

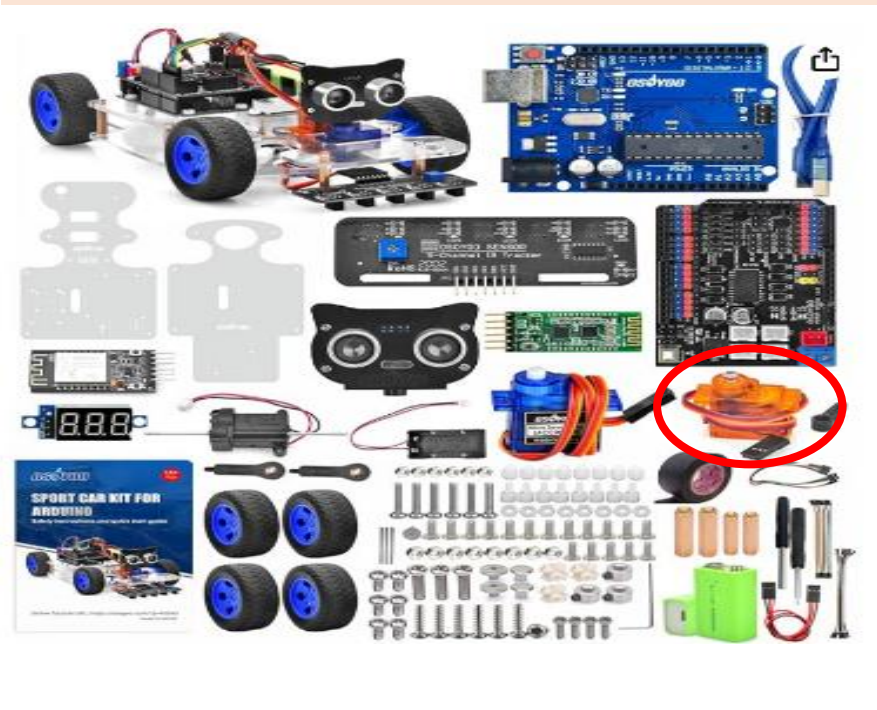



SJT-RoboClub: Componentes del Proyecto


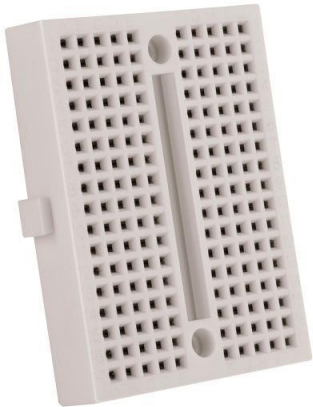
N°	COMPONENTE	DESCRIPCIÓN	CANTIDAD	LINK /PRECIO	MODIFICACIONES	FUNCIÓN DENTRO DEL PROYECTO
1.	<div><div>Batería recargable de 7,2 ~ 8,4 V (batería de litio de 7,4 V)</div></div>	Tomado de un: Kit de coche robot inteligente ELEGOO UNO R3 V4 para Arduino, módulo de seguimiento de línea, sensor ultrasónico, juguetes STEM	1	https://a.co/d/0ii0RyXF Comprado, para proyectos escolares en el colegio en años anteriores		<p>Proporciona la alimentación eléctrica al Controlador de motor L298N. Con botón de encendido y apagado.</p> <p>Recortamos el conector para insertar cables al Controlador de motor L298N</p>

2.	<div data-bbox="161 29 1037 71" data-label="Section-Header"><h3>Batería 9v recargable y conector con Jack</h3></div> <div data-bbox="161 71 1037 721" data-label="Image">A collection of electronic components for a robot car kit, including an Arduino Mega 2560, a servo motor, wheels, and various cables. A red circle highlights a 9V rechargeable battery, and another red circle highlights a Jack connector cable.</div>	<p>Tomado de kit: OSOYOO Robot Rc Smart Car DIY Kit para construir para adultos adolescentes con servo motor de dirección asistida</p>	1	<p>https://a.co/d/01EcK15g Comprado, para proyectos escolares en el colegio en años anteriores</p>	<div data-bbox="1972 29 2370 721" data-label="Image">A Jack adapter cable and a 9V rechargeable battery. A red circle highlights the Jack connector. Labels: 'Adaptador Jac', 'Conector de batería', 'Batería 9v recargable'.</div>	<p>Proporciona la alimentación eléctrica de la placa de Arduino Mega 2560</p> <p>Recortamos el conector para colocar un Jack para conectar a la placa de Arduino ATmega 2560.</p>
3.	<div data-bbox="161 734 1037 792" data-label="Section-Header"><h3>Servomotor:</h3></div> <div data-bbox="161 792 1037 1497" data-label="Image">A collection of electronic components for a robot car kit, including an Arduino Mega 2560, a servo motor, wheels, and various cables. A red circle highlights the servo motor.</div>	<p>Tomado de kit: OSOYOO Robot Rc Smart Car DIY Kit para construir para adultos adolescentes con servo motor de dirección asistida</p>	1	<p>https://a.co/d/01EcK15g</p>	<div data-bbox="1972 734 2370 1497" data-label="Image">A servo motor with a red and yellow body and a black connector. Label: 'Configuración drivers, librería'.</div>	<p>Servomotor: Controla la dirección del automóvil este dispositivo va a transmitir la dirección del conductor al eje de dirección, que moverá las ruedas delanteras hacia la izquierda y hacia la derecha.</p>

<div data-bbox="94 779 134 820" data-label="Text"> <p>4.</p> </div>	<div data-bbox="403 32 806 81" data-label="Section-Header"> <h1>CHASIS PARA AUTO</h1> </div> <div data-bbox="201 89 981 828" data-label="Image"> </div> <div data-bbox="1061 32 1424 438" data-label="Text"> <p>Tomado de kit: OSOYOO Robot Rc Smart Car DIY Kit para construir para adultos adolescentes con servo motor de dirección asistida</p> </div>	<div data-bbox="1451 568 1572 1031" data-label="Text"> <p>2 Placas, barras, los tornillos, piezas para dirección conectados al servomotor o las 4 llantas.</p> </div>	<div data-bbox="1626 763 1921 803" data-label="Text"> <p>https://a.co/d/01EcK15g</p> </div>	<div data-bbox="1975 24 2365 738" data-label="Image"> </div> <div data-bbox="1975 755 2298 787" data-label="Text"> <p>Recortar la parte superior</p> </div> <div data-bbox="2029 803 2352 1015" data-label="Image"> </div> <div data-bbox="1975 1031 2365 1550" data-label="Image"> </div> <div data-bbox="1975 1469 2284 1534" data-label="Text"> <p>Para ensamblar a la parte inferior</p> </div>	<div data-bbox="2392 48 2634 446" data-label="Text"> <p>Base superior para montar componentes del auto, con dirección asistida y ruedas, Recortado, para pegar en la parte inferior. Perforado para los tornillos de la base del lidar.</p> </div> <div data-bbox="2392 763 2634 1047" data-label="Text"> <p>Base inferior Se pegará la parte recortada de la parte superior a la inferior para colocar la cámara con el soporte robótico.</p> </div> <div data-bbox="2392 1079 2634 1193" data-label="Text"> <p>Se colocaron las baterías en la parte inferior.</p> </div> <div data-bbox="2392 1226 2634 1550" data-label="Text"> <p>perforamos para pasar los cables del motor de las llantas, hacia arriba para conectar los cables al Controlador de motor L298N, y colocar las baterías.</p> </div>
---	--	---	---	---	---

5.	<div data-bbox="387 37 814 77" data-label="Section-Header"> <h3>Motor de eje pasante</h3> </div> <div data-bbox="180 87 1008 690" data-label="Image"> </div>	<p>Tomado de kit: OSOYOO Robot Rc Smart Car DIY Kit para construir para adultos adolescentes con servo motor de dirección asistida</p>	1	https://a.co/d/01EcK15g	<div data-bbox="1991 77 2381 552" data-label="Image"> </div>	<p>Este motor logrará que el auto se desplace hacia delante y hacia atrás.</p> <p>Se le recortó el conector para conectar al Controlador de motor L298N,</p>
6.	<div data-bbox="344 808 852 846" data-label="Section-Header"> <h3>Controlador de motor L298N</h3> </div> <div data-bbox="276 883 849 1424" data-label="Image"> </div>	<p>Comprado Para el proyecto</p>	1	https://a.co/d/01X4nHDz	Configuración drivers, librería	<p>Este dispositivo controla el Motor de eje pasante.</p>

8.	<div data-bbox="163 61 1042 121" data-label="Section-Header"><h3>Arduino ATmega 2560</h3></div> <div data-bbox="263 162 927 776" data-label="Image"></div>	<div data-bbox="1083 427 1400 529" data-label="Text"><p>Comprado Para el proyecto</p></div>	<div data-bbox="1499 406 1518 430" data-label="Text"><p>1</p></div>	<div data-bbox="1628 386 1921 414" data-label="Text"><p>https://a.co/d/0fgQsE5b</p></div>	<div data-bbox="2064 391 2279 427" data-label="Text"><p>Programación</p></div>	<div data-bbox="2395 316 2636 521" data-label="Text"><p>Este es el controlador principal al cual se conectarán todos los demás componentes.</p></div>
9.	<div data-bbox="163 816 1042 914" data-label="Section-Header"><h3>WayPonDEV FHL-LD19 Kit de sensor de distancia Lidar 2D de 360 grados</h3></div> <div data-bbox="322 922 1002 1523" data-label="Image"></div>	<div data-bbox="1083 1141 1400 1243" data-label="Text"><p>Comprado Para el proyecto</p></div>	<div data-bbox="1499 1177 1518 1201" data-label="Text"><p>1</p></div>	<div data-bbox="1628 1157 1921 1185" data-label="Text"><p>https://a.co/d/06kHDDpj</p></div>	<div data-bbox="2032 849 2311 878" data-label="Text"><p>Configuración y librería</p></div> <div data-bbox="1983 914 2378 1284" data-label="Image"></div> <div data-bbox="1983 1349 2360 1409" data-label="Text"><p>Configuración drivers, librería y funciones</p></div>	<div data-bbox="2395 1052 2636 1333" data-label="Text"><p>El sensor de distancia 2D de 360, este dispositivo evita que el auto choque con los bordes que el auto logre desplazarse por la pista.</p></div>

10.	<div>Pixy2 Smart Visión Sensor - Cámara de seguimiento de objetos</div> 	Comprado Para el proyecto	1	https://a.co/d/04SGniDk	Configuración drivers, librería y montar en la base robótica	Identificar los paralelepípedos rectangulares con dimensiones de 50x50x100 que encontrará en su camino y evitar colisionar con paralelepípedo de madera de color verde RGB (68, 214, 44), donde, El auto no cruza el radio al conducir desde el lado derecho del pilar verde y otro rojo RGB (238, 39, 55) donde, El auto no cruzará el radio al conducir desde el lado derecho del pilar rojo,
11.	<div>Mini protoboard</div> 	Comprado	1	De uso en el laboratorio de robótica	Conexiones con Fuente de la placa de Arduino	Conexiones con Fuente de Alimentación Externa, para los servomotores de la base robótica de la cámara

12.	<div data-bbox="209 34 991 168">Cables dupont hembra-macho, hembra-hembra y macho-macho</div> <div data-bbox="217 207 973 456"><div data-bbox="459 363 766 451">Cables</div></div> <div data-bbox="236 521 389 786"></div> <div data-bbox="252 794 370 812">MALE TO MALE</div> <div data-bbox="518 532 672 786"></div> <div data-bbox="524 794 669 812">MALE TO FEMALE</div> <div data-bbox="806 596 959 786"></div> <div data-bbox="801 794 964 812">FEMALE TO FEMALE</div>	Comprado	10	De uso en el laboratorio de robótica	Cables para la conexión	Utilizados para conectar componentes
-----	--	----------	----	--------------------------------------	-------------------------	--------------------------------------