

Chapitre 2 : Indépendance - probabilité conditionnelle

**Définition**

Soit  $(\Omega, \mathbb{P})$  un espace de probabilités et soit  $A$  un événement tel que  $\mathbb{P}(A) > 0$ . On définit  $\mathbb{P}_A$  la probabilité conditionnelle sachant  $A$  par : pour tout événement  $B$ ,

$$\mathbb{P}_A(B) = \frac{\mathbb{P}(B \cap A)}{\mathbb{P}(A)}.$$

On note aussi  $\mathbb{P}_A(B) = \mathbb{P}(B|A)$ .

**Définition**

Une partition de  $\Omega$  est une famille  $(A_i)_{i \in I}$ , avec  $I$  fini ou dénombrable, d'événements non vides, 2 à 2 incompatibles ( $i \neq j \Rightarrow A_i \cap A_j = \emptyset$ ) telle que  $\Omega = \cup_{i \in I} A_i$ .

**Formule des probabilités totales**

Soit  $(A_i)_{i \in I}$  une partition de  $\Omega$  avec  $\mathbb{P}(A_i) > 0$  pour tout  $i \in I$ . Alors

$$\mathbb{P}(B) = \sum_{i \in I} \mathbb{P}_{A_i}(B) \mathbb{P}(A_i).$$

**Formule de Bayes**

Soit  $(A_i)_{i \in I}$  une partition de  $\Omega$  avec  $\mathbb{P}(A_i) > 0$  pour tout  $i \in I$  et  $B$  un événement de probabilité non nulle. Alors

$$\mathbb{P}_B(A_j) = \frac{\mathbb{P}(A_j \cap B)}{\mathbb{P}(B)} = \frac{\mathbb{P}_{A_j}(B) \mathbb{P}(A_j)}{\sum_{i \in I} \mathbb{P}_{A_i}(B) \mathbb{P}(A_i)}.$$

**Définition (Indépendance)**

Soit  $(\Omega, \mathbb{P})$  un espace de probabilités.

1) Deux événements  $A$  et  $B$  sont *indépendants* pour  $\mathbb{P}$  lorsque

$$\mathbb{P}(A \cap B) = \mathbb{P}(A) \mathbb{P}(B).$$

2) Soit  $n \geq 2$ .  $A_1, \dots, A_n$  sont *mutuellement indépendants* si pour toute partie  $I \subset \{1, \dots, n\}$ ,

$$\mathbb{P}(\cap_{i \in I} A_i) = \prod_{i \in I} \mathbb{P}(A_i).$$