

# 1 Convergence de variables aléatoires

## Calcul sur les événements

**Prop.** • Si  $(A_n)_n$  est croissante,  $\mathbf{P}(\bigcup_n A_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{P}(A_n)$ .

• Si  $(A_n)_n$  est décroissante,  $\mathbf{P}(\bigcap_n A_n) = \lim_{n \rightarrow \infty} \mathbf{P}(A_n)$ .

• Si  $\forall n, \mathbf{P}(A_n) = 0$  alors  $\mathbf{P}(\bigcup_n A_n) = 0$ .

• Si  $\forall n, \mathbf{P}(A_n) = 1$  alors  $\mathbf{P}(\bigcap_n A_n) = 1$ .

**Def.**  $\limsup_{n \rightarrow \infty} A_n = \bigcap_{n \in \mathbb{N}} \bigcup_{k \geq n} A_k$ , i.e.  $\omega \in \limsup_{n \rightarrow \infty} A_n \iff \forall n, \exists k \geq n, \omega \in A_k$ .

Donc  $\limsup_{n \rightarrow \infty} A_n$  est réalisé ssi une infinité de  $A_n$  est réalisé.

**Lem** (de Borel-Cantelli). Si  $\sum_n \mathbf{P}(A_n) < \infty$ , alors  $\mathbf{P}(\limsup_{n \rightarrow \infty} A_n) = 0$ .

Autrement dit, il y a une proba 1 pour que seulement un nombre fini de  $A_n$  soient réalisés.

## Convergence p.s., en probabilité et dans $L^p$

**Def.** (i) On dit que  $X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} X$  (**converge en probabilité**) si  $\forall \epsilon > 0, \mathbf{P}(\|X_n - X\| > \epsilon) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ .

(ii) On dit que  $X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$  (**converge presque sûrement**), si  $\forall \omega$   $\mathbf{P}$ -p.p,  $X_n(\omega) \rightarrow X(\omega)$ . Autrement dit il existe  $A \in \mathcal{F}$  tel que  $\mathbf{P}(A) = 1$  et  $\forall \omega \in A, \lim_n X_n(\omega) = X(\omega)$ .

(iii) On dit que  $X_n \xrightarrow{L^p} X$  (**converge vers  $X$  dans  $L^p(\Omega, \mathbf{R}^d)$** ) si  $X_n, X \in L^p$  et  $\mathbf{E}(\|X_n - X\|^p) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ .

**Prop.** On note  $X_n = (X_n^{(1)}, \dots, X_n^{(d)})$  sur  $\mathcal{X} = \mathbf{R}^d$ . Alors  $X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$  p.s. (resp. en probabilité, dans  $L^p$ ) ssi  $\forall k \in \llbracket 1; d \rrbracket, X_n^{(k)} \xrightarrow{\text{p.s.}} X^{(k)}$  (resp. en probabilité, dans  $L^p$ ).

**Prop.** Si  $X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$  ou  $X_n \xrightarrow{L^p} X$  alors  $X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} X$ .

**Prop.** Si  $\forall \epsilon > 0, \sum_n \mathbf{P}(\|X_n - X\| > \epsilon) < \infty$  alors  $X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$ .

**Prop.**  $X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} X$  ssi de toute sous-suite  $X_{\varphi(n)}$  on peut extraire une autre sous-suite  $X_{\varphi \circ \psi(n)}$  telle que  $X_{\varphi \circ \psi(n)} \xrightarrow{\text{p.s.}} X$ .

**Th** (de continuité).  $X_n, X$  v.a. sur  $\mathbf{R}^d$ . Soit  $h: \mathbf{R}^d \rightarrow \mathbf{R}^p$  mesurable et continue sur  $C$  tel que  $\mathbf{P}(X \in C) = 1$ , alors

(i) Si  $X_n \xrightarrow{\text{p.s.}} X$  alors  $h(X_n) \xrightarrow{\text{p.s.}} h(X)$

(ii) Si  $X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} X$  alors  $h(X_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} h(X)$ .

**Th** (Loi forte des grands nombres). Soit  $(X_n)$  i.i.d. telle que  $\mathbf{E}(\|X_1\|) < \infty$ . Alors  $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i \xrightarrow{\text{p.s.}} \mathbf{E}(X_1)$ .

**Th** (Loi faible des grands nombres). Soit  $(X_n)$  i.i.d. telle que  $\mathbf{E}(\|X_1\|^2) < \infty$ . On a  $\frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i \xrightarrow{\mathbf{P}} \mathbf{E}(X_1)$ .

## Convergence en loi

Rappels : une mesure de proba  $\mu$  sur  $(\mathbf{R}^d, \mathcal{B}(\mathbf{R}^d))$  est caractérisée par sa fonction de répartition  $F_\mu$ .  
 $F_\mu(x_1, \dots, x_d) = \mu(\prod_i ]-\infty; x_i])$ .

On a :

•  $F_\mu$  croissante.

•  $F_\mu(-\infty) = 0, F_\mu(+\infty) = 1$

•  $F_\mu$  est continue à droite et  $\mu(x_0) = F_\mu(x_0) - F_\mu(x_0^-)$

Soit  $X: \Omega \rightarrow \mathbf{R}^d$  une v.a. On note  $P_X = \mathbf{P} \circ X^{-1}$  la loi de  $X$ .  $P_X$  est une mesure de proba sur  $\mathbf{R}^d$ . On note  $F_X$  sa fonction de répartition. Pour  $d = 1, F_X(x) = \mathbf{P}(X \leq x)$ .

**Def.** Soit  $(\mu_n)_n, \mu$  des mesures de proba sur  $\mathbf{R}^d$ . On dit que  $\mu_n$  converge faiblement (ou étroitement) vers  $\mu$  si  $F_{\mu_n}(x) \rightarrow F_\mu(x)$  en tout  $x$  point de continuité de  $F_\mu$ . On note  $\mu_n \Rightarrow \mu$ .

**Def.**  $(X_n)_n, X$  v.a. sur  $\mathbf{R}^d$ . On dit que  $X_n$  converge en loi vers  $X$  (noté  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X$ ) si  $P_{X_n} \Rightarrow P_X$ .

**Prop.**  $\left. \begin{array}{l} \text{cv ps} \\ \text{ou} \\ \text{cv } L^p \end{array} \right\} \implies \text{cv proba} \implies \text{cv loi}$

**Th** (de représentation de Skorohod). Soit  $(\mu_n)_n, \mu$  des mesures de proba sur  $\mathbf{R}^d$  telles que  $\mu_n \Rightarrow \mu$ . Il existe un espace de proba et des v.a.  $(Y_n), Y$  sur cet espace telles que :

•  $Y \sim \mu, \forall n, Y_n \sim \mu_n$

•  $\forall \omega, Y_n(\omega) \rightarrow Y(\omega)$

**Th** (de continuité). Soit  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  définie sur  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$ .  $h: \mathbf{R}^d \rightarrow \mathbf{R}^p$  continue sur  $C$  telle que  $\mathbf{P}(X \in C) = 1$ . Alors  $h(X_n) \xrightarrow{\mathcal{L}} h(X)$ .

**Th** (de Portmanteau). On a équivalence entre :

- (i)  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X$ ,
- (ii)  $\forall f: \mathbf{R}^d \rightarrow \mathbf{R}$  continue bornée,  $\mathbf{E}(f(X_n)) \rightarrow \mathbf{E}(f(X))$ ,
- (iii)  $\forall A \subset \mathbf{R}^d$  tel que  $\mathbf{P}(X \in \delta A) = 0$ , on a  $\mathbf{P}(X_n \in A) \rightarrow \mathbf{P}(X \in A)$  où  $\delta A = \bar{A} \setminus \overset{\circ}{A}$

**Lem** (d'Helly). Soit  $(F_n)_n$  une suite de fonctions de répartition. Il existe une sous-suite  $\varphi_n$  et  $F: \mathbf{R} \rightarrow [0; 1]$  croissante, continue à droite, telle que  $F_{\varphi_n}(x) \rightarrow_n F(x)$  en tout  $x$  point de continuité de  $F$ .

On ajoute une condition pour que la limite vérifie  $\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = 0$  et  $\lim_{x \rightarrow +\infty} F(x) = 1$ .

**Def.**  $(\mu_n)_n$  est dite **tendue** si  $\forall \varepsilon > 0, \exists \mathcal{K}$  compact,  $\forall n, \mu_n(\mathcal{K}) \geq 1 - \varepsilon$ .

Dans le cas  $d = 1$  on peut prendre  $\mathcal{K} = [-K; K]$ .

**Def.**  $(X_n)_n$  est tendue si  $\forall \varepsilon > 0, \exists \mathcal{K}$  compact,  $\forall n, \mathbf{P}(X_n \in \mathcal{K}) \geq 1 - \varepsilon$ .

**Th** (de Prokhorov). Soit  $(\mu_n)_n$  tendue. Il existe une mesure de probabilité  $\mu$  sur  $\mathbf{R}^d$  et une suite  $(\varphi_n)_n$  telle que  $\mu_{\varphi_n} \Rightarrow \mu$ .

**Prop.** Si toute sous-suite faiblement convergente de  $(\mu_n)_n$  tendue converge vers  $\mu^*$ , alors  $\mu_n \Rightarrow \mu^*$ .

### Fonction caractéristique, TCL

La fonction caractéristique d'une mesure de proba  $\mu$  sur  $\mathbf{R}^d$  est

$$\varphi_\mu: \begin{array}{ccc} \mathbf{R}^d & \rightarrow & \mathbf{C} \\ t & \mapsto & \int e^{i\langle t|x \rangle} d\mu(x) \end{array}$$

...

Rappel :  $\varphi_\mu = \varphi_\nu \Rightarrow \mu = \nu$ .

**Ex.**  $\varphi_{\mathcal{N}(0,1)}(t) = e^{-t^2/2}$ .

Pour  $Y = AX + b$  on a  $\varphi_Y(t) = e^{i\langle t|b \rangle} \varphi_X(A^T t)$ .

**Prop.**  $\varphi_\mu$  est continue en zéro.

**Th** (de Lévy). Soit  $(\mu_n)_n, \mu$  des mesures de probabilité sur  $\mathbf{R}^d$ .  $\mu_n \Rightarrow \mu$  ssi  $\forall t \in \mathbf{R}^d, \varphi_{\mu_n}(t) \rightarrow \varphi_\mu(t)$ .

**Th** (Procédé de Cramer-Wold). Soit  $X_n, X$  des v.a. sur  $\mathbf{R}^d$ . On a  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X \iff \forall t, \langle t | X_n \rangle \xrightarrow{\mathcal{L}} \langle t | X \rangle$ .

### Théorème centrale limite

**Not.**  $\mathcal{N}(m, \sigma^2)$  désigne la loi de densité  $\rho(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-m)^2}{2\sigma^2}}$ , et si  $\sigma^2 = 0$  c'est la loi  $\delta_m$ .

Pour  $X$  un vecteur gaussien, sa fonction caractéristique vérifie  $\phi_X(t) = e^{i\langle t|m \rangle} e^{-\frac{t^T \Sigma t}{2}}$  où ...

**Th** (central limite). ...

**Th** (de Linderbergh). Soit un tableau de v.a.  $(X_{i,n})_{1 \leq i \leq n}$  tel que

- $\forall n$ , les v.a.  $X_{1,n}, \dots, X_{n,n}$  sont indépendantes,
- $\forall n, \forall i \leq n, \mathbf{E}(X_{i,n}) = 0$ ,
- $\lim_n \sum_{i=1}^n \text{Cov}(X_{i,n}) = \Sigma$
- $\forall \varepsilon > 0, \lim_n \sum_{i=1}^n \mathbf{E}(\|X_{i,n}\|^2 \mathbf{1}_{\|X_{i,n}\| > \varepsilon}) = 0$ .

Alors  $\sum_{i=1}^n X_{i,n} \xrightarrow{\mathcal{L}} \mathcal{N}(0, \Sigma)$ .

## 2 Manipulation des convergences

### Rappel de règles

**Prop.** (i)  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} c \iff X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} c$

(ii)  $\left. \begin{array}{l} X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X \\ Y_n - X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} 0 \end{array} \right\} \implies Y_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X$

(iii)  $\left. \begin{array}{l} X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X \\ Y_n \xrightarrow{\mathcal{L}} c \end{array} \right\} \implies (X_n, Y_n) \xrightarrow{\mathcal{L}} (X, c)$

(iv)  $\left. \begin{array}{l} X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} X \\ Y_n \xrightarrow{\mathbf{P}} c \end{array} \right\} \implies (X_n, Y_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} (X, c)$

### Notation $o_P, O_P$

Soit  $(X_n)$  des v.a.  $\Omega \rightarrow \mathbf{R}^d$  et  $(Y_n)$  v.a.r.

**Def.** La notation  $X_n = o_P(1)$  signifie  $X_n \xrightarrow{\mathbf{P}} 0$ .  $X_n = o_P(Y_n)$  signifie  $\exists(Z_n) \xrightarrow{\mathbf{P}} 0, X_n = Z_n Y_n$ .  $X_n = O_P(1)$  signifie que  $(X_n)$  est tendue. On dit que  $X_n$  est "bornée en probabilité" lorsqu'elle est tendue.  $X_n = O_P(Y_n)$  signifie  $\exists(Z_n) = O_P(1), X_n = Z_n Y_n$ .

**Prop.** Si  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  alors  $X_n = O_P(1)$ .

**Prop.** (i)  $o_P(1) + O_P(1) = O_P(1)$ ,

(ii)  $o_P(1) \cdot O_P(1) = o_P(1)$ ,

(iii)  $o_P(1) + o_P(1) = o_P(1)$ ,

(iv)  $\frac{1}{1+o_P(1)} = O_P(1)$ .

### Lemme de Slutsky et applications

**Lem** (de Slutsky). Si  $X_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X$  et  $Y_n \xrightarrow{\mathcal{L}} c$  alors  $X_n + Y_n \xrightarrow{\mathcal{L}} X + c$ ,  $X_n Y_n \rightarrow cX$  et  $\frac{X_n}{Y_n} \rightarrow \frac{X}{c}$  (si  $c \neq 0$ ).

### Delta-méthode

Soit  $g: \mathbf{R}^d \rightarrow \mathbf{R}^m$  dérivable en un point  $\nu \in \mathbf{R}^d$  de matrice jacobienne  $\nabla g(\nu)$ .

Rappel :  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\|g(\nu+h) - g(\nu) - \nabla g(\nu) \cdot h\|}{\|h\|} = 0$ ,  $\nabla g(\nu) = \left( \frac{\partial g_i(\nu)}{\partial \nu_j} \right)_{i \in [1;m], j \in [1;d]}$ .

**Th.** Soit  $g: \mathbf{R}^d \rightarrow \mathbf{R}^m$  dérivable en  $\nu$ . Soient  $T_n, T$  des v.a. sur  $\mathbf{R}^d$  et  $(r_n)$  une suite réelle telle que  $r_n \rightarrow +\infty$ ,  $r_n(T_n - \nu) \xrightarrow{\mathcal{L}} T$ . Alors  $r_n(g(T_n) - g(\nu)) \xrightarrow{\mathcal{L}} \nabla g(\nu) \cdot T$ .

## 3 Statistique asymptotique

**Not.** •  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbf{P})$  espace de proba,

•  $(X_i)_{i \in \mathbf{N}}$  v.a. iid

•  $\forall i \in \mathbf{N}, X_i = (X_i^{(1)}, \dots, X_i^{(d)})^\top$ ,

•  $\|\cdot\|$  norme euclidienne.

### Introduction

**Def.** Estimateur  $\hat{\theta}_n$  à valeurs dans  $\Theta \subset \mathbf{R}^q$  : transformation mesurable de  $(X_1, \dots, X_n)$ .  $\hat{\theta}_n$  est faiblement consistant si  $\hat{\theta}_n \xrightarrow{\mathbf{P}} \theta_0$ .  $\hat{\theta}_n$  est fortement consistant si  $\hat{\theta}_n \xrightarrow{\mathbf{P.s.}} \theta_0$ .  $\hat{\theta}_n$  est asymptotiquement normal si  $\sqrt{n}(\hat{\theta}_n - \theta_0) \Rightarrow \mathcal{N}(0, \sigma_0^2)$ .

**Rem.** La consistance est différente du biais. En effet, soit  $\bar{X}^n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$ ,  $\hat{\theta}_n = \bar{X}^n + \frac{1}{n}$  est fortement consistant (si  $\mathbf{E}(X_1) < \infty$ ) et biaisé car  $\mathbf{E}(\hat{\theta}_n) - \mathbf{E}(X_1) = \frac{1}{n}$ .

À l'inverse  $\hat{\theta}_n = X_1$  est sans biais mais non consistant.

**Def.**  $\hat{\theta}_n$  est un M-estimateur si  $\hat{\theta}_n \in \arg \min_{\theta \in \Theta} M(\theta)$ .  $\hat{\theta}_n$  est un Z-estimateur si  $\Psi_n(\hat{\theta}_n) = 0$ .

**Ex.** • Moindres carrés :  $\hat{\beta}_n$  est défini par  $\hat{\beta}_n = \arg \min_{\beta \in \mathbf{R}^d} \sum_{i=1}^n (Y_i - X_i^\top \beta)^2$ .

• Maximum de vraisemblance : soit la famille paramétrique  $\mathcal{P} = \{f_\theta \mid \theta \in \Theta\}$  selon laquelle est distribuée les données  $(X_1, \dots, X_n)$ .

$$\hat{\theta}_n = \arg \max_{\theta \in \Theta} \frac{1}{n} \log(f_\theta(X_i))$$

• Estimateur des moments et estimateur des moments généralisés :  $\hat{\theta}_n \in \arg \min_{\theta \in \Theta} \left\| \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n g(X_i) - \int g d\mathbf{P}_\theta \right\|$ .

**Rem.** Un Z-estimateur est toujours un M-estimateur car  $\forall \theta \in \Theta, 0 = \|\Psi_n(\hat{\theta}_n)\| \leq \|\Psi_n(\theta)\|$ . Un M-estimateur est un Z-estimateur si  $M_n$  est continuellement dérivable sur  $\Theta$  et  $\hat{\theta}_n$  est un point intérieur à  $\Theta$ . Alors  $\nabla M_n(\hat{\theta}_n) = 0$ .

**Prop** (Consistance).

**Prop** (Consistance Z-estimateur). Si  $\hat{\theta}_n$  est un Z-estimateur et

- $\sup_{\theta \in \Theta} \|\Psi_n(\theta) - \Psi(\theta)\| \xrightarrow{\mathbf{P} \text{ resp. p.s.}} 0$ ,
- $\forall \varepsilon > 0, \inf_{\theta \in \Theta \setminus B(\theta_0, \varepsilon)} \|\Psi(\theta)\| > \|\Psi(\theta_0)\|$ ,

alors  $\hat{\theta}_n \xrightarrow{\mathbf{P} \text{ resp. p.s.}} \theta_0$ .

**Lem.** Supposons

(i)  $\Theta$  compact,

(ii)  $\forall \theta \in \Theta, \mathbf{E}(|\rho(X_1, \theta)|) < \infty$ ,

(iii)  $\exists r: \mathcal{X} \rightarrow \mathbf{R}_+, \mathbf{E}(r(X_1)) < \infty$  où ...