executa o funcionamento de controle de umidade e temperatura de uma estufa para plantas e utiliza conceitos aprendidos na disciplina. Portanto, o projeto foi concluído com sucesso.