**Q**: 在风力发电机齿轮箱的预防性维护中,如何通过振动特征分析识别行星级齿轮的早期点蚀故障?

#### A:

## 1. 数据采集:

- 。 使用三轴加速度传感器(频响范围≥10 kHz)在行星架非旋转侧安装 点采集振动信号,采样频率至少为齿轮啮合频率的 10 倍(典型值 ≥20 kHz)。
- o 同步记录转速信号(精度±0.1%),确保阶次分析准确性。

#### 2. 特征提取:

- o 计算包络解调谱(Envelope Demodulation),重点关注行星轮通过 频率(PPF)及其谐波:  $PPF = \frac{Z_p \cdot f_r}{N_p}$ ( $Z_p$ : 行星轮齿数, $f_r$ : 行星架旋 转频率, $N_p$ : 行星轮数量)
- 。 监测边带调制现象:健康齿轮边带幅值应小于载波幅值的 10%,早期点蚀时边带幅值会增长至 20%-30%。

# 3. 阈值判定:

o 依据 ISO 10816-3:2009 标准:

正常工况: 振动速度有效值 (RMS) ≤ 2.8 mm/s (频率范围 10-1000 Hz)

预警阈值: RMS 增幅超过基线值 50%且持续 3 个采集周期(建议基线每季度更新)

o 结合峭度指标(Kurtosis): 当 Kurtosis > 4 时提示冲击性故障特征。

### 4. 验证措施:

- o 执行动态扭矩加载测试(30%-120%额定扭矩阶跃),观察振动信号相位调制是否与负载呈线性相关,排除轴承故障干扰。
- 配合油液铁谱分析: 若>150 μm 磨损颗粒浓度超过 ISO 4406 18/16/13 标准,需立即停机检修。

#### O: 齿轮箱高速轴轴承更换后,应如何通过热成像技术验证装配质量?

A:

# 1. 预检要求:

o 轴承安装必须满足 SKF TMFE 100-2018 装配规范:

- 过盈配合干涉量: 轴径的 0.8‰-1.2‰(高速轴典型值 0.05-0.08 mm)
- 轴向游隙调整至 0.03-0.05 mm (使用激光对中仪校准, 偏差 ≤50 μm/m)

### 2. 热成像检测流程:

- 在额定转速(通常 1500-1800 rpm)下持续运行 2 小时,使用长波 红外热像仪(灵敏度≤50 mK):
  - 测量点:外圈端面、保持架接触区、润滑油出口
  - 环境温度补偿: 需扣除环境温度波动影响(参考 IEC 62464-1:2016)

# 3. 温度限值:

- 。 正常工况:
  - 外圈温度 ≤ 环境温度 + 35℃ (ΔT ≤35K)
  - 相邻测点温差 ≤5℃ (异常装配会导致局部热点)
- o 报警阈值:
  - 温升速率 >2°C/min 持续 10 分钟
  - 绝对温度 >90℃(矿物油)或>110℃(合成油)

#### 4. 验证标准:

- 。 依据 AGMA 1010-E95 附录 F: 温度分布应呈轴对称,周向温差≤8% 最大值
- 。 停机后检查: 轴向位移量变化≤0.02 mm (使用千分表测量)