

# Зв'язок між базисами. Матриця переходу.

1.

В кінц. вим. пр.  $E$  базиса базисів. Зв'язок між двома  
фінитними базисами бази. матрицею переходу.

Принципово в пр.  $V$  задано два базиси  $B_1 = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}, B_2 = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$ .

Тоді  $b_i$  вектор базису  $B_2$  ін. вирази через базис  $B_1$ :

$$b_1 = d_{11}a_1 + d_{12}a_2 + \dots + d_{1n}a_n$$

$$b_2 = d_{21}a_1 + d_{22}a_2 + \dots + d_{2n}a_n$$

-----

$$b_n = d_{n1}a_1 + d_{n2}a_2 + \dots + d_{nn}a_n$$

Виникла така матриця

$$T = \begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$$

Матриця  $T$  наз. матрицею переходу  $B_1 \rightarrow B_2$ .

Точним чином, щоб записати матрицю  
переходу, треба в стандартних координатах  
записати координати векторів базису  $B_2$

в базисі  $B_1$ .

Зрозуміло, що матриця переходу завжди невіддільна,  
оскільки її стандартним лінійно незалежні.

Насам в пр. задано 2 базиси  $B_1 = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}, B_2 = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$ ,  
причому вони задані координатами в деякому певному  
базисі  $e_1, e_2, \dots, e_n$ :

$$a_1 = (d_{11}, d_{12}, \dots, d_{1n}), \quad b_1 = (\delta_{11}, \delta_{12}, \dots, \delta_{1n})$$

$$a_2 = (d_{21}, d_{22}, \dots, d_{2n}), \quad b_2 = (\delta_{21}, \delta_{22}, \dots, \delta_{2n})$$

$$\dots \dots \dots \quad \dots \dots \dots$$

$$a_n = (d_{n1}, d_{n2}, \dots, d_{nn}), \quad b_n = (\delta_{n1}, \delta_{n2}, \dots, \delta_{nn})$$

3 координати цих векторів складено 2 матриці:

$$A = \begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} \delta_{11} & \delta_{12} & \dots & \delta_{1n} \\ \delta_{21} & \delta_{22} & \dots & \delta_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \delta_{n1} & \delta_{n2} & \dots & \delta_{nn} \end{pmatrix}$$

Запишемо матрицю переходу  $\text{fig } B_1 \rightarrow B_2$ .

$$\begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}$$

Тоді за означенням

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_{11} & \lambda_{12} & \dots & \lambda_{1n} \\ \lambda_{21} & \lambda_{22} & \dots & \lambda_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda_{n1} & \lambda_{n2} & \dots & \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

$$b_1 = \lambda_{11}a_1 + \lambda_{12}a_2 + \dots + \lambda_{1n}a_n$$

$$b_2 = \lambda_{21}a_1 + \lambda_{22}a_2 + \dots + \lambda_{2n}a_n$$

$$\dots$$

$$b_n = \lambda_{n1}a_1 + \lambda_{n2}a_2 + \dots + \lambda_{nn}a_n.$$

Тоді рівності можна переписати так:

$$\begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} = \lambda_{11} \begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} + \lambda_{21} \begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} + \dots + \lambda_{n1} \begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} = \lambda_{12} \begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} + \lambda_{22} \begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} + \dots + \lambda_{n2} \begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\dots$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix} = \lambda_{1n} \begin{pmatrix} \lambda_{11} \\ \lambda_{21} \\ \dots \\ \lambda_{n1} \end{pmatrix} + \lambda_{2n} \begin{pmatrix} \lambda_{12} \\ \lambda_{22} \\ \dots \\ \lambda_{n2} \end{pmatrix} + \dots + \lambda_{nn} \begin{pmatrix} \lambda_{1n} \\ \lambda_{2n} \\ \dots \\ \lambda_{nn} \end{pmatrix}$$

і якщо перейти до матричного рівняння, то:

$$B = AT.$$

$$A = (a_1 | a_2 | \dots | a_n) \quad B = (b_1 | b_2 | \dots | b_n) - \text{в } e_1, e_2, \dots, e_n; \quad T: B \rightarrow B_2$$

$$B = AT.$$

Припустимо  $T$  - ліній. перетворення  $B_1 \rightarrow B_2$ .

Позначимо зворотнє  $T_1$  - ліній. перетворення  $B_2 \rightarrow B_1$ .

Тоді за введенням  $B = AT$  і по умові  $A = BT_1$ .

$A = ATT_1$ . Матриця  $A$  не вироджена, оскільки співвідношення між базисами, які співвідносять координати базисних векторів.

Тоді  $\exists A^{-1}$

$$A^{-1}A = A^{-1}ATT_1, \text{ або } TT_1 = E, \quad T_1 = T^{-1}.$$

Таким чином, якщо  $T$  - ліній. перетворення  $B_1 \rightarrow B_2$ ,

то зворотнє перетворення  $B_2 \rightarrow B_1$  є матрицею  $T^{-1}$ .

Зв'язок координат вектора в різних базисах.

Припустимо в пр.  $V$  задано 2 базиси:  $B_1 = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$  та  $B_2 = \{b_1, b_2, \dots, b_n\}$ .

$T$  - ліній. перетворення  $B_1 \rightarrow B_2$ :

$$\begin{pmatrix} \lambda_{11} & \lambda_{12} & \dots & \lambda_{1n} \\ \lambda_{21} & \lambda_{22} & \dots & \lambda_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \lambda_{n1} & \lambda_{n2} & \dots & \lambda_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{Тоді виконується } b_i = \lambda_{i1}a_1 + \lambda_{i2}a_2 + \dots + \lambda_{in}a_n$$

$$T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Тоді базисні вектори

$$b_1 = a_{11}a_1 + a_{12}a_2 + \dots + a_{1n}a_n$$

$$\vdots$$

$$b_n = a_{n1}a_1 + a_{n2}a_2 + \dots + a_{nn}a_n$$

Записуємо деякий вектор  $x \in V$ . Тоді в базисі  $B_1$  він має координати  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)_{B_1}$ , а в базисі  $B_2$   $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)_{B_2}$ .

Це означає, що

$$x = x_1 a_1 + x_2 a_2 + \dots + x_n a_n,$$

$$x = x_1 b_1 + x_2 b_2 + \dots + x_n b_n.$$

Перепишемо останню рівність:

$$x = x_1 (a_{11}a_1 + a_{12}a_2 + \dots + a_{1n}a_n) + x_2 (a_{21}a_1 + a_{22}a_2 + \dots + a_{2n}a_n) + \dots + x_n (a_{n1}a_1 + a_{n2}a_2 + \dots + a_{nn}a_n) =$$

$$= (a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n)a_1 + (a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n)a_2 + \dots + (a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n)a_n.$$

Але кожен вектор можна розкласти в лін. комб. базисних векторів однозначно  $\Rightarrow$

$$\lambda_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n,$$

$$\lambda_2 = a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n,$$

$$\vdots$$

$$\lambda_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n.$$

Якщо ці рівності переписати в матричному вигляді, одержимо

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix} = T \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}. \quad \text{Останню рівність ще збіжшою координат векторів}$$

у базисах  $B_1$  і  $B_2$ . Її можна переписати у вигляді:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = T^{-1} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{pmatrix}.$$

### Ортогональність.

Озн. Вектори  $x, y$  в евкл. пр.  $V$  наз. ортогональними, якщо  $(x, y) = 0$ . Позн.  $x \perp y$ .

Замв. Для ортогон. векторів в евкл. пр. викон. теор. Піфагора:

$$\forall a, b \in V, a \perp b: |a+b|^2 = |a|^2 + |b|^2.$$

Теор. В евкл. пр.  $V$  система ненульових попарно ортогональних векторів лінійно незалежна.

Озн. Сист. век. в евкл. пр. наз. ортогональною, якщо вектори цієї системи попарно ортогональні.

### Процес ортогоналізації.

Нехай в евкл. пр.  $V$  задано лін. незол. систему векторів  $a_1, a_2, \dots, a_n$ .

Процес ортогоналізації має елементарність, користуючись

Продовольство ортогоналізувати систему векторів, що містять ортогональну систему з  $k$  ненульових векторів  $v_1, v_2, \dots, v_k$ .

Візьмемо  $v_1 = a_1$ .

Наступний вектор  $v_2$  виберемо з лінійної

$v_2 = a_2 - \lambda_{21} v_1$ , де коефіцієнт  $\lambda_{21} \in \mathbb{R}$  підбираємо з умови ортогональності  $(v_2, v_1) = 0$ , тобто

$$(a_2 - \lambda_{21} v_1, v_1) = 0 \Rightarrow (a_2, v_1) - \lambda_{21} (v_1, v_1) = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_{21} = \frac{(a_2, v_1)}{(v_1, v_1)}.$$

Припустимо тепер, що за допомогою век.  $a_1, a_2, \dots, a_{i-1}$

вже побудовано систему ненульових попарно ортогональних векторів  $v_1, v_2, \dots, v_{i-1}$ . Узявши вектор  $v_i$  з лінійної

$$v_i = a_i - \lambda_{i1} v_1 - \lambda_{i2} v_2 - \dots - \lambda_{i,i-1} v_{i-1}.$$

Коефіцієнти підбираємо з умови ортогональності:

$$(v_i, v_1) = 0, \quad (a_i - \lambda_{i1} v_1 - \lambda_{i2} v_2 - \dots - \lambda_{i,i-1} v_{i-1}, v_1) = 0,$$

$$(a_i, v_1) - \lambda_{i1} (v_1, v_1) - \lambda_{i2} \underbrace{(v_2, v_1)}_0 - \dots - \lambda_{i,i-1} \underbrace{(v_{i-1}, v_1)}_0 = 0$$

$$\Rightarrow (a_i, v_1) - \lambda_{i1} (v_1, v_1) = 0 \Rightarrow \lambda_{i1} = \frac{(a_i, v_1)}{(v_1, v_1)}.$$

$$\text{Аналогічно з умови } (v_i, v_2) = 0 \Rightarrow \lambda_{i2} = \frac{(a_i, v_2)}{(v_2, v_2)}, \dots,$$

$$\text{з умови } (v_i, v_{i-1}) = 0 \Rightarrow \lambda_{i,i-1} = \frac{(a_i, v_{i-1})}{(v_{i-1}, v_{i-1})}.$$

Точно так само, через  $k$  кроків одержимо систему ненульових попарно ортогональних век.  $v_1, v_2, \dots, v_k$ ,

$$\text{причому } v_i = a_i - \sum_{j=1}^{i-1} \lambda_{ij} v_j, \quad \text{де } \lambda_{ij} = \frac{(a_i, v_j)}{(v_j, v_j)}.$$

Зав. Припустимо орт. систему век.  $v_1, v_2, \dots, v_k$

одержано ортогоналізацією лін. нез. системи век.  $a_1, a_2, \dots, a_k$ .

$$\text{Тоді } \forall i = \overline{1, k} : \langle v_1, v_2, \dots, v_i \rangle \subset \langle a_1, a_2, \dots, a_i \rangle.$$

Теор. В скінч. вим. евід. просторі  $\exists$  ортогональний базис.

3.  $L = \langle a_1, a_2, a_3 \rangle$   $a_1 = (-1; 3; 0; 1)$ ,  $a_2 = (4; 2; 1; 1)$ ,  $a_3 = (3; 5; 1; 2)$

$(x, a_1) = 0$   
 $(x, a_2) = 0$   
 $(x, a_3) = 0$

$$\begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 & 1 \\ 4 & 2 & 1 & 1 \\ 3 & 5 & 1 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 14 & 1 & 5 \\ 0 & 14 & 1 & 5 \end{pmatrix} \sim \begin{matrix} a_1 \\ a_2 \end{matrix} \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 14 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

$x_1 = 3x_2 + x_4$ ,  $x_2 = \frac{x_3 + 5x_4}{-14}$ ,  $x_1 = \frac{5x_3 + x_4}{-14}$

$b_1 = (-1; -5; 0; 14)$ ,  $b_2 = (-3; -1; 14; 0)$   $B_{L^\perp} = \{b_1, b_2\}$

QCP:

$x_1$	$x_2$	$x_3$	$x_4$
-1	-5	0	14
-3	-1	14	0

4.  $4y^2 - 3z^2 + 4xy - 4xz + 8yz + 4x - 2z - 1 = 0$

$f(x, y, z) = 4y^2 - 3z^2 + 4xy - 4xz + 8yz$

$A = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 2 & 4 & 4 \\ -2 & 4 & -3 \end{pmatrix}$   $|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} -\lambda & 2 & -2 \\ 2 & 4-\lambda & 4 \\ -2 & 4 & -3-\lambda \end{vmatrix} = -\lambda \cdot \begin{vmatrix} 4-\lambda & 4 \\ 4 & -3-\lambda \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ -2 & -3-\lambda \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} 2 & 4-\lambda \\ -2 & 4 \end{vmatrix} =$   
 $= -\lambda(\lambda^2 - \lambda - 28) - 2(-2\lambda + 2) - 2(-2\lambda + 16) = -\lambda^3 + \lambda^2 + 56\lambda - 36 = -(\lambda + 1)(\lambda - 6)(\lambda + 6)$

$\lambda_1 = 1$ ,  $\lambda_2 = 6$ ,  $\lambda_3 = -6$ .

Due  $\lambda_1 = 1$ :  $(A - E) = \begin{pmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 2 & 3 & 4 \\ -2 & 4 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 0 & 7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  QCP:  $x_1 | x_2 | x_3$   $a_1 = (-2; 0; 1)$   
 $-2 | 0 | 1$   $c_1 = (\frac{2}{\sqrt{5}}; 0; \frac{1}{\sqrt{5}})$

Due  $\lambda_2 = 6$ :  $(A - 6E) = \begin{pmatrix} -6 & 2 & -2 \\ 2 & -2 & 4 \\ -2 & 4 & -9 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & -4 & 10 \\ 0 & 2 & -5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & 2 & -5 \\ 0 & 2 & -5 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 0 & 7 \\ 0 & 2 & -5 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  QCP:  
 $x_1 | x_2 | x_3$   
 $1 | 5 | 2$

$a_2 = (1; 5; 2)$   $c_2 = (\frac{1}{\sqrt{30}}; \frac{5}{\sqrt{30}}; \frac{2}{\sqrt{30}})$

Due  $\lambda_3 = -6$ :  $(A + 6E) = \begin{pmatrix} 6 & 2 & -2 \\ 2 & 10 & 4 \\ -2 & 4 & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 10 & 4 \\ 0 & -2 & -14 \\ 0 & 14 & 7 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 10 & 4 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$   
 QCP:  $x_1 | x_2 | x_3$   
 $1 | -1 | 2$   $a_3 = (1; -1; 2)$   $c_3 = (\frac{1}{\sqrt{6}}; -\frac{1}{\sqrt{6}}; \frac{2}{\sqrt{6}})$

$Q = \begin{pmatrix} \frac{-2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$   $B = Q^T A Q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \end{pmatrix}$   $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = Q \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$   
 $\begin{cases} x = \frac{-2}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{1}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{1}{\sqrt{6}} y_3 \\ y = \frac{5}{\sqrt{30}} y_2 - \frac{1}{\sqrt{6}} y_3 \\ z = \frac{1}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{2}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{2}{\sqrt{6}} y_3 \end{cases}$

$f(x, y, z) = y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2$

Zamina:  $y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2 + 4(\frac{-2}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{1}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{1}{\sqrt{6}} y_3) - 2(\frac{1}{\sqrt{5}} y_1 + \frac{2}{\sqrt{30}} y_2 + \frac{2}{\sqrt{6}} y_3) - 1 = 0$



$$= y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2 - \frac{8}{\sqrt{5}}y_1 + \frac{4}{\sqrt{30}}y_2 + \frac{4}{\sqrt{6}}y_3 - \frac{2}{\sqrt{5}}y_1 - \frac{4}{\sqrt{30}}y_2 - \frac{4}{\sqrt{6}}y_3 - 1 = y_1^2 + 6y_2^2 - 6y_3^2 - \frac{10}{\sqrt{5}}y_1 - 1 = 0$$

$$(y_1^2 - \frac{10}{\sqrt{5}}y_1 + 5) + 6y_2^2 - 6y_3^2 - 6 = 0$$

$$z_1 = y_1 - \sqrt{5}$$

$$y_1 = z_1 + \sqrt{5}$$

$$z_1^2 + 6z_2^2 - 6z_3^2 = 6 \quad d_1 = 6 > 0.$$

$$z_2 = y_2$$

$$y_2 = z_2$$

$$z_3 = y_3$$

$$y_3 = z_3$$

Перепишем равенство у переменных  $z$

$$\frac{z_1^2}{6} + \frac{z_2^2}{1} - \frac{z_3^2}{1} = 1$$

$$\frac{z_1^2}{6} + z_2^2 - z_3^2 = 1 - \text{однополосный гиперболоид.}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} x = \frac{-2}{\sqrt{5}}z_1 + \frac{1}{\sqrt{30}}z_2 + \frac{1}{\sqrt{6}}z_3 \\ y = \frac{5}{\sqrt{30}}z_2 - \frac{1}{\sqrt{6}}z_3 \\ z = \frac{1}{\sqrt{5}}z_1 + \frac{2}{\sqrt{30}}z_2 + \frac{2}{\sqrt{6}}z_3 + 1 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = Q \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = Q \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sqrt{5} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{1}{\sqrt{30}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{5}{\sqrt{30}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{2}{\sqrt{30}} & \frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$