

实验 6 离散系统的冲激响应和阶跃响应

1518 班 15352408 张镓伟

一、实验目的

- (1)加深对离散线性移不变(LSI)系统基本理论的理解,明确差分方程与系统函数之间的关系。
- (2)初步了解用 MATLAB 语言进行离散时间系统研究的基本方法。
- (3)掌握求解离散时间系统冲激响应和阶跃响应程序的编写方法,了解常用子函数。
- (4)观察信号抽样与恢复的图形,掌握采样频率的确定方法和内插公式的编程方法。

二、实验涉及的 MATLAB 子函数

1.impz

功能: 求解数字系统的冲激响应。

调用格式:

$[h, t] = \text{impz}(b, a)$; 求解数字系统的冲激响应 h , 取样点数为缺省值。

$[h, t] = \text{impz}(b, a, n)$; 求解数字系统的冲激响应 h , 取样点数由 n 确定。

$\text{impz}(b, a)$; 在当前窗口用 $\text{stem}(t, h)$ 函数出图。

2.dstep

功能: 求解数字系统的阶跃响应。

调用格式:

$[h, t] = \text{dstep}(b, a)$; 求解数字系统的阶跃响应 h , 取样点数为缺省值。

$[h, t] = \text{dstep}(b, a, n)$; 求解数字系统的阶跃响应 h , 取样点数由 n 确定。

$\text{dstep}(b, a)$; 在当前窗口用 $\text{stairs}(t, h)$ 函数出图。

3.filter

功能: 对数字系统的输入信号进行滤波处理。

调用格式:

$y = \text{filter}(b, a, x)$; 对于由矢量 a 、 b 定义的数字系统, 当输入信号为 x 时, 对 x 中的数据进行滤波, 结果放于 y 中, 长度取 $\max(na, nb)$ 。

$[y, zf] = \text{filter}(b, a, x)$; 除得到结果矢量 y 外, 还得到 x 的最终状态矢量 zf 。

$y = \text{filter}(b, a, x, zi)$; 可在 zi 中指定 x 的初始状态

4.filtic

功能: 为 filter 函数选择初始条件。

调用格式:

$z = \text{filtic}(b, a, y, x)$; 求给定输入 x 和 y 时的初始状态。

$z = \text{filtic}(b, a, y)$; 求 $x=0$, 给定输入 y 时的初始状态。

其中, 矢量 x 和 y 分别表示过去的输入和输出:

$x = [x(-1), x(-2), \dots, x(-N)]$

$y = [y(-1), y(-2), \dots, y(-N)]$

说明: 以上子函数中的 b 和 a , 分别表示系统函数 $H(z)$ 中由对应的分子项和分母项系数所构成的数组。如式(5-2)所示, $H(z)$ 按 z^{-1} (或 z) 的降幂排列。

在列写 **b** 和 **a** 系数向量时，两个系数的长度必须相等，它们的同次幂系数排在同样的位置上，缺项的系数赋值为 0。

在 MATLAB 信号处理工具箱中，许多用于多项式处理的函数，都采用以上的方法来处理分子项和分母项系数所构成的数组。在后面的实验中不再说明。

三、实验原理

1. 离散 LSI 系统的响应与激励

由离散时间系统的时域和频域分析方法可知，一个线性移不变离散系统可以用线性常系数差分方程表示：

$$\sum_{k=0}^N a_k y(n-k) = \sum_{m=0}^M b_m x(n-m) \quad (5-1)$$

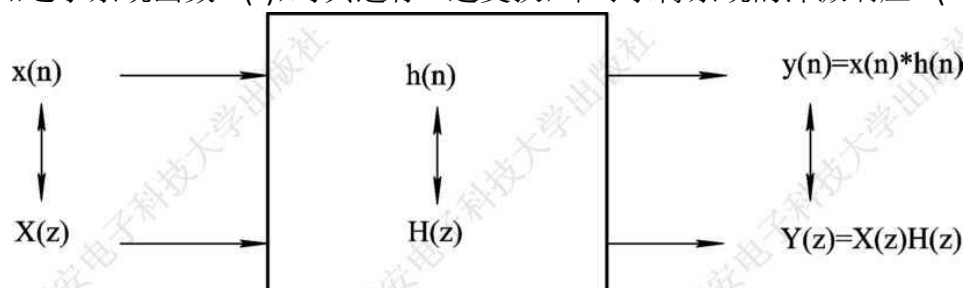
也可以用系统函数来表示：

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{b(z)}{a(z)} = \frac{\sum_{m=0}^M b_m z^{-m}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}} \\ &= \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \dots + b_M z^{-M}}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_N z^{-N}} \end{aligned} \quad (5-2)$$

系统函数 $H(z)$ 反映了系统响应与激励间的关系。一旦上式中的 b_m 和 a_k 的数据确定了，则系统的性质也就确定了。其中特别注意： a_0 必须进行归一化处理，即 $a_0=1$ 。

对于复杂信号激励下的线性系统，可以将激励信号在时域中分解为单位脉冲序列或单位阶跃序列，把这些单元激励信号分别加于系统求其响应，然后把这些响应叠加，即可得到复杂信号加于系统的零状态响应。因此，求解系统的冲激响应和阶跃响应尤为重要。由图 5-1 可以看出一个离散 LSI 系统响应与激励的关系。

同时，图 5-1 显示了系统时域分析方法和 z 变换域分析法的关系。如果已知系统的冲激响应 $h(n)$ ，则对它进行 z 变换即可求得系统函数 $H(z)$ ；反之，知道了系统函数 $H(z)$ ，对其进行 z 逆变换，即可求得系统的冲激响应 $h(n)$ 。



2. 用 impz 和 dstep 子函数求解离散系统的单位冲激响应和阶跃响应

在 MATLAB 语言中，求解系统单位冲激响应和阶跃响应的最简单的方法是使用 MATLAB 提供的 `impz` 和 `dstep` 子函数。

下面举例说明使用 `impz` 和 `dstep` 子函数求解系统单位冲激响应和阶跃

响应的方法。

例 5-1 已知一个因果系统的差分方程为

$$6y(n) + 2y(n-2) = x(n) + 3x(n-1) + 3x(n-2) + x(n-3)$$

满足初始条件 $y(-1)=0$, $x(-1)=0$, 求系统的单位冲激响应和阶跃响应。

解 将 $y(n)$ 项的系数 a_0 进行归一化, 得到

$$\begin{aligned} y(n) + \frac{1}{3} y(n-2) \\ = \frac{1}{6} x(n) + \frac{1}{2} x(n-1) + \frac{1}{2} x(n-2) + \frac{1}{6} x(n-3) \end{aligned}$$

分析上式可知, 这是一个 3 阶系统, 列出其 b_m 和 a_k 系数:

$$\begin{aligned} a_0 &= 1, & a_1 &= 0, & a_2 &= 1/3, & a_3 &= 0, \\ b_0 &= 1/6, & b_1 &= 1/2, & b_2 &= 1/2, & b_3 &= 1/6 \end{aligned}$$

编写 MATLAB 程序如下(取 $N=32$ 点作图):

```
a = [1, 0, 1/3, 0];
b = [1/6, 1/2, 1/2, 1/6];
N = 32;
n = 0: N-1;
hn = impz(b, a, n); %求时域单位冲激响应
gn = dstep(b, a, n); %求时域单位阶跃响应
subplot(1, 2, 1), stem(n, hn, 'k'); %显示冲激响应曲线
title('系统的单位冲激响应');
ylabel('h(n)'); xlabel('n');
axis([0, N, -1.1*min(hn), 1.1*max(hn)]);
subplot(1, 2, 2), stem(n-1, gn, 'k'); %显示阶跃响应曲线
title('系统的单位阶跃响应');
ylabel('g(n)'); xlabel('n');
axis([0, N, -1.1*min(gn), 1.1*max(gn)]);
```

系统的单位冲激响应和阶跃响应如图 5-2 所示。

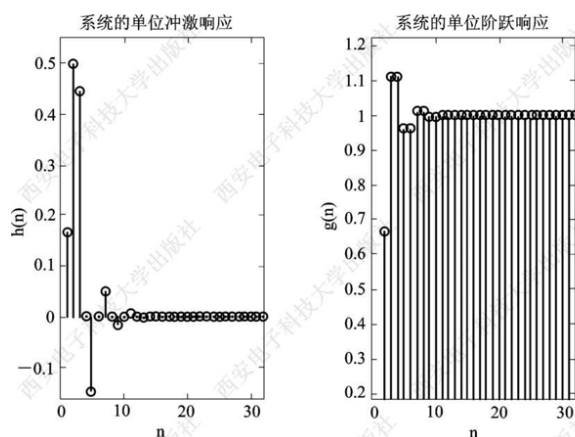


图5-2 例5-1系统的单位冲激响应和阶跃响应

3. 用 `filtic` 和 `filter` 子函数求解离散系统的单位冲激响应

MATLAB 提供了两个子函数 `filtic` 和 `filter` 来求解离散系统的响应。当输入信号为单位冲激信号时，求得的响应即为系统的单位冲激响应；当输入信号为单位阶跃信号时，求得的响应即为系统的单位阶跃响应。

例 5-3 已知一个因果系统的差分方程为

$$6y(n) - 2y(n-4) = x(n) - 3x(n-2) + 3x(n-4) - x(n-6)$$

满足初始条件 $y(-1)=0$, $x(-1)=0$ ，求系统的单位冲激响应和单位阶跃响应。时间轴上 N 取 32 点作图。

解 将 $y(n)$ 项的系数 a_0 进行归一化，得到

$$\begin{aligned} y(n) - \frac{1}{3} y(n-4) &= \frac{1}{6} x(n) - \frac{1}{2} x(n-2) + \frac{1}{2} x(n-4) - \frac{1}{6} x(n-6) \end{aligned}$$

分析上式可知，这是一个 6 阶系统，直接用 MATLAB 语言列出其 b_m 和 a_k 系数：

$$a = [1, 0, 0, 0, -1/3, 0, 0];$$

$$b = [1/6, 0, -1/2, 0, 1/2, 0, -1/6];$$

注意：原公式中存在着缺项，必须在相应的位置上补零。

编写 MATLAB 程序如下：

```
x01=0; y01=0; N=32; %赋初始条件和采样点数
a = [1, 0, 0, 0, -1/3, 0, 0]; %输入差分方程系数
b = [1/6, 0, -1/2, 0, 1/2, 0, -1/6];
xi=filtic(b, a, 0); %求等效初始条件的输入序列
n=0: N-1; %建立 N 点的时间序列
x1 = [n==0]; %建立输入单位冲激信号 x1(n)
hn=filter(b, a, x1, xi); %对输入单位冲激信号进行滤波，求冲激响应
x2 = [n>=0]; %建立输入单位阶跃信号 x2(n)
gn=filter(b, a, x2, xi); %对输入单位阶跃信号进行滤波，求阶跃响应
subplot(1, 2, 1), stem(n, hn); title('系统单位冲激响应');
subplot(1, 2, 2), stem(n, gn); title('系统单位阶跃响应');
```

系统的单位冲激响应和单位阶跃响应如图 5-4 所示。

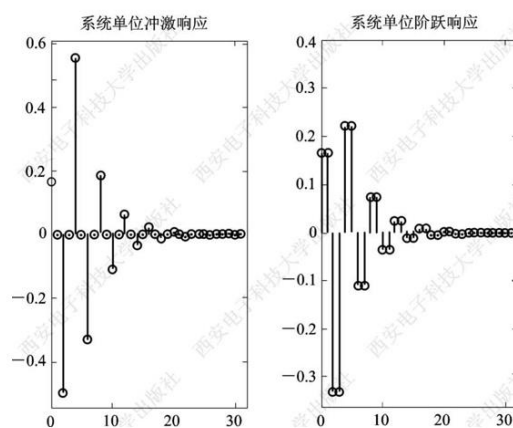


图5-4 用`filter`子函数求解例5-3系统的响应

四、实验任务

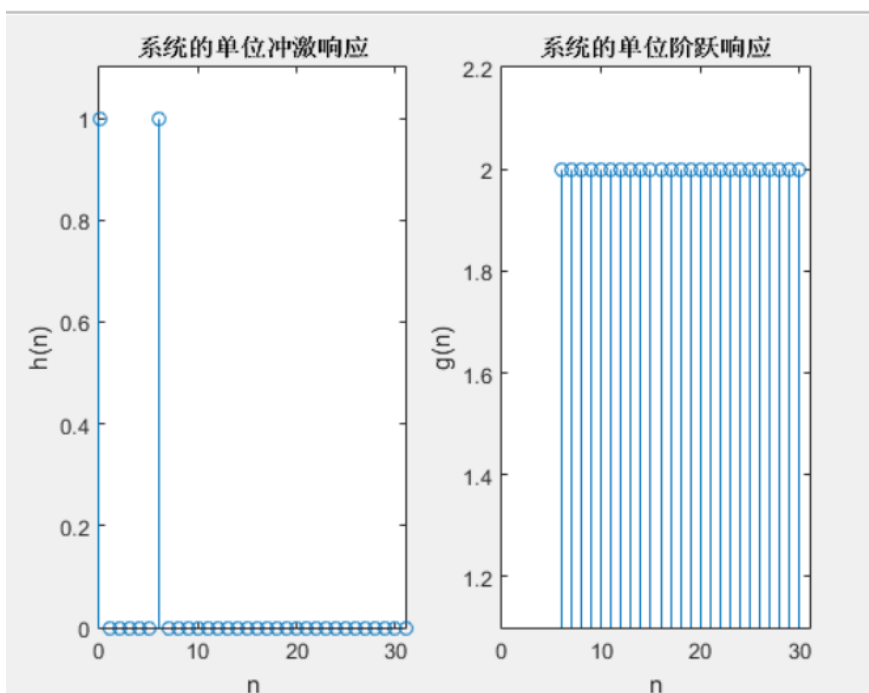
(1) 已知离散线性时不变系统的差分方程，请分别用 `impz` 和 `dstep` 子函数、`filtic` 和 `filter` 子函数两种方法求解系统的冲激响应和阶跃响应。

$$\textcircled{1} x(n) + x(n-6) = y(n)$$

用 `impz` 和 `dstep`:

这里发现用 `dstep` 求出来之后只有 $N-2$ 项。

```
clc
clear all
a=[1, 0, 0, 0, 0, 0, 0];
b=[1, 0, 0, 0, 0, 0, 1];
N=32;
n=0:N-1;
hn=impz(b, a, n); %求时域单位冲激响应
length(n)
gn=dstep(b, a, n); %求时域单位阶跃响应
subplot(1, 2, 1), stem(n, hn); %显示冲激响应曲线
title('系统的单位冲激响应');
ylabel('h(n)'); xlabel('n');
axis([0, N-1, 1.1*min(hn), 1.1*max(hn)]);
n=0:N-2;
subplot(1, 2, 2), stem(n, gn); %显示阶跃响应曲线
title('系统的单位阶跃响应');
ylabel('g(n)'); xlabel('n');
axis([0, N-1, 1.1*min(gn), 1.1*max(gn)]);
```

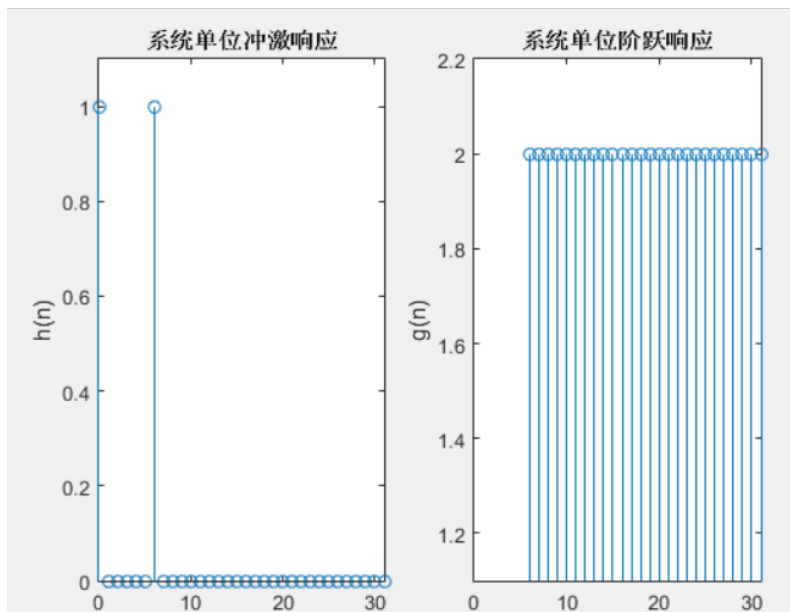


用 `filtic` 和 `filter`:

```

a=[1, 0, 0, 0, 0, 0, 0];
b=[1, 0, 0, 0, 0, 0, 1];
x01=0;y01=0:N=32;
xi=filtic(b, a, 0);%求等效初始条件的输入序列
n=0:N-1;    %建立N点的时间序列
x1=[n==0];  %建立输入单位冲激信号x1(n)
hn=filter(b, a, x1, xi);%对输入单位冲激信号进行滤波，求冲激响应
x2=[n>=0];%建立输入单位阶跃信号x2(n)
gn=filter(b, a, x2, xi);%对输入单位阶跃信号进行滤波，求阶跃响应
subplot(1, 2, 1), stem(n, hn);
title('系统单位冲激响应');
ylabel('h(n)');xlabel('n');
axis([0, N-1, 1.1*min(hn), 1.1*max(hn)]);
subplot(1, 2, 2), stem(n, gn);
title('系统单位阶跃响应');
ylabel('g(n)');xlabel('n');
axis([0, N-1, 1.1*min(gn), 1.1*max(gn)]);

```

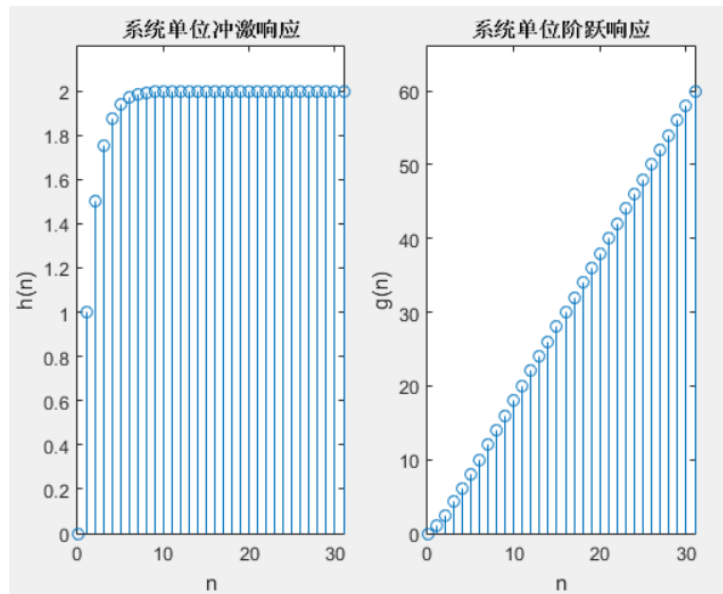


用 filter 和 filter:

```

a=[1, -3/2, 1/2];
b=[0, 1, 0];
x01=0;y01=0:N=32;
xi=filtic(b, a, 0);%求等效初始条件的输入序列
n=0:N-1;    %建立N点的时间序列
x1=[n==0];  %建立输入单位冲激信号x1(n)
hn=filter(b, a, x1, xi);%对输入单位冲激信号进行滤波，求冲激响应
x2=[n>=0];%建立输入单位阶跃信号x2(n)
gn=filter(b, a, x2, xi);%对输入单位阶跃信号进行滤波，求阶跃响应
subplot(1, 2, 1), stem(n, hn);
title('系统单位冲激响应');
ylabel('h(n)');xlabel('n');
axis([0, N-1, 1.1*min(hn), 1.1*max(hn)]);
subplot(1, 2, 2), stem(n, gn);
title('系统单位阶跃响应');
ylabel('g(n)');xlabel('n');
axis([0, N-1, 1.1*min(gn), 1.1*max(gn)]);

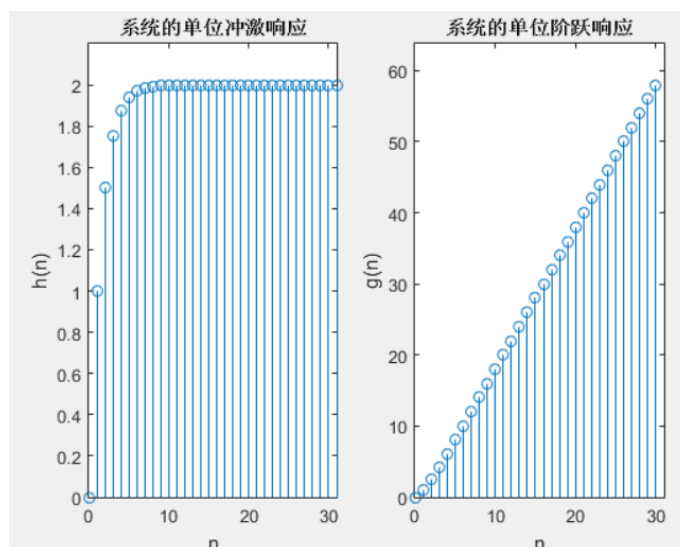
```



② $2y(n) - 3y(n-1) + y(n-2) = x(n-1)$

用 impz 和 dstep:

```
clc
clear all
a=[1,-3/2,1/2];
b=[0,1,0];
N=32;
n=0:N-1;
hn=impz(b,a,n);%求时域单位冲激响应
length(n)
gn=dstep(b,a,n);%求时域单位阶跃响应
subplot(1,2,1),stem(n,hn);%显示冲激响应曲线
title('系统的单位冲激响应');
ylabel('h(n)');xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(hn),1.1*max(hn)]);
n=0:N-2;
subplot(1,2,2),stem(n,gn);%显示阶跃响应曲线
title('系统的单位阶跃响应');
ylabel('g(n)');xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(gn),1.1*max(gn)]);
```

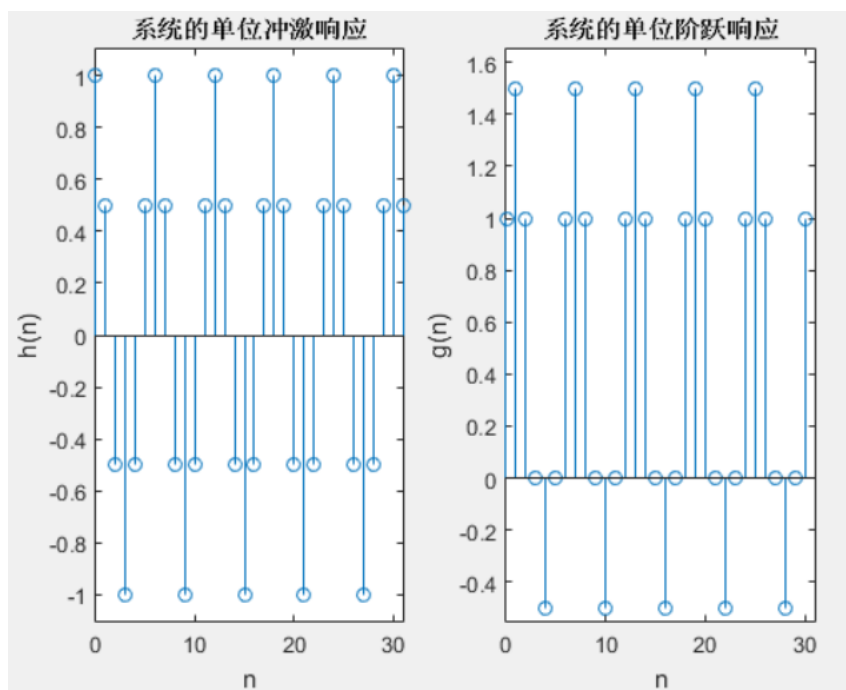


(2) 已知离散线性时不变系统的系统函数, 请分别用 `impz` 和 `dstep` 子函数、`filtic` 和 `filter` 子函数两种方法求解系统的冲激响应和阶跃响应。

$$\textcircled{1} \quad H(z) = \frac{1 - 0.5z^{-1}}{1 - z^{-1} + z^{-2}}$$

用 `impz` 和 `dstep`:

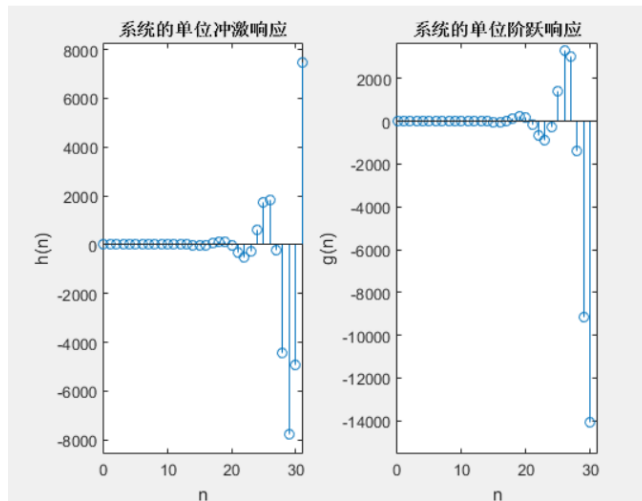
```
clc
clear all
a=[1,-1,1];
b=[1,-0.5,0];
N=32;
n=0:N-1;
hn=impz(b,a,n); %求时域单位冲激响应
gn=dstep(b,a,n); %求时域单位阶跃响应
subplot(1,2,1), stem(n,hn); %显示冲激响应曲线
title('系统的单位冲激响应');
ylabel('h(n)'); xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(hn),1.1*max(hn)]);
n=0:N-2;
subplot(1,2,2), stem(n,gn); %显示阶跃响应曲线
title('系统的单位阶跃响应');
ylabel('g(n)'); xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(gn),1.1*max(gn)]);
```



用 `filtic` 和 `filter`:

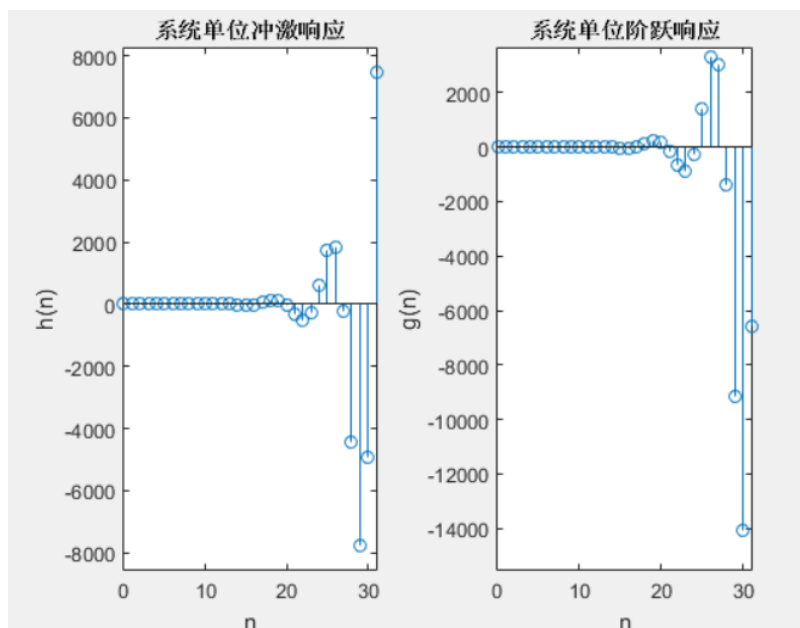
Figure 1 consists of two subplots. The left subplot, titled "系统单位冲激响应" (System Unit Impulse Response), shows the impulse response $h(n)$ for n from 0 to 30. The signal is periodic with a period of 10 samples. The values are: $h(0) = 0.5$, $h(1) = 1.0$, $h(2) = 0.5$, $h(3) = 0$, $h(4) = -0.5$, $h(5) = -1.0$, $h(6) = -0.5$, $h(7) = 0$, $h(8) = 0.5$, $h(9) = 1.0$, and then repeats. The right subplot, titled "系统单位阶跃响应" (System Unit Step Response), shows the step response $g(n)$ for n from 0 to 30. The signal is also periodic with a period of 10 samples. The values are: $g(0) = 1.5$, $g(1) = 1.0$, $g(2) = 0.5$, $g(3) = 0$, $g(4) = -0.5$, $g(5) = -1.0$, $g(6) = -0.5$, $g(7) = 0$, $g(8) = 0.5$, $g(9) = 1.0$, and then repeats.

```
clc
clear all
m=[0,1,0,0,0,0.5,-8,0.5,-0.5,-1]
m=mapminmax(m) %归一化处理
a=m(1:1,1:5).*(1/m(1,1))
b=m(2:2,1:5).*(1/m(1,1))
N=32;
n=0:N-1;
hn=impz(b,a,n); %求时域单位冲激响应
gn=dstep(b,a,n); %求时域单位阶跃响应
figure;
subplot(1,2,1), stem(n,hn); %显示冲激响应曲线
title('系统的单位冲激响应');
ylabel('h(n)'); xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(hn),1.1*max(hn)]);
n=0:N-2;
subplot(1,2,2), stem(n,gn); %显示阶跃响应曲线
title('系统的单位阶跃响应');
ylabel('g(n)'); xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(gn),1.1*max(gn)]);
```



用 filtic 和 filter:

```
m=[0,1,0,0,0;0.5,-8,0.5,-0.5,-1]
m=mapminmax(m) %归一化处理
a=m(1:1,1:5).*(1/m(1,1))
b=m(2:2,1:5).*(1/m(1,1))
x01=0;y01=0;N=32;
xi=ftic(b,a,0);%求等效初始条件的输入序列
n=0:N-1; %建立N点的时间序列
x1=[n==0]; %建立输入单位冲激信号x1(n)
hn=filter(b,a,x1,xi);%对输入单位冲激信号进行滤波,求冲激响应
x2=[n>=0];%建立输入单位阶跃信号x2(n)
gn=filter(b,a,x2,xi);%对输入单位阶跃信号进行滤波,求阶跃响应
figure
subplot(1,2,1),stem(n,hn);
title('系统单位冲激响应');
ylabel('h(n)');xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(hn),1.1*max(hn)]);
subplot(1,2,2),stem(n,gn);
title('系统单位阶跃响应');
ylabel('g(n)');xlabel('n');
axis([0,N-1,1.1*min(gn),1.1*max(gn)]);
```



(3)思考题

①离散 LSI 系统的差分方程和系统函数有何联系？公式中的 b_m 和 a_k 系数在编写程序时须注意什么问题？

答：由差分方程和系统函数可以相互导出。

若差分方程为：
$$\sum_{k=0}^N a_k y(n-k) = \sum_{m=0}^M b_m x(n-m)$$

$$\begin{aligned} H(z) &= \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{b(z)}{a(z)} = \frac{\sum_{m=0}^M b_m z^{-m}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}} \\ &= \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \dots + b_m z^{-m}}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_k z^{-k}} \end{aligned} \quad (5-2)$$

则系统函数为：

反之亦可。要注意公式中的 b_m 和 a_k 系数在编写程序时两个系数向量的长度必须相等，按降幂排序，它们的同次幂系数排在同样的位置上，缺项的系数赋值为 0。其中特别注意： a_0 必须进行归一化处理，即 $a_0=1$

②简述用子函数 `filter` 求解离散系统的单位冲激响应和单位阶跃响应的基本思路。

答：先用 `Zi=filtic(b,a,0)` 求在零初始条件下的滤波系数为 b/a 时的输入序列。然后用 `Y=filter(b,a,x,Zi)` 求解滤波系数为 b/a ，输入序列为 x ， x 的初始状态为 Zi 时的滤波序列 Y 。当 x 为单位冲激信号时，求得的响应即为系统的单位冲激响应；当 x 为单位阶跃信号时，求得的响应即为系统的单位阶跃响应