

Définition 3.1 - opérateur $\vec{\nabla}$

$\vec{\nabla}$ est un *opérateur différentiel vectoriel*.

1. dans la base cartésienne :

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x} \vec{u}_x + \frac{\partial}{\partial y} \vec{u}_y + \frac{\partial}{\partial z} \vec{u}_z$$

2. dans la base polaire :

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial r} \vec{u}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{u}_\theta + \frac{\partial}{\partial z} \vec{u}_z$$

3. dans la base sphérique :

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial r} \vec{u}_r + \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \vec{u}_\theta + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \varphi} \vec{u}_\varphi$$

Définition 3.2 - gradient d'une fonction scalaire

le *gradient d'une fonction scalaire* f correspond au produit du vecteur $\vec{\nabla}$ par f :

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \vec{\nabla} f$$

Définition 3.3 - divergence d'une fonction vectorielle

la *divergence d'une fonction vectorielle* \vec{A} correspond au produit scalaire de $\vec{\nabla}$ par \vec{A} :

$$\text{div } \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A}$$

Définition 3.4 - rotationnel d'une fonction vectorielle

Le *rotationnel d'une fonction vectorielle* \vec{A} correspond au produit vectoriel de $\vec{\nabla}$ par \vec{A} :

$$\vec{\text{rot}} \vec{A} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A}$$

Théorème 3.5 - équation locale de Maxwell-Gauss

En tout point M de l'espace :

$$\text{div } \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

avec $\begin{cases} \epsilon_0 & \text{la permittivité diélectrique du vide} \\ \rho & \text{la densité volumique de charge} \end{cases}$

Définition 3.6 - *surface de Gauss*

On appelle *surface de Gauss* un objet topologique :

1. fermé ;
2. comportant le point M d'étude ;
3. facilitant les calculs sachant les symétries et variance de la distribution des charges.

Théorème 3.7 - *théorème de Gauss*

Le flux Φ du champ électrostatique sortant d'une surface de Gauss Σ_G est relié à la charge Q_{int} contenue à l'intérieur de cette surface :

$$\Phi = \oiint_{\Sigma_G} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{Q_{\text{int}}}{\epsilon_0}$$

avec $\begin{cases} \epsilon_0 & \text{la permittivité diélectrique du vide} \\ Q_{\text{int}} = \iiint_{V(\Sigma_G)} \rho d\tau & \text{la charge contenue à l'intérieur de } \Sigma_G \\ \rho & \text{la densité volumique de charge} \end{cases}$