

# Netzwerke und Schaltungen II, D-ITET

## Bodeplots — Musterlösung

### Hinweise

- Phasenverläufe können aus ästhetischen Gründen um  $360^\circ$  verschoben sein; eine Verschiebung um  $360^\circ$  ändert die Aussage nicht.
- Magnitudenplots sind auf der  $y$ -Achse standardmäßig in 20-dB-Schritten beschriftet; falls es sich ästhetisch anbietet, sind auch 10-dB-Schritte zulässig.
- Mit dem MATLAB-Skript kann man selbst experimentieren, die Plots exakt berechnen und alle Ergebnisse nachprüfen.
- Die Teilaufgaben a, b, g, h und p sind ausführlicher erklärt als die übrigen.

## Einleitung: $s$ und $j\omega$

*Warum sind manche Übertragungsfunktionen manchmal abhängig von  $s$  und manchmal von  $j\omega$ ?*

Für sinusförmige stationäre Signale ist die Laplace- mit der Fourier-Transformierten auf der imaginären Achse äquivalent; eine Abklinghülle ist nicht nötig, daher setzt man  $\sigma = 0$  und damit

$$s = j\omega.$$

Der Frequenzgang wird zwar als  $H(j\omega)$  ausgewertet, aber die Schreibweise in  $s$  ist kompakter und, wie wir gesehen haben, äquivalent: Standardformen wie  $1 + sT$ ,  $1/(1 + sT)$ ,  $sL$ ,  $1/(sC)$  sind sofort lesbar und einfacher zu faktorisieren. Es bietet sich an in  $s$  zu modellieren und faktorisieren und um Magnituden/Phasen explizit auszurechnen, am Ende  $s \rightarrow j\omega$  einsetzen und mit den Gesetzen der komplexen Zahlen zu arbeiten.

## Beispiele

$$H(s) = \frac{1}{1 + sT} \quad \Leftrightarrow \quad H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega T}$$

$$H(s) = \frac{sT}{1 + sT} \quad \Leftrightarrow \quad H(j\omega) = \frac{j\omega T}{1 + j\omega T}$$

$$H(s) = \frac{1}{sT} \quad \Leftrightarrow \quad H(j\omega) = \frac{1}{j\omega T}$$

$$H(s) = sT \quad \Leftrightarrow \quad H(j\omega) = j\omega T$$

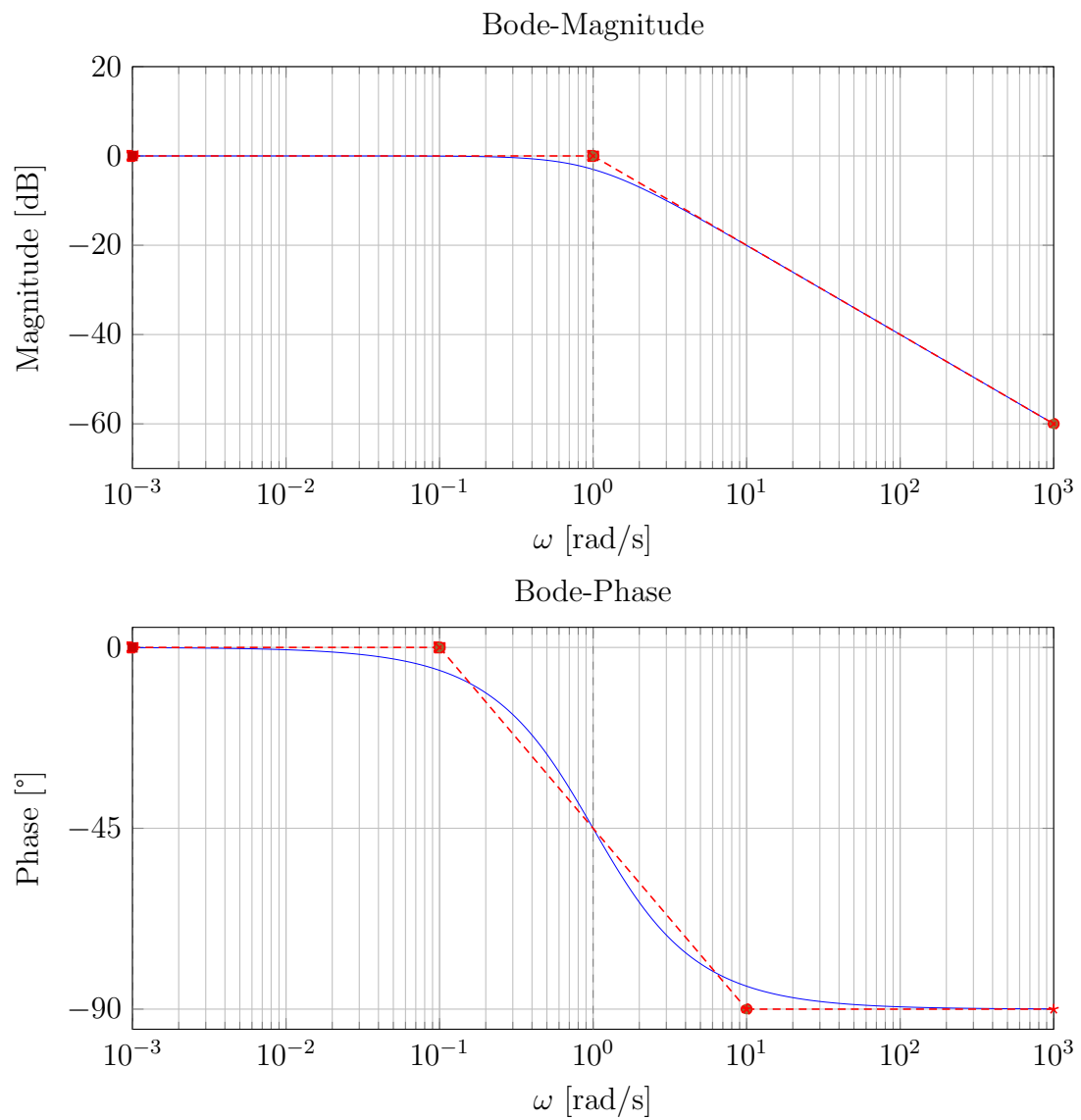
$$H(s) = \frac{\omega_0^2}{s^2 + 2\zeta\omega_0 s + \omega_0^2} \quad \Leftrightarrow \quad H(j\omega) = \frac{\omega_0^2}{-\omega^2 + j 2\zeta\omega_0\omega + \omega_0^2}$$

$$H(s) = \frac{1 + sT_z}{1 + sT_p} \quad \Leftrightarrow \quad H(j\omega) = \frac{1 + j\omega T_z}{1 + j\omega T_p}$$

## Aufgabe A)

$$H(s) = \frac{1}{s+1}.$$

### A.1 Bode-Diagramm



## A.2 Erklärung (ausführlich)

1. **Normalform herstellen.** Bringe die Übertragungsfunktion exakt in die im Skript definierte Standardform für reelle Pol-/Nullstellen.

$$H(s) = \frac{1}{1 + sT_p} \quad \text{mit} \quad T_p = 1.$$

Hier haben wir:

$$\underline{F}_1(s) = \frac{1}{1 + sT_p} \quad \text{und} \quad K_0 = 1 \quad \text{und} \quad r = 0.$$

Klassifikation des ersten Teiglieds  $\underline{F}_1$ : reelles Polglied erster Ordnung.

2. **Eckfrequenz bestimmen und sortieren.** Bestimme die Eckfrequenz aus der Zeitkonstante:

$$\omega_p = \frac{1}{T_p} = 1 \text{ rad/s.}$$

Es existiert nur diese Eckfrequenz; die aufsteigende Sortierung  $\omega_1 < \omega_2 < \dots$  ist damit trivial.

3. **Startpunkt des Amplitudengangs festlegen (Geradennäherung).** Setze die Startfrequenz gleich der kleinsten Eckfrequenz  $\omega_{\min} = \omega_p = 1 \text{ rad/s}$ . Verwende die Skript-Regel

$$F_{\text{dB}}(\omega_{\min}) = 20 \log_{10} \left( |K_0 F_{ges}^*(0)| \cdot \omega_{\min}^r \right) = 20 \log_{10}(1) = 0 \text{ dB}$$

Hier gilt  $K_0 = 1$ ,  $r = 0$  und  $F_{ges}^*(0) = 1 \Rightarrow F_{\text{dB}}(\omega_{\min}) = 0 \text{ dB}$ . Dieser Punkt nützt uns als Anker für die Geradennäherung.

4. **Verlauf links vom Startpunkt zeichnen.** Für  $\omega < \omega_{\min}$  bleibt die Amplituden-Asymptote waagrecht, denn die Anfangssteigung beträgt  $r \cdot 20 \text{ dB/dec} = 0$ . Trage also eine horizontale Linie bei 0 dB ein.
5. **Steigungswechsel an der Eckfrequenz eintragen.** Ein einfaches Polglied  $1/(1 + sT_p)$  reduziert die Steigung ab  $\omega_p$  um 20 dB/dec. Da bist jetzt die Steigung 0 dB/dec betrug, ist diese ab jetzt  $-20 \text{ dB/dec}$ . Zeichne rechts von  $\omega_p$  die Gerade mit Steigung  $-20 \text{ dB/dec}$ . Die Formel für die Geradennäherung lautet:

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx -20 \log_{10} \omega \quad (\omega \geq 1).$$

Mehrfachpole würden die Änderung mehrfach zählen; hier nicht nötig.

- 6. Eckabrundung korrekt berücksichtigen.** Bei einfachen reellen Polen ergibt sich am Knickpunkt  $\omega = \omega_p$  eine Abweichung von  $-3$  dB gegenüber der Gerade. Setze dort einen Stützpunkt:

$$|H(j\omega_p)|_{\text{dB}} = -10 \log_{10}(1 + 1^2) = -10 \log_{10} 2 \approx -3.01 \text{ dB}.$$

Runde die Ecke entsprechend ab. Hätten wir einen Mehrfachpol bei  $\omega_p$  (Beispielsweise  $(\frac{1}{1+sT_p})^t$ ), müsste man die Ecke um  $t \cdot 3.01$  dB abrunden.

- 7. Phasenstartwert festlegen.** Nutze die Regel für  $\omega \rightarrow 0$ : Da  $K_0 F_{ges}(0) > 0$  und  $r = 0$ , ist der Startwert der Phase

$$\varphi(0) = 0^\circ.$$

- 8. Phasenänderung durch das Polglied eintragen.** Ein reelles Polglied erster Ordnung erzeugt insgesamt eine Phasenänderung von  $-90^\circ$ . Trage die Näherung ein:

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 0.1 \omega_p, \\ \text{linear mit Steigung } -45^\circ/\text{Dec}, & 0.1 \omega_p < \omega < 10 \omega_p, \\ -90^\circ, & \omega \geq 10 \omega_p. \end{cases}$$

Das lineare Zwischenstück kann Formelkonform als  $\varphi(\omega) \approx -45^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega$  dargestellt werden (hier mit  $\omega_p = 1$ ).

- 9. Grenzwerte und Konsistenz prüfen.** DC:  $|H(0)| = 1 \Rightarrow 0 \text{ dB}$ ,  $\varphi(0) = 0^\circ$ . HF:  $|H(j\omega)| \sim 1/\omega \Rightarrow -20 \log_{10} \omega \text{ dB}$ . Pol-/Nullzählung bestätigt die Endphase: Zählergrad  $m = 0$ , Nennergrad  $n = 1 \Rightarrow \varphi(\infty) = (m - n) \cdot 90^\circ = -90^\circ$ .

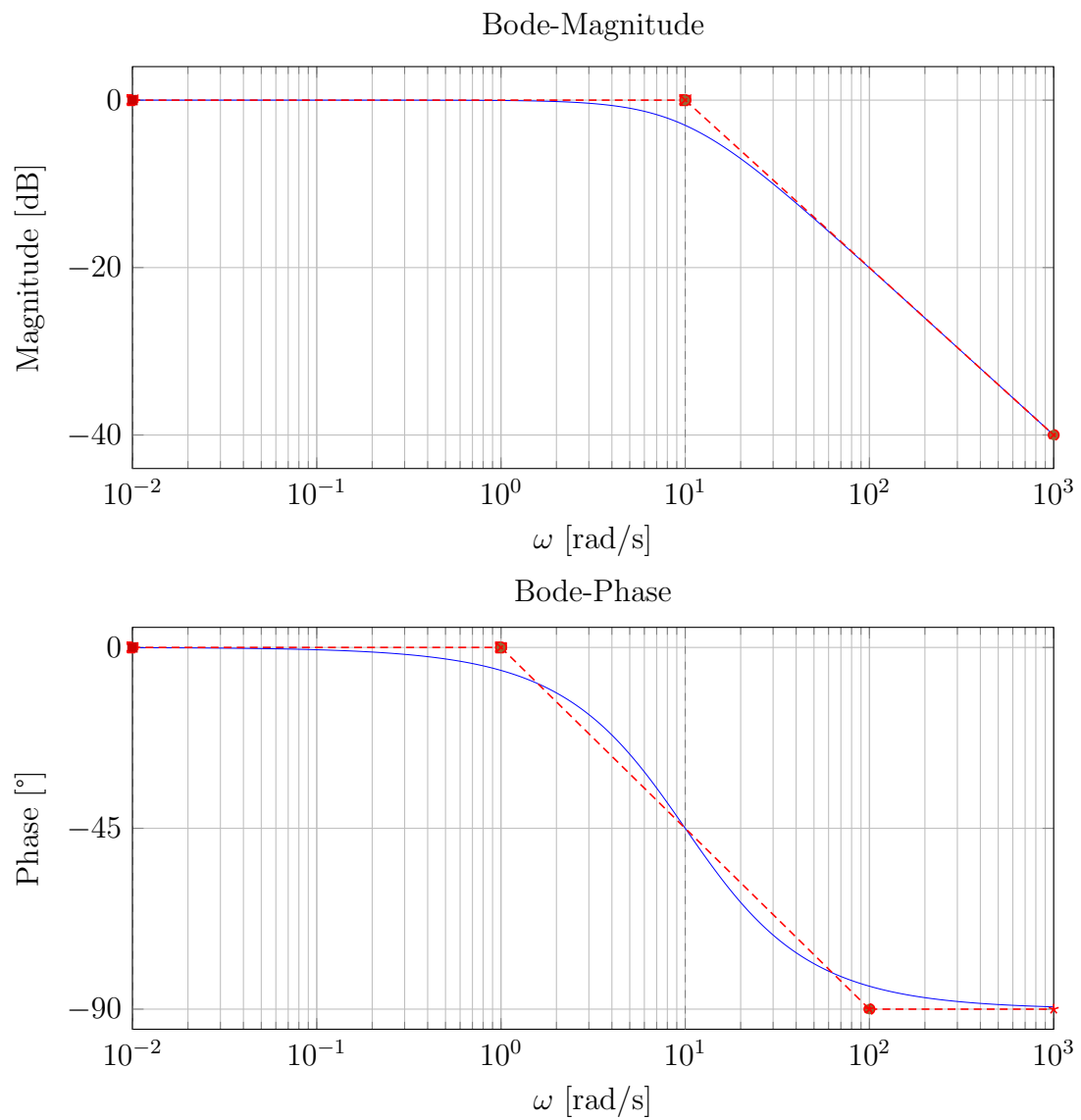
**Stückweise Näherungen (für die Skizze)**

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 1, \\ -10 \log_{10} 2, & \omega = 1, \\ -20 \log_{10} \omega, & \omega \gg 1, \end{cases} \quad \varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 0.1, \\ -45^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega, & 0.1 < \omega < 10, \\ -90^\circ, & \omega \geq 10. \end{cases}$$

## Aufgabe B)

$$H(s) = \frac{10}{s + 10}.$$

### B.1 Bode-Diagramm



## B.2 Erklärung

**Schritt 1** DC-Faktor 1:  $H(s) = \frac{10}{s+10} = \frac{1}{1+s/10}$ , daher für  $\omega \ll 10$  gilt  $|H(j\omega)| \approx 1$ ; Betrag liegt bei 0 dB ohne Anfangssteigung, Phase  $\approx 0^\circ$ .

**Schritt 2** Einfacher Pol bei  $\omega_p = 10$  rad/s: ab  $\omega = 10$  wechselt die Magnitudensteigung um  $-20$  dB/dec; die exakte Dämpfung am Eckpunkt beträgt  $-10 \log_{10} 2 \approx -3.01$  dB. Die Phasenübergangsdekade liegt zwischen  $\omega_l = 1$  und  $\omega_h = 100$  rad/s.

**Schritt 3** Grenzverhalten: für  $\omega \gg 10$  folgt  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx -20 \log_{10}(\omega/10)$ ; die Phase fällt in der Übergangsdekade linearisiert von  $0^\circ$  nach  $-90^\circ$  (Näherung:  $-45^\circ - 45 \log_{10}(\omega/10)$ ), mit  $\angle H(j\omega) = -45^\circ$  bei  $\omega = 10$ .

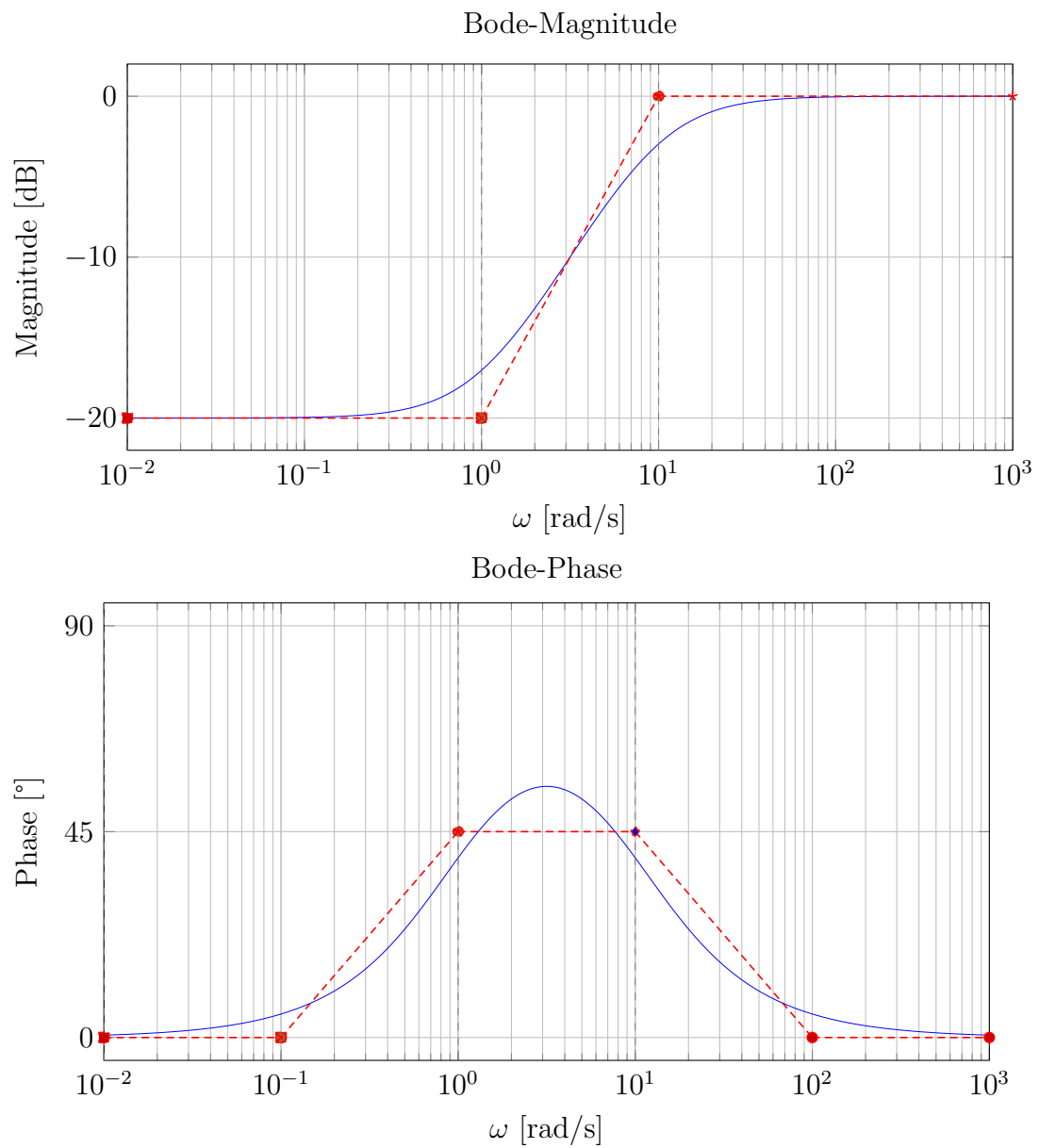
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 10, \\ -10 \log_{10} 2, & \omega = 10, \\ -20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

## Aufgabe C)

$$H(s) = \frac{s+1}{s+10}.$$

### C.1 Bode-Diagramm





## C.2 Erklärung (ausführlich)

### 1. Zuerst Normalform herstellen.

$$H(s) = \frac{s+1}{s+10} = \frac{1+sT_z}{10(1+sT_p)}$$

Die Teilterglieder und Variablen gemäß Skript sind:

$$\underline{F}_1(s) = \frac{1}{1+s\frac{1}{10}}, \quad \underline{F}_2(s) = 1+s, \quad T_z = 1, \quad T_p = \frac{1}{10}, \quad K_0 = \frac{1}{10} \text{ und } r = 0.$$

reelle Nullstelle erster Ordnung bei  $\omega_z = 1/T_z = 1 \text{ rad/s}$ ; reeller Pol erster Ordnung bei  $\omega_p = 1/T_p = 10 \text{ rad/s}$ .

### 2. Danach Eckfrequenzen bestimmen und sortieren.

$$\omega_z = 1 \text{ rad/s}, \quad \omega_p = 10 \text{ rad/s}, \quad \omega_z < \omega_p.$$

### 3. Startpunkt des Amplitudengangs (Geradennäherung). Setze $\omega_{\min} = \omega_z = 1$ .

$$F_{\text{dB}}(\omega_{\min}) = 20 \log_{10}(|K_0 F_{\text{ges}}^*(0)| \omega_{\min}^r) = 20 \log_{10}\left(\frac{1}{10}\right) = -20 \text{ dB}.$$

Anfangssteigung  $r \cdot 20 \text{ dB/dec} = 0$ .

### 4. Verlauf links vom Startpunkt. Für $\omega < 1$ bleibt die Magnitude-Asymptote horizontal bei $-20 \text{ dB}$ , da $r = 0$ .

### 5. Steigungswechsel an den Ecken. Die Nullstelle bei $\omega_z = 1$ erhöht die Steigung um $+20 \text{ dB/dec}$ . Der Pol bei $\omega_p = 10$ senkt sie wieder um $-20 \text{ dB/dec}$ . Damit:

$$\begin{cases} \omega < 1 : & 0 \text{ dB/dec}, \\ 1 \leq \omega < 10 : & +20 \text{ dB/dec}, \\ \omega \geq 10 : & 0 \text{ dB/dec}. \end{cases}$$

### 6. Eckabrundung (exakte Stützpunkte).

$$|H(j\omega)| = \frac{\sqrt{1+\omega^2}}{\sqrt{100+\omega^2}}, \quad |H(j \cdot 1)|_{\text{dB}} = 10 \log_{10}\left(\frac{2}{101}\right) \approx -17.03 \text{ dB},$$

$$|H(j \cdot 10)|_{\text{dB}} = 10 \log_{10}\left(\frac{101}{200}\right) \approx -2.97 \text{ dB}.$$

Bei  $\omega = 1$  liegt die Kurve  $\approx 3 \text{ dB}$  über der Geradennäherung, bei  $\omega = 10$   $\approx 3 \text{ dB}$  darunter. Auch hier gilt: Mehrfachpole/-nullstellen sorgen für eine Rundung um  $t \cdot 3 \text{ dB}$

**7. Phasenstartwert.** Da  $K_0 F_{ges}(0) > 0$  gilt:

$$\varphi(0) = r \cdot 90^\circ = 0^\circ.$$

**8. Phasenänderung durch Nullstelle und Pol.** Reelle Nullstelle 1. Ordnung:  $0^\circ \rightarrow +90^\circ$  über  $[0.1, 10]$ . Reeller Pol 1. Ordnung:  $0^\circ \rightarrow -90^\circ$  über  $[1, 100]$ . Die Phasensteigungs- und -senkungseffekte überschneiden sich in  $[10, 100]$  und addieren sich dort. In diesem Intervall bleibt also die Phase gleich. Die Geradennäherung lautet also:

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 0.1, \\ +45^\circ + 45^\circ \log_{10} \omega, & 0.1 < \omega < 1, \\ +45^\circ, & 1 \leq \omega \leq 10, \\ +45^\circ - 45^\circ \log_{10}(\omega/10), & 10 < \omega < 100, \\ 0^\circ, & \omega \geq 100. \end{cases}$$

**9. Exakte Stützstellen (Kontrolle).**

$$\varphi(\omega) = \arctan(\omega) - \arctan\left(\frac{\omega}{10}\right) [^\circ].$$

Praktische Punkte:

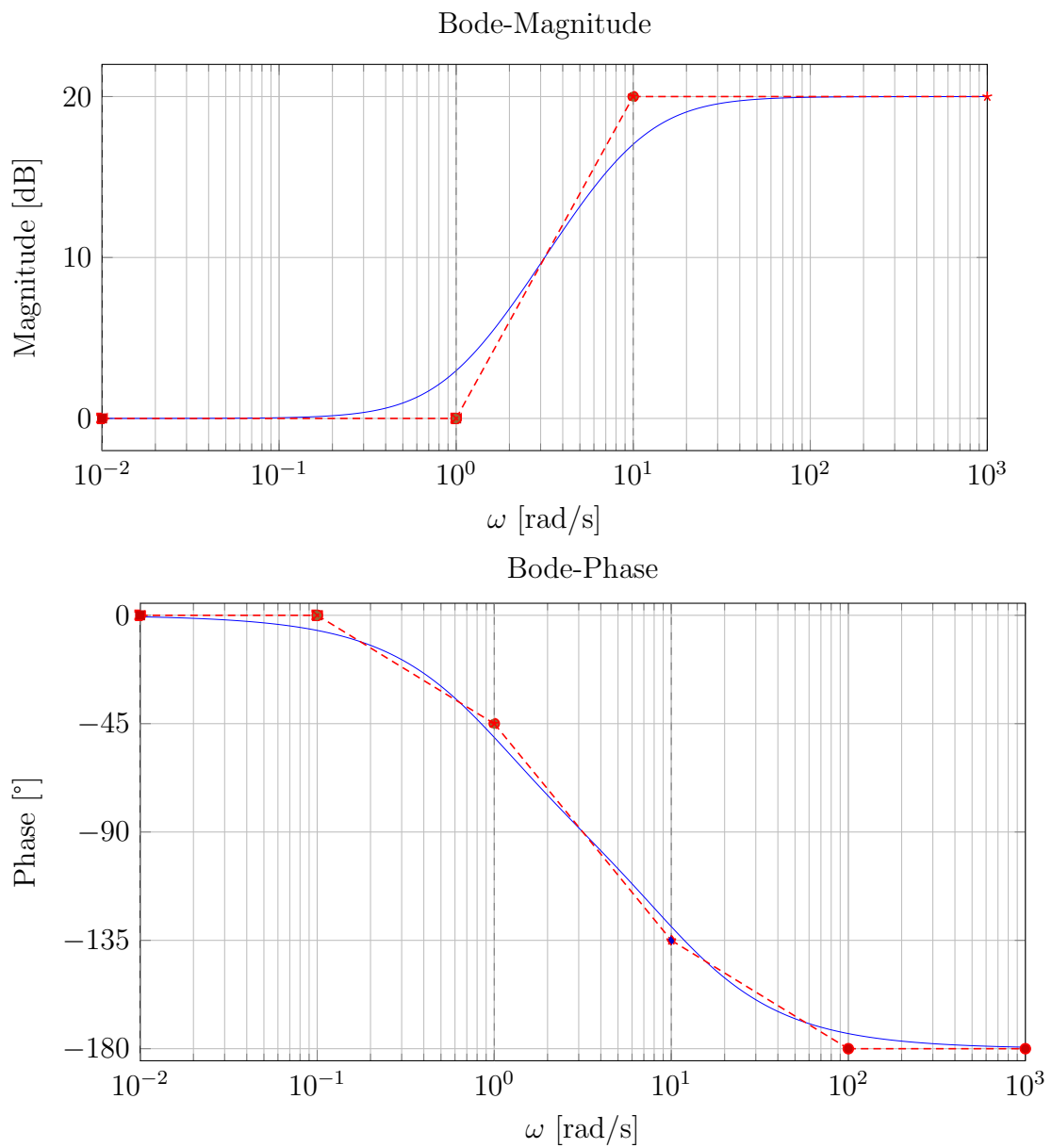
$$\begin{aligned} \omega = 0.1 : & \quad |H|_{\text{dB}} \approx -19.96, \quad \varphi \approx +5.14^\circ, \\ \omega = 1 : & \quad |H|_{\text{dB}} \approx -17.03, \quad \varphi \approx +39.29^\circ, \\ \omega = 10 : & \quad |H|_{\text{dB}} \approx -2.97, \quad \varphi \approx +39.29^\circ, \\ \omega = 100 : & \quad |H|_{\text{dB}} \approx -0.04, \quad \varphi \approx +5.14^\circ. \end{aligned}$$

**10. Grenzwerte und Konsistenz.** DC:  $|H(0)| = \frac{1}{10} \Rightarrow -20 \text{ dB}$ ,  $\varphi(0) = 0^\circ$ . Für  $\omega \rightarrow \infty$ :  $|H(j\omega)| \rightarrow 1 \Rightarrow 0 \text{ dB}$ . Pol-/Nullzählung:  $m = n = 1 \Rightarrow \varphi(\infty) = (m - n) \cdot 90^\circ = 0^\circ$ .

## Aufgabe D)

$$H(s) = \frac{10(1-s)}{s+10}.$$

### D.1 Bode-Diagramm



## D.2 Erklärung

**Schritt 1** DC-Faktor 1:  $H(0) = 1 \Rightarrow |H|_{\text{DC}} = 0 \text{ dB}$  ohne Anfangssteigung; Phase  $\approx 0^\circ$ .

**Schritt 2** Nullstelle bei  $\omega_z = 1 \text{ rad/s}$  in der rechten Halbebene  $\Rightarrow$  ab  $\omega = 1$  Anstieg um  $+20 \text{ dB/dec}$ . Übergang  $0^\circ \rightarrow -90^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$ ; Geradennäherung  $-45^\circ - 45 \log_{10} \omega$  liefert  $\angle H(1) \approx -45^\circ$ . Exakt liegt die Magnitude bei  $\omega = 1$  bei  $20 + 10 \log_{10} 2 - 10 \log_{10} 101 \approx +3 \text{ dB}$ .

**Schritt 3** Pol bei  $\omega_p = 10 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 10$  Steigungswechsel um  $-20 \text{ dB/dec}$ ; für  $\omega \gg 10$  ergibt sich konstanter Betrag  $\approx +20 \text{ dB}$ . Phasenabfall des Pols um weitere  $90^\circ$  über  $\omega \in [1, 100]$ ; Geradennäherung  $-45^\circ - 45 \log_{10}(\omega/10)$ . Zusammengesetzt: Phase  $\approx 0^\circ$  für  $\omega \ll 0.1$ ,  $\approx -45^\circ$  um  $\omega \approx 1$ ,  $\approx -135^\circ$  um  $\omega \approx 10$  und  $\approx -180^\circ$  für  $\omega \gg 100$ .

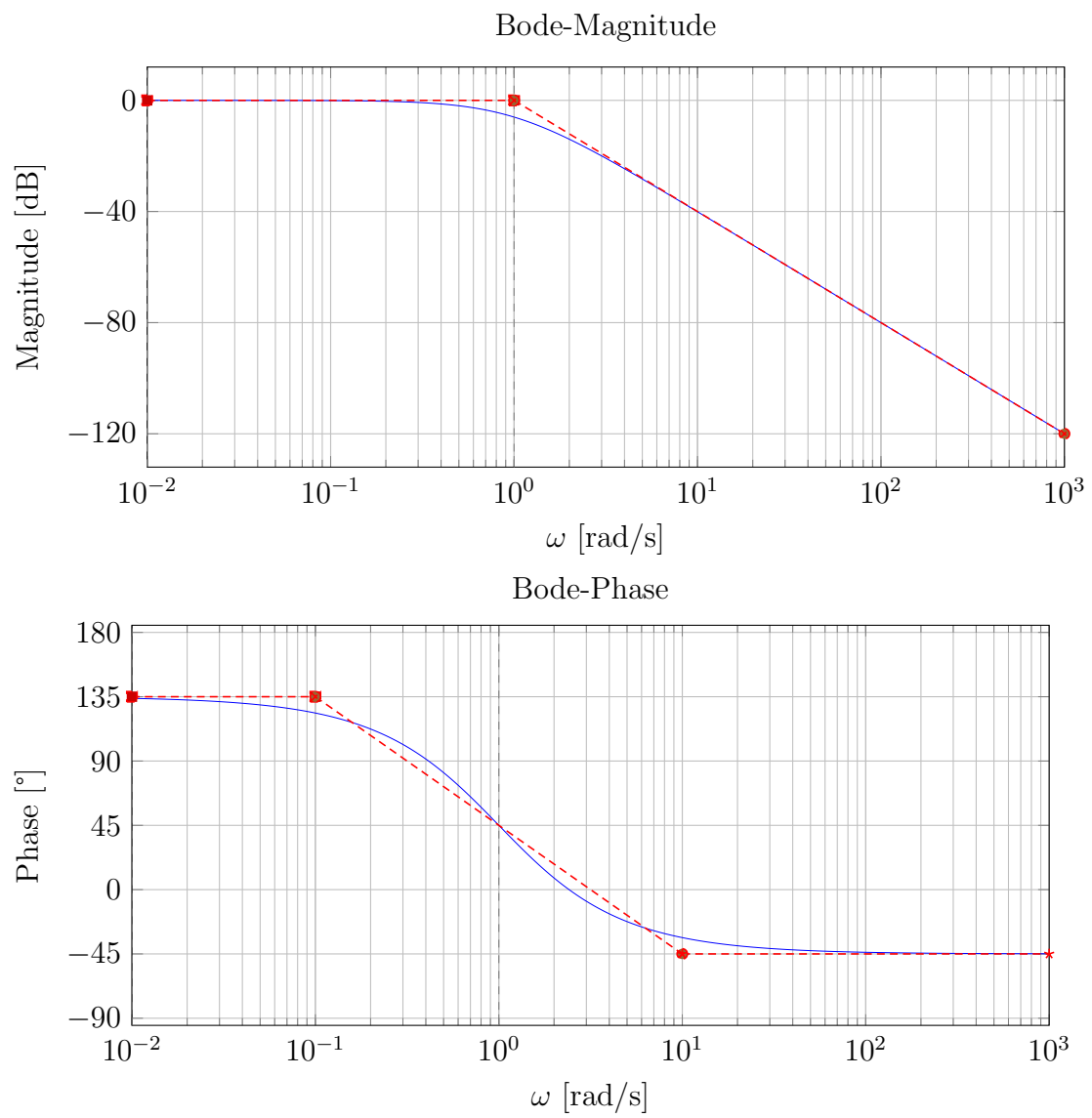
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 1, \\ 20 \log_{10} \omega, & 1 \ll \omega \ll 10, \\ 20, & \omega \gg 10, \end{cases}$$

## Aufgabe E)

$$H(s) = \frac{-1 + j}{\sqrt{2}(s + 1)^2}.$$

### E.1 Bode-Diagramm



## E.2 Erklärung

**Schritt 1** Konstanter Faktor  $(-1 + j)/\sqrt{2} = e^{j135^\circ}$ : Betrag 1  $\Rightarrow$  Start bei 0 dB ohne Anfangssteigung; die Phase "fängt" bei  $+135^\circ$  an (reiner Phasor, kein Einfluss auf die Magnitude).

**Schritt 2** Doppelpol bei  $\omega_p = 1$  rad/s: ab  $\omega = 1$  sinkt die Magnitude mit  $-40$  dB/dec; am Eckpunkt beträgt die exakte Dämpfung  $-20 \log_{10}(1 + 1) = -20 \log_{10} 2 \approx -6$  dB (Summe aus zwei  $-3.01$  dB). Die Phase der beiden gleichliegenden Pole fällt zusammen in der Übergangsdakade  $\omega \in [0.1, 10]$  insgesamt um  $180^\circ$ ; lineare Geradennäherung:  $135^\circ \rightarrow -45^\circ$  mit  $\varphi_{\text{approx}}(\omega) = 45^\circ - 90^\circ \log_{10} \omega$  für  $\omega \in [0.1, 10]$ .

**Schritt 3** Grenzverhalten: für  $\omega \ll 1$  gilt  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx 0$  dB und  $\angle H \approx +135^\circ$  für  $\omega \ll 0.1$ ; für  $\omega \gg 1$  folgt  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx -40 \log_{10} \omega$  und die Phase nähert sich  $+135^\circ - 2 \cdot 90^\circ = -45^\circ$  an.

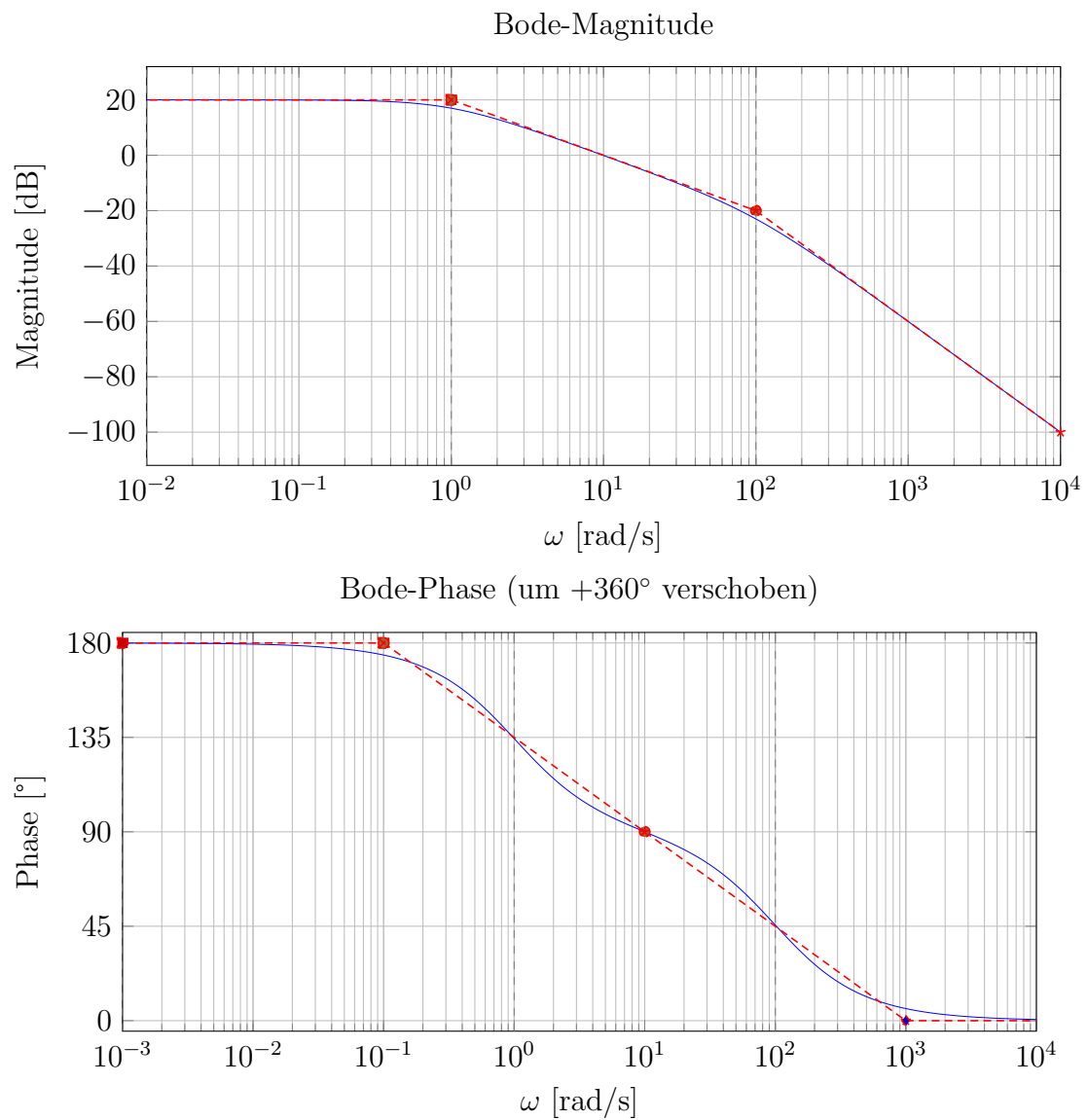
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 1, \\ -20 \log_{10} 2, & \omega = 1, \\ -40 \log_{10} \omega, & \omega \gg 1, \end{cases}$$

## Aufgabe F)

$$H(s) = \frac{-1000}{(s+1)(s+100)}.$$

### F.1 Bode-Diagramm



## F.2 Erklärung

**Schritt 1** Konstante und Normierung:  $H(s) = \dots = -10 \frac{1}{(1+s)(1+s/100)}$ .

DC-Wert  $H(0) = -10 \Rightarrow |H|_{\text{DC}} = 20 \text{ dB}$ . Das negative Vorzeichen bewirkt eine konstante Zusatzphase; hier wird die Phase, aus Darstellungsgründen, um  $+360^\circ$  angehoben, sodass sie von  $180^\circ$  (für  $\omega \ll 1$ ) nach  $0^\circ$  (für  $\omega \gg 100$ ) verläuft.

**Schritt 2** Pol bei  $\omega_{p1} = 1 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 1$  sinkt die Magnitude mit  $-20 \text{ dB/dec}$ .

Exakt: Zusatzdämpfung  $-10 \log_{10} 2 \approx -3 \text{ dB}$ . Phasenanteil (verschoben):

Geradennäherung  $135^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega$  über  $[0.1, 10]$  zu  $90^\circ$ .

**Schritt 3** Pol bei  $\omega_{p2} = 100 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 100$  weitere Steigungsänderung

$-20 \text{ dB/dec} \Rightarrow$  Gesamtslope  $-40 \text{ dB/dec}$  für  $\omega \gg 100$ . Phasenanteil (verschoben):  $45^\circ - 45^\circ \log_{10}(\omega/100)$  über  $[10, 10^5]$ . Grenzwerte:  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} \sim -40 \log_{10}(\omega/100) + 20$ ;  $\angle H(j\omega) \rightarrow 0^\circ$  für  $\omega \rightarrow 10^5$ .

### Stückweise Näherung

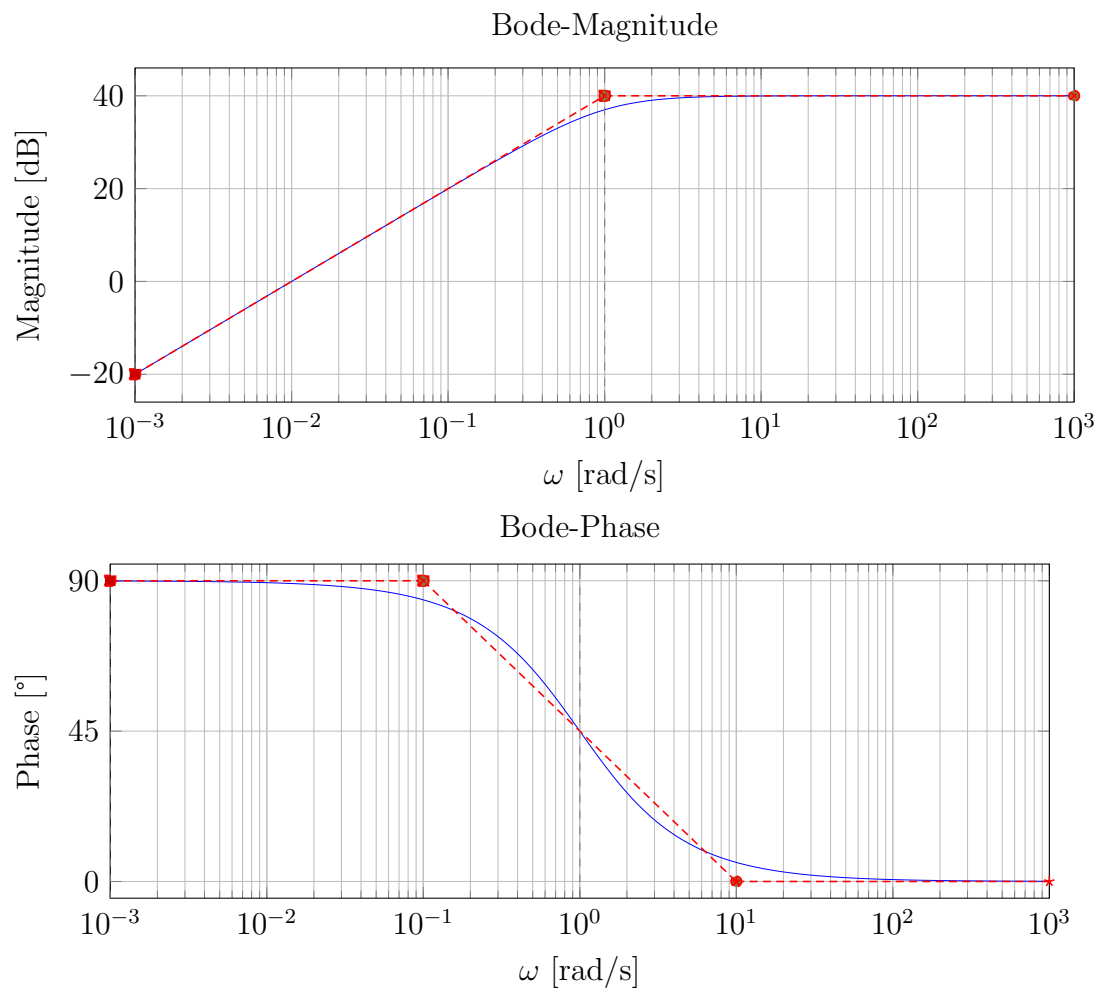
$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 20, & \omega \ll 1, \\ 20 - 10 \log_{10} 2, & \omega = 1, \\ 20 - 20 \log_{10} \omega, & 1 \ll \omega \ll 100, \\ -20 - 10 \log_{10} 2, & \omega = 100, \\ -20 - 40 \log_{10}(\omega/100), & \omega \gg 100, \end{cases}$$



## Aufgabe G)

$$H(s) = \frac{100 s}{s + 1}.$$

### G.1 Bode-Diagramm



## G.2 Erklärung (ausführlich)

1. **Normalform herstellen.** Bringe die Übertragungsfunktion exakt in die im Skript definierte Standardform für reelle Pol-/Nullstellen.

$$H(s) = \frac{100s}{s+1} = 100 \cdot s \cdot \frac{1}{(1+sT_p)}$$

Die Teilmultiplikatoren und Variablen gemäß Skript sind:

$$\underline{F}_1(s) = \frac{1}{1+sT_p}, \quad T_p = 1, \quad K_0 = 100 \text{ und } r = 1.$$

2. **Eckfrequenz bestimmen und sortieren.** Unsere einzige Eckfrequenz ist:

$$\omega_p = \frac{1}{T_p} = 1 \text{ rad/s.}$$

Da diese die einzige Eckfrequenz ist, ist eine Sortierung der Eckfrequenzen hier hinfällig.

3. **Startpunkt des Amplitudengangs festlegen (Geradennäherung).**

Setze  $\omega_{\min} = \omega_p = 1$ . Gemäß Skript:

$$F_{\text{dB}}(\omega_{\min}) = 20 \log_{10}(|K_0 F_{\text{ges}}^*(0)| \omega_{\min}^r) = 20 \log_{10}(100 \cdot 1 \cdot 1) = 40 \text{ dB.}$$

Anfangssteigung  $r \cdot 20 \text{ dB/dec} = +20 \text{ dB/dec}$ , da  $r = 1$ .

4. **Verlauf links vom Startpunkt zeichnen.** Für  $\omega < \omega_{\min} = 1$  gilt die Geradennäherung mit Steigung  $+20 \text{ dB/dec}$ . Einzeichnen als Gerade mit Steigung  $+20 \text{ dB/dec}$  durch den Punkt  $(\omega_{\min}, 40 \text{ dB})$ .

5. **Steigungswechsel an der Eckfrequenz eintragen.**  $\underline{F}_1$  reduziert ab  $\omega_p$  die Steigung um  $20 \text{ dB/dec}$ :

$$\omega < 1 : +20 \text{ dB/dec}, \quad \omega \geq 1 : 0 \text{ dB/dec.}$$

6. **Eckabrundung korrekt berücksichtigen.**

$$|H(j\omega)| = \frac{100\omega}{\sqrt{1+\omega^2}}, \quad |H(j \cdot 1)|_{\text{dB}} = 40 - 10 \log_{10} 2 \approx 36.99 \text{ dB.}$$

Bei  $\omega = 1$  liegt die Kurve etwa  $3.01 \text{ dB}$  unter der rechten Asymptote.

**7. Phasenstartwert festlegen.** Da  $K_0 F_{\text{ges}}(0) > 0$  und  $r = 1$  gilt

$$\varphi(0) = \arg(K_0 F_{\text{ges}}(0)) + r \cdot 90^\circ = 0^\circ + 1 \cdot 90^\circ = +90^\circ.$$

**8. Phasenänderung durch die Teilglieder eintragen.** für  $\omega \ll 0.1$ : konstante  $+90^\circ$ . Durch  $\underline{F}_1$  (Pol 1. Ordnung) sinkt die Phase von  $90^\circ \rightarrow 0^\circ$  über  $[0.1, 10]$  ab. Geradennäherung gesamt:

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} +90^\circ, & \omega \leq 0.1, \\ 45^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega, & 0.1 < \omega < 10, \\ 0^\circ, & \omega \geq 10. \end{cases}$$

**9. Grenzwerte und Konsistenz prüfen.** DC:  $|H(0)| = 0 \hat{=} -\infty \text{ dB}$ ,  $\varphi(0) = 90^\circ$ . HF:  $|H(j\omega)| \rightarrow 100 \Rightarrow 40 \text{ dB}$ .

Pol-/Nullzählung: Zählergrad  $m = 1$ , Nennergrad  $n = 1 \Rightarrow \varphi(\infty) = (m - n) \cdot 90^\circ = 0^\circ$ .

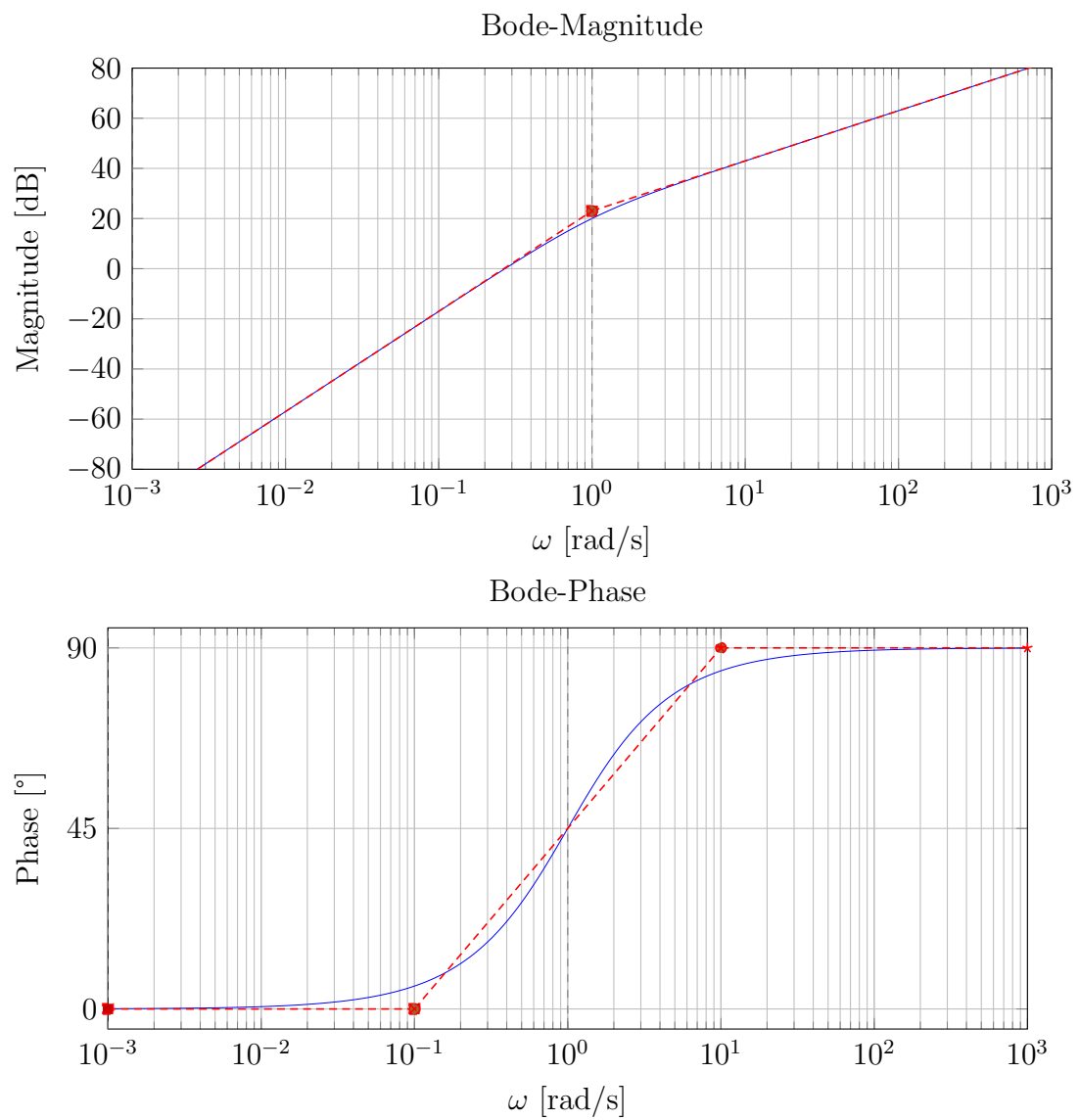
**Stückweise Näherungen (für die Skizze)**

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 40 + 20 \log_{10} \omega, & \omega \ll 1, \\ 40 - 10 \log_{10} 2, & \omega = 1, \\ 40, & \omega \gg 1, \end{cases} \quad \varphi(\omega) \approx \begin{cases} +90^\circ, & \omega \leq 0.1, \\ 45^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega, & 0.1 < \omega < 10, \\ 0^\circ, & \omega \geq 10. \end{cases}$$

## Aufgabe H)

$$H(s) = \frac{10\sqrt{2} s^2}{s - 1}.$$

### H.1 Bode-Diagramm



## H.2 Erklärung (ausführlich)

1. **Normalform herstellen.** Bringe die Übertragungsfunktion exakt in die im Skript definierte Standardform für reelle Pol-/Nullstellen.

$$H(s) = K_0 \cdot s^r \frac{1}{1 - sT_p} \quad \text{mit} \quad K_0 = -10\sqrt{2}, \quad r = 2, \quad T_p = 1.$$

Hier haben wir:

$$\underline{F}_1(s) = \frac{1}{1 - sT_p} \quad \text{und} \quad K_0 = -10\sqrt{2} \quad \text{und} \quad r = 2.$$

Klassifikation des ersten Teilglieds  $\underline{F}_1$ : reelles Polglied erster Ordnung (RHP).

2. **Eckfrequenz bestimmen und sortieren.** Bestimme die Eckfrequenz aus der Zeitkonstante:

$$\omega_p = \frac{1}{T_p} = 1 \text{ rad/s.}$$

Es existiert nur diese Eckfrequenz; die aufsteigende Sortierung  $\omega_1 < \omega_2 < \dots$  ist damit trivial.

3. **Startpunkt des Amplitudengangs festlegen (Geradennäherung).** Setze die Startfrequenz gleich der kleinsten Eckfrequenz  $\omega_{\min} = \omega_p = 1 \text{ rad/s}$ . Verwende die Skript-Regel

$$F_{\text{dB}}(\omega_{\min}) = 20 \log_{10} \left( |K_0 F_{\text{ges}}^*(0)| \cdot \omega_{\min}^r \right) = 20 + 10 \log_{10} 2 \approx 23 \text{ dB.}$$

Dieser Punkt nützt uns als Anker für die Geradennäherung.

4. **Verlauf links vom Startpunkt zeichnen.** Für  $\omega < \omega_{\min}$  verläuft die Amplituden-Asymptote mit Steigung  $r \cdot 20 \text{ dB/dec} = 40 \text{ dB/dec}$ . Trage also eine Gerade mit  $+40 \text{ dB/dec}$  durch den Anker ein.
5. **Steigungswechsel an der Eckfrequenz eintragen.** Ein einfaches Polglied  $1/(1 - sT_p)$  reduziert die Steigung ab  $\omega_p$  um  $20 \text{ dB/dec}$ . Da bis jetzt die Steigung  $+40 \text{ dB/dec}$  betrug, ist diese ab jetzt  $+20 \text{ dB/dec}$ . Zeichne rechts von  $\omega_p$  die Gerade mit Steigung  $+20 \text{ dB/dec}$ . Die Formel für die Geradennäherung lautet:

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx 20 + 10 \log_{10} 2 + 20 \log_{10} \omega \quad (\omega \geq 1).$$

Mehrfachpole würden die Änderung mehrfach zählen; hier nicht nötig.

- 6. Eckabrundung korrekt berücksichtigen.** Bei einfachen reellen Polen ergibt sich am Knickpunkt  $\omega = \omega_p$  eine Abweichung von  $-3$  dB gegenüber der Gerade. Setze dort einen Stützpunkt:

$$|H(j\omega_p)|_{\text{dB}} = 23 \text{ dB} - 3 \text{ dB} = 20 \text{ dB}.$$

Runde die Ecke entsprechend ab. Hätten wir einen Mehrfachpol bei  $\omega_p$  (Beispielsweise  $(\frac{1}{1 \mp sT_p})^t$ ), müsste man die Ecke um  $t \cdot 3$  dB abrunden.

- 7. Phasenstartwert festlegen.** Nutze die Regel für  $\omega \rightarrow 0$ : Da  $K_0 F_{ges}(0) < 0$  und  $r = 2$  (gerade), ist der Startwert der Phase

$$\varphi(0) = -180^\circ + r \cdot 90^\circ = 0^\circ.$$

- 8. Phasenänderung durch das Polglied eintragen.** Ein reelles Polglied erster Ordnung (RHP) erzeugt insgesamt eine Phasenänderung von  $+90^\circ$ . Trage die Näherung ein:

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 0.1 \omega_p, \\ \text{linear mit Steigung } +45^\circ/\text{Dec}, & 0.1 \omega_p < \omega < 10 \omega_p, \\ +90^\circ, & \omega \geq 10 \omega_p. \end{cases}$$

Das lineare Zwischenstück kann Formelkonform als  $\varphi(\omega) \approx 45^\circ + 45^\circ \log_{10} \omega$  dargestellt werden (hier mit  $\omega_p = 1$ ).

- 9. Grenzwerte und Konsistenz prüfen.** DC:  $|H(0)| = 0 \Rightarrow -\infty$  dB,  $\varphi(0) = 0^\circ$ . HF:  $|H(j\omega)| \sim 10\sqrt{2}\omega \Rightarrow 20 + 10 \log_{10} 2 + 20 \log_{10} \omega$  dB. Pol-/Nullzählung bestätigt die Endphase: Zählergrad  $m = 2$ , Nennergrad  $n = 1 \Rightarrow \varphi(\infty) = (m - n) \cdot 90^\circ = +90^\circ$ .

**Stückweise Näherungen (für die Skizze)**

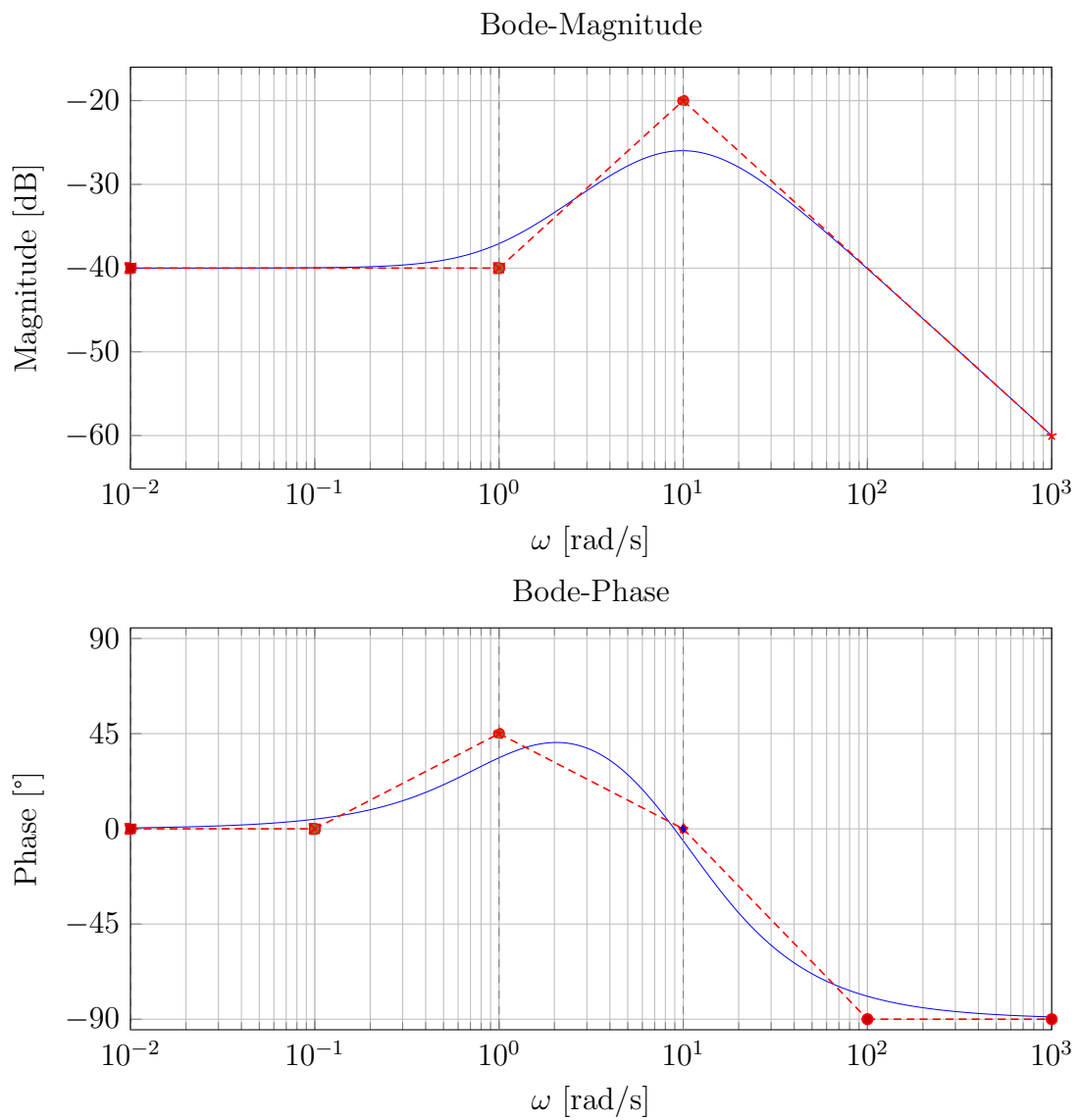
$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 20 + 10 \log_{10} 2 + 40 \log_{10} \omega, & \omega \ll 1, \\ 20, & \omega = 1, \\ 20 + 10 \log_{10} 2 + 20 \log_{10} \omega, & \omega \gg 1, \end{cases}$$

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 0.1, \\ 45^\circ + 45^\circ \log_{10} \omega, & 0.1 < \omega < 10, \\ 90^\circ, & \omega \geq 10. \end{cases}$$

## Aufgabe I)

$$H(s) = \frac{s + 1}{(s + 10)^2}.$$

### I.1 Bode-Diagramm



## I.2 Erklärung

**Schritt 1** DC-Faktor  $\frac{1}{100}$ :  $H(s) = \frac{s+1}{(s+10)^2}$  liefert  $H(0) = \frac{1}{100}$ , daher Startniveau  $-40$  dB ohne Anfangssteigung; Startphase  $\angle H(j\omega) \approx 0^\circ$  für  $\omega \ll 1$ .

**Schritt 2** Nullstelle bei  $\omega_z = 1$  rad/s: ab  $\omega = 1$  steigt die Magnitude mit  $+20$  dB/dec; bei  $\omega = 1$  liegt der exakte Betrag um  $+10 \log_{10} 2 \approx +3$  dB über der Geradennäherung ( $|H(j1)|_{\text{dB}} \approx -37.0$  dB). Phasenbeitrag der LHP-Nullstelle: Übergang  $0^\circ \rightarrow +90^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$ ; Geradennäherung  $+45^\circ + 45^\circ \log_{10} \omega$  in  $[0.1, 1]$ .

**Schritt 3** Doppelpol bei  $\omega_p = 10$  rad/s: ab  $\omega = 10$  zusätzliche Steigungsänderung um  $-40$  dB/dec; Netto-Slope damit  $-20$  dB/dec für  $\omega \gg 10$  (asymptotisch  $|H| \sim \omega/\omega^2 = 1/\omega$ ). Exakt bei  $\omega = 10$ :  $|H(j10)|_{\text{dB}} = -20 - 20 \log_{10} 2 \approx -26$  dB (d. h.  $-6$  dB unter der Geradennäherung). Phasenbeitrag der beiden Pole: gemeinsamer Abfall um  $180^\circ$  über  $\omega \in [1, 100]$ ; lineare Summe zweier Beiträge ( $-45^\circ - 45^\circ \log_{10}(\omega/10)$ ) ergibt die roten Segmente  $45^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega$  für  $\omega \in [1, 10]$  und  $-90^\circ \log_{10}(\omega/10)$  für  $\omega \in [10, 100]$ . Grenzwerte:  $\angle H \rightarrow 0^\circ$  für  $\omega \ll 0.1$  und  $\angle H \rightarrow -90^\circ$  für  $\omega \gg 100$ .

### Stückweise Näherung

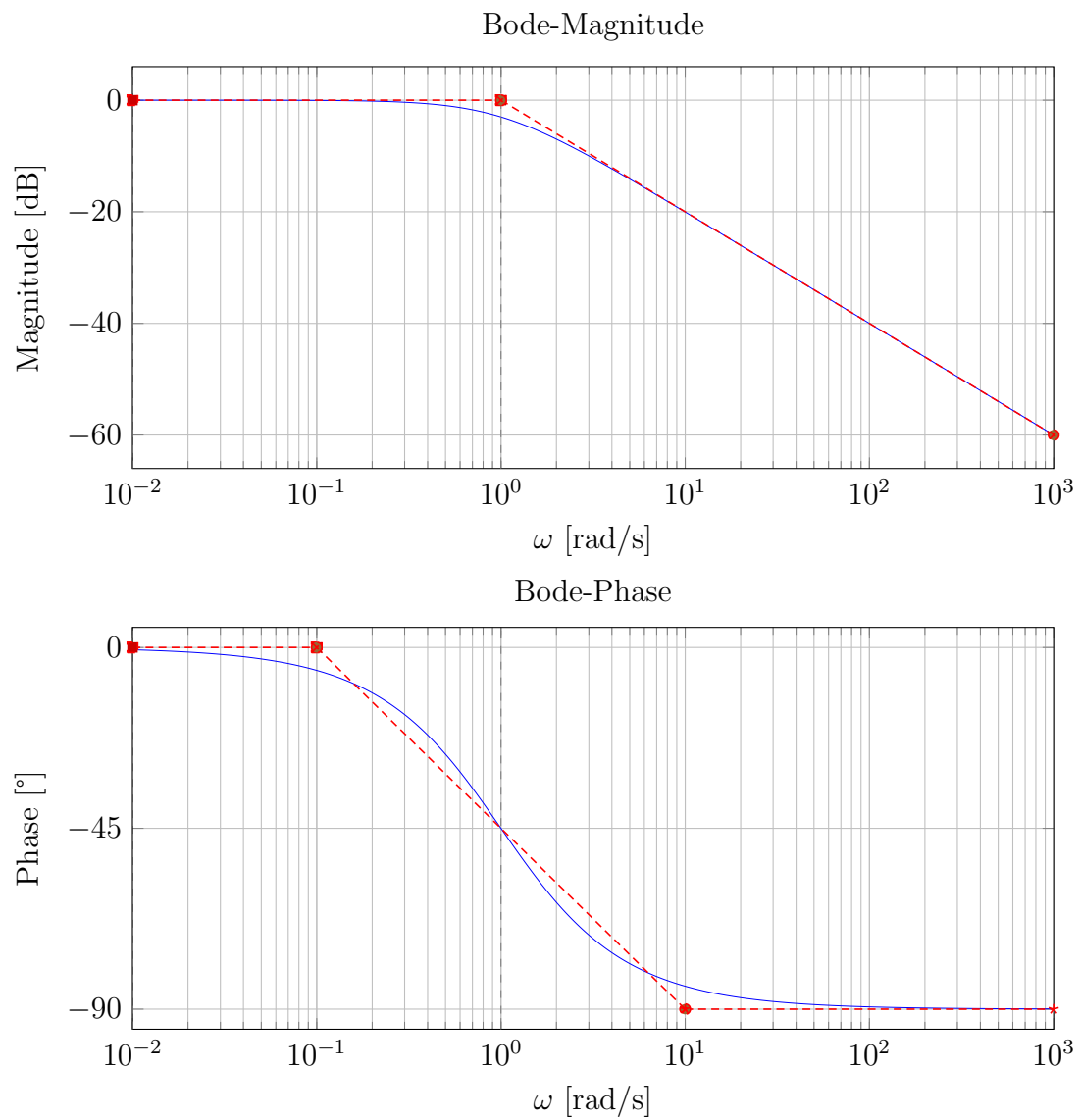
$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} -40, & \omega \ll 1, \\ -40 + 20 \log_{10} \omega, & 1 \ll \omega \ll 10, \\ -20 - 20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$



## Aufgabe J)

$$H(s) = \frac{s+1}{s^2+2s+1} = \frac{1}{s+1}.$$

### J.1 Bode-Diagramm



## J.2 Erklärung

**Schritt 1** Kürzung:  $s^2 + 2s + 1 = (s + 1)^2 \Rightarrow H(s) = \frac{s + 1}{(s + 1)^2} = \frac{1}{s + 1}$ . DC-Faktor 1: für  $\omega \ll 1$  gilt  $|H(j\omega)| \approx 1$ ; Betrag 0 dB ohne Anfangssteigung, Phase  $\approx 0^\circ$ .

**Schritt 2** Einfacher Pol bei  $\omega_p = 1$  rad/s: ab  $\omega = 1$  wechselt die Magnitudensteigung um  $-20$  dB/dec. Am Eckpunkt beträgt die exakte Dämpfung  $-10 \log_{10} 2 \approx -3$  dB relativ zur Geraden. Phasenübergang über  $\omega \in [0.1, 10]$  von  $0^\circ$  nach  $-90^\circ$ ; Geradennäherung:  $-45^\circ - 45 \log_{10} \omega$ .

**Schritt 3** Grenzverhalten: für  $\omega \gg 1$  folgt  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx -20 \log_{10} \omega$ ; die Phase nähert sich  $-90^\circ$ . Für  $\omega \ll 1$  bleibt  $|H| \approx 1$  und  $\angle H \approx 0^\circ$ .

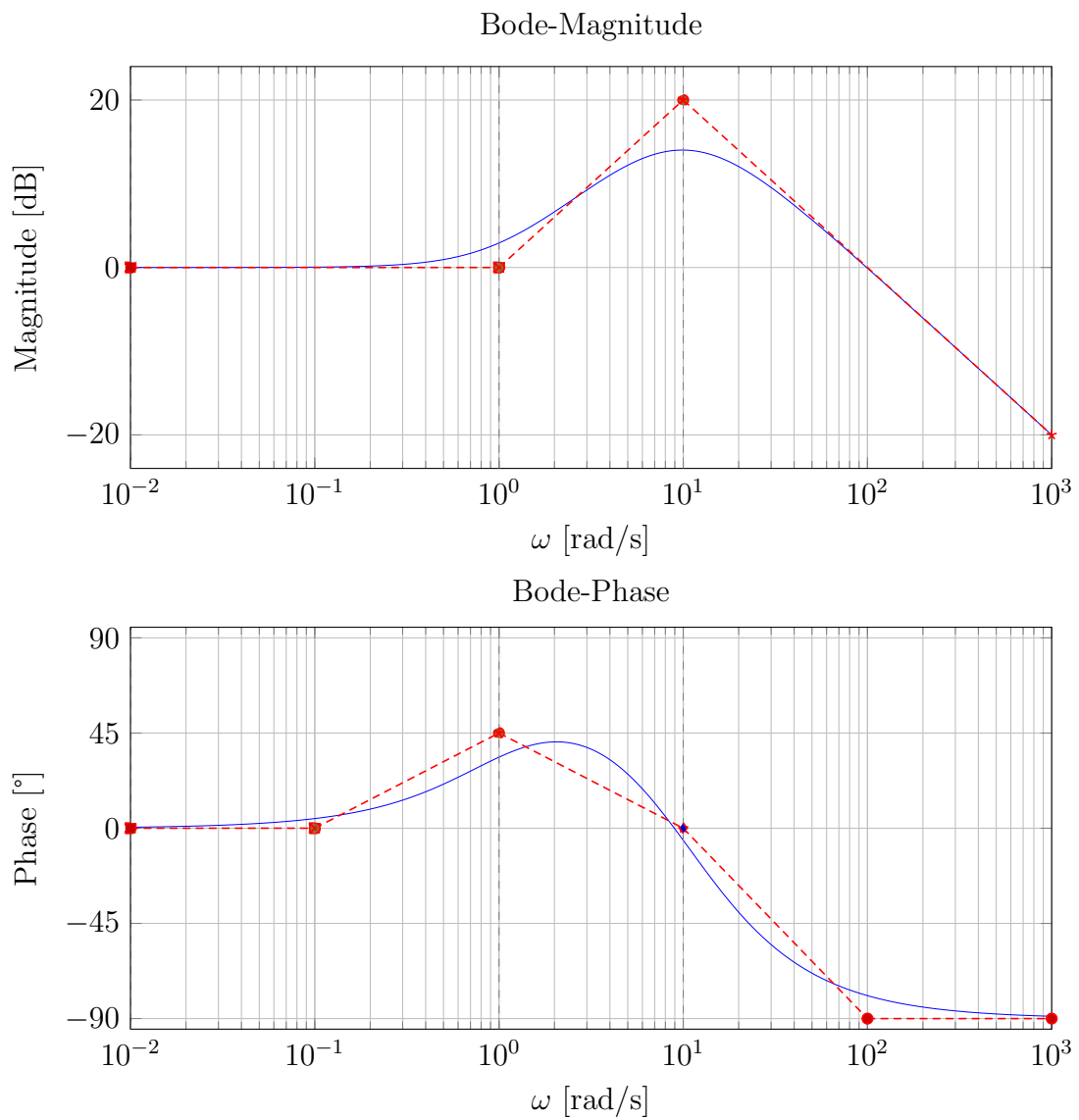
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 1, \\ -10 \log_{10} 2, & \omega = 1, \\ -20 \log_{10} \omega, & \omega \gg 1, \end{cases}$$

## Aufgabe K)

$$H(s) = \frac{100(s+1)}{s^2 + 20s + 100} = \frac{100(s+1)}{(s+10)^2}.$$

### K.1 Bode-Diagramm



## K.2 Erklärung

**Schritt 1** Faktorisierung:  $s^2+20s+100 = (s+10)^2 \Rightarrow H(s) = 100 \frac{s+1}{(s+10)^2}$ .

DC-Wert  $H(0) = 1 \Rightarrow |H|_{\text{DC}} = 0 \text{ dB}$ ; Anfangssteigung  $0 \text{ dB/dec}$ , Startphase  $\approx 0^\circ$ .

**Schritt 2** Nullstelle bei  $\omega_z = 1 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 1$  steigt die Magnitude mit  $+20 \text{ dB/dec}$  (rote Gerade  $20 \log_{10} \omega$ ). Exakt bei  $\omega = 1$ :  $|H(j1)| \approx \frac{100\sqrt{2}}{101} \Rightarrow |H|_{\text{dB}} \approx +3 \text{ dB}$  über der Geraden. Phasenbeitrag der LHP-Nullstelle: Übergang  $0^\circ \rightarrow +90^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$  (Geradennäherung:  $45^\circ + 45 \log_{10} \omega$ ).

**Schritt 3** Doppelpol bei  $\omega_p = 10 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 10$  zusätzliche Steigungsänderung um  $-40 \text{ dB/dec}$ ; Netto-Slope für  $\omega \gg 10$  ist  $-20 \text{ dB/dec}$  (asymptotisch  $|H| \sim 100 \omega / \omega^2 = 100/\omega$ ). Am Eckpunkt  $\omega = 10$  liegt die exakte Magnitude bei  $\approx 14.0 \text{ dB}$ , d.h. etwa  $-6 \text{ dB}$  unter der Mittellinie. Phasenabfall der beiden Pole gesamt  $180^\circ$  über  $\omega \in [1, 100]$ ; Geradennäherung: zunächst  $45^\circ - 45 \log_{10} \omega$  für  $\omega \in [1, 10]$  (netto zurück Richtung  $0^\circ$ ), danach  $-90 \log_{10}(\omega/10)$  für  $\omega \in [10, 100]$  (netto bis  $-90^\circ$ ).

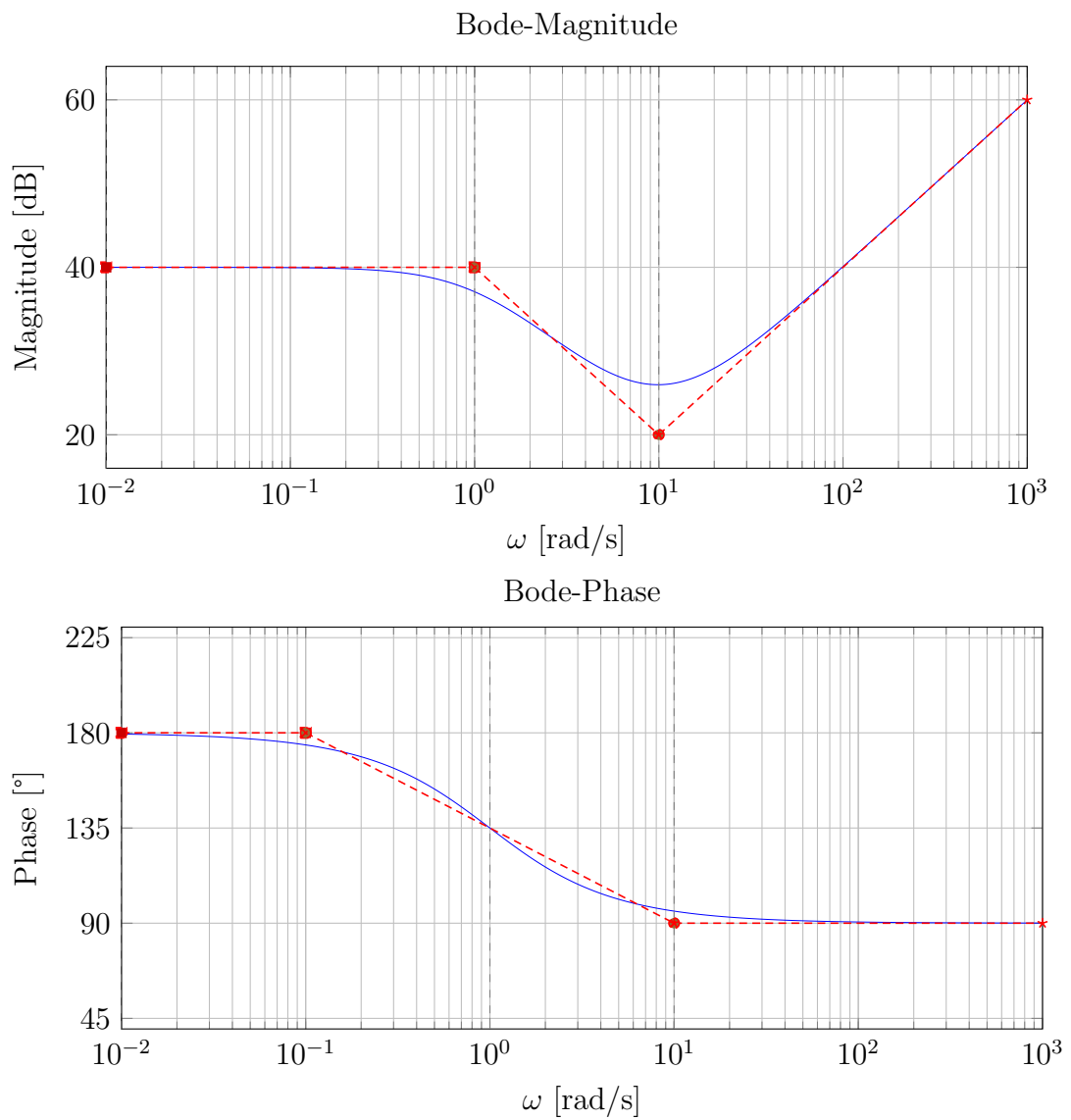
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 1, \\ 20 \log_{10} \omega, & 1 \ll \omega \ll 10, \\ 20 - 20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

## Aufgabe L)

$$H(s) = \frac{s^2 - 100}{s + 1} = \frac{(s - 10)(s + 10)}{s + 1}.$$

### L.1 Bode-Diagramm



## L.2 Erklärung

**Schritt 1** Struktur:  $H(s) = \frac{(s-10)(s+10)}{s+1}$ . Für  $\omega \ll 1$  ist  $|H(j\omega)| \approx \frac{100}{1} = 100 \Rightarrow 40 \text{ dB}$  ohne Startsteigung.  $H(0) = -100 = 100e^{+j180^\circ} \Rightarrow$  konstante Phasenlage  $+180^\circ$ .

**Schritt 2** Pol bei  $\omega_p = 1 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 1$  Steigungswechsel um  $-20 \text{ dB/dec}$ ; am Eckpunkt exakte Dämpfung  $-10 \log_{10} 2 \approx -3 \text{ dB}$  gegenüber der linken Geraden. Phasenabnahme des Pols um  $90^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$ ; Geradennäherung  $135^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega$  (von  $180^\circ$  auf  $90^\circ$ ).

**Schritt 3** Nullstellen bei  $\omega_z = 10 \text{ rad/s}$  (eine LHP, eine RHP): Magnitudenbeitrag von zwei Nullstellen  $\Rightarrow$  zusätzliche  $+40 \text{ dB/dec}$  ab  $\omega = 10$ ; Netto-Gesamtslope wird  $+20 \text{ dB/dec}$  für  $\omega \gg 10$ . Am Eckpunkt  $\omega = 10$  liegt  $|H(j10)|_{\text{dB}} \approx 20 + 6 = 26.0 \text{ dB}$ . Die Phasenänderungen der LHP- und RHP-Nullstelle heben sich gegenseitig auf; Netto entsteht an  $\omega = 10$  keine zusätzliche Phasenänderung (die konstanten  $+180^\circ$  sind bereits berücksichtigt).

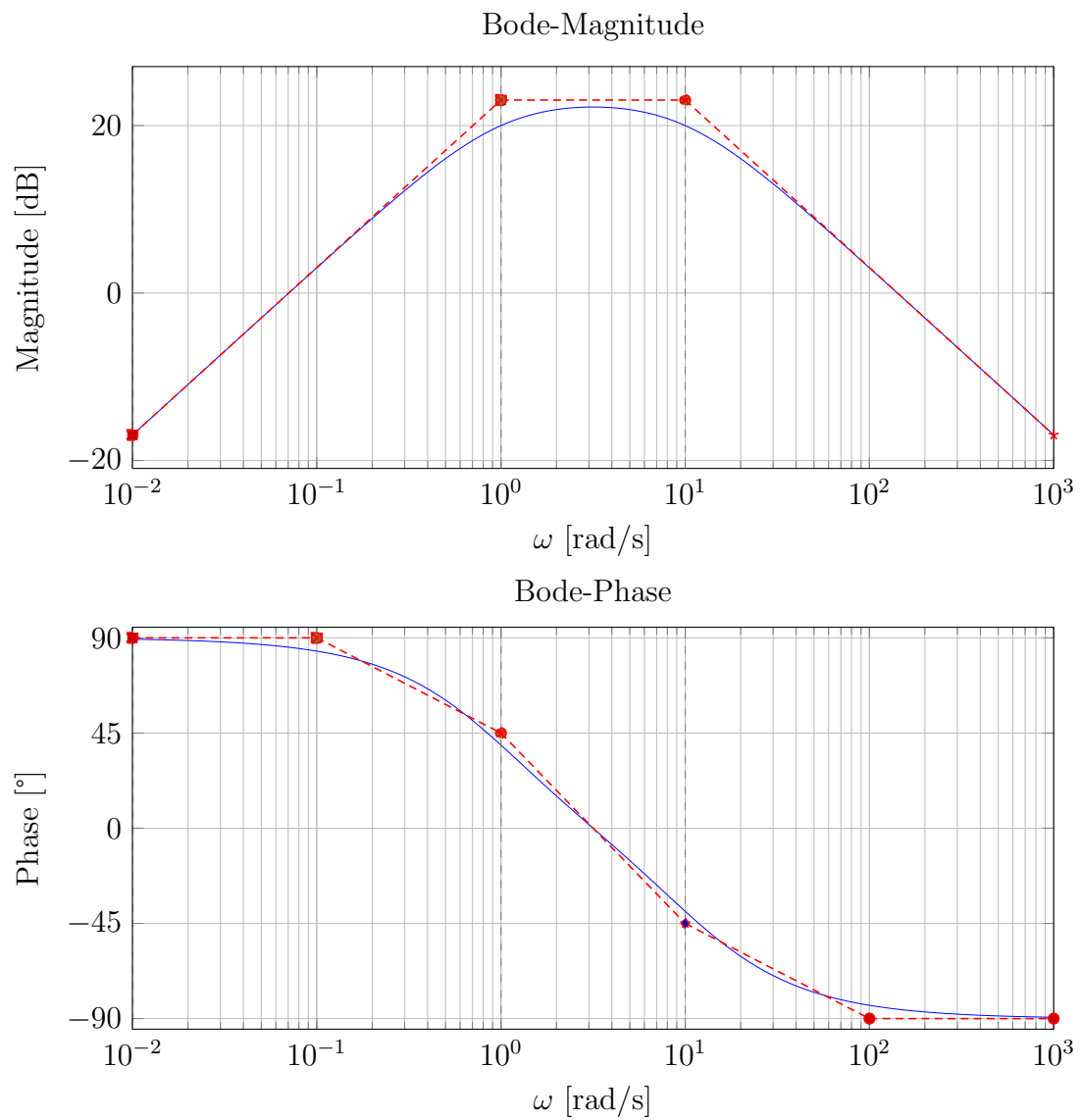
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 40, & \omega \ll 1, \\ 40 - 10 \log_{10} 2, & \omega = 1, \\ 40 - 20 \log_{10} \omega, & 1 \ll \omega \ll 10, \\ 20 + 20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

## Aufgabe M)

$$H(s) = \frac{10\sqrt{202}s}{(s+1)(s+10)}.$$

### M.1 Bode-Diagramm



## M.2 Erklärung

**Schritt 1** Nullstelle im Ursprung:  $H(s) = 10\sqrt{202} \frac{s}{(s+1)(s+10)}$ . Für  $\omega \ll 1$  gilt  $|H(j\omega)| \approx \sqrt{202}\omega$ ; Startsteigung  $+20$  dB/dec mit Fixniveau<sup>1</sup>  $10 \log_{10} 202$  dB = 23 dB bei  $\omega = 5$ . Startphase  $\approx +90^\circ$ .

**Schritt 2** Pol bei  $\omega_{p1} = 1$  rad/s: ab  $\omega = 1$  Steigungswechsel um  $-20$  dB/dec; Zwischenbereich  $[1, 10]$  ist betragsflach. Exakt  $|H(j1)| = \frac{10\sqrt{202}}{\sqrt{2}\sqrt{101}} = 10 \Rightarrow 20$  dB (symmetrische Ecklage). Phasenabfall um  $90^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$ ; Geradennäherung  $45^\circ - 45^\circ \log_{10} \omega$ .

**Schritt 3** Pol bei  $\omega_{p2} = 10$  rad/s: ab  $\omega = 10$  weiterer Steigungswechsel um  $-20$  dB/dec; Gesamtslope  $-20$  dB/dec für  $\omega \gg 10$ . Auch hier  $|H(j10)| = \frac{100\sqrt{202}}{\sqrt{101}\sqrt{200}} = 10 \Rightarrow 20$  dB. Der zweite Pol senkt die Phase um weitere  $90^\circ$  in  $\omega \in [1, 100]$ ; Geradennäherung  $-45^\circ \log_{10}(\omega/10)$ , Grenzwert  $\angle H \rightarrow -90^\circ$ .

### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 10 \log_{10} 202 + 20 \log_{10} \omega, & \omega \ll 1, \\ 20, & \omega = 1, \\ 10 \log_{10} 202, & 1 \ll \omega \ll 10, \\ 20, & \omega = 10, \\ 10 \log_{10} 202 - 20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

---

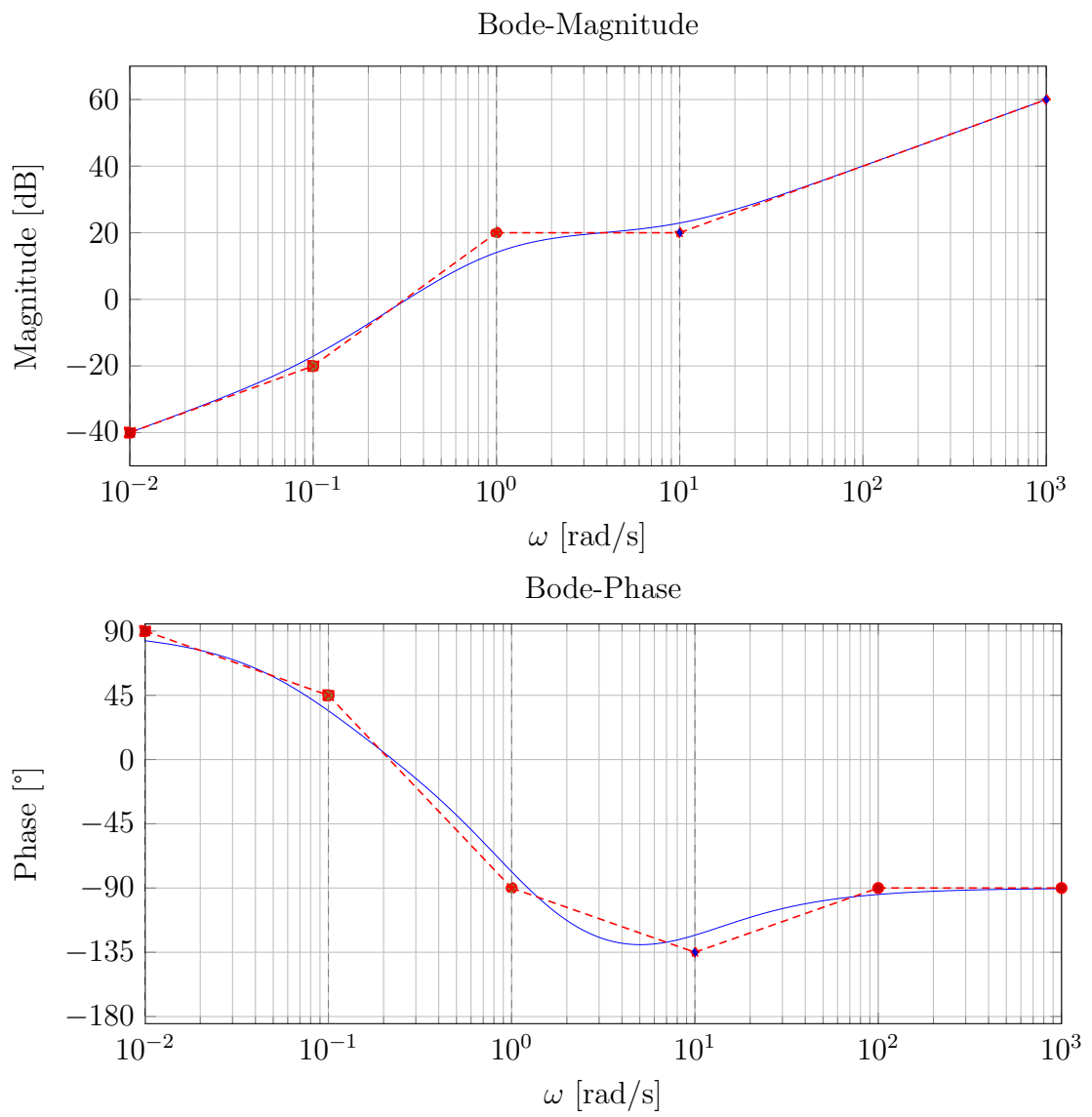
<sup>1</sup>Die Festlegung der ersten Geradennäherung gestaltet sich hier schwierig. Alternativ kann man die Verstärkung bei der Eckfrequenz  $\omega = 1$  ansetzen; dabei ist zu beachten, dass man den exakten Wert der blauen Kurve berechnet und dieser etwa 3 dB unter der Geradennäherung liegt, welche man dann einzeichnen muss.



## Aufgabe N)

$$H(s) = \frac{s(0.1 - s)(s + 10)}{(s + 1)^2}.$$

### N.1 Bode-Diagramm



## N.2 Erklärung

**Schritt 1** Struktur und Startverhalten:  $H(s) = \frac{s(0.1 - s)(s + 10)}{(s + 1)^2}$ . Für  $\omega \ll 0.1$  gilt  $|H(j\omega)| \approx \omega \cdot 0.1 \cdot 10/1 = \omega \Rightarrow$  Startsteigung  $+20$  dB/dec; Startphase aus  $j\omega$  ist  $\approx +90^\circ$  (keine Übergänge aktiv).

**Schritt 2** RHP-Nullstelle bei  $\omega_z = 0.1$  rad/s: Magnitude-Beitrag wie LHP-Nullstelle  $\Rightarrow$  zusätzlicher Anstieg  $+20$  dB/dec ab  $\omega = 0.1$ ; Nettoslope ist  $+40$  dB/dec Phase hingegen fällt um  $90^\circ$  über  $\omega \in [0.01, 1]$  (Geradennäherung:  $45^\circ - 45^\circ \log_{10}(\omega/0.1)$  bis  $45^\circ - 135^\circ \log_{10}(\omega/0.1)$ ).

**Schritt 3** Doppelpol bei  $\omega_p = 1$  rad/s und LHP-Nullstelle bei  $\omega_z = 10$  rad/s: Der Doppelpol reduziert die Slope um  $-40$  dB/dec  $\Rightarrow$  Netto  $0$  dB/dec in  $[1, 10]$  (Betrag  $\approx 20$  dB als Geraden-Niveau); die LHP-Nullstelle hebt ab  $\omega = 10$  die Slope wieder auf  $+20$  dB/dec. Phasenbild: der Doppelpol liefert insgesamt  $-180^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$ ; die LHP-Nullstelle addiert  $+90^\circ$  über  $\omega \in [1, 100]$ . Daraus resultieren die roten Segmente:  $+90^\circ \rightarrow +45^\circ$  ( $[0.01, 0.1]$ ), weiter bis  $\approx -90^\circ$  ( $[0.1, 1]$ ), in  $[1, 10]$  Abfall bis  $\approx -135^\circ$ , anschließend Anstieg zurück gegen  $\approx -90^\circ$  für  $\omega \gg 100$ .

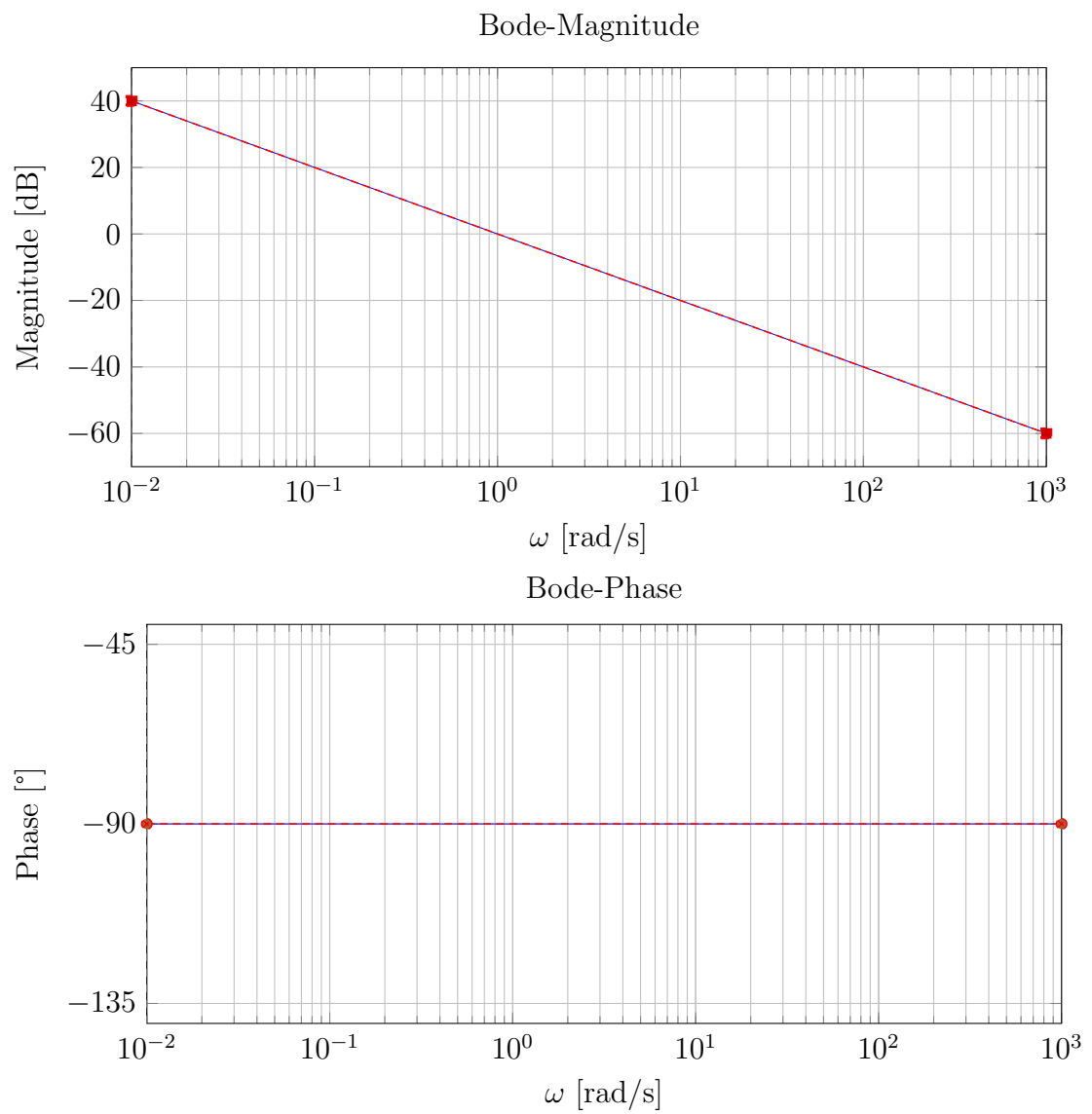
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 20 \log_{10} \omega, & \omega \ll 0.1, \\ 40 \log_{10} \omega + 20, & 0.1 \ll \omega \ll 1, \\ 20, & 1 \ll \omega \ll 10, \\ 20 + 20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

## Aufgabe O)

$$H(s) = \frac{1}{s}.$$

### O.1 Bode-Diagramm



## O.2 Erklärung

**Schritt 1** Pol im Ursprung:  $H(s) = 1/s$  liefert für alle  $\omega > 0$  die Betragsasymptote  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} = -20 \log_{10} \omega$  mit konstanter Steigung  $-20 \text{ dB/dec}$ ; keine endliche Eckfrequenz. Wir benötigen ein Fixpunkt und wählen diesen beliebig bei  $\omega = 1 \rightarrow |H(1)|_{\text{dB}} = 20 \log_{10}(1) \text{ dB} = 0 \text{ dB}$

**Schritt 2** Phase:  $\angle(1/j\omega) = -90^\circ$  für alle Frequenzen; keine Übergangsdokaden, daher rote Geradennäherung deckungsgleich mit dem exakten Verlauf.

**Schritt 3** Grenzfälle:  $\omega \rightarrow 0^+ \Rightarrow |H| \rightarrow \infty$  (Integrator),  $\omega \rightarrow \infty \Rightarrow |H| \rightarrow 0$ ; Phase bleibt stets  $-90^\circ$ .

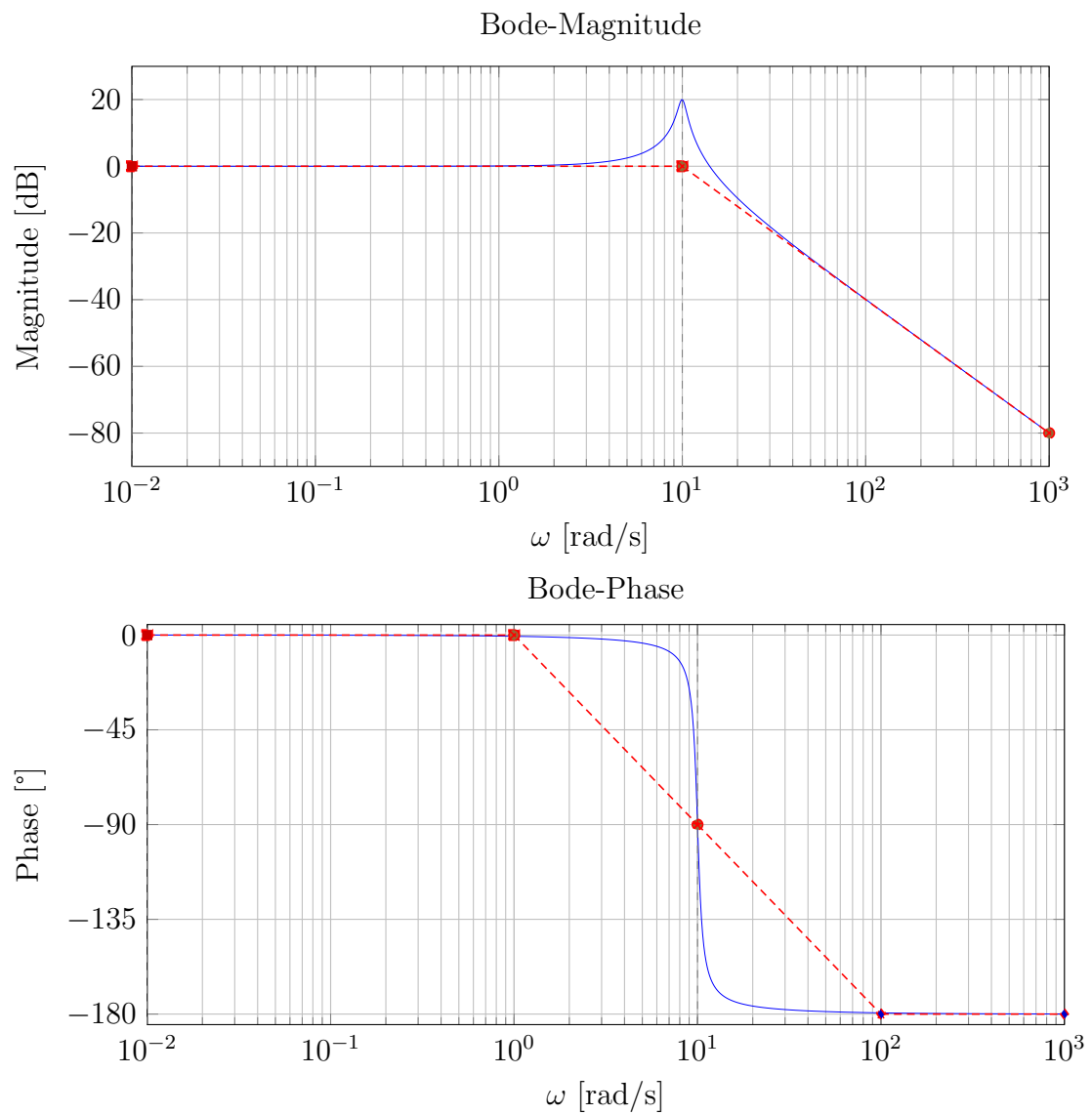
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} -20 \log_{10} \omega, & \omega \ll 1, \\ 0, & \omega = 1, \\ -20 \log_{10} \omega, & \omega \gg 1, \end{cases}$$

## Aufgabe P)

$$H(s) = \frac{100}{s^2 + s + 100}.$$

### P.1 Bode-Diagramm



## P.2 Erklärung (ausführlich)

1. **Normalform herstellen.** Bringe die Übertragungsfunktion exakt in die im Skript definierte Standardform für reelle Pol-/Nullstellen.

$$H(s) = K_0 \cdot s^r \cdot \frac{1}{1 + 2d_n T_p \cdot s + T_p^2 \cdot s^2} \quad .$$

Hier haben wir:

$$\underline{F}_1(s) = \frac{1}{1 + 2d_n T_p \cdot s + T_p^2 \cdot s^2}, \quad K_0 = \frac{100}{100} = 1,$$

$$T_p = \frac{1}{10}, \quad d_n = \frac{1}{20} \quad \text{und} \quad r = 0.$$

Klassifikation des ersten Teiglieds  $\underline{F}_1$ : konjugiertes komplexes Polpaar zweiter Ordnung.

2. **Eckfrequenz bestimmen und sortieren.** Bestimme die Eckfrequenz aus der Normform:

$$\omega_n = \frac{1}{T_p} = 10 \text{ rad/s}$$

Es existiert nur diese charakteristische Frequenz; die aufsteigende Sortierung  $\omega_1 < \omega_2 < \dots$  ist damit trivial.

3. **Startpunkt des Amplitudengangs festlegen (Geradennäherung).**

Setze die Startfrequenz gleich der kleinsten Eckfrequenz  $\omega_{\min} = \omega_n = 10 \text{ rad/s}$ . Verwende die Regel im Skript

$$F_{\text{dB}}(\omega_{\min}) = 20 \log_{10} \left( |K_0 F_{ges}^*(0)| \cdot \omega_{\min}^r \right) = 20 \log_{10}(1) = 0 \text{ dB}.$$

Dieser Punkt dient als Anker für die Geradennäherung (ohne Resonanzüberhöhung).

4. **Verlauf links vom Startpunkt zeichnen.** Für  $\omega < \omega_{\min}$  bleibt die Amplituden-Asymptote waagrecht, denn die Anfangssteigung beträgt  $r \cdot 20 \text{ dB/dec} = 0$ . Trage also eine horizontale Linie bei 0 dB ein.
5. **Steigungswechsel an der Eckfrequenz eintragen.** Ein konjugiertes Polpaar zweiter Ordnung reduziert die Steigung ab  $\omega_n$  um 40 dB/dec. Da bis jetzt die Steigung 0 dB/dec betrug, ist diese ab jetzt  $-40 \text{ dB/dec}$ . Zeichne rechts von  $\omega_n$  die Gerade mit Steigung  $-40 \text{ dB/dec}$ . Die Formel für die Geradennäherung lautet:

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx -40 \log_{10} \left( \frac{\omega}{\omega_n} \right) \quad (\omega \geq \omega_n = 10).$$

- 6. Eckabrundung korrekt berücksichtigen.** Da  $d_n \ll \frac{1}{2}$  müssen wir beim Abrunden eine Resonanzüberhöhung mit einbeziehen. Laut Skript erreicht der Magnitudengang bei  $\omega = \omega_n$  eine Überhöhung von

$$-20 \log_{10}(2d_n) = -20 \log_{10}\left(\frac{1}{10}\right) = 20 \text{ dB}$$

über der asymptotischen 0 dB-Gerade. Trage dort einen Stützpunkt und runde die Ecke mit Resonanz entsprechend aus.

- 7. Phasenstartwert festlegen.** Da  $K_0 F_{ges}(0) > 0$  und  $r = 0$ , ist der Startwert der Phase

$$\varphi(0) = r \cdot 90^\circ = 0^\circ.$$

- 8. Phasenänderung durch das Polpaar eintragen.** Ein komplexes Polpaar zweiter Ordnung erzeugt insgesamt eine Phasenänderung von  $-180^\circ$ . Trage die Näherung ein:

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 10^{-1} \omega_n (= 1), \\ \text{linear } -90^\circ/\text{Dec}, & 10^{-1} \omega_n < \omega < \omega_n, \\ \text{linear } -90^\circ/\text{Dec}, & \omega_n < \omega < 10 \omega_n, \\ -180^\circ, & \omega \geq 10 \omega_n (= 100). \end{cases}$$

Das lineare Zwischenstück kann formelkonform als  $\varphi(\omega) \approx -90^\circ \log_{10} \omega$  in  $[1, 10]$  und  $\varphi(\omega) \approx -90^\circ - 90^\circ \log_{10}(\omega/10)$  in  $[10, 100]$  dargestellt werden.

- 9. Grenzwerte und Konsistenz prüfen.** DC:  $|H(0)| = 1 \Rightarrow 0 \text{ dB}$ ,  $\varphi(0) = 0^\circ$ . HF:  $|H(j\omega)| \sim 100/\omega^2 \Rightarrow -40 \log_{10}(\omega/10) \text{ dB}$ . Pol-/Nullzählung bestätigt die Endphase: Zählergrad  $m = 0$ , Nennergrad  $n = 2 \Rightarrow \varphi(\infty) = (m - n) \cdot 90^\circ = -180^\circ$ .

**Stückweise Näherungen (für die Skizze)**

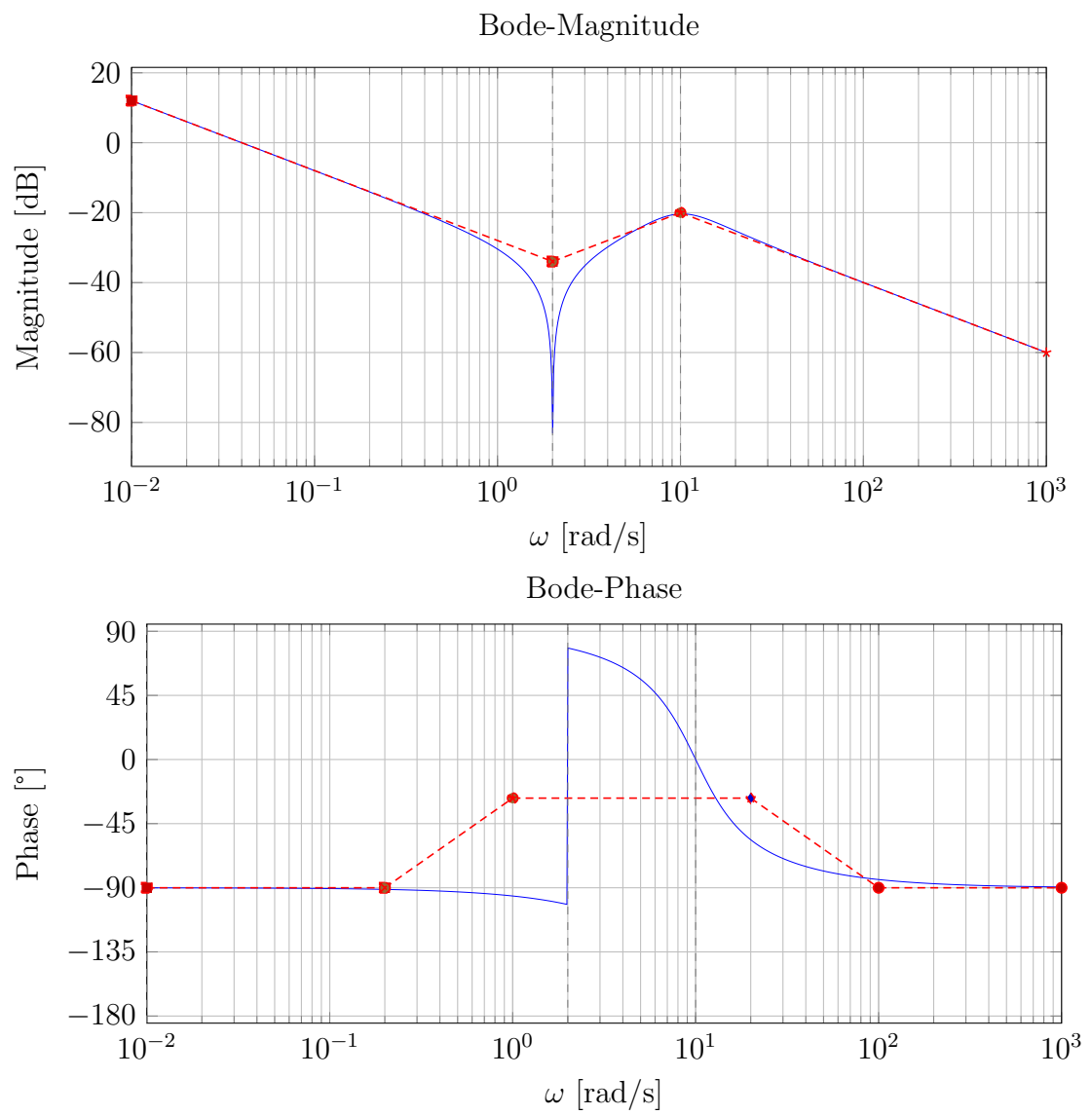
$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 10, \\ +20, & \omega = 10, \\ -40 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

$$\varphi(\omega) \approx \begin{cases} 0^\circ, & \omega \leq 1, \\ -90^\circ \log_{10} \omega, & 1 < \omega < 10, \\ -90^\circ - 90^\circ \log_{10}(\omega/10), & 10 < \omega < 100, \\ -180^\circ, & \omega \geq 100. \end{cases}$$

## Aufgabe Q)

$$H(s) = \frac{s^2 + 4}{s(s^2 + 10s + 100)}.$$

### Q.1 Bode-Diagramm





## Q.2 Erklärung

**Schritt 1** Struktur: Integrator  $1/s$ , konjugiertes Polpaar mit  $\omega_n = 10$ ,  $\zeta = 0.5$ , und Doppelnullen auf der imaginären Achse bei  $\omega_z = 2$ . Für  $\omega \ll 2$ :  $|H(j\omega)| \approx \frac{4}{100\omega} = 0.04/\omega \Rightarrow$  Slope  $-20$  dB/dec um Niveau  $20 \log_{10} 0.04 \approx -20$  dB bei  $\omega = 0.4$ ; Phase  $\approx -90^\circ$ .

**Schritt 2** Doppelnullen bei  $\omega_z = 2$ : Betrag hat dort ein exaktes Null ( $|H(j2)| = 0$ ). Asymptotisch steigt die Slope vor  $\omega = 2$  bei  $-20$  dB/dec (Nach  $\omega = 2$  netto bei  $-20 + 40 \rightarrow +20$  dB/dec). Phasenbeitrag der Zählerdoppelnull ist exakt ein Sprung um  $+180^\circ$  (von  $0^\circ$  auf  $180^\circ$ ); in der Geradennäherung als  $+180^\circ$  über zwei Dekaden  $[0.2, 20]$  modelliert.

**Schritt 3** Polpaar bei  $\omega_n = 10$ ,  $\zeta = 0.5$ : ab  $\omega = 10$  Slope-Änderung  $-40$  dB/dec (Netto  $+20 \rightarrow -20$  dB/dec). Exakt bei  $\omega = 10$ :  $|H(j10)| = \frac{|4 - 100|}{10 \cdot 100} = \frac{96}{1000} \approx -20$  dB. Phasenbeitrag des Polpaares  $-180^\circ$  über  $[1, 100]$ , wodurch die Gesamtsumme nach dem temporären Anheben durch die Zählernullen wieder zurück auf  $-90^\circ$  fällt<sup>2</sup>.

**Schritt 4** Resonanz korrekt: Das Zählerpolynom  $s^2 + 4$  liefert reelle zwei Nullstellen auf der imaginären Achse bei  $\omega_z = 2$ . Folge:  $|H(j2)| = 0$ ; in Dezibel  $-\infty$  dB. Das Polpaar  $s^2 + 10s + 100$  hat  $\omega_n = 10$  und  $\zeta = 0.5$  ( $Q = 1$ ).  $\zeta$  ist recht groß und  $Q$  unterdrückt Resonanz; konkret  $|H(j10)| = \frac{|4-100|}{10 \cdot 100} = 0.096 \Rightarrow \approx -20$  dB.

### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 20 \log_{10}(0.04) - 20 \log_{10} \omega, & \omega \ll 2, \\ -\infty, & \omega = 2, \\ -40 + 20 \log_{10} \omega, & 2 \ll \omega \ll 10, \\ -20 - 20 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

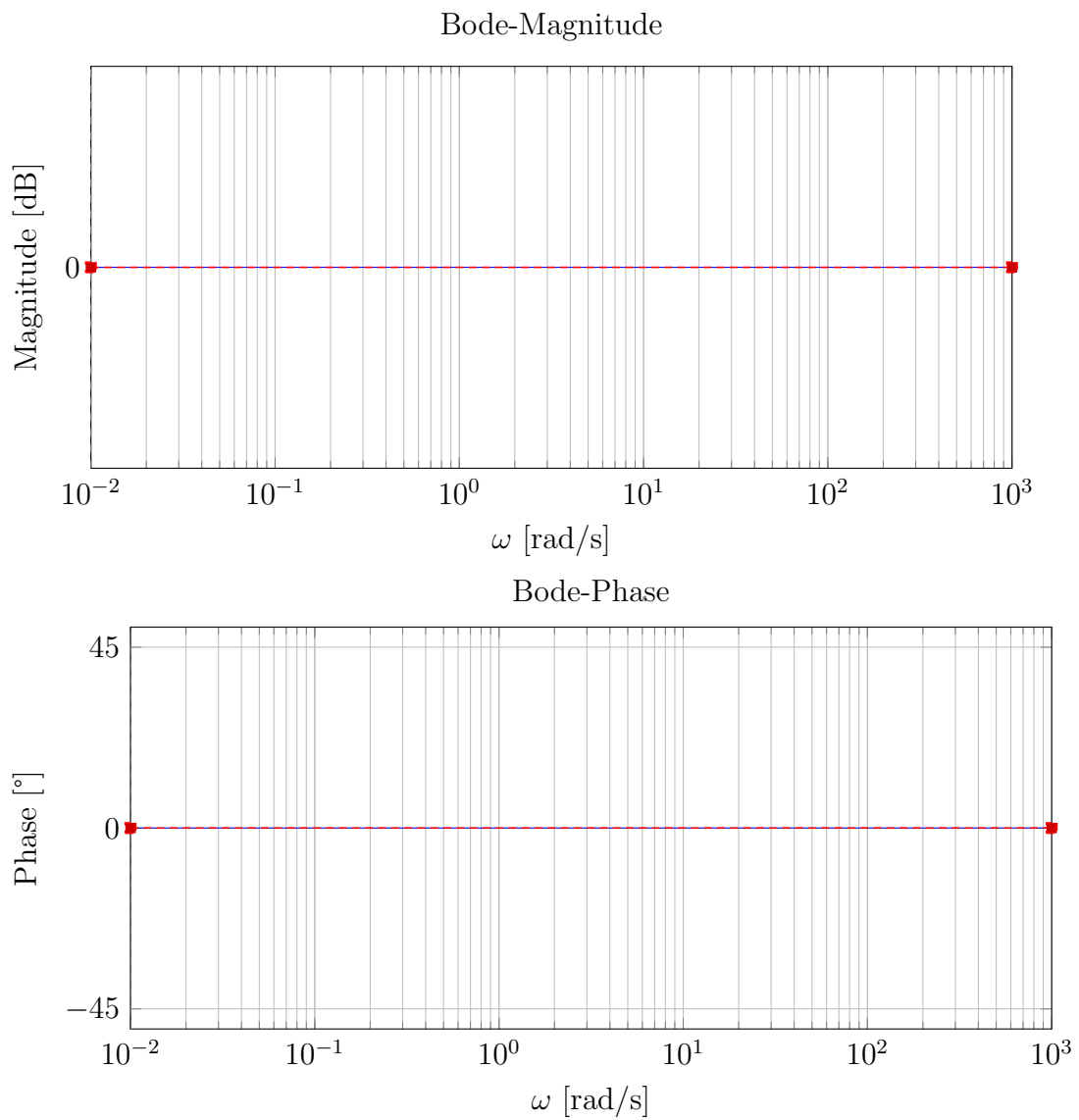
---

<sup>2</sup>Aufgrund der sehr kleinen Dämpfung  $\zeta$  wirkt der Phasenverlauf "chaotisch". Tatsächlich überlagern sich zwei  $180^\circ$ -Übergänge: zuerst der abrupte Sprung des Nullstellenpaares, direkt danach der vergleichsweise sanfte Abfall des Polpaares.

## Aufgabe R)

$$H(s) = \frac{s^2 + 2s + 10}{s^2 + 2s + 10} = 1.$$

### R.1 Bode-Diagramm



## R.2 Erklärung

**Schritt 1** Kürzung: Zähler und Nenner sind identisch, daher  $H(s) \equiv 1$ .  
DC-Faktor 1  $\Rightarrow |H|_{\text{DC}} = 0 \text{ dB}$ ; Anfangssteigung  $0 \text{ dB/dec}$ ; Phase  $0^\circ$ .

**Schritt 2** Keine Ecken: keine endlichen Pole/Nullstellen nach Kürzung, daher keine Eckfrequenzen und keine Phasen- und Magnitudenänderungen.  
Die Geradennäherungen decken sich exakt mit dem exakten Verlauf.

**Schritt 3** Grenzverhalten: für  $\omega \rightarrow 0$  und  $\omega \rightarrow \infty$  bleibt  $|H(j\omega)| = 1$  und  $\angle H(j\omega) = 0^\circ$ ; das gesamte Bode-Diagramm ist konstant.

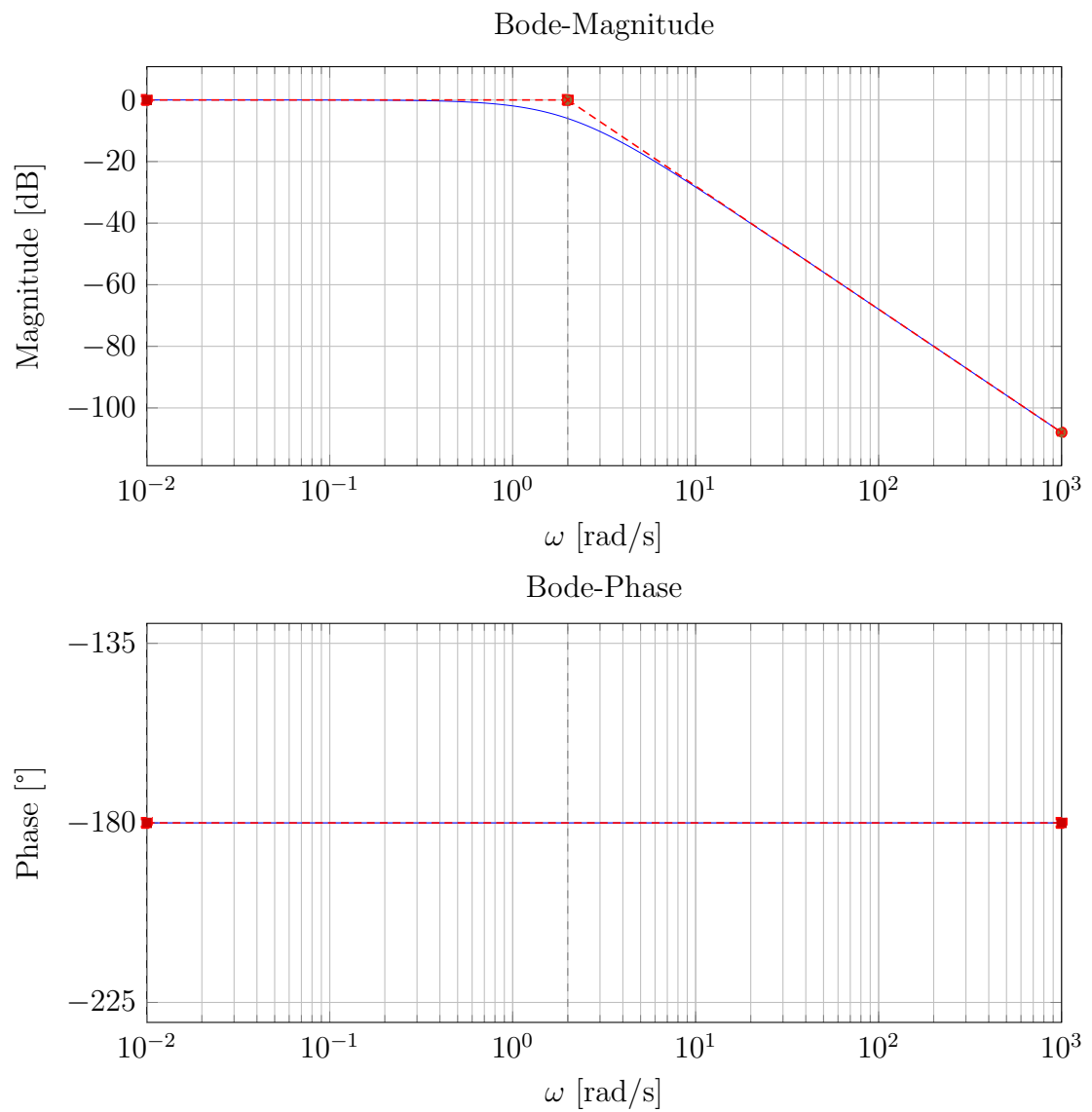
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 1, \\ 0, & \omega = 1, \\ 0, & \omega \gg 1, \end{cases}$$

## Aufgabe S)

$$H(s) = \frac{4}{s^2 - 4} = \frac{4}{(s - 2)(s + 2)}.$$

### S.1 Bode-Diagramm



## S.2 Erklärung

**Schritt 1** Faktorisierung:  $H(s) = \frac{4}{(s-2)(s+2)}$ . DC-Wert  $H(0) = -1 \Rightarrow |H|_{\text{DC}} = 0 \text{ dB}$ ; das negative Vorzeichen liefert eine konstante Phase von  $-180^\circ$ . Anfangssteigung  $0 \text{ dB/dec}$ .

**Schritt 2** Pole bei  $\omega_p = 2 \text{ rad/s}$  (einer RHP, einer LHP): Magnitudenbeitrag entspricht einem Doppelpol bei  $\omega = 2 \Rightarrow$  ab  $\omega = 2$  Slope  $-40 \text{ dB/dec}$ . Am Eckpunkt exakte Dämpfung  $-20 \log_{10} 2 \approx -6 \text{ dB}$ . Phasenverlauf: die entgegengesetzten Beiträge der LHP- und RHP-Polphase heben sich auf; netto bleibt die Phase für alle  $\omega$  konstant  $-180^\circ$ .

**Schritt 3** Grenzverhalten: für  $\omega \ll 2$  bleibt  $|H(j\omega)| \approx 1$ ; für  $\omega \gg 2$  folgt  $|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx -40 \log_{10}(\omega/2)$ ; die Phase bleibt über das gesamte Spektrum bei  $-180^\circ$ .

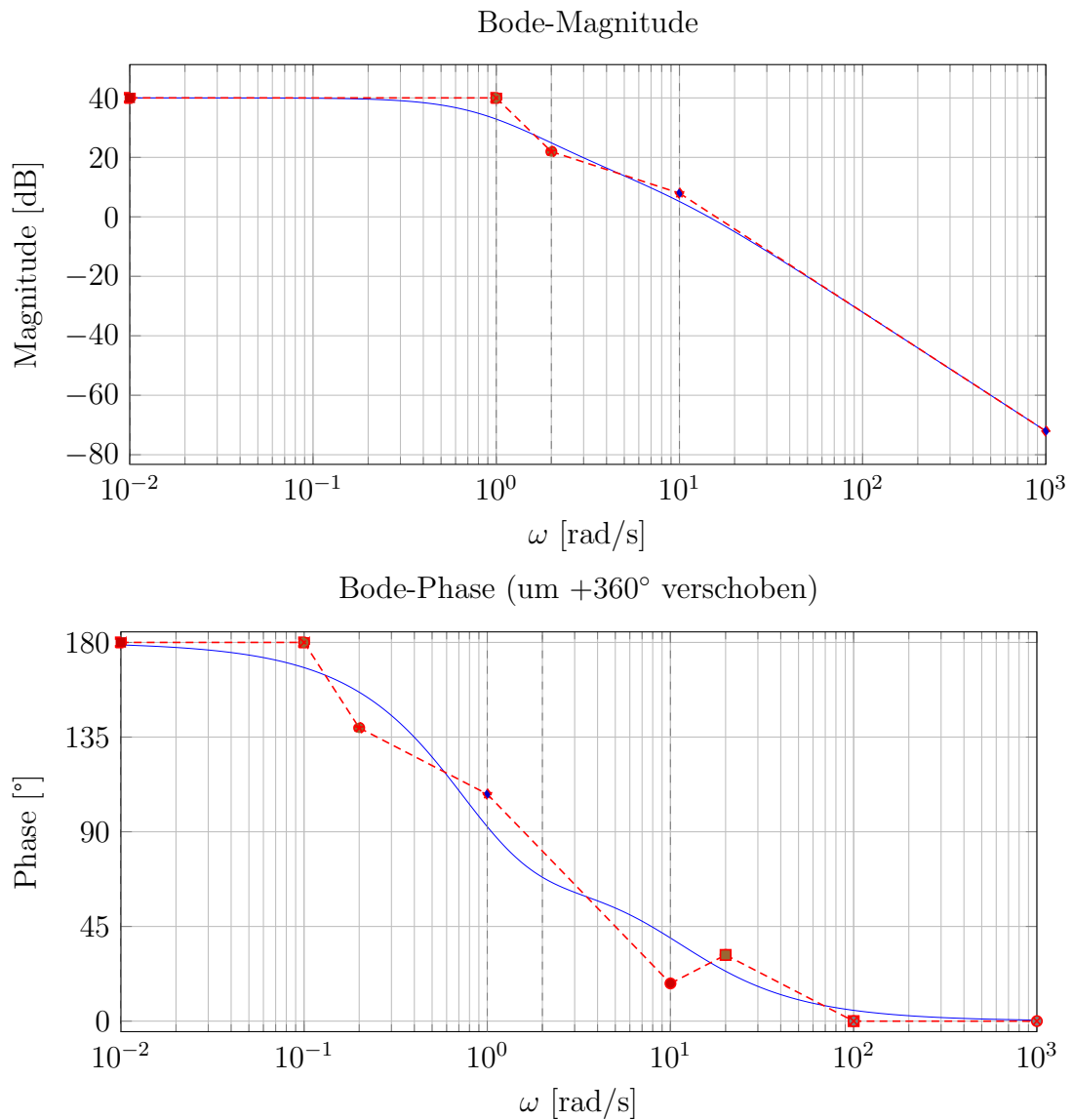
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 0, & \omega \ll 2, \\ -20 \log_{10} 2, & \omega = 2, \\ -40 \log_{10}(\omega/2), & \omega \gg 2, \end{cases}$$

## Aufgabe T)

$$H(s) = \frac{-1000 (s + 2)^2}{4 (s + 1)^3 (s + 10)} = -250 \frac{(s + 2)^2}{(s + 1)^3 (s + 10)} .$$

### T.1 Bode-Diagramm



## T.2 Erklärung

**Schritt 1** Konstante & Vorzeichen:  $H(0) = -100 \Rightarrow |H|_{\text{DC}} = 40 \text{ dB}$ , Anfangssteigung  $0 \text{ dB/dec}$ . Die Darstellung ist um  $+360^\circ$  verschoben: Startphase  $180^\circ$  (das negative Vorzeichen).

**Schritt 2** Dreifachpol bei  $\omega = 1 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 1$  Steigungsänderung um  $-60 \text{ dB/dec}$ ; Exakte Abweichung ggü. Geradennäherung  $-3 \cdot 10 \log_{10} 2 \approx -9 \text{ dB}$ . Phasenabfall dieses Poltripels über  $\omega \in [0.1, 10]$  um  $270^\circ$ .

**Schritt 3** Doppelnullstelle bei  $\omega = 2 \text{ rad/s}$  und Pol bei  $\omega = 10 \text{ rad/s}$ : die Doppelnull hebt die Slope ab  $\omega = 2$  um  $+40 \text{ dB/dec}$  (Netto  $-20 \text{ dB/dec}$  in  $(2, 10)$ ), der Pol bei  $\omega = 10$  senkt sie um weitere  $-20 \text{ dB/dec}$  (Netto  $-40 \text{ dB/dec}$  für  $\omega \gg 10$ ). Phasenbeiträge:  $+180^\circ$  der Doppelnullstelle über  $[0.2, 20]$ ,  $-90^\circ$  des Pols bei  $10$  über  $[1, 100]$ ; Die Phase verläuft von  $180^\circ$  ( $\omega \ll 0.1$ ) gegen  $0^\circ$  ( $100 \ll \omega$ ).

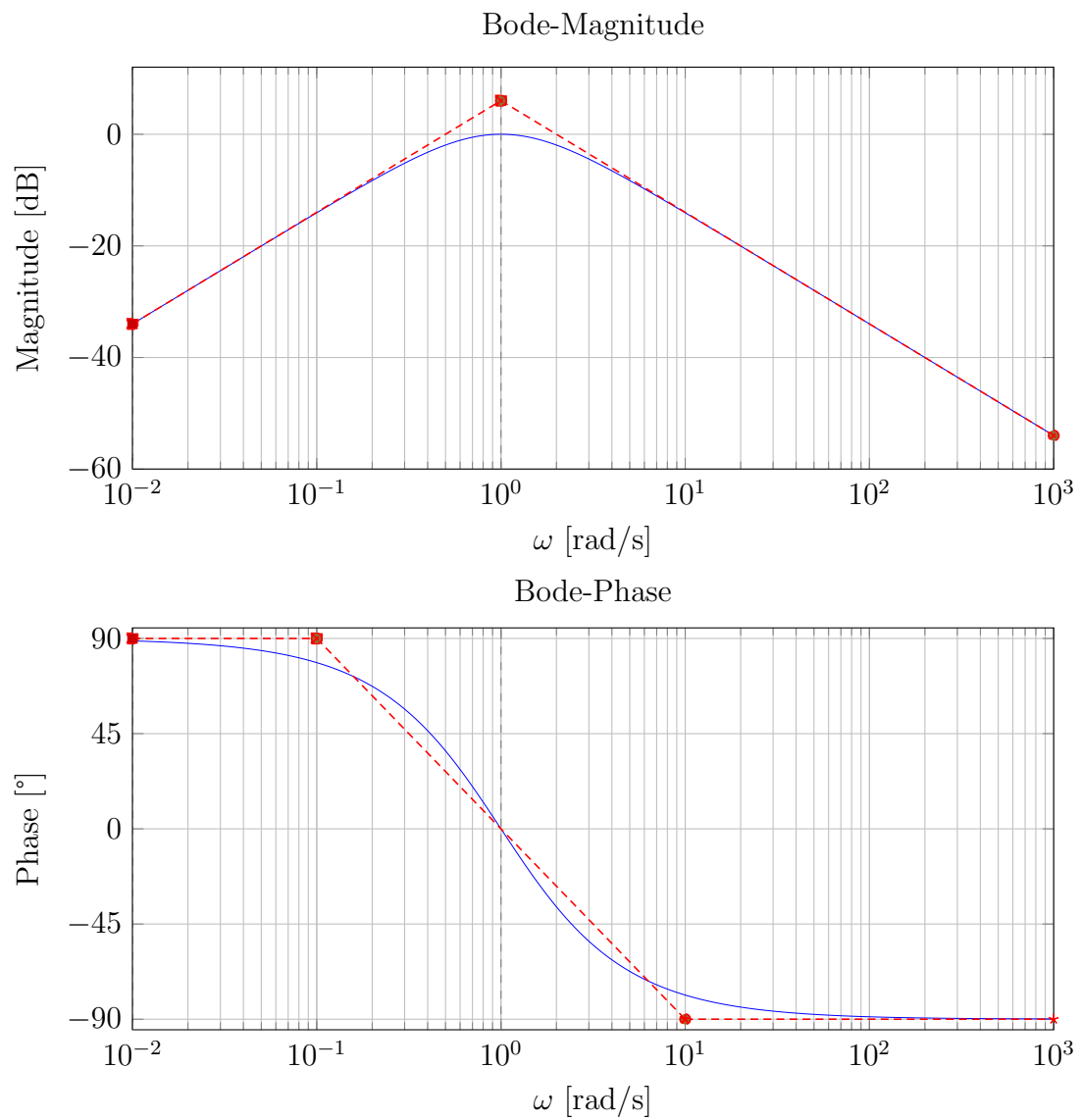
### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{\text{dB}} \approx \begin{cases} 40, & \omega \ll 1, \\ 40 - 60 \log_{10} \omega, & 1 \ll \omega \ll 2, \\ 40 - 60 \log_{10} 2 - 20 \log_{10}(\omega/2), & 2 \ll \omega \ll 10, \\ 40 - 60 \log_{10} 2 - 20 \log_{10} 5 - 40 \log_{10}(\omega/10), & \omega \gg 10, \end{cases}$$

## Aufgabe U)

$$H(s) = \frac{2s}{s^2 + 2s + 1} = \frac{2s}{(s+1)^2}.$$

### U.1 Bode-Diagramm





## U.2 Erklärung

**Schritt 1** Nullstelle im Ursprung und Faktor 2: für  $\omega \ll 1$  gilt  $|H(j\omega)| \approx 2\omega$   
 $\Rightarrow$  Startsteigung  $+20 \text{ dB/dec}$ , Fixpunkt bei  $|H(1j)|_{dB} = 20 \log_{10} 1 \approx 0 \text{ dB}$ ;  
Fixpunkt für Geradennäherung liegt ca.  $6 \text{ dB}$  über exakten Fixpunkt  $0 \text{ dB}$ .  
Startphase  $\approx +90^\circ$ .

**Schritt 2** Doppelter Pol bei  $\omega = 1 \text{ rad/s}$ : ab  $\omega = 1$  zusätzliche Steigungsänderung  
um  $-40 \text{ dB/dec}$ ; Netto-Slope für  $\omega \gg 1$  ist  $-20 \text{ dB/dec}$  ( $|H| \sim 2/\omega$ ).  
Phasenabfall der beiden Pole zusammen  $180^\circ$  über  $\omega \in [0.1, 10]$ ; Näherung:  
 $45^\circ - 90^\circ \log_{10} \omega$ .

**Schritt 3** Grenzverhalten:  $\omega \ll 1 \Rightarrow |H|_{dB} \approx 20 \log_{10} 2 + 20 \log_{10} \omega$ ,  $\angle H \approx +90^\circ$ ;  
 $\omega \gg 1 \Rightarrow |H|_{dB} \approx 20 \log_{10} 2 - 20 \log_{10} \omega$ ,  $\angle H \rightarrow -90^\circ$ .

### Stückweise Näherung

$$|H(j\omega)|_{dB} \approx \begin{cases} 20 \log_{10} 2 + 20 \log_{10} \omega, & \omega \ll 1, \\ 20 \log_{10} 2 - 20 \log_{10} 2 = 0, & \omega = 1, \\ 20 \log_{10} 2 - 20 \log_{10} \omega, & \omega \gg 1, \end{cases}$$