Temas Selectos de Inteligencia Artificial

Introducción

M.C Said Zamora

Aspectos de la IA

- Lógica
- Incertidumbre y "lógica difusa"
- Búsqueda de soluciones
- Sistemas expertos
- Procesamiento del lenguaje natural
- Reconocimiento de modelos
- Robótica
- Aprendizaje de las máquinas

Clasificación IA

• Sistemas que:

- Piensan como humanos.
- (Resolver problemas y tomar decisions humanamente)
- Actúan como humanos
- (Hacer cosas que los humanos pueden hacer)
- Piensan racionalmente
- (Habilidad para percibir infoermacion y razonar)
- Actúan racionalmente
- (Agentes inteligentes)

Definición

• El estudio de las facultades mentales mediante el uso de modelos computacionales.

Charniak y McDermott, 1985.

• El estudio de los cálculos que permiten percibir, razonar y actuar.

Winston, 1992.

El estudio de cómo lograr que las computadoras realicen tareas que, por el momento, los humanos hacen mejor

Rich y Knight, 1991.

Definición

 Un campo de estudio que se enfoca en la explicación y emulación de la conducta inteligente en función de procesos computacionales

Schalkoff, 1990.

 La rama de la ciencia de la computación que se ocupa de la automatización de la conducta inteligente

Luger y Stubblefi eld, 1993.

Prueba de Turing

Procesar un lenguaje natural.

Representar el conocimiento.

Razonar automáticamente.

Autoaprendizaje de la máquina.

TRUMP RALLY

INT. BIG ARBY'S IN SOUTH WYOMKLAHOMA

PRESIDENT TRUMP forces himself on a podium.

PRESIDENT TRUMP

I just had a phone call with the economy. Jobs poured out of the phone. Great jobs. Tall jobs. Steve Jobs. All at Kinko's.

The crowd cheers. It is full of real Americans (man with hard hat, man with harder hat, gun that is alive).

PRESIDENT TRUMP (CONT'D)
The United Snakes is doing so good.
Other countries are on fire. All
the people on fire. Hot fire too.

Not us. Our flag is so beautiful.

President Trump salutes a flag that says: ARBY'S FOOD IS FINE TO EAT. The crowd howls. They love this flag of America.

PRESIDENT TRUMP (CONT'D)

I signed a bill. No more swamp. Swamp gone. Swamp is in Mexico now. It's on fire. Great deal for us. The crowd chants: FOUR MORE SWAMPS! FOUR MORE SWAMPS!

PRESIDENT TRUMP (CONT'D)
Foreign powers cheat us! Canada
steals our milk China steals our

steals our milk. China steals our milk. We only had one glass of milk left! Obama drank it. Not fair.

The crowd boos. They wanted that milk.

PRESIDENT TRUMP (CONT'D)
But like President Ronald Rogaine,
I will bring back the milk!

The crowd roars. They still want that milk.

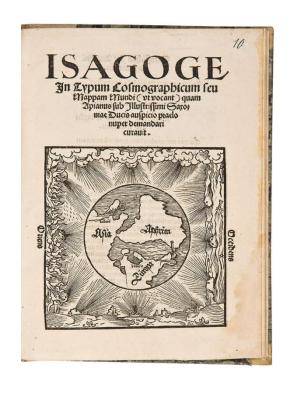
PRESIDENT TRUMP (CONT'D)
A wall of milk. No criminals get
through. Democrats want criminals
to have the milk. No way. Milk
comes from coal. We'll dig it up.

All of the words are mispronounced. The crowd cheers. They hate pronunciations. They love milk. They start digging.

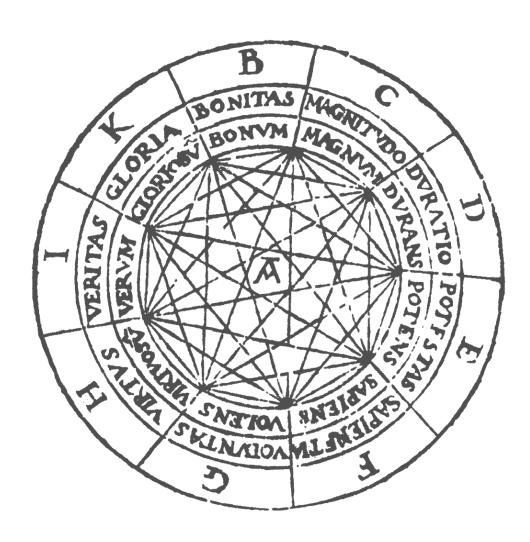
Hitos de la Inteligencia Artificial.

Silogismos y lógica





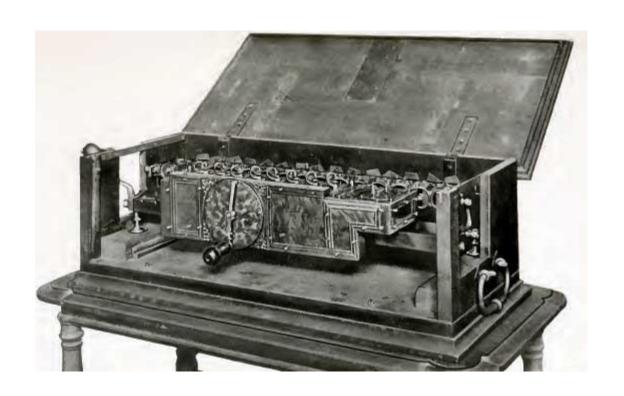
Ars Magna



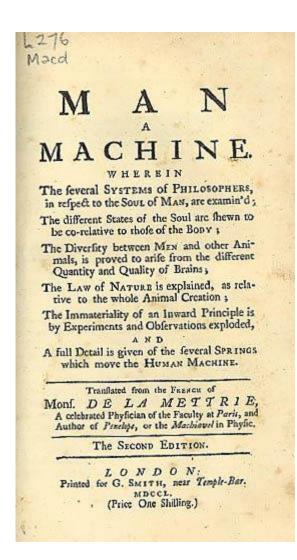
Calculadora Mecánica de Pascal



Stepped Reckoner de Leibniz



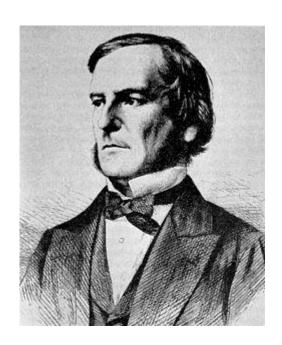
L'homme machine



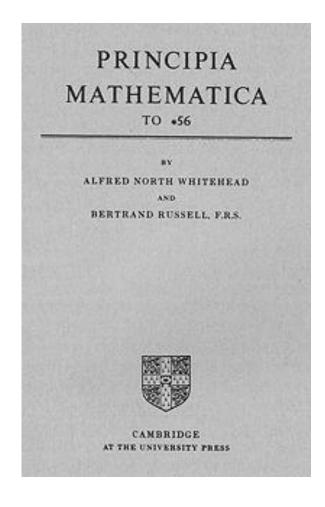
Algebra booleana

La operación AND o Y	
0 • 0 = 0	0 • 0 = 0
0 • 1 = 0	0 • A = A
1 • 0 = 0	A • 0 = 0
1 • 1 = 1	A • A = A
La opera	ición OR a O
0 + 0 = 0	A + 0 = A
0 + 1 = 1	A + 1 = 1
1 + 0 = 1	A + A = A
1 + 1 = 1	A + A = 1
La operac	ión NOT o No
$\overline{0} = 1$	A * * = A
ī = 0	Nota: $A' = \overline{A}$

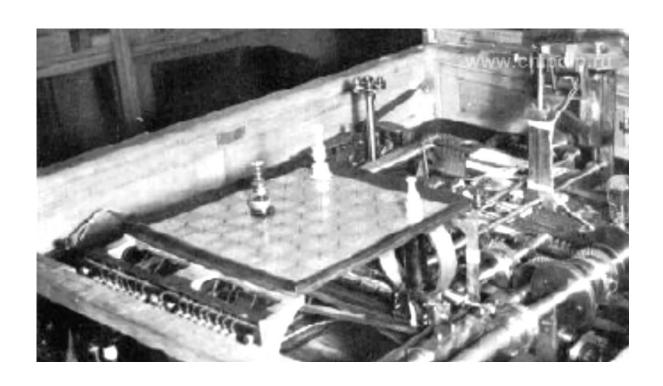




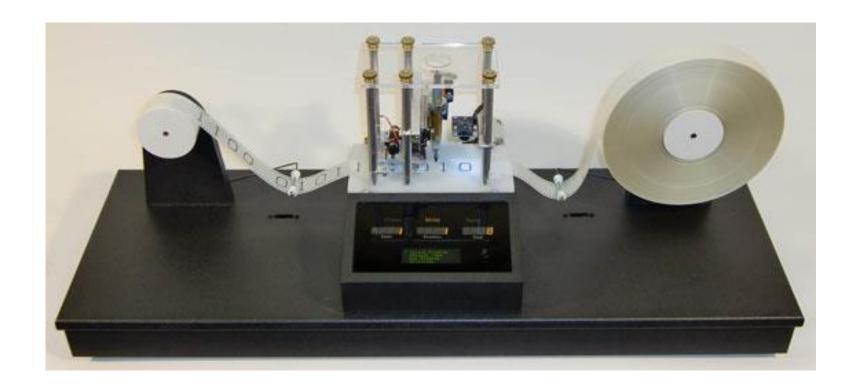
Principia Mathematica



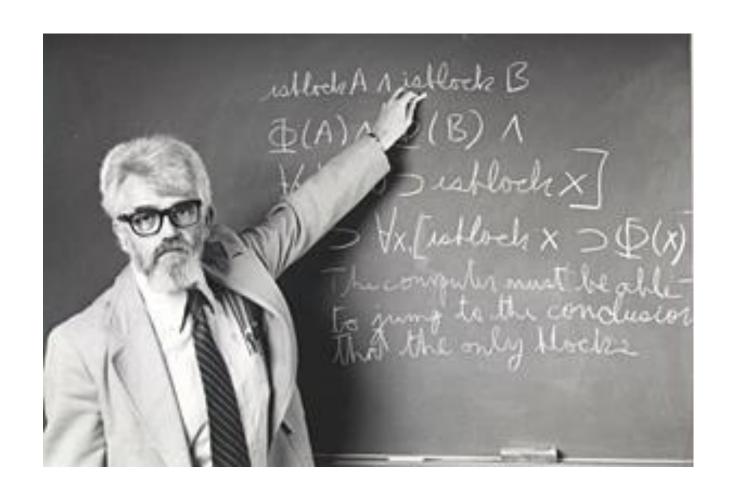
El ajedrecista



Máquina de Turing



John McCarthy



Newell, Shaw y Simon. (GPS)



La Bestia



LISP

LISP syntax in a Nutshell

```
"don't evaluate"
 'blah
                     Unevaluated symbol
 blah
                      Evaluated symbol
 (blah)
                         Function call
               '(blah)
                       Unevaluated list
 "blah"
                            String
                           Number
3.14159
```

=

SHRDLU



Dendral, MYCIN

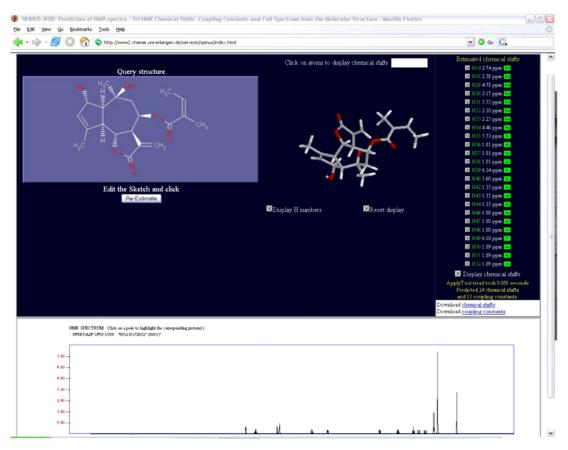


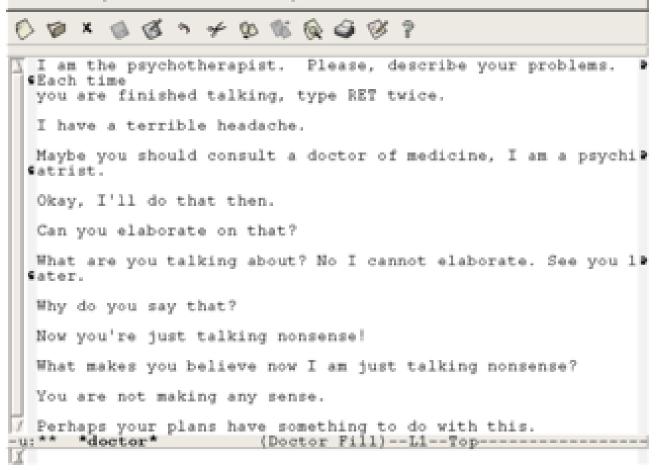
Figura 1Sb. SPINUS-WEB. Tela de entrada com uma estrutura 2D (acima, à esquerda) com deslocamentos químicos de RMN ¹H previstos (tabela à direita) e o respectivo espectivo espectro de RMN ¹H simulado (abaixo).

MYCIN: Medical system for diagnosing blood disorders. First used in 1979

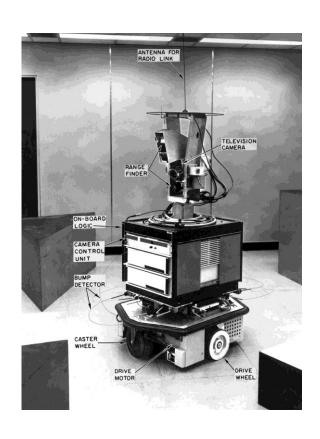


ELIZA

File Edit Options Buffers Tools Help



Shakey



I.- Lógica Difusa

Lógica Difusa

• Lotfi A. Zadeh: Conjuntos difusos



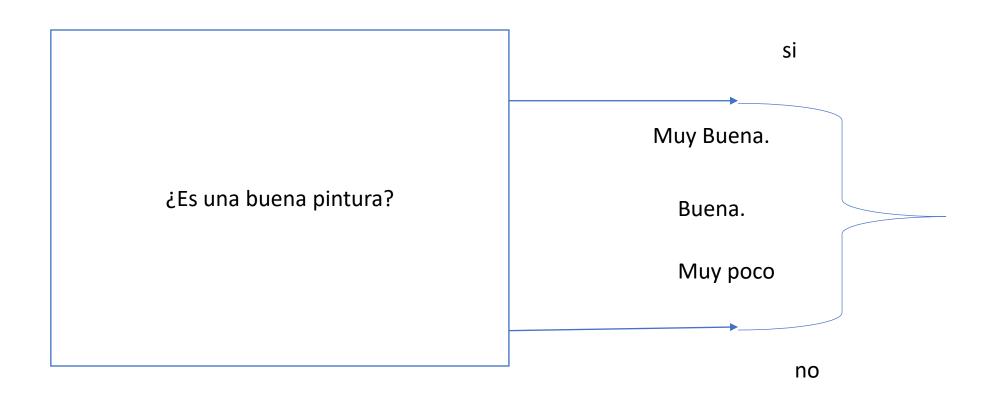
Lógica Difusa.

Permite representar información imprecisa o que presenta incertidumbre.

• ¿Cómo esta el clima?



Lógica Difusa.



Variable lingüística

 Adopta valores con palabras que permiten describir el estado de un objeto o fenómeno; estas palabras se pueden representar mediante conjuntos difusos

• Todos los valores lingüísticos forman un conjunto de términos o etiquetas.

Lógica booleana

$$\chi_A = \begin{cases} 1, & X \in A \\ 0, & X \notin A \end{cases}$$

∪, ∨	unión, disyunción
Ο, Λ	intersección, conjunción
- o ~	negación
€,∉	pertenencia, no pertenencia
\forall	para todo
-1	tal que

Axiomas para conjuntos

 $X \in X$: X pertenece al universo X

 $X \in A$: X pertenece al conjunto A

 $X \notin A$: X no pertenece al conjunto A

 $A \subset B$: A está contenido en B

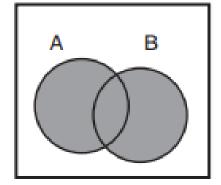
 $A \subseteq B$: A está contenido en o es equivalente a B

Ø: Conjunto vacío

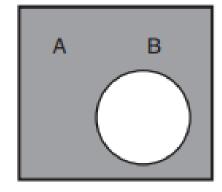
P(X): Conjunto de potencias

Operaciones lógicas

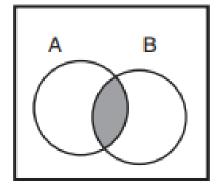
$$A \cup B = \{X \mid X \in A \text{ or } X \in B \}$$



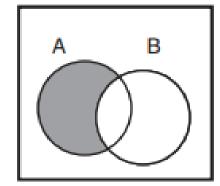
$$\overline{A} = \left\{ X \,\middle|\, X \not\in A, X \in X \quad \right\}$$



$$B = \{X \mid X \in A _and _X \in B \}$$



$$A \mid B = \{ X \mid X \in A _ and _ X \notin B \}$$



Conjuntos difusos

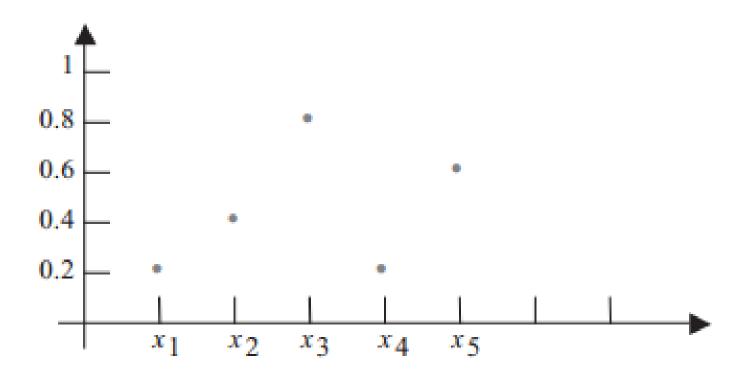
Conjunto difuso discreto:

$$\tilde{A} = \left\{ \frac{\mu_A(X_1)}{X_1} + \frac{\mu_A(X_2)}{X_2} + \dots \right\} = \left\{ \sum_i \frac{\mu_A(X_i)}{X_i} \right\}$$

Conjunto difuso continuo:

$$\tilde{A} = \left\{ \int \frac{\mu_A(X)}{X} \right\}$$

Representación de conjuntos discretos



$$\tilde{A} = \left\{ \frac{0.2}{x_1} + \frac{0.4}{x_2} + \frac{0.8}{x_3} + \frac{0.2}{x_4} + \frac{0.6}{x_5} \right\}$$

Ejercicio

$$\tilde{A} = \left\{ \frac{1}{1} + \frac{0.75}{1.5} + \frac{0.3}{2} + \frac{0.15}{2.5} + \frac{1}{3} \right\}$$

$$\tilde{B} = \left\{ \frac{1}{1} + \frac{0.6}{1.5} + \frac{0.8}{2} + \frac{1}{2.5} + \frac{0}{3} \right\}$$

a)
$$\tilde{A} \cup \tilde{B} =$$

b)
$$\tilde{A} \cap \tilde{B} =$$

a)
$$\tilde{A} \cup \tilde{B} =$$
 b) $\tilde{A} \cap \tilde{B} =$ c) $\tilde{A} \cap \overline{\tilde{B}} =$

d)
$$\tilde{B} \cap \tilde{A} = e$$
 $\tilde{A} \cup \tilde{A} = f$ $\tilde{B} \cap \tilde{B} = f$

f)
$$\tilde{B} \cap \tilde{B} =$$

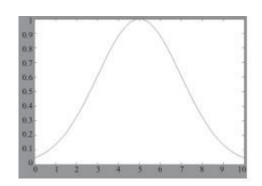


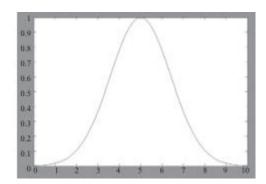
Operaciones con conjuntos difusos

$$\mu_{\bar{A}\cdot\bar{B}}(x) = \mu_{\bar{A}}(x)\cdot\mu_{\bar{B}}(x)$$

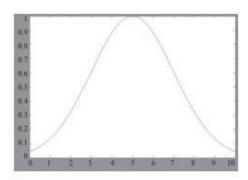
$$\mu_{\tilde{A}}^{\alpha}(x) = \left[\mu_{\tilde{A}}(x)\right]^{\alpha}$$

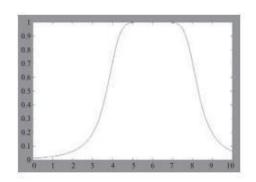
$$\mu_{CON(\bar{A})}(x) = \left(\mu_{\bar{A}}(x)\right)^2$$





$$\mu_{DIL(\tilde{A})}(x) = \sqrt{\mu_{\tilde{A}}(x)} = (\mu_{\tilde{A}}(x))^{1/2}$$

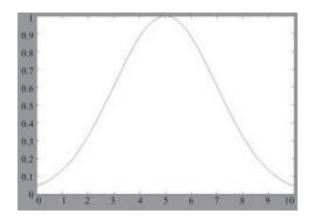


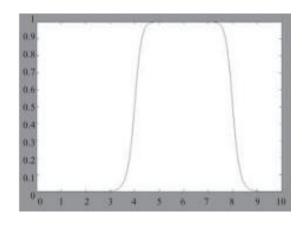


Operaciones con conjunto difusos

$$\mu_{INT(\bar{A})}(x) = 2(\mu_{\bar{A}}(x))^2 \text{ para } 0 \le \mu_{\bar{A}}(x) \le 0.5$$

$$\mu_{INT(\tilde{A})}(x) = 1 - 2(1 - \mu_{\tilde{A}}(x))^2 \text{ para } 0.5 \le \mu_{\tilde{A}}(x) \le 1$$





Alfa cortes

$$A_{\alpha} = \left\{ x \in X \mid \mu_{\bar{A}}(x) \ge \alpha \right\}$$

$$\tilde{A} = \left\{ \frac{1}{1} + \frac{1}{2} + \frac{0.75}{3} + \frac{0.5}{4} + \frac{0.3}{5} + \frac{0.3}{6} + \frac{0.1}{7} + \frac{0.1}{8} \right\}$$

$$A_{0.5} = \left\{ 1, 2, 3, 4 \right\}$$

Propiedades de conjuntos difusos

Doble negación: $\overline{\tilde{A}} = \tilde{A}$

Idempotencia: $\tilde{A} \cup \tilde{A} = \tilde{A}$

 $\tilde{A} \cap \tilde{A} = \tilde{A}$

Conmutatividad: $\tilde{A} \cup \tilde{B} = \tilde{B} \cup \tilde{A}$

Asociación: $\left(\tilde{A} \cap \tilde{B}\right) \cap \tilde{C} = \tilde{A} \cap \left(\tilde{B} \cap \tilde{C}\right)$

Absorción: $\underline{\tilde{A}} \cap (\underline{\tilde{A}} \cup \underline{\tilde{B}}) = \underline{\tilde{A}}$

Leyes de De Morgan: $\overline{\tilde{A} \cup \tilde{B}} = \overline{\tilde{A}} \cap \overline{\tilde{B}}$

 $\overline{\tilde{A} \cap \tilde{B}} = \overline{\tilde{A}} \cup \overline{\tilde{B}}$

Conjuntos difusos.

library(sets)

•a<-sets_options("universe", seq(1, 100, 0.5))</pre>

• a

Conjuntos difusos

```
    rel <- data.frame(sets = c(rep("A", 5), "B", "C"),</li>
    elements = c(letters[seq_len(6)], letters[6]),
    fuzzy = runif(7))
    rel
    fuzzy_set <- tidySet(rel)</li>
```

Conjuntos difusos.

```
rel2 <- data.frame(sets = c(rep("A", 5), c(rep("B", 5)), c(rep("C", 5))),</li>
elements = c(letters[seq_len(5)], letters[seq_len(5)],
fuzzy = runif(15))
```

• rel2

fuzzy_set2 <- tidySet(rel2)

Operadores difusos. Unión.

BaseSet::union(fuzzy_set, sets = c("A", "B"))

BaseSet::union(fuzzy_set, sets = c("A", "B"), name = "D")

• BaseSet::union(fuzzy_set2, sets = c("A", "B"), name = "E")

Operadores difusos. Intersección.

• intersection(fuzzy_set, sets = c("B", "C"), keep = FALSE)

• intersection(fuzzy_set2, sets = c("B", "C"), keep = FALSE)

Operadores difusos. Complemento.

complement_set(fuzzy_set, sets = "A", keep = FALSE)

complement_set(fuzzy_set2, sets = "A", keep = TRUE)

Ejemplo.

- library(sets)
- library(BaseSet)
- rel <- data.frame(sets = c(rep("A", 5), rep("B",5)),elements = c("1","1.5","2","2.5","3"),fuzzy = runif(10))
- rel
- fuzzy_rel <- tidySet(rel)
- urel<-BaseSet::union(fuzzy_rel, sets = c("A", "B"))
- urelintrel<-intersection(fuzzy_rel, sets = c("A", "B"), keep = FALSE)
- intrelcompA<-complement_set(fuzzy_rel, sets = "A", keep = TRUE)

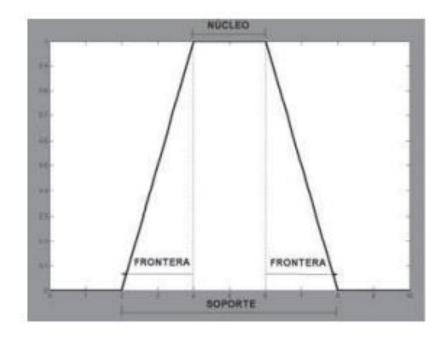
Funciones de pertenencia.

- Núcleo.
- Elementos del universo de información tales que provoquen una salida de uno.
- Soporte.

• Región del universo que presenta una distinta de cero.

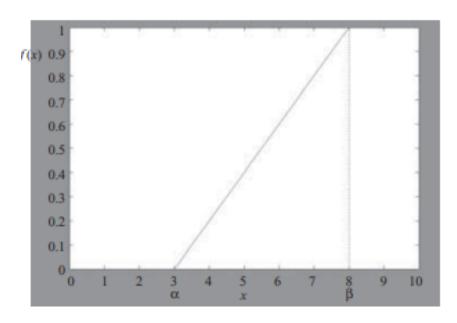
• Perímetro, Frontera o Límite.

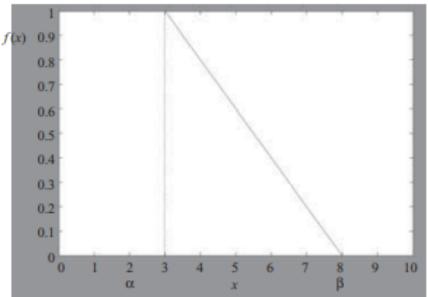
• Pertenencia distinta a cero o uno.



Saturación

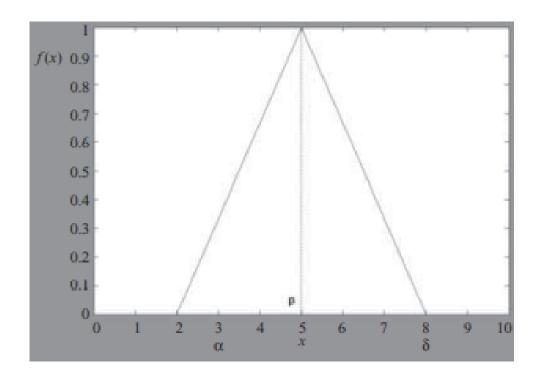
$$f(x) = \begin{cases} x \le \alpha \to 0 \\ \alpha \le x \le \beta \to \frac{x - \beta}{\alpha - \beta} \\ x \le \beta \to 1 \end{cases} \qquad f(x) = \begin{cases} x \le \alpha \to 1 \\ \alpha \le x \le \beta \to \frac{x - \alpha}{\beta - \alpha} \\ x \le \beta \to 0 \end{cases}$$





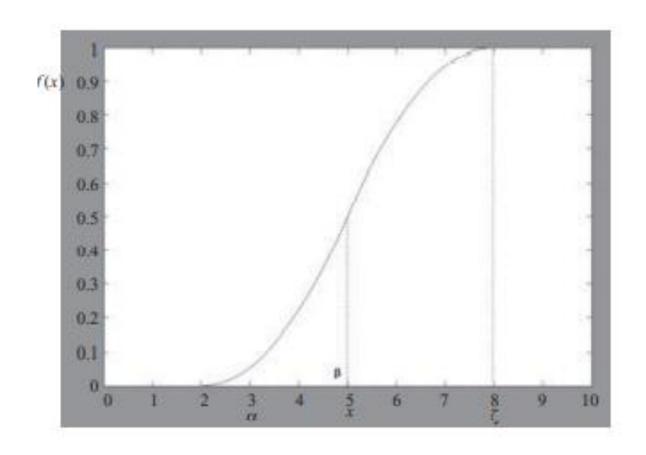
Triangular.

$$f(x) = \begin{cases} \alpha \le x \le \beta \to & \frac{x - \alpha}{\beta - \alpha} \\ \beta \le x \le \delta \to & \frac{x - \delta}{\beta - \delta} \\ 0 \text{ de otra manera} \end{cases}$$



Sigmoidal

$$f(x) = \begin{cases} x \le \alpha \to 0 \\ \alpha \le x \le \beta \to 2 \left(\frac{x - \alpha}{\gamma - \alpha}\right)^2 \\ \alpha \le x \le \gamma \to 1 - 2 \left(\frac{x - \gamma}{\gamma - \alpha}\right)^2 \\ 1 \text{ de otra manera} \end{cases}$$



Defuzzificación

• Máxima pertenencia.

$$\mu_{\widetilde{A}}\left(x^{*}\right)>\mu_{\widetilde{A}}\left(x
ight)\;for\;all\;x\in X$$

Media nonderada.

$$x^* = rac{\sum \mu_{\widetilde{A}}\left(\overline{x_i}
ight).\overline{x_i}}{\sum \mu_{\widetilde{A}}\left(\overline{x_i}
ight)}$$

• Centroide.

$$x^{*}=rac{\int \mu_{\widetilde{A}}\left(x
ight).\,xdx}{\int \mu_{\widetilde{A}}\left(x
ight).\,dx}$$

• Madia mávima.

$$x^* = rac{\displaystyle\sum_{i=1}^n \overline{x_i}}{n}$$

```
    sets options("universe", seq(1, 100, 0.5))

variables <- set(</li>

    temperatura = fuzzy_partition(varnames = c(frio = 30, bueno = 70, calido = 90),

• sd = 5.0),

    humedad = fuzzy partition(varnames = c(seco = 30, bueno = 60, humedo = 80),

• sd = 3.0),

    precipitacion = fuzzy_partition(varnames = c(no.lluvia = 30, poca.lluvia = 60,

• Iluvia = 90), sd = 7.5),

    clima = fuzzy_partition(varnames = c(malo = 40, ok = 65, perfecto = 80),

    FUN = fuzzy_cone, radius = 10)

• )
```

- rules <- set(
- fuzzy_rule(temperatura %is% bueno && humedad %is% seco &&
- precipitacion %is% no.lluvia, clima %is% perfecto),
- fuzzy_rule(temperatura %is% calido && humedad %is% humedo &&
- precipitacion %is% lluvia, clima %is% malo),
- fuzzy_rule(temperatura %is% frio, clima %is% malo),
- fuzzy_rule(temperatura %is% buena || humedad %is% buena ||
- precipitacion %is% poca.lluvia, clima %is% ok),
- fuzzy_rule(temperatura %is% calido && precipitacion %is% poca.lluvia,
- clima %is% ok),
- fuzzy_rule(temperatura %is% calido && humedad %is% seco &&
- precipitacion %is% poca.lluvia, clima %is% ok)
-)

model <- fuzzy_system(variables, rules)

print(model)

plot(model)

e1x <- fuzzy_inference(model, list(temperatura = 30, humedad = 0, precipitacion = 70))

gset_defuzzify(e1, "centroid")

plot(e1)

e2 <- fuzzy_inference(model, list(temperatura = 75, humedad = 0, precipitacion = 70))

gset_defuzzify(e2, "centroid")

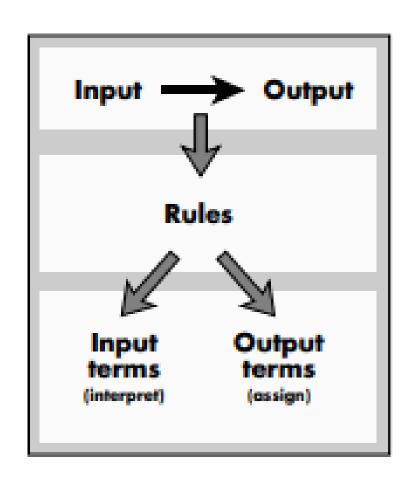
• plot(e2)

• e3 <- fuzzy_inference(model, list(temperatura = 30, humedad = 0, precipitacion = 70))

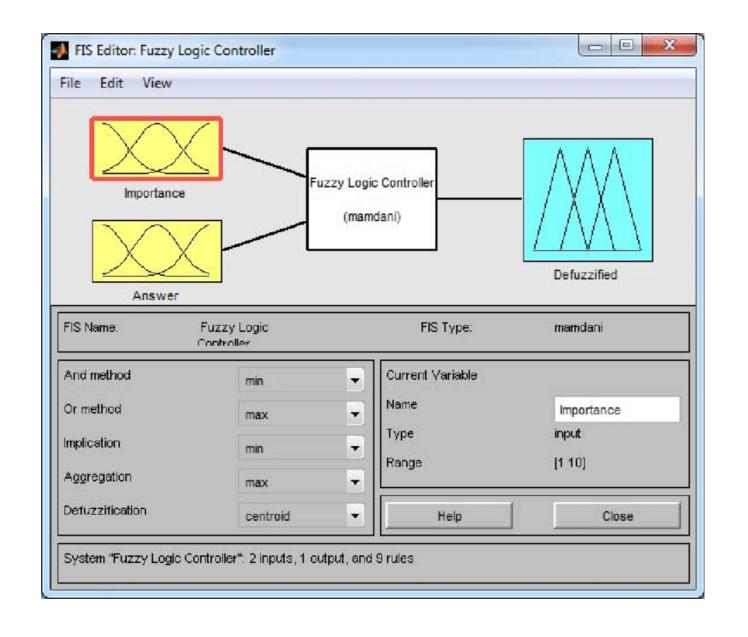
gset_defuzzify(e3, "largestofmax")

MATLAB

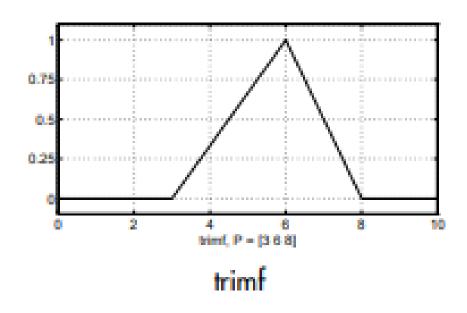
Estructura del problema.

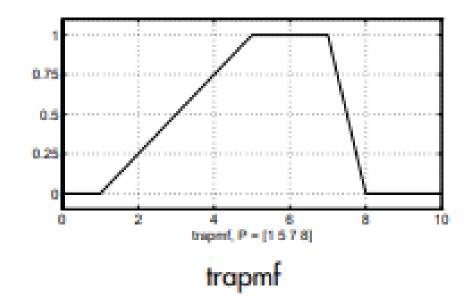


Interfaz.

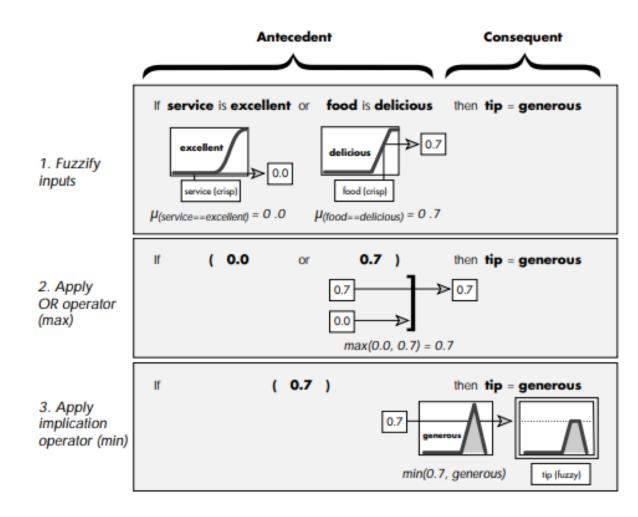


Funciones de membresía.

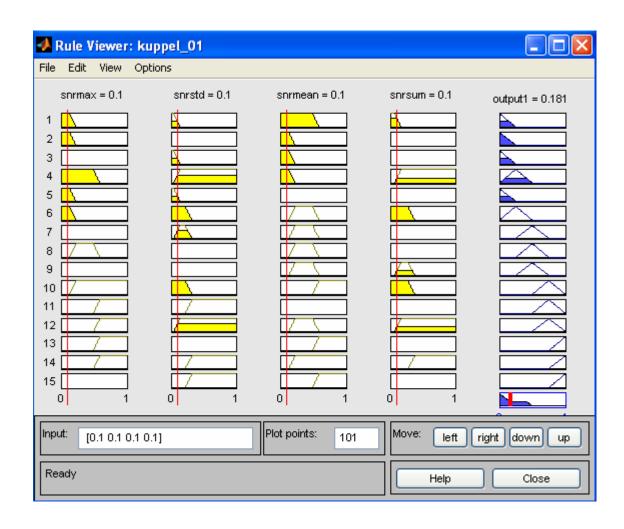




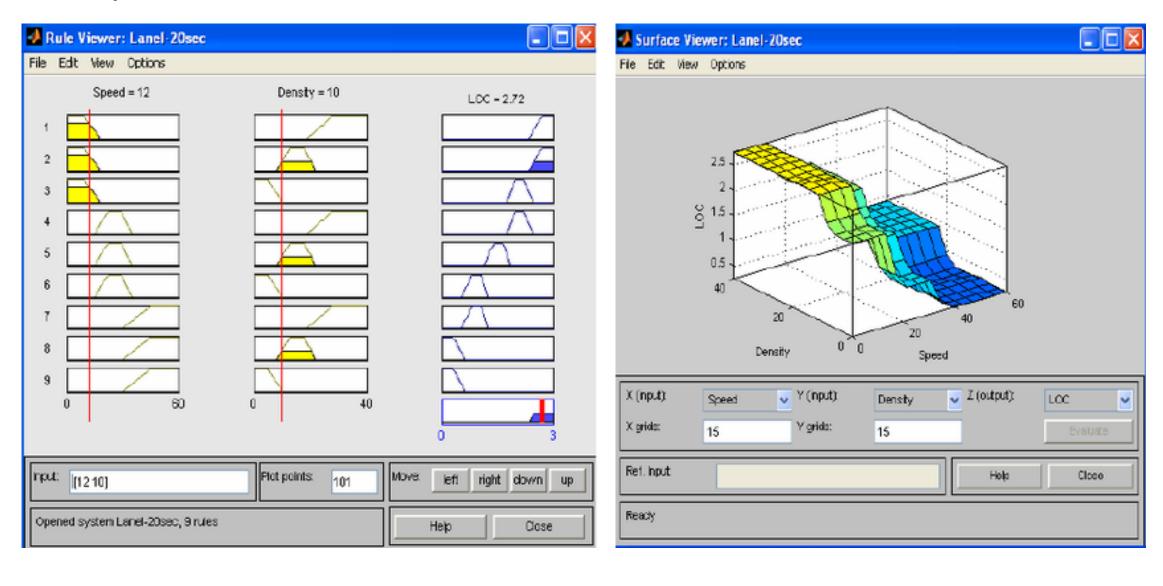
Reglas.



Reglas.



Superficie.



Función de pertenencia

Método horizontal

$$A(x) = \left(Respuestas \quad Afirmativas\right)/N$$

Método vertical

Método de comparación de parejas

$$M = \begin{bmatrix} \frac{A(x_1)}{A(x_1)} & \frac{A(x_1)}{A(x_2)} & \dots & \frac{A(x_1)}{A(x_n)} \\ \frac{A(x_2)}{A(x_1)} & \frac{A(x_2)}{A(x_2)} & \dots & \frac{A(x_2)}{A(x_n)} \\ \vdots & \ddots & \frac{A(x_i)}{A(x_i)} & \vdots \\ \frac{A(x_n)}{A(x_1)} & \frac{A(x_n)}{A(x_2)} & \dots & \frac{A(x_n)}{A(x_n)} \end{bmatrix}$$

Temas Selectos de IA

Problemas de estado – espacio

M.C Said Zamora

Búsqueda en Espacios

- Lola es un pingüino
- Los pingüinos son aves
- Las aves pueden volar

Problema.

• Cuatro personas (A,B,C,D) buscan alcanzar un transporte y deben cruzar un puente de noche, los tiempos que tardan cada una de ellas en cruzar el puente son (1,2,5,10) minutos respectivamente, el puente es viejo y solo puede soportar dos personas por viaje,

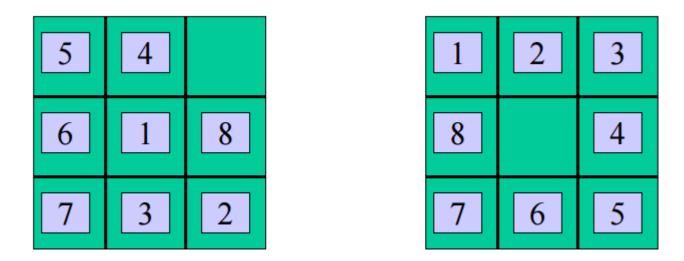
• Si se requiere que una persona regrese con la lámpara y solo disponen de 17 minutos para lograrlo, ¿Cuál es la secuencia correcta en la que deben cruzar el puente?

Exprese su respuesta utilizando arboles.

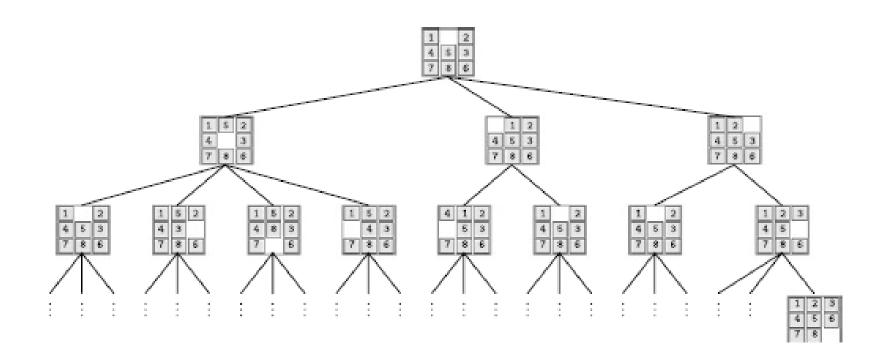
Metodología

- Definir objetivo.
- Estado inicial, estado final.
- Definir Problema.
- Estados posibles. Operadores.

- Generar solución.
- Secuencia de operadores.



- Estados
- Operadores: Recuadro vacío se mueve horizontal y verticalmente.



Problema de búsqueda.

- Estado.
- Estado inicial.
- Estado meta.
- Acciones.
- Solución.
- Función de costo.
- Estado espacio.

Factor de ramificación. B(s)

• El numero de estados sucesores de un estado s. Se especifica como b si el factor de ramificación es constante.

$$n = \frac{b^{d+1} - 1}{b - 1}$$

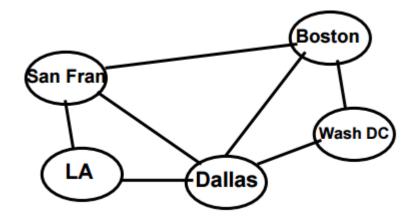
Factor de ramificación efectivo.

- Para un árbol de profundidad d con n nodos totales se define como el factor de ramificación constante que tendría un árbol de la misma profundidad y misma cantidad de nodos totales.
- Un algoritmo de búsqueda se considera completo si encuentra una solución para cada problema resolvible.

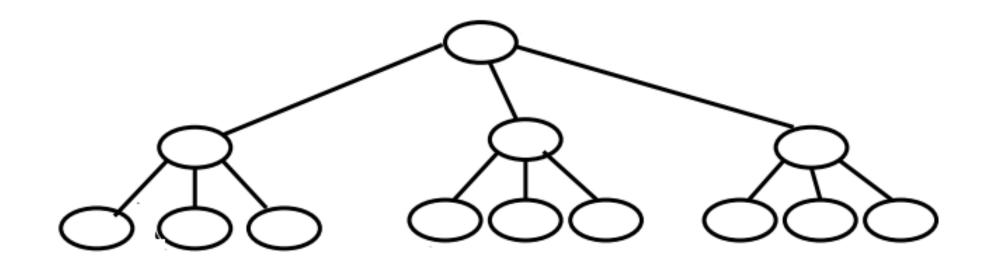
Rutas lógicas

• Desear – adquirir un café.

• Colonia de hormigas.



Árboles de búsqueda



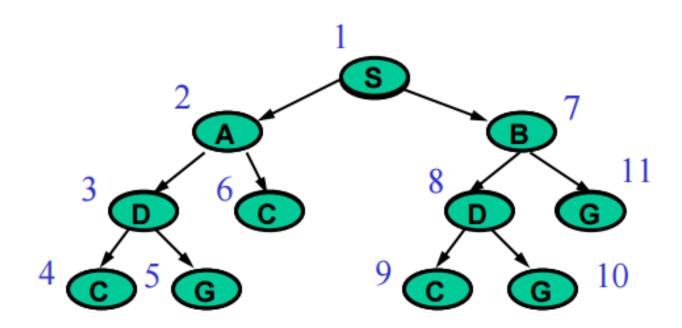
Técnicas de búsqueda

• Ciegas: Profundidad y ancho, profundidad iterativa,

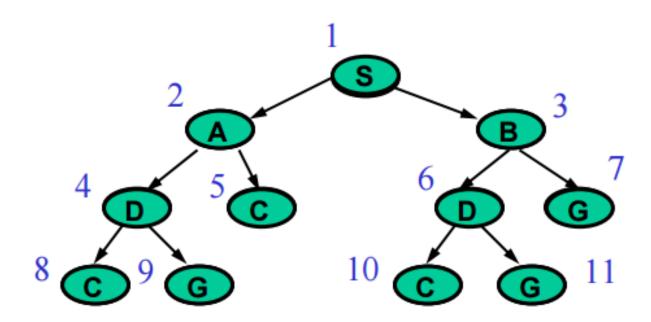
Heurística

• Optima: Ramas y cotas

Búsqueda de profundidad

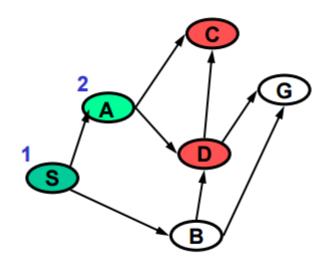


Búsqueda por ancho

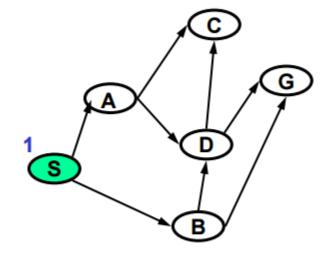


Algoritmo simple de búsqueda

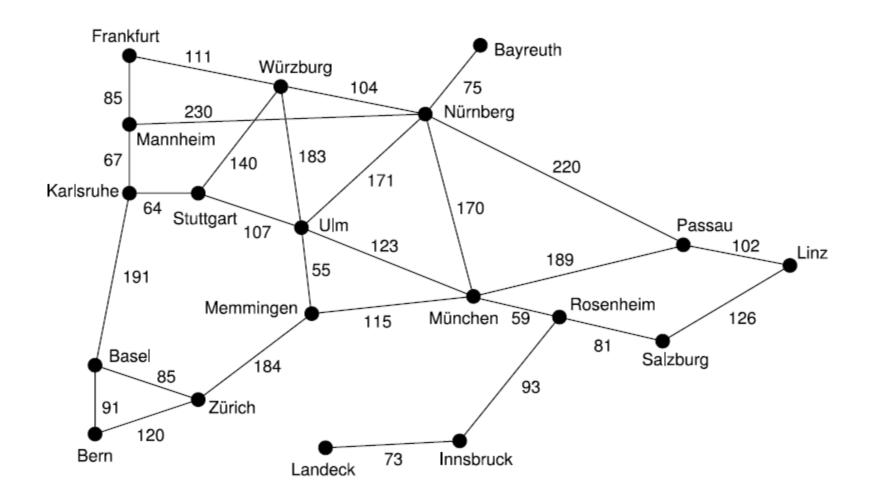
	Q
1	(8)
2	(A S) (B S)
3	(C A S) (D A S) (B S)
4	
5	



	Q	
1	(8)	S
2		
3		
4		
5		
6		







Preparación.

• install.packages("data.tree")

• library(igraph)

• library(data.tree)

Creación de un árbol.

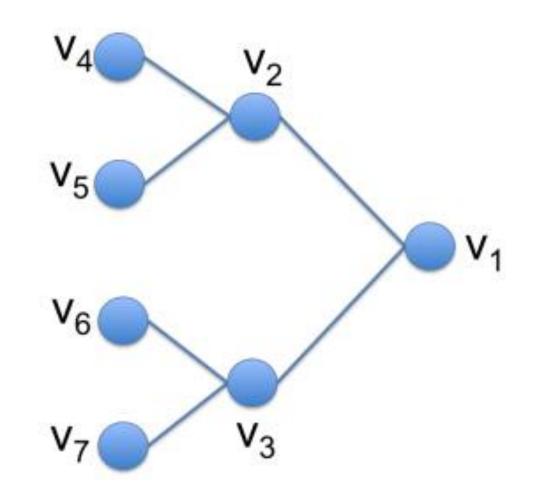
tree<-Node\$new("v1")

tree2<-tree\$AddChild("v2")

tree3<-tree\$AddChild("v3")

• tree

plot(tree)



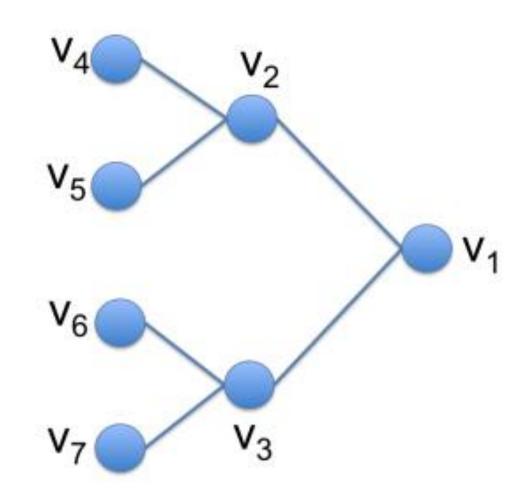
Creación de un árbol.

tree4<-tree2\$AddChild("v4")

tree5<-tree2\$AddChild("v5")

tree

plot(tree)



Árbol aleatorio.

• rt<- CreateRandomTree(nodes = 10, root = Node\$new("a"), id = 1)

• rt

plot(rt)

Factor de ramificación.

• Representa el número de ramas esperado desde un nodo padre.

averageBranchingFactor(tree)

igraph.

gt <- make_graph(edges = c("1","2", "1","5", "1","7", "1","8", "2","3","2","4","2","5","2","6","3","4","4","6","4","12","7","8","7"," 9","7","11","9","11","9","10"), directed = FALSE)

• plot(gt)

BFS, búsqueda por anchura.

• bfs(gt, "1", dist=TRUE, succ=TRUE, pred=TRUE)

DFS, búsqueda por profundidad.

• dfs(gt, "1", dist=TRUE, father=TRUE)

Hill Climbing

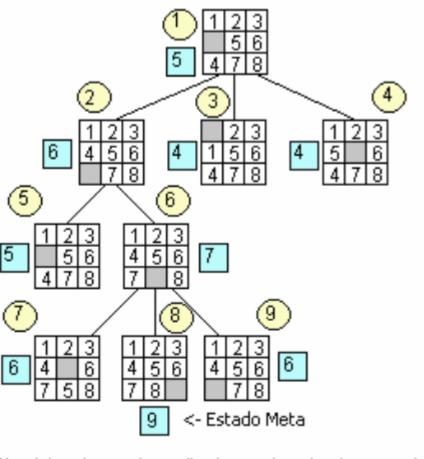
• Inicia en un punto del espacio de búsqueda.

• Si el nuevo punto es mejor, se transforma en el punto actual, de lo contrario, se selecciona otro punto vecino y es evaluado.

• Un máximo local: Estado mejor que sus vecinos pero no es mejor que otros puntos del sistema.

 Una meseta: Es un espacio de búsqueda en el que todo un conjunto de estados vecinos presentan el mismo valor.

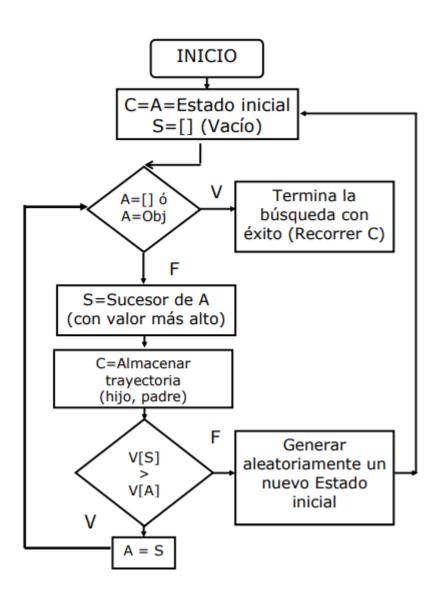
• Un risco: que es un tipo especial de máximo local, imposible de atravesar con movimientos simples.



f(nodo)=número de casillas bien colocadas (maximizo)

= Secuencia de estados generados

= Valor que devuelve función f(nodo)



Máquinas de Turing

Modelo abstracto de computación

Funciones Computables

Elementos de las Máquinas de Turing

Número finito de estados internos

Número infinito de espacios externos

• Número finito de instrucciones

Autoreferencia

Máquina de Turing

• Utiliza un alfabeto finito Σ , un conjunto finito de estados K que contiene un elemento inicial s y una función de transición δ : K x $\Sigma \rightarrow$ (K U{pausa, si, no})x Σ x { \leftarrow , \rightarrow , \longrightarrow }

Proceso de Turing

Configuración inicial

$$q_0 = s k_0 = 0.$$

• Transiciones

$$(x_i, q_i, k_i) \xrightarrow{M} (x_{i+1}, q_{i+1}, k_{i+1}).$$

Máquinas de Turing

		$\delta(q,\sigma)$		
q	σ	state	symbol	direction
s	▷	r_0	⊳	\rightarrow
r_0	0	r_0	0	\rightarrow
r_0	$\mid 1 \mid$	r_1	0	\rightarrow
r_0		ℓ	0	←
r_1	0	r_0	1	\rightarrow
r_1	1	r_1	1	\rightarrow
r_1		ℓ	1	\leftarrow
ℓ	0	ℓ	0	\leftarrow
ℓ	$\mid 1 \mid$	ℓ	1	←
ℓ	⊳	halt	⊳	_