

Le but de cet exposé est :

- D'introduire l'invariant de Dehn, en démontrant que c'est bien un invariant pour la congruence ciseaux
- De présenter la résolution au troisième problème de Hilbert par Dehn, utilisant son invariant
- De donner l'énoncé du théorème de Dehn-Sydler-Jessen
- De commencer la preuve n démontrant un petit lemme.

1 L'invariant de Dehn

1.1 Produit tensoriel de groupes abéliens

Définition 1. Soient A, B deux groupes abéliens. On définit leur *produit tensoriel* par **TODO**

1.2 Définition et preuve de l'invariance

Définition 2. Soit P un polyèdre dans \mathbb{E}^3 . Pour une arête e de P , on note $\ell(e)$ sa longueur et $\alpha(e)$ son angle dièdre, c'est-à-dire l'angle entre les deux faces de P qui se rejoignent en e .

L'invariant de Dehn de P , noté $D(P)$ est défini par

$$D(P) = \sum_e \ell(e) \otimes \alpha(e) \in \mathbb{R} \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{R}/\pi\mathbb{Z}$$

où la somme porte sur les arêtes de P .

Proposition 3. La fonction D est constante sur les classes de congruence ciseaux. Elle définit un morphisme de groupes abéliens $D : \mathcal{P}(\mathbb{E}^3) \rightarrow \mathbb{R} \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{R}/\pi\mathbb{Z}$.

Démonstration. **TODO**

□

1.3 Troisième problème de Hilbert

On applique maintenant la proposition pour résoudre le troisième problème de Hilbert. Le troisième problème de Hilbert, posé en 1900 avec vingt-deux autres, demande si deux polyèdres de même volume sont ciseaux-congruents. Dehn, qui était un étudiant d'Hilbert, l'a résolu la même année. Dehn ne connaissait pas les produits tensoriels (introduits par Whitney en 1938) et raisonnait directement sur les relations entre longueurs et angles.

Proposition 4. Soient C le cube de volume 1 et T le tétraèdre régulier de volume 1. Alors, $D(C) = 0$ et $D(T) \neq 0$, d'où le troisième problème de Hilbert a une réponse négative.

Démonstration. **TODO**

□

Lemme 5. $\frac{1}{\pi} \arccos(1/3)$ est irrationnel.

Démonstration. **TODO**

□

2 Le théorème de Dehn-Sydler-Jessen

2.1 Prismes

Définition 6. Un *prisme* dans \mathbb{E}^n est la somme d'un polyèdre dans \mathbb{E}^{n-1} avec un intervalle, c'est-à-dire un ensemble de la forme

$$P + I = \{x + t \mid x \in P, t \in I\}$$

où P est un polyèdre dans \mathbb{E}^{n-1} et $I = [a, b]$ avec $a, b \in \mathbb{E}^n$.

Exemple 7. Voici quelques prismes : **TODO**

Les prismes généralisent le produit d'un polyèdre par un intervalle de \mathbb{R} , car ils peuvent être penchés.

Proposition 8. *Un prisme est un polyèdre.*

Démonstration. **TODO** □

Proposition 9. *Un prisme dans \mathbb{E}^3 est équidécomposable à un cube de même volume.*

Démonstration. **TODO** □

Définition 10. On pose $p : \mathcal{P}(\mathbb{E}^2) \rightarrow \mathcal{P}(\mathbb{E}^3)$ l'application qui envoie la classe d'un polygone P sur celle du prisme $P \times [0, 1]$. La preuve précédente justifie la bonne définition de p .

p est injective et son image est le sous-groupe engendré par les prismes. Un isomorphisme $\text{Im } p \simeq \mathbb{R}$ est donné par le volume. De plus, comme un prisme est équidécomposable à un cube, la proposition 4 montre que $\text{Im } p \subset \ker D$. Ainsi, D induit une application $\mathcal{P}(\mathbb{E}^3)/p(\mathcal{P}(\mathbb{E}^2)) \rightarrow \mathbb{R} \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{R}/\pi\mathbb{Z}$, ce qui conduit à poser $\mathcal{P}^1(\mathbb{E}^3) = \mathcal{P}(\mathbb{E}^3)/p(\mathcal{P}(\mathbb{E}^2))$, le groupe des « polyèdres modulo les prismes ».

2.2 Énoncé du théorème

Le théorème de Sydler dit que $D : \mathcal{P}^1(\mathbb{E}^3) \rightarrow \mathbb{R} \otimes \mathbb{R}/\pi\mathbb{Z}$ est injective. Jessen a calculé son conoyau, c'est-à-dire son défaut de surjectivité. L'énoncé du théorème complet se résume comme suit :

Théorème 11 (Dehn-Sydler-Jessen). *On a une suite exacte*

$$0 \rightarrow \mathcal{P}(\mathbb{E}^2) \xrightarrow{p} \mathcal{P}(\mathbb{E}^3) \xrightarrow{D} \mathbb{R} \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{R}/\pi\mathbb{Z} \xrightarrow{J} \Omega_{\mathbb{R}/\mathbb{Z}}^1 \rightarrow 0$$

On va maintenant définir J et $\Omega_{\mathbb{R}/\mathbb{Z}}^1$, puis démontrer que J est surjective et $JD = 0$.

Définition 12. Le groupe $\Omega_{\mathbb{R}/\mathbb{Z}}^1$ est le groupe des *différentielles de Kähler de \mathbb{R} sur \mathbb{Z}* défini par

$$\Omega_{\mathbb{R}/\mathbb{Z}}^1 = \mathbb{R}[dr \mid r \in \mathbb{R}] / \langle d(rs) - rds - sdr, d(r+s) - dr - ds, dq \mid r, s \in \mathbb{R}, q \in \mathbb{Q} \rangle$$

C'est donc le \mathbb{R} -espace vectoriel dont les éléments sont les dr pour $r \in \mathbb{R}$ soumis aux relations

1. $d(rs) = rds + sdr$ pour $r, s \in \mathbb{R}$
2. $d(r+s) = dr + ds$ pour $r, s \in \mathbb{R}$

3. $dq = 0$ pour $q \in \mathbb{Q}$

Définition 13. On définit $J : \mathbb{R} \otimes_{\mathbb{Z}} \mathbb{R}/\pi\mathbb{Z} \rightarrow \Omega_{\mathbb{R}/\mathbb{Z}}^1$ par

$$J(\ell \otimes \alpha) = \ell \frac{d \sin(\alpha)}{\cos(\alpha)}$$

quand $\alpha \notin \mathbb{Q}\pi$, et $J(0) = 0$ sinon.

Proposition 14. Pour $n \in \mathbb{Z}$, $J(n\ell \otimes \alpha) = J(\ell \otimes n\alpha)$

Démonstration. **TODO**

□

Lemme 15. L'application J est surjective et $JD = 0$.

Démonstration. **TODO**

□