## Définition 15.1 - tribu

Pour un univers  $\Omega$  au plus dénombrable, on appelle tribu sur  $\Omega$  une partie  $\mathcal{T} \subset \mathcal{P}(\Omega)$  tel que :

- 1.  $\Omega \in \mathcal{T}$
- **2.** Pour tout  $A \in \mathcal{T}, \overline{A} \in \mathcal{T}$
- **3.** Pour toute suite  $(A_n)_{n\in\mathbb{N}}$  d'éléments de  $\mathcal{T}, \bigcup_{n\in\mathbb{N}} A_n \in \mathcal{T}$

Les éléments de  $\mathcal{T}$  sont appelés évènements.

## **Définition 15.4** - espace probabilisable

Soit  $\Omega$  un univers au plus dénombrable et  $\mathcal{T}$  une tribu sur  $\Omega$ . Le couple  $(\Omega, \mathcal{T})$  est appelé espace probabilisable.

## Définition 15.5 - système complet d'évènements

Soit  $(\Omega, \mathcal{T})$  un espace probabilisable associé à un univers  $\Omega$  au plus dénombrable. On dit qu'une famille au plus dénombrable  $(A_i)_{i \in I} \in \mathcal{T}^I$  d'évènements constitue un système complet d'évènements si :

$$\Omega = \bigsqcup_{i \in I} A_i$$

## Définition 15.7 - probabilité sur un univers

Soit  $(\Omega, \mathcal{T})$  un espace probabilisable associé à un univers  $\Omega$  au plus dénombrable. On appelle probabilité sur  $(\Omega, \mathcal{T})$  une application  $\mathbb{P}: \mathcal{T} \to [0; 1]$  telle que :

- 1.  $\mathbb{P}(\Omega) = 1$
- **2.**  $\sigma$ -additivité: Pour toute suite  $(A_n)_{n\in\mathbb{N}}$  d'évènements deux à deux incompatibles, la série de terme général  $\mathbb{P}(A_n)$  converge et:

$$\mathbb{P}\bigg(\bigsqcup_{n\in\mathbb{N}} A_n\bigg) = \sum_{n=0}^{+\infty} \mathbb{P}(A_n)$$

On dit alors que  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  constitue un espace probabilisé.

Théorème 15.17 - de la limite monotone

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}$  une suite croissante d'évènements  $(\forall n \in \mathbb{N}, A_n \subset A_{n+1})$ . Alors :

$$\mathbb{P}\left(\bigcup_{n=0}^{+\infty} A_n\right) = \lim_{n \to +\infty} \mathbb{P}(A_n)$$

Proposition 15.20 - inégalité de Boole

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé. Soit  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{T}^{\mathbb{N}}$  une suite d'événements telle que la série de terme général  $\mathbb{P}(A_n)$  converge. Alors :

$$\mathbb{P}\bigg(\bigcup_{n=0}^{+\infty}A_n\bigg)\leq \sum_{n=0}^{+\infty}\mathbb{P}(A_n)$$

Définition 15.21 - événements négligeable, presque sûr

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé.

- Un événement A est dit négligeable si  $\mathbb{P}(A) = 0$ .
- Un événement A est dit presque sûr si  $\mathbb{P}(A) = 1$ .

Proposition 15.22 (3) - intersection, union avec un événement négligeable

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé. Soit  $A \in \mathcal{T}$  un événement négligeable. Alors :

$$\forall B \in \mathcal{T}, \ \begin{cases} \mathbb{P}(A \cap B) = 0 \\ \mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(B) \end{cases}$$

**Définition 15.24** - probabilité conditionnelle

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé. Soit  $A \in \mathcal{T}$  un événement non négligeable. Alors l'application :

$$\mathbb{P}_A: \mathcal{T} \longrightarrow [0; 1]$$

$$B \longmapsto \frac{\mathbb{P}(A \cap B)}{\mathbb{P}(A)}$$

est une probabilité, appelée probabilité conditionnelle sachant A.

Théorème 15.26 - formule des probabilités composées

Soit  $(\Omega, \mathcal{T}, \mathbb{P})$  un espace probabilisé. Soit  $(A_k)_{k \in [\![ 1, n ]\!]} \in \mathcal{T}^n$  une famille d'évènements telle que  $\bigcap_{k=1}^n A_k$  ne soit pas négligeable. Alors :

$$\mathbb{P}\bigg(\bigcap_{k=1}^n A_k\bigg) = \prod_{k=1}^n \mathbb{P}\bigg(A_k \,\bigg|\, \bigcap_{i=1}^{k-1} A_j\bigg)$$