Universidad Autonóma de Nuevo León Facultad de Ciencias Fisico Matemáticas

Metodos Matemáticos de la Fisica II

Metodo numérico para obtener la matriz numerica inversa

Lissette Galvan Tlapale Raul Eduardo Santoy Flores Fernando Martinez Diaz

10 de noviembre de 2020

1. Introducción

Los calculos operacionales de matrices cuadradas por lo regular suelen complicarse cuando se incrementa su dimensión. Recurrimos a solucionarlo numericamente implementando el metodo de la **adjunta** para obtener la matriz inversa y la **regla de Cramer** para obtener los determinantes de todas las matrices obtenidas. Escribimos el codigo en fortran.

2. Creando la matriz de 9×9

Construimos la matriz A de dimensión n=9 con los siguientes ciclos

```
n = 9
Do i = 1,n
   A(i,i) = 4
end do
Do i = 1, n
   if (mod(i,3).ne.0.and.i.lt.9) then
      A(i,i+1) = -1
   if (mod(i-1,3).ne.0.and.i.gt.1) then
      A(i,i-1) = -1
   end if
   if (i.lt.7) then
      A(i,i+3) = -1
   end if
   if (i.gt.3) then
      A(i,i-3) = -1
   end if
end do
```

Como resultado obtenemos

```
Matriz A
          0. -1.
4. -1.
                    0.
                         0.
                              0.
                                   0.
                                         0.
               0. -1.
                         0.
                              0.
                                   0.
                                         0.
   -1.
          4.
               0.
                    0.
                        -1.
                              0.
                                   0.
                                         0.
               4. -1.
                         0.
                             -1.
                                   0.
                                         0.
             -1.
                    4.
   -1.
                        -1.
                              0.
                                  -1.
                                         0.
               0. -1.
                              0.
                                       -1.
                    0.
                         0.
0.
                                         0.
     0.
          0.
              -1.
                                  -1.
0.
                         0.
                   -1.
                             -1.
                                        -1.
                    0.
          0.
               0.
                              0.
     0.
                        -1.
                                         4.
```

Figura 1: Contruyendo matriz A a partir de ciclos

Construimos nuestro vector Y(i)

```
Y(1) = 75

Y(2) = 0

Y(3) = 50

Y(4) = 75

Y(5) = 0

Y(6) = 50

Y(7) = 175

Y(8) = 100

Y(9) = 150
```

Lo que sigue es aplicar el metodo de la adjunta para obtener la matriz inversa M, donde muchas de las variables son contadoras. Calculamos el determinante de A utilizando la subrutina TSuperior(n,A,b)

```
Call TSuperior(n,A,b)
DetA = (-1)**b
!Producto de la diagonal
Do i = 1, n
    DetA = DetA*A(i,i)
end do
Write(*,*) ' Det(A) =',DetA
```

Esta subrutina aprovecha las propiedades de los determinantes para reducir a una matriz triangular superior. La finalidad de esto es poder calcular el determinante de cualquier matriz cuadrada como el producto de los elementos en la diagonal de la matriz trangular superior que produce TSuperiro. La variable b es un contador de intercambio de renglones y n es la dimensión de la matriz a reducir. Las demas variales son contadoras o auxiliares.

```
!_____Reducción a matriz triangular superior_____
Subroutine TSuperior(d,M,b)
Real M,C,R
Integer i,k,t,d,b
Dimension M(10,10),C(10),R(10)
b = 0
Do i = 1, d - 1
   !Intercambio de renglones
  k = 0
  Do While (M(i,i).eq.O.AND.i.lt.d.AND.k.lt.d-i)
     k = k + 1
      if (M(i+k,i).ne.0) then
        Do t = 1, d
           R(t) = M(i,t)
           M(i,t) = M(i+k,t)
           M(i+k,t) = R(t)
         end do
        b = b + 1
      end if
```

```
end do
   !Vector columna
   Do k = 1, d
      C(k) = M(k,i)
   end do
   !Operación entre renglones (+)(-)
   Do k = i + 1, d
      !Proceso por eliminacion por el menor en el vector i
      Do While (C(k).ne.O.AND.t.le.d)
         M(k,t) = M(k,t) - (C(k)/C(i))*M(i,t)
         t = t + 1
      end do
   end do
end do
Return
End Subroutine
```

El determinante de A tiene que ser distinto de cero para poder aplicar construir la matriz adjunta Adj. Iterativamente se vuelve a llamar a la subrutina TSuperior para reduir las matrices obtenidas en el procedimiento y poder calcular su determinante.

```
if (DetA.ne.0) then
   Do i = 1, n
      Do j = 1, n
        !Construyendo el menor M(i,j)
         u = 1
         Do k = 1, n
            v = 0
            Do t = 1, n
               if (k.ne.i.AND.t.ne.j) then
                  v = v + 1
                  M(u,v) = A(k,t)
               end if
            end do
            if (v.eq.n-1) then
               u = u + 1
            end if
         end do
         d = n - 1
```

```
!Determinante del menor M(i,j)
                if (n.gt.2) then
                   Call TSuperior(d,M,b)
                end if
                Det(i,j) = (-1)**b
                Do k = 1, n - 1
                   Det(i,j) = Det(i,j)*M(k,k)
                end do
                !Elemento (i,j) de la matriz adjunta
                Adj(i,j) = (-1)**(i + j)*Det(i,j)
             end do
         end do
Por ultimo, se construye la matriz inversa IA
         !Matriz inversa
         Do i = 1, n
            Do j = 1, n
                IA(i,j) = Adj(j,i)/DetA
            end do
         end do
         Write(*,*) ' Matriz Inversa de A'
         Write(*,*) ','
         Do i = 1, n
            Write(*,99) (IA(i,j), j = 1, n)
         end do
  99
         Format (9f8.5,9X)
        Matriz Inversa de A
       0.25000 0.06667 0.01786 0.07177 0.04354 0.01946 0.02325 0.02239 0.01339
       0.00000 0.26667 0.07143 0.01914 0.08989 0.04969 0.01341 0.03585 0.02679
       0.00000 0.00000 0.26786 0.00478 0.02247 0.08613 0.00525 0.01652 0.03125
       0.00000 0.00000 0.00000 0.26794 0.08427 0.02816 0.07957 0.05370 0.02679
       0.00000 0.00000 0.00000 0.00000 0.29354 0.09317 0.02515 0.10448 0.06250
       0.00000\ 0.00000\ 0.00000\ 0.00000\ 0.29482\ 0.00760\ 0.03025\ 0.09821
```

Figura 2: Matriz Inversa de A

```
Write(*,*) ' '
Write(*,*) 'Soluciones T(i,j) expresada en vector'
Write(*,*) ' '
Do i = 1, n
    T(i) = 0
```

```
Do j = 1, n
            T(i) = T(i) + IA(i,j)*Y(j)
            end do
            Write(*,*) 'T(',i,') =',X(i)
            end do

end if

PAUSE
END PROGRAM
```

Obteniendo como resultados

```
Soluciones T(i,j) expresada en Matriz
X(1) = 34.3143997
X(2) = 17.4408131
X(3) = 25.3172779
X(4) = 44.8167877
X(5) = 28.8815746
X(6) = 33.8283043
X(7) = 60.7140388
X(8) = 44.5429115
X(9) = 44.8660736
```

Figura 3: Soluciones $T_{i,i}$