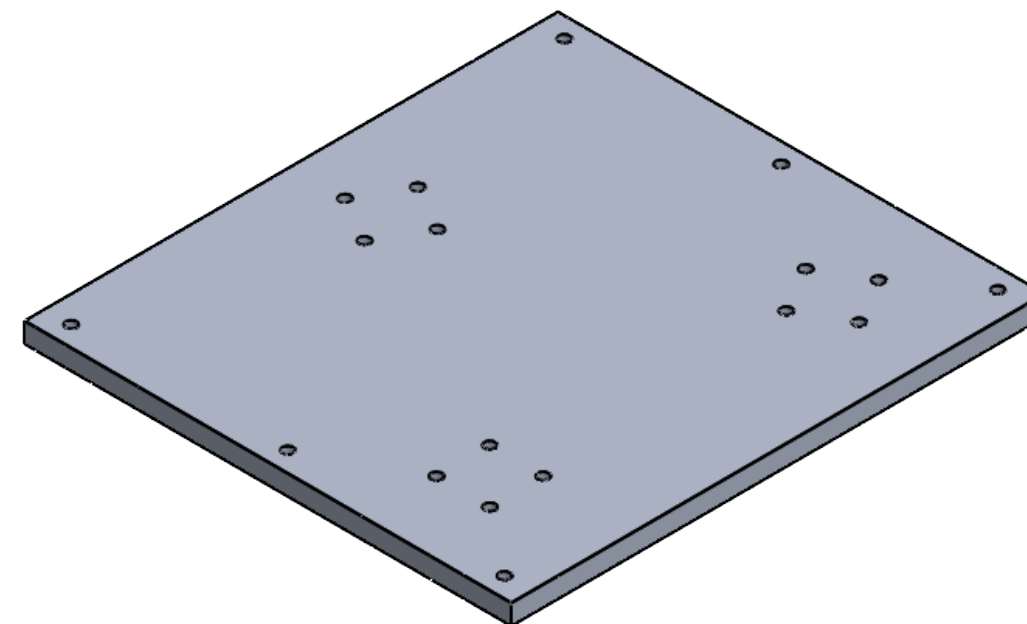
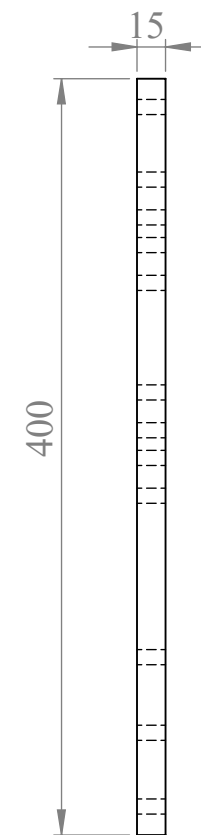
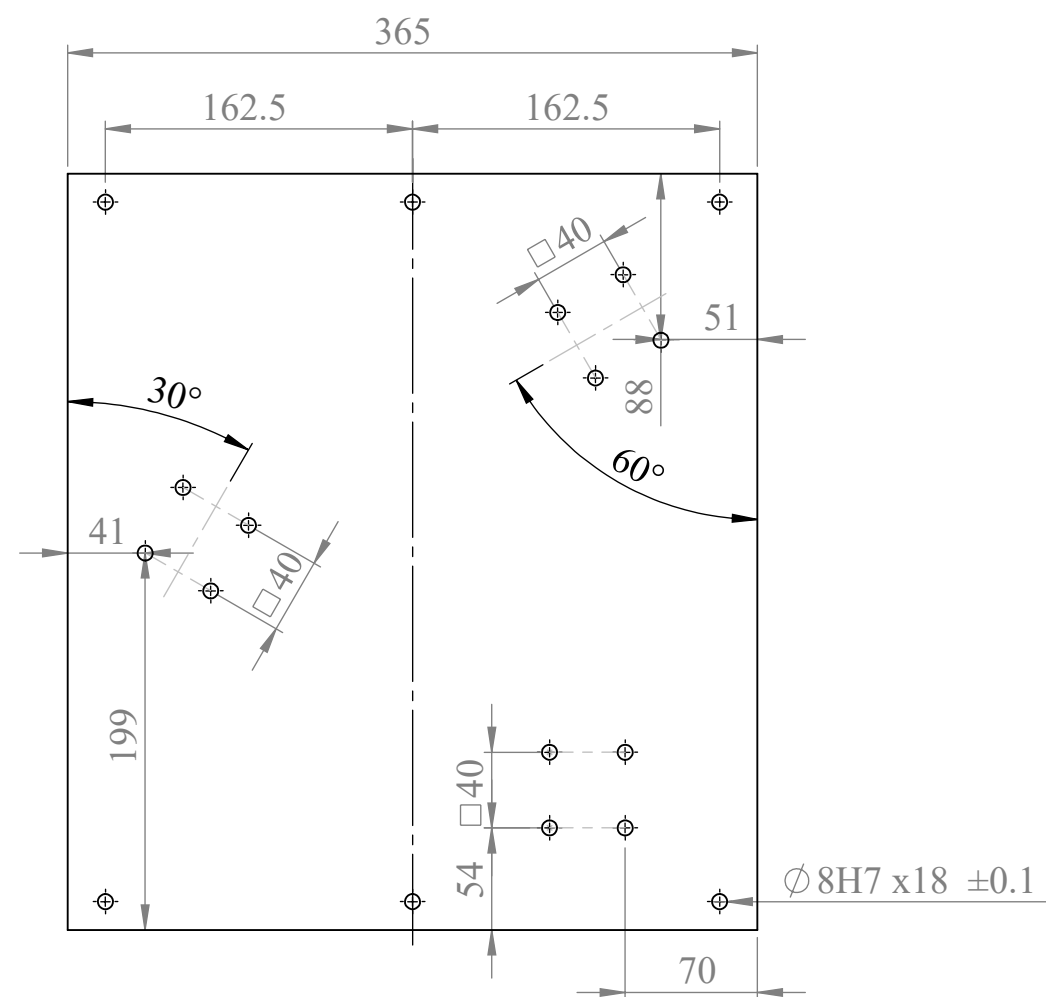


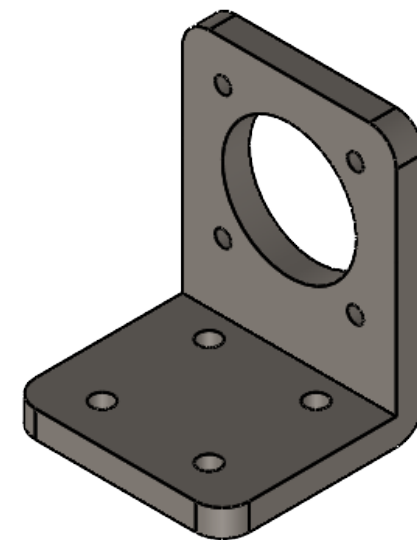
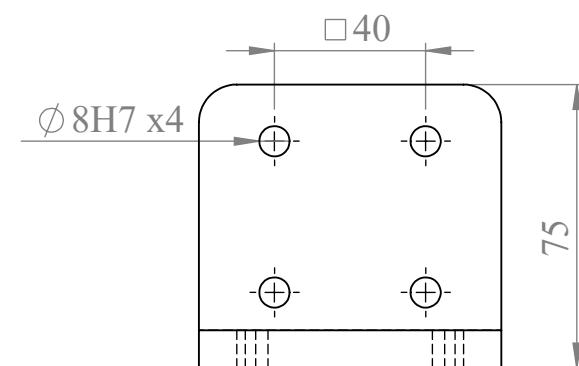
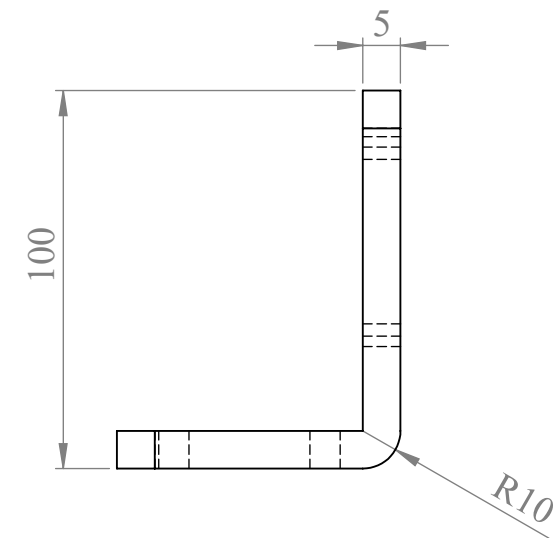
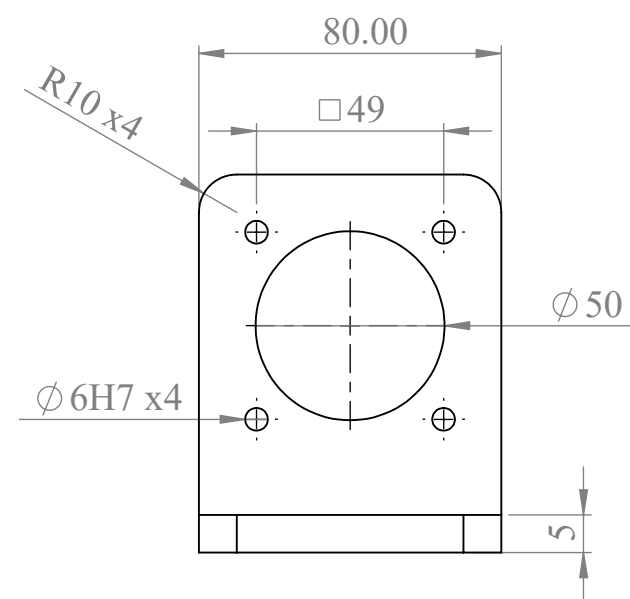
- Các kích thước không ghi dung sai có dung sai: ± 0.15
- Phương pháp gia công : Cắt CNC

Thiết kế	Trần Hữu Long	13/1	DELTA-01	
Duyệt	Võ Lâm Chương			
ĐẠI HỌC SƯ PHẠM KỸ THUẬT TP.HCM			Nhựa Mica	1:1
				1



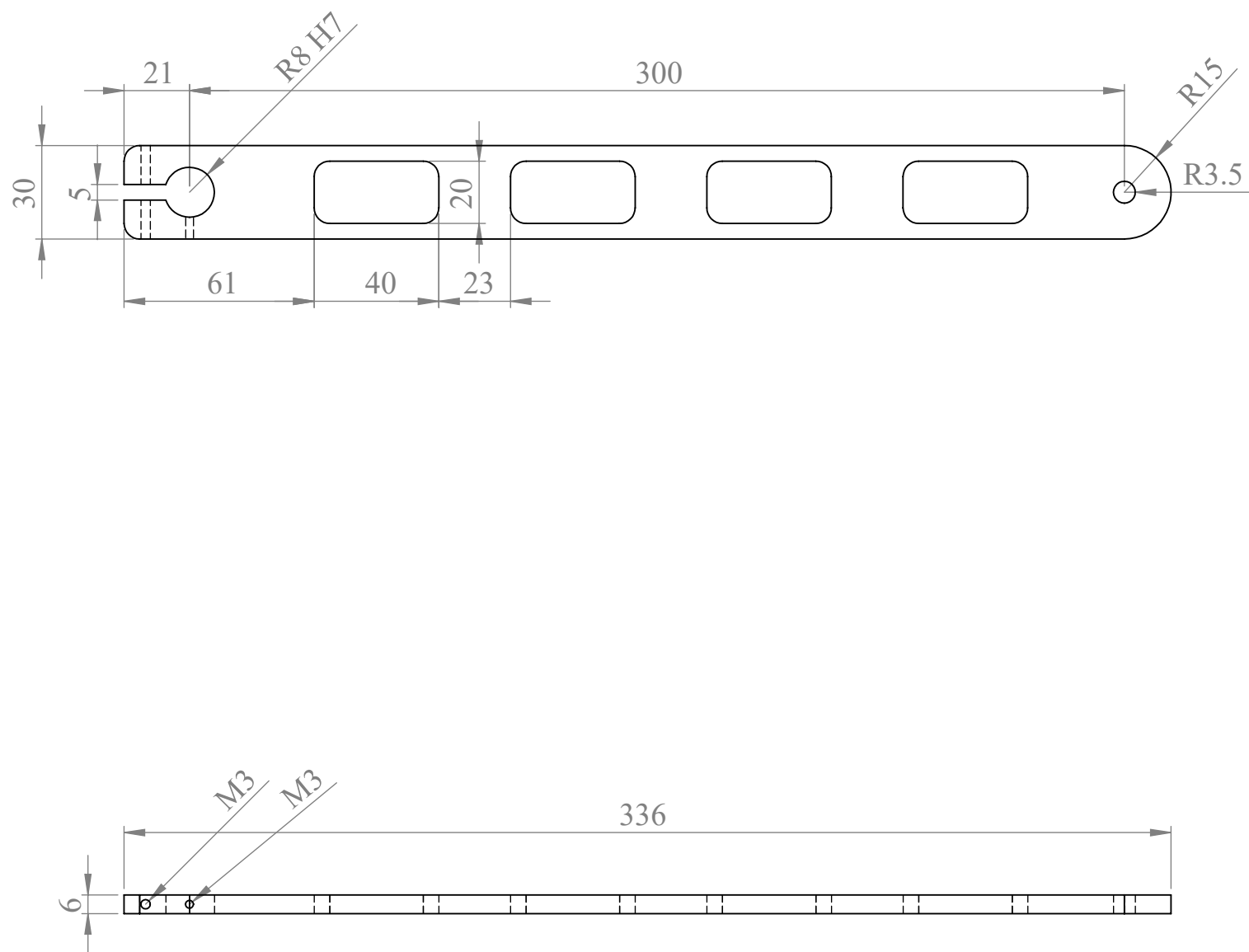
- Các kích thước không ghi dung sai có dung sai: ± 0.15
- Phương pháp gia công: Cắt CNC

Thiết kế	Trần Hữu Long	13/1	DELTA-02	
Duyệt	Võ Lâm Chương			
ĐẠI HỌC SƯ PHẠM KỸ THUẬT TP.HCM			Hợp kim nhôm	1:4
				2



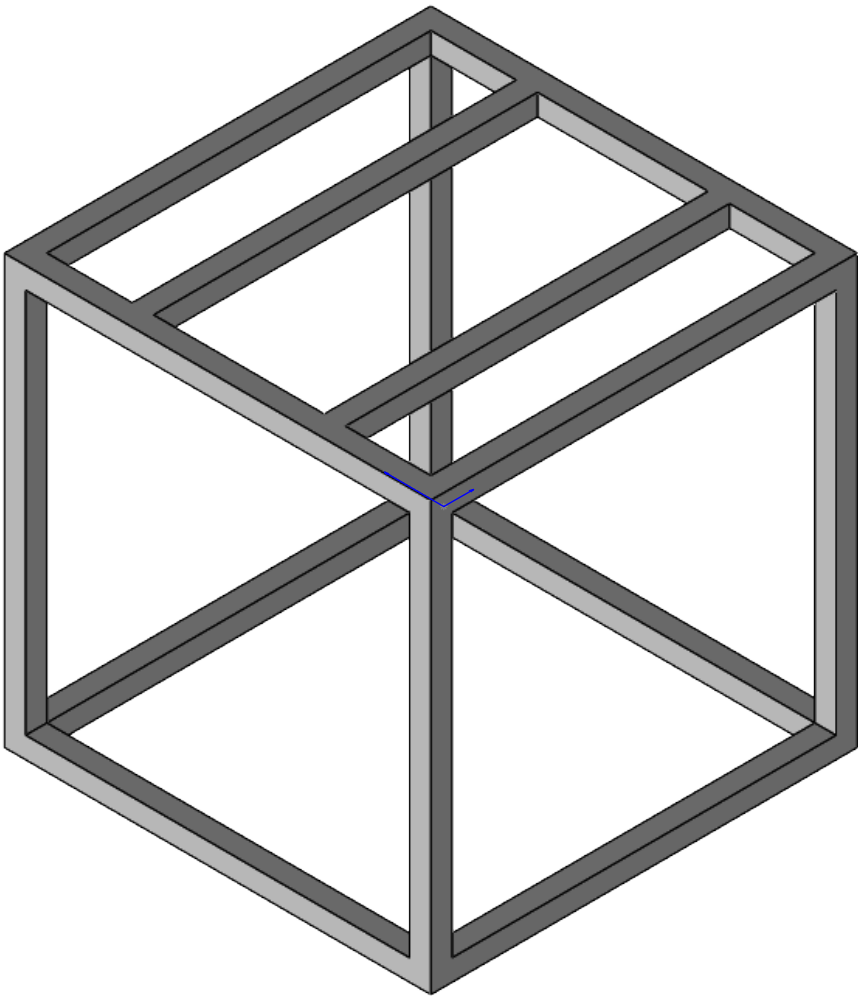
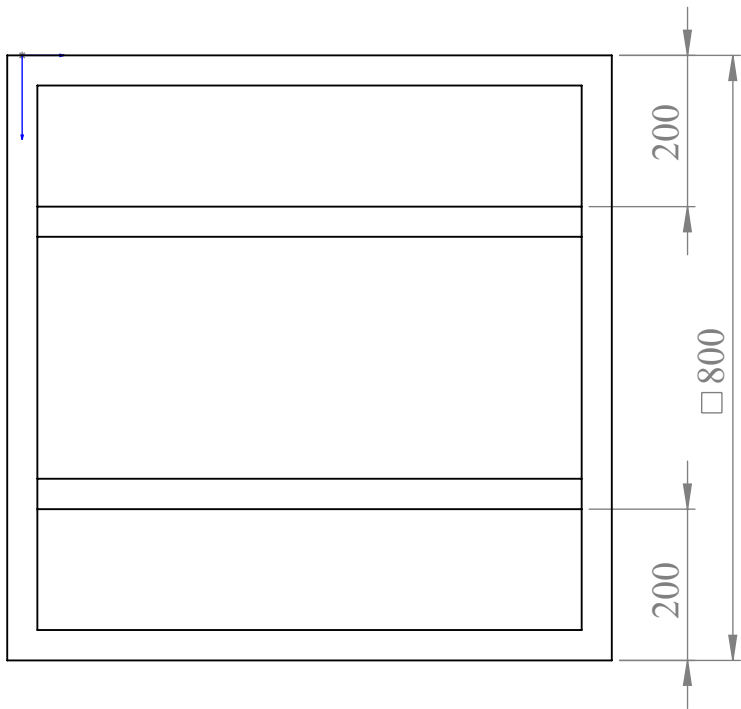
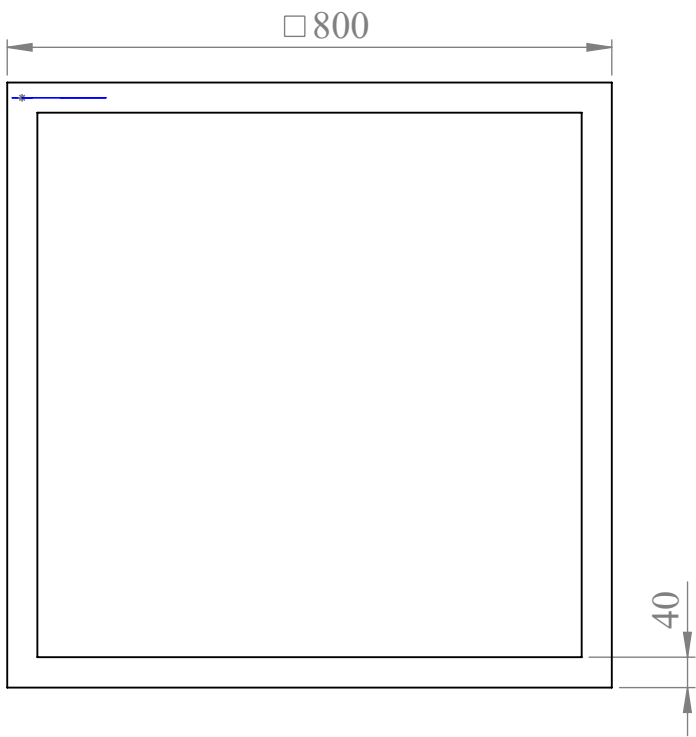
- Các kích thước không ghi dung sai có dung sai: ± 0.1
- Phương pháp gia công: Cắt CNC và hàn hồ quang

Thiết kế	Trần Hữu Long	13/1	DELTA-03	
Duyệt	Võ Lâm Chương			
ĐẠI HỌC SƯ PHẠM KỸ THUẬT TP.HCM			Thép	1:2
				3



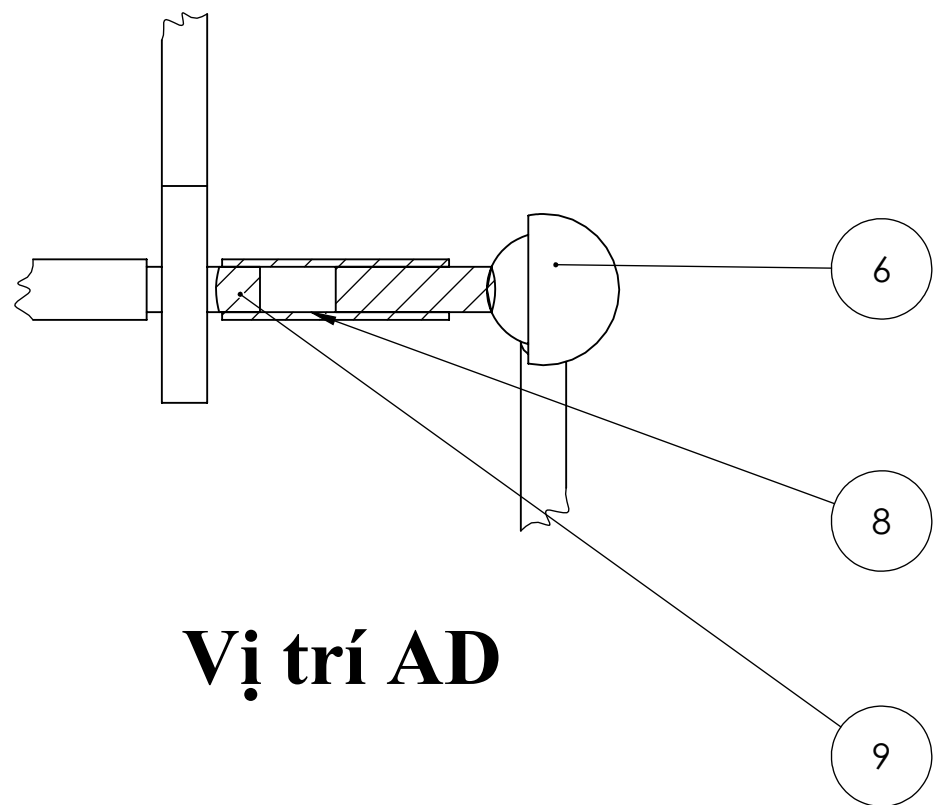
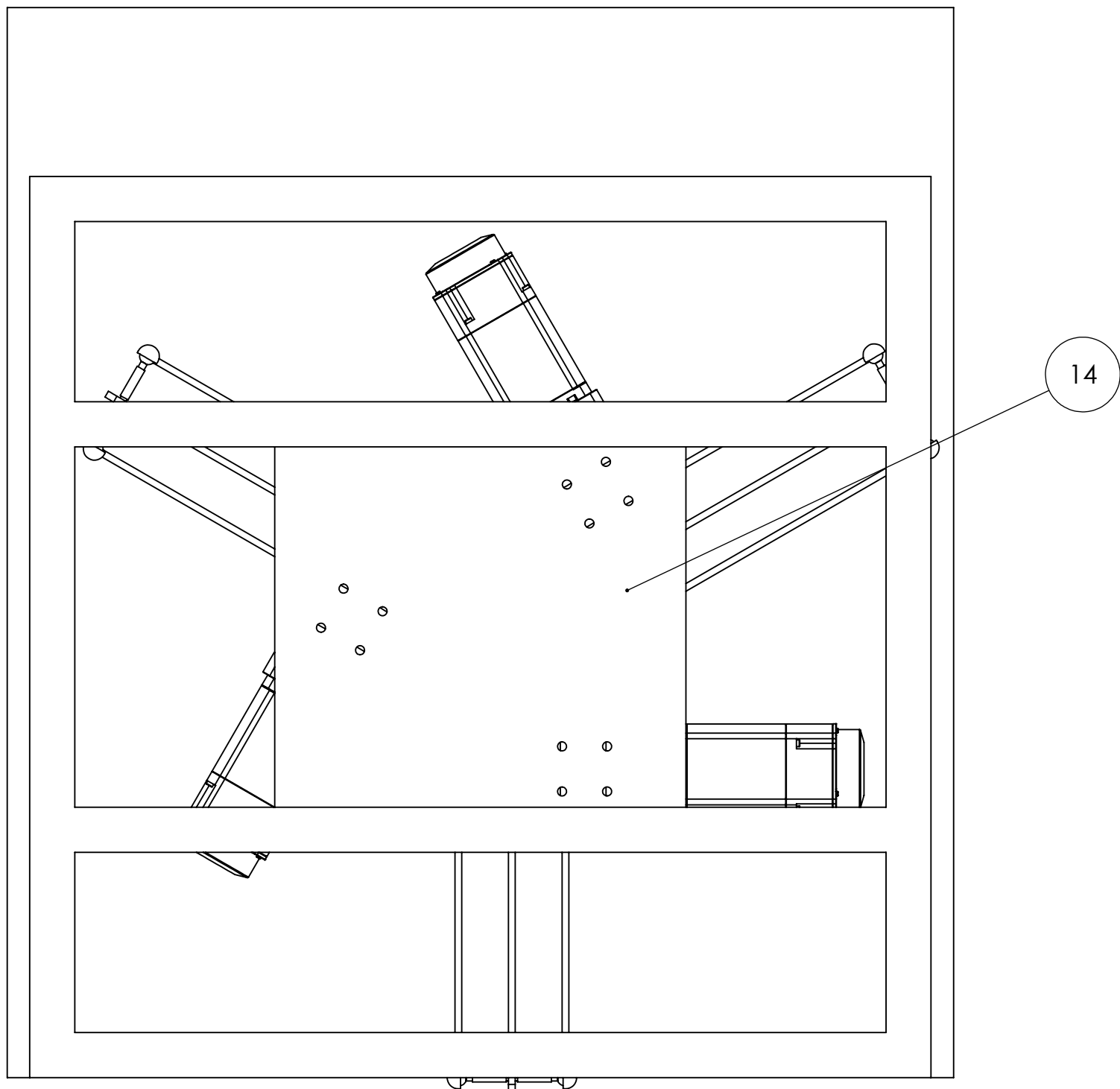
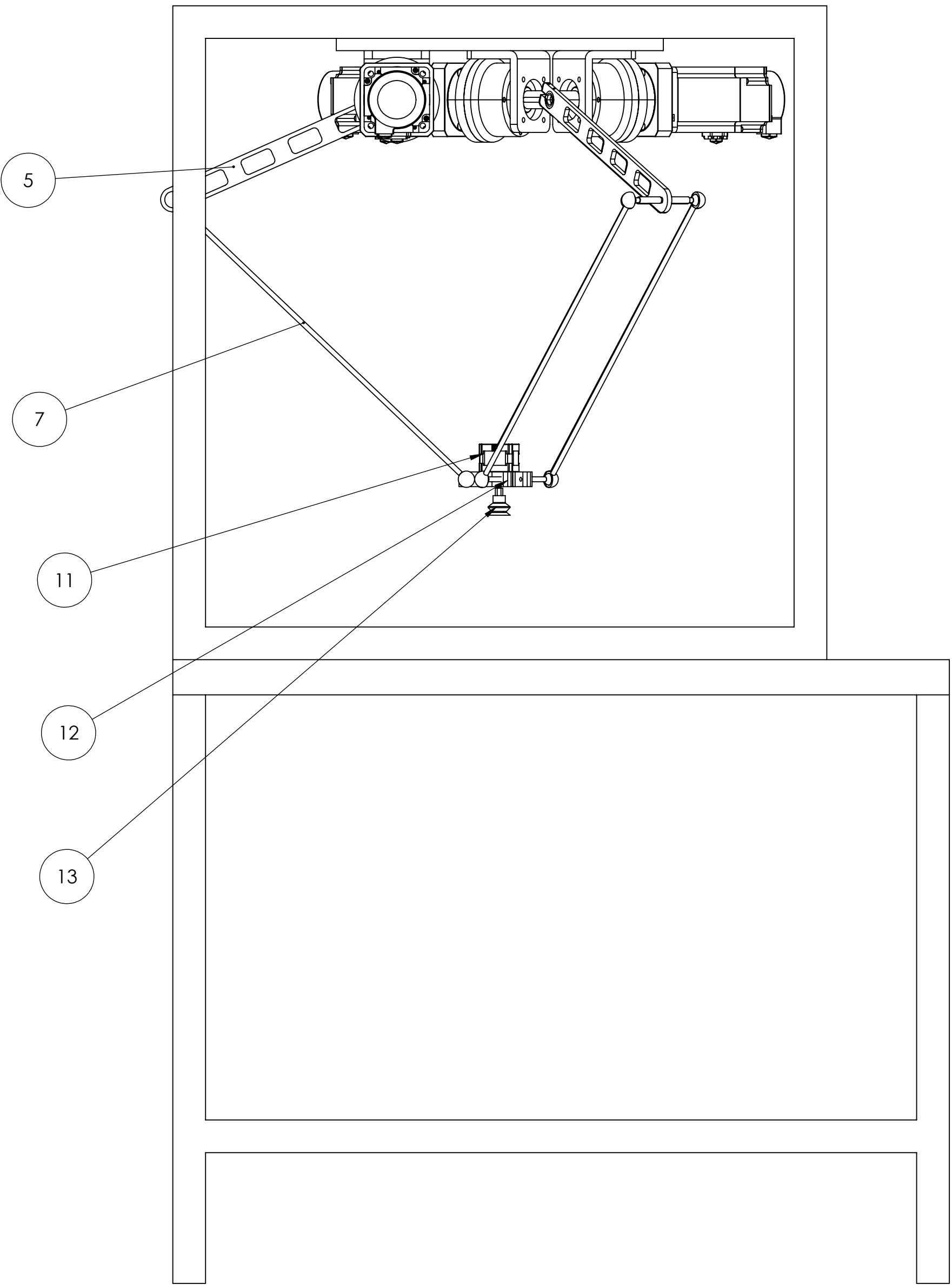
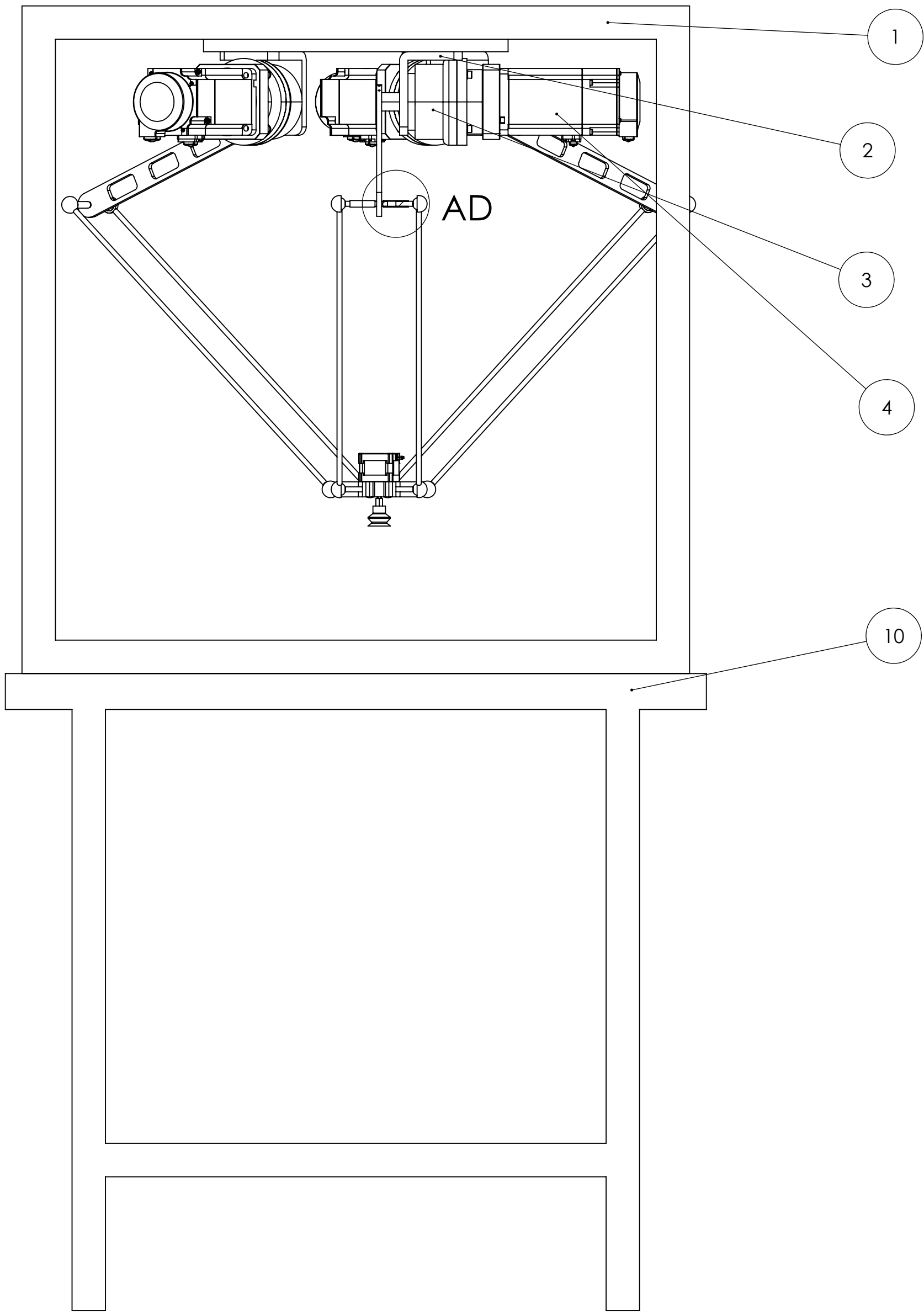
- Các kích thước không ghi dung sai có dung sai: ± 0.1
- Phương pháp gia công: Cắt CNC

Thiết kế	Trần Hữu Long	13/1	DELTA-04	
Duyệt	Võ Lâm Chương			
ĐẠI HỌC SƯ PHẠM KỸ THUẬT TP.HCM			Hợp Kim Nhôm	1:2
				4

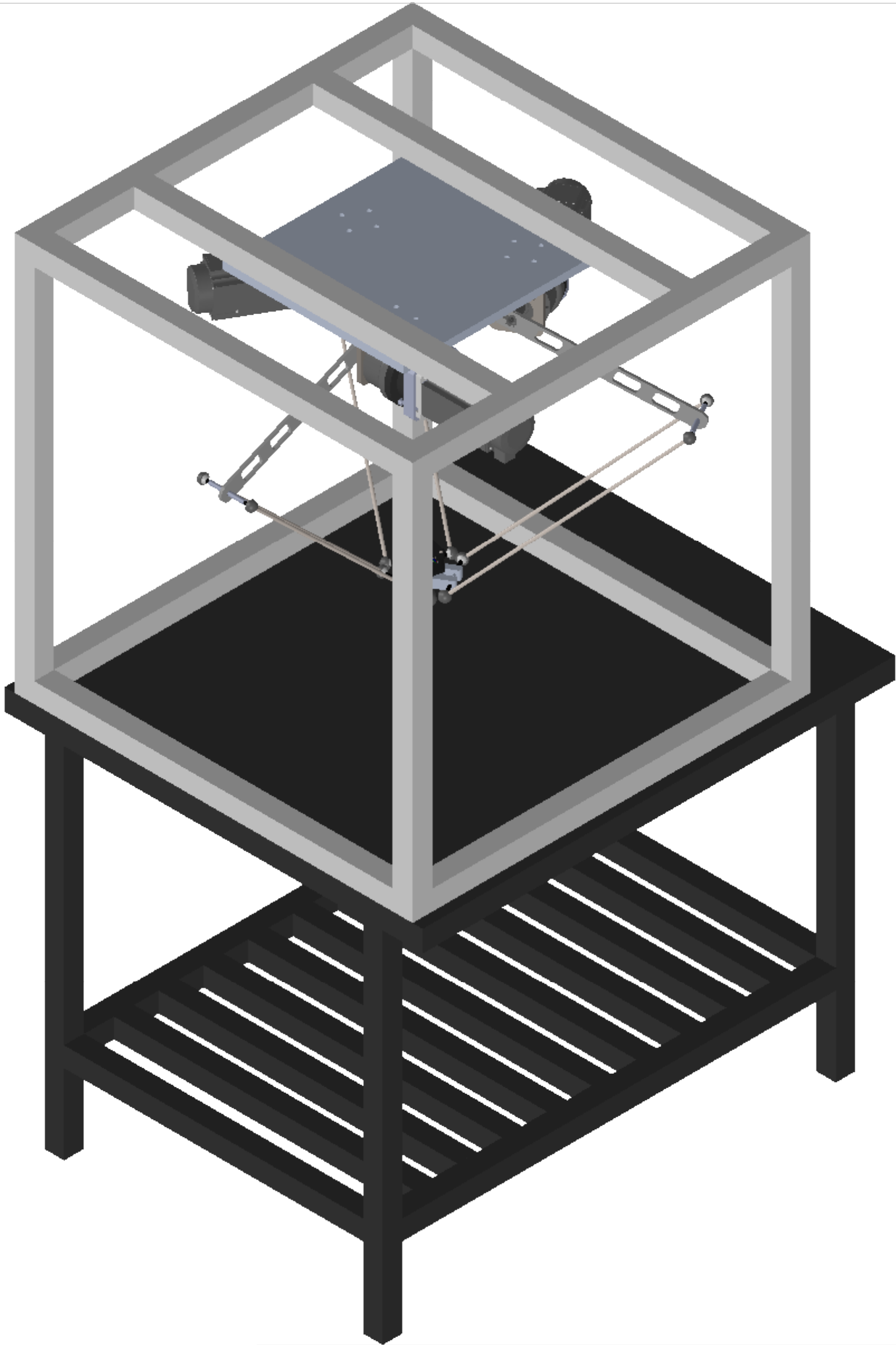


- Các kích thước không ghi dung sai có dung sai: ± 2

Thiết kế	Trần Hữu Long	13/1	DELTA-05	
Duyệt	Võ Lâm Chương			
ĐẠI HỌC SƯ PHẠM KỸ THUẬT TP.HCM			Nhôm định hình 40x40	1:10
				5



Vị trí AD



STT	Ký hiệu	Tên	Mô tả	Số lượng
1	DELTA-05	Khung robot	Kích thước 80x80x80cm	01
2	DELTA-03	Gá động cơ		03
3		Hộp số		03
4		Động cơ	AC Servo Mitsubishi	03
5	DELTA-04	Cánh tay L		03
6		Khớp mắt trâu		12
7		Cánh tay I	Vật liệu: Cacbon	06
8		Ống ren	M6	06
9		Ty ren	M6	03
10		Bệ đỡ robot	Kích thước 95x84x80cm	01
11		Động cơ bước		01
12	DELTA-01	Đế di động		01
13		Giác hút		01
14	DELTA-02	Đế cố định		01

Trường Đại Học SPKT TP.HCM Khoa Đào Tạo Chất Lượng Cao				Số lượng	Khối Lượng	Tỷ lệ
						1:5
				Số tờ: 1	Tổng số tờ: 6	
Chức năng	Họ và tên	Chữ ký	Ngày	ROBOT DELTA ĐỒ ÁN TỐT NGHIỆP		
Thiết kế	Trần Hữu Long		13/1			
Hướng dẫn	V.L.Chương		13/1			
Duyệt	V.L.Chương		13/1			