Липецкий государственный технический университет

Факультет автоматизации и информатики Кафедра электропривода

КУРСОВОЙ ПРОЕКТ

по электрическим машинам

«Проектирование асинхронного двигателя с короткозамкнутым ротором»

Вариант 31

Студент Кондратьев С.Е.

Группа АСМР-19-1

Руководитель Шишлин Д.И.

к.т.н, доцент

КУРСОВОЙ ПРОЕКТ

По дисциплине	ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ МАШИНЫ
тто дисциплине	

(наименование учебной дисциплины согласно учебному плану)

Студент группы: АСМР-19-1

Кондратьев С.Е.

Тема: Проектирование асинхронного двигателя с короткозамкнутым ротором

2. Исходные данные к проекту: Вариант 31;

Номинальная мощность P = 55 кВт;

Число фаз -3;

Номинальное напряжение $U_{\rm H}$ = 380 В ($U_{\rm \Phi}$ = 220 В);

Частота питающего напряжения – 50 Гц;

Синхронная скорость 3000 об/мин;

Способ охлаждения – самовентиляция ІСО 141;

Режим работы – длительный.

Базовая модель двигатель серии 4A225M2, конструктивное исполнение IM1001, исполнение по защите IP44, класс нагревостойкости изоляции F.

3. Содержание пояснительной записки:

Определение главных размеров; расчет обмотки, электромагнитных нагрузок, числа пазов статора; определение размеров зубцовой зоны статора и воздушного зазора; расчет обмотки, пазов и ярма ротора; расчет намагничивающего тока; расчет параметров рабочего режима двигателя; расчет потерь в стали и механических потерь; расчет рабочих и пусковых характеристик; тепловой расчет двигателя – определение превышений температур.

Перечень графического материала: чертеж общего вида асинхронного двигателя

4. Срок сдачи законченного проекта

28 декабря

2021 г.

Руководитель проекта: к.т.н, доцент ______ / Шишлин Д.И./

Дата выдачи задания:

7 сентября 2021 г.

Аннотация

С.49. Ил.6. Табл.2. Литература 3 назв.

Основной задачей проектирования асинхронного двигателя, как и любой электрической машины, является выбор оптимальных параметров (главные размеры, расчет потерь, тепловой и вентиляционный расчеты и др.) проектируемой машины. Ниже представлен расчет параметров асинхронного двигателя. Также собраны в таблицу данные расчета рабочих характеристик асинхронного двигателя и данные расчета пусковых характеристик.

Оглавление

Введение	5
1 Выбор главных размеров	6
2 Определение Z_1 , w_1 и сечения провода обмотки статора	8
3 Расчёт размеров зубцовой зоны статора и воздушного зазора	11
4 Расчёт ротора	13
5 Расчёт намагничивающего тока	16
6 Параметры рабочего режима	20
7 Расчёт потерь	26
8 Расчёт рабочих и пусковых характеристик	30
9 Тепловой расчет и расчет вентиляции	45
Заключение	49
Список используемой литературы	50

Введение

Асинхронный двигатель является преобразователем электрической энергии в механическую и составляет основу большинства механизмов использующихся во всех отраслях народного хозяйства.

В настоящее время асинхронные двигатели потребляют более 70% вырабатываемой электрической энергии, на их изготовление расходуется большое количество дефицитных материалов: обмоточные меди, изоляции, электрической стали и других затрат.

На ремонт и обслуживание асинхронных двигателей в эксплуатации средства составляют более 5% затрат из обслуживания всего установленного оборудования.

Поэтому создание высокоэкономичных и надежных асинхронных двигателей является важнейшей задачей, Серия 4А подходит в качестве прототипа при проектировании.

1 Выбор главных размеров

Число пар полюсов

$$p = \frac{60 \cdot f}{n_1} = \frac{60 \cdot 50}{3000} = 1$$

где n_1 – синхронная частота вращения, об/мин; f— частота питания, Γ ц.

Высота оси вращения h=225 мм. Диаметр $D_a=0,\!392$ м. Внутренний диаметр статора. $K_D=0.52$

$$D = K_D \cdot D_a = 0,52 \cdot 0,392 = 0,204$$
, M.

(Базовый двигатель 4А80В2 с однослойной обмоткой).

Полюсное деление

$$\tau = \frac{\pi \cdot D}{2 \cdot p} = \frac{\pi \cdot D}{2} = 0.32$$
, M.

Расчётная мощность

$$P' = P_2 \frac{k_E}{\eta \cdot \cos \varphi} = 65810, B_T,$$

где P_2 — мощность на валу двигателя, B_7 ; k_E — отношение ЭДС обмотки статора к номинальному напряжению. k_E = 0,98; η = 0,90 и $\cos \varphi$ = 0,91. Электромагнитные нагрузки A = 40000 A/м, B_δ =0,74 Тл. Обмоточный коэффициент для однослойной обмотки k_{obl} = 0,95.

Расчётная длина магнитопровода (зазора):

$$l_{\delta} = \frac{P'}{k_{\scriptscriptstyle B} \cdot D^2 \cdot \Omega \cdot k_{\scriptscriptstyle o \acute{o} 1} \cdot A \cdot B_{\scriptscriptstyle \delta}} = \frac{65810}{1.11 \cdot 0,204^2 \cdot 314,159 \cdot 0,95 \cdot 40000 \cdot 0,74} = 0,161 \text{, m.}$$

Синхронная угловая частота двигателя определяется по формуле:

$$\Omega = \frac{2 \cdot \pi \cdot f}{p} = \frac{2\pi \cdot 50}{1} = 314,159$$
, рад/с.

Отношение

$$\lambda = \frac{l_{\delta}}{\tau} = \frac{0.161}{0.32} = 0.504$$
.

Значение λ находится в допустимых пределах и изменение h не требуется.

2 Определение Z_1 , w_1 и сечения провода обмотки статора

Предельные значения $t_{1\text{max}} = 18$ мм; $t_{1\text{min}} = 16$ мм. Число пазов статора

$$Z_{1\min} = \frac{\pi \cdot D}{t_{1\max}} = \frac{\pi \cdot 0,204}{0,018} = 35,577;$$

$$Z_{1\text{max}} = \frac{\pi \cdot D}{t_{1\text{min}}} = \frac{\pi \cdot 0,204}{0,016} = 40,024.$$

Принимаем Z_1 =36, тогда

$$q = \frac{Z_1}{2 \cdot p \cdot m} = \frac{36}{2 \cdot 1 \cdot 3} = 6$$
.

Зубцовое деление статора (окончательно)

$$t_1 = \frac{\pi \cdot D}{2 \cdot p \cdot m \cdot q} = \frac{\pi \cdot 0,204}{2 \cdot 1 \cdot 3 \cdot 3} = 0,018, \text{ M}.$$

Число (целое) эффективных проводников в пазу (предварительно при условии a=1) (нет параллельных ветвей).

$$I_{1H} = \frac{P_2}{m \cdot U_{1H} \cdot \cos \varphi \cdot \eta} = \frac{55000}{3 \cdot 220 \cdot 0,91 \cdot 0,90} = 101,75$$
, A.

$$u \, \text{'}\Pi = \frac{\pi \cdot D \cdot A}{I1\mu \cdot Z1} = \frac{\pi \cdot 0,204 \cdot 40000}{36} = 6,993.$$

Принимаем a = 2.

$$u_n = a \cdot u' = 14$$
.

Окончательные значения числа витков фазы, линейной нагрузки и магнитного потока.

$$w_1 = \frac{u_n \cdot Z_1}{2 \cdot a \cdot m} = 42$$
;

$$A = \frac{2 \cdot I_{1n} \cdot w_1 \cdot m}{\pi \cdot D} = 4,004 \cdot 10^4, \text{ A/m};$$

$$\Phi = \frac{k_E \cdot U_{1H}}{4 \cdot k_B \cdot w_1 \cdot k_{ool} \cdot f_1} = 0,024, \text{ B6}.$$

Индукция в воздушном зазоре

$$B_{\delta} = \frac{p \cdot \Phi}{D \cdot l_{\delta}} = 0,739$$
, Тл.

A и B_δ находятся в допустимых пределах.

Плотность тока в обмотке статора (предварительно) $AJ_1 = 185\cdot 10^9$

$$J_1 = \frac{AJ_1}{A} = 4,625 \cdot 10^6, \text{ A/m}^2.$$

Площадь поперечного сечения эффективного проводника (предварительно)

$$q_{9\phi} = \frac{I_{1H}}{a \cdot J1} = 11$$
, MM².

Принимаем $n_{\rm эл} = 10$

$$q_{3\pi} = \frac{q_{3\phi}}{n_{3\pi}} = 1,1, \text{ MM}^2.$$

Обмоточный провод ПЭТВ: $d_{\scriptscriptstyle 3Л}$ = 1,18 мм; $d_{\scriptscriptstyle ИЗ}$ =1,26 мм; $q_{\scriptscriptstyle 3Л}$ =1,094 мм².

$$q_{3\phi} = q_{3\pi} \cdot n_{3\pi} = 10,94$$
, mm².

Плотность тока статора (окончательно)

$$J_1 = \frac{I_{1H}}{a \cdot q_{_{3N}} \cdot n_{_{3N}}} = 4,65 \cdot 10^6, \text{ A/mm}^2.$$

3 Расчёт размеров зубцовой зоны статора и воздушного зазора

Паз статора определяем с соотношением размеров, обеспечивающим параллельность боковых граней зубцов. B_{z1} =1,6 Тл, B_a =1,4 Тл, k_c =0,97.

$$b_{z1} = \frac{B_{\delta} \cdot t_1 \cdot l_{\delta}}{B_{z1} \cdot l_{cm1} \cdot k_c} = \frac{0,704 \cdot 0,014 \cdot 0,087}{1,6 \cdot 0,087 \cdot 0,97} = 8, \text{ MM};$$

$$h_a = \frac{\Phi}{2B_a \cdot l_{cm1} \cdot k_c} = \frac{0,005}{2 \cdot 1, 4 \cdot 0,087 \cdot 0,97} = 55$$
, MM.

Размеры паза в штампе принимаем $b_{\rm m}$ = 4 мм; $h_{\rm m}$ = 1 мм, где $h_{\rm m}$ высота шлица паза; $b_{\rm m}$ ширина шлица паза.

$$h_n = \frac{D_a - D}{2} - h_a = \frac{0.149 - 0.077}{2} - 20 = 39$$
, mm;

$$b_1 = \frac{\pi \cdot (D + 2h_n)}{Z_1} - b_{z1} = \frac{\pi \cdot (77 + 2 \cdot 15, 7)}{18} - 6 = 16$$
, MM;

$$b_2 = \frac{\pi \cdot (D + 2h_n - b_m) - Z_1 \cdot b_{Z1}}{Z_1 - \pi} = \frac{\pi \cdot (77 + 2 \cdot 15, 7 - 1, 5) - 18 \cdot 6}{18 - \pi} = 10, \text{ MM};$$

$$h_1 = h_{\Pi.K} = h_n - \left(h_{uu} + \frac{b_2 - b_{uu}}{2}\right) = 16 - \left(0.5 + \frac{8.8 - 1.5}{2}\right) = 35$$
, MM.

Размеры паза свету с учётом припуска на сборку

$$b_1' = b_1 - \Delta b_{II} = 16 - 0, 2 = 15, 8$$
, mm;

$$b_2^{'} = b_2 - \Delta h_{II} = 10 - 0, 2 = 9, 8$$
, mm;

$$h_1' = h_1 - \Delta h_{II} = 35 - 0, 2 = 34, 8, MM,$$

где b'_{π} и h'_{π} — размеры паза "в свету", полученные при расчете заполнения паза проводниками обмотки и изоляцией.

Площадь поперечного сечения паза для размещения проводников

$$S_n' = \frac{b_1' + b_2'}{2} h_1' - S_{us} - S_{np} = \frac{12,6+8,6}{2} \cdot 11,3-21,2-0 = 399,8, \text{ MM}^2.$$

Площадь поперечного сечения прокладок и корпусной изоляции в пазу $S_{np}\!\!=\!\!0,$

$$Su3 = bu3 \cdot (2 \cdot h_n + b_1 + b_2) = 0.35 \cdot (2 \cdot 15.7 + 12.8 + 8.8) = 41.298$$
, mm².

Односторонняя толщина изоляции в пазу $b_{\mbox{\tiny H3}} = 0{,}35$ мм. Коэффициент заполнения паза

$$k_{3} = \frac{d_{u3}^{2} \cdot u_{n} \cdot n_{37}}{S_{n}^{'}} = \frac{\left(0,49 \cdot 10^{-3}\right)^{2} \cdot 144 \cdot 2}{99,1} = 0,556.$$

 ${\bf k_{\rm 3}}$ находится в допустимых пределах. Уточнение размеров паза не требуется.

4 Расчёт ротора

Воздушный зазор δ =1,2 мм. Число пазов ротора Z_2 = 28. Внешний диаметр

$$D_2 = D - 2 \cdot \delta = 0,201$$
, M.

Длина магнитопровода ротора $L_2 = L_1 = 0,161$ м. Зубцовое деление

$$t_{z2} = \frac{\pi D_2}{Z_2} = \frac{\pi \cdot 0,077}{15} = 23$$
, MM.

Внутренний диаметр ротора равен диаметру вала, так как сердечник ротора непосредственно насаживается на вал ($k_{\rm B}=0.23$)

$$D_j = D_B = k_B \cdot D_A = 0,23 \cdot 0,392 = 0,09$$
, mm.

Ток в стержне ротора

$$I_2 = k_i \cdot I_1 \cdot v_1 = 0,928 \cdot 4,07 \cdot 82,08 = 807,326$$
, A,

где $k_i = 0.2 + 0.8 \cdot \cos \varphi = 0.928$.

$$v_i = \frac{2 \cdot m_1 \cdot w_1 \cdot k_{o\bar{o}1}}{Z_2} = \frac{2 \cdot 3 \cdot 0,95}{28} = 8,55.$$

Площадь поперечного сечения стержня (предварительно)

$$q_c = \frac{I_2}{J_2} = \frac{807,326}{3,3 \cdot 10^6} = 244,6, \text{ MM}^2.$$

Плотность тока в литой клетке принимаем $J_2=3,3\cdot 10^6~{\rm A/m}^2$. Паз ротора принимаем $b_{\rm III}=1,5~{\rm MM},\,h_{\rm III}=0,7~{\rm MM},\,h_{\rm III}'=0,3~{\rm MM}.$

При $B_{z2} = 1,8$ Тл

$$b_{z2\partial on} = \frac{B_{\delta} \cdot t_2 \cdot l\delta}{B_{z2} \cdot l_{cm2} \cdot k_c} = \frac{0,704 \cdot 0,016 \cdot 0,087}{1,8 \cdot 0,087 \cdot 0,97} = 10, \text{ MM.}$$

Размеры паза

$$b_{1} = \frac{\pi \left(D_{2} + 2h_{uu} - 2h_{uu}^{'}\right) - Z_{2} \cdot b_{z2}}{Z_{2} + \pi} = \frac{\pi \left(0,077 + 2 \cdot 0,5 - 2 \cdot 1\right) - 15 \cdot 6}{28 + \pi} = 11,789, \text{ MM};$$

$$b_2 = \sqrt{\frac{b_1^2 \left(\frac{Z_2}{\pi} + \frac{\pi}{2}\right) - q_c \cdot 4}{\frac{Z_2}{\pi} - \frac{\pi}{2}}} = \sqrt{\frac{7,751 \cdot \left(\frac{28}{\pi} + \frac{\pi}{2}\right) - 0,94 \cdot 4}{\frac{28}{\pi} - \frac{\pi}{2}}} = 8,073, \text{ MM};$$

$$h_1 = (b_1 - b_2) \cdot \frac{Z2}{2 \cdot \pi} = (7,751 - 1,31) \cdot \frac{15}{2 \cdot \pi} = 16,561$$
, MM.

Принимаем $b_1 = 12$ мм, $b_2 = 8$ мм, $h_1 = 17$ мм. Полная высота паза:

$$h_{n2} = h_{uu} + h_{uu} + \frac{b_1}{2} + h1 + \frac{b_2}{2} = 0,5 + 1 + \frac{7,751}{2} + 15,379 + \frac{1,31}{2} = 28$$
, MM.

Принимаем $h_{\pi 2} = 28$. Сечение стержня

$$q_c = \left(\frac{\pi}{8}\right) \cdot \left(b_1^2 + b_2^2\right) + 0.5\left(b_1 + b_2\right)h_1 = 251,681$$
, mm².

Плотность тока в стержне

$$J_2 = \frac{I_2}{q_c} = \frac{810,013}{251,681 \cdot 10^{-6}} = 3,208 \cdot 10^{-6}, \text{ A/M}^2.$$

Короткозамыкающие кольца. Площадь поперечного сечения

$$q_{\kappa_{I}} = \frac{I_{\kappa_{I}}}{J_{\kappa_{I}}} = \frac{745,541}{2,896 \cdot 10^{6}} = 1000$$
, mm²;

$$I_{\kappa \pi} = \frac{I_2}{\Lambda} = \frac{310,013}{0.416} = 3605, A,$$

где

$$\Delta = 2 \sin \frac{\alpha \cdot z}{2} = 2 \sin \frac{\pi \cdot p}{Z_2} = 2 \sin \frac{\pi \cdot 2}{15} = 0,224;$$

$$J_{KJI} = 0.85J_2 = 0.85 \cdot 3.407 \cdot 10^6 = 2.727 \cdot 10^6 \text{ A/m}^2.$$

Размеры замыкающих колец:

$$b_{\text{к.t.}} = 1,25 \cdot h_{\text{11}2} = 1,25 \cdot 21 = 35 \text{ mm};$$

$$a_{K\Pi} = \frac{q_{K\Pi}}{b_{K\Pi}} = \frac{257,4}{26,25} = 37,779 \text{ mm};$$

$$q_{_{K\!\Pi}} = b_{_{K\!\Pi}} \cdot a_{_{K\!\Pi}} = 26,25 \cdot 9,807 = 1322 \text{ mm}^2;$$

$$D_{\text{K,cp}} = D_2 - b_{\text{KJI}} = 77 - 26,25 = 166,44 \text{ MM}^2.$$

5 Расчёт намагничивающего тока

Магнитное напряжение воздушного зазора

$$F_{\delta} = \frac{2}{\mu_0} \cdot B_{\delta} \cdot k_{\delta} \cdot \delta = 1,59 \cdot 10^6 \cdot 0,704 \cdot 1,05 \cdot 0,4 \cdot 10^{-3} = 1551, A,$$

где B_{δ} — индукция в воздушном зазоре, Тл, рассчитанная по окончательно принятому числу витков в фазе обмотки $w_{\rm l}$ и обмоточному коэффициенту $k_{o\delta 1}$ определенному для принятой в машине обмотки. δ — воздушный зазор, м; k_{δ} — коэффициент воздушного зазора:

$$k_{\delta} = \frac{t_1}{t_1 - \gamma \cdot \delta} = \frac{14}{14 - 1.608 \cdot 0.4} = 1,099$$

 μ_0 — магнитная проницаемость: $\mu_0 = 4 \cdot 10^{-7}$, Γ н/м.

При

$$\gamma = \frac{\left(\frac{b_{u1}}{\delta}\right)^2}{5 + \frac{b_{u1}}{\delta}} = \frac{\left(\frac{1,5}{0,4}\right)^2}{5 + \frac{1,5}{0,4}} = 1,333$$

Значения индукций в зубьях:

$$B_{Z1} = \frac{B_{\delta} \cdot t_1 \cdot l_{\delta}}{b_{z_1} \cdot t_{cm_1} \cdot k_c} = \frac{0,704 \cdot 14 \cdot 87}{6 \cdot 0,087 \cdot 10^3 \cdot 0,97} = 1,6, \text{ Tn};$$

$$B_{Z2} = \frac{B_{\delta} \cdot t_2 \cdot l_{\delta}}{b_{z_2} \cdot t_{cm_2} \cdot k_c} = \frac{0,704 \cdot 16 \cdot 87}{6 \cdot 0,087 \cdot 10^3 \cdot 0,97} = 1,8 \text{ , Tn;}$$

 t_1 и t_2 — ширина зубца ротора, м.

Индукция в ярме статора и ярме ротора:

$$B_a = \frac{\Phi}{2 \cdot h_a \cdot t_{cm1} \cdot k_c} = \frac{0,005}{2 \cdot 20 \cdot 0,087 \cdot 10^3 \cdot 0,97} = 1,4, \text{ T}\pi;$$

$$B_{j} = \frac{\Phi}{2 \cdot h'_{j} \cdot t_{cm2} \cdot k_{c}} = \frac{0,005}{2 \cdot 16,256 \cdot 0,087 \cdot 10^{3} \cdot 0,97} = 1,139, \text{ Tn};$$

где k_c — коэффициент заполнения сердечника ротора сталью; $h_j^{'}$ — расчетная высота ярма ротора, м.

Расчетная высота ярма ротора при 2p = 2 и 2p = 4 определяется

$$h_{j} = \frac{2+p}{3,2\cdot 2} \cdot \left(\frac{D_{2}}{2} - h_{H2}\right) - \frac{2}{3} \cdot d_{k2} \cdot m_{k2} = \frac{2+1}{3,2\cdot 2} \cdot \left(\frac{0,077\cdot 10^{3}}{2} - 21\right) = 68,175, \text{ MM}.$$

Магнитные напряжения зубцовых зон статора и ротора

$$F_{Z1} = 2 \cdot h_{z_1} \cdot H_{z_1} = 2 \cdot 16 \cdot 10^{-3} \cdot 850 = 65,616$$
, A;

$$F_{z2} = 2 \cdot h_{z2} \cdot H_{z2} = 2 \cdot 21 \cdot 10^{-3} \cdot 1520 = 82,688 \, \text{A}.$$

Где h_{z1} u h_{z2} — расчетная высота зубца статора: $h_{z1}=h_{II1}=0,039$ мм; $h_{z2}=h_{II2}-0,1\cdot b_2=27\;,$ мм.

 $H_{z2}-$ расчетная напряженность поля в зубце, А.

Напряженность поля в зубце определяют по кривым намагничивания для зубцов принятой при проектировании марки стали.

Для стали 2013 $H_{z1}=850$ А/м при $B_{Z1}=1,6$ Тл; $H_{z2}=1520$ А/м при $B_{Z2}=1,8$ Тл.

Коэффициент насыщения зубцовой зоны

$$k_Z = 1 + \frac{F_{Z1} + F_{Z2}}{F_{S}} = 1 + \frac{26,641 + 63,445}{470,104} = 1,192$$

Полученное значение k_Z позволяет предварительно оценить правильность выбранных размерных соотношений и обмоточных данных проектируемой машины.

Магнитные напряжения ярм статора и ротора

$$F_a = L_a \cdot H_a = 202 \cdot 10^{-3} \cdot 400 = 80,997 \text{ A};$$

Где $L_{\scriptscriptstyle a}$ – длина средней магнитной силовой линии в ярме статора:

$$L_a = \frac{\pi \cdot (D_a - h_a)}{2 \cdot p} = \frac{\pi \cdot (0,149 - 0,02)}{2 \cdot 1} = 202 \text{ MM};$$

где h_a — высота ярма статора, м.

 H_a- напряженность поля при индукции B_a по кривой намагничивания для ярма, принятой при проектировании стали.

Для стали 2013 $H_a = 400$ А/м при $B_a = 1,4$ Тл.

Для стали 2013 $H_i = 1290$ А/м при $B_i = 1,73$ Тл.

$$F_i = L_i \cdot H_i = 54 \cdot 10^{-3} \cdot 1290 = 69,858 \text{ A};$$

Где H_j — напряженность поля в ярме при индукции B_j по кривой намагничивания для ярма принятой при проектировании стали. Индукция в ярме ротора, Тл; L_j —длина силовых линий в ярме:

$$L_j = \frac{\pi \cdot (D_j + h_j)}{2 \cdot p} = \frac{\pi \cdot (0,034 + 2,05 \cdot 10^{-4})}{2 \cdot 1} = 54$$
, MM;

 $h_{\scriptscriptstyle j}$ — высота ярма ротора:

$$h_j = \frac{D_2 - D_j}{2} - h_{II2} = \frac{77 - 34}{2} - 21 = 2,05 \cdot 10^{-4}, \text{ MM}.$$

Магнитное напряжение на пару полюсов

 $F_{_{I\!I}}-$ суммарное магнитное напряжение магнитной цепи (на пару полюсов)

$$F_{II} = F_{\delta} + F_{Z1} + F_{Z2} + F_a + F_j = 470,104 + 26,641 + 63,445 + 80,997 + 69,858 = 711,044 \text{ A.}$$

Коэффициент насыщения магнитной цепи

$$k_{\mu} = \frac{F_{II}}{F_s} = \frac{711,044}{470,104} = 1,513$$
.

Намагничивающий ток

$$I_{\mu} = \frac{p \cdot F_{II}}{0.9 \cdot m \cdot w_1 \cdot k_{ool}} = \frac{1.711,044}{0.9 \cdot 3.216 \cdot 0.95} = 1,283, \text{ A}.$$

Относительное значение

$$I_{\mu^*} = \frac{I_{\mu}}{I_{1\mu}} = \frac{1,283}{4,07} = 0,315$$
.

6 Параметры рабочего режима

Активное сопротивление фазы обмотки статора

$$r_1 = \rho_{115} \cdot \frac{L_1}{q_{ash} \cdot a} = \frac{10^{-6}}{41} \cdot 121,942 = 4,676 \,\text{OM}.$$

Для класса нагревостойкости изоляции F расчетная величина $\mathcal{G}_1=115^{\circ}C$. Для меди $\rho_{115}=\frac{10^{-6}}{41}\,\mathrm{Om}\cdot\mathrm{m}$. Где L_1 — общая длина эффективных проводников фазы обмотки: $L_1=l_{cp1}\cdot w_1=0,565\cdot 216=121,942\,\mathrm{m}$.

При
$$l_{cp1} = 2 \cdot (l_{II1} + l_{_{I}}) = 2 \cdot (0,087 + 0,196) = 0,565$$
 м; $l_{II1} = l_{_{1}} = 0,087$ м; $K_{_{II}} = 1,2$;

$$l_{A} = K_{A} \cdot b_{KT} + 2 \cdot B = 1, 2 \cdot 0, 146 + 2 \cdot 0, 01 = 0,196 \text{ M}.$$

 $q_{_{9\phi}}$ — площадь поперечного сечения эффективного проводника, м. Длина вылета лобовой части катушки

$$L_{abj\pi} = K_{abj\pi} \cdot b_{KT} + B = 0,26 \cdot 0,146 + 0,01 = 0,048 \,\mathrm{M},$$

где $K_{\text{\tiny GBLT}} = 0.26$; $b_{\text{\tiny KT}} - \text{средняя}$ ширина катушки:

$$b_{KT} = \frac{\pi \cdot (D + h_{\Pi 1})}{2 \cdot p} \cdot \beta_1 = \frac{\pi \cdot (0,077 + 16)}{2 \cdot 1} = 0,146 \,\mathrm{M}.$$

 β_1 — укорочение шага обмотки ротора; $K_{\text{выл}}$ — коэффициент, значение которого берут из таблицы в зависимости от числа полюсов машины и наличия изоляции в лобовых частях; B — длины вылета прямолинейной части катушек из паза от торца сердечника до начала отгиба лобовой части: B = 0.01 м.

Относительное значение

$$r_{1*} = r_1 \cdot \frac{I_{1u}}{U_{1u}} = 4,676 \cdot \frac{4,07}{220} = 0,087$$
.

Активное сопротивление фазы алюминиевой обмотки ротора

$$r_2 = r_c + \frac{2 \cdot r_{\kappa \pi}}{\Delta^2} = 4,648 \cdot 10^{-5} + \frac{2 \cdot 2,043 \cdot 10^{-6}}{0,416^2} = 7,011 \cdot 10^{-5} \,\text{Om}.$$

При $k_r = 1$

$$r_c = \rho_{115} \cdot \frac{l_2}{q_c} \cdot k_r = \frac{10^{-6}}{20.5} \cdot \frac{0.087}{90.986 \cdot 10^{-6}} = 4.648 \cdot 10^{-5} \text{ OM};$$

$$r_{\kappa_n} = \rho_{115} \cdot \frac{\pi \cdot D_{\kappa_n, cp}}{Z_2 \cdot q_{\kappa_n}} = \frac{10^{-6}}{20.5} \cdot \frac{\pi \cdot 0.051}{15 \cdot 257,423 \cdot 10^{-6}} = 2,043 \cdot 10^{-6} \text{ OM},$$

где для литой алюминиевой обмотки ротора $\rho_{115} = \frac{10^{-6}}{20,5}$ Ом·м. $D_{\kappa n.cp}$ — средний диаметр замыкающих колец:

$$D_{\kappa n.cp} = D_2 - h_{\kappa n} = 77 - 25, 2 = 51 \,\mathrm{MM};$$

 q_c — сечение стержня, \mathbf{m}^2 ; k_r = 1 — коэффициент увеличения активного сопротивления стержня от действия эффекта вытеснения тока; $q_{\kappa n}$ — площадь поперечного сечения замыкающего кольца, \mathbf{m}^2 ; ρ_{115} — удельное сопротивление материала стержня и замыкающих колец, при расчетной температуре.

Приводим r_2 к числу витков обмотки статора

$$r_2 = r_2 \cdot \frac{4 \cdot m \cdot (w_1 \cdot k_{o61})^2}{Z_2} = 7,011 \cdot 10^{-5} \cdot \frac{4 \cdot 3 \cdot (216 \cdot 0,95)^2}{15} = 2,362 \text{ Om.}$$

Относительное значение

$$\vec{r}_{2*} = \vec{r}_2 \cdot \frac{I_{1n}}{U_{1n}} = 2,362 \cdot \frac{4,07}{220} = 0,044$$
.

Индуктивное сопротивление фазы обмотки статора

$$x_1 = 15, 8 \cdot \frac{f_1}{100} \cdot \left(\frac{w_1}{100}\right)^2 \cdot \frac{l_{\delta}'}{p \cdot q} \cdot (\lambda_{\Pi 1} + \lambda_{\Pi 1} + \lambda_{\Pi 1}) =$$

=
$$15.8 \cdot \frac{50}{100} \cdot \left(\frac{216}{100}\right)^2 \cdot \frac{0.087}{1 \cdot 3} \cdot (1.706 + 1.385 + 1.951) = 5.37 \text{ Om},$$

где

$$\lambda_{II1} = \frac{h_3}{3 \cdot b} \cdot k_{\beta} + \left(\frac{h_2}{b} + \frac{3 \cdot h_1}{b + 2 \cdot b_{III}} + \frac{h_{III}}{b_{III}}\right) \cdot k_{\beta}' = \frac{11,499}{3 \cdot 13} \cdot 1 + \left(0 + \frac{3 \cdot 5,75}{13 + 2 \cdot 1,5} + \frac{0,5}{1,5}\right) \cdot 1 = 1,706;$$

При $h_3 \approx h_{\Pi.K} = 11,499 \text{ мм}; \ b = b_1 = 13 \text{ мм}; \ h_2 = 0;$

$$h_1 = 0.5 \cdot (b_1 - b_{III}) = 0.5 \cdot (13 - 1.5) = 5.75$$
 mm;

$$k_{\beta} = 1$$
; $k_{\beta}^{'} = 1$; $l_{\delta}^{'} = l_{\delta} = 0,087$ M.

Коэффициент магнитной проводимости лобового рассеяния

$$\lambda_{JI1} = 0.34 \cdot \frac{q}{l_{\delta}'} \cdot (l_{\pi} - 0.64 \cdot \beta \cdot \tau) = 0.34 \cdot \frac{3}{0.087} \cdot (0.196 - 0.64 \cdot 122 \cdot 10^{-3}) = 1.385,$$

Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния для обмоток статора и фазного ротора

$$\lambda_{Z1} = \frac{t_1}{12 \cdot \delta \cdot k_s} \cdot \xi = \frac{14}{12 \cdot 0, 4 \cdot 1, 05} \cdot 0,727 = 1,951;$$

$$\xi = 2 \cdot k_{c\kappa}^{'} \cdot k_{\beta} - k_{o61}^{2} \cdot \left(\frac{t_{2}}{t_{1}}\right)^{2} \cdot \left(1 + \beta_{c\kappa}^{2}\right) = 2 \cdot 1 \cdot 1 - 0,95^{2} \cdot \left(\frac{16}{14}\right)^{2} \cdot \left(1 + 0\right) = 0,727.$$

Для $\beta_{c\kappa} = 0$ и $\frac{t_2}{t_1} = 1,188$, $k_{c\kappa} = 1$. Относительное значение

$$x_{1*} = x_1 \cdot \frac{I_{1n}}{U_{1n}} = 5,37 \cdot \frac{4,07}{220} = 0,099$$
.

Индуктивное сопротивление фазы ротора

$$x_2 = 7,9 \cdot f_1 \cdot l_{\delta} \cdot (\lambda_{\Pi 2} + \lambda_{\Pi 2} + \lambda_{\Pi 2}) \cdot 10^{-6} = 7,9 \cdot 50_1 \cdot 0,133 \cdot (3,592 + 1,198 + 2,259) \cdot 10^{-6} =$$

$$= 370,985 \cdot 10^{-6}, \text{ Om};$$

где

$$\lambda_{II2} = \left[\frac{h_1}{3 \cdot b} \cdot \left(1 - \frac{\pi \cdot b^2}{2 \cdot b} \right) + 0,66 - \frac{b_{III}}{2 \cdot b} \right] \cdot k_{II} + \frac{h_{III}}{b_{III}} + 1,12 \cdot \frac{h_{III}^{'} \cdot 10^6}{I_2} =$$

$$= \left[\frac{17,2}{3 \cdot 7,6} \cdot \left(1 - \frac{\pi \cdot (7,6)^2}{8 \cdot 90,986} \right) + 0,66 - \frac{1}{2 \cdot 7,6} \right] \cdot 1 + \frac{0,5}{1} + 1,12 \cdot \frac{1 \cdot 10^{-3} \cdot 10^6}{310,013} = 5,132$$

при $h_1 = h_{II} - h_{III} - h_{III} - 0,1 \cdot b_2 \approx h_{II} - 0,5 \cdot b_1 = 21 - 0,5 \cdot 7,6 = 17,2$ мм; $b_{III} = 1$ мм; $b = b_1 = 7,6$ мм; $h_{III} = 0,5$; мм; $h_{III} = 1$ мм; $q_c = 90,986$ мм²; $k_{II} = 1$ (для рабочего режима).

Коэффициент магнитной проводимости лобового рассеяния

$$\lambda_{II2} = \frac{2,3 \cdot D_{\kappa 1.cp}}{Z_2 \cdot l_{\delta}^{'} \cdot \Delta^2} \cdot \lg \frac{4,7 \cdot D_{\kappa 1.cp}}{a_{\kappa 1} + 2 \cdot b_{\kappa 1}} = \frac{2,3 \cdot 50,43 \cdot 10^{-3}}{15 \cdot 0,087 \cdot 0,416^2} \cdot \lg \frac{4,7 \cdot 50,43 \cdot 10^{-3}}{9,807 \cdot 10^{-3} + 2 \cdot 26,25 \cdot 10^{-3}} = 1,454,$$

 $D_{\kappa_{n,cp}}$ — средний диаметр замыкающих колец, м; q_c — сечение стержня, м²; Δ — коэффициент приведения токов в кольце к току в стержне; a_{κ_n} и b_{κ_n} — средние высота и ширина колец.

Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния обмотки, короткозамкнутого ротора

$$\lambda_{II2} = \frac{t_2}{12 \cdot \delta \cdot k_s} \cdot \xi = \frac{19,181}{12 \cdot 0.4 \cdot 1.05} \cdot 1 = 3,187;$$

$$\xi = 1 + \frac{1}{5} \cdot \left(\frac{\pi \cdot p}{Z_2}\right)^2 - \frac{\Delta_z}{1 - \left(\frac{p}{Z_2}\right)^2} \approx 1,$$

T.K.
$$\triangle_z \approx 0$$
, $\frac{1}{5} \cdot \left(\frac{\pi \cdot p}{Z_2}\right)^2 \approx 0$;

$$\sum \lambda_2 = \lambda_{H2} + \lambda_{H2} + \lambda_{H2} = 5{,}132 + 0{,}299 + 3{,}187 = 4{,}73$$
.

Приводим x_2 к числу витков обмотки статора

$$\vec{x_2} = x_2 \cdot \frac{4 \cdot m \cdot (w_1 \cdot k_{ool})^2}{Z_2} = 2,951 \cdot 10^{-4} \cdot \frac{4 \cdot 3 \cdot (216 \cdot 0,95)^2}{15} = 0,206 \text{ Om.}$$

Относительное значение

$$x'_{2*} = x'_{2} \cdot \frac{I_{1n}}{U_{1n}} = 9,94 \cdot \frac{4,07}{220} = 0,095.$$

7 Расчёт потерь

Основные потери в стали

$$P_{CT.OCH} = \rho_{1,0/5,0} \cdot \left(\frac{f_1}{50}\right)^{\beta} \cdot \left(k_{Aa} \cdot B_a^2 \cdot m_a + k_{Az} \cdot B_{Z1}^2 \cdot m_{z1}\right) = 0$$

=
$$2.5 \cdot \left(\frac{50}{50}\right)^{1.5} \cdot \left(1.6 \cdot 1.4^2 \cdot 5.336 + 1.8 \cdot 1.6^2 \cdot 1.135\right) = 741.992$$
, B_T,

где $\rho_{1,0/5,0}=2,55\,\mathrm{Bt/kr}$ — удельные потери; B_a и B_{Z1} — индукция в ярме и средняя индукция в зубцах статора, Тл; m_a , m_{z1} — масса стали ярма и зубцов статора:

$$m_a = \pi \cdot (D_a - h_a) \cdot h_a \cdot l_{cm1} \cdot k_c \cdot \gamma_c = \pi \cdot (0.149 - 0.02) \cdot 0.02 \cdot 0.087 \cdot 0.97 \cdot 7.8 \cdot 10^3 = 71.637 \text{ KeV};$$

$$m_{z1} = h_{z1} \cdot b_{z1cp} \cdot Z_1 \cdot l_{cm1} \cdot k_c \cdot \gamma_c = 0,016 \cdot 0,006 \cdot 18 \cdot 0,087 \cdot 0,97 \cdot 7,8 \cdot 10^3 = 14,393 \text{ KeV},$$

где h_a — высота ярма статора:

$$h_a = 0.5 \cdot (D_a - D) - h_{III} = 0.5 \cdot (0.392 - 0.077) - 0.016 = 0.055$$
 MM;

Поверхностные потери в роторе

$$P_{IIOB2} = p_{nos2} \cdot \left(t_2 - b_{III2}\right) \cdot Z_2 \cdot l_{cm2} = 54, 16 \cdot \left(12 - 1, 5 \cdot 10^{-3}\right) \cdot 15 \cdot 0,087 = 15,224 \ \text{Bt};$$

При

$$p_{no62} = 0.5 \cdot k_{o2} \cdot \left(\frac{Z_1 \cdot n_1}{10000}\right)^{1.5} \cdot (B_{02} \cdot t_1)^2 = 0.5 \cdot 1.5 \cdot \left(\frac{18 \cdot 3000}{10000}\right)^{1.5} \cdot (0.177 \cdot 14)^2 = 320,791 \,\mathrm{BT},$$

где $k_{o2} = 1,5$.

$$B_{02} = \beta_{02} \cdot k_{\delta} \cdot B_{\delta} = 0.24 \cdot 1.05 \cdot 0.704 = 0.195 \text{ T}_{\Pi},$$

где для
$$\frac{b_{{\scriptscriptstyle I\!I\!I}}}{{\mathcal S}}\!=\!\frac{1,5}{0,4}\!=\!3,333\,,$$
 $\beta_{{\scriptscriptstyle 02}}=\!0,24\,.$

Пульсационные потери в зубцах ротора

$$P_{IIVJI2} = 0.11 \cdot \left(\frac{Z_1 \cdot n_1}{1000}\right)^2 \cdot m_{z2} = 0.11 \cdot \left(\frac{18 \cdot 3000}{1000}\right)^2 \cdot 1.338 = 169,46 \,\mathrm{BT};$$

 m_{z2} — масса стали зубцов ротора:

$$m_{z2} = Z_2 \cdot h_{z2} \cdot b_{z2} \cdot l_{cm2} \cdot k_{c2} = 15 \cdot 0,021 \cdot 0,006 \cdot 0,087 \cdot 7,566 \cdot 10^3 = 9,172 \text{ Kg.}$$

Амплитуда пульсаций индукции в среднем сечении зубцов для зубцов ротора $B_{\Pi V \Pi 2} = \frac{\gamma \cdot \delta}{2 \cdot t_2} \cdot B_{Z2} = \frac{1,608 \cdot 0,4}{2 \cdot 0,012} \cdot 1,8 = 0,12$ Тл;

 $B_{\rm Z2}-$ средняя индукция в зубцах ротора, Тл; при $\,\gamma=1,68$.

Сумма добавочных потерь в стали

$$P_{CT.DOE} = P_{DOB2} + P_{DVJ12} = 15,224 + 169,46 = 184,683 \text{ Bt.}$$

Полные потери в стали

$$P_{CT} = P_{CT.OCH} + P_{CT.JOE} = 56,006 + 184,683 = 926,675 \,\mathrm{Bt}.$$

Обычно $P_{CT.ДОБ}$ приблизительно в 5–8 раз меньше, чем $P_{CT.OCH}$.

Механические потери

$$P_{MEX} = K_{\rm T} \cdot \left(\frac{n_1}{10}\right)^2 \cdot D_a^4 = 1 \cdot \left(\frac{3000}{10}\right)^2 \cdot 0,149^4 = 2125 \text{ BT},$$

Для двигателей с 2p=2 коэффициент $K_{\rm T}=1$.

Добавочные потери при номинальном режиме

$$P_{\text{ДОБ.H}} = 0,005 \cdot P_{\text{1H}} = 0,005 \cdot \frac{P_{2H}}{\eta} = 0,005 \cdot \frac{55000}{0,9} = 305,556 \text{ BT};$$

где η — коэффициент полезного действия двигателя.

Холостой ход двигателя: Ток холостого хода двигателя

$$I_{x.x} \approx \sqrt{I_{x.x.a}^2 + I_{\mu}^2} = \sqrt{0.19^2 + 1.283^2} = 20.51 \text{ A};$$

При определении активной составляющей тока холостого хода принимают, что потери на трение и вентиляцию и потери в стали при холостом ходе двигателя такие же, как и при номинальном режиме. Тогда

$$I_{x.x.a} = \frac{P_{CT} + P_{MEX} + P_{91x.x}}{m \cdot U_{1H}} = \frac{57,779 + 44,36 + 23,107}{3.220} = 4,732 \text{ A};$$

Электрические потери в статоре при холостом ходе приближенно принимаются равными: $P_{\text{sl}x,x} \approx 3 \cdot I_{_{_{0}}}^{2} \cdot r_{_{1}} = 3 \cdot 1,283^{2} \cdot 4,676 = 71,422 \text{ Bt};$

Реактивная составляющая тока холостого хода:

$$I_{x.x.b} \approx I_{\mu}$$
.

Коэффициент мощности при холостом ходе

$$\cos \varphi_{\text{x.x}} = \frac{I_{\text{x.x.a}}}{I_{\text{x.x}}} = \frac{0.19}{1,297} = 0,231.$$

8 Расчёт рабочих и пусковых характеристик

Найдём расчетное сопротивление r_{12} и сопротивление взаимной индуктивности x_{12} :

$$r_{12} \approx \frac{P_{cm.och}}{m \cdot I_{u}^{2}} = \frac{56,006}{3 \cdot 1,283^{2}} = 0,621, \text{ Om};$$

$$x_{12} \cong \frac{U_{1n}}{I_{n}} - x_1 = \frac{220}{1,283} - 5,37 = 10,805$$
, Om.

Комплексный коэффициент c_1 находим по приближённой формуле, так как $|\gamma| < 1^\circ$:

$$\gamma = arctg \frac{r_1 x_{12} - r_{12} x_1}{r_{12} (r_1 + r_{12}) + x_{12} (x_1 + x_{12})} = 0,004^{\circ};$$

$$c_1 = 1 + \frac{x_1}{x_{12}} = 1 + \frac{5,37}{166,052} = 1,02$$
.

Активная составляющая тока синхронного холостого хода:

$$I_{0a} = \frac{P_{cm.och} + 3 \cdot I_{\mu}^{2} \cdot r_{1}}{3 \cdot U_{1a}} = \frac{56,006 + 3 \cdot 1,283^{2} \cdot 4,676}{3 \cdot 220} = 1,232, \text{ A}.$$

Найдём расчетные величины, обозначенные в формуляре a, a', b и b'. Формулы для их определения зависят от принятого (точного или приближенного) метода расчета c_1 . Если $|\gamma| < 1^\circ$, то можно использовать приближенный метод:

$$a' = c_1^2 = 1,032^2 = 1,041$$
, Om;

$$b'=0$$
, Om;

$$a = c_1 \cdot r_1 = 1,032 \cdot 4,676 = 0,061, O_{M};$$

$$b = c_1 \cdot (x_1 + c_1 \cdot x'_2) = 1,032 \cdot (5,37 + 1,032 \cdot 9,94) = 0,437$$
, Om.

Потери, не меняющиеся при изменении скольжения:

$$P_{cm} + P_{mex} = 57,779 + 44,36 = 3052$$
 Bt.

Принимаем $s_{_{H}} \approx r'_{_{2}} = 0,019$ и рассчитываем рабочие характеристики, задаваясь s = 0,005; 0,0075; 0,01; 0,0125; 0,015; 0,0175; 0,019. Результаты расчёта сведены в таблицу 1, по которой уточняется скольжение $s_{_{\rm H}}$. Номинальные данные спроектированного двигателя: $P_{2_{\rm H}} = 55 \, {\rm kBr}$, $U_{1_{\rm H}} = 220 \, {\rm B}$, $I_{1_{\rm H}} = 101.75 \, {\rm A}$, $\cos \phi_{_{\rm H}} = 0,91$, $\eta_{_{\rm H}} = 0,90$.

Таблица 1 – Результат расчета рабочих характеристик АД

	Ед.и	Скольжение							
Формула	3M	0,005	0,0075	0,01	0,0125	0,015	0,0175	$S_{ m H} =$	
								0,019	
$a' \cdot r_2' / s$	Ом	0 220	5,552	4,164	3,3312	2,776	2,3794	2,1915	
<i>u</i> • <i>r</i> ₂ / <i>s</i>	ОМ	8,328					3	8	
$b' \cdot r_2' / s$	Ом	0	0	0	0	0	0	0	
$R = a + a' \cdot r_2' / s$	0.4	8,389	5,613	4,225	3,3922	2,837	2,4404	2,2525	
$R = a + a \cdot r_2 / s \qquad O_{\mathbf{M}}$	ОМ						3	8	
$X = b + b \cdot r_2 / s$	Ом	0,437	0,437	0,437	0,437	0,437	0,437	0,437	
$Z = \sqrt{R^2 + X^2}$	Ом	8,4003	5,6299	4,2475	3,4202	2,8704	2,4792	2,2945	
$Z = \sqrt{R^2 + X^2}$	ОМ	7	9	4	3	6	5	8	
$I_2^{"}=U_{1H}/Z$	A	26,189	39,076	51,794	64,323	76,642	88,736	95,878	

		3	5	7	1	8	7	3
200 G D / 7	$s \varphi_2 = R / Z$ —	0,9986	0,9969	0,9946	0.0010	0,9883	0,9843	0.0017
$\cos \varphi_2 = R / Z$		5	8	9	0,9918	4	4	0,9817
$\sin \varphi_2 = X / Z$		0,0520	0,0776	0,1028	0,1277	0,1522	0,1762	0,1904
$\sin \varphi_2 - A \wedge Z$	_	2	2	8	7	4	6	5
$I_{1a} = I_{0a} + I_2^{"} \cos \varphi$	A	27,385	40,190	52,751	65,027	76,981	88,579	95,355
	A	8	6	8	9	4	3	4
$I_{1p} = I_{0p} + I_2^{"} \sin \varphi$	A	21,319	22,990	25,285	28,175	31,625	35,598	38,216
	Α	4	1	8	5	1	33,396	9
$I_1 = \sqrt{I_{1a}^2 + I_{1p}^2}$	A	34,705	46,301		70,869	83,224	95,464	102,72
$I_1 - \sqrt{I_{1a} + I_{1p}}$	Α	9	5	58,499	5	3	7	9
$I_2' = c_1 \cdot I_2''$	A	26,713		52,830	65,609	78,175	90,511	97,795
$I_2 - c_1 I_2$	Α	1	39,858	6	6	6	4	8
$P_1 = 3U_{1H}I_{1a} \cdot 10^{-3}$	кВт	18,074	26,525	34,816	42,918	50,807	58,462	62,934
	KDI	7	8	2	4	7	3	6
$P_{31} = 3I_1^2 r_1 \cdot 10^{-3}$	кВт	0,2168	0,3858	0,6159	0,9040	1,2467	1,6404	1,8995
$I_{\mathfrak{I}} = 3I_1I_1$	KDI	1	9	8	5	3	3	7
$P_{92} = 3I_2^{'2}r_2^{'} \cdot 10^{-3}$	кВт	0,0856	0,1906	0,3349	0,5165	0,7333	0,9830	1,1476
	KDI	3	4	3	5	7	8	8
$P_{\partial o \delta} = P_{\partial o \delta. H} \cdot (I_1 / I_2)$	кВт	0,0355	0,0632		0,1482	0,2044	0,2689	0,3114
	KDI	5	7	0,101	3	2	7	6
$\sum P = P_{cm} + P_{MG}$ $+P_{91} + P_{92} + P_{\partial OO}$	кВт	3,3899		4,1039	4,6208	5,2365	5,9444	6,4107
$I_{91} + I_{92} + I_{\partial 0 \delta}$	KDI	9	3,6918	1	3	2	8	2
$P_2 = P_1 - \sum P \qquad \text{KBT}$	D.	14,684		30,712	38,297	45,571	52,517	56,523
	кВт	7	22,834	3	6	2	9	9
$\eta = 1 - \sum P / P$		0,8124	0,8608	0,8821	0,8923	0,8969	0,8983	0,8981
	_	5	2	3	3	3	2	4
$cos\varphi = I_{1a} / I_{1}$		0,7890	0,8680	0,9017	0,9175	0,9249	0,9278	0,9282
$\cos \psi - I_{1a} / I_1$	_	83	19	57	72	87	75	26

Построение рабочих характеристик приведено на рисунках 1–4.

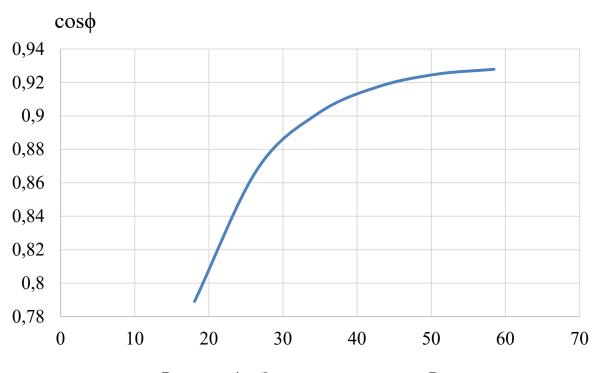


Рисунок 1-3ависимость $\cos \phi$ от P_1

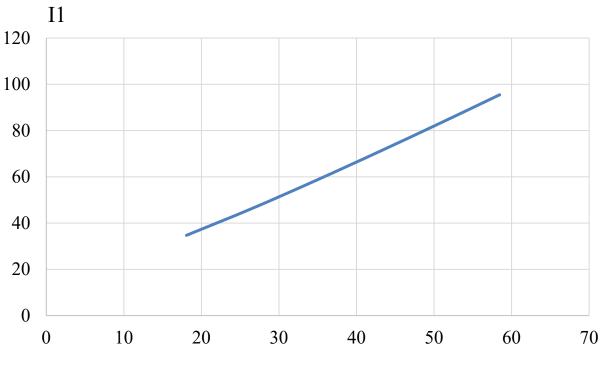


Рисунок 2-3ависимость I_1 от P_1

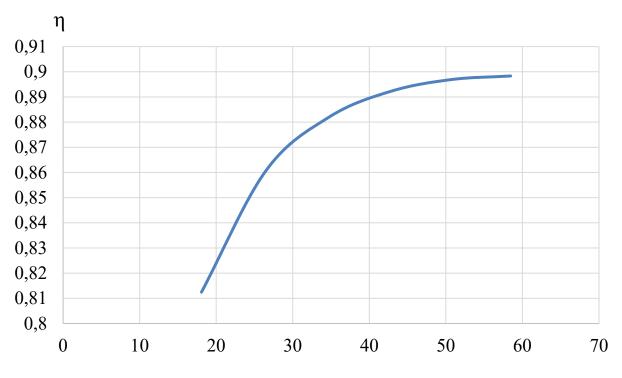


Рисунок 3-3ависимость η от P_1

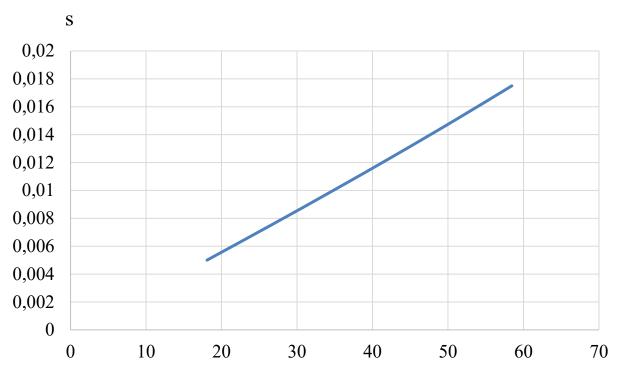


Рисунок 4 — Зависимость s от P_1

Расчёт пусковых характеристик. Рассчитываем точки характеристик, соответствующие скольжениям $s=1;\ 0.8;\ 0.5;\ 0.2;\ 0.1.$ Данные расчёта точек сведены в таблицу 2. Подробный расчёт приведён для скольжения s=1.

Таблица 2 – Данные расчёта пусковых характеристик АД

	Ед.из						
Расчетная формула	М	1	0,8	0,5	Sкр=0, 24	0,2	0,1
ξ	_	1,972	1,764	1,444	0,831	0,831	0,624
φ	_	0,86	0,59	0,27	0,54	0,54	0,135
$k_r = q_c / q_r$	_	1,592	1,394	1,169	1,358	1,358	1,079
$K_R = \frac{1 + r_c(k_r - 1)}{r_2'}$	_	1,4	1,266	1,114	1,242	1,242	1,054
$r_{2\xi} = K_R r_2'$	Ом	0,793	0,717	0,631	0,704	0,704	0,597
$k_{_{I\!\! J}}$	_	0,75	0,82	0,9	0,95	0,95	0,98
$K_X = \sum \lambda_{2\xi} / \sum \lambda_2$	_	0,782	0,801	0,824	0,838	0,838	0,847
$x_{2\xi} = K_X x_2'$	Ом	1,116	2,372	2,439	2,481	2,481	2,506
$\dot{x_{2\xi_{Hac}}} = \frac{\dot{x_{2}} \sum \lambda_{2\xi_{Hac}}}{\sum \lambda_{2}}$	Ом	1,633	1,643	1,654	1,667	1,667	1,696
$x_{1_{hac}} = \sum \lambda_{1_{hac}} / \sum \lambda_{1}$	Ом	0,631	0,633	0,638	0,642	0,642	0,672
$c_{1\Pi.nac} = 1 + x_{1nac} / x_{12n}$	_	1,005	1,005	1,0051	1,0051	1,0051	1,005
$a_{II} = r_1 + c_{1II.nac} r_{2\xi} / s$	Ом	1,902	2,006	2,374	4,641	4,641	7,105
$b_{\Pi} = \frac{x_{1nac} + c_{1\Pi.nac} r_{2\xi}}{s}$	Ом	2,273	2,274	2,3	2,317	2,317	2,377
$I_{2}' = \frac{U_{1H}}{\sqrt{a_{II}^{2} + b_{II}^{2}}}$	A	128,21 7	125,3	114,95	73,257	73,257	50,72

$I_{1} = \frac{I_{2} \sqrt{a_{II}^{2} + (b_{II} + x_{12n})^{2}}}{c_{1n} x_{12n}}$	A	104,65	102,43	94,547	63,731	63,731	48,19
$I_{1*} = \frac{I_1}{I_{1H}}$	_	6,51	6,1	5,49	5,21	5,01	4,4
$M_* = \left(\frac{I_2'}{I'_{2H}}\right)^2 K_R \frac{s_H}{s}$	_	1,71	1,8	2,01	2,326	2,291	2,052

Построение пусковых характеристик приведено на рисунках 5, 6.

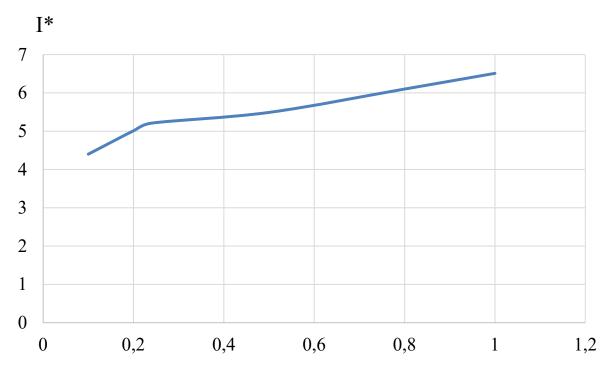
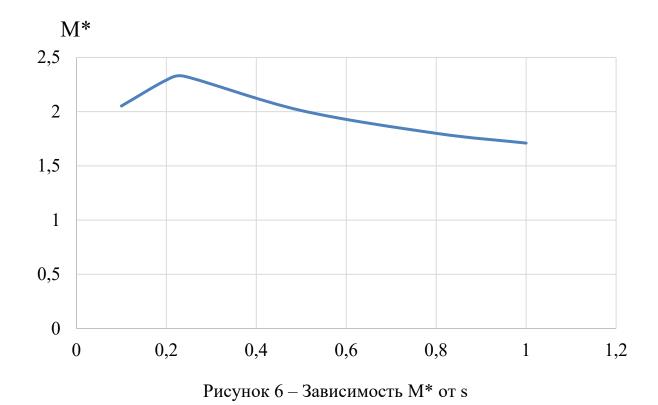


Рисунок 5 - 3ависимость I^* от s



Параметры находятся с учётом вытеснения тока $\vartheta_{\it pacu}$ =115°C . Вычислим ξ — приведенную высоту стержня

$$\xi = 63,61h_c\sqrt{s} = 63,61\cdot 0,0215\cdot \sqrt{1} = 1,368,$$

где $h_{\rm c}$ – высота стержня в пазу

$$h_c = h_n - (h_m + h'_m) = 29 - (0.7 + 0.3) = 21.5$$
, MM.

Для ξ =1,368 ϕ =0,25 , ϕ ' = $k_{\rm A}$ =0,93 , где $k_{\rm A}$ — коэффициент демпфирования.

В расчетах условно принимают, что при действии эффекта вытеснения ток ротора распределен равномерно, но не по всему сечению стержня, а лишь по его верхней части, ограниченной высотой $h_{\rm r}$, имеющей сечение $q_{\rm r}$

$$h_r = \frac{h_c}{1+\varphi} = \frac{21.5}{1+0.25} = 17$$
, MM;

$$qr = \frac{\pi b_2^2}{8} + \frac{b_2 + b_r}{2} (h_r - \frac{b_2}{2}) = \frac{\pi \cdot 7, 6^2}{8} + \frac{7, 6 + 2,046}{2} (17 - \frac{7, 6}{2}) = 87,311, \text{ MM}^2;$$

$$br = b_2 - \frac{b_2 - b_1}{h_1} (h_r - \frac{b_2}{2}) = 7, 6 - \frac{7, 6 - 1, 3}{15, 2} (17 - \frac{7, 6}{2}) = 2,046, \text{ MM}.$$

Коэффициент k_r показывает, на сколько увеличилось активное сопротивление пазовой части стержня $r_{c\xi}$ при неравномерной плотности тока в нем по сравнению с его сопротивлением r_c при одинаковой плотности по всему сечению стержня

$$k_r = \frac{q_c}{q_r} = \frac{90,986}{87,311} = 1,042.$$

Коэффициент общего увеличения сопротивления фазы ротора под влиянием эффекта вытеснения тока

$$K_R = 1 + \frac{r_c}{r_2}(k_r - 1) = 1 + \frac{4,648 \cdot 10^{-5}}{7,011 \cdot 10^{-5}}(1,042 - 1) = 1,028.$$

Приведённое активное сопротивление ротора с учётом действия эффекта вытеснения тока:

$$r'_{2\xi} = K_R \cdot r'_2 = 1,028 \cdot 2,362 = 2,428$$
, Om.

Индуктивное сопротивление обмотки ротора $x'_{2\xi}$ при $\phi' = k_{\pi} = 0.93$. Для его расчёта найдём сначала коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния обмотки короткозамкнутого ротора

$$\lambda_{n2\xi} = \left[\frac{h_1}{3b} \left(1 - \frac{\pi b^2}{8q_c} \right)^2 + 0,66 - \frac{b_{uu}}{2b} \right] k_{\delta} + \frac{b_{uu}}{h_{uu}} + 1,12 \frac{h'_{uu} \cdot 10^6}{I_2} =$$

$$= \left[\frac{17,2}{3\cdot7,6} \left(1 - \frac{\pi\cdot7,6^2}{8\cdot90,986} \right)^2 + 0,66 - \frac{1}{2\cdot7,6} \right] \cdot 1 + \frac{1}{0,5} + 1,12 + \frac{1\cdot10^3}{6,5\cdot310,013} = 3,504.$$

при s=1 предварительно принимаем $\frac{I_{2n}}{I_{2n}} \approx 6.5$;

 K_{x} — изменение индуктивного сопротивления фазы обмотки ротора от действия эффекта вытеснения тока

$$K_{x} = \frac{\lambda_{n2\xi} + \lambda_{n2} + \lambda_{o2}}{\lambda_{n2} + \lambda_{n2} + \lambda_{o2}} = \frac{\sum \lambda_{2\xi}}{\sum \lambda_{2}} = \frac{6,99}{8,618} = 0,811;$$

$$x'_{2\xi} = x'_2 K_x = 9,94 \cdot 0,811 = 8,062$$
, Om.

Ток ротора без учёта влияния насыщения, принимая $c_{1n} = 1$

$$I'_{2} = \frac{U_{1n}}{\sqrt{\left(r_{1} + \frac{r'_{2\xi}}{s}\right)^{2} + \left(x_{1} + x'_{2\xi}\right)^{2}}} = \frac{220}{\sqrt{\left(4,676 + 2,428\right)^{2} + \left(5,37 + 8,062\right)^{2}}} = 14,478, \text{ A}.$$

Учёт влияния насыщения на параметры. Принимаем для s=1 коэффициент насыщения $k_{\rm hac}=1,35$ и $I_1\approx I'_2$ и приводим расчёт для $k_{\rm hac}I_1=1,35\cdot 14,478=19,545$ А. Для меньших $sk_{\rm hac}$ снижают до 1,1.

Средняя МДС обмотки, отнесенную к одному пазу обмотки статора

$$Fn.cp = 0,7 \frac{k_{nac}I_1u_n}{a} \left(k'_{\beta} + k_y k_{o61} \frac{Z_1}{Z_2} \right) =$$

$$=0,7\frac{1,35\cdot14,478\cdot144}{2}\left(1+1\cdot0,95\cdot\frac{18}{15}\right)=2108,A,$$

где I_1 — ток статора, соответствующий расчетному режиму, без учета насыщения; а — число параллельных ветвей обмотки статора; u_{n1} — число эффективных проводников в пазу статора; k'_{β} — коэффициент, учитывающий уменьшение МДС паза; k_y — коэффициент укорочения шага обмотки.

Фиктивная индукция потока рассеяния в воздушном зазоре

$$B_{\phi\delta} = \frac{F_{n.cp}}{1,6\delta C_N} \cdot 10^{-6} = \frac{2108}{1,6\cdot 0,4\cdot 0,953} \cdot 10^{-6} = 3,457, \,\mathrm{T}\pi,$$

где коэффициент

$$C_N = 0,64 + 2,5 \cdot \sqrt{\frac{\delta}{t_1 + t_2}} = 0,64 + 2,5 \cdot \sqrt{\frac{0,4}{14 + 12}} = 0,953$$

при $B_{\phi\delta} = 3,457$ Тл $\kappa_{\delta} = 0,65$.

Значение дополнительного эквивалентного раскрытия пазов статора

$$c_1 = (t_1 - b_{u1}) \cdot (1 - \kappa_{\delta}) = (14 - 1, 5) \cdot (1 - 0, 65) = 4,208$$
, MM.

Для полузакрытого паза высота клиновой части паза

$$h' = 0.5 \cdot (b_2 - b_{11}) = 0.5 \cdot (7.6 - 1.3) = 3.15$$
, MM;

$$\Delta \lambda_{n1nac} = \frac{h_{u1} + 0.58h'}{b_{u1}} \cdot \frac{c_1}{c_1 + b_{u1}} = \frac{0.5 + 0.58 \cdot 3.15}{1.5} \cdot \frac{4.208}{4.208 + 1.5} = 1.143.$$

Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния обмотки статора с учетом влияния насыщения

$$\lambda_{n1nac} = \lambda_{n1} - \Delta \lambda_{n1nac} = 1,706 - 1,143 = 0,563$$
,

где λ_{n1} – проводимость, рассчитанная без учета насыщения.

Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния обмотки статора с учетом влияния насыщения:

$$\lambda_{\partial 1\mu ac} = \lambda_{\partial 1} \kappa_{\delta} = 1,951 \cdot 0,65 = 1,268$$
.

Индуктивное сопротивление фазы обмотки статора с учетом влияния насыщения:

$$x_{1_{nac}} = x_1 \cdot \frac{\sum \lambda_{1_{nac}}}{\sum \lambda_1} = 5,37 \cdot \frac{3,216}{5,042} = 3,425$$
, OM;

$$\sum \lambda_{1_{Hac}} = \lambda_{n1_{Hac}} + \lambda_{\partial 1_{Hac}} + \lambda_{\pi 1} = 0,563 + 1,268 + 1,385 = 3,216$$
.

Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния ротора с учетом влияния насыщения и вытеснения тока

$$\Delta \lambda_{n2nac} = \frac{h_{u2}}{b_{u2}} \cdot \frac{c_2}{c_2 + b_{u2}} = \frac{0.5}{1} \cdot \frac{3.85}{3.85 + 1} = 0.397,$$

где c_2 – дополнительное раскрытие:

$$c_2 = (t_2 - b_{u2}) \cdot (1 - \kappa_{\delta}) = (12 - 0.5) \cdot (1 - 0.65) = 3.85$$
, MM.

Коэффициент магнитной проводимости пазового рассеяния при насыщении для ротора

$$\lambda_{n2\text{\tiny HBC}} = \lambda_{n2\xi} - \Delta\lambda_{n2\text{\tiny HBC}} = 3,504-0,397 = 3,107$$
 .

Коэффициент магнитной проводимости дифференциального рассеяния ротора с учетом влияния насыщения

$$\lambda_{\partial 2 hac} = \lambda_{\partial 2} \kappa_{\delta} = 3,187 \cdot 0,65 = 2,071$$
.

Приведенное индуктивное сопротивление фазы обмотки ротора с учетом влияния вытеснения тока и насыщения

$$\begin{split} x'_{2\xi nac} &= x'_2 \cdot \frac{\sum \lambda_{2\xi nac}}{\sum \lambda_2} = 9,94 \cdot \frac{5,478}{8,618} = 6,318 \text{ , Om;} \\ &\sum \lambda_{2\xi nac} = \lambda_{2\xi nac} + \lambda_{\partial 2nac} + \lambda_{n2} = 3,107 + 2,071 + 0,299 = 5,478 \text{ .} \end{split}$$

Сопротивление взаимной индукции обмоток в пусковом режиме

$$x_{12n} = x_{12} \cdot \frac{Fu}{F_s} = 166,052 \cdot \frac{711,044}{470,104} = 251,159$$
, Om.

Расчёт токов и моментов, где для упрощения расчетных формул в отличие от обозначений в расчете рабочих характеристик принято:

$$c_{1nhac} = 1 + \frac{x_{1nac}}{x_{12n}} = 1 + \frac{3,425}{251,159} = 1,014;$$

$$a_n = r_1 + c_{1nnac} \cdot \frac{r'_{2\xi}}{s} = 4,676 + 1,014 \cdot \frac{2,428}{1} = 7,137$$
, OM;

$$b_n = c_{1nnac} \cdot x'_{2\xi_{nac}} + x_{1nac} = 1,014 \cdot 6,318 + 3,425 = 9,829$$
, Om.

Ток в обмотке ротора

$$I'_{2} = \frac{U_{1u}}{\sqrt{a_{n}^{2} + b_{n}^{2}}} = \frac{220}{\sqrt{7,137^{2} + 9,829^{2}}} = 18,111, A;$$

$$I_{1} = I'_{2} \cdot \frac{\sqrt{a_{n}^{2} + (b_{n} + x_{12n})^{2}}}{c_{1nnac}x_{12n}} = 18,111 \cdot \frac{\sqrt{7,137^{2} + (9,829 + 251,159)^{2}}}{1,014 \cdot 251,159} = 18,574, \text{ A}.$$

Характеризующие пусковые данные машины кратность тока и момента при заданном s

$$I_{n*} = \frac{I_{1n}}{I_{1n}} = \frac{18,574}{3,07} = 6,51;$$

$$M_{n*} = \left(\frac{I'_{2n}}{I'_{2n}}\right)^2 \cdot K_R \cdot \frac{s_n}{s_n} = \left(\frac{18,111}{16,385}\right)^2 \cdot 1,028 \cdot \frac{0,044}{1} = 1,71.$$

Относительные значения подходят.

Критическое скольжение определяется после расчета всех точек пусковых характеристик по средним значениям сопротивлений $x_{1\text{нас}}$ и $x_{2\xi\text{наc}}$, соответствующим скольжениям s=0,5-0,2:

$$s_{\kappa p} = \frac{r'_2}{\frac{x_{1_{Hac}}}{c_{1_{puac}}}} + x'_{2\xi_{Hac}} = \frac{2,362}{\frac{3,425}{1,014}} + 6,318 = 0,244.$$

Максимальный момент двигателя вначале определяют по приближенному значению критического скольжения

$$M_{\rm max} = 2,326.$$

Кратности пускового момента и пускового тока спроектированного двигателя удовлетворяют ГОСТ 19523–74.

9 Тепловой расчет и расчет вентиляции

Превышение температуры внутренней поверхности сердечника статора над температурой воздуха внутри двигателя:

$$\Delta \theta_{noe1} = K \cdot \frac{P'_{9.n1} + P_{cm.ocn}}{\pi \cdot D \cdot l_1 \cdot \alpha_1} = 0,19 \cdot \frac{485,904 + 56,006}{\pi \cdot 77 \cdot 10^{-3} \cdot 0,087 \cdot 140} = 13,276, \, ^{\circ}\text{C},$$

где коэффициент, учитывающий, что часть потерь в сердечнике статора и в пазовой части обмотки передается через станину непосредственно в окружающую среду K=0,19. Потери в пазовой части $P'_{\mathfrak{d},n1}$:

$$P'_{9.n1} = k_p \cdot P_{91} \cdot \frac{2 \cdot l_1}{l_{cp1}} = 1,07 \cdot 1792 \cdot \frac{2 \cdot 0,087}{0,565} = 485,904, \text{ BT},$$

где из таблицы 1 для s_H находим P_{91} =228 Вт, коэффициент теплоотдачи с поверхности α_1 =158 Вт/(м^{2.0}С); коэффициент увеличения потерь k_ρ = 1,07.

Перепад температуры в изоляции пазовой части обмотки статора:

$$\Delta \mathcal{G}_{u_3.n_1} = \frac{P'_{9.n_1}}{Z_1 \cdot \Pi_{n_1} \cdot l_1} \left(\frac{b_{u_3.n_1}}{\lambda_{a_{w_0}}} + \frac{b_1 + b_2}{16 \cdot \lambda'_{a_{w_0}}} \right) =$$

$$= \frac{485,904}{18 \cdot 53 \cdot 10^{-3} \cdot 0,087} \left(\frac{3,5 \cdot 10^{-3}}{0,16} + \frac{(13+8,845) \cdot 10^{-3}}{16 \cdot 1,1} \right) = 3,177 \text{ °C},$$

где расчетный периметр поперечного сечения паза статора:

$$\Pi_{n1} = 100$$
 MM.

Для изоляции класса F средняя эквивалентная теплопроводность пазовой изоляции $\lambda_{_{9KB}}$ =0,16 Bt/(м·°C); для $\frac{d}{d_{_{H3}}}$ = 0,95 $\lambda'_{_{9K6}}$ = 1,3 Bt/(м·°C).

Перепад температуры по толщине изоляции лобовых частей:

$$\Delta \mathcal{G}_{u_{3..71}} = \frac{P'_{_{9..71}}}{2 \cdot Z_1 \cdot \Pi_{_{\pi 1}} \cdot l_1} \left(\frac{b_{u_{3..71}}}{\lambda_{_{9K6}}} + \frac{h_{_{\Pi 1}}}{12 \cdot \lambda'_{_{9K6}}} \right) =$$

$$= \frac{1436}{2 \cdot 18 \cdot 53 \cdot 10^{-3} \cdot 0,087} \left(\frac{0}{0,16} + \frac{16 \cdot 10^{-3}}{12 \cdot 1,1} \right) = 1,22 \, ^{\circ}\text{C},$$

где потери в лобовых частях катушек Р'эл1:

$$P'_{9.71} = k_p \cdot P_{91} \cdot \frac{2 \cdot l_{31}}{l_{cp}} = 1,07 \cdot 1792 \cdot \frac{2 \cdot 0,196}{0,565} = 1436$$
, Bt.

Периметр условной поверхности охлаждения лобовой части одной катушки $\Pi_{n1} = \Pi_{n1} = 100\,$ мм; односторонняя толщина изоляции лобовой части катушки при отсутствии изоляции в лобовых частях $b_{\text{из.}n1} = 0$.

Превышение температуры наружной поверхности лобовых частей над температурой воздуха внутри машины:

$$\Delta \mathcal{G}_{nos.nl} = \frac{K \cdot P'_{s.nl}}{2 \cdot \pi \cdot D \cdot l_{snn} \cdot \alpha_{l}} = 0.19 \cdot \frac{485.904}{2 \cdot \pi \cdot 77 \cdot 10^{-3} \cdot 0.048 \cdot 170} = 3.89, ^{\circ}\text{C}.$$

Среднее превышение температуры обмотки статора над температурой воздуха внутри машины:

$$\Delta \mathcal{G'}_{1} = \frac{\left(\Delta \mathcal{G}_{nog1} + \Delta \mathcal{G}_{u3.n1}\right) \cdot 2 \cdot l_{1}}{l_{cp1}} + \frac{\left(\Delta \mathcal{G}_{nog.n1} + \Delta \mathcal{G}_{u3.n1}\right) \cdot 2 \cdot l_{1}}{l_{cp1}} =$$

$$= \frac{(8,421+3,377) \cdot 2 \cdot 0,087}{0,565} + \frac{(4,347+0,536) \cdot 2 \cdot 0,196}{0,565} = 7,978 \,^{\circ}\text{C}.$$

Превышение температуры воздуха внутри машины над температурой окружающей среды:

$$\Delta \theta_{e} = \frac{\sum P'_{e}}{S_{von} \cdot \alpha_{e}} = \frac{296,146}{0,334 \cdot 19} = 58,915, \, ^{\circ}\text{C},$$

где $\sum P'_{e}$ — сумма потерь, отводимых в воздух внутри двигателя и $\sum P'$ — сумма всех потерь в двигателе при номинальном режиме и расчетной температуре:

Эквивалентная поверхность охлаждения корпуса:

$$S_{\kappa op} = (\pi \cdot D_a + 8 \cdot \Pi_p) \cdot (l_1 + 2 \cdot l_{\text{\tiny 6bl3...1}}) = (\pi \cdot 0,149 + 8 \cdot 0,56) \cdot (0,087 + 2 \cdot 0,048) = 2,167, \text{ M}^2.$$

Условный периметр поперечного сечения ребер корпуса двигателя $\Pi_p = 0.56 \text{ m}^2$, коэффициент подогрева воздуха $\alpha_B = 26 \text{ BT/(M}^{2\text{-o}}\text{C})$.

Среднее превышение температуры обмотки статора над температурой окружающей среды:

$$\triangle \theta_1 = \triangle \theta_1' + \triangle \theta_g = 7,007 + 53,655 = 66,892$$
, °C.

Значение находится в допустимых пределах.

Расчет вентиляции, требуемой для охлаждения расход воздуха:

$$Q_e = \frac{k_m \cdot \sum P'_e}{1100 \cdot \triangle \theta_e} = \frac{6,343 \cdot 296,146}{1100 \cdot 46,649} = 0,527, \text{ m}^3/\text{c},$$

где k_m — коэффициент, учитывающий изменение условий охлаждения по длине поверхности корпуса, обдуваемого наружным вентилятором:

$$k_m = m \cdot \sqrt{\frac{n_1}{100} \cdot D_a} = 3 \cdot \sqrt{\frac{3000}{100} \cdot 0,392} = 10,288.$$

Расход воздуха, обеспечиваемый наружным вентилятором:

$$Q'_{g} = 0.6 \cdot D_{a}^{3} \cdot \frac{n_{1}}{100} = 0.6 \cdot 0.392^{3} \cdot \frac{3000}{100} = 1.084, \text{ m}^{3}/\text{c}.$$

Расход воздуха $Q'_{\text{в}}$ должен быть больше требуемого для охлаждения машины $Q_{\text{в}}$:

$$Q'_{e} > Q_{e}$$
.

Заключение

В курсовом проекте проведен расчет асинхронного двигателя в соответствии с техническим заданием.

Спроектированный асинхронный двигатель удовлетворяет требованиям ГОСТ по энергетическим показателям $\cos \phi_H = 0.91$; КПД = 0.90. Получены следующие параметры: $M^*_{\Pi} = 1.71$; $I^*_{\Pi} = 6.51$; $s_H = 0.019$; $s_{KP} = 0.244$; $\Delta Q_1 = 53.655$. Постоянная Арнольда C_A получилась как у базового двигателя ($\alpha_{\delta} = 0.64$):

$$C_{A} = \frac{2}{\pi B_{\delta} A k_{o61} k_{B} \alpha_{\delta}} = \frac{l_{\delta} D^{2} \omega}{P'} = \frac{0.087 \cdot 0.077 \cdot 216}{2632} = 4.28 \cdot 10^{-5} , \text{ m}^{3}/(\text{c} \cdot \text{Bt}).$$

По пусковым характеристикам видно, что кратности пускового момента и пускового тока спроектированного двигателя удовлетворяют ГОСТ 19523-74.

Превышение температуры обмотки статора над температурой окружающей среды не превосходит $100\,^{\circ}$ С. Вентилятор обеспечивает необходимый расход воздуха.

Спроектированный двигатель отвечает поставленным в техническом задании требованиям.

Список источников

- 1. Проектирование электрических машин: Учеб. для вузов / И.П. Копылов, Ф.А. Горяинов, Б.К. Клоков, В.П. Морозкин, Б.Ф. Токарев; Под ред. И.П. Копылова. М.: Энергия, 1980. 496 с.
- 2. Проектирование электрических машин: Учеб. для вузов / И.П. Копылов, Б.К. Клоков, В.П. Морозкин, Б.Ф. Токарев; Под ред. И.П. Копылова. 3-е изд., перераб. и доп. М.: Высш. шк., 2002. 757 с.
- 3. Справочник. Асинхронные двигатели серии 4A /A.Э. Кравчик, М.М. Шлаф, В.И. Афонин, Е.А. Соболенская. М: Энергоиздат, 1982. 504 с.