



Ejercicio 1. Sea $U : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una función de clase C^2 . Sean $a, b \in \mathbb{R}$ con $a < b$. Suponga que $U(b) = E$ y que $U(x) < E$ para $x \in (a, b)$. Suponga además que $U'(b) = 0$ y $U''(b) < 0$. Demuestre que existe $0 < \delta < b - a$ tal que

$$\int_{b-\delta}^b \frac{dw}{\sqrt{2(E-U(w))}} = \infty. \quad \checkmark$$

Ejercicio 2. Diseñar con detalle el diagrama de fases de los siguientes sistemas conservativos con un grado de libertad

$$\begin{aligned}\dot{x} &= y, \\ \dot{y} &= -U'(x)\end{aligned}$$

donde el potencial $U(x)$ está dado por :

- (1) $U(x) = x^3$,
- (2) $U(x) = (x^2 - 1)^2$,
- (3) $U(x) = \frac{x}{x^2 + 1}$.

Ejercicio 3. Considere las ecuaciones de movimiento del péndulo

$$(1) \quad \begin{aligned}\dot{x} &= y, \\ \dot{y} &= -\frac{g}{\ell} \sin x,\end{aligned}$$

A cada pareja de ángulo inicial y velocidad inicial $(x(0), y(0)) = (x_0, y_0)$ corresponde un movimiento específico del péndulo. Existen órbitas que en el plano xy se ven como curvas no acotadas. Estas corresponden a un movimiento del péndulo que no es oscilatorio y que da vueltas en un sentido indefinidamente. Otro tipo de órbitas aparecen como curvas cerradas en el plano xy y corresponde a un movimiento periódico del péndulo, que cambia de sentido en cada periodo. Existe un tercer tipo de órbitas que corresponde a la frontera de los dos anteriores movimientos y que en el plano xy es el conjunto de nivel

$$\Lambda = \{E(x, y) = E(\pi, 0) = \omega^2\},$$

donde $\omega = \sqrt{g/\ell}$. Este conjunto de nivel es llamado la *separatriz*.

- (a) Demostrar que la separatrix puede ser descrita como

$$\Lambda = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y^2 = 4\omega^2 \cos^2(x/2)\}.$$

- (b) Sea $(x_0, y_0) \in \Lambda$ con $y_0 > 0$ y $-\pi < x_0 < \pi$. Sea $(x(t), y(t)) = \Phi^t(x_0, y_0)$ donde Φ es el flujo del sistema de ecuaciones (1). Demostrar que $x(t)$ satisface la ecuación

$$\dot{x} = 2\omega \cos\left(\frac{x}{2}\right).$$

Encontrar $\Phi^t(x_0, y_0)$.

Ayuda : La identidad trigonométrica

$$\frac{1 + \tan(\frac{\alpha}{2})}{1 - \tan(\frac{\alpha}{2})} = \frac{1 + \sin \alpha}{\cos \alpha},$$

puede ser de utilidad.

- (c) Demostrar explícitamente que si $(x_0, y_0) \in \Lambda$, $y_0 > 0$ y $-\pi < x_0 < \pi$ entonces $\Phi^t(x_0, y_0)$ está definido para todo $t \in \mathbb{R}$ y

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \Phi^t(x_0, y_0) = (\pi, 0),$$

$$\lim_{t \rightarrow -\infty} \Phi^t(x_0, y_0) = (-\pi, 0).$$

- (d) Calcular la pendiente de la separatrix en el punto $(\pi, 0)$. Interprete gráficamente el resultado en el diagrama de fases del sistema en el plano xy .

Ejercicio 4. Sea $U : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ el potencial asociado a un sistema conservativo con un grado de libertad. Suponga que $\xi \in \mathbb{R}$ es un mínimo estricto de U con $U''(\xi) > 0$. Encontrar el período de oscilaciones pequeñas en una vecindad de ξ . Es decir, calcular el límite

$$T_0 := \lim_{E \rightarrow E_0} T(E)$$

donde E es la energía del sistema y $E_0 := U(\xi)$.

Ejercicio 5. Considere un sistema conservativo con un grado de libertad. Suponga que $S(E)$ es el área comprendida en el interior de una curva cerrada en el espacio de fases correspondiente al nivel de energía E . Mostrar que el período de oscilaciones en esta curva es igual a

$$T = \frac{dS}{dE}.$$

Ejercicio 6. Considere el problema de Kepler

$$m\ddot{\mathbf{q}} = \frac{-k\mathbf{q}}{|\mathbf{q}|^3},$$

donde k es una constante positiva.

Demostrar que si $\mathbf{q}(t)$ es solución entonces también lo es

$$\tilde{\mathbf{q}}(t) := \ell \mathbf{q}(\ell^{-3/2} t)$$

donde ℓ es una constante positiva arbitraria.

Ejercicio 1: Sea $U: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una función de clase C^2 . Sean $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$. Suponga que $U(b) = E$, $U(x) < E \quad \forall x \in (a, b)$. Suponga además que $U'(b) = 0$ y $U''(b) < 0$. Demuestre que existe $0 < \delta < b-a$ tal que

$$\int_{b-\delta}^b \frac{1}{\sqrt{2(E-U(s))}} ds = \infty$$

dem: Como $U \in C^2(\mathbb{R})$,

$$U(x) = U(b) + U'(b)(x-b) + \frac{U''(b)}{2} (x-b)^2 + o((x-b)^2) \quad \text{cuando } x \rightarrow b.$$

Por lo tanto

$$\begin{aligned} \int_{b-\delta}^b \frac{1}{\sqrt{2(E-U(s))}} ds &= \int_{b-\delta}^b \frac{ds}{\sqrt{2(-U'(b)(s-b) - U''(b)(s-b)^2 + o((s-b)^2))}} \\ &= \int_{b-\delta}^b \frac{ds}{\sqrt{-U''(b)(s-b)^2 + o((s-b)^2)}} \end{aligned}$$

Como $-U''(b) > 0$, entonces para $\delta > 0$ suficientemente pequeña, tenemos que $-U''(b) - \frac{o((s-b)^2)}{(s-b)^2} > 0 \quad \forall s \in (b-\delta, b)$ y por lo tanto que

$$-U''(b)(s-b)^2 > o((s-b)^2) \quad \forall s \in (b-\delta, b).$$

Entonces $-2U''(b)(s-b)^2 > -U''(b)(s-b)^2 + o((s-b)^2) > 0$ y

$$\begin{aligned} \int_{b-\delta}^b \frac{ds}{\sqrt{-U''(b)(s-b)^2 + o((s-b)^2)}} &\geq \int_{b-\delta}^b \frac{1}{\sqrt{-2U''(b)(s-b)^2}} ds \\ &= \frac{1}{\sqrt{-2U''(b)}} \int_{b-\delta}^b \frac{1}{b-s} ds = \infty. \end{aligned}$$

Ejercicio 2. Diseñar con detalle el diagrama fase de los siguientes sistemas conservativos con un grado de libertad

$$\begin{aligned}\dot{x} &= y, \\ \dot{y} &= -U'(x)\end{aligned}$$

donde $U(x)$ está dado por

$$(1) \quad U(x) = x^3$$

$$(2) \quad U(x) = (x^2 - 1)^2$$

$$(3) \quad U(x) = \frac{x}{x^2 + 1}$$

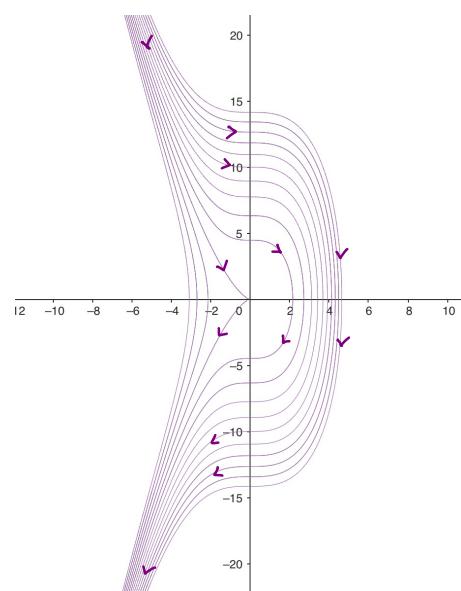
resuesta:

La energía del sistema está dada por

$$E = \frac{1}{2}y^2 + U(x).$$

$$(1) \quad E = \frac{1}{2}y^2 + x^3 \Rightarrow y = \pm \sqrt{2(E-x^3)} \quad \text{si } E-x^3 > 0$$

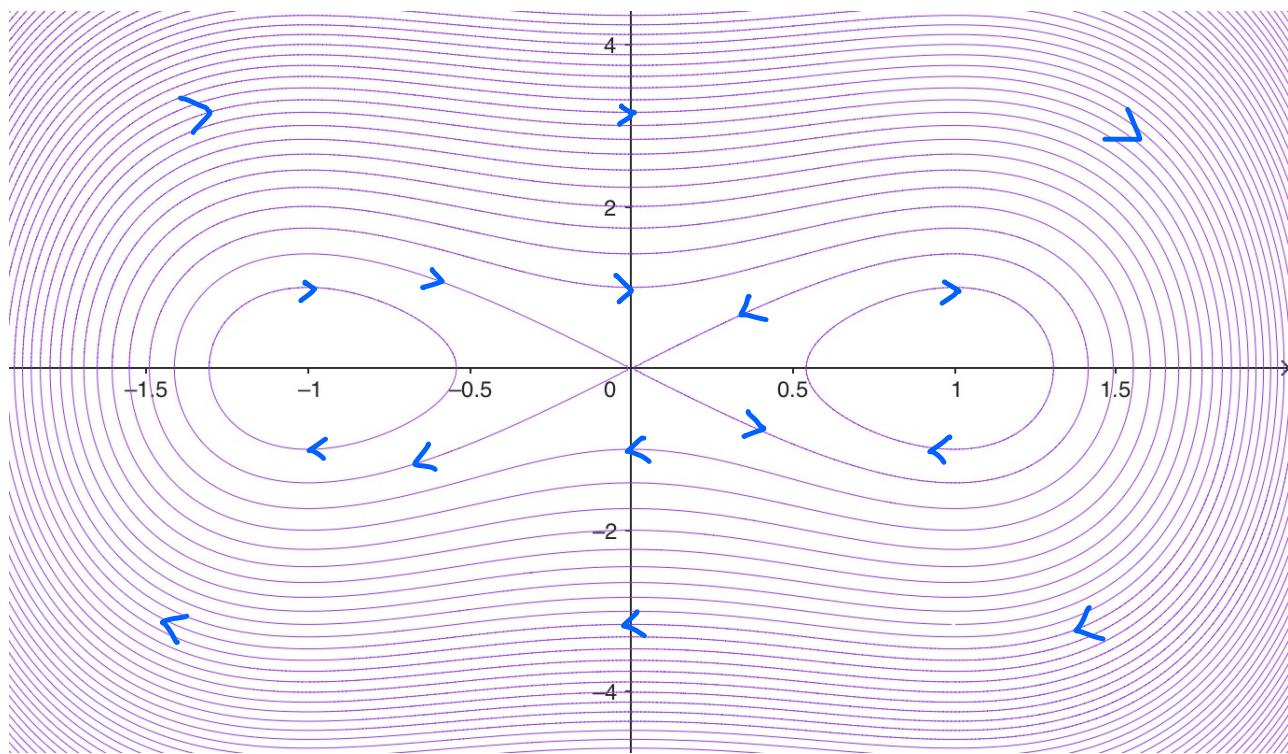
Graficando a y en función de x para distintos valores de E obtendremos la forma de las trayectorias del sistema.



2) $E = \frac{1}{2}y^2 + (x^2 - 1)^2$, cuyas curvas de nivel lucen como sigue

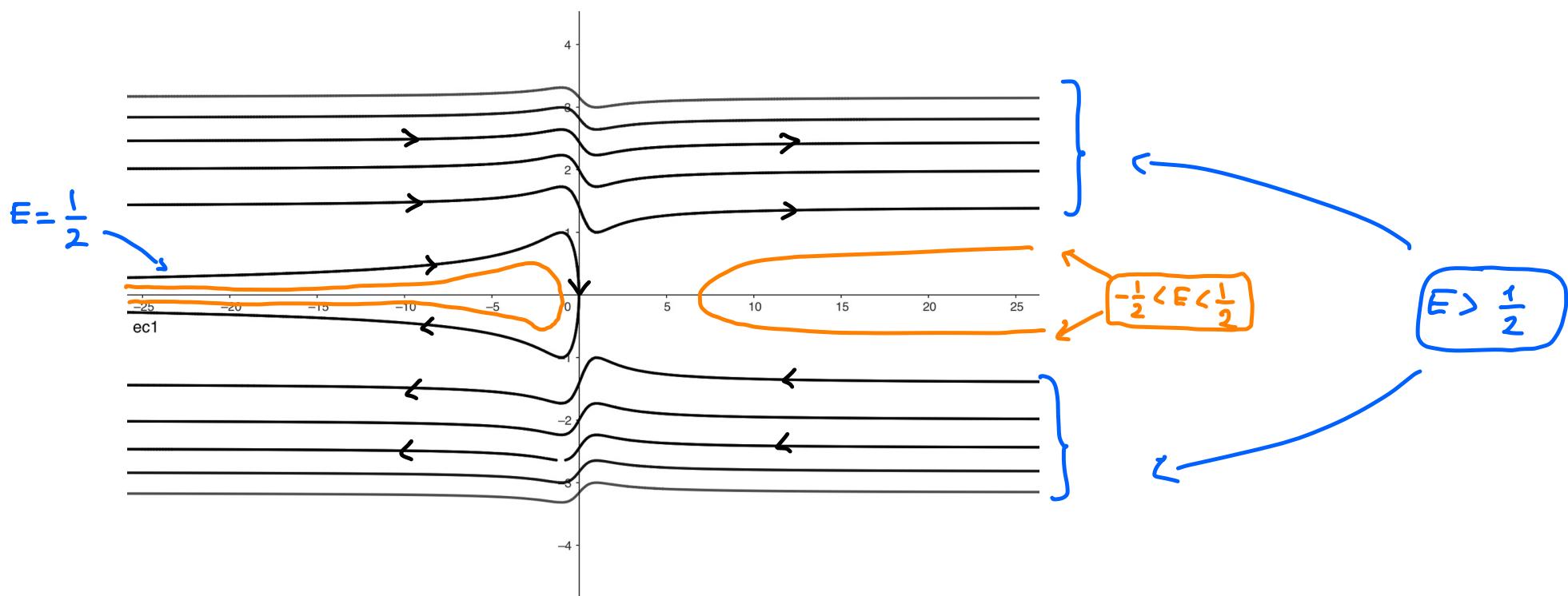
$$y = \pm \sqrt{2(E - (x^2 - 1)^2)}$$

$$x \in (-\sqrt{\sqrt{E} + 1}, +\sqrt{\sqrt{E} + 1})$$



3) $E = \frac{1}{2}y^2 + \frac{x}{x^2 + 1}$,

- Si $E \geq \max_{x \in \mathbb{R}} \frac{x}{x^2 + 1} = \frac{1}{2}$, tenemos que $y = \pm \sqrt{E - \frac{x}{x^2 + 1}}$



- Si $E < -\frac{1}{2}$ entonces $E - \frac{x}{x^2 + 1} < 0$
 pues $\frac{x}{x^2 + 1} > -\frac{1}{2} \quad \forall x \in \mathbb{R}$.

Por lo que no pueden haber trayectorias de energía $< \frac{1}{2}$.

- Veamos qué ocurre si $E \in (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$.

En este caso, para que exista una expresión de y en función de x , requerimos que

$$E - \frac{x}{x^2 + 1} > 0 \quad \text{pues } E = \frac{1}{2}y^2 + \frac{x}{x^2 + 1}.$$

Esto es posible si y solo si

$$Ex^2 - x + E > 0.$$

Como $E \in (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$ el discriminante $1 - 4E^2$ es > 0 .

Por lo tanto, podemos expresar a y en función de x , siempre que

$$x \in (-\infty, x_1) \cup (x_2, +\infty)$$

$$\text{Con } x_2 = \frac{1 + \sqrt{1 - 4E^2}}{2E} \quad \text{y } x_1 = \frac{1 - \sqrt{1 - 4E^2}}{2E}$$

y en ese caso

$$y = \pm \sqrt{2 \left(E - \frac{x}{x^2 + 1} \right)}$$

Ejercicio 3. Considere el modelo del péndulo

$$\begin{aligned}\dot{x} &= y \\ \dot{y} &= -\frac{g}{\ell} \sin x.\end{aligned}\tag{1}$$

El conjunto

$$\Lambda = \left\{ (x,y) \mid E(x,y) = E(\pi,0) = \omega^2 \right\}$$

donde $\omega = \sqrt{\frac{g}{\ell}}$ es llamado la separatrix.

a) Demuestra que

$$\Lambda = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid y^2 = 4\omega^2 \cos^2\left(\frac{x}{2}\right) \right\}$$

b) Sea $(x_0, y_0) \in \Lambda$ con $y_0 > 0$ y $-\pi < x_0 < \pi$. Sea $(x(t), y(t)) = \phi^t(x_0, y_0)$, donde ϕ es el flujo del sistema de ecuaciones (1). Demostrar que $x(t)$ satisface la ecuación

$$\ddot{x} = 2\omega \cos\left(\frac{x}{2}\right).$$

Encontrar $\phi^t(x_0, y_0)$. Ayuda: $\frac{1 + \tan\left(\frac{x}{2}\right)}{1 - \tan\left(\frac{x}{2}\right)} = \frac{1 + \sin\alpha}{\cos\alpha}$

c) Demostrar explícitamente que si $(x_0, y_0) \in \Lambda$, $y_0 > 0$ y $-\pi < x_0 < \pi$, entonces $\phi^t(x_0, y_0)$ está definido $\forall t \in \mathbb{R}$ y

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \phi^t(x_0, y_0) = (\pi, 0)$$

$$\lim_{t \rightarrow -\infty} \phi^t(x_0, y_0) = (-\pi, 0).$$

d) Calcula la pendiente de la separatrix en el punto $(\pi, 0)$. Interpreta gráficamente el resultado en el diagrama fase del sistema en el plano x, y .

Solución:

a) La energía del sistema es por definición

$$E(x,y) = \frac{1}{2}y^2 + U(x), \text{ donde } U(x) = -\frac{g}{l} \cos x$$

$$\text{Entonces } E(x,y) = \omega^2$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2}y^2 - \frac{g}{l} \cos x = \frac{g}{l}$$

$$\Leftrightarrow y^2 = \frac{2g}{l} \left(1 + \cos x\right)$$

$$\Leftrightarrow y^2 = 4\omega^2 \cos^2\left(\frac{x}{2}\right) \quad \left(\text{pues: } \cos\left(\frac{x}{2}\right)^2 = \frac{1 + \cos x}{2}\right)$$

Así

$$\Lambda = \left\{ (x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid y^2 = 4\omega^2 \cos^2\left(\frac{x}{2}\right) \right\}$$

b) Dado que $(x_0, y_0) \in \Lambda$, entonces $\phi^t(x_0, y_0) \in \Lambda \quad \forall t > 0$ donde $\phi^t(x_0, y_0)$ esté definido. Entonces

$$\dot{x}^2 = 4\omega^2 \cos^2\left(\frac{x}{2}\right), \text{ entonces } \dot{x} = \pm 2\omega \cos\left(\frac{x}{2}\right).$$

Podemos resolver esta EDO mediante separación de variables

$$\frac{\dot{x}}{\cos\left(\frac{x}{2}\right)} = 2\omega$$

$$\int_0^t \frac{\dot{x}}{\cos\left(\frac{x}{2}\right)} dt = 2t\omega$$

$$\int_{x_0}^{x(t)} \frac{1}{\cos\left(\frac{x}{2}\right)} dx = 2t\omega$$

$$2 \int_{x_0/2}^{x(t)/2} \frac{1}{\cos(s)} ds = xt\omega$$

Para encontrar una primitiva de $\frac{1}{\cos s}$ hacemos

$$\begin{aligned} \int \frac{1}{\cos s} ds &= \int \frac{1+u^2}{1-u^2} 2 \frac{1}{(u^2+1)} du = 2 \int \frac{du}{1-u^2} \\ &\quad \boxed{\begin{array}{l} u = \tan \frac{s}{2} \\ du = \frac{1}{2} \sec^2 \left(\frac{s}{2}\right) ds \\ 2 \left(\frac{1}{u^2+1}\right) du = ds \end{array}} \\ &= \int \frac{1}{1-u} du + \int \frac{1}{1+u} du \\ &= -\ln(1-u) + \ln(1+u) + C \\ &= \ln \left(\frac{1+u}{1-u} \right) + C \\ &= \ln \left(\frac{1+\tan(\frac{s}{2})}{1-\tan(\frac{s}{2})} \right) + C \\ &= \ln \left(\tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{s}{2} \right) \right) + C. \quad (\text{usamos que } \tan(a+b) = \frac{\tan(a) + \tan(b)}{1 - \tan(a)\tan(b)}) \end{aligned}$$

Entonces

$$\int_{x_0/2}^{x(t)/2} \frac{1}{\cos(s)} ds = \ln \left(\frac{\tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{x(t)}{4} \right)}{\tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4} \right)} \right).$$

$$\text{Así } \tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{x(t)}{4} \right) = \tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4} \right) e^{t\omega},$$

$$\text{es decir } x(t) = 4 \arctan \left(\tan \left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4} \right) e^{t\omega} \right) - \pi.$$

Además $y(t) = \dot{x}(t) = 4 \frac{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right) \omega e^{tw}}{1 + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right) e^{2tw}}$.

Por último notemos que

$$y(0) = 4 \frac{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)}{1 + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)} \omega , \text{ es decir}$$

$$\omega = \frac{y_0}{4} \frac{1 + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)}{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)} , \text{ y por lo tanto, hemos obtenido}$$

el flujo

$$\phi^t(x_0, y_0) = (x(t), y(t)) .$$

c) Para $-\pi < x_0 < \pi$ y $y_0 > 0$ tenemos que

$$-\frac{\pi}{4} < \frac{x_0}{4} < \frac{\pi}{4} \text{ y por lo tanto } 0 < \frac{x_0}{4} + \frac{\pi}{4} < \frac{\pi}{2} \text{ y}$$

$$0 < \tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)$$

Como $y_0 > 0$, se cumple que

$$\omega = \frac{y_0}{4} \frac{1 + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)}{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)} > 0 .$$

Utilizando la expresión explícita del flujo obtenida tenemos que

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} 4 \arctan\left(\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right) e^{tw}\right) - \pi = \pi , \quad \square$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} 4 \frac{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right) \omega e^{tw}}{1 + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right) e^{2tw}}$$

$$= 4 \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)\omega}{e^{-tw} + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)e^{tw}} = 0$$

Así $\lim_{t \rightarrow \infty} \phi^t(x_0, y_0) = (\pi, 0)$.

Ahora

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow -\infty} x(t) &= \lim_{t \rightarrow -\infty} 4 \arctan\left(\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)e^{tw}\right) - \pi \\ &= -\pi \quad , \quad y \end{aligned}$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = \lim_{t \rightarrow -\infty} 4 \frac{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)\omega e^{tw}}{1 + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)e^{2tw}}$$

$$= 4 \lim_{t \rightarrow -\infty} \frac{\tan\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)\omega}{e^{-tw} + \tan^2\left(\frac{\pi}{4} + \frac{x_0}{4}\right)e^{tw}} = 0.$$

Así $\lim_{t \rightarrow -\infty} \phi^t(x_0, y_0) = (-\pi, 0)$.

d) Consideremos la expresión implícita de la separatrix

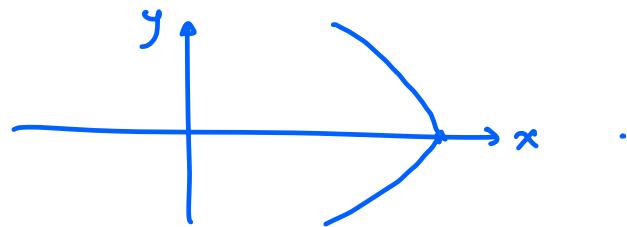
$$y^2 = 4\omega^2 \cos^2\left(\frac{x}{2}\right).$$

Derivando implícitamente con respecto a y

$$\frac{dy}{dx} = \frac{4 \cdot \omega^2 \cos\left(\frac{x}{2}\right) \sin\left(\frac{x}{2}\right)}{2y} = \frac{4\omega^2 \cos\left(\frac{x}{2}\right) \sin\left(\frac{x}{2}\right)}{\pm 4\omega \cos\left(\frac{x}{2}\right)} = \pm \omega \sin\left(\frac{x}{2}\right)$$

$$\lim_{x \rightarrow \pi} \frac{dy}{dx} = \pm \omega \sin\left(\frac{\pi}{4}\right) = \pm \frac{\sqrt{2}}{2} \omega .$$

Esto significa que en el punto $(\pi, 0)$ la separatrix no es suave como se representa a continuación



Ejercicio 4: Sea $U: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ el potencial asociado a un sistema conservativo con un grado de libertad. Suponga que $\xi \in \mathbb{R}$ es un mínimo estricto de U con $U''(\xi) > 0$. Encuentre el periodo de oscilaciones pequeñas en una vecindad de ξ . Es decir, calcular

$$T_0 := \lim_{E \rightarrow E_0} T(E)$$

donde E es la energía del sistema y $E_0 := U(\xi)$.

prueba: Primero notemos que podemos suponer que $\xi = 0$ ya que x es solución de

$$\ddot{x} = -U'(x) \quad \text{si y solo si}$$

$$y := x - \xi \text{ es solución de } \ddot{y} = -\tilde{U}'(y), \text{ donde } \tilde{U}(x) := U(x + \xi).$$

Por lo tanto, la ecuación que gobierna el sistema

$$\ddot{x} = -U'(x) \text{ se escribe como}$$

$$\ddot{x} = -U'(\xi) - U''(\xi)(x - \xi) + o(|x - \xi|)$$

$$\ddot{x} = -U''(0)x + o(x).$$

Para energías cercanas a E_0 x es cercano a $\xi = 0$, por lo tanto el término $o(x)$ es despreciable y podemos considerar que la ecuación linealizada alrededor del equilibrio 0,

$$\ddot{x} = -U''(0)x, \text{ es una buena aproximación de la ecuación no lineal.}$$

Sabemos, en este caso que el periodo (del oscilador armónico) viene dado por

$$T = \frac{2\pi}{\sqrt{U''(0)}}, \text{ lo cual para energías pequeñas debe coincidir con el periodo de nuestro sistema original.}$$

Ejercicio 5 Consideré un sistema conservativo con un grado de libertad. Suponga que $S(E)$ es el área comprendida en el interior de una curva cerrada en el espacio fase correspondiente al nivel de energía E . Mostrar que el periodo de oscilaciones en esta curva es igual a

$$T = \frac{dS}{dE} .$$

prueba: Sea E^* un nivel de energía, tal que en una vecindad $(E^* - \delta, E^* + \delta)$ se tiene que toda curva dada por

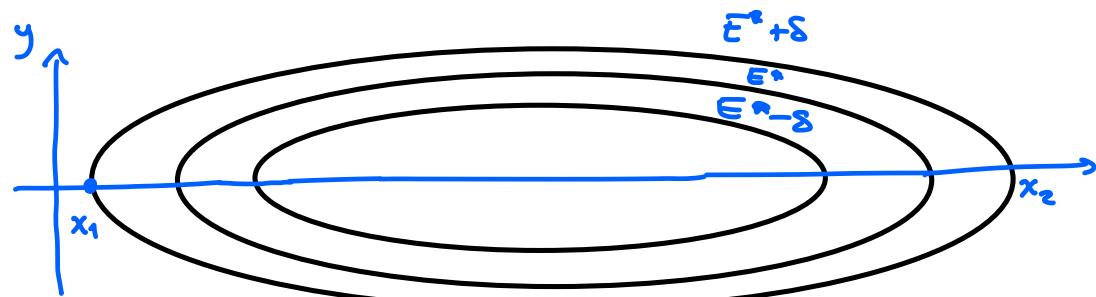
$$\frac{1}{2} y^2 + U(x) = E, \text{ con } E \in (E^* - \delta, E^* + \delta) \text{ y } U \text{ el potencial del}$$

sistema conservativo, sea cerrada.

Consideremos dos puntos fijos x_1 y x_2 tales que

$$U(x_1) = U(x_2) = E^* + \delta \text{ y}$$

$$E^* - U(x) > 0 \quad \forall x \in (x_1, x_2) .$$



Entonces el área de cualquier curva de energía E está dada por

$$A(E) = \int_{x_1}^{x_2} \int_{-\sqrt{2(E-U(x))}}^{\sqrt{2(E-U(x))}} \mathbb{1}_{\{E-U(x)>0\}}(x) dy dx$$

donde $\mathbb{1}_{\{E-U(x)\}}$ es 1 si $E-U(x) > 0$ y 0 en otro caso.

$$A(E) = 2 \int_{x_1}^{x_2} \sqrt{2(E-U(x))} \mathbb{1}_{\{E-U(x)\}}(x) dx$$

Entonces

$$\frac{dA(E)}{dE} = 2 \int_{x_1}^{x_2} \frac{\mathbb{1}_{\{E=U(x)\}}(x)}{\sqrt{2(E-U(x))}} dx$$

En particular

$$\frac{dA}{dE}(E^*) = 2 \int_{x_1}^{x_2} \frac{dx}{\sqrt{2(E^*-U(x))}} = T,$$

donde T es el periodo de oscilación de la curva de energía E^* .

Ejercicio 6 Considere el problema de Kepler

$$m\ddot{q} = -\frac{Kq}{|q|^3}, \text{ donde } K \text{ es una constante positiva.}$$

Demoststrar que si $q(t)$ es solución entonces también lo es $\tilde{q}(t) = lq(l^{-3/2}t)$, donde l es una constante positiva arbitraria.

prueba. Sea $q(t)$ solución del problema de Kepler.

$$\begin{aligned} m \frac{d^2}{dt^2} \tilde{q}(t) &= l^{-2} m \ddot{q}(l^{-3/2}t) \\ &= -l^{-2} \frac{K q(l^{-3/2}t)}{|q(l^{-3/2}t)|^3} \\ &= -\frac{K l q(l^{-3/2}t)}{l^3 |q(l^{-3/2}t)|^3} \\ &= -\frac{K \tilde{q}(l^{-3/2}t)}{|\tilde{q}(l^{-3/2}t)|^3} \end{aligned}$$

$\therefore \tilde{q}(t)$ también es solución.

