

Théorème 16.66 - *polynôme d'interpolation de Lagrange*

Soit \mathbb{K} un corps, $n \in \mathbb{N}^*$, x_0, \dots, x_n distincts dans \mathbb{K} et y_0, \dots, y_n dans \mathbb{K} . Il existe un unique $P \in \mathbb{K}_n[X]$ tel que pour tout $i \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $\tilde{P}(x_i) = y_i$. Ce polynôme est alors :

$$P = \sum_{i=0}^n y_i L_i = \sum_{i=0}^n y_i \prod_{0 \leq j \neq i \leq n} \frac{X - x_j}{x_i - x_j}$$

En particulier, si f est une fonction définie sur un intervalle I contenant les x_i , le polynôme interpolateur de f associé à la famille (x_i) est l'unique polynôme $P_f \in \mathbb{K}_n[X]$ coïncidant avec f sur les x_i , à savoir :

$$P_f = \sum_{i=0}^n f(x_i) L_i = \sum_{i=0}^n f(x_i) \prod_{0 \leq j \neq i \leq n} \frac{X - x_j}{x_i - x_j}$$

Le polynôme L_i est alors l'unique polynôme de $\mathbb{K}_n[X]$ tel que pour tout $j \in \llbracket 0, n \rrbracket$, $\tilde{L}_i(x_j) = \delta_{ij}$