

# Cálculo Numérico

## Eigenvalores y Eigenvectores

**Teorema 1:** Si  $A$  es una matriz triangular en bloques, entonces  $\text{spec}(A) = \bigcup_{i=1}^m \text{spec}(A_{ii})$

$$\begin{bmatrix} A_{11} & \dots & \dots & a_{1n} \\ 0 & A_{22} & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}$$

**DFN 1** (Eigenpar dominante). Sea  $A \in \mathbb{C}^{n \times n}$  con eigenvalores  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ . El eigenvalor dominante es el valor  $\lambda_i$  que satisface  $|\lambda_i| \geq |\lambda_j|$ ,  $\forall j \neq i$ . El eigenvector asociado a  $\lambda_i$  junto con el eigenvalor dominante forman el eigenpar dominante  $(\lambda_i, v_i)$ .

**Teorema 2:** Sea  $A$  diagonalizable (hipótesis por simplicidad) y sea  $(\lambda_1, v_1)$  su eigenpar dominante, y  $q^0 = c_1 v_1 + \dots + c_n v_n$  con  $c_1 \neq 0$ . Entonces, la sucesión  $q^i = \frac{1}{\lambda_1} A q^{i-1}$  con  $i = 1, 2, \dots$  converge a  $c_1 v_1$ .

### Algoritmo 1: Power iteration

```
1   $x^0 = \frac{q^0}{\|q^0\|}$ 
2  for  $k = 1:\text{max}$ 
3       $v^k = A x^{k-1}$ 
4       $x^k = \frac{v^k}{\|v^k\|}$ 
5  end
```

**DFN 2** (Método de potencia inversa). Es una variante del método de potencia, y aproxima el eigenpar más chico de  $A$ . Se aplica el algoritmo 1 a la matriz  $A^{-1}$ .

**DFN 3** (Método de potencia inversa con shift). El método de potencia inversa con shift introduce un shift  $s$  para que el método aproxime el eigenvalor más cercano a  $s$ . Es el método de potencia (Alg. 1) aplicado a la matrix  $(A - sI)^{-1}$ .

**DFN 4** (Orden de convergencia). Se dice que un método numérico converge con potencia  $\alpha$  si

$$\lim_{i \rightarrow \infty} \frac{\|\text{error}(i+1)\|}{\|\text{error}(i)\|^\alpha} = c$$

## Eigenvalores y Eigenvectores

Los métodos de potencia inversa y sus variantes convergen todos linealmente con tasa  $\frac{|\lambda_1|}{|\lambda_2|}$  donde  $|\lambda_1| > |\lambda_2| > \dots$ . Es decir,  $\lambda_1$  es el eigenvalor más grande y  $\lambda_2$  el segundo más grande.

El shift óptimo para el método de potencia inversa con shift se calcula con el *shift de Rayleigh*

**DFN 5** (Cociente de Rayleigh). Definimos el cociente de Rayleigh para  $q^0$  como

$$\rho = \frac{\langle q^0, A q^0 \rangle}{\|q^0\|_2^2}$$

El método de potencia inverso con shift dinámico de Rayleigh converge cuadráticamente.