```
Implémentation - tri par fusion
 1 | let rec casser l =
        match 1 with
 3
        | [] -> [], []
        | [e1] -> [e1], []
 4
        | e1::e2::q ->
             let 11, 12 = casser q in
 7
             e1::11, e2::12
 8
    let rec fusion 11 12 =
 9
10
        match 11, 12 with
        | [], _ -> 12
11
12
        | _, [] -> 11
        | e1::q1, e2::q2 ->
13
             if e2 > e1 then
14
15
                 e1::(fusion q1 12)
16
             else
17
                 e2::(fusion 11 q2)
18
19
   let rec tri_fusion l =
        match 1 with
20
21
        | [] -> []
        | [e1] -> [e1]
22
23
        | _ ->
24
             let 11, 12 = casser 1 in
25
             fusion (tri_fusion 11) (tri_fusion 12)
```

```
Implémentation - parcours en largeur d'un graphe (1/2)
 1 | type graphe = int list array
    type file = {entrants:int list; sortants:int list}
    let file_vide () = {entrants = []; sortants = []}
 6
    let pop_opt f =
 7
        let rec retourne f1 =
 8
            match f1.entrants with
 9
            | [] -> f1
 10
            | e::q -> retourne {entrants=q; sortants = e::f1.sortants}
 11
        in let f2 = if f.sortants = [] then retourne f else f
        in match f2.sortants with
 12
        | [] -> file_vide (), None (* file vide *)
 13
        | e::q -> {entrants=f2.entrants; sortants=q}, Some e
 14
```

```
Implémentation - parcours en largeur d'un graphe (2/2)
   let rec ajoute f liste =
        match liste with
 3
        | [] -> f
 4
        | e::q -> ajoute {entrants = e::f.entrants; sortants = f.sortants} q
 5
 6
    let parcours_largeur g s =
 7
        let n = Array.length g in
        let non_vus = Array.make n true in
 8
 9
        let rec parcours f =
10
             match pop_opt f with
             | _, None -> []
11
             | f1, Some v when non_vus.(v) ->
12
                 non_vus.(v) <- false;</pre>
13
                 v::(parcours (ajoute f1 g.(v)))
14
15
             | f1, Some v ->
16
                 parcours f1
 17
        in parcours {entrants=[s]; sortants=[]}
```

```
Implémentation - liste chainée en C (1/3)

1     typedef int elemtype;
2     3     struct Maillon{
4         elemtype val;
5         struct Maillon* suivant;
6     };
7     typedef struct Maillon maillon;
```

```
Implémentation - liste chainée en C (2/3)

1     maillon* ajoute(elemtype x, maillon* c){
2         maillon* res = malloc(sizeof(maillon));
3         assert(res != NULL);
4         res->val = x;
5         res->suivant = c;
6         return res;
7     };
```

```
Implémentation - liste chainée en C (3/3)

1     int main(){
2         maillon* a = ajoute(1,NULL);
3         a = ajoute(2,a);
4         a = ajoute(3,a);
5         return 0;
6     };
```

```
Implémentation - file d'entiers
 1 | struct Maillon{
        int val;
 3
        struct Maillon* suivant;
   };
 4
   typedef struct Maillon maillon;
 7
    struct File{
 8
        maillon* e; //maillon d'entrée
        maillon* s; //maillon de sortie
 9
10 | };
11
    typedef struct File file;
12
13 | file* file_vide(){
        file* res = malloc(sizeof(file));
14
15
        assert(res != NULL);
16
        res->e = NULL;
17
        res->s = NULL;
18
        return res;
19 }
```

```
Implémentation - file de priorité : type et fonction redim
 1 type tas_binaire_min = {
        mutable nb_elts:int;
 3
        mutable data: (char*int) array
   }
 4
 5
 6
    let redim tbmin new_taille =
 7
        assert (new_taille >= tbmin.nb_elts);
 8
        let new_data = Array.make new_taille ('\000',0) in
 9
        for i=0 to tbmin.nb_elts - 1 do
 10
             new_data.(i) <- tbmin.data.(i)</pre>
 11
        done;
 12
        tbmin.data <- new_data
```

```
Implémentation - file de priorité : fonction percole_haut
    let percole_haut tbmin i_depart =
 2
         let rec percole i =
             let daron = if (i-1)/2 < 0 then 0 else (i-1)/2 in
 3
 4
             if prio tbmin.data.(daron) > prio tbmin.data.(i) then begin
 5
                  let temp = tbmin.data.(i) in
 6
                  tbmin.data.(i) <- tbmin.data.(daron);</pre>
 7
                 tbmin.data.(daron) <- temp;</pre>
 8
                  percole daron;
 9
         in if tbmin.nb_elts <> 0 then
 10
 11
             percole i_depart
```

```
Implémentation - file de priorité : fonction percole_bas
  1
    let percole_bas tbmin i_depart =
  2
         let rec percole i =
  3
             let max = tbmin.nb_elts - 1 in
             let fils_g = if 2*i+1 <= max then 2*i+1 else max in</pre>
  4
  5
             let fils_d = if 2*i+2 <= max then 2*i+2 else max in</pre>
  6
             if (prio tbmin.data.(fils_d) < prio tbmin.data.(i)||</pre>
  7
                  prio tbmin.data.(fils_g) < prio tbmin.data.(i)) then begin</pre>
                  (*on va percoler le fils de plus basse priorité*)
  8
  9
                  if prio tbmin.data.(fils_d) < prio tbmin.data.(fils_g) then</pre>
 10
                       let temp = tbmin.data.(fils_d) in
11
                       tbmin.data.(fils_d) <- tbmin.data.(i);</pre>
                       tbmin.data.(i) <- temp;</pre>
 12
 13
                      percole fils_d
 14
                  else
15
                      let temp = tbmin.data.(fils_g) in
                       tbmin.data.(fils_g) <- tbmin.data.(i);</pre>
 16
 17
                       tbmin.data.(i) <- temp;</pre>
 18
                      percole fils_g
 19
             end
 20
         in if tbmin.nb_elts <> 0 then
 21
             percole i_depart
```

```
Implémentation - file de priorité : fonction ajoute (qui remplace aussi)
    let tbmin_ajoute tbmin x p
         (*redimensionnement*)
 3
        let n = Array.length tbmin.data in
 4
        if tbmin.nb_elts >= n then
             redim tbmin (2*n+1);
 5
 6
 7
        (*vérification de la présence éventuelle de x*)
 8
        let deja_present = ref false in (*indice de x si existence, sinon -1*)
        for i=0 to tbmin.nb_elts-1 do
 9
             match tbmin.data.(i) with
 10
             | (elt,prio) when elt = x ->
 11
12
                 tbmin.data.(i) <- (x, p);
 13
                 deja_present := true;
 14
                 if prio 
 15
                 percole_bas tbmin i
 16
                 else if prio > p then
 17
                 percole_haut tbmin i
 18
             | _ -> ()
19
        done;
20
 21
         (*ajout et percolations vers le haut*)
22
        if not !deja_present then begin
23
             tbmin.data.(tbmin.nb_elts) <- (x,p);</pre>
24
             tbmin.nb_elts <- tbmin.nb_elts + 1;</pre>
25
             percole_haut tbmin (tbmin.nb_elts - 1)
        end
 26
```

```
Implémentation - file de priorité : fonction pop_opt
 1 | let tbmin_pop tbmin =
         if tbmin.nb_elts = 0 then None else
 3
 4
     (* remplacement de la première case par la dernière *)
 5
        let res = tbmin.data.(0) in
 6
         tbmin.data.(0) <- tbmin.data.(tbmin.nb_elts-1);</pre>
 7
         tbmin.nb_elts <- tbmin.nb_elts - 1;</pre>
 8
 9
     (* redimensionnement *)
10
        let n = Array.length tbmin.data in
         if tbmin.nb_elts <= n/2 then</pre>
11
12
             redim thmin (n/2);
13
         (*percolations du nouveau premier élément*)
14
15
         percole_bas tbmin 0;
16
        Some res
```

```
Implémentation - algorithme de Dijkstra (1/2)
On suppose implémentée la structure de file de priorité min.
 1 let algo_dijkstra (g:graphe) (s:char) (t:char) =
        let non_vus = Array.make 256 true in
 3
     (* le prédécesseur de chaque sommet *)
 4
        let pred = Array.make 256 '\000' in
 5
     (* mémoïsation : distances de s à chaque sommet *)
 6
        let dist = Array.make 256 max_int in
 7
         dist.(int_of_char s) <- 0;</pre>
 8
        let file_p = tbmin_vide () in
 9
        tbmin_ajoute file_p s 0;
10
        let rec reconstruire chemin (sommet:char) =
 11
 12
             match sommet with
 13
             | '\000' -> chemin
 14
             | _ -> reconstruire (sommet::chemin) pred.(int_of_char sommet)
```

```
{\bf Impl\'ementation} \ - \ algorithme \ de \ Dijkstra \ (2/2)
         in let rec traitement u voisins =
 1
 2
          (* pour chaque voisin v de u, si favorable,
             on remplace par la distance la plus courte puis on avance,
 3
             sinon on avance directement *)
 4
             match voisins with
 6
             | [] -> ()
 7
             | (v,w)::q when non_vus.(int_of_char v) &&
               dist.(int_of_char u) + w < dist.(int_of_char v) ->
 8
 9
                 dist.(int_of_char v) <- dist.(int_of_char u) + w;</pre>
 10
                 tbmin_ajoute file_p v dist.(int_of_char v);
 11
                 pred.(int_of_char v) <- u;</pre>
                 traitement u q
 12
             | (v,w)::q \rightarrow traitement u q
13
         in let rec parcours () =
14
15
             match tbmin_pop file_p with
 16
             | None -> failwith "chemin inexistant"
17
             | Some (u,_) when u=t -> reconstruire [] u
             | Some (u,_) when non_vus.(int_of_char u) ->
18
 19
                 non_vus.(int_of_char u) <- false;</pre>
20
                 traitement u g.(int_of_char u);
21
                 parcours ()
 22
             | Some _ -> parcours ()
23
         in parcours ()
```

```
Implémentation - structure Unir et Trouver avec forêt, doublement optimisée (1/2)
    type pile_spaghetti = {
 2
        mutable parent: pile_spaghetti option;
 3
        mutable rang: int;
 4
        valeur: int;
 5
    let creer x =
     (* création d'une classe d'équivalence *)
 7
         {parent=None; rang=0; valeur=x}
 8
    let rec trouver x =
 10
11
     (* recherche du représentant
        on fait de la COMPRESSIONS DE CHEMIN *)
12
        match x.parent with
13
         | None -> x
14
         | Some e ->
15
 16
             let res = trouver e in
 17
             x.parent <- Some res; (* applatissement de l'arbre *)</pre>
 18
```

```
Implémentation - structure Unir et Trouver avec forêt, doublement optimisée (2/2)
 1
   let unir x y =
     (* réunion de deux classes d'équivalence
        on fait de l'UNION PAR RANG *)
        let parent_x = trouver x in
 5
        let parent_y = trouver y in
 6
        if parent_x <> parent_y then begin
 7
             match parent_x, parent_y with
             | a,b when a.rang = b.rang ->
 8
                 a.parent <- Some b;</pre>
 9
                 b.rang <- b.rang + 1
 10
             | a,b when a.rang < b.rang -> a.parent <- Some b
 11
             | a,b when a.rang > b.rang -> b.parent <- Some a
 12
 13
             | _ -> () (* ne sert à rien *)
 14
         end
```

```
Implémentation - création du tableau [1,2,3] en C

1 | int main(){
2 | int a[3] = {1,2,3};
3 | return 0;
4 | }
```

```
Implémentation - entraînement à la création d'une instance de type sur le segment de données
 1 | struct RegExp{
         char etiquette;
         struct RegExp *filsd;
 4
         struct RegExp *filsg;
 5
    };
    typedef struct RegExp RegExp;
 7
 8
 9
    int main(){
         RegExp un = {
10
             .etiquette = 'a',
11
12
             .filsd = NULL,
13
             .filsg = NULL,
         };
14
15
        return 0;
16 }
```

Implémentation - algorithme de Rabin-Karp

- Entrée :
 - un texte t sur un alphabet
 - un motif m sur un alphabet Σ , de longueur inférieure à celle du texte.
- Sortie : le nombre d'occurrences du motif dans le texte

On associe à un caractère $c \in \Sigma$ un entier naturel unique, qu'on notera également c. On note également $b = |\Sigma|$. pour un mot $a_0 \dots a_{|m|-1}$, on note :

$$h(t_0 \dots t_{|m|-1}) = \sum_{i=0}^{|m|-1} t_i b^{|m|-1-i}$$

la fonction h ainsi créée est injective (par liberté de $(b^{|m|-1}, \ldots, b^0)$). On va calculer l'image par h du motif et la comparer avec chaque facteur de texte de même longueur que le motif (en effectuant un *glissement* pour avancer de proche en proche). En cas d'égalité, on aura trouvé une occurrence par injectivité de h.

limitation : le calcul de h peut engendrer des dépassements de mémoire. On va donc calculer les hachés modulo p un entier choisi :

- premier avec b (ou juste premier) pour ne pas lourdement altérer l'écriture en base b.
- grand pour limiter les *collisions* (cas de non unicité de l'image de h)
- assez petit pour que le produit bp soit représentable (pour appliquer le modulo)

on perd alors l'injectivité de h. En cas d'égalité il faudra donc comparer les hachés.

```
Rabin_Karp(m,t):
 2
             h_{\rm m} = 0
 3
             h_{\text{courant}} = 0
             pour i=0 jusqu'à |m|-1:
 4
 5
                    h_{\rm m} = b \times h_{\rm m} + m_i \mod p
             \begin{array}{rcl} h_{\rm courant} \; = \; b \times h_{\rm courant} \; + \; t_i \; \; {\rm mod} \; \; p \\ {\rm compteur} \; = \; {\rm O} \end{array}
 6
 7
             \mathtt{b\_puiss} = b^{m-1} \mod p
 8
             pour i=0 jusqu'à |t|-|m|:
                    si h_{\rm m} == h_{\rm courant} et motif == t[i]...t[i+|m|]: // évaluation paresseuse
10
                            compteur = compteur + 1
11
                    h_{\text{courant}} = b(h_{\text{courant}} - b_{\text{puiss}} \times t[i]) + t[i+|m|] \mod p
12
13
             renvoyer compteur
```