roscd 找出pkg 路經

roscd aikit 找出整體路徑

<launch>檔

有<node> 有開始，有結束 pkg是packchage，type 類

有<include> rosrun 啟動程式

file=”$(find 路經名>..........

就是找出路經

如 : file=”$(find aikit\_chassis)/launcg/urdf.launch”

<!-- XXX --> 注釋