Cook定理的证明

陆天航 2022.3.12 定义: 设A为判定性问题, 称A为 NP问题, 如果:

存在一个多项式p以及认证算法(certifier) $\mathcal{B} = \mathcal{B}(\cdot, \cdot)$, 使得对于A的任何一个实例x, x是一个yes实例当且仅当存在x的一个认证(certificate) c, 使得 $|c| \leq p(|x|)$, 且 $\mathcal{B}(x,c)$ 在至多p(|x|)步内输出yes.

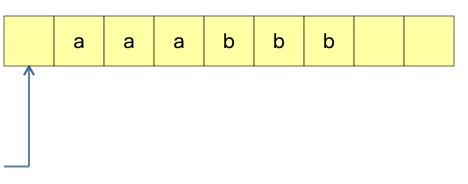
定义: 设 A_1, A_2 为判定性问题, 称 A_1 可多项式转化(polynomially transforms)为 A_2 , 记做 $A_1 \propto A_2$, 如果: 对于 A_1 的任何一个实例x, 存在多项式p, 以及 A_2 的实例y, 使得 $|y| \leq p(|x|)$, 且x是 A_1 的yes实例当且仅当y是 A_2 的yes实例.

定义: 设A是一个NP问题, 若其他任何NP问题可多项式转化为A,则称A是NP完备的(NP-complete).

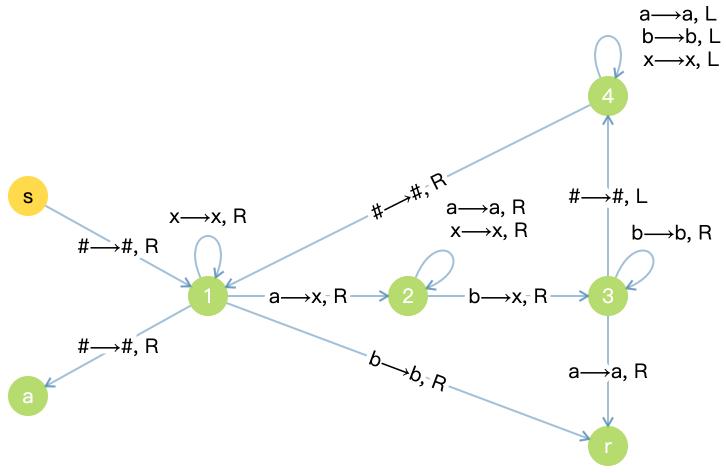
定义: 称 $\mathcal{T}(\Gamma, \Sigma, \#, s, q_a, q_r, h, \delta)$ 为图灵机(turing machine), 如 果:

- Γ 是有限集合,称为图灵机的状态集(states set).
- ullet Σ 是有限集合,称为图灵机的符号集(symbols set).
- #是 Σ 中的元素, 称为空白符号(blank symbol).
- s是 Γ 中的元素,称为初始状态(initial state).
- q_a 是 Γ 中的元素, 称为接受状态(accept state).
- q_r 是 Γ 中的元素,称为拒绝状态(reject state).
- h是 Γ 中的元素,称为停机状态(halt state).
- ullet $\delta: \Gamma imes \Sigma \longmapsto \Gamma imes \Sigma imes \{L,R\}$ 称为状态转移函数(transition function).

STEP



问题: 判断一个字符串是否具有形式 aⁿbⁿ, n为正整数.



定理 (Turing, 1936): 设A为NP问题, B为其认证算法, 则存 在图灵机 \mathcal{T} , 满足对于问题任何实例x, 存在纸带上的一个输入a(x), \mathcal{T} 在|x|的多项式步内终止,且若x为yes实例,图灵机 \mathcal{T} 输出接受状 态, 否则输出拒绝状态.

\approx

SATISFIABILITY PROBLEM:

实例: 变量集合U和由U组成的句子集C.

问题: 是否存在U的一组真值分配, 使C中所有句子都为真.

实例I的规模: |I| = |C||U|.

例: $U=\{A,B,C,D,E\}$, $C=\{A\lor B,\overline{A}\lor C\lor D,\overline{A}\lor E,\overline{B}\lor \overline{C}\lor \overline{E},C\lor E\}$.

I = (U,C)是一个yes实例.

规模: |I|=5 imes5=25.

认证: $c = \{A = true, B = false, C = true, D = false, E = true\}$.

定理 (Cook): SAT问题是NP完备的.

任意NP问题D, 实例x, 认证算法B



SAT问题的实例 ϕ_x



x是yes实例 $\iff \varphi_x$ 是yes实例



问题D可多项式转化为SAT问题

\approx

1 SAT问题是NP问题

对于SAT问题的任意实例I = (U, C), 若I是yes实例, 那么I的认证就是I的真值指派, 并且存在一个运算时间为O(|I|)的认证算法.

如何构造SAT问题的认证算法?

2 任意NP问题认证算法的图灵机表示

考虑任意一个NP问题D, \mathcal{B} 是认证算法, p是某个多项式, x是D的一个实例, c是规模不超过p(|x|)的输入.

yes实例x+认证 $c \Longrightarrow B(x,c)$ 输出yes

 $no实例x+输入c \Longrightarrow B(x,c)输出no$

假定给定一组输入(x,c),算法 \mathcal{B} 可以在某个图灵机 \mathcal{T} 上得到实现。不 妨令 $\mathcal{B}(x,c)$ 在q步内终止(q的规模为O(p(|x|))). 图灵机 \mathcal{T} 由以下构 成:

- 1. 状态集 $\Gamma = \{0, 1, 2, ..., q\}$, 假定初始状态为0, 接受状态为1, 拒 绝状态为2.
- 2. 符号集 $\Sigma = \{0,1\}$. (这里用0表示空格子)
- 3. 状态转移函数 δ : $\delta: \Gamma \times \Sigma \longmapsto \Gamma \times \Sigma \times \{L, R\}$.

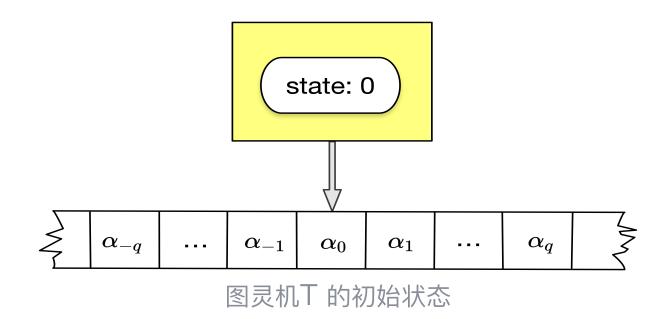
方便起见,将 δ 拆成三个函数:

$$T:\Gamma imes\Sigma\longmapsto\Gamma$$

$$U: \Gamma \times \Sigma \longmapsto \Sigma$$

$$D:\Gamma imes\Sigma\longmapsto\{L,R\}$$

在纸带上取一个格子表示0号格子,左边的格子编号为-1,-2,...,右边的格子编号为+1,+2,... 将0号格子作为分隔,在0号格子的左边放置c的编码,右边放置x的编码,并且指针初始和停机时位于0号格子。由于图灵机 τ 的运算时间为q步,所以指针的移动不会超出 $-q \sim q$ 之外。记初始时刻纸带从-q到q号格子的符号为 α_{-q} ,..., α_q 。



3 图灵机运行过程的表示

对于 $t=0,1,\ldots,q,\ i=0,1,\ldots,q,\ j=-q,\ldots,q,\ k=0,1$. Q_{ti} 表示在第t步时,图灵机的状态是否为i; T_{ti} 表示在第t步时,指针是否位于格子j; S_{tik} 表示在第t步时,格子j的符号是否为k.

我们希望用这些变量描述图灵机的运行过程(假定图灵机输出接受状 态).

\approx

3.1 图灵机初始时的状态固定

- 1. 图灵机初始时处于状态0: $Q_{00} = 1$.
- 2. 指针初始时处于0号格子: $T_{00} = 1$.
- 3. 纸带上初始时有一组符号分配(0号格子左边为c的编码,右边为x的编码):

$$egin{cases} S_{0,-q,lpha_{-q}} = 1 \ \cdots \ S_{0,q,lpha_q} = 1 \end{cases}$$

3.1中句子的数量为O(p(|x|)).

3.2 图灵机停机时的状态固定

- 1. 图灵机停机时处于状态0: $Q_{q0}=1$.
- 2. 指针在停机时处于0号格子: $T_{q0}=1$.
- 3. 纸带在停机时0号格子上的符号为1: $S_{q01}=1$.
- 3.2中句子的数量为O(1).

3.3 每个时刻, 图灵机的状态有且仅有一个

$$egin{cases} Q_{t0}ee Q_{t1}ee \ldots Q_{tq} = 1, & orall \ t\in\Gamma, \ \
otag \ Q_{ti}\wedge Q_{tj}) = \overline{Q}_{ti}ee \overline{Q}_{tj} = 1, & orall \ i
eq j\in\Gamma, \ t\in\Gamma. \end{cases}$$

3.3中句子的数量为 $O(p^3(|x|))$.

3.4 每个时刻, 指针只在纸带上的其中某一个格子出现

$$egin{cases} T_{t,-q} ee T_{t,-q+1} ee \dots T_{tq} = 1, & orall \ t \in \Gamma, \
otag (T_{ti} \wedge T_{tj}) = \overline{T}_{ti} ee \overline{T}_{tj} = 1, & orall \ i
eq j \in \{-q,\dots,q\}, \ t \in \Gamma. \end{cases}$$

3.4中句子的数量为 $O(p^3(|x|))$.

3.5 每个时刻, 纸带上的每个格子有且仅有一个符号

$$egin{cases} S_{ti0} ee S_{ti1} = 1, & orall \ i \in \{-q, \ldots, q\}, \ t \in \Gamma, \
otag \ (S_{ti0} \wedge S_{ti1}) = \overline{S}_{ti0} ee \overline{S}_{ti1} = 1, & orall \ i \in \{-q, \ldots, q\}, \ t \in \Gamma. \end{cases}$$

3.5中句子的数量为 $O(p^2(|x|))$.

\approx

3.6 图灵机状态的变化满足状态转移函数

(a) 状态转移函数T(状态变化):

$$Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk} o Q_{t+1,T(i,k)},$$

即,

$$(Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk}) ee \overline{Q}_{t+1,T(i,k)} = 1,$$

$$orall \ t \in \Gamma, \ i \in \Gamma, \ k \in \Sigma, \ j \in \{-q, \ldots, q\}$$
 .

a中句子的数量为 $O(p^3(|x|))$.

(b) 状态转移函数U(符号变化):

$$Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk}
ightarrow S_{t+1,j,U(i,k)},$$

即,

$$(Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk}) ee \overline{S}_{t+1,j,U(i,k)} = 1,$$

 $orall \ t \in \Gamma, \ i \in \Gamma, \ k \in \Sigma, \ j \in \{-q, \dots, q\}$.

b中句子的数量为 $O(p^3(|x|))$.

(c) 状态转移函数D(位置变化):

$$egin{aligned} Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk} &
ightarrow T_{t+1,j-1}, & D(i,k) = L; \ Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk} &
ightarrow T_{t+1,j+1}, & D(i,k) = R, \end{aligned}$$

即,

$$egin{aligned} (Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk}) ee \overline{T}_{t+1,j-1} &= 1, & D(i,k) = L; \ (Q_{ti} \wedge T_{tj} \wedge S_{tjk}) ee \overline{T}_{t+1,j+1} &= 1, & D(i,k) = R, \end{aligned}$$

 $orall \ t \in \Gamma, \ i \in \Gamma, \ k \in \Sigma, \ j \in \{-q, \dots, q\}$.

c中句子的数量为 $O(p^3(|x|))$.

3.6中句子的数量为 $O(p^3(|x|))$.

4 Cook定理的证明

记以上所有句子的集合为C, 所有变量的集合为U, $\varphi_x = (C, U)$. 有 $|C|=O(p^3(|x|))$, $|U|=O(p^2(|x|)$, $|arphi_x|=|C||U|=O(p^5(|x|))$.

若x是yes实例,那么存在c为x的认证,则算法 \mathcal{B} 通过图灵机 \mathcal{T} 得到 实现, 且图灵机输出接受状态. 记录图灵机的运行过程, 这个运行过 程对应SAT实例 φ_x 的一组真值指派. 这说明 φ_x 是yes实例.

若x是no实例, 那么对于任意规模不超过O(p(|x|))的输入c, \mathcal{B} 输出 no, 所以图灵机T不可能输出接受状态。这说明 φ_x 是no实例。

THANKS