

# Instituto Politécnico Nacional



# Unidad Profesional Interdisciplinaria en Ingeniería y Tecnologías Avanzadas

Teoría de la información

#### Práctica 5

Implementación en hardware de un codificador y decodificador de canal

#### **Profesor**

Jorge Rojas Beltrán

#### **Alumno**

Alvarado Balbuena Jorge Anselmo

Grupo

2TM4

# Índice

1.	. Objetivo	4
2.	. Descripción	4
3.	Diagrama de circuito eléctrico de implementación 3.1. Timers utilizados	<b>5</b>
4.	. Código	6
5.	5.1. Coder	15
6.	. Palabras dato y codigo	18
7.	Síndrome vs patrón de error	19
8.	Listado de asignación de terminales	20
9.		
10	0.Conclusiones	24
Ír	ndice de figuras	
	5. Circuito lógico síndrome	4 5 5 14 15
	<ol> <li>Circuito lógico decodificador.</li> <li>Palabras dato y codigo.</li> <li>Síndrome vs patrón de error.</li> <li>Terminales.</li> <li>Diagrama principal.</li> </ol>	17 18 19 20 21

UPIITA-I	PN	Teoría de la Información						
11.	Codificador							
12.	Decodificador		23					
13.	Utilización		24					

## 1. Objetivo

Implementación en hardware de un codificador de canal de bloque mediante la utilizacion de dispositivos lógicos programables.

## 2. Descripción

A partir de una matriz generadora perteneciente a un CBS(n, k), se implementrán en dispositivo programable tanto la parte codificadora (coder) como la parte decodificadora (decoder) de dicho codificador, de acuerdo con el siguiente diagrama.

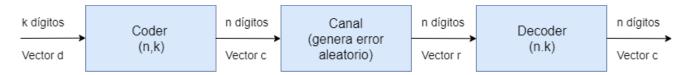


Figura 1: Daigrama a bloques general del codificador a implementar.

Reporte 4 Práctica 5

## 3. Diagrama de circuito eléctrico de implementación

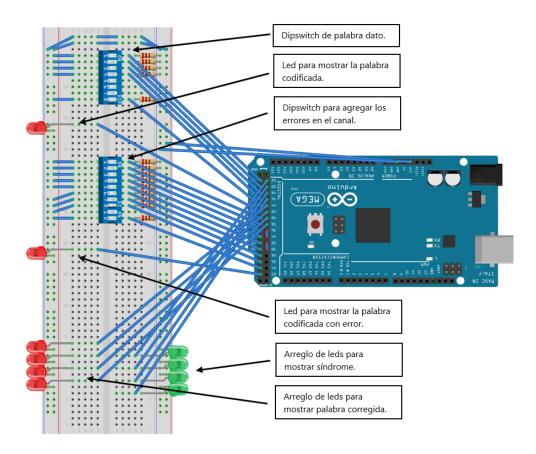


Figura 2: Circuito implementado.

### 3.1. Timers utilizados

Timer	Frecuencia
Inicio de proceso.	2 Hz
Transmisión de fuente a canal.	1 Hz
Transmisión de canal con error a decodificador.	1 Hz
Corrección de error en el decodificador.	1 Hz

Figura 3: Timers.

### 4. Código

```
1 // Libreria para operaciones logicas
_2 \# include < iso 646.h >
3 // Pins para palabra dato, control de fuente y muestra
4 // de transmision
5 #define D1 53
6 #define D2 51
7 #define D3 49
8 #define D4 47
10 #define CD 45
<sup>12</sup> #define C1 43
13 // Pins para error, control de canal y muestra
14 // de transmision
15 #define E1 41
16 #define E2 39
#define E3 37
18 #define E4 35
19 #define E5 33
20 #define E6 31
21 #define E7 29
22 #define E8 27
24 #define CE 25
26 #define C2 23
27 // Pins para sindrome
28 #define S1 52
29 #define S2 50
30 #define S3 48
31 #define S4 46
32 // Pins para palabra corregida
33 #define COR1 44
34 #define COR2 42
35 #define COR3 40
36 #define COR4 38
37 // Pins para canal
38 #define CCOUT1 36
39 #define CCIN1 34
40 // Pins para canal
41 #define CCOUT2 32
42 #define CCIN2 30
44 // Variables globales para codificacion y decodficacion
int d1, d2, d3, d4, cd, c1, c2;
int ce[8]{ 0,0,0,0,0,0,0,0};
int error [8] { 0,0,0,0,0,0,0,0};
```

```
48 int r[8] { 0,0,0,0,0,0,0,0};
  int sindrome [4] \{ 0,0,0,0 \};
  int cr[8] { 0,0,0,0,0,0,0,0};
51
  // Prototipo de funciones
  void ReadPins();
  void TransmisionCanalError(int codidgo[8]);
  void PatronError();
  void AgregaError();
  void ObtieneSindrome(int error[8]);
  void TransmisionErrorDecoder(int codidgo[8]);
  void DecodificaPalabra();
60
  // Funcion de inicio
61
  void setup()
62
63
  {
    // Asignar un modo a los pines a utilizar
64
65
    ReadPins();
    Serial . begin (9600);
66
    Serial.println("Puerto abierto");
67
68
69
  // Funcion de proceso principal
71
  void loop()
72
    // Condiciones iniciales
73
    delay (2000);
74
    digitalWrite(COR1, 0);
75
    digitalWrite(COR2, 0);
76
    digitalWrite(COR3, 0);
77
    digitalWrite(COR4, 0);
78
    digitalWrite(S1, 0);
79
    digitalWrite(S2, 0);
80
    digitalWrite(S3, 0);
81
82
    digitalWrite(S4, 0);
83
    // Control de fuente
84
    cd = digitalRead(CD);
85
    while (cd = 0)
86
      cd = digitalRead(CD); // Permitir transmision
87
88
    // Lectura de palabra dato
89
    int codigo [8] { 0,0,0,0,0,0,0,0};
90
    d1 = digitalRead(D1);
91
    d2 = digitalRead(D2);
92
    d3 = digitalRead(D3);
93
    d4 = digitalRead(D4);
94
95
    // Generacion de palabra codigo
96
    codigo[0] = d2 ^ d3 ^ d4;
97
    codigo[1] = d1 ^ d2 ^ d3;
```

```
codigo[2] = d1 ^ d2 ^ d4;
99
     codigo[3] = d1 ^ d3 ^ d4;
100
     codigo[4] = d1;
     codigo[5] = d2;
102
     codigo[6] = d3;
     codigo[7] = d4;
104
     // Se inicia la transmision de la fuente
106
     // al canal
     TransmisionCanalError(codigo);
108
     // Se prepara el error en el canal y se
110
     // controla la transmision
111
     if (digitalRead(CE))
112
113
       // Leer los errores a agregar
114
       PatronError();
       // Agrega el error a la palabra
116
       AgregaError();
117
       // Se transmite la palabra codigo con error al
118
       // decoder
119
       TransmisionErrorDecoder (ce);
       // Se obtiene el sindrome a partir del error
       // del canal
       ObtieneSindrome (error);
123
       // Se corrige la palabra recibida
124
       DecodificaPalabra();
125
126
127
128
   // Asignacion de modo en los pines
129
   void ReadPins()
130
131
     pinMode(D1, INPUT);
133
     pinMode (D2, INPUT);
     pinMode (D3, INPUT);
134
     pinMode(D4, INPUT);
136
     pinMode(CD, INPUT);
138
     pinMode (C1, OUTPUT);
139
140
     pinMode(E1, INPUT);
141
     pinMode (E2, INPUT);
142
     pinMode (E3, INPUT);
143
     pinMode (E4, INPUT);
144
     pinMode (E5, INPUT);
145
     pinMode (E6, INPUT);
146
     pinMode (E7, INPUT);
147
     pinMode (E8, INPUT);
148
149
```

```
pinMode (CE, INPUT);
150
151
     pinMode (C2, OUTPUT);
153
     pinMode (S1, OUTPUT);
154
     pinMode (S2, OUTPUT);
     pinMode (S3, OUTPUT);
156
     pinMode (S4, OUTPUT);
157
158
     pinMode (COR1, OUTPUT);
     pinMode (COR2, OUTPUT);
     pinMode (COR3, OUTPUT);
161
     pinMode (COR4, OUTPUT);
162
     pinMode (CCOUT1, OUTPUT);
164
     pinMode (CCOUT2, OUTPUT);
165
166
     pinMode (CCIN1, INPUT);
167
     pinMode (CCIN2, INPUT);
168
169
   void TransmisionCanalError(int codidgo[8])
172
     Serial.println("Transmision fuente -> canal");
173
     // Se inicia la transmision serial
174
     for (auto i = 0; i < 8; ++i)
175
       // Se transmite al canal
177
       digitalWrite(CCOUT1, codidgo[i]);
178
       // Se lee el dato transmitido al canal
       ce[i] = digitalRead(CCIN1);
180
       // Se muestra el dato recibido
       digitalWrite(C1, ce[i]);
182
       Serial.print(ce[i]);
183
       // Timer
184
       delay (1000);
185
186
     Serial.println();
187
     Serial.println("Transmision terminada");
188
     // Se liberan recursos
     digitalWrite(C1, 0);
190
191
   void PatronError()
194
     // Se leen los errores a agregar a
195
     // la palabra codigo
196
     error [0] = digitalRead (E1);
197
     error[1] = digitalRead(E2);
198
     error [2] = digitalRead (E3);
199
     error[3] = digitalRead(E4);
200
```

```
error[4] = digitalRead(E5);
201
     error [5] = digitalRead (E6);
202
     error [6] = digitalRead (E7);
203
     error[7] = digitalRead(E8);
204
     Serial.println("Patron error");
205
      /* for (int i = 0; i < 8; ++i)
206
        Serial.print(error[i]);
207
     Serial.println();*/
209
   void AgregaError()
211
212
     // Se busca donde fue configurado el error
213
     // y se agrega a la palabra codigo
214
     if (error[0]) ce[0] = ce[0] xor 1;
215
     if (error[1]) ce[1] = ce[1]
                                       xor 1;
216
     if (\operatorname{error}[2]) \operatorname{ce}[2] = \operatorname{ce}[2] \operatorname{xor} 1;
217
218
     if (error[3]) ce[3] = ce[3]
                                       xor 1;
     if (error[4]) ce[4] = ce[4] xor 1;
219
     if (\operatorname{error}[5]) \operatorname{ce}[5] = \operatorname{ce}[5] \operatorname{xor} 1;
     if (\operatorname{error}[6]) \operatorname{ce}[6] = \operatorname{ce}[6] xor 1;
221
     if (error[7]) ce[7] = ce[7] xor 1;
     /*Serial.println("Codigo con error");
223
     for (int i = 0; i < 8; ++i)
        Serial.print(ce[i]);
225
     Serial.println();*/
226
227
228
229
   void ObtieneSindrome(int error[8])
230
     // Si el canal dejo de transmitir se cancela la
231
     // operacion
232
     if (!cr[0] && !cr[1] && !cr[2] && !cr[3] && !cr[4] && !cr[5] &&
233
        ! cr [6]) return;
234
235
     // Se calcula el sindrome con base en la ecuaciones
236
     // obtenidas
237
     sindrome[0] = error[0] ^ error[5] ^ error[6] ^ error[7];
238
                                              ^ error [5] ^ error [6];
     sindrome[1] = error[1] ^ error[4]
239
     sindrome[2] = error[2] ^ error[4] ^ error[5] ^ error[7];
240
     sindrome[3] = error[3] ^ error[4] ^ error[6] ^ error[7];
242
     // Se muestra el sindrome en el arreglo de leds asignados
243
     // en el circuito
244
     digitalWrite(S1, sindrome[0]);
245
     digitalWrite (S2, sindrome [1]);
     digitalWrite(S3, sindrome[2]);
247
     digitalWrite(S4, sindrome[3]);
248
249
     /*Serial.println("Sindrome");
250
     for (int i = 0; i < 4; ++i)
251
```

```
Serial.print(sindrome[i]);
     Serial.println();*/
253
254
255
   void TransmisionErrorDecoder(int codidgo[8])
256
257
     // Se inicia la transmision serial
258
     Serial.println("Transmision error -> decoder");
259
     for (auto i = 0; i < 8; ++i)
260
        // Se transmite al canal
262
        digitalWrite(CCOUT2, codidgo[i]);
263
        // Se lee el dato transmitido al canal
264
        Serial.print(digitalRead(CCIN2));
265
        // Se muestra el dato recibido
266
        cr[i] = digitalRead (CCIN2);
267
        digitalWrite(C2, cr[i]);
268
        // Timer
269
        delay (1000);
270
271
     Serial.println();
     Serial.println("Transmision terminada");
273
274
     // Se liberan recursos
     digitalWrite(C2, 0);
276
277
   void DecodificaPalabra()
278
279
     // Si el sindrome es 0000, significa se interrumpio la
280
     // transmision o no se ha transmitido algo, por lo que se cancela
281
     // la function
282
     if (!sindrome[0] && !sindrome[1] && !sindrome[2] && !sindrome[3])
283
       return;
284
285
286
     // Con base la matriz H transouesta se verifican la siguientes condiciones
     // para corregir errores simples y dobles
287
     Serial.println("Corrigiendo errror");
288
     if (sindrome [0] && !sindrome [1] && !sindrome [2] && !sindrome [3]) //1000
289
     {
290
       \operatorname{cr}[0] = \operatorname{cr}[0] \operatorname{xor} 1;
     else if (!sindrome[0] && sindrome[1] && !sindrome[2] && !sindrome[3]) //0100
293
294
       \operatorname{cr}[1] = \operatorname{cr}[1] \operatorname{xor} 1;
296
     else if (!sindrome[0] && !sindrome[1] && sindrome[2] && !sindrome[3]) //0010
297
298
        \operatorname{cr}[2] = \operatorname{cr}[2] \operatorname{xor} 1;
299
300
301
     else if (!sindrome[0] && !sindrome[1] && !sindrome[2] && sindrome[3]) //0001
302
```

```
cr[3] = cr[3] xor 1;
303
       }
304
       else if (!sindrome[0] && sindrome[1] && sindrome[2] && sindrome[3]) //0111
305
306
          \operatorname{cr}[4] = \operatorname{cr}[4] \operatorname{xor} 1;
307
308
       else if (sindrome [0] && sindrome [1] && sindrome [2] &&! sindrome [3]) //1110
309
310
          \operatorname{cr}[5] = \operatorname{cr}[5] \operatorname{xor} 1;
311
312
       else if (sindrome [0] && sindrome [1] && !sindrome [2] && sindrome [3]) //1101
313
314
          \operatorname{cr}[6] = \operatorname{cr}[6] \operatorname{xor} 1;
315
316
       else if (sindrome [0] && !sindrome [1] && sindrome [2] && sindrome [3]) //1011
317
318
          \operatorname{cr}[7] = \operatorname{cr}[7] \operatorname{xor} 1;
319
320
       else if (!sindrome[0] && sindrome[1] && !sindrome[2] && sindrome[3]) //0101 doble
321
          2,4
322
          \operatorname{cr}[1] = \operatorname{cr}[1] \operatorname{xor} 1;
323
          \operatorname{cr}[3] = \operatorname{cr}[3] \operatorname{xor} 1;
324
325
       else if (sindrome[0] && !sindrome[1] && sindrome[2] && !sindrome[3]) //1010 doble
326
          1,3
327
          \operatorname{cr}[0] = \operatorname{cr}[0] \operatorname{xor} 1;
328
          \operatorname{cr}[2] = \operatorname{cr}[2] \operatorname{xor} 1;
329
330
331
       for (auto i = 4; i < 8; i++)
332
333
          Serial.print(cr[i]);
335
336
       // Se muestra la palabra corregida en el arrgle de
337
       // leds asignados
338
       digitalWrite(COR1, cr [4]);
339
       digitalWrite(COR2, cr[5]);
       digitalWrite(COR3, cr[6]);
341
       digitalWrite(COR4, cr[7]);
342
       Serial.println("");
343
       // Timer
344
       delay (1000);
345
```

### 5. Circuito lógico

#### 5.1. Coder

A partir de la matriz generadora G y la siguiente ecuación se pueden obtener la palabras código.

$$\vec{c} = \vec{d}G \tag{1}$$

Donde:

- $\vec{c}$ : palabra código.
- $\vec{d}$ : palabra doto.
- **G**: matriz generadora.

La matriz generadora es la siguiente:

$$G = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

El vector de la palabra dato es:

$$\vec{d} = [d_1 \ d_2 \ d_3 \ d_4] \tag{2}$$

Realizando la operación se podrán obtener los diferentes valores del vector  $\vec{c}$ . Las ecuaciones resultantes de esta operación son las siguientes.

$$c_1 = d_2 \bigoplus d_3 \bigoplus d_4$$

$$c_2 = d_1 \bigoplus d_2 \bigoplus d_3$$

$$c_3 = d_1 \bigoplus d_2 \bigoplus d_4$$

$$c_4 = d_1 \bigoplus d_3 \bigoplus d_4$$

$$c_5 = d_1$$

$$c_6 = d_2$$

$$c_7 = d_3$$

$$c_8 = d_4$$

Y la palabra código resultante es:

$$\vec{c} = [c_1 \ c_2 \ c_3 \ c_4 c_5 \ c_6 \ c_7 \ c_8] \tag{3}$$

### 5.1.1. Circuito lógico

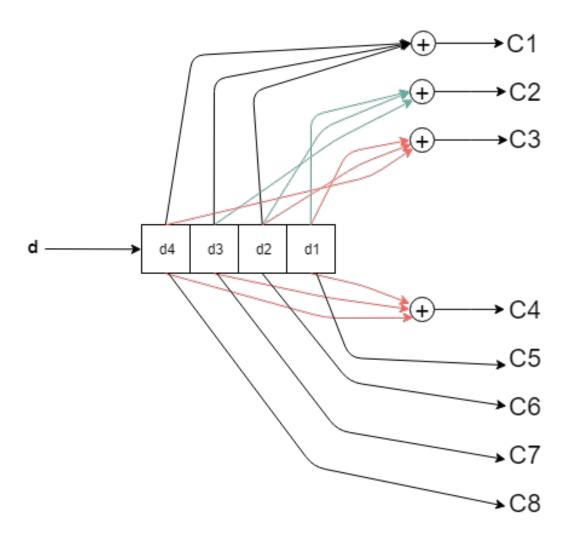


Figura 4: ircuito lógico codificador.

### 5.2. Decoder

Para el proceso de corrección y decodficacion se debe de ontener la matriz  $\mathbf{H}$ .

$$H = [IP^T] (4)$$

Para obtener la ecuaciones del Síndrome se cálcula H transpuesta.

$$H^{T} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Las ecuaciones del Síndrome son:

$$s_1 = r_1 + r_6 + r_7 + r_8$$

$$s_2 = r_2 + r_5 + r_6 + r_7$$

$$s_3 = r_3 + r_5 + r_6 + r_8$$

$$s_4 = r_4 + r_5 + r_7 + r_8$$

#### 5.2.1. Circuito lógico síndrome

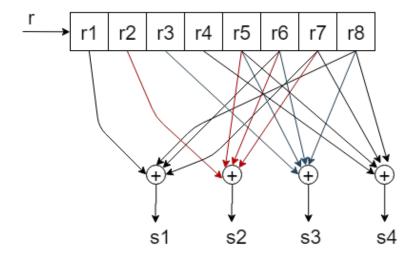


Figura 5: Circuito lógico síndrome.

Con ayuda de la misma matriz se pueden obtener las ecuaciones de error que ayudarán para la corrección de errores.

Errores simples.

$$e_{1} = s_{1} + \neg s_{2} + \neg s_{3} + \neg s_{4}$$

$$e_{2} = \neg s_{1} + s_{2} + \neg s_{3} + \neg s_{4}$$

$$e_{3} = \neg s_{1} + \neg s_{2} + s_{3} + \neg s_{4}$$

$$e_{4} = \neg s_{1} + \neg s_{2} + \neg s_{3} + s_{4}$$

$$e_{5} = \neg s_{1} + s_{2} + s_{3} + s_{4}$$

$$e_{6} = s_{1} + s_{2} + s_{3} + \neg s_{4}$$

$$e_{7} = s_{1} + s_{2} + \neg s_{3} + s_{4}$$

$$e_{8} = s_{1} + \neg s_{2} + s_{3} + s_{4}$$

Errores dobles.

$$e_{1,3} = s_1 + \neg s_2 + s_3 + \neg s_4$$
  
 $e_{2,4} = \neg s_1 + s_2 + \neg s_3 + s_4$ 

## 5.2.2. Circuito lógico decodificador

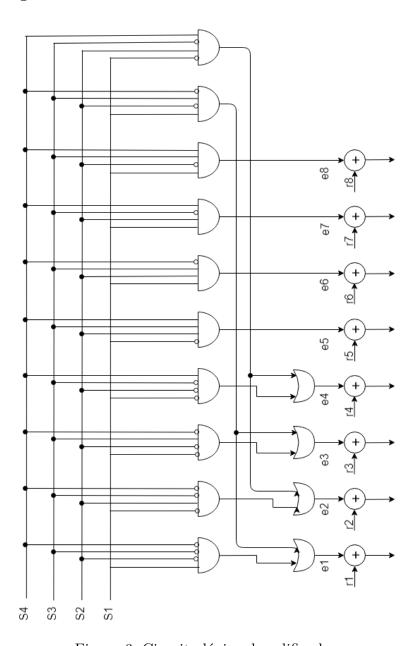


Figura 6: Circuito lógico decodificador.

# 6. Palabras dato y codigo

Palabra dato					Palabra código							
$d_1$	d <sub>2</sub>	d <sub>3</sub>	$d_4$		C1	C2	C3	C4	C5	C <sub>6</sub>	C7	C8
0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1		1	0	1	1	0	0	0	1
0	0	1	0		1	1	0	1	0	0	1	0
0	0	1	1		0	1	1	0	0	0	1	1
0	1	0	0		1	1	1	0	0	1	0	0
0	1	0	1		0	1	0	1	0	1	0	1
0	1	1	0		0	0	1	1	0	1	1	0
0	1	1	1		1	0	0	0	0	1	1	1
1	0	0	0		0	1	1	1	1	0	0	0
1	0	0	1		1	1	0	0	1	0	0	1
1	0	1	0		1	0	1	0	1	0	1	0
1	0	1	1		0	0	0	1	1	0	1	1
1	1	0	0		1	0	0	1	1	1	0	0
1	1	0	1		0	0	1	0	1	1	0	1
1	1	1	0		0	1	0	0	1	1	1	0
1	1	1	1		1	1	1	1	1	1	1	1

Figura 7: Palabras dato y codigo.

# 7. Síndrome vs patrón de error

Sínd	rome			Patro	Patrón de error							
S <sub>1</sub>	S <sub>2</sub>	S3	S <sub>4</sub>	e <sub>1</sub>	$e_2$	$e_3$	$e_4$	$e_5$	$e_6$	e <sub>7</sub>	$e_8$	
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	
0	1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	
0	0	1	0	0	0	1	0	0	0	0	0	
0	0	0	1	0	0	0	1	0	0	0	0	
0	1	1	1	0	0	0	0	1	0	0	0	
1	1	1	0	0	0	0	0	0	1	0	0	
1	1	0	1	0	0	0	0	0	0	1	0	
1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	1	
1	0	1	0	1	0	1	0	0	0	0	0	
0	1	0	1	0	1	0	1	0	0	0	0	

Figura 8: Síndrome vs patrón de error.

# 8. Listado de asignación de terminales

Pin	Función							
D1	Palabra dato posición 1							
D2	Palabra dato posición 2							
D3	Palabra dato posición 3							
D4	Palabra dato posición 4							
CD	Control de dip para la transmisión de							
	palabra código							
C1	Led para mostrar transmisión serial							
E1	Patrón de error en la posición 1							
E2	Patrón de error en la posición 2							
E3	Patrón de error en la posición 3							
E4	Patrón de error en la posición 4							
E5	Patrón de error en la posición 5							
E6	Patrón de error en la posición 6							
E7	Patrón de error en la posición 7							
E8	Patrón de error en la posición 8							
CE	Control de dip para la transmisión de							
	palabra código con error							
C2	Led para mostrar transmisión serial							
S1	Síndrome en la posición 1							
S2	Síndrome en la posición 2							
S3	Síndrome en la posición 3							
S4	Síndrome en la posición 4							
COR1	Palabra corregida en la posición 1							
COR2	Palabra corregida en la posición 2							
COR3	Palabra corregida en la posición 3							
COR4	Palabra corregida en la posición 4							
CCOUT1	Salida de fuente a canal							
CCIN1	Entrada de canal a bloque con error							
CCOUT2	Salida de bloque de error							
CCIN2	Enlace de canal hacia decodificador							

Figura 9: Terminales.

# 9. Diagramas de flujo

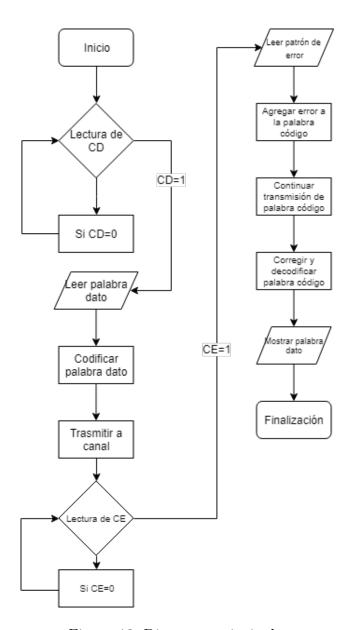


Figura 10: Diagrama principal.

### 9.1. Codificador

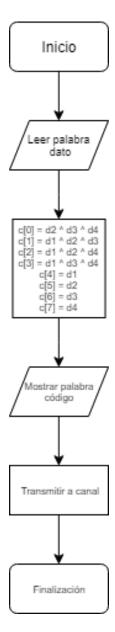


Figura 11: Codificador.

### 9.2. Decodificador

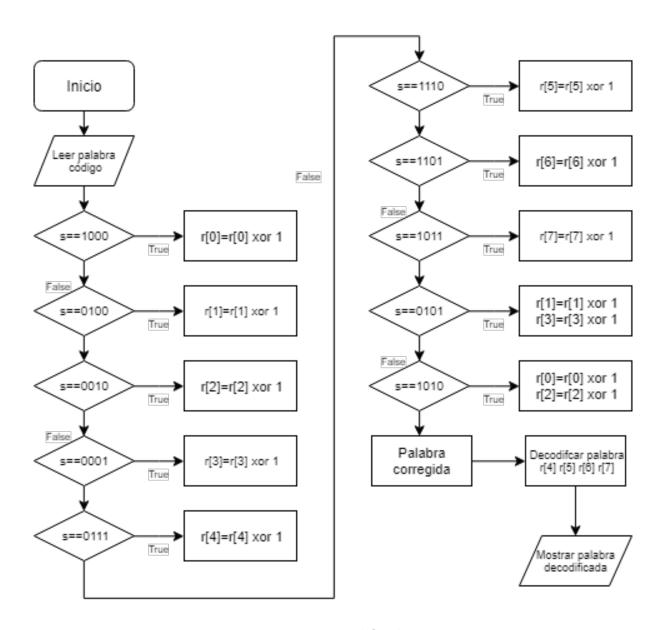


Figura 12: Decodificador.

### 9.3. Utilización de dispositivo

De acuerdo con información por el IDE de arduino, la utilización es la siguiente.

```
Subido

El Sketch usa 5036 bytes (1%) del espacio de almacenamiento de programa. El máximo es 253952 bytes.

Las variables Globales usan 378 bytes (4%) de la memoria dinámica, dejando 7814 bytes para las variables locales. El máximo es 8192 bytes.
```

Figura 13: Utilización.

## 10. Conclusiones