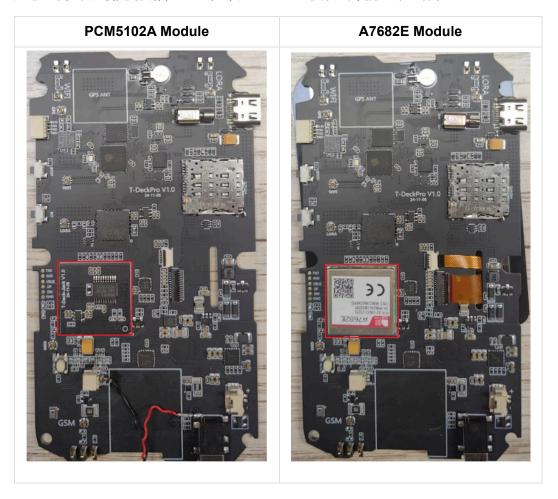
[H693] T-Deck-Pro

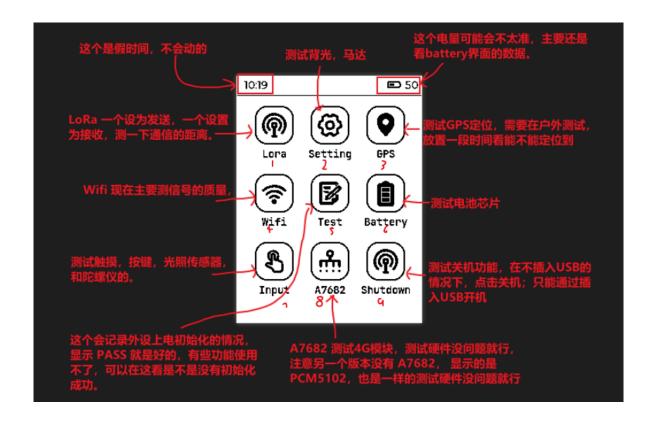
• PCM5102A 和 A7682E 必须插上电池

软件版本: H693_factory_v1.1_20250210.bin

T-Deck-Pro 一共有两个版本,一个搭载了 PCM5102A 音频模块,一个搭载了 A7682E 4G 模块;

注意:测试的时候需要插上电池,不然 A7682E 模块会不能正常工作;





测试项目:

注意: 主界面第 8个图标,可能是 A7682 也可能是 PCM5102,这个不同版本搭载的模块不同而显示不同的图标;

测试的时候就插上电池、插上耳机/音响,然后进入 A7682/PCM5102 界面,点击上面的选项,看是否有声音就行;

- 1. LoRa测试:准备两个设备,插上 lora 的天线,然后分别进入 lora -> Auto Test 界面,一个设置为发送 send,另一个设置为接收 recv,如果 recv 能收到信息就是正常;这个需要测试一下通信距离;
- 2. 背光和马达测试:点击 Setting -> Keypad Backlight 测试键盘背光是否正常;点击 Setting -> Motor Status 测试马达是否正常;
- 3. GPS 测试:插上 GPS 天线,进入 GPS 界面,最好在户外没有遮挡的地方测试,放置一段时间 (2分钟左右)看是否能定位;
- 4. 电池控制芯片测试:插上电池;如果分别进入Battery -> BQ25896 和 Battery -> BQ27220界面,如果都能读到正确数据就是正常的;
 - 充放电测试:看电量能不能充满,如果不能充满或者电量突然变大变小都是不正常的;
- 5. 传感器测试:

键盘测试: 打开串口, 在主界面上, 依次点击键盘上的所有按键, 测试所有按键按下, 串口是否都有打印信息:

触摸测试:进入 Input 界面,在 Touch 栏可以显示触摸的坐标;(这个可以不用看,如果触摸不行大多都是屏幕的问题)

光线传感器: 进入 Input 界面, 看 Light sensor 有数据就是正常的;

陀螺仪: 进入 Input 界面, 看 gyroscope 有数据就是正常的;

- 6. A7682测试:插上电池,插上耳机/音响,进入 A7682 界面,点击界面显示的选项,如果耳机 里面有声音就正常;
- 7. PCM5102测试:插上电池,插上耳机/音响,进入 PCM5102 界面,点击界面显示的选项,如果耳机里面有声音就正常;
- 8. SD卡测试:插上内存卡,然后复位一下,看 Setting -> About System 是否有内存卡的容量,如果有则正常;
- 9. 开关机测试:只使用电池供电,不要插USB,点击 Shutdown 界面关机;关机的情况下,插入 USB 就可以开机了;
- 10. WIFI 测试:插上 WIFI 天线,进入Wifi -> Wifi Scan 界面,测试 WIFI 天线的信号;

对于 ESP32-S3 的 Wi-Fi, RSSI 的范围一般如下:

最强信号 (接收到的信号最强,接近 0 dBm 或者正数值):信号强度非常好,通常在-30 dBm 到-40 dBm 之间。

良好的信号:约 -40 dBm 到 -60 dBm,适合稳定的通信。

一般的信号强度: 约 -60 dBm 到 -70 dBm, 信号开始变弱, 但仍能保持较为稳定的连接。

较弱的信号:约 -70 dBm 到 -80 dBm,连接可能会变得不稳定。