

# Multi-armed Bandit 문제

정태수

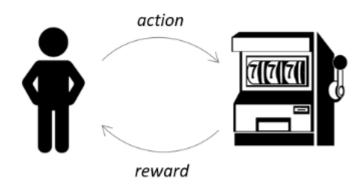
고려대학교 산업경영공학부 tcheong@korea.ac.kr



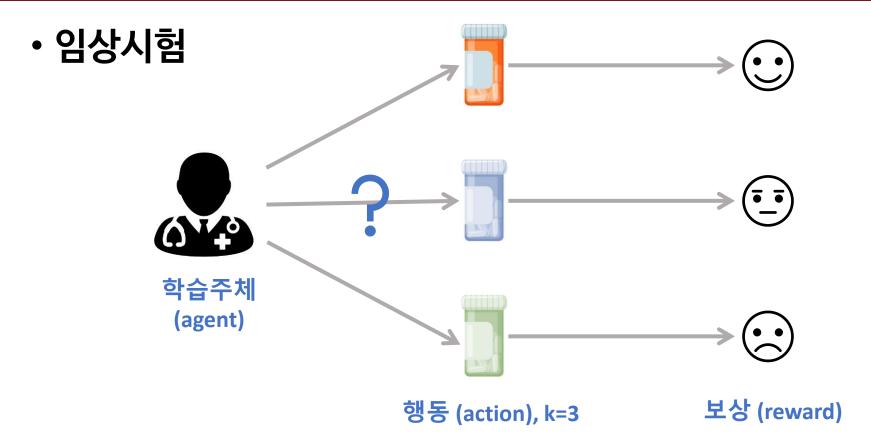




- 각 bandit machine에 대한 상태(state) 정보는 부재
- 행동(action)에 대한 즉각적인 보상 (reward)





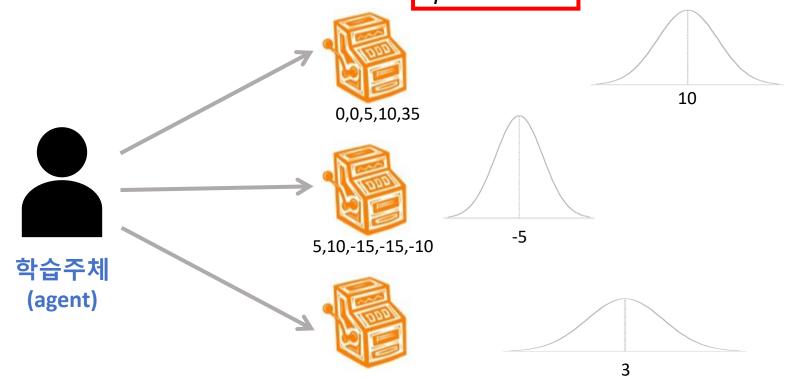


• k-armed bandit 문제는 학습주체(agent)가 k개의 행동(action) 중 하나를 선택하고 선택한 행동에 따라 보상(reward)을 받는 일련의 과정을 통해 일 정 기간동안 취득한 보상의 총합에 대한 기대값을 최대화하도록 어떠한 행 동들을 취할지 결정하는 문제



- 행동 가치 (action values)
  - 특정 시점에서 어떠한 행동을 취했을 때의 보상에 대한 기댓값

$$q(a) = E[R_t|A_t = a] = \sum_r p(r|a)r$$





### • 행동 가치

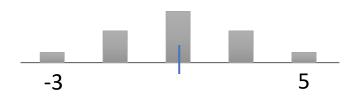








#### 보상 분포 (reward distribution)



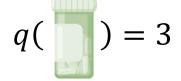




#### 행동7년 값







- 불행히도 대부분의 경우 최적의 행동 가치에 대한 정보가 부재함
- 따라서 일련의 반복된 실험을 통해 얻은 정보를 기반으로 행동가치를 추정할 수 있음
  - 그럼 어떻게 q(a) 를 추정할 수 있을까? 표본평균 방법 (sample-average method)

$$Q_t(a) = \frac{t$$
시점까지 행동  $a$ 를 선택 시 취득한 보상 합  $t$ 시점까지 행동  $a$ 를 선택한 횟수

# 행동 가치를 추정하는 가장 단순한 방법

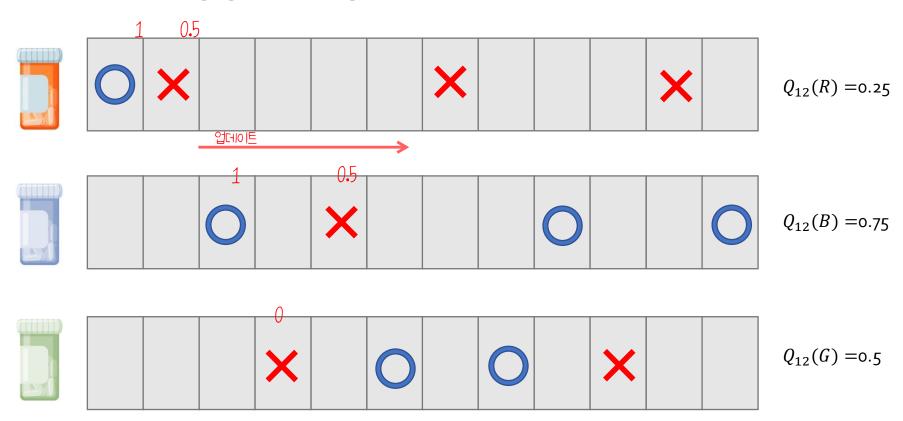
표본평균 방법 (Sample-mean method)

$$Q_t(a) = \frac{t$$
시점까지 행동  $a$ 를 선택 시 취득한 보상 합  $t$ 시점까지 행동  $a$ 를 선택한 횟수



### • 임상시험 예시

• 치료가 성공하면 보상이 1, 아니면 0





- 행동가치 추정치  $Q_t(a)$ 를 보다 효율적을 계산할 수 있는 방법이 없을까?
  - 증분 업데이트 규칙(Incremental update rule)

$$Q_{n+1} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} R_i = \frac{1}{n} \left( R_n + \sum_{i=1}^{n-1} R_i \right) = \frac{1}{n} \left( R_n + (n-1) \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n-1} R_i \right)$$

$$= \frac{1}{n} (R_n + (n-1)Q_n) = \frac{1}{n} (R_n + nQ_n - Q_n) = Q_n + \frac{1}{n} (R_n - Q_n)$$

$$Q_{n+1} = Q_n + \frac{1}{n}(R_n - Q_n)$$

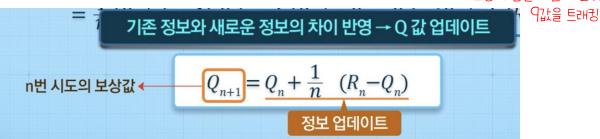


▶**아래 Qn**을 의□한다

$$Q_{n+1} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} R_i = \frac{1}{n} \left( R_n + \sum_{i=1}^{n-1} R_i \right) = \frac{1}{n} \left( R_n + (n-1) \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n-1} R_i \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left( R_n + (n-1) Q_n \right) = \frac{1}{n} \left( R_n + nQ_n - Q_n \right) = Q_n + \frac{1}{n} \left( R_n - Q_n \right)$$

보상의 합을 매번 계산하는 것이 아닌



모든 단계에서 얻은 보상의 가중치가 동일하다는 가정하에 평균치 계산

우리가 접하는 상황들은 시간에 따라 보상의 가치가 달라 질 수 있음 - 비정상적 상황



### • 간략한 Bandit 알고리즘

```
A simple bandit algorithm  \begin{aligned} &\text{Initialize, for } a = 1 \text{ to } k \text{:} \\ &Q(a) \leftarrow 0 \\ &N(a) \leftarrow 0 \end{aligned}  Repeat forever:  &A \leftarrow \left\{ \begin{array}{ll} \arg \max_a Q(a) & \text{with probability } 1 - \varepsilon \\ \text{a random action} & \text{with probability } \varepsilon \end{array} \right. \end{aligned}  (breaking ties randomly)  &R \leftarrow bandit(A) \\ &N(A) \leftarrow N(A) + 1 \\ &Q(A) \leftarrow Q(A) + \frac{1}{N(A)} \left[ R - Q(A) \right]
```

누적되어있는 보상갓을 계속 저장하고 있는 것이 아니라 이런 역값을 가지고 계속 업데이트를 해 나가면서 실질적으로 업데이트를 하는 것 확인 할 수 있다.



- Nonstationary (비정상성 문제)
  - Step-size 인자 조절 방식

$$Q_{n+1}=Q_n+rac{1}{n}(R_n-Q_n)$$
 লা  $\mathcal{C}^{n}$  লা  $\mathcal{C}^{n}$  এই তিন্দু নিয়ন কৰে স্থান কৰে স্থান কৰে স্থান কৰে স্থান কৰে সমূহ কৰে সমূহ



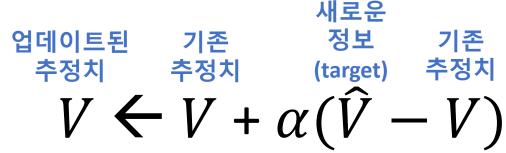
$$Q_{n+1} = Q_n + a_n(R_n - Q_n)$$
  
=  $a_n R_n + (1 - \alpha_n) Q_n$ 

매시점 마다 보상의 가치가 달라져도 유연한 업데이트가 가능하다



## 🎾 (참고) 추정치 업데이트 방식

• 정보의 업데이트 방식





업데이트된 기존 새로운 정보 기존 수정치 
$$V \leftarrow V + \alpha(\hat{V} - V)$$

새로운 정보와 기존 정보의 차이만큼 반영

7존정보와 새로운 정보 가중평균

$$(1-\alpha)V + \alpha \hat{V}$$

기존정보와 새로운 정보 가중평균

Convex combination

