EL-4701 Modelos de Sistemas

Profesor: Ing. José Miguel Barboza Retana

## TUTORÍA 11. Transformada Z.

Tutor: Anthony Vega Padilla

• Ejercicio #1. Encuentre la transformada Z de:

$$x(n) = \frac{u(n-2)}{4^n}$$

Con su respectiva ROC.

• Ejercicio #2. Encuentre la transformada Z inversa de:

$$X(z) = \cos(z)$$

Sabiendo que el círculo unitario del plano z se encuentra en la ROC.

• Ejercicio #3. Encuentre por división polinomial la transformada Z inversa de:

$$X(z) = \frac{1 + z^{-1}}{1 + \frac{1}{3}z^{-1}}$$

Para las ROC:  $|z| > \frac{1}{3}$  y  $|z| < \frac{1}{3}$ .

• Ejercicio #4. Encuentre la transformada Z inversa de:

$$X(z) = \frac{1 - \frac{1}{3}z^{-1}}{(1 - z^{-1})(1 + 2z^{-1})}$$

Para la ROC: |z| > 2.

• Ejercicio #5. Encontrar la transformada Z inversa de:

$$X(z) = \frac{1}{256} \left[ \frac{256 - z^{-8}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \right] \quad ROC: |z| > 0$$