### Konvergenz

Eine Funktion  $f: U \to \mathbb{R}^m$  heißt stetig in a, wenn für alle folgen  $x_n \in U$  mit  $x_n \to a$  die Folge  $f(x_n)$  gegen f(a) konvergiert. Dies ist gleichbedeutend damit, dass für jedes  $\epsilon > 0$  ein  $\delta > 0$  existiert, so dass  $d(f(x), L_a) < \epsilon$  gilt für jedes x mit  $d(x, a) < \delta$ .

### Stetigkeit

Eine Funktion  $f: U \to \mathbb{R}^m$  heißt stetig, wenn sie für alle  $a \in U$  stetig ist.

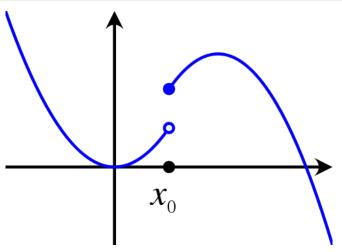


Figure: Quelle: Wikipedia:

 $https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Upper\_semi.svg$ 

### Landau Notation

Für eine Funktion  $g:U\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$  bezeichnen wir die Wachstumsklasse

$$o(g) := \{ f : U \to \mathbb{R} \mid \lim_{x \to a} \frac{|f(x)|}{|g(x)|} = 0 \ \forall a \in U \}$$
$$O(g) := \{ f : U \to \mathbb{R} \mid \lim_{x \to a} \frac{|f(x)|}{|g(x)|} < \infty \ \forall a \in U \}$$

$$O(g) := \{ f: U \to \mathbb{R} \mid \lim_{x \to a} \frac{|f(x)|}{|g(x)|} < \infty \ \forall a \in U \}$$

# Angewandte Mathematik Lokale Linearisierung

### Lokale Linearisierung

Eine Funktion  $f:U\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^m$  heisst differenzierter in  $a\in U$  falls es eine lineare Funktion  $df(a):\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}^n$  gibt mit

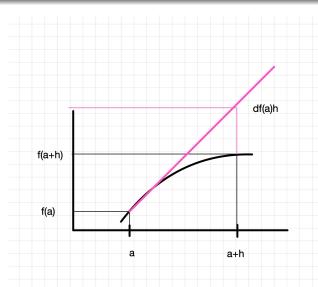
$$f(a+h) = f(a) + df(a)h + o(||h||)$$
 (1)

$$\Leftrightarrow \lim_{h\to 0} \frac{f(a+h)-f(a)-df(a)h}{||h||}=0$$
 (2)

für alle  $h \in \mathbb{R}^n$ 

### Bedeutung

Eine differenzierbare Funktion kann auf hinreichend kleinen Umgebungen beliebig genau durch eine lineare Funktion approximiert werden.



### Eindeutigkeit

Die lineare Abbildung df(a) ist eindeutig bestimmt.

#### **Beweis**

Ist df'(a) eine weiter Abbildung mit Eigenschaft (1), so gilt für jeden Basisvektor  $e_i$ 

$$\lim_{t \to 0} \frac{f(a + te_i) - f(a) - df(a)h}{|te_i|} = 0$$
 (3)

$$\lim_{t \to 0} \frac{f(a + te_i) - f(a) - df'(a)h}{|te_i|} = 0$$
 (4)

$$\Rightarrow (df(a) - df'(a))(e_i) = \lim_{t \to 0} \frac{(df'(a) - df(a))(te_i)}{||te_i||} = 0 \quad (5)$$

### Beispiel

 $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ 

$$f(x) := A \cdot x + b \tag{6}$$

$$df(a) := A \tag{7}$$

$$\lim_{h\to 0}\frac{A(x+h)-A\cdot x-A\cdot h}{||h||}=\tag{8}$$

$$\lim_{h \to 0} \frac{A \cdot x + A \cdot h - A \cdot x - A \cdot h}{||h||} = 0 \tag{9}$$

### Beispiel

Der Fall m=1. Wir betrachten also Funktionen  $f:U\subset\mathbb{R}^n\to\mathbb{R}$ 

### Ableitung

Ist f differenzierter in U, so gilt wegen der Linearität

$$df(a)h = \sum_{i=1}^{n} (df(a)e_i) \cdot h_i$$
 (10)

wobei  $(e_1, \cdots, e_n)$  die Standardbasis des  $\mathbb{R}^n$  ist. Die einzeilige Matrix

$$f'(a) := (df(a)e_1, \cdots, df(a)e_n) \tag{11}$$

heißt Ableitung von f in a.

### Richtungsableitung

Sei  $f: U \to \mathbb{R}$  eine Funktion. Für einen Vektor  $h \in \mathbb{R}^n$  und einen Punkt  $a \in U$  heißt der Grenzwert (falls er existiert)

$$\partial_h f(a) := \lim_{t \to 0} \frac{f(a+th) - f(a)}{t}$$

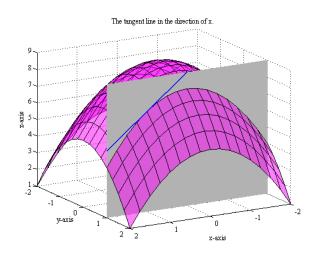
Richtungsableitung von f am Punkt a in Richtung h. Sie misst die Änderung der Funktion in Richtung h.

Speziell nennen wir für die Standard Basisvektoren ei

$$\frac{\partial f(a)}{\partial x_n} := \partial_{e_i} f(a) := \lim_{t \to 0} \frac{f(a + te_i) - f(a)}{t}$$

die partielle Ableitung von f in a nach  $x_i$ .





#### Partielle Differenzierbarkeit

Eine Funktion  $f:U\to\mathbb{R}$  heißt partiell differenzierbar im Punkt  $a\in U$ , falls alle partiellen Ableitungen

$$\frac{\partial f(a)}{\partial x_1}, \cdots, \frac{\partial f(a)}{\partial x_n}$$

existieren.

# Mehrdimensionale Differentialrechnung Differenzierbarkeit

Beispiel

### Beispiel

Ist eine Funktion f in a differenzierbar, so ist sie dort partiell differenzierbar und es gilt

$$df(a)h = f'(a)h = \sum_{i=1}^{n} \partial_{i}f(a) \cdot h_{i}$$
$$f'(a) = (\partial_{1}f(a), \dots, \partial_{n}f(a))$$

#### **Beweis**

Ist f differenzierter, so gilt für  $t \in \mathbb{R}$  und  $h \in \mathbb{R}^n$ 

$$f(a+th) = f(a) + df(a)th + R(||th||)$$

$$\lim_{h \to 0} \frac{|R(th)|}{|th|} = 0$$

$$\Rightarrow \lim_{t \to 0} \frac{|R(th)|}{|th|} = 0$$

$$\Rightarrow df(a)h = \lim_{t \to 0} \frac{f(a+th) - f(a)}{|t|} = \partial_h f(a)$$

$$\Rightarrow df(a)e_i = \partial_i f(a)$$

### Differenzierbarkeis Kriterium

Eine Funktion  $f:U\to\mathbb{R}$  ist differenzierbar im Punkt  $a\in U$ , falls alle partiellen Ableitungen

$$\frac{\partial f(a)}{\partial x_1}, \cdots, \frac{\partial f(a)}{\partial x_n}$$

existieren und stetig sind.

Vorwissen über eindimensionale Funktionen

#### Mittelwertsatz einer Veränderlichen

Sei  $f:[a,b] \to \mathbb{R}$  stetig und differenzierbar für alle  $x \in (a,b)$ .

Dann gibt es  $\xi \in (a, b)$  mit  $f'(\xi) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$ .

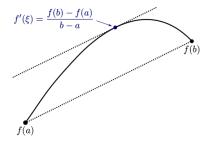


Figure: Quelle: Wikipedia:

https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Mittelwertsatz3.svg

# Angewandte Mathematik Lokale Linearisierung

#### Beweis

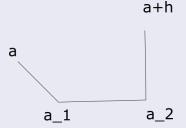


Figure: Kantenzug mit achesenparallelen Kanten

$$a_0 := a$$

$$a_i := a_{i-1} + h_i e_i; i = 1, \dots, n$$

### Angewandte Mathematik

Lokale Linearisierung

• 
$$f(a+h)-f(a) = \sum_{i=1}^{n} (f(a_i)-f(a_{i-1}))$$

### Lokale Linearisierung

- $f(a+h)-f(a) = \sum_{i=1}^{n} (f(a_i)-f(a_{i-1}))$
- Mit  $\varphi_i(t) := f(a_i + te_i)$  gilt  $f(a_i) f(a_{i-1}) = \varphi_i(h_i) \varphi_i(0)$

- $f(a+h)-f(a) = \sum_{i=1}^{n} (f(a_i)-f(a_{i-1}))$
- Mit  $\varphi_i(t) := f(a_i + te_i)$  gilt  $f(a_i) f(a_{i-1}) = \varphi_i(h_i) \varphi_i(0)$
- Mittelwertsatz einer Veränderlichen: Es gibt  $\tau_i$  mit

$$\varphi_i(h_i) - \varphi_i(0) = h_i \varphi'(\tau_i)$$
.

#### Lokale Linearisierung

#### **Beweis**

- $f(a+h) f(a) = \sum_{i=1}^{n} (f(a_i) f(a_{i-1}))$
- Mit  $\varphi_i(t) := f(a_i + te_i)$  gilt  $f(a_i) f(a_{i-1}) = \varphi_i(h_i) \varphi_i(0)$
- Mittelwertsatz einer Veränderlichen: Es gibt  $\tau_i$  mit

$$\varphi_i(h_i) - \varphi_i(0) = h_i \varphi'(\tau_i)$$
.

•

$$f(a+h)-f(a)-df(a)\cdot h=\sum_{i=1}^n\left(\frac{\partial f(\xi)}{\partial x_i}-\frac{\partial f(a)}{\partial x_i}\right)h_i$$

Da 
$$arphi_i'(t) = rac{\partial f(a_{i-1} + te_i)}{\partial x_i}$$
 und mit  $\xi_i := a_i + au_i e_i$ 

#### **Beweis**

$$|f(a+h)-f(a)-df(a)\cdot h|\leq ||h||_{\infty}\sum_{i=1}^{n}\left|\frac{\partial f(\xi)}{\partial x_{i}}-\frac{\partial f(a)}{\partial x_{i}}\right|.$$

Für  $h \to 0$  gilt  $\xi_i \to a$  und da die partiellen Ableitung stetig sind nach Voraussetzung und alle Normen äquivalent sind folgt

$$\lim_{h\to 0}\frac{f(a+h)-f(a)-df(a)\cdot h}{||h||}=0$$

# Angewandte Mathematik Differential

### Eigenschaften des Differentials

Für das Differential einer differenzierbaren Funktion  $f:U\to\mathbb{R}$  gilt für alle  $a\in U$ :

- $df(a) \cdot h = \partial_h f(a)$ .
- $d(f \cdot g)(a) = gdf(a) + f(a)dg$
- d(f+g)(a) = df(a) + dg(a)

# Angewandte Mathematik Differential

- Für die Basisvektoren ist per Definition  $df(a) \cdot e_i = \partial_{e_i} f(a)$ . Da jeder Vektor h eine Linearkombination der Basisvektoren ist und df linear ist, folgt die Behauptung.
- Folgt direkt aus der entsprechenden Eigenschaft reeller Funktionen.
- Folgt direkt aus der entsprechenden Eigenschaft reeller Funktionen.

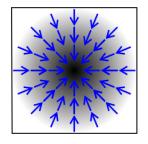
Differenzierbarkeit

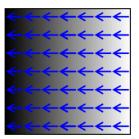
#### Gradient

Der Vektor

$$\nabla f(a) := \begin{pmatrix} \frac{\partial f(a)}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(a)}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

wird als Gradient bezeichnet. Es ist  $df(a) \cdot h = \langle \nabla f(a), h \rangle$ .





#### Gradient

Sei  $f: U \to \mathbb{R}$  differenzierbare Funktion,  $a \in U$  und  $v:=\operatorname{argmax}_{||h||=1}\{\partial_h f(a)\}$ . Dann gilt

$$||\nabla f(a)||v = \nabla f(a)$$
.

#### Gradient

Der Gradient zeigt in die Richtung des steilsten Anstiegs.

# Mehrdimensionale Differentialrechnung Differenzierbarkeit

#### **Beweis**

Für beliebiges h gilt

$$\partial_h f(a) = df(a)h = \langle \nabla f(a), h \rangle = ||\nabla f(a)|| \cdot ||h|| \cdot \cos(\varphi)$$

wobei  $\varphi$  den Innenwinkel zwischen  $\nabla f(a)$  und h bezeichnet. Für ||h||=1 wird somit  $\partial_h f(a)$  maximal, wenn  $\varphi=0$  und somit  $h=\frac{\nabla f(a)}{||\nabla f(a)||}$  ist.