Segundo Trabalho Avaliativo de Estrutura de Dados Básica II

Raoni Silva, Pedro Galvão, Hélio Lima e Thiago Freire January 9, 2025

Turma 35M34 Unidade 2

Contents

1	Am	Ambiente Computacional						
2	Hea	ap	5					
	2.1	Max Heap	5					
		2.1.1 Estrutura	5					
		2.1.2 Alteração de prioridade	5					
		2.1.3 Inserção	6					
		2.1.4 Remoção	6					
		2.1.5 Construção da MaxHeap	7					
		2.1.6 (Max)Heapsort	7					
	2.2	Min Heap	8					
	2.3	Comparação de Heapsort	8					
3	Árv	rore Binária	9					
	3.1	Definição	9					
	3.2	Estrutura	9					
	3.3	Operações de Manipulação	9					
	0.0	3.3.1 Inserção	9					
		3.3.2 Criação de Árvore a partir de uma Lista	10					
		-	11					
	3.4		11					
	0.1		11					
			12					
			12					
			13					
			13					
4	Árv		14					
	4.1		14					
	4.2	Funções Principais da Árvore AVL	14					
			14					
		4.2.2 Criação de um Novo Nó	15					
		4.2.3 Rotações de Balanceamento	15					
		4.2.4 Inserção de um Nó	16					
		4.2.5 Remoção de um Nó	17					
		4.2.6 Busca em uma Árvore AVL	17					
		4.2.7 Exportação para DOT	18					
	4.3		18					
5	Árv	rore Rubro Negra	20					
	5.1		20					
	5.2		20					
	- · -		20					
			21					
			23					
	5.3		$\frac{23}{24}$					

6	Conclusão		27
		Visualização em Nível	
		Visualização em ordem	
	5.3.1	Busca	-24

1 Ambiente Computacional

Todas as implementações foram executadas e cronometradas no mesmo ambiente computacional, para uma comparação justa e adequada entre as diferentes formas de implementação das funções citadas no roteiro avaliativo.

O ambiente computacional consiste em uma máquina virtual no servidor pessoal de um dos integrantes do grupo. A máquina virtual possui dois núcleos do processador, 2GB de memória RAM e 32GB de disco rígido à sua disposição, rodando uma distribuição Linux conhecida como Arch Linux, com uma insta- lação mínima, contendo somente os serviços necessários para funcionamento do sistema operacional e o serviço de servidor SSH, para conexão remota com a máquina.

Todas as implementações foram cronometradas utilizando os métodos apropriados para cada linguagem de programação e seus respectivos tempos de execução foram armazenados em um arquivo final, para serem analisados no presente relatório.

As implementações da heap foram feitas em Rust, e as árvores foram implementadas em C. Até existiu a tentativa de criar a árvore rubro-negra em rust, mas devido a necessidade de ter referências cíclicas, a implementação em Rust fica muito complicada.

2 Heap

Nessa seção, são explicadas as estruturas de MinHeap e MaxHeap. Ambas foram implementadas em Rust, devido as atividades da primeira unidade, pois as ordenações da primeira únidade foram feitas em Rust. Primeiramente explicaremos a Max Heap e após isso, mais resumidamente devido a semelhança, a Min Heap.

2.1 Max Heap

A Max Heap é uma espécie de árvore, que é comumente implementada como lista. A única condição para que uma árvore/lista seja considerada uma Max Heap, é que para todo nó, seu filhos devem ter prioridade menor que o pai.

Desse modo, nota-se que o maior elemento da Max Heap sempre será a raiz dela (ou o H[0], no caso da lista).

2.1.1 Estrutura

Na implementação da Max Heap, criamos um WrapperType(uma classe), para encapsular o funcionamento da Max Heap:

```
pub struct MaxHeap<T> {
     data: Vec<T>,
}
```

2.1.2 Alteração de prioridade

Para realizar a alteração de prioridade na heap(o tira casaco, bota casaco dela), é preciso implementar as funções de subir e descer na heap. Elas servem para manter a principal propriedade da (max)heap: cada nó tem prioridade maior que seus filhos.

1. Função subir

Para a função de subir(bubble_up), a implementação é simples. Pegamos a heap(&mut self) e a posição que ira subir como argumentos. Devido as propriedades da heap, sabemos que o pai da self[i] está na posição i/2, e dessa forma verificamos se o filho tem prioridade maior que o pai. Se for o caso, as posições do filho e do pai são trocadas, e então chama-se a função recursivamente na posição do pai.

```
pub fn bubble_up(&mut self, mut index: usize) {
    while index > 0 {
        let parent = (index - 1) / 2;
        if self[index] <= self[parent] {
            break;
        }
        self.swap(index, parent);
        index = parent;
    }
}</pre>
```

2. Função descer

Para a função de descer, é um pouco mais complicado. Visto que cada item da heap terá 2 filhos, é preciso levar em conta os dois, para decidir o que fazer no algoritmo.

Primeiramente, pegamos a quantidade de elementos na Heap e então fazemos uma iteração.

Para cada iteração, comparamos a prioridade do index atual com a prioridade de seus filhos, caso algum dos filhos seja maior que o pai, realizamos o swap do pai com o filho, e repetimos o processo. Se nenhum dos filhos é maior que o pai, significa que o item desceu até a posição correta, e paramos o loop.

```
pub fn bubble_down(&mut self, mut index: usize) {
       let last_index = match self.len() {
           0 => 0,
           n => n - 1,
       };
5
       loop {
6
           let left_child = (2 * index) + 1;
           let right_child = (2 * index) + 2;
           let mut largest = index;
9
           if left_child <= last_index && self[left_child] >
10
              self[largest] {
                largest = left_child;
11
           }
12
           if right_child <= last_index && self[right_child] >
13
              self[largest] {
                largest = right_child;
14
           if largest == index {
16
                break;
17
           }
           self.swap(index, largest);
19
           index = largest;
20
       }
21
  }
22
```

2.1.3 Inserção

Adiciona-se o valor ao final da lista e então usa a função subir(bubble_up) para corrigir a prioridade do novo valor inserido.

```
pub fn push(&mut self, value: T) {
    self.data.push(value);
    self.bubble_up(self.data.len() - 1);
}
```

2.1.4 Remoção

Se a lista está vazia, apenas retorna None.

Se não, troca-se a posição do último elemento com o primeiro, retira-se o novo último da lista e utiliza-se a função descer(bubble_down) no novo primeiro elemento.

```
pub fn pop(&mut self) -> Option<T> {
    if self.is_empty() {
        return None;
    }

let last_index = self.len() - 1;
    self.swap(0, last_index);
    let max_value = self.data.pop();
    self.bubble_down(0);
    max_value
}
```

2.1.5 Construção da MaxHeap

Para a construção de uma MaxHeap a partir de uma lista, foi utilizada a trait (interface/typeclass) From<Vec<T>>. Essa trait é o método padrão para fazer "mapeamento de tipos", ou seja, mapear um tipo A em um tipo B. Nesse caso, mapeamos o tipo Vec<T> em MaxHeap<T>.

Quanto ao algoritmo, ele se baseia em considerar que as folhas da heap já são heaps. Com isso, temos que a partir da posição len/2 + 1, a lista já é uma heap.

Desse modo, só o que falta é organizar a MaxHeap de 0 até len/2. Para isso, usamos a função descer(bubble_down) de len/2 até 0 e então retornamos a heap.

```
impl<T: Default + Ord> From<Vec<T>> for MaxHeap<T> {
    fn from(data: Vec<T>) -> Self {
        let mut heap = MaxHeap { data };
        let len = heap.len();
        for i in (0..len / 2).rev() {
            heap.bubble_down(i);
        }
        heap
    }
}
```

2.1.6 (Max)Heapsort

No heapsort, o que fazemos é consumir a MaxHeap para retornar um Vetor ordenado.

Para isso, criamos um vetor mutável com o tamanho da MaxHeap, e como o primeiro elemento da MaxHeap é sempre o maior dela, se você retirar repetidamente os valores da heap e inseri-los na lista, você terá uma lista ordenada descendente. Quando a MaxHeap é esvaziada, temos uma lista ordenada "ao contrário", por isso usamos a função reverse retornar uma lista ordenada ascendente.

```
pub fn heapsort(mut self) -> Vec<T> {
let mut sorted = Vec::with_capacity(self.len());
```

```
while let Some(max) = self.pop() { sorted.push(max); }
sorted.reverse();
sorted
}
```

2.2 Min Heap

Em uma Min Heap, a regra a ser seguida é o contrário da Max Heap: Para todo nó, o os filhos dele devem ter prioridade MAIOR que ele, ou seja, a prioridade do pai é sempre MENOR que seus filhos. Desse modo, a implementação da Min Heap é muito similar, a diferença é que é necessário "flipar" as condicionais nas funções de subir e descer.

Além disso, no (min)heapsort, não será necessário fazer um .reverse() na lista, pois os elementos já estarão em ordem crescente devido a propriedade do Min Heap.

2.3 Comparação de Heapsort

O heapsort foi feito de acordo com a linguagem utilizada na primeira unidade, o rust. Desse modo, foi utilizado o mesmo código da primeira unidade, apenas adicionando no código o comando para que ele rode também o heapsort.

Vale ressaltar que os resultados dessa vez foram muito mais expressivos nas listas maiores, visto que foi pedida a ordenação de listas com 1 milhão de itens.

Dito isso, os novos resultados mostram que existe pouca diferença entre os algoritmos mais rápidos, com exceção do quicksort, que acabou sofrendo mais. O motivo disso é que a sua complexidade no pior caso é $O(n^2)$, e com valores muito grandes, esse fator começa a pesar mais. Comentando sobre o heapsort, percebese que ele tem um comportamento muito similar ao mergesort, e isso se deve ao fato que ambos são algoritmos estáveis, no sentido de que ambos sempre realizam O(n*logn) operações para ordenar um vetor.

Tamanho	Heap(Min)	Heap(Max)	Merge(R)	Merge(I)	Quick(R)	Quick(I)
10.000	$1.76 \mathrm{ms}$	$1.91 \mathrm{ms}$	5.17ms	$4.95 \mathrm{ms}$	$1.7 \mathrm{ms}$	1.18ms
100.000	$21.76 \mathrm{ms}$	$22.23 \mathrm{ms}$	$48.76 \mathrm{ms}$	$40.11 \mathrm{ms}$	$53.96 \mathrm{ms}$	21.28ms
1.000.000	491.96 ms	$509.67 \mathrm{ms}$	475.00 ms	451.86ms	4.07s	1.14s

Table 1: Comparação de algoritmos O(n * log(n))

Agora, comparando o heapsort com o bubblesort, temos uma situação engraçada, com 1 milhão de itens, o bubble sort demorou quase duas horas para realizar a ordenação, enquanto o heapsort demorou meio segundo. Para ter noção da discrepância, com alguns cálculos e alguns arredondamentos, chegamos a conclusão de que enquanto o bubblesort ordena um array de um milhão de elementos, o heapsort consegue ordenar cerca de 13 mil arrays com 1 milhão de elementos.

Isso demonstra muito evidentemente (foram mais de 3 horas esperando isso rodar) que assintoticamente, o algoritmo bubble sort é péssimo.

No mais, o heapsort é uma opção bem sólida, que tem uma performance similar ao mergesort, mas com uma maior eficiência de espaço.

7	Tamanho	Heap(Min)	Heap(Max)	Bubble(R)	Bubble(I)
	10.000	$1.76 \mathrm{ms}$	$1.91 \mathrm{ms}$	345.98 ms	244.47ms
	100.000	$21.76 \mathrm{ms}$	$22.23 \mathrm{ms}$	34.46s	34.50s
1	000.000	491.96 ms	$509.67 \mathrm{ms}$	1 h44 m	1h51m

Table 2: Comparação Heapsort e Bubblesort

3 Árvore Binária

A implementação da estrutura de árvore binária foi feita em C devido ao controle preciso de memória e à utilização eficiente de ponteiros, características essenciais dessa linguagem.

3.1 Definição

Uma árvore binária é uma estrutura de dados composta por um conjunto finito de elementos, chamados de nós, sendo que o primeiro nó, denominado raiz, é o ponto inicial da árvore e o os nós da base são conhecidos como folhas. Em uma árvore binária, cada nó pode ter no máximo dois filhos, um à esquerda e outro à direita.

A árvore binária tem a propriedade de que todos os nós de uma subárvore à direita de um nó são maiores do que o valor armazenado na raiz desse nó, enquanto todos os nós de uma subárvore à esquerda de um nó são menores do que o valor armazenado na raiz desse nó. Além disso, cada subárvore, formada pelos filhos à esquerda e à direita de qualquer nó, é também uma árvore binária por si mesma. Isso torna a estrutura recursiva, em que cada nó pode ser considerado a raiz de uma nova árvore binária.

Essa organização permite operações eficientes de busca, inserção e remoção, com a garantia de que a árvore estará estruturada de forma hierárquica e balanceada.

3.2 Estrutura

Na implementação da árvore binária, utilizamos uma estrutura do tipo struct para representar os nós da árvore. Cada nó contém três componentes principais: um valor, representado pela chave, e dois ponteiros, um para a subárvore à esquerda e outro para a subárvore à direita. A seguir, temos a definição da estrutura:

```
typedef struct arvore_t {
   int chave;
   struct arvore_t *esq;
   struct arvore_t *dir;
   arvore_t;
```

3.3 Operações de Manipulação

3.3.1 Inserção

Na operação de inserção em uma árvore binária, é fundamental que as propriedades da árvore sejam preservadas. Isso significa que todos os nós da subárvore à esquerda de um nó devem conter valores menores que a chave desse nó, e todos os nós da subárvore à direita devem conter valores maiores. Além disso, todo novo nó inserido na árvore sempre será uma folha, ou seja, não possuirá filhos imediatamente após sua criação.

A seguir, apresentamos o código que implementa essa operação:

```
arvore_t *inserir(arvore_t *arvore, int chave) {
   if (arvore == NULL) {
      arvore = (arvore_t *)malloc(sizeof(arvore_t));
      arvore->chave = chave;
      arvore->esq = NULL;
      arvore->dir = NULL;
   } else if (chave < arvore->chave) {
      arvore->esq = inserir(arvore->esq, chave);
   } else if (chave > arvore->chave) {
      arvore->dir = inserir(arvore->dir, chave);
   }
   return arvore;
}
```

3.3.2 Criação de Árvore a partir de uma Lista

Para construir uma árvore binária a partir de uma lista, de forma que ela fique balanceada ou aproximadamente balanceada, foi adotada a seguinte estratégia:

Etapa 1: Início.

Etapa 2: Verifica se o tamanho da lista é 0.

- Se sim, retorna NULL.
- Caso contrário, chama a função construir_arvore.
- Etapa 3: Calcula o índice do meio.
- Etapa 4: Insere a chave central na árvore.
- **Etapa 5:** Chama recursivamente:
 - Subárvore esquerda: construir_arvore(chaves, inicio, meio-1, arvore).
 - Subárvore direita: construir_arvore(chaves, meio+1, fim, arvore).
- **Etapa 6:** Retorna a árvore construída.
- Etapa 7: Finaliza liberando memória.

O código a seguir implementa essa abordagem:

```
return arvore;
return arvore;
return arvore;
return arvore(int *chaves, int tamanho) {
    arvore_t *arvore = NULL;
    if (tamanho == 0) {
        return arvore;
    }
    arvore = construir_arvore(chaves, 0, tamanho - 1, arvore);
    return arvore;
}
```

3.3.3 Remoção

O processo de remoção considera três casos principais: o nó a ser removido não possui filhos, possui apenas um filho ou possui dois filhos. Quando o nó possui dois filhos, o menor elemento da subárvore direita (ou o maior da subárvore esquerda) substitui o nó removido, mantendo a organização da árvore. Para isso, utilizamos um nó auxiliar.

A seguir, apresentamos a implementação da operação de remoção:

```
arvore_t *remover(arvore_t *arvore, int chave) {
    if (arvore == NULL)
       return NULL;
    if (chave < arvore->chave) {
       arvore->esq = remover(arvore->esq, chave);
    } else if (chave > arvore->chave) {
      arvore ->dir = remover(arvore ->dir, chave);
    } else {
8
9
       if (arvore->esq == NULL) {
         arvore_t *temp = arvore->dir;
         free(arvore);
11
         return temp;
      } else if (arvore->dir == NULL) {
13
         arvore_t *temp = arvore->esq;
14
         free(arvore);
         return temp;
      }
       arvore_t *rightMin = find_min(arvore->dir);
18
       arvore->chave = rightMin->chave;
19
       arvore->dir = remover(arvore->dir, rightMin->chave);
20
21
    return arvore;
  }
23
```

3.4 Operações de Consulta

3.4.1 Busca

Na operação de busca em uma árvore binária, o valor procurado é comparado recursivamente com a chave do nó atual, começando pela raiz. Se o valor for menor

que a chave, a busca continua na subárvore à esquerda; se for maior, prossegue na subárvore à direita. Esse processo se repete até que o valor seja encontrado ou até alcançar uma folha (nó nulo), indicando que o valor não está presente na árvore.

A implementação da busca é apresentada a seguir:

```
arvore_t *buscar(arvore_t *arvore, int chave) {
    if (arvore == NULL) {
       return 0;
    if (chave < arvore->chave) {
5
       return buscar(arvore->esq, chave);
6
    if (chave > arvore->chave) {
       return buscar(arvore->dir, chave);
10
    if (chave == arvore->chave) {
11
       return arvore;
12
13
    return NULL;
14
  }
15
```

3.4.2 Consulta Em Ordem

Na consulta em ordem, os nós da árvore binária são visitados seguindo a sequência: filho da esquerda, raiz e, por fim, filho da direita. Esse tipo de travessia resulta em uma listagem dos elementos em ordem crescente, caso a árvore seja uma árvore binária de busca.

```
void mostrarEmOrdem(arvore_t *arvore) {
   if (arvore != NULL) {
      mostrarEmOrdem(arvore->esq);
      printf(" %d", arvore->chave);
      mostrarEmOrdem(arvore->dir);
   }
}
```

3.4.3 Consulta Em Pré Ordem

Na consulta em pré-ordem, os nós são visitados na seguinte sequência: raiz, filho da esquerda e filho da direita. Esse método é frequentemente utilizado para gerar uma cópia da árvore ou para fins de visualização estrutural.

```
void mostrarEmOrdem(arvore_t *arvore) {
   if (arvore != NULL) {
      mostrarEmOrdem(arvore->esq);
      printf(" %d", arvore->chave);
      mostrarEmOrdem(arvore->dir);
   }
}
```

3.4.4 Consulta Em Pós Ordem

Na consulta em pós-ordem, a visita aos nós segue a ordem: filho da esquerda, filho da direita e, por último, a raiz. Esse tipo de travessia é útil em operações que envolvem a remoção ou processamento dos nós em uma sequência de base para topo (por exemplo, liberar memória ou avaliar expressões em árvores de sintaxe).

```
void mostrarPosOrdem(arvore_t *arvore) {
   if (arvore != NULL) {
      mostrarPosOrdem(arvore->esq);
      mostrarPosOrdem(arvore->dir);
      printf(" %d", arvore->chave);
   }
}
```

3.4.5 Consulta Em Nível

Para realizar uma consulta em nível, ou seja, visitar os nós da árvore da raiz até as folhas, seguindo uma ordem horizontal (nível por nível), é possível utilizar ferramentas gráficas que convertem arquivos no formato DOT para imagens, como arquivos PNG. Esse proceso permite obter a seguinte visualização da árvore:

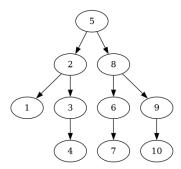


Figure 1:

f 4 Árvore AVL

Esta seção apresenta a implementação completa de uma Árvore AVL, esta a seguir, desenvolvida na linguagem C, incluindo suas principais operações: inserção, remoção, balanceamento, busca. Além disso, para fins de visualização, também foi implementada uma funcionalidade de exportação para formato DOT. A Árvore AVL é uma árvore binária de busca auto-balanceada que garante operações eficientes, como inserções e buscas, mantendo a complexidade $O(\log n)$.

4.1 Estrutura de Dados

A estrutura de dados da Árvore AVL (arvore_avl) é definida com os seguintes atributos:

```
typedef struct arvore_avl {
   int valor;
   int altura_esq;
   int altura_dir;
   struct arvore_avl *esq;
   struct arvore_avl *dir;
   arvore_avl;
```

O campo valor armazena o dado do nó, enquanto altura_esq e altura_dir mantêm a altura de cada subárvore. Isso facilita o balanceamento da árvore, que é realizado após cada inserção ou remoção.

4.2 Funções Principais da Árvore AVL

4.2.1 Cálculo da Altura

A função calcular_altura retorna a altura da subárvore. Caso o nó seja nulo (NULL), a altura será considerada 0. Este cálculo é essencial para determinar se a árvore precisa de balanceamento.

```
int calcular_altura(arvore_avl *arv) {
    if (arv == NULL) {
        return 0;
    }
    int altura_esq = calcular_altura(arv->esq);
    int altura_dir = calcular_altura(arv->dir);
    return (altura_esq > altura_dir ? altura_esq :
        altura_dir) + 1;
}
```

4.2.2 Criação de um Novo Nó

A função criar_novo_no aloca memória para um novo nó da árvore e inicializa seus campos.

```
arvore_avl *criar_novo_no(int valor) {
       arvore_avl *novo_no = (arvore_avl *)malloc(sizeof(
          arvore_avl));
      if (novo_no == NULL) {
           fprintf(stderr, "Erro ao alocar memoria para o no.\n
           exit(1);
      }
      novo_no->valor = valor;
      novo_no->altura_esq = 0;
      novo_no->altura_dir = 0;
9
      novo_no->esq = NULL;
10
      novo_no->dir = NULL;
11
      return novo_no;
12
13 }
```

4.2.3 Rotações de Balanceamento

O balanceamento da Árvore AVL é garantido por meio de rotações, que reorganizam os nós para manter a diferença de altura entre as subárvores esquerda e direita dentro do limite de 1.

Rotação à Esquerda A rotação à esquerda reorganiza os nós em torno do filho direito do nó desbalanceado.

```
arvore_avl *rotacao_esquerda(arvore_avl *raiz) {
       if (raiz == NULL || raiz->dir == NULL) {
           return raiz;
      }
       arvore_avl *novo_raiz = raiz->dir;
       arvore_avl *subarvore_dir = novo_raiz->esq;
      novo_raiz->esq = raiz;
      raiz->dir = subarvore_dir;
10
11
      raiz->altura_esq = calcular_altura(raiz->esq);
12
      raiz->altura_dir = calcular_altura(raiz->dir);
13
      novo_raiz->altura_esq = calcular_altura(novo_raiz->esq);
15
      novo_raiz->altura_dir = calcular_altura(novo_raiz->dir);
16
17
      return novo_raiz;
18
19 }
```

Rotação à Direita A rotação à direita é o análogo da rotação à esquerda, mas reorganiza os nós em torno do filho esquerdo.

```
arvore_avl *rotacao_direita(arvore_avl *raiz) {
      if (raiz == NULL || raiz->esq == NULL) {
           return raiz;
      }
      arvore_avl *novo_raiz = raiz->esq;
      arvore_avl *subarvore_esq = novo_raiz->dir;
      novo_raiz->dir = raiz;
9
      raiz->esq = subarvore_esq;
10
11
      raiz->altura_esq = calcular_altura(raiz->esq);
      raiz->altura_dir = calcular_altura(raiz->dir);
14
      novo_raiz->altura_esq = calcular_altura(novo_raiz->esq);
15
      novo_raiz->altura_dir = calcular_altura(novo_raiz->dir);
16
      return novo_raiz;
18
19 }
```

4.2.4 Inserção de um Nó

A função inserir_no insere um valor na árvore de maneira recursiva. Após cada inserção, a árvore é balanceada.

```
arvore_avl *inserir_no(arvore_avl *raiz, int valor) {
      arvore_avl *novo_no;
      if (raiz == NULL) {
           return criar_novo_no(valor);
      }
      if (valor < raiz->valor) {
           raiz->esq = inserir_no(raiz->esq, valor);
      } else if (valor > raiz->valor) {
10
           raiz->dir = inserir_no(raiz->dir, valor);
11
      }
      raiz->altura_esq = calcular_altura(raiz->esq);
      raiz->altura_dir = calcular_altura(raiz->dir);
16
17
      raiz = balancear_arvore(raiz);
      return raiz;
20 }
```

4.2.5 Remoção de um Nó

A função remover_no remove um valor da árvore e a rebalanceia, quando necessário.

```
arvore_avl *remover_no(arvore_avl *raiz, int valor) {
       if (raiz == NULL) {
           return NULL;
       }
       if (valor < raiz->valor) {
           raiz->esq = remover_no(raiz->esq, valor);
       } else if (valor > raiz->valor) {
           raiz->dir = remover_no(raiz->dir, valor);
       } else {
           if (raiz->esq == NULL && raiz->dir == NULL) {
           free(raiz);
           return NULL;
13
           } else if (raiz->esq == NULL) {
14
           arvore_avl *aux = raiz->dir;
15
           free(raiz);
           return aux;
17
           } else if (raiz->dir == NULL) {
           arvore_avl *aux = raiz->esq;
19
           free(raiz);
20
           return aux;
21
           } else {
           arvore_avl *aux = raiz->dir;
           while (aux->esq != NULL) {
24
               aux = aux -> esq;
25
26
           raiz->valor = aux->valor;
27
           raiz->dir = remover_no(raiz->dir, aux->valor);
           }
29
       }
30
31
       raiz->altura_esq = calcular_altura(raiz->esq);
32
       raiz->altura_dir = calcular_altura(raiz->dir);
       return balancear_arvore(raiz);
35
36 }
```

4.2.6 Busca em uma Árvore AVL

A função buscar localiza um valor na árvore. Caso o valor não seja encontrado, retorna NULL.

```
arvore_avl *buscar(arvore_avl *raiz, int valor) {

if (raiz == NULL) {
```

```
return 0;
       }
5
6
       if (valor < raiz->valor) {
         return buscar(raiz->esq, valor);
       if (valor > raiz->valor) {
11
         return buscar(raiz->dir, valor);
12
       }
13
       if (valor == raiz->valor) {
         return raiz;
       return NULL;
18
  }
```

4.2.7 Exportação para DOT

A função exportar_para_dot, em conjunto com a função gerar_dot, gera um arquivo no formato DOT, possibilitando a visualização da árvore em ferramentas gráficas. Embora essa funcionalidade não seja uma característica intrínseca de uma Árvore AVL, foi incluída neste código para tornar sua análise mais acessível e intuitiva, facilitando a compreensão de sua estrutura e funcionamento.

```
void exportar_para_dot(arvore_avl *raiz, const char *
     nome_arquivo) {
       FILE *arquivo = fopen(nome_arquivo, "w");
2
         (arquivo == NULL) {
3
           fprintf(stderr, "Erro ao abrir o arquivo %s\n",
              nome_arquivo);
           exit(1);
      }
6
       fprintf(arquivo, "digraph G {\n");
       gerar_dot(arquivo, raiz);
       fprintf(arquivo, "}\n");
       fclose(arquivo);
11
  }
12
```

4.3 Conclusão sobre a arvore AVL

A Árvore AVL é uma estrutura de dados solida e eficiente para manipulação de informações. Ela assegura que as operações de busca, inserção e remoção sejam realizadas em tempo O(logn), graças ao balanceamento automático proporcionado pelos cálculos de altura e rotações. Essa característica permite que a árvore permaneça equilibrada, independentemente da ordem em que os nós são inseridos ou removidos. Por sua eficiência, as Árvores AVL têm ampla aplicação em sistemas

que exigem alto desempenho, como bancos de dados, sistemas de arquivos e em outras diversas áreas da computação.

5 Árvore Rubro Negra

A seção atual detalha a implementação completa de uma árvore rubro-negra, desenvolvida na linguagem C, incluindo suas principais operações: inserção, rotação, remoção, busca.

5.1 Estrutura de Dados

A estrutura de dados utilizada para representar um nó de uma árvore rubro-negra é apresentada a seguir:

```
typedef struct arvore_rn_t {
   int chave;
   cor_t cor;
   struct arvore_rn_t *esq;
   struct arvore_rn_t *dir;
   struct arvore_rn_t *pai;
} arvore_rn_t;
```

O campo chave armazena o valor do nó, enquanto cor indica se o nó é vermelho ou preto. o tipo cor_t é uma enumeração composta pelos itens RUBRO e NEGRO, nesta mesma ordem. Os ponteiros esq, dir e pai apontam para os filhos esquerdo e direito, e para o pai do nó, respectivamente.

5.2 Principais Funções de Manipulação

5.2.1 Inserção

A inserção em árvores rubro-negras é uma operação que mantém as propriedades da árvore balanceada após adicionar um novo nó. Inicialmente, o novo nó é sempre inserido como vermelho para evitar violações da altura negra. Em seguida, ajustes são realizados para corrigir possíveis violações nas propriedades da árvore, utilizando rotações e mudanças de cores. O processo garante que a complexidade de busca permaneça $O(\log n)$, mantendo a eficiência do balanceamento dinâmico.

Inicialmente a função criar_no() é chamada, ela recebe um inteiro como parâmetro e aloca dinâmicamente um novo nó para ser adicionado à uma árvore rubro-negra. Além disso, ela define os ponteiros e a cor do nó com valores padrões.

Após isso, chamamos a função inserir(), que recebe a raiz da árvore e um novo nó, e o insere na árvore, de forma recursiva, com base somente nas proprieades de uma árvore binária de busca.

5.2.2 Balanceamento e proteção das propriedades

Após a inserção de um novo nó em uma árvore rubro-negra, precisamos garantir que as suas propriedades sejam mantidas. Para isso, implementamos as funções rotacao_esq() e rotacao_dir para rotacionar a árvore e a função corrigir_balanceamento() para corrigir erros durante a inserção simples de um nó, mantendo assim as propriedades da árvore rubro-negra.

Abaixo, as funções rotacao_esq() e rotacao_dir que recebem um nó da árvore como parametro e rotacionam a partir desse nó.

```
void rotacao_esq(arvore_rn_t *x) {
            arvore_rn_t *y = x->dir;
2
            x->dir = y->esq;
            if (y->esq != NULL)
                 y - > esq - > pai = x;
            y->pai = x->pai;
            if (x->pai == NULL)
                 raiz = y;
9
            else if (x == x-\rangle pai-\rangle esq)
10
                 x->pai->esq = y;
            else
12
                 x->pai->dir = y;
13
14
            y -> esq = x;
            x - pai = y;
16
        }
        void rotacao_dir(arvore_rn_t *x) {
            arvore_rn_t *y = x->esq;
2
            x \rightarrow esq = y \rightarrow dir;
```

```
if (y->dir != NULL)
                 y->dir->pai = x;
5
6
            y->pai = x->pai;
            if (x->pai == NULL)
                 raiz = y;
            else if (x == x->pai->dir)
10
                 x - pai - dir = y;
11
            else
12
                 x->pai->esq = y;
13
            y \rightarrow dir = x;
15
            x - pai = y;
16
        }
17
```

A função corrigir_balanceamento() recebe um nó como parâmetro e é chamada após a inserção de todo novo nó na árvore rubro-negra para manter as propriedades e balanceamento da árvore, ela segue iterativamente os casos possíveis após a inserção de um nó, para garantir que as propriedades da árvore se mantenham e o nó esteja onde deveria estar.

```
void corrigir_balanceamento(arvore_rn_t *no) {
           arvore_rn_t *pai = NULL;
           arvore_rn_t *avo = NULL;
           while (no != raiz && no->cor == RUBRO && no->pai->
5
               cor == RUBRO) {
                pai = no->pai;
6
                avo = pai->pai;
                if (pai == avo->esq) {
9
                    arvore_rn_t *tio = avo->dir;
11
                    if (tio != NULL && tio->cor == RUBRO) {
12
                         avo->cor = RUBRO;
                         pai->cor = NEGRO;
14
                         tio->cor = NEGRO;
15
                         no = avo;
                    } else {
17
                         if (no == pai->dir) {
18
                             rotacao_esq(pai);
19
                             no = pai;
                             pai = no->pai;
21
                         }
22
                         rotacao_dir(avo);
23
                         cor_t temp = pai->cor;
24
                         pai -> cor = avo -> cor;
                         avo->cor = temp;
26
                         no = pai;
27
                    }
28
                } else {
29
```

```
arvore_rn_t *tio = avo->esq;
30
31
                      if (tio != NULL && tio->cor == RUBRO) {
32
                          avo->cor = RUBRO;
33
                          pai->cor = NEGRO;
34
                          tio->cor = NEGRO;
                          no = avo;
36
                     } else {
37
                          if (no == pai->esq) \{
38
                               rotacao_dir(pai);
39
40
                               no = pai;
                               pai = no->pai;
41
                          }
42
                          rotacao_esq(avo);
43
                          cor_t temp = pai->cor;
44
                          pai -> cor = avo -> cor;
45
                          avo->cor = temp;
                          no = pai;
                     }
48
                 }
49
            }
51
            raiz->cor = NEGRO;
       }
53
```

5.2.3 Remoção

A função remover(), recebe a árvore ou sub-árvore de onde o nó deve ser removido e uma chave de busca. Se não exisistia previamente um nó com a chave desejada, ela retorna a árvore original, caso contrário, ela remove o nó e rebalanceia a árvore nova, antes de retorná-la.

```
arvore_rn_t *remover(arvore_rn_t *arvore, int chave) {
           if (arvore == NULL) return NULL;
           if (chave < arvore->chave) {
               arvore->esq = remover(arvore->esq, chave);
5
           } else if (chave > arvore->chave) {
6
               arvore ->dir = remover(arvore ->dir, chave);
           } else {
               if (arvore->esq == NULL) {
                   arvore_rn_t *temp = arvore->dir;
10
                   free(arvore);
11
                   return temp;
13
               } else if (arvore->dir == NULL) {
                   arvore_rn_t *temp = arvore->esq;
                   free(arvore);
15
                   return temp;
16
               }
17
18
```

5.3 Principais Funções de consulta

5.3.1 Busca

A busca em uma árvore rubro-negra é igual à busca em uma árvore binária de busca, a função buscar() recebe a árvore ou sub-árvore onde a busca deve ocorrer e um valor para ser buscado. Se o valor for achado, ela retorna um ponteiro para o nó onde o valor está armazenado, caso contrário, ela retorna NULL.

```
arvore_rn_t *buscar(arvore_rn_t *arvore, int chave) {
           if (arvore == NULL) {
               return 0;
           }
           if (chave < arvore->chave) {
               return buscar(arvore->esq, chave);
           }
           if (chave > arvore->chave) {
10
               return buscar(arvore->dir, chave);
11
13
           if (chave == arvore->chave) {
               return arvore;
15
           }
           return NULL;
17
       }
18
```

5.3.2 Visualização em ordem

Na visualização em ordem, utilizando a função inorder(), os nós da árvore rubronegra são visitados seguindo a sequência: filho da esquerda, raiz e, por fim, filho da direita. Esse tipo de travessia resulta em uma listagem dos elementos em ordem crescente.

```
void inorder(arvore_rn_t *arvore) {
    if (arvore != NULL) {
        inorder(arvore->esq);
        printf("%d ", arvore->chave);
        inorder(arvore->dir);
```

```
6 }
```

5.3.3 Visualização em Nível

Na visualização em nível, a árvore completa é impressa no terminal, deitada, de forma que a primeira coluna da saída seja a raíz, a segunda coluna sejam seus filhos, a terceira coluna sejam seus netos, e assim por diante. Na função imprimir_arvore(), é recebido um ponteiro para a raíz da árvore e essa função chama a função imprimir_subarvore(), que realiza a impressão de forma recursiva de todos os nós da árvore rubro-negra, de forma que os nós pretos são impressos na cor branca com o fundo preto e os nós vermelhos são impressos na cor branca com o fundo vermelho.

```
void imprimir_arvore(arvore_rn_t *raiz) {
           printf("Visualiza
                                 o da
                                        rvore
                                                deitada:\n");
2
           imprimir_sub_arvore(raiz, 0);
       }
       void imprimir_sub_arvore(arvore_rn_t *arvore, int
          espacos) {
           if (arvore != NULL) {
               espacos += 5;
8
               imprimir_sub_arvore(arvore->dir, espacos);
               printf("\n");
               for (int i = 5; i < espacos; i++) {
11
                    printf(" ");
12
13
               if (VERMELHO(arvore)) {
14
                    printf("\e[0;41m");
               } else if (PRETO(arvore)) {
16
                    printf("\e[0;40m");
18
               printf("%d\e[0m", arvore->chave);
19
               imprimir_sub_arvore(arvore->esq, espacos);
20
           }
21
       }
22
```

Abaixo, um exemplo de saída (sem a visualização colorida):

3

10

2 1

6 Conclusão

Nesse trabalho foi possível apanhar muito para as árvores e expandir o conhecimento sobre algoritmos de ordenação. Entender os trade-offs de cada tipo de árvore e as dificuldades para a implementação das mesmas.

No repositório abaixo é possível ver de forma detalhada a contribuição individual dos integrantes do grupo. Dessa forma, listadas abaixo estão as contribuições de forma geral:

Raoni - Heap;

Pedro - Árvore rubro-negra;

Thiago - Árvore AVL;

Hélio - Árvore binária;

O código referente ao trabalho está disponível na integra no github por meio do seguinte link:

https://github.com/RaoniSilvestre/EDB2