

Chapitre 10

Décidabilité

Au programme : concepts à comprendre, démonstration à connaître !

I Problème de décision et décidabilité

Définition 10.1 - problème de décision

Un *problème de décision* est un problème dont la réponse attendue est binaire : Vrai ou Faux. Plus précisément, un problème \mathcal{P} est la donnée de :

- I un ensemble d'instances
- S un ensemble de solutions : l'union des solutions pour chaque instance.
- $f : I \rightarrow S$ ou pour i une instance, $f(i)$ est la réponse attendue pour l'instance i .

Pour un problème de décision, $S = \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$. On appelle la fonction f *fonction de prédicat* du problème \mathcal{P} de décision.

\mathcal{P} peut aussi être défini à l'aide d'un sous-ensemble P de $I \times S$ tel que :

$$(i, s) \in P \Leftrightarrow s \text{ solution de } \mathcal{P} \text{ pour l'instance } i$$

Pour \mathcal{P} un problème de décision, défini par $f : I \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$ sa fonction de prédicat, on définit :

$$I_{\mathcal{P}}^+ = \{i \in I, f(i) = \text{Vrai}\}$$

l'ensemble des *instances passives* du problème \mathcal{P} de décision.

Définition 10.2 - décidabilité d'un problème de décision

Un problème de décision \mathcal{P} est dit *décidable* lorsqu'il existe \mathcal{A} un algorithme qui pour toute instance du problème \mathcal{P} renvoie la solution attendue.

Autrement dit, pour $f : I \rightarrow S$ la fonction de prédicat de \mathcal{P} , il existe un algorithme \mathcal{A} tel que :

$$\forall i \in I, f(i) = \mathcal{A}(i)$$

$f(i)$ est ici la solution attendue tandis que $\mathcal{A}(i)$ est la solution attendue pour i .

Le cas échéant, \mathcal{A} termine pour toute instance. \mathcal{A} *résout* \mathcal{P} ou que \mathcal{P} *est décidé par* \mathcal{A} .

Définition 10.3 - indécidabilité d'un problème

Un problème de décision \mathcal{P} est dit *indécidable* lorsqu'il n'existe pas d'algorithme résolvant \mathcal{P} .

Remarque 10.4 - sur l'indécidabilité

Un problème indécidable est un problème intrinsèquement infaisable : inutile d'essayer de le résoudre car c'est impossible.

Exemple 10.5 - de problème décidable

$f : I \rightarrow S = \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$

$$f(l) = \text{Vrai} \Leftrightarrow l \text{ a exactement 5 éléments}$$

f est la fonction de prédicat d'un problème de décision :

- **Instance** : l une liste d'entiers
- **Question** : Est-ce que l contient 5 éléments.

Ce problème est décidable car on peut écrire en OCaml :

```
1 | let longueur 5 l =  
2 |   match l with  
3 |   | e1::e2::e3::e4::e5::[] -> true  
4 |   | _ -> false
```

I.1 semi-décidabilité (HP)

Définition 10.6 - semi-décidabilité d'un problème

Un problème de décision \mathcal{P} défini par $f : I \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$ est dit *semi-décidable* lorsqu'il existe un algorithme \mathcal{A} tel que pour $i \in I$:

- si $f(i) = \text{Vrai}$ alors $\mathcal{A}(i) = f(i)$ et \mathcal{A} termine sur i .
- si $f(i) = \text{Faux}$, alors $\mathcal{A}(i) = f(i)$ et \mathcal{A} termine ou bien \mathcal{A} ne termine pas sur i . Ecrire systeme.

Exemple 10.7 - important

Il existe des problèmes non semi-décidables. On considère par exemple le suivant :

- **Instance** : une fonction `f : string -> bool` et `f` son code source.
- **Question** : est ce que l'appel `f code_f` ne renvoie pas `true` ? *i.e.* est ce que l'appel renvoie `false` ou bien ne termine pas ? N'a-t-on que ces deux possibilités ?

Montrons que ce problème n'est pas semi-décidable.

Supposons par l'absurde qu'il existe un algorithme \mathcal{A} implémenté par une fonction `diag : string -> bool` qui semi-décide le problème. Par définition :

1. `diag code_f` renvoie `true` lorsque `f code_f` ne renvoie pas `true`
2. `diag code_f` renvoie `false` ou ne termine pas lorsque `f code_f` renvoie `true`.

On applique la fonction `diag` à son propre code, noté `code_diag`.

- Si `diag code_diag` renvoie `false` : par définition de `diag` (2.), on a `diag code_diag` renvoie `true`. Il y a alors contradiction.
- Si `diag code_diag` renvoie `true`. Par définition de `diag` (1.), on a `diag code_diag` ne renvoie pas `true`. C'est également absurde.
- Si `diag code_diag` ne termine pas ou échoue, par définition de `diag` (2.), `diag code_diag` renvoie `true`. On a une contradiction.

Aucune possibilité n'est viable. D'où l'absurdité de l'hypothèse.

I.2 Problème de l'arrêt (au programme)

Définition 10.8 - *problème de l'arrêt*

Le *problème de l'arrêt* est le problème qui consiste à décider si un programme ou un algorithme termine sur une entrée.

- **Instance** : un programme p donné par son code `code_p` et une entrée x
- **Question** : est ce que l'appel $p \ x$ termine ?

Théorème 10.9 - *indécidabilité du problème de l'arrêt*

Le problème de l'arrêt est indécidable.

La démonstration est la suivante. Elle est à connaître impérativement.

Démonstration

Supposons par l'absurde qu'il existe \mathcal{A} un algorithme implément par une fonction `arret` qui résout le problème de l'arrêt. Par définition de décidabilité :

1. `arret code_p x` renvoie `true` lorsque `p x` termine.
2. `arret code_p code_x` renvoie `false` lorsque `p x` ne termine pas.

On écrit :

```
1 | let rec boucle (b:bool) :int =  
2 |     match b with  
3 |     | true -> boucle true  
4 |     | false -> 0  
5 |  
6 | let absurde code_p = boucle (arret code_p code_p)
```

On s'intéresse à l'appel `arret code_absurde code_absurde`.

- Si `arret code_absurde code_absurde` renvoie `true`, par définition de `arret` (1.), `absurde code_absurde` termine. Or cet appel `absurde code_absurde` correspond à `boucle (arret code_absurde code_absurde)` qui ne termine pas par construction, alors que `arret code_absurde code_absurde` renvoie `true` : ceci constitue une contradiction.
- Si `arret code_absurde code_absurde` renvoie `false`. Par définition de `arret` (2.), `absurde code_absurde` ne termine pas. Or `absurde code_absurde` correspond à `boucle (arret code_absurde code_absurde)` qui termine pas par construction, alors que `arret code_absurde code_absurde` renvoie `false`. Contradiction.

Remarque 10.10 - usage de chaînes de caractères

Dans les démonstrations, on préférera la manipulation de chaînes de caractères associées à ce qui n'en est pas. En effet, en machine, tout est représenté par des chaînes et en particulier les machines de Turing ne manipulent que ça. C'est plus formel.

Fin cours 12/02/2025

II Réduction (entre problèmes de décision)

Définition 10.11 - fonction calculable

Une fonction $f : E \rightarrow F$ est dite *calculable* lorsqu'il existe un algorithme \mathcal{A} tel que pour toute entrée $e \in E$, \mathcal{A} appliqué à e termine et renvoie $f(e)$ en un temps fini.

Remarque 10.12 - *importante sur les fonctions calculables*

Il existe des fonctions qui ne sont pas calculables :

- $\{0;1\}^{\mathbb{N}}$ est indénombrable
- l'ensemble des algorithmes est dénombrable, car on peut numéroter chaque possibilité du i -ème caractère, puis le produit cartésien d'ensembles dénombrables est dénombrables :

$$|\mathcal{A}| \leq |\Sigma^*| = \left| \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \Sigma^n \right|$$

On peut les énumérer par taille.

Remarque 10.13

Il existe moins d'algorithmes que de fonctions.

Définition 10.14 - *réduction calculatoire*

Soit \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 deux problèmes de décision définis par leurs fonction de prédicat $f_1 : I_1 \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$ et $f_2 : I_2 \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$. On dit que \mathcal{P}_1 *se réduit calculatoirement* à \mathcal{P}_2 ($\mathcal{P}_1 \leq_m \mathcal{P}_2$), lorsqu'il existe $g : I_1 \rightarrow I_2$ une fonction calculable telle que :

$$\forall e \in I_1, f_1(e) = f_2(g(e))$$

Remarque 10.15 - *réduction calculatoire*

$\mathcal{P}_1 \leq_m \mathcal{P}_2$ revient à dire que " \mathcal{P}_1 est plus facile que \mathcal{P}_2 ".

On note \mathcal{A}_2 un algorithme qui résout \mathcal{P}_2 et \mathcal{A}_g un algorithme qui calcule la fonction g . On pose alors \mathcal{A}_1 l'algorithme :

```
1 |  $\mathcal{A}_1(e)$  :  
2 |    $e' = \mathcal{A}_g(e)$   
3 |   renvoyer  $\mathcal{A}_2(e')$ 
```

\mathcal{A}_1 résout alors \mathcal{P}_1 .

Proposition 10.16

Soit \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 deux problèmes de décision définis par leurs fonction de prédicat $f_1 : I_1 \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$ et $f_2 : I_2 \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$. Si $\mathcal{P}_1 \leq_m \mathcal{P}_2$ et \mathcal{P}_1 est indécidable, alors \mathcal{P}_2 est indécidable.

Démonstration

Supposons par l'absurde \mathcal{P}_2 décidable, alors il existe \mathcal{A}_2 un algorithme qui résout \mathcal{P}_2 . $\mathcal{P}_1 \leq_m \mathcal{P}_2$ donne l'existence de $g : I_1 \rightarrow I_2$ calculable telle que :

$$\forall e \in I_1, f_1(e) = f_2(g(e))$$

On construit \mathcal{A}_∞ comme dans la remarque précédente, il résout \mathcal{P}_∞ . D'où la contradiction.

Exemple 10.17 - *problème ZERO (V1)*

Le problème ZERO est le suivant :

- **Instance** : Une fonction (en programmation) **f** de code **code_f** et une entrée **x**.
- **Question** : Est-ce que **f** appliquée à **x** renvoie 0 ?

On cherche à montrer que ZERO est indécidable. Pour cela on peut montrer :

$$\text{ARRET} \leq_m \text{ZERO}$$

On pose :

$$g : (\mathbf{f}, \mathbf{x}) \mapsto (\mathbf{f}', \mathbf{x})$$

où **f'** est définie par :

```
1 | let f' x = let _ = f x in 0
```

qui calcule **f x**, et renvoie 0.

g est calculable, car un algorithme transformant **(f, x)** en **(f', x)** est le suivant :

```
1 | let g f =  
2 |   let f' x = let _ 0 = f x in 0  
3 |   in f'
```

- Si $(\mathbf{f}, \mathbf{x}) \in \text{ARRET}^+$ (instance positive de ARRET), alors **f x** termine, puis **f' x** termine et renvoie 0. On a bien $(\mathbf{f}', \mathbf{x}) \in \text{ZERO}^+$
- Si $(\mathbf{f}, \mathbf{x}) \notin \text{ARRET}^+$, alors **f x** ne termine pas, donc **f' x** ne termine pas et ne renvoie pas 0, donc $(\mathbf{f}', \mathbf{x}) \notin \text{ZERO}^+$

On a $(\mathbf{f}, \mathbf{x}) \in \text{ARRET}^+ \Leftrightarrow (\mathbf{f}', \mathbf{x}) \in \text{ZERO}^+$

Exemple numero - *problème ZERO (V2)*

à recopier

Remarque 10.18 - *many to one*

Cette façon de faire des réductions entre problèmes s'appelle réduction "*many to one*" car la fonction g n'est pas toujours injective : on peut avoir plusieurs instances pour une seule et même sortie (en parlant de g).

III Complément HP : coproblème

Définition 10.19 - *coproblème*

Soit \mathcal{P} un problème de décision défini par $f : I \rightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\}$. On définit le *coproblème* de \mathcal{P} , noté $\text{co}\mathcal{P}$ par la fonction de prédicat :

$$\begin{aligned} \text{co}f : I &\longrightarrow \{\text{Vrai}, \text{Faux}\} \\ e &\longmapsto \begin{cases} \text{Vrai} & \text{si } f(e) = \text{Faux} \\ \text{Faux} & \text{si } f(e) = \text{Vrai} \end{cases} \end{aligned}$$

Autrement dit, on fait la négation de la question correspondante.

Exemple 10.20 - *coARRET*

- **Instance** : un programme p donné par son code `code_p` et une entrée x
- **Question** : est ce que l'appel $p \ x$ ne termine pas ?

Proposition 10.21

Soit \mathcal{P} un problème de décision. Si \mathcal{P} et $\text{co}\mathcal{P}$ sont semi-décidable, alors ils sont décidables.

Démonstration

On a \mathcal{A} et $\text{co}\mathcal{A}$ deux algorithmes qui semi-décident \mathcal{P} et $\text{co}\mathcal{P}$.

Pour une instance positive de \mathcal{P} , \mathcal{A} termine et pour une instance négative, c'est $\text{co}\mathcal{A}$ termine. On les lance en parallèle :

```
1 | semaphore s initialise à 0
2 | r variable globale
3 | RESOUT(e):
4 |     r = A(e)
5 |     s.post()
6 |
7 | CORESOUT(e):
8 |     r = NOT(coA(e))
9 |     s.post()
10 |
11 | ALGORITHME(e):
12 |     T1 = fil réalisant RESOUT(e)
13 |     T2 = fil réalisant CORESOUT(e)
14 |     s.wait()
15 |     renvoyer r
```

Définition 10.22 - co-semi-décidabilité

Pour \mathcal{P} un problème de décision, lorsque $\text{co}\mathcal{P}$ est semi-décidable, on dit que \mathcal{P} est co-semi-décidable.