实验 7 离散 LSI 系统的时域响应

1518 班 15352408 张镓伟

一、实验目的

- (1)加深对离散 LSI 系统时域特性的认识。
- (2)掌握 MATLAB 求解离散时间系统响应的基本方法。
- (3)了解 MATLAB 中求解系统响应的子函数及其应用方法。

二、实验涉及的 MATLAB 子函数

1.dlsim

功能: 求解离散系统的响应。

调用格式:

y=dlsim(b, a, x); 求输入信号为x时系统的响应。

说明: b 和 a 分别表示系统函数 H(z)中,由对应的分子项和分母项系数 所构成的数组。

三、实验原理

1.离散 LSI 系统时域响应的求解方法

一个线性移不变离散系统可以用线性常系数差分方程(式(5-1))表示,也可以用系统函数(式(5-2))表示。无论是差分方程还是系统函数,一旦式中的系数 bm 和 ak 的数据确定了,则系统的性质也就确定了。因此,在程序编写时,往往只要将系数 bm 和 ak 列写成数组,然后调用相应的处理子函数,就可以求出系统的响应。

$$\sum_{k=0}^{N} a_k y(n-k) = \sum_{m=0}^{M} b_m x(n-m)$$
 (5-1)

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{b(z)}{a(z)} = \frac{\sum_{m=0}^{M} b_m z^{-m}}{\sum_{k=0}^{N} a_k z^{-k}}$$

$$= \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2} + \dots + b_m z^{-m}}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2} + \dots + a_k z^{-k}}$$
(5-2)

对于离散 LSI 系统的响应,MATLAB 为我们提供了多种求解方法:

- (1)用 conv 子函数进行卷积积分,求任意输入的系统零状态响应。
- (2)用 dlsim 子函数求任意输入的系统零状态响应。
- (3)用 filter 和 filtic 子函数求任意输入的系统完全响应。

本实验重点介绍(2)、(3)两种方法。

2.用 dlsim 子函数求 LSI 系统对任意输入的响应

对于离散 LSI 系统任意输入信号的响应,可以用 MATLAB 提供的仿真 dlsim 子函数来求解。

例 6-1 已知一个 IIR 数字低通滤波器的系统函数公式为

$$H(z) = \frac{0.1321 + 0.3963 z^{-1} + 0.3963 z^{-2} + 0.1321 z^{-3}}{1 - 0.34319 z^{-1} + 0.60439 z^{-4} - 0.20407 z^{-3}}$$

输入两个正弦叠加的信号序列

$$x = \sin(\frac{n}{2}) + \frac{1}{3}\sin(10 n)$$

求该系统的响应。

编写MATLAB程序如下:

nx = 0: 8*pi;

x=sin(nx/2)+sin(10*nx)/3; %产生输入信号序列

subplot(3, 1, 1); stem(nx, x);

a=[1, -0.34319, 0.60439, -0.20407]; %输入系统函 %数的系数

b = [0.1321, 0.3963, 0.3963, 0.1321];

nh=0: 9:

h=impz(b, a, nh); %求系统的单位冲激响应

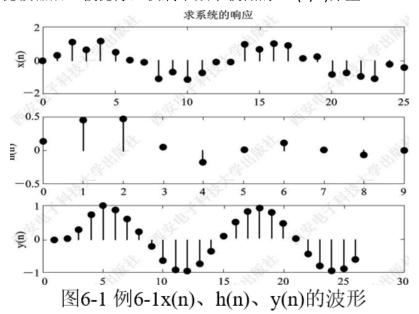
subplot(3, 1, 2); stem(nh, h);

y=dlsim(b, a, x); %求系统的响应

subplot(3, 1, 3); stem(y);

程序执行的结果如图6-1所示。

从系统的输出响应 y(n)可以看出,原输入序列中的高频信号部分通过低通滤波器后已被滤除,仅剩下频率较低的 sin(n/2)分量。



3.用 filtic 和 filter 子函数求 LSI 系统对任意输入的响应

filtic 和 filter 子函数采用递推法进行系统差分方程的求解,可以用于求解离散 LSI 系统对任意输入的完全响应。当输入信号为单位冲激信号或单位阶跃信号时,求得的响应即为系统的单位冲激响应或单位阶跃响应。

本实验则使用任意输入序列 x(n), 求系统的完全响应。

例 6-2 已知一个 LSI 系统的差分方程为

y(n) = 0.9y(n-1) + x(n) + 0.9x(n-1)

满足初始条件 y(-1)=0,x(-1)=0,求系统输入为 $x(n)=e^{-0.05+j0.4n}u(n-2)$ 时的响应 y(n)。

解 将上式整理后得到:

y(n)-0.9y(n-1)=x(n)+0.9x(n-1)

由上式可列写出其 bm 和 ak 系数。

编写MATLAB程序如下:

a = [1, -0.9]; %输入差分方程的系数

b = [1, 0.9];

x01=0; y01=0; %输入初始条件

xi=filtic(b, a, x01, y01); %计算初始状态

N=40; n=0; N-1;

 $x = (\exp((-0.05 + j*0.4)*n)).* [n>=2];$

%建立输入信号x(n)

y=filter(b, a, x, xi); %求系统的完全响应

subplot(2, 2, 1), stem(n, real(x));

title('输入信号x(n)的实部');

subplot(2, 2, 2), stem(n, imag(x));

title('输入信号x(n)的虚部');

subplot(2, 2, 3), stem(n, real(y));

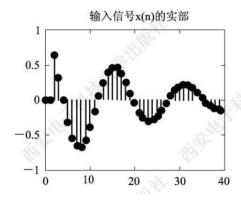
title('系统响应y(n)的实部');

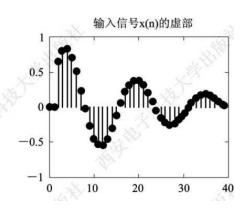
subplot(2, 2, 4), stem(n, imag(y));

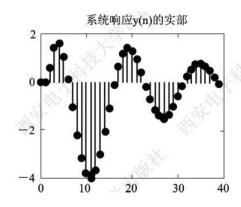
title('系统响应y(n)的虚部');

结果如图6-2所示。注意:由于输入信号是一

个复指数信号,作图时应分别表示。







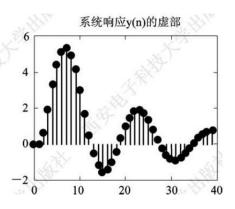


图 6-2 例 6-2x(n)和 y(n)的实部、虚部波形

例 6-3 已知一个系统的差分方程为

$$y(n)-1.5y(n-1)+0.5y(n-2)=x(n)$$
 $n\geq 0$

满足初始条件 y(-1)=4, y(-2)=10, 用 filtic 和 filter 子函数求系统输入为 $x(n)=(0.25)^nu(n)$ 时的零输入、零状态以及完全响应。

解 为了更深入地理解 filtic 和 filter 子函数的用途,我们对上述方程进行推导,可得到完全响应的。

$$y(n) = \left[\left(\frac{1}{2} \right)^n + \frac{1}{3} \left(\frac{1}{4} \right)^n \right] u(n) + \frac{2}{3} u(n)$$

在使用 filtic 和 filter 子函数进行系统差分方程的求解时,我们同时将上面推导出的公式也编入程序,与 MATLAB 子函数计算的结果进行比较。编写MATLAB程序如下:

a = [1, -1.5, 0.5]: %输入系统a、b系数

 $b = \lceil 1 \rceil$:

N=20; n=0: N-1;

x=0.25.^n; %建立输入信号x(n)

x0=zeros(1, N); %建立零输入信号

v01 = [4, 10]; %输入初始条件

xi=filtic(b, a, y01); %计算初始状态

y0=filter(b, a, x0, xi); %求零输入响应

xi0=filtic(b, a, 0); %计算初始状态为零的情况

y1=filter(b, a, x, xi0); %求零状态响应

y=filter(b, a, x, xi); %求系统的完全响应

%用公式求完全响应

 $y2 = ((1/3)*(1/4).^n+(1/2).^n+(2/3)).*ones(1, N);$

subplot(2, 3, 1), stem(n, x);

title('输入信号x(n)');

subplot(2, 3, 2), stem(n, y0);title('系统的零输入响应'); subplot(2, 3, 3), stem(n, y1);title('系统的零状态响应'); subplot(2, 2, 3), stem(n, y);title('用filter求系统的完全响应y(n)'); subplot(2, 2, 4), stem(n, y2); title('用公式求系统的完全响应y(n)');

程序执行的结果如图 6-3 所示

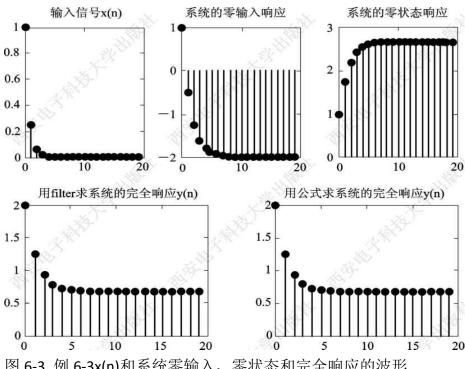


图 6-3 例 6-3x(n)和系统零输入、零状态和完全响应的波形

四、实验任务

(1)一个 LSI 系统的差分方程表示式为:

y(n)-0.5y(n-1)+y(n-6)-0.5y(n-7)=x(n)-x(n-1)+x(n-2)满足初始条件 y(-1)=0,x(-1)=0,试用 dlsim 和 filter 两种方法求此系统的 输入序列 x(n)为下列信号时的响应:

$$1x(n) = u(n-3)$$

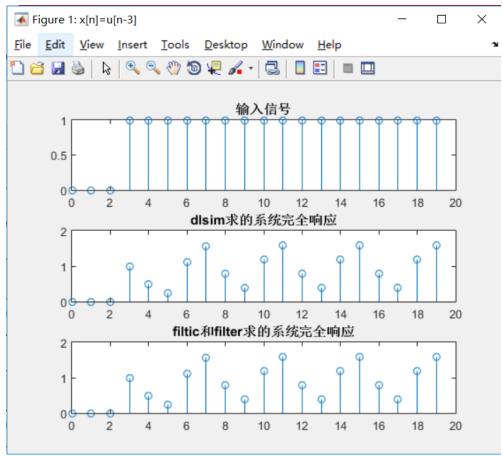
$$\textcircled{2}_{\mathsf{x}(\mathsf{n})} = \delta(\mathsf{n}) - \delta(\mathsf{n} - \mathsf{5})$$

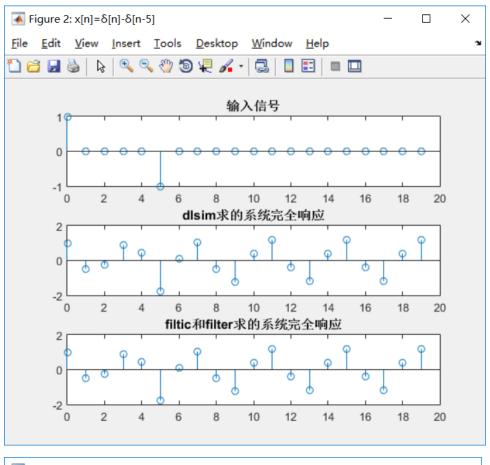
$$3x(n) = e^{0.1n}u(n-3)$$

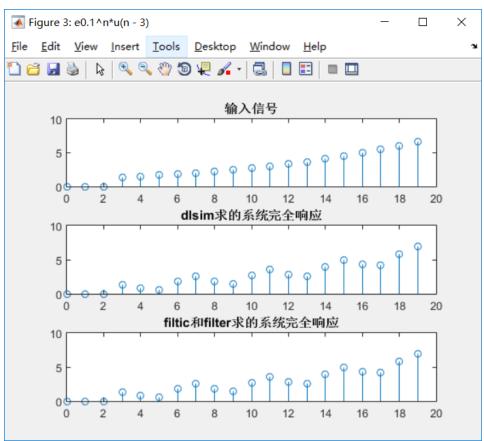
$$4x(n)=(0.5)^nu(n)$$

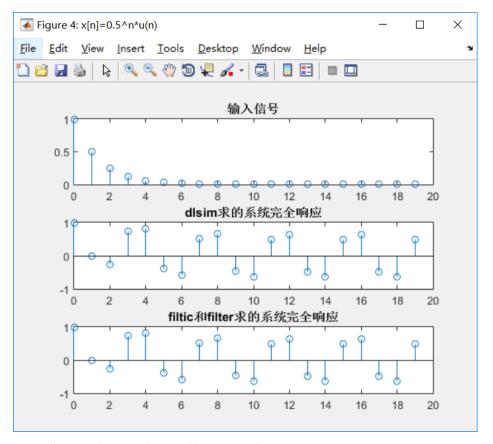
说明:可以在同一段程序中将 4 个小题的 x(n)分别输入,用 dlsim 和 filter 两种 方法求输出,同时显示采用不同子函数处理后的输出结果 y(n)。

```
a=[1,-0.5,1,-0.5]; %输入系统a、b系数
  b=[1,-1,1,0];
  N=20; n=0: N-1;
_ for i=1:4
                %建立输入信号x(n)
      if i==1
        x=0+[n>=3]; %u[n-3]
        figure('Name','x[n]=u[n-3]');
      elseif i==2
        x=0+[n==0]-[n==5]; % \delta[n]-\delta[n-5]
        figure('Name', 'x[n] = \delta [n] - \delta [n-5]');
      elseif i==3
        x=exp(0.1.*n).*[n>=3];%e^0.1n*u(n-3)
        figure('Name','e0.1^n*u(n-3)');
        x=0.5.^n.*[n>=0]; %0.5^n*u(n)
        figure('Name', 'x[n]=0.5^n*u(n)');
      subplot(3,1,1);stem(n,x);title('输入信号')
      %用dlsim求
      y=dlsim(b, a, x);
      subplot(3,1,2); stem(n,y); title('dlsim求的系统完全响应')
      %用filtic和filter求
      x01=0;y01=0;%输入初始条件
     xi=filtic(b, a, y01, x01);%计算初始状态
      y=filter(b,a,x,xi); % 求系统完全响应
      subplot(3,1,3); stem(n,y); title('filtic和filter求的系统完全响应')
 - end
```









(2)一个 LSI 系统的系统函数表示式为

$$H(z) = \frac{0.187632 + 0.241242 z^{-1} + 0.241242 z^{-2} + 0.187632 z^{-3}}{1 - 0.602012 z^{-1} + 0.495684 z^{-2} - 0.0359244 z^{-3}}$$

满足初始条件 y(-1)=5,y(-2)=5,试用 filtic 和 filter 子函数求此系统的输入 序列 x(n)为下列信号时的零输入、零状态以及完全响应:

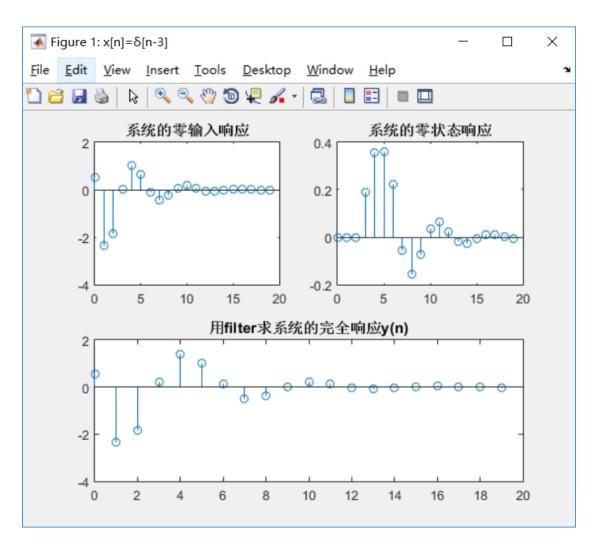
①
$$x(n) = \delta (n-3)$$

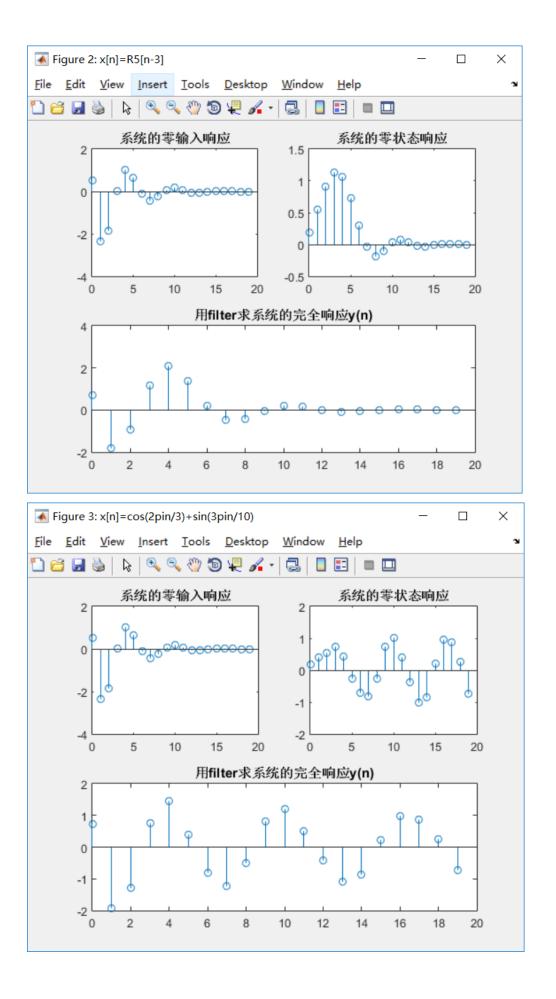
$$2x(n)=R_5(n)$$

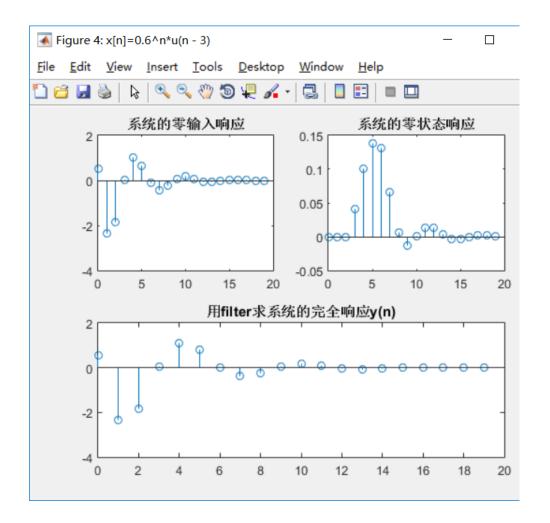
$$x(n) = \cos \frac{2\pi}{3} n + \sin \frac{3\pi}{10} n$$

```
④x(n)=0.6^n*u(n-3)
a=[1,-0.5,1,-0.5]; %輸入系统a、b系数
b=[1,-1,1,0];
N=20;n=0:N-1;
for i=1:4
    if i==1 %建立输入信号x(n)
        x=0+[n>=3]; %u[n-3]
        figure('Name', 'x[n]=u[n-3]');
elseif i==2
        x=0+[n==0]-[n==5];% & [n]- & [n-5]
        figure('Name', 'x[n]= & [n]- & [n-5]');
```

```
elseif i==3
       x=exp(0.1.*n).*[n>=3];%e^0.1n*u(n-3)
       figure ('Name', 'e0.1 n*u(n-3)');
    else
       x=0.5. n. *[n>=0] : %0.5 n*u(n)
       figure ('Name', 'x[n]=0.5 n*u(n)');
    end
    subplot(3,1,1);stem(n,x);title('输入信号')
    %用dlsim求
    y=dlsim(b, a, x);
    subplot(3,1,2); stem(n,y); title('dlsim求的系统完全响应')
    %用filtic和filter求
    x01=0:v01=0:%输入初始条件
    xi=filtic(b, a, y01, x01):%计算初始状态
    y=filter(b, a, x, xi); % 求系统完全响应
    subplot(3, 1, 3); stem(n, y); title('filtic和filter求的系统完全响应')
- end
```







(3)思考题:

- ①回答预习思考题: MATLAB 中提供的 dlsim 和 filter 两种方法,使用中有何不同?
 - 答: dlsim 只要知道系统函数分子分母的系数序列以及输入信号就可以通过 dlsim(b,a,x)一步求出该离散 LSI 系统对任意输入信号 x 的响应。filtic 和 filter 子函数采用递推法进行系统差分方程的求解,可以用于求解离散 LSI 系统对任意输入的完全响应。这个方法还要知道系统的初始条件并 要用 filtic 计算初始状态,再用 filter 求响应。
- ②MATLAB 中提供了哪些求解离散 LSI 系统时域响应的方法及相关子函数?
 - 答: (1)用 conv 子函数进行卷积积分,求任意输入的系统零状态响应。
 - (2)用 dlsim 子函数求任意输入的系统零状态响应。
 - (3)用 filter 和 filtic 子函数求任意输入的系统完全响应。
 - (4)用 impz 求时域单位冲激响应。
 - (5)用 dstep 求时域单位阶跃响应