

Aluno: Raphael Henrique Braga Leivas

Código fonte LaTeX desse arquivo pode ser visto em meu GitHub pessoal:

<https://github.com/RaphaelLeivas/latex/tree/main/ListaCEII>

Aceito sugestões de melhoria do código :)

## Problema P8.19

- 8.19** No circuito da Figura 8.1,  $R = 5 \text{ k}\Omega$ ,  $L = 8 \text{ H}$ ,  $C = 125 \text{ nF}$ ,  $V_0 = 30 \text{ V}$  e  $I_0 = 6 \text{ mA}$ .
- Pspice Multisim**
- a) Determine  $v(t)$  para  $t \geq 0$ .
  - b) Determine os primeiros três valores de  $t$  para os quais  $dv/dt$  é igual a zero. Esses valores devem ser denotados como  $t_1$ ,  $t_2$  e  $t_3$ .
  - c) Mostre que  $t_3 - t_1 = T_d$ .
  - d) Mostre que  $t_2 - t_1 = T_d/2$ .
  - e) Calcule  $v(t_1)$ ,  $v(t_2)$  e  $v(t_3)$ .
  - f) Faça um gráfico de  $v(t)$  para  $0 \leq t \leq t_2$ .

**(a)**

O primeiro passo é identificar as condições iniciais de  $v(t)$ . Temos

$$v(0) = 30 \text{ V} \quad (8.19.1)$$

Além disso, para a condição de inicial de  $\frac{dv(0)}{dt}$ , aplicamos análise nodal no nó superior do circuito em  $t = 0$ , obtendo

$$i_c(0) + i_L(0) + i_R(0) = 0$$

$$i_c(0) + 6 \text{ mA} + \frac{v(0)}{5 \text{ k}\Omega} = 0$$

$$i_c(0) = -12 \text{ mA}$$

Note que

$$i_c = C \frac{dv}{dt} \Rightarrow \frac{dv(0)}{dt} = \frac{i_c(0)}{C}$$

Assim, substituindo o valor de  $i_c(0)$  encontrado, temos a segunda condição inicial da EDO dada por

$$\frac{dv(0)}{dt} = -96 \text{ kV/s} \quad (8.19.2)$$

Como o circuito da Figura 8.1 é um circuito RLC paralelo, temos que a equação característica é dada por

$$s^2 + \frac{s}{RC} + \frac{1}{LC} = 0 \quad (8.19.3)$$

Que possui solução

$$s = \frac{-(1600) \pm \sqrt{(1600)^2 - 4(1)(10^6)}}{2(1)}$$

Note que temos o discriminante  $\Delta < 0$ . Nesse caso, temos soluções complexas para a equação característica e a resposta da tensão é subamortecida.

$$s = \frac{-1600 \pm j1200}{2}$$

$$s_1 = -800 + j600 \text{ rad/s} \quad , \quad s_2 = -800 - j600 \text{ rad/s}$$

Sabemos que a solução da EDO é da forma

$$v(t) = Ae^{st}$$

Com as duas raízes encontradas  $s_1$  e  $s_2$ , temos que a solução geral é dada pela combinação linear

$$v(t) = v_1(t) + v_2(t) \quad (8.19.4)$$

Onde  $v_1(t)$  e  $v_2(t)$  são duas possíveis soluções para  $v(t)$  dadas por

$$\begin{cases} v_1(t) = A_1 e^{s_1 t} \\ v_2(t) = A_2 e^{s_2 t} \end{cases}$$

Diferenciando (8.19.4) com respeito a  $t$ , temos duas equações

$$\begin{cases} v(t) = A_1 e^{s_1 t} + A_2 e^{s_2 t} \\ \frac{dv(t)}{dt} = A_1 s_1 e^{s_1 t} + A_2 s_2 e^{s_2 t} \end{cases}$$

Em  $t = 0$ , temos as condições iniciais já conhecidas em (8.19.1) em (8.19.2)

$$\begin{cases} v(0) = A_1 e^{s_1 0} + A_2 e^{s_2 0} \\ \frac{dv(0)}{dt} = A_1 s_1 e^{s_1 0} + A_2 s_2 e^{s_2 0} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 + A_2 = 30 \text{ V} \\ A_1 s_1 + A_2 s_2 = -96 \text{ kV/s} \end{cases}$$

De posse dessas equações, temos o sistema linear para identificar os coeficientes  $A_1$  e  $A_2$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ s_1 & s_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 30 \\ -96000 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} -s_1 & -s_1 \\ s_1 & s_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -30s_1 \\ -96000 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} -s_1 & -s_1 \\ 0 & s_2 - s_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -30s_1 \\ -96000 - 30s_1 \end{bmatrix}$$

Assim, temos

$$A_2 = \frac{-96000 - 30s_1}{s_2 - s_1} \Rightarrow A_2 = \frac{-96000 - 30(-800 + j600)}{-800 - j600 - (-800 + j600)}$$

$$A_2 = \frac{-72000 - j18000}{-j1200}$$

$$A_2 = 15 - j60 \quad , \quad A_1 = 15 + j60$$

Conhecidos coeficientes  $A_1$  e  $A_2$ , bem como as raízes  $s_1$  e  $s_2$ , temos a solução geral  $v(t)$  na forma de (8.19.4)

$$v(t) = (15 + j60)e^{(-800+j600)t} + (15 - j60)e^{(-800-j600)t} \text{ V}, t \geq 0$$

Vamos remover os exponenciais complexos usando a identidade de Euler.

$$v(t) = (15 + j60)e^{-800t}e^{j600t} + (15 - j60)e^{-800t}e^{-j600t}$$

$$v(t) = (15 + j60)e^{-800t}(\cos(600t) + j \sin(600t)) + (15 - j60)e^{-800t}(\cos(600t) - j \sin(600t))$$

Evidenciando o termo  $e^{-800t}$  e expandindo os demais via propriedade distributiva, temos que todas parcelas complexas se cancelam e ficamos com

$$v(t) = e^{-800t} [30 \cos(600t) - 120 \sin(600t)] \text{ V}, t \geq 0$$

**(b)**

Diferenciando  $v(t)$  encontrado no item (a) com respeito a  $t$ , temos

$$\frac{dv}{dt} = (30 \cos(600t) - 120 \sin(600t))(-800)e^{-800t} + e^{-800t}(-30 \sin(600t)(600) - 120 \cos(600t)(600))$$

$$\frac{dv}{dt} = e^{-800t} [-24000 \cos(600t) + 96000 \sin(600t) - 18000 \sin(600t) - 72000 \cos(600t)]$$

Para que  $\frac{dv}{dt} = 0$ , temos

$$-24000 \cos(600t) + 96000 \sin(600t) - 18000 \sin(600t) - 72000 \cos(600t) = 0$$

$$\sin(600t)(96000 - 18000) - \cos(600t)(24000 + 72000) = 0$$

$$\frac{\sin(600t)}{\cos(600t)} = \frac{24000 + 72000}{96000 - 18000}$$

$$\tan(600t) = 1.23076 \quad \Rightarrow \quad t = \frac{\tan^{-1}(1.23076)}{600}$$

Usando a propriedade das tangentes de

$$\tan(\theta) = \tan(\theta + n\pi), n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

Temos

$$t = \frac{0.8884 + n\pi}{600}, n = 0, 1, 2, 3, \dots$$

Os três primeiros valores de  $t$  que satisfazem são

$$t_1 = 1.481 \text{ ms}, t_2 = 6.717 \text{ ms}, t_3 = 11.95 \text{ ms}$$

**(c)**

Sabemos que frequência angular de amortecimento  $\omega_d$  é dada por

$$\omega_d = \sqrt{\omega_o^2 - \alpha^2} \quad (8.19.5)$$

Expandindo os termos conforme as definições,

$$\omega_d = \sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{1}{4R^2C^2}}$$

O período de  $\omega_d$  é

$$T_d = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{1}{LC} - \frac{1}{4R^2C^2}}}$$

$$T_d = 10.47 \text{ ms}$$

A diferença  $t_3 - t_1$  é

$$t_3 - t_1 = 11.95 \text{ ms} - 1.481 \text{ ms} = 10.469 \text{ ms}$$

Portanto,

$$T_d = t_3 - t_1$$

**(d)**

Temos

$$\frac{T_d}{2} = \frac{10.47 \text{ ms}}{2} = 5.235 \text{ ms}$$

Além disso,

$$t_2 - t_1 = 6.717 \text{ ms} - 1.481 \text{ ms} = 5.236 \text{ ms}$$

Portanto,

$$\frac{T_d}{2} = t_2 - t_1$$

**(e)**

Usando o resultado do item (a), temos

$$v(t_1) = v(1.481 \text{ ms}) = -22.69 \text{ V}$$

$$v(t_2) = v(6.717 \text{ ms}) = -0.344 \text{ V}$$

$$v(t_3) = v(11.95 \text{ ms}) = -5.22 \text{ mV}$$

**(f)**

Usamos a ferramenta online Desmos para plotar o gráfico de  $v(t)$ .

