

Ministério da Educação Universidade Tecnológica Federal do Paraná

Campus Campo Mourão

Wellington José Corrêa



2ª Prova de Cálculo Numérico Curso: Bacharelado em Ciências da Computação & Engenharia Eletrônica

DAMAT, 2021

Nome:		
Nome:		

Instruções:

- (i) Em todas as páginas da avaliação a ser resolvida, tem que o nome do aluno no início e no fim de cada página;
- (ii) A prova deve ser anexada no Google Classroom e a mesma deve ser escaneada em boa resolução e em pdf. Não serão aceitas imagens separadas do tipo jpg! (use um aplicativo do tipo CamScanner para celular);
- (iii) A prova tem que ter todos os passos apresentados na sala de aula e nas videoaulas. Resoluções incompletas, apenas apresentando a resposta serão descontadas nota da questão;
- (iv) Não esqueça de devolver a atividade no Google Classroom;
- (v) O aluno precisará do seu R.A. para fazer sua prova. Os alunos devem fazer a seguinte correspondência entre os dígitos d_i 's e os dígitos de seus R.A's. Por exemplo, um aluno com o R.A. dado por 002173581, deve fazer a seguinte correspondência:

ĺ	0	0	d_1	d_2	d_3	d_4	d_5	d_6	d_7
	0	0	2	1	7	3	5	8	1

Assim, neste exemplo, $d_1=2, d_2=1, d_3=7, \ldots, d_7=1$ e o aluno deve substituir estes valores nas questões da prova;

(vi) Se as instruções (i),(ii), (iv) e (v) não forem obedecidas, a prova será anulada.

Do exposto, preencha a tabela abaixo colocando o seu R.A. (Esta tabela deve estar no início de sua prova juntamente com seu nome):

	0	0	d_1	d_2	d_3	d_4	d_5	d_6	d_7
ĺ	0	0							

Questões:

1 (1,7) A tabela a seguir, relaciona o calor específico c_p da água com a temperatura:

Calcular a capacidade calorífica c_p da água à temperatura de $t = (2d_4d_5 + 25)^{\circ} C$ usando pelo método de Newton - Grégory um polinômio interpolador de grau 3.

 $\mathbf{2}$ (1,7) A resistência de um certo fio de metal f(x) depende do diâmetro x desse fio. Foram medidas as resistências de 5 fios de diversos diâmetros: Aproxime por uma spline cúbica natural a função dada pela tabela abaixo:



onde $M = 0, d_2d_6$. Além disso, use a spline para estimar a resistência de um fio de diâmetro 1 + M + 2, 0.

3 (1,7) A tabela a seguir fornece a energia elétrica E, em kWh, consumida no período de 12 meses de 2020 em uma certa residência.

$t \ (m\hat{e}s)$	E(kWh)
jan	159
fev	148
mar	176
abr	203
mai	250
jun	230
jul	289
ago	291
set	$3d_1d_4$
out	$2d_{5}d_{6}$
nov	$2d_2d_7$
dez	$19d_{5}$

Adotando t = 1 para janeiro, t = 2 para fevereiro, etc., ajuste os pontos da tabela para um polinômio de grau 2 no período de setembro à dezembro. Além disso, estime a energia consumida em fevereiro de 2022.

4 (1,7) Considere a função $f(x) = e^x + sen(x+1)$ tabelada como segue:

$$\begin{array}{c|c|c|c} x & d_7 & d_7+1 & d_7+2 \\ \hline f(x) & f(d_7) & f(d_7+1) & f(d_7+2) \\ \end{array}$$

Obtenha um limitante superior do (usando os pontos da tabela $x_0, x_1 \in x_2$) para $x = d_7 + 0, 3$.

5 (1,7) Considere a seguinte tabela que representa a deflexão em cm duma prancha de saltos, num salto de um atleta olímpico, em vários instantes de tempo de preparação:

Calcule os valores de a e b de forma a que a deflexão f(t) corresponda a um polinômio de grau menor ou igual a

Sucesso!!!

Formulário

Fórmula Interpolatória de Newton - Grégory

Diferenças Finitas:

$$\begin{array}{|c|c|c|c|c|c|}\hline & \Delta^0 f & \Delta^1 f & \Delta^2 f & \Delta^3 f \\ \hline x_0 & \Delta^0 f(x_0) & & & & \\ x_1 & \Delta^0 f(x_1) & & \Delta^2 f(x_0) & & \\ x_2 & \Delta^0 f(x_2) & & \Delta^2 f(x_1) & & \\ x_3 & \Delta^0 f(x_3) & & & \Delta^1 f(x_2) & & \\ \hline \end{array}$$

onde

$$\Delta^{r} f(x_i) = \Delta^{r-1} f(x_{i+1}) - \Delta^{r-1} f(x_i), r \ge 1.$$
 (1)

Polinômio interpolador baseado nas diferenças finitas:

$$P(x) = \Delta^{0} f(x_{0}) + (x - x_{0}) \cdot \frac{\Delta^{1} f(x_{0})}{1!h^{1}} + (x - x_{0}) \cdot (x - x_{1}) \cdot \frac{\Delta^{2} f(x_{0})}{2!h^{2}} + \dots + (x - x_{0}) \cdot (x - x_{1}) \dots (x - x_{n-1}) \cdot \frac{\Delta^{n} f(x_{0})}{n!h^{n}}.$$
(2)

onde o produto interno neste caso é dado por

Spline Cúbica Natural

Neste caso, consideremos $\mu_0 = \mu_n = 0$ e devemos resolver o seguinte sistema de (n-1) equações lineares:

$$\begin{pmatrix} 2(h_0+h_1) & h_1 & & & & & & \\ h_1 & 2(h_1+h_2) & h_2 & & & & & \\ & h_2 & 2(h_2+h_3) & & h_3 & & & \\ & & \ddots & \ddots & & \ddots & \\ & & & & h_{n-2} \ 2(h_{n-2}+h_{n-1}) \end{pmatrix}$$

$$\times \begin{pmatrix} \mu_1 \\ \mu_2 \\ \mu_3 \\ \vdots \\ \mu_{n-1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 - b_0 \\ b_2 - b_1 \\ b_3 - b_2 \\ \vdots \\ b_{n-1} - b_{n-2} \end{pmatrix}$$

com

$$b_i = 6 \left(\frac{y_{i+1} - y_i}{h_i} \right) .$$

Os n polinômios de interpolação por spline para $i = 0, 1, \dots, n - 1$ são:

$$p_{i}(x) = y_{i} + \alpha_{i} (x - x_{i}) + \beta_{i} (x - x_{i})^{2} + \gamma_{i} (x - x_{i})^{3}$$
(4)

onde

$$\alpha_i = \frac{y_{i+1} - y_i}{h_i} - \frac{\mu_{i+1}}{6} h_i - \frac{\mu_i}{3} h_i$$
 (5)

$$\beta_i = \frac{\mu_i}{2} \tag{6}$$

$$\gamma_i = \frac{\mu_{i+1} - \mu_i}{6 h_i} \,. \tag{7}$$

$\left| \langle x, y \rangle = \sum_{k=1}^{m} x_k \cdot y_k, \, \forall \, x, y \in \mathbb{R}^m \right| .$ (9)

Método dos Mínimos Quadrados: Caso Contínuo

Dada a função

(3)

$$g(x) = \alpha_1 g_1(x) + \alpha_2 g_2(x) + \ldots + \alpha_n g_n(x),$$

devemos resolver o seguinte sistema

$$\begin{bmatrix}
\alpha_{i} = \frac{y_{i+1} - y_{i}}{h_{i}} - \frac{\mu_{i+1}}{6} h_{i} - \frac{\mu_{i}}{3} h_{i}
\end{bmatrix}$$

$$(5)$$

$$\begin{bmatrix}
\beta_{i} = \frac{\mu_{i}}{2}
\end{bmatrix}$$

$$\gamma_{i} = \frac{\mu_{i+1} - \mu_{i}}{6 h_{i}}$$

$$(5)$$

$$\begin{pmatrix}
\langle g_{1}, g_{1} \rangle & \langle g_{1}, g_{2} \rangle & \cdots & \langle g_{1}, g_{n} \rangle \\
\langle g_{2}, g_{1} \rangle & \langle g_{2}, g_{2} \rangle & \cdots & \langle g_{2}, g_{n} \rangle \\
\vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
\langle g_{n}, g_{1} \rangle & \langle g_{n}, g_{2} \rangle & \cdots & \langle g_{n}, g_{n} \rangle
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\alpha_{1} \\ \alpha_{2} \\ \vdots \\ \alpha_{n}
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
\langle g_{1}, f \rangle \\ \langle g_{2}, f \rangle \\ \vdots \\ \langle g_{n}, f \rangle \end{pmatrix}$$

$$(7)$$

cujo produto interno é definido como

Método dos Mínimos Quadrados: Caso Discreto

Dada a função

$$g(x) = \alpha_1 g_1(x) + \alpha_2 g_2(x) + \ldots + \alpha_n g_n(x),$$

devemos resolver o seguinte sistema

$$\begin{pmatrix} \langle g_{1}, g_{1} \rangle & \langle g_{1}, g_{2} \rangle & \cdots & \langle g_{1}, g_{n} \rangle \\ \langle g_{2}, g_{1} \rangle & \langle g_{2}, g_{2} \rangle & \cdots & \langle g_{2}, g_{n} \rangle \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \langle g_{n}, g_{1} \rangle & \langle g_{n}, g_{2} \rangle & \cdots & \langle g_{n}, g_{n} \rangle \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_{1} \\ \alpha_{2} \\ \vdots \\ \alpha_{n} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \langle g_{1}, f \rangle \\ \langle g_{2}, f \rangle \\ \vdots \\ \langle g_{n}, f \rangle \end{pmatrix}$$

$$(8)$$
 Diferenças 1

 $\langle f(x), g(x) \rangle = \int_a^b f(x) g(x) dx.$ (11)

Fórmula Interpolatória de Newton

Diferenças Divididas

Ordem 2		$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0}$	$f[x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_2, x_3] - f[x_1, x_2]}{x_3 - x_1}$	
Ordem 1	$f[x_0, x_1] = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0}$	$f[x_1, x_2] = \frac{f[x_2] - f[x_1]}{}$	$x_2 - x_1$ $x_2 - x_1$ x_1 $x_2 - x_1$ x_2 x_3 x_4 x_4 x_4 x_5 x_4 x_5	$f[x_2, x_3] = \frac{x_1 - x_2 - x_3}{x_3 - x_2}$
Ordem 0	$f[x_0]$	$f[x_1]$	$f[x_2]$	$f[x_3]$
x	x_0	x_1	x_2	x_3

das:

$$P(x) = f[x_0] + (x - x_0) f[x_0, x_1] + (x - x_0) (x - x_1) f[x_0, x_1, x_2] + \dots + (x - x_0) (x - x_1) \dots (x - x_{n-1}) f[x_0, x_1, \dots, x_n]$$
(12)

Estimativa do erro

$$|E(x)| \le \frac{|(x-x_0)\cdot(x-x_1)\cdot(x-x_2)\cdots(x-x_n)|M}{(n+1)!},$$
(13)

onde

$$M = \max \{ |f^{(n+1)}(\xi)|; \xi \in [x_0, x_n] \}.$$

Polinômio interpolador baseado nas diferenças dividi-