

MATHÉMATIQUES EN MP

COURS COMPLET

SOEUNG Raphaël

15 décembre 2024

I	Topologie des espaces vectoriels normés	2
A	Structure d'espace vectoriel normé	2
B	Distance associée à une norme, boules et sphères	3
C	Convexité dans les espaces vectoriels normés	6
D	Suites à valeurs dans un espace vectoriel normé	6
II	Espaces préhilbertiens réels	9
A	Produit scalaire	9

I TOPOLOGIE DES ESPACES VECTORIELS NORMÉS

Contexte

Soit $(\mathbb{K}, +, \times)$ un corps et $(E, +, \cdot)$ un \mathbb{K} -espace vectoriel.

A Structure d'espace vectoriel normé

Définition — Norme

Est dite norme sur E toute application N de E dans \mathbb{R}_+ vérifiant :

- axiome de séparation : $\forall x \in E, N(x) = 0 \implies x = 0_E$;
- absolue homogénéité : $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, N(\lambda \cdot x) = |\lambda| \times N(x)$;
- sous-additivité : $\forall (x, y) \in E^2, N(x + y) \leq N(x) + N(y)$.

Une application de E dans \mathbb{R}_+ sous-additive vérifiant l'absolue homogénéité est dite semi-norme sur E .

Définition — Espace vectoriel normé

On définit un espace vectoriel normé par la donnée d'un couple (E, N) où E est un espace vectoriel et N une norme sur E .

Exemple

- (i) Soit $n \in \mathbb{N}^*$, $((E_i, N_i))_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$ une famille finie d'espaces vectoriels normés. On appelle $E = \prod_{i=1}^n E_i$ l'espace vectoriel produit. On peut définir une norme sur E en notant N l'application de E dans \mathbb{R}_+ définie par :

$$\forall (x_i)_{1 \leq i \leq n} \in E, N((x_i)_{1 \leq i \leq n}) = \max(\{x \in \mathbb{R}_+ \mid \exists i \in \llbracket 1, n \rrbracket, x = N(x_i)\}).$$

Démonstration

- (i) → axiome de séparation :

Soit tout $x = (x_i)_{1 \leq i \leq n} \in E$ tel que $N(x) = 0$.

Pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$:

$$\begin{aligned} 0 &\leq N_i(x_i) \leq N(x) \\ \iff 0 &\leq N_i(x_i) \leq 0 \\ \iff N_i(x_i) &= 0 \end{aligned}$$

Alors $x = 0$ par axiome de séparation.

- absolue homogénéité :

Soit $\lambda \in \mathbb{K}$ et $x = (x_i)_{1 \leq i \leq n} \in E$.

Il existe $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tel que $N_i(x_i) = N(x)$.

Ainsi, pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$:

$$\begin{aligned} N_j(x_j) &\leq N_i(x_i) \\ \iff |\lambda| \times N_j(x_j) &\leq |\lambda| \times N_i(x_i) \\ \iff N_j(\lambda \cdot x_j) &\leq N_i(\lambda \cdot x_i) \end{aligned}$$

Donc $N_i(\lambda \cdot x_i) = N(\lambda \cdot x)$.

→ sous-additivité :

Soit $x = (x_i)_{1 \leq i \leq n} \in E$ et $y = (y_i)_{1 \leq i \leq n} \in E$.

Pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, avec la sous-additivité de la norme :

$$\begin{aligned} N_i(x_i + y_i) &\leq N_i(x_i) + N_i(y_i) \leq N(x) + N(y) \\ \implies N(x + y) &\leq N(x) + N(y) \end{aligned}$$

Définition — Vecteur unitaire

Dans un espace vectoriel normé, tout vecteur de norme 1 est dit vecteur unitaire.

Dans un espace vectoriel normé (E, N) , nous pouvons construire un vecteur unitaire à partir de tout vecteur non nul :

$$\forall x \in E, N\left(\frac{1}{N(x)} \cdot x\right) = \frac{1}{N(x)} \times N(x) = 1.$$

Proposition — Continuité de la norme

La norme est 1-lipschitzienne donc continue. Soit N une norme sur E .

$$\forall (x, y) \in E^2, |N(x) - N(y)| \leq N(x - y).$$

Démonstration Soit $(x, y) \in E^2$. Par sous-additivité de la norme :

$$\begin{aligned} N(x) &= N(x - y + y) = N((x - y) + y) \leq N(x - y) + N(y) \\ \iff N(x) - N(y) &\leq N(x - y). \end{aligned}$$

Alors, par absolue homogénéité de la norme :

$$\begin{aligned} N(y) - N(x) &\leq N(y - x) \\ \iff -(N(x) - N(y)) &\leq N(x - y). \end{aligned}$$

Donc : $|N(x) - N(y)| \leq N(x - y)$.

B Distance associée à une norme, boules et sphères

Définition — Distance

Soit X un ensemble. Une application $d: X^2 \rightarrow \mathbb{R}_+$ est dite distance sur X lorsque les propriétés suivantes sont vérifiées :

- (i) axiome de séparation : $\forall (x, y) \in X^2, d(x, y) = 0 \iff x = y$;
- (ii) symétrie : $\forall t(x, y) \in X^2, d(x, y) = d(y, x)$;
- (iii) inégalité triangulaire : $\forall (x, y, z) \in X^3, d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z)$.

Définition — Espace métrique

On définit un espace métrique par la donnée d'un couple (X, d) où X est un ensemble non vide et d une distance sur X .

Définition — Distance associée à une norme

Soit (E, N) un sous-espace vectoriel normé. On appelle distance associée à N l'application d_N de E^2 dans \mathbb{R}_+ définie par : $\forall (x, y) \in E^2, d_N(x, y) = N(x - y)$.

Proposition — La distance associée à une norme est une distance

Soit (E, N) un espace vectoriel normé, d_N la distance associée à N . Alors d_N est une distance sur E .

Démonstration

(i) Soit $(x, y) \in E^2$. Par axiome de séparation :

$$d_N(x, y) = 0 \iff N(x - y) = 0 \iff x - y = 0 \iff x = y;$$

(ii) Soit $(x, y) \in E^2$. Par absolue homogénéité de la norme :

$$\begin{aligned} d_N(x, y) &= N(x - y) = N((-1) \cdot (y - x)) = |-1| \times N(y - x) \\ &= 1 \times N(y - x) = N(y - x) = d_N(y, x); \end{aligned}$$

(iii) Soit $(x, y, z) \in E^3$. Par sous-additivité de la norme :

$$\begin{aligned} d_N(x, z) &= N(x - z) = N(x - y + y - z) \\ &= N((x - y) + (y - z)) \leq N(x - y) + N(y - z) \\ \iff d_N(x, z) &\leq d_N(x - y) + d_N(y - z). \end{aligned}$$

Définition — Distance d'un point à une partie

Soit (X, d) un espace métrique, A une partie non vide de X et $x \in X$. On définit la distance de x à A par : $d(x, A) = \inf(\{\delta \in \mathbb{R}_+ | \exists y \in A, d(x, y) = \delta\})$.

L'existence de la $d(x, A)$ est assurée par la propriété de la borne inférieure sur \mathbb{R} et le fait que A est non vide.

Définition — Boules et sphères

Soit (X, d) un espace métrique, $a \in X$ et $r \in \mathbb{R}_+^*$. On définit les ensembles suivants :

- boule ouverte de centre a et de rayon r : $B(a, r) = \{x \in X | d(a, x) < r\}$;
- boule fermée de centre a et de rayon r : $\bar{B}(a, r) = \{x \in X | d(a, x) \leq r\}$;
- sphère de centre a et de rayon r : $S(a, r) = \{x \in X | d(a, x) = r\}$.

Définition — Partie bornée

Soit (X, d) un espace métrique, A une partie de X . On dit que A est bornée lorsqu'il existe une boule qui la contient, ou plus formellement, si l'assertion suivante est vraie :

$$\exists (a, r) \in X \times \mathbb{R}_+^*, \forall x \in A, d(a, x) < r.$$

Proposition — Caractérisations d'une partie bornée

Soit (X, d) un espace métrique et $A \subset X$. Les trois assertions suivantes sont équivalentes :

- (i) A est bornée : $\exists (a, r) \in X \times \mathbb{R}_+^*, \forall x \in A, d(a, x) < r$;
- (ii) $\{\delta \in \mathbb{R} + | \exists (x, y) \in A^2, d(x, y) = \delta\}$ est une partie bornée de \mathbb{R}_+ ;
- (iii) $\forall a \in X, \exists r \in \mathbb{R}_+^*, \forall x \in A, d(a, x) < r$.

Démonstration

(i) \implies (ii)

Soit $(a, r) \in X \times \mathbb{R}_+^*$ tel que pour tout $x \in A$, $d(a, x) < r$. Pour tout $(x, y) \in A^2$, par symétrie de la distance et inégalité triangulaire :

$$\begin{aligned} d(x, y) &\leq d(x, a) + d(a, y) \\ \iff d(x, y) &\leq d(a, x) + d(a, y) \leq 2r. \end{aligned}$$

Donc $\{\delta \in \mathbb{R} + \mid \exists (x, y) \in A^2, d(x, y) = \delta\}$ est une partie bornée de \mathbb{R}_+ .

(ii) \implies (iii)

Si $\{\delta \in \mathbb{R} + \mid \exists (x, y) \in A^2, d(x, y) = \delta\}$ est une partie bornée de \mathbb{R}_+ , alors il existe $M \in \mathbb{R}_+^*$ tel que pour tout $(x, y) \in A^2$, $d(x, y) \leq M$.

Si A est vide alors (iii) est vraie par principe du tiers exclu car sa négation est fausse.

Supposons alors que A est non vide. Soit $y \in A$. Pour tout $(a, x) \in X \times A$:

$$d(a, x) \leq d(a, y) + d(y, x) \leq d(a, y) + M.$$

Ainsi, en notant $r = d(a, y) + M + 1$, on a $A \subset B(a, r)$.

Donc (iii) est vraie.

(iii) \implies (i)

Si (iii) est vraie, alors puisque X est non vide, (i) est vraie.

Proposition — Caractérisation d'une partie bornée dans un espace vectoriel normé

Soit (E, N) un espace vectoriel normé et $A \subset E$.

$$\exists (a, r) \in E \times \mathbb{R}_+^*, \forall x \in A, d_N(a, x) < r \iff \exists M \in \mathbb{R}_+, \forall x \in A, N(x) \leq M.$$

Démonstration

\implies Supposons qu'il existe $(a, r) \in E \times \mathbb{R}_+^*$ tel que pour tout $x \in A$, $d_N(a, x) < r$.
Pour tout $x \in A$, par homogénéité et sous-additivité de la norme :

$$\begin{aligned} d_N(a, x) < r &\iff N(a - x) < r \\ &\iff N(x - a) + N(a) < r + N(a) \\ &\implies N(x) < r + N(a) \end{aligned}$$

\impliedby Supposons qu'il existe $M \in \mathbb{R}_+$ tel que pour tout $x \in A$, $N(x) \leq M$.
Pour tout $x \in A$:

$$N(x - 0_E) = N(x) < M + 1 \iff x \in B(0_E, M + 1).$$

Donc $A \subset B(0_E, M + 1)$. A est donc bornée.

Définition — Application bornée

Soit (X, d) un espace métrique, une application à valeurs dans X est dite bornée lorsque son image est une partie bornée de X .

C Convexité dans les espaces vectoriels normés

Définition — Segment

Pour tout $(a, b) \in E^2$, on appelle segment d'extrémités a et b l'ensemble noté $[a, b]$ défini par :

$$[a, b] = \{m \in E \mid \exists t \in [0, 1], m = (1 - t) \cdot a + t \cdot b\}.$$

Définition — Partie convexe

Une partie C non vide de E est dite convexe lorsque pour tout $(a, b) \in C^2$, $[a, b] \subset C$, ou plus formellement, lorsque l'assertion suivante est vraie :

$$\forall (a, b) \in C^2, \forall t \in [0, 1], (1 - t) \cdot a + t \cdot b \in C.$$

Proposition — Convexité et symétrie centrale des boules dans un espace vectoriel normé

Soit (E, N) un espace vectoriel normé, toute boule associée à la distance d_N est symétrique par rapport à son centre et convexe ; c'est-à-dire, pour tout $(c, r) \in E \times \mathbb{R}_+^*$:

- (i) $\forall u \in B(c, r), c - (u - c) = 2 \cdot c - u \in B(c, r)$
- (ii) $\forall (a, b) \in B(c, r)^2, \forall t \in [0, 1], (1 - t) \cdot a + t \cdot b \in B(c, r)$

Démonstration

- (i) Soit $u \in B(c, r)$. Alors :

$$\begin{aligned} d_N(c, 2 \cdot c - u) &= N(c - (2 \cdot c - u)) = N(c - u) \\ \iff d_N(c, 2 \cdot c - u) &= d_N(c, u) \end{aligned}$$

Ainsi, $d_N(c, 2 \cdot c - u) \leq r$.

Ce faisant, $2 \cdot c - u \in B(c, r)$. Donc $B(c, r)$ est symétrique par rapport à son centre c .

- (ii) Soit $(a, b) \in B(c, r)^2$ et $t \in [0, 1]$.

$$\begin{aligned} d_N(c, (1 - t) \cdot a + t \cdot b) &= N(c - ((1 - t) \cdot a + t \cdot b)) \\ &= N((1 - t) \cdot (c - a) + t \cdot (c - b)) \\ \implies d_N(c, (1 - t) \cdot a + t \cdot b) &\leq (1 - t) \times N(c - a) + t \times N(c - b) \\ \implies d_N(c, (1 - t) \cdot a + t \cdot b) &< r^1 \end{aligned}$$

Ainsi, $(1 - t) \cdot a + t \cdot b \in B(c, r)$.

Donc $B(c, r)$ est convexe.

D Suites à valeurs dans un espace vectoriel normé

Définition — Convergence d'une suite à valeurs vectorielles

Soit (E, N) un espace vectoriel normé, $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$ et $l \in E$. On dit que $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente

1. $(1 - t)$ et t ne pouvant être simultanément nuls, on a : $(1 - t) \times N(c - a) < (1 - t) \times r$ ou $t \times N(c - a) < t \times r$.

vers l pour la norme N lorsque la suite numérique $(d_N(u_n, l))_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente de limite nulle ;
ou plus formellement, lorsque l'assertion suivante est vraie :

$$\forall \varepsilon \in \mathbb{R}_+^*, \exists n_0 \in \mathbb{N}, \forall n \in \mathbb{N}, (n \geq n_0) \implies d_N(u_n, l) < \varepsilon$$

On dit alors que la suite $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente lorsqu'il existe un vecteur $l \in E$ tel que $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente vers l , et divergente lorsqu'elle n'est pas convergente.

Proposition — Unicité de la limite pour une même norme des suite à valeurs vectorielles convergentes

Soit (E, N) un espace vectoriel normé, $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$ et $(l, l') \in E^2$. Si $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers l et l' pour la norme N , alors $l = l'$.

Démonstration

Avec l'inégalité triangulaire :

$$\forall n \in \mathbb{N}, d_N(l, l') \leq d_N(l, u_n) + d_N(u_n, l').$$

Alors, comme $(d_N(l, u_n))_{n \in \mathbb{N}}$ et $(d_N(u_n, l'))_{n \in \mathbb{N}}$ sont des suites à valeurs réelles, avec la symétrie de la distance :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} d_N(l - l') = \lim_{n \rightarrow \infty} d_N(u_n, l) + \lim_{n \rightarrow \infty} d_N(u_n, l') = 0.$$

Ainsi $d_N(l - l') = 0$.

Donc $l = l'$ par axiome de séparation de la distance.

Proposition — Bornitude des suites à valeurs vectorielles convergentes

Toute suite à valeurs vectorielles convergentes est bornée.

Démonstration

Soit (E, N) un espace vectoriel normé, $l \in E$ et $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ une suite convergente vers l .

Soit $r \in \mathbb{R}_+^*$. Il existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tel que pour tout $n \in \mathbb{N}$, si $n \geq n_0$ alors $d_N(u_n, l) < r$.

On pose $H = \{d \in \mathbb{R}_+ \mid \exists n \in \llbracket 0, n_0 \rrbracket, d_N(u_n, l) = d\}$, et $M = \max(H \cup \{r\}) + 1$.

Alors pour tout $n \in \mathbb{N}$, $d_N(l, u_n) < M$ par symétrie de la distance.

Donc $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est bornée.

Proposition — Caractérisation de la convergence d'une suite à valeurs vectorielles pour la norme produit

Soit $p \in \mathbb{N}^*$, $((E_i, N_i))_{i \in \llbracket 1, p \rrbracket}$ une famille finie d'espaces vectoriels normés. On note (E, N) l'espace vectoriel produit muni de sa norme produit associé à la famille $((E_i, N_i))_{i \in \llbracket 1, p \rrbracket}$.

Soit $(u_n)_{n \in \mathbb{N}} = \left((u_{i,n})_{i \in \llbracket 1, p \rrbracket} \right)_{n \in \mathbb{N}} \in E^{\mathbb{N}}$.

Alors $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente si et seulement si pour tout $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$, $(u_{i,n})_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente, auquel cas l'égalité suivante est vérifiée :

$$\lim_{n \rightarrow \infty} u_n = \left(\lim_{n \rightarrow \infty} u_{i,n} \right)_{1 \leq i \leq p}.$$

Démonstration

\implies Supposons que $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est convergente de limite $l = (l_i)_{1 \leq i \leq p}$.

Soit $n \in \mathbb{N}$ tel que $n \geq n_0$ et $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$.

$$\begin{aligned} \forall n \in \mathbb{N}, 0 &\leq N(u_{i,n} - l_i) \leq N(u_n - l) \\ \implies 0 &\leq \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_{i,n} - l) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_n - l) \\ \implies \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_{i,n} - l) &= 0 \end{aligned}$$

Donc pour tout $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$, $(u_{i,n})_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers l_i .

$\boxed{\Leftarrow}$ Supposons que pour tout $i \in \llbracket 1, p \rrbracket$, $(u_{i,n})_{n \in \mathbb{N}}$ converge vers l_i .

Alors :

$$\begin{aligned} \forall n \in \mathbb{N}, 0 &\leq N(u_n - l) \leq \sum_{i=1}^p N_i(u_{i,n}) \\ \implies 0 &\leq \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_n - l) \leq \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^p N_i(u_{i,n}) \\ \implies 0 &\leq \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_n - l) \leq \sum_{i=1}^p \lim_{n \rightarrow \infty} N_i(u_{i,n}) \\ \implies 0 &\leq \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_n - l) \leq 0 \\ \implies \lim_{n \rightarrow \infty} N(u_n - l) &= 0 \end{aligned}$$

II ESPACES PRÉHILBERTIENS RÉELS

A Produit scalaire

Définition — Produit scalaire

Soit E un \mathbb{R} -espace vectoriel. On appelle produit scalaire sur E toute forme bilinéaire symétrique définie positive, c'est-à-dire toute application $\langle \cdot | \cdot \rangle : E \times E \longrightarrow \mathbb{R}$:

- bilinéaire : $\forall (x, y, z) \in E^3, \forall (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2, \langle \lambda \cdot x + \mu \cdot y, z \rangle = \lambda \times \langle x, z \rangle + \mu \times \langle y, z \rangle$;
- absolue homogénéité : $\forall x \in E, \forall \lambda \in \mathbb{K}, N(\lambda \cdot x) = |\lambda| \times N(x)$;
- sous-additivité : $\forall (x, y) \in E^2, N(x + y) \leq N(x) + N(y)$.