





ETUDE et CONCEPTION AVION 2ème Partie

Michel MARTIN

Edition n°2 Décembre 2013

INTRODUCTION

La conception d'avion doit répondre aux besoins d'un marché identifié. Il doit aussi intégrer les stratégies des compagnies aériennes.

Il est important de l'optimiser pour la mission qu'il doit remplir. Un surdimensionnement ou un sous-dimensionnement peut être défavorable pour l'économie du vol.

La stratégie de hub favorise, par exemple, l'utilisation de gros porteurs sur de longues distances. Il est donc important de prouver que l'avion pourra couvrir l'ensemble du réseau avec la charge marchande la plus élevée possible.

De plus, il est important de prendre en compte un certain nombre de paramètres extérieurs qui peuvent avoir une grande influence sur la réalisation des missions que l'avion est censé assurer. Ces contraintes sont de plusieurs ordres :

Météorologiques

Par exemple, compte tenu de la circulation générale des vents sur l'Atlantique Nord, il n'est pas rare de trouver des temps de vol de 25% supérieurs en allant vers l'Ouest plutôt que vers l'Est. Ceci n'est pas sans influence sur la consommation de carburant et par conséquent sur la réalisation de la mission.

Aéroportuaires

Il est important de vérifier que l'introduction d'un nouvel avion sur un marché n'engendre pas des investissements trop importants pour les aéroports.

- Dimensionnement piste
- Dimensionnement voies de circulation
- Aménagements des terminaux.....
- Géographiques

Si un des gros marchés potentiels concerne un pays dont le relief est important ou des régions à températures élevées.

1	CAL	CUL de la MISSION	4
1	1.1.1 1.1.2 1.1.3 1.1.4	Calcul de la route Orthodromie Contraintes navigation aérienne Contraintes météorologiques Calcul de la Route à Temps Minimum	4 4 4
1	1.2	Profil de vol.	4
1	1.3	Calcul de la quantité de carburant:	5
	1.4.1 1.4.2 1.4.3	Payload Range Devis de masses Masses maximales de structure Evolution de la charge offerte ou Payload Range (C/O) en fonction du rayon d'action (R)	5 6 6
	1.5	Cas des vols ETOPS	
2		NTRAINTES OPERATIONNELLES	
2	2.1	Introduction	
2	2.2.1 2.2.2 2.2.3	Dimensions parking et voies de circulation Dimensions parking Paramètres de capacité de virage et de manœuvre Virage « piste – taxiway »	13 15
2	2.3	Résistance Piste	16
2	2.4	Longueur de la Piste	17
2	2.5.1 2.5.2 2.5.3 2.5.4	Performances ascensionnelles	18 19 19
2	2.6	Pneus et Freins	
	2.6.1 2.6.2	Pneus Freins	20
	2.7.1 2.7.2 2.7.3	Influence des paramètres extérieurs Température extérieure Pression statique extérieure Vent 2 1 : Calcul de la consommation (c)	21 21 21
		t°2 : Lois de l'atmosphère	
		a°3: Navigation	
		2°4: ETOPS	
GL	OSSA	IRE	36
Réi	férenc	es hibliographiques	37

1 CALCUL de la MISSION

1.1 Calcul de la route

(Voir Annexe n°3)

1.1.1 Orthodromie

Basée sur la route la plus courte entre 2 points sur la terre. C'est-à-dire le grand cercle reliant les deux aéroports de départ et d'arrivée.

Exemple: PARIS/Charles de Gaulle – BEIJING Capital

Distance orthodromique = 8210km, 5103 miles, 4433 Nautical Miles

1.1.2 <u>Contraintes navigation aérienne</u>

La route tiendra compte des trajectoires qui peuvent être imposées, des moyens de guidage qui pourront aider l'avion à naviguer en toute sécurité en fonction des équipements dont il dispose.

1.1.3 <u>Contraintes météorologiques</u>

Evitera les zones dangereuses à la navigation : Orages, turbulence forte.....

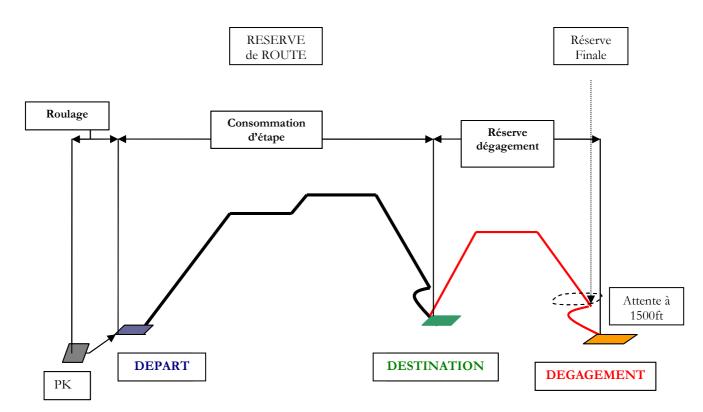
1.1.4 <u>Calcul de la Route à Temps Minimum</u>

Après prise en compte des conditions précédentes, elle sera déterminée en fonction de la force des vents.

Rechercher le vent minimum de face ou le vent maximum arrière.

Pour les études préliminaires des vents statistiques sont disponibles sur toutes les routes ou régions du monde

1.2 Profil de vol



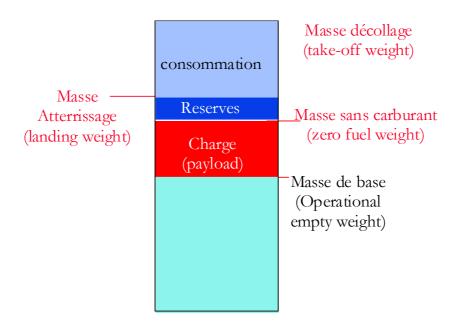
1.3 Calcul de la quantité de carburant:

- Roulage (r): pour mise en route et roulage jusqu'au point de début de décollage y compris l'APU (Auxiliary Power Unit)
- <u>Consommation d'étape</u> (c) : du début de décollage jusqu'au point d'atterrissage en tenant compte de la montée, des différentes altitudes de vol, de la descente et des procédures départ et arrivée ainsi que de la vitesse retenue.
- Réserves
- <u>Réserve de route</u> (**RR**): pour incertitudes sur performances avions, conditions météorologiques et de circulation aérienne. En général 5% c
- <u>Réserve de dégagement</u> (**RD**): de l'altitude d'approche interrompue à l'aérodrome de destination jusqu'à l'atterrissage à l'aérodrome de dégagement. **200NM** (370km) au niveau des études générales
- Réserve finale (RF): pour couvrir une éventuelle attente à l'aérodrome de dégagement ou de destination. 30 mn de vol à la vitesse d'attente

$$Q_{parking}$$
 (Carburant mini au parking) = $\mathbf{r} + \mathbf{c} + \mathbf{RR} + \mathbf{RD} + \mathbf{RF}$
 Q_{DEC} (Carburant mini au décollage) = $\mathbf{c} + \mathbf{RR} + \mathbf{RD} + \mathbf{RF}$

1.4 Payload Range

1.4.1 Devis de masses



Nous allons voir que les masses sans carburant, au décollage et à l'atterrissage devront être limitées pour le respect d'exigences en matière de navigabilité et sur le plan opérationnel.

1.4.2 <u>Masses maximales de structure</u>

.Décollage: MMSD ou (MTOW)

Atterrissage MMSA ou (MLW)

.Sans carburant: MMSC ou MZFW

Cette masse est déterminée pour limiter les efforts s'exerçant au niveau de l'assemblage fuselage/voilure <u>lorsqu'il n'y a pas de carburant dans la voilure</u>.

Exemples

B 777/200 HGW

MTOW = 293 860 kg MLW = 208 600 kg MZFW = 195 050 kg

A340/600

MTOW = 365 000 kg MLW = 236 000 kg MZFW = 222 000 kg

1.4.3 Evolution de la charge offerte ou Payload Range (C/O) en fonction du rayon d'action (R)

R étant la distance-air parcourue lors de la mission de transport entre 2 aéroports. D'après le devis de masses et de par l'existence des masses maximales de structure nous devrons respecter les inéquations suivantes:

1- <u>m_{dec} =m_{base} + charge + carbu décollage(Q_{dec})≤MMSD (MTOW)</u>

Or:
$$Q_{d\acute{e}c} = Q_{pkg} - r = c + 5\%c + RD + RF$$
 c: consommation (voir calcul Annexe n°1)

d'où: charge \leq MMSD - m_{base} - $Q_{d\acute{e}c}$

en prenant $\begin{bmatrix} RF = cste \\ RD = cste \end{cases}$ (dégagement moyen à 200NM)

$$\Rightarrow$$
 Charge \leq (MMSD - m_{base} -RF -RD) -(c + 5%c)
K₁ 1,05c

Charge ≤ K₁- 1,05c

c étant liée à R par l'équation de Bréguet-Leduc qui, dans ce cas, s'écrit:

$$R = \frac{aM.L/D}{SFC.g} \ln \frac{MMSD}{MMSD-c}$$

$$2 - \underline{m}_{\underline{au}} = \underline{m}_{\underline{base}} + \underline{charge} + \underline{Q}_{\underline{d\acute{e}\acute{e}}} - \underline{d} \leq \underline{MMSA} (\underline{MLW})$$

d'où: Charge \leq MMSA - m_{base} - $(Q_{de}$ - c)

$$\Rightarrow$$
 Charge \leq (MMSA - m_{base} -RF - RD) - 0,05c $\mathbf{K_2}$

Charge
$$\leq K_2 - 0.05c$$

3- $\underline{msc} = \underline{m}_{\underline{base}} + \underline{charge} \leq \underline{MMSC} (\underline{MZFW})$

d'où: charge
$$\leq$$
 MMSC - $m_{base} = C/O_{MAX}$

Charge
$$\leq C/O_{MAX}$$

4- Q_{pkg} ≤ Capacité des réservoirs (Cr)

$$Q_{pkg} = r + c + 5\%c + RF + RD \le Cr$$

La consommation maximum c_{max} est égale à:

$$c_{max} = [Cr - (r + RF + RD)] \frac{1}{1.05}$$

Comment varie la charge à consommation constante, et dans ce cas, égal à c $_{\mbox{\tiny max}}$ lorsque R augmente?

$$R = \frac{aM.L/D}{SFC.g} \ln (1 + \frac{c_{max}}{m_{att}})$$

$$m_{att} = m_{base} + charge + (5\%c_{max} + RF + RD)$$

$$\mathbf{m}_{_{att}} = (\mathbf{m}_{_{base}} + 5\%\mathbf{c}_{_{max}} + RF + RD) + Charge$$

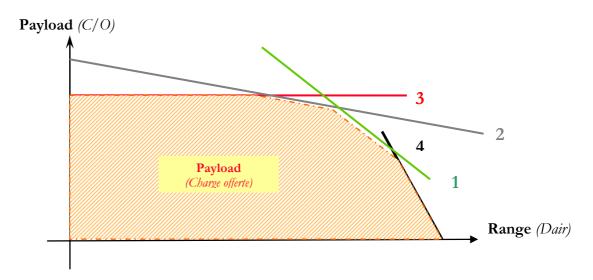
$$\Rightarrow R = \frac{aM.L/D}{SFC.g} \ln \left(1 + \frac{c_{\text{max}}}{k + ch \arg e}\right)$$

$$\mathbf{k} = m_{\text{base}} + 5\%c + RF + RD$$

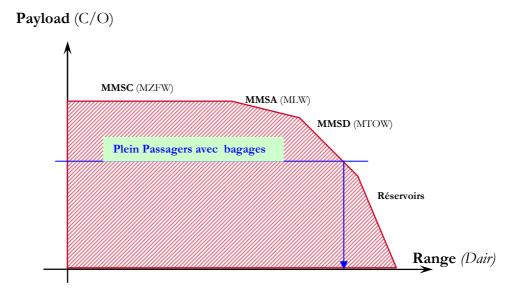
soit:
$$1 + \frac{c_{\text{max}}}{k + ch \arg e} = e(\text{R.SFC.g/aM.L/D})$$

d'où Charge =
$$\frac{c_{\text{max}}}{e^{(R.SFC.g/aM.L/D)} - 1} - k$$

A partir de ces quatre inéquations nous pouvons tracer le domaine dans lequel devra se trouver la charge à transporter appelée charge offerte.



D'où la courbe de charge offerte en fonction de la distance:



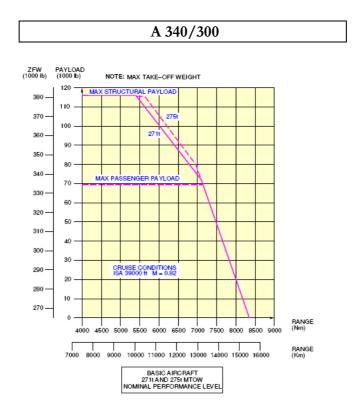
Les différentes branches de la courbe sont dues aux limites de masses de structure MMSC, MMSA, MMSD ainsi qu'au volume maximum des réservoirs.

Si l'avion est utilisé pour le transport de passagers il est intéressant d'y faire figurer la charge correspondant au plein passagers avec leurs bagages.

Pour une étude générale, on considère, le plus souvent, une masse forfaitaire pour les passagers adultes de 75kg + 20kg de bagages.

Si le volume des soutes le permet, la différence entre C/Omax et la charge passagers, pourra servir au transport de fret.

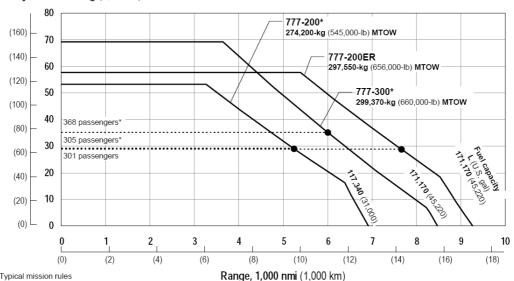
Quelques exemples : Données uniquement à titre d'information



Source: www.airbus.com

B 777

Rolls-Royce engines Payload, 1,000 kg (1,000 lb)

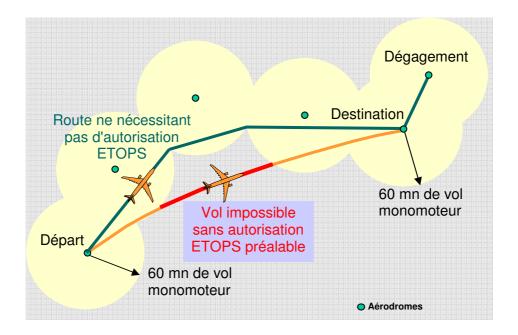


- Typical mission rules
 Three-class seating
- * Medium-/long-range rules configuration

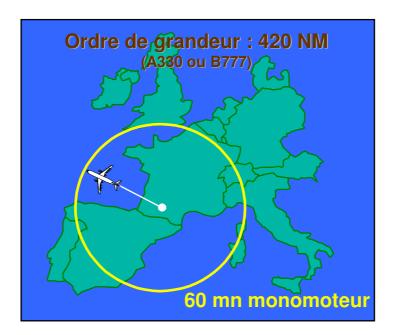
Source: Boeing

1.5 Cas des vols ETOPS

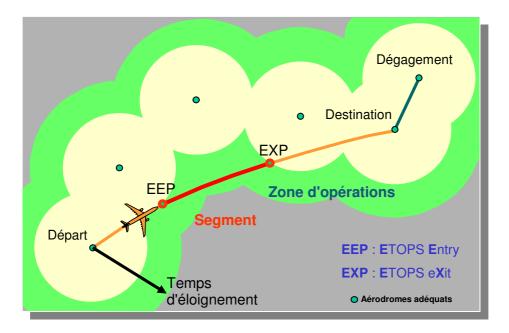
• Opérations sur grande distance d'avions bimoteurs : (Cas des avions d'au moins 20 passagers ou de masse au moins égale à 45,36t)



- → Route ETOPS: route comportant un point situé à plus de 60 mn de vol à la vitesse monomoteur (ISA vent nul) d'un aérodrome adéquat (Premiers vols ETOPS en 1985: SIA en A310 et TWA en B767)
- Rayon maximum d'éloignement
 - → ISA, vent nul

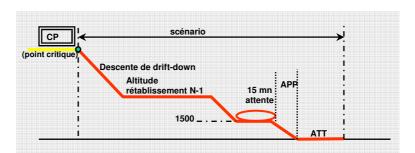


- Pour les avions bimoteur \geq 20 pax ou \geq 45,36 t, il y a 3 catégories d'autorisation ETOPS:
- \rightarrow ETOPS \leq 90 minutes
- \rightarrow ETOPS > 90 minutes et \leq 180 minutes
- → ETOPS > 180 minutes (Voir zones autorisées en Annexe n°4)

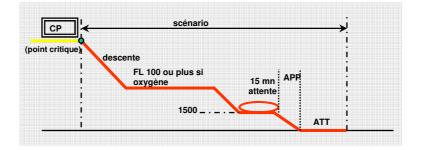


Pour le calcul du carburant, 3 scénarii envisagés à partir du point critique :

1- Panne d'un moteur, pressurisation en fonctionnement

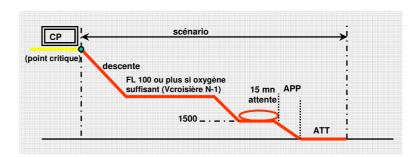


2- Panne pressurisation, deux moteurs en fonctionnement



•

3- Panne simultanée d'un moteur et de la pressurisation



Point critique = le point équitemps (ETP) qui nécessite d'embarquer la plus grande quantité de carburant dans l'hypothèse de la panne en ce point

- · La quantité de carburant embarquée pour les vols ETOPS doit au moins être égale à la somme des quantités suivantes :
 - → le roulage
 - → la consommation d'étape 1 (vol normal) du décollage jusqu'au point le plus critique
 - → la consommation d'étape 2, pour chaque scénario de panne, depuis ce point critique jusqu'à 1500ft à la verticale du terrain de déroutement
 - → une attente de 15 mn + une approche + un atterrissage complet
 - → la consommation de l'APU (environ 150 kg/h)

2 CONTRAINTES OPERATIONNELLES

2.1 Introduction

Tout vol a pour origine et destination un aéroport ayant certaines caractéristiques physiques et un environnement (relief, habitation.....)

Toutes les manœuvres sur, ou autour de l'aéroport devront être effectuées en toute sécurité. Il faudra donc vérifier que les performances de l'avion seront compatibles avec toutes ces caractéristiques lors du décollage et de l'atterrissage d'un avion.

- Dimensions parking et voies de circulation
- Longueur et résistance piste
- Présence de relief ou d'obstacles à proximité de l'aéroport.....

Ce qui fait qu'au niveau de la conception d'un avion, et compte tenu du marché visé, il faudra éviter d'engendrer des investissements trop importants sur la plus grande partie des aéroports susceptible d'être fréquentés.

Par exemple, l'A380 a été conçu pour répondre aux caractéristiques d'un aéroport code F (OACI) et ainsi contenir dans un carré de 80m de côté. Il a été aussi, sous certaines conditions, autorisé à atterrir sur des pistes de 45m de large, évitant ainsi, impérativement, des élargissements de pistes à 60m.

De plus, la probabilité de panne d'un moteur au cours de la manœuvre de décollage ne pouvant être négligée, tous les calculs y référant prendront en compte cette éventualité.

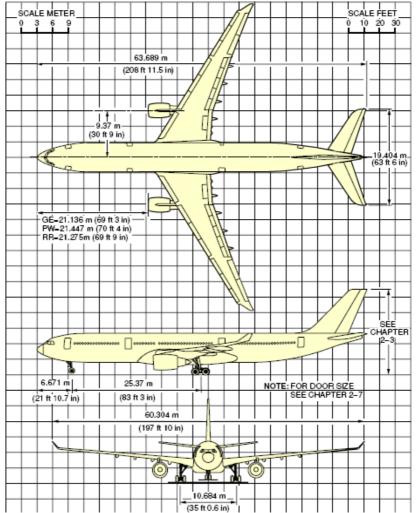
Une fois l'avion conçue, à contrario, il faudra prendre en compte les caractéristiques de l'aéroport pour effectuer tous les calculs nécessaires et, par exemple, que l'avion décollera bien avant l'extrémité de piste, une panne moteur survenant lors du décollage.

2.2 Dimensions parking et voies de circulation

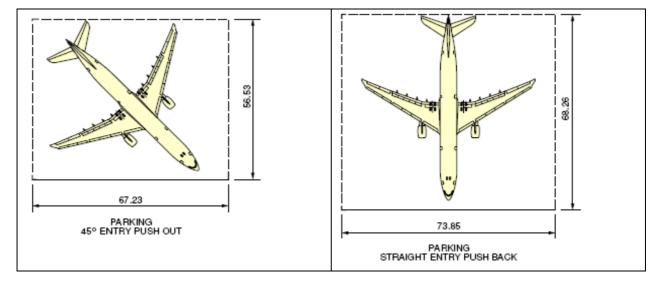
2.2.1 <u>Dimensions parking</u>

Table 1-1. Aerodrome reference code (see 1.3.2 to 1.3.4)

Code ele	Code element 1		Code element 2				
Code number (1)	Aeroplane reference field length (2)	Code letter (3)	Wing span (4)	Outer main gear wheel span ^a (5)			
1	Less than 800 m	A	Up to but not including 15 m	Up to but not including 4.5 m			
2	800 m up to but not including 1 200 m	В	15 m up to but not including 24 m	4.5 m up to but not including 6 m			
3	1 200 m up to but not including 1 800 m	С	24 m up to but not including 36 m	6 m up to but not including 9 m			
4	1 800 m and over	D	36 m up to but not including 52 m	9 m up to but not including 14 m			
		Е	52 m up to but not including 65 m	9 m up to but not including 14 m			
		F	65m up to but not including 80m	14m up to but not including 16m			
a. Dista	ance between the outside edges	of the main gear	wheels.				

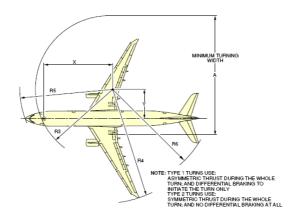


Source: www.airbus.com



Source: www.airbus.com

2.2.2 <u>Paramètres de capacité de virage et de manœuvre</u>

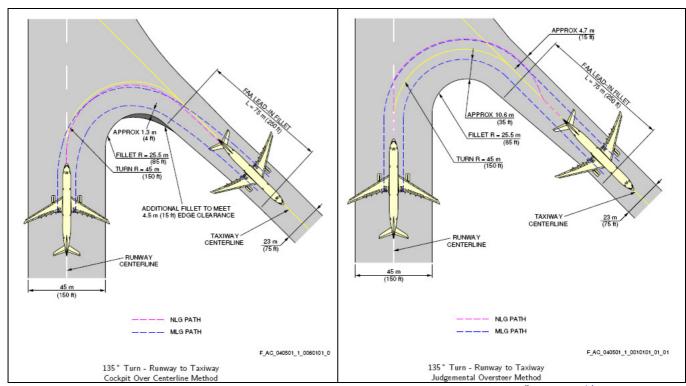


	A330-300 MINIMUM TURNING RADII									
TYPE OF TURN	STEERING ANGLE	EFFECTIVE STEERING ANGLE		х	Υ	Α	R3 NLG	R4 WING	R5 NOSE	R6 TAIL
	72° (MAX)	67.8°	m	26.4	10.7	46.2	29.0	41.9	34.7	36.9
1	72" (IMAX)		ft	87	35	152	95	137	114	121
2	72° (MAX)	63.8°	m	26.5	13.3	49.4	30.0	44.1	35.5	38.1
2	72° (MAX)		ft	87	44	162	98	145	116	125

NOTE: IT IS POSSIBLE TO GET LOWER VALUES THAN THOSE FROM TYPE 1 BY APPLYING DIFFERENTIAL BRAKING DURING THE WHOLE TURN.

Source: <u>www.airbus.com</u>

2.2.3 <u>Virage « piste – taxiway »</u>



Source: www.airbus.com

2.2.4 <u>Largeur piste</u>

		(
Code number	A	В	С	D	Е	F
I^a	18 m	18 m	23 m	В	В	В
2^a	23 m	23 m	30 m	В	B	В
3	30 m	30 m	30 m	45 m	В	В
4	В	В	45 m	45 m	45 m	60 m

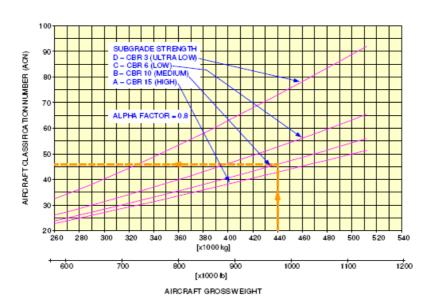
2.3 Résistance Piste

Les efforts sur la surface au sol de l'avion sont caractérisés par un paramètre appelé « Aircraft Classification Number (ACN) »

Les efforts que peut supporter la surface de la piste sont caractérisés par un autre paramètre appelé « Pavement Classification Number (PCN) ».

Il suffira donc de comparer ces 2 grandeurs, ACN devant rester inférieur ou égal à PCN

AIRCRAFT CLASSIFICATION NUMBER (ACN) FLEXIBLE PAVEMENT



Runway: (PCN) - Exemple: 59/F/B/X/T - (Référence Annexe 14 OACI)

59: PCN

F: Chaussée flexible

B: Résistance moyenne

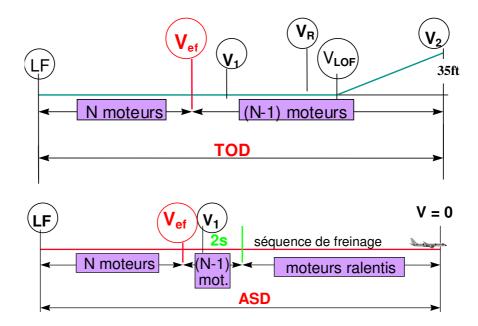
X: Pression pneu limitée à 1,50 Mpa

T: Evaluation technique

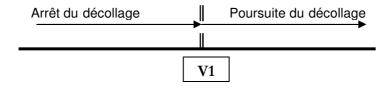
PCN	PAVEMENT	SUBGRADE	TIRE PRESSURE	EVALUATION
	TYPE	CATEGORY	CATEGORY	METHOD
	R = Rigid	A = High	W = No Limit	T = Technical
	F = Flexible	B = Medium	X = To 217 psi (1.5 MPa)	U = Using Aircraft
		C = Low	Y = To 145 psi (1.0 MPa)	
		D = Ultra Low	Z = To 73 psi (0.5 MPa)	

En considérant l'exemple de la courbe ACN – Flexible pavement Pour m = 440 tonnes et résistance moyenne B, ACN = 46 < 59

2.4 Longueur de la Piste



V1: vitesse maximale à laquelle le pilote peut initier une manœuvre de freinage en cas d'interruption du décollage.

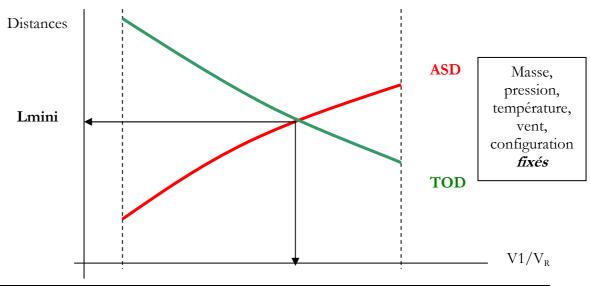


 $\boldsymbol{V}_{R}\text{:}$ vitesse de rotation - le pilote affiche l'assiette $(\boldsymbol{\theta})$ de décollage.

V_{LOF}: vitesse de décollage.

V₂: vitesse de passage aux 35ft.

Les distances vont dépendre de la vitesse V1 retenue comme vitesse limite de panne au décollage.



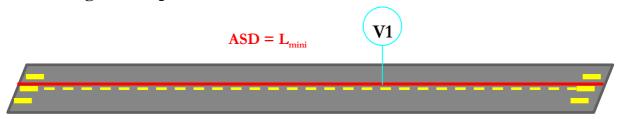
Il faudra une longueur de piste égale au moins à L_{mini}

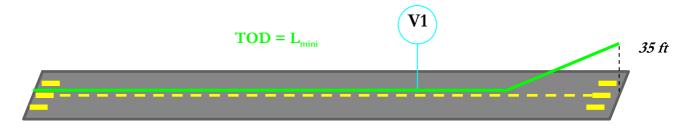
Si la longueur de piste est inférieure à L_{mini}:

L'aéroport devra prévoir un allongement de piste pour ne pas pénaliser l'avion. Si tel n'est pas le cas, il faudra alors diminuer la masse au décollage de l'avion s'il opère depuis cet aéroport.

Mais lorsque la masse au décollage est telle que la longueur de piste est égale à L_{mini} , le pilote devra choisir la vitesse V_1 correspondante comme vitesse maximale pour l'arrêt du décollage.

Quand longueur de piste = L_{mini}

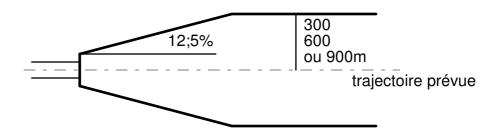




2.5 Performances ascensionnelles

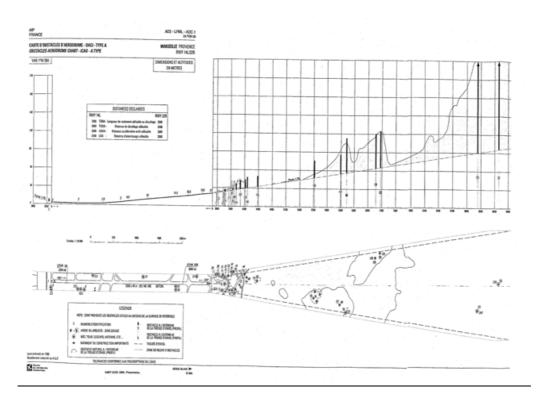
2.5.1 Présence d'obstacle naturel (relief) ou artificiel (antenne, immeuble...)

Des obstacles peuvent être présents à proximité d'un aérodrome. Les obstacles pris en compte seront situés de part et d'autre de la trajectoire prévue

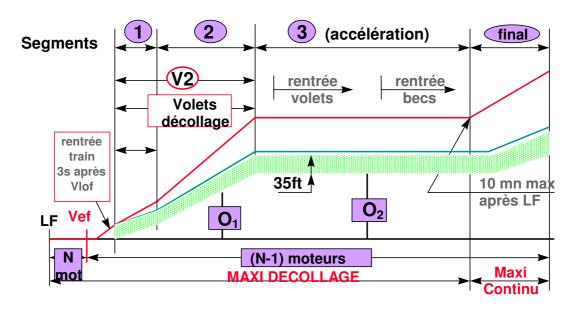


La présence d'obstacles va imposer le respect d'une pente minimum après décollage pour assurer le survol avec une marge suffisante.

Cas de MARSEILLE:



2.5.2 <u>Profil de la Trajectoire à considérer</u>



2.5.3 Equations du vol en montée

D'après l'équation d'équilibre sur Gxa (voir Annexe n°1):

$$F\cos\alpha = D + mg \sin\gamma_a + m\frac{dVa}{dt}$$

$$\begin{aligned}
V_a &= \text{cste} \\
\alpha \text{ petit} \\
\gamma_a \text{ petit}
\end{aligned} \Rightarrow F = D + \text{mg } \gamma_a \\
\text{ou } \gamma_a &= \frac{F - D}{mg}$$

Si γ a est trop faible, il faudra diminuer la masse au décollage afin de respecter la pente minimum exigée par la présence d'obstacles ou alors rechercher des trajectoires qui nécessitent des pentes plus faibles au décollage et éviter ainsi de trop diminuer la masse.

2.5.4 <u>Pentes minimum exigées sur la trajectoire:</u>

Prenons le cas du **segment 2**:

L'obstacle O_1 va imposer une pente-air <u>réelle</u> γ_a minimum, (trajectoire suivie réellement par l'avion) sous ce segment.

Pente réelle sera obtenue en rajoutant :

- 1 35ft à la hauteur de l'obstacle O_1
- 2 + 0,8% (bi), + 0,9% (tri), + 1% (quadri) à la pente ainsi obtenue précédemment.

avec une valeur plancher, s'il n'y a aucun obstacle, égale à:

$oldsymbol{\gamma}_{\!\scriptscriptstyle a}$ mini				
bi	tri	quadri		
2,4%	2,7%	3%		

Un avion, dont le rapport poussée maximale moteur/masse est trop faible, peut avoir des difficultés à respecter les pentes-minimum.

2.6 Pneus et Freins

2.6.1 <u>Pneus</u>

Les pneus ont une vitesse limite. Ceci signifie que la vitesse $V_{\rm LOF}$ devra être inférieure ou égale à cette limite (par exemple 200kt).

$$\Rightarrow$$
 dans ce cas, la valeur de la Portance (L) sera limitée au sol à : $L_{MAX} = 1/2 \ \rho \ S \ V_{PNEUS}^2 \ C_L = m_{MAX} \cdot g \Rightarrow \mathbf{m}$ maximale

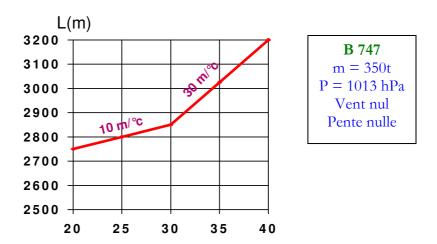
La masse maximale sera d'autant plus faible que ρ sera faible.

2.6.2 Freins

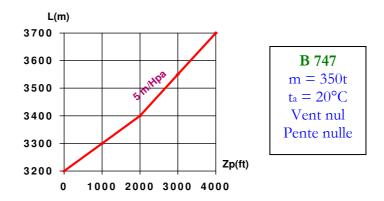
Il existe une capacité maximum d'absorption d'énergie au niveau des freins il y aura donc limitation de la vitesse maximale V_I pour initier le freinage, ceci peut avoir pour effet d'augmenter la distance de décollage TOD, ce qui peut amener à diminuer la masse avion en opérations.

2.7 Influence des paramètres extérieurs

2.7.1 <u>Température extérieure</u>

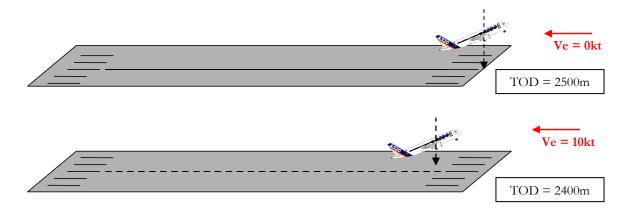


2.7.2 <u>Pression statique extérieure</u>



2.7.3 <u>Vent</u>

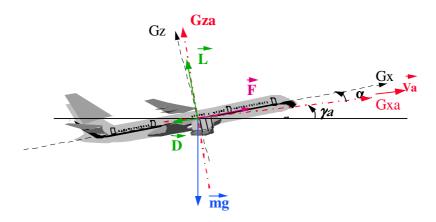
Un A 320 décollant à masse et autres paramètres identiques sur une distance de 2500m par vent nul verra sa distance réduite à environ 2400m lorsqu'il décollera avec une composante de vent de face = 10kt



Annexe n°1: Calcul de la consommation (c)

EQUATION de BREGUET LEDUC

Equilibre des forces



Masse avion : **m**Poussée réacteur : **F**Portance (Lift) : **L**Traînée (Drag) : **D**Incidence avion : **α**

Pente: γ_a

L et D sont liées au trièdre aérodynamique dont l'axe Gx_a est parallèle à la vitesse aérodynamique V_a .

Equilibre selon l'axe Gxa

$$F\cos\alpha = D + mg\sin\gamma_a + m\frac{dV_a}{dt}$$

En palier à vitesse stabilisée

$$\gamma_a = 0$$

$$\frac{dV_a}{dt} = 0$$
 $\alpha \text{ petit} \Rightarrow \cos \alpha \# 1$

$$\Rightarrow \mathbf{F} = \mathbf{D}$$

Equilibre selon l'axe Gza

$$mgcos \gamma_a = L + Fsin \alpha$$

En palier à vitesse stabilisée

$$\gamma_a = 0$$
 \Rightarrow mg = L

$$\alpha \text{ petit} \Rightarrow \sin \alpha \# 0$$

Remarque: en palier à vitesse stabilisée

$$\frac{mg}{F} = \frac{L}{D}$$

Equation du rayon d'action (R): Equation de Bréguet Leduc

Soit R le rayon d'action, ou la distance parcourue, par vent nul

Pour une variation de temps dt on a :

$$dR = V_a dt$$
 avec $V_a = aM$

Vitesse du son : **a** Nombre de Mach : **M**

Nous allons considérer un vol à une altitude supérieure à la tropopause, ce qui signifie que la vitesse du son a est constante.

Le Mach de vol M sera maintenu constant.

$$C_{\text{horaire}} = -\frac{dm}{dt}$$
 (variation de masse par unité de temps)

SFC représente la consommation par unité de temps et de poussée. Elle est en général exprimée en kg/h.N: Newton

En palier à vitesse stabilisée:
$$F = \frac{mg}{L/D}$$

$$\Rightarrow -\frac{dm}{dt} = SFC \frac{mg}{L/D}$$

soit:
$$dt = -\frac{L/D}{SFC.g} \frac{dm}{m}$$

d'où:
$$dR = aM.dt = -aM \frac{L/D}{SFC.g} \frac{dm}{m}$$

En supposant que M, L/D et SFC se conservent au cours du vol:

$$\mathbf{R} = \frac{aM.L/D}{SFC.g} \ln \frac{\mathbf{m}_{\text{in }it}}{m_{\text{fin}}}$$

$$\mathbf{m}_{\text{init}} = \text{masse initiale}$$

$$\mathbf{m}_{\text{fin}} = \text{masse finale}$$

Equation de Bréguet - Leduc

Si c est la quantité de carburant consommée:

$$m_{fin} = m_{init} - c$$

soit:

$$\mathbf{R} = \frac{aM.L/D}{SFC.g} \ln(1 + \frac{c}{m_{fin}})$$

Le rapport $\frac{aM.L/D}{SFC.g}$ est appelé RASU (Rayon d'Action Spécifique Unitaire)

L'ordre de grandeur étant de 15000 à 17000 NM pour les avions turboréacteurs de nouvelles générations.

Soit l'expression de la consommation c :

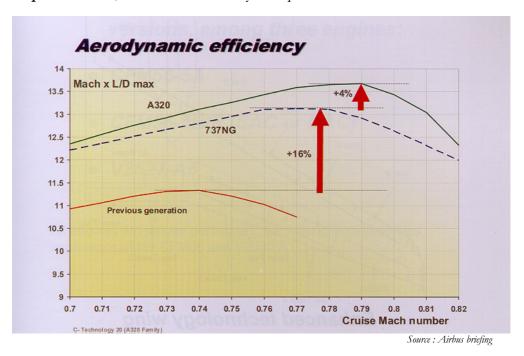
$$\mathbf{c} = m_{fin} \left(e^{R/RASU} - 1 \right)$$

ou, comme $m_{fin} = m_{init} - c$

$$\mathbf{c} = m_{init} \frac{e^{R/RASU} - 1}{e^{R/RASU}}$$

Paramètres fondamentaux

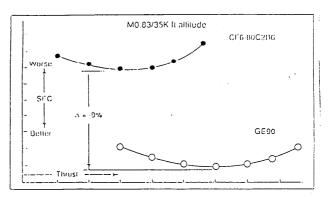
Le produit M.L/D : Efficacité aérodynamique



La Consommation spécifique : SFC

SS II

Source: Air et Cosmos



La masse: m

Emploi de matériaux composites pour alléger la structure. Ceux-ci représenteront de l'ordre de 50% des matériaux utilisés pour les nouveaux avions A 350 XWB et B 787 Dreamliner.



Source : AIR & COSMOS – Mars 2007

Effet de la masse sur la consommation de carburant :

A charge et carburant restant fixés, lorsque la masse à vide de l'avion augmente, la masse finale $m_{\rm fin}$ augmente.

$$m_{fin} = m_{avion} + charge + carburant restant$$

Nous avons vu que:

$$\mathbf{c} = m_{fin} (e^{R/RASU} - 1)$$

ou encore

$$m_{fin} + \mathbf{c} = m_{fin} \cdot e^{R/RASU}$$
soit
$$m_{init} = m_{fin} \cdot e^{R/RASU}$$

Pour une distance parcourue fixe, R = Cste, l'équation suivante est de la forme

$$m_{init} = m_{fin}$$
·K K = constante = $e^{R/RASU}$

Soit:

$$dm_{init} = dm_{fin}$$
.K

Par conséquent une augmentation de la masse finale entraînera une augmentation de la masse initiale. La différence étant le supplément de consommation :

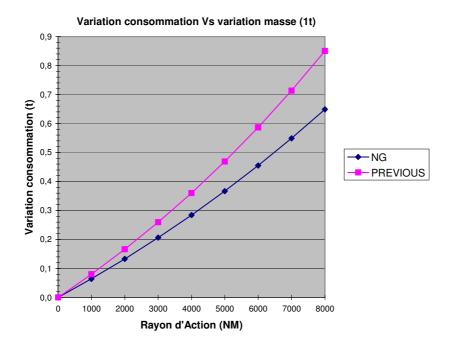
$$dm_{init} = dm_{fin} + dc \implies dc = dm_{fin} (K-1)$$

Considérons

1 - RASU = 15000 NM et
$$dm_{fin} = 1t$$

Pour R = 3000 NM \Rightarrow K = $e^{R/RASU} = 1,221 $\Rightarrow dc = 0,221 t$
R = 5000 NM \Rightarrow K = $e^{R/RASU} = 1,395 $\Rightarrow dc = 0,395 t$$$

$$2 - \text{RASU} = 16000 \text{ NM } et \ dm_{fin} = 1t$$
Pour $R = 3000 \text{ NM} \Rightarrow K = e^{R/RASU} = 1,206 \Rightarrow dc = 0,206 \ t$
 $R = 5000 \text{ NM} \Rightarrow K = e^{R/RASU} = 1,367 \Rightarrow dc = 0,367t$

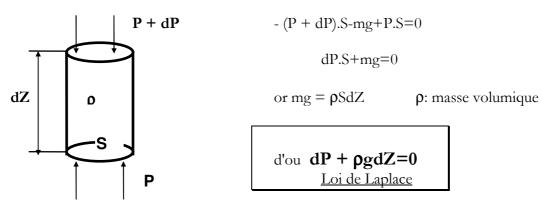


Annexe n°2: Lois de l'atmosphère

L'Atmosphère

Lois associées

Loi de variation de la pression(P) avec l'altitude(Z)



Conclusion: Z et P varient en sens inverse

Loi des gaz parfaits (loi de Mariotte et de Gay-Lussac)

PV = RaT pour la masse unité

comme
$$\rho = \frac{m}{V}$$

$$P = \rho RaT$$

Ra: constante des gaz parfaits Ra=286J/kg/°C

Application à l'atmosphère standard

Loi de variation de la température (T)

$$\frac{0 \text{ à } 11000 \text{m}}{\text{dZ}} = \mathbf{k} \qquad \text{avec } k = -6^{\circ}5/1000 \text{m ou } -2^{\circ}/1000 \text{ft}$$

$$\frac{11000 \text{m à } 20000 \text{m}}{(36089 \text{ft à } 65617 \text{ft})} \qquad \mathbf{t} = -56^{\circ}5 \mathbf{C}$$

$$\frac{\text{dt}}{\text{dZ}} = \mathbf{k'} \qquad \text{avec } k' = +1^{\circ} \mathbf{C}/1000 \text{ft}$$

$$\hat{\mathbf{z}} \mathbf{Z}_0 = \mathbf{0}$$
 $\mathbf{T}_0 = 288^{\circ}15 \mathbf{K} \text{ ou } \mathbf{t}_0 = +15^{\circ} \mathbf{C}$

Loi de variation de pression (P)

$$\frac{\text{de } 0 \text{ à } 11000\text{m:}}{\text{dZ}} = \text{k} \Rightarrow \text{dZ} = \frac{\text{dT}}{\text{k}}$$

$$P = \rho R_a T \qquad \Rightarrow \qquad \frac{\text{dP}}{P} + (g/R_a k) \frac{\text{dT}}{T} = 0$$

$$\text{dP} + \rho \text{gdZ} = 0 \Rightarrow \qquad \frac{\text{dP}}{P} = \frac{T}{To}$$

$$\text{à } \mathbf{Z} = \mathbf{0} \qquad \mathbf{P_0} = \mathbf{1013,25} \text{ Hpa}$$

sachant que $T_a = T_0 + kZ$

$$P = P_0 (1 + k \frac{Z}{T_0})$$

de 11000m à 20000m:

$$\begin{array}{ccc} dP + \rho g dZ = 0 & \rangle \\ & \Rightarrow & dP + \frac{P}{RaT_{11}} g dZ = 0 \\ P = \rho R_a T & J & d'ou \\ & \frac{dP}{P} = -\frac{g}{RaT_{11}} dZ \end{array}$$

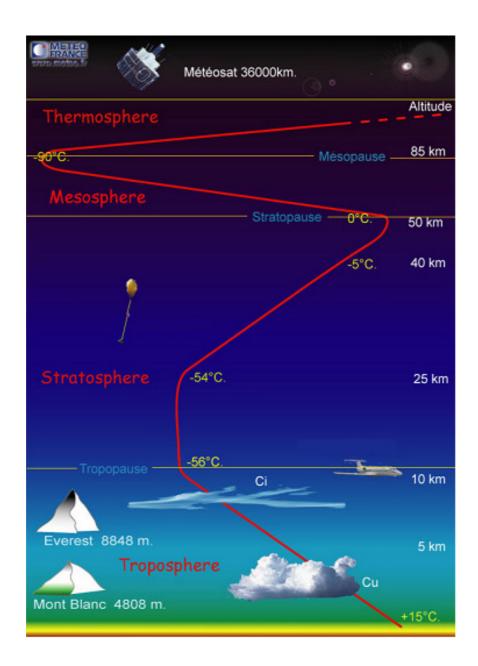
 $T = T_{11} = cste = 216^{\circ}65K$

soit
$$\frac{\ln P}{P_{11}} = -\frac{g}{RaT_{11}} (Z-11000)$$

$$\mathbf{P} = \mathbf{P}_{11} \, \mathbf{e}^{\, (-g/RaT11)(Z \, -11000)}$$

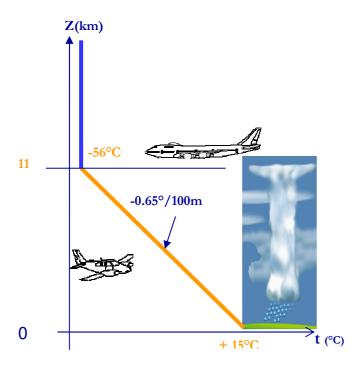
Voir courbe de l'atmosphère et tableau d'atmosphère standard ci-après

Structure de l'atmosphère



Atmosphère standard

<u>Température</u>



<u>Pression</u>

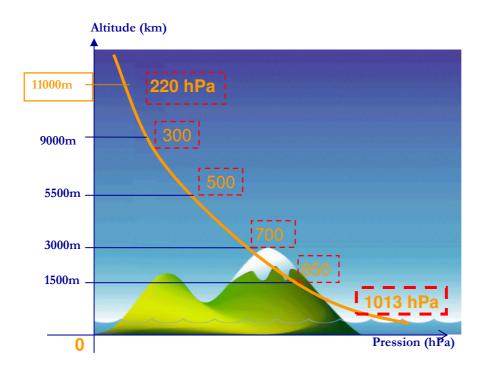


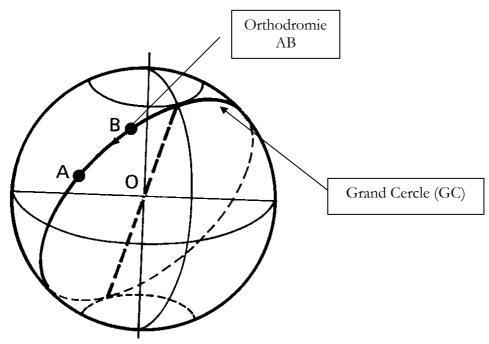
Tableau d'Atmosphère Standard International (ISA)

INTERNATIONAL	STANDARD	ATMOSPHERE	(ISA)

			DEGGLIDE		oprogupr	DENOTO I	CDEED -4	ALTITUDE
ALTITUDE (Feet)	TEMP. (°C)		RESSURE		PRESSURE RATIO	DENSITY $\sigma = \rho / \rho \sigma$	SPEED of SOUND	(meters)
(1 001)	\ \ \ \ \ \	hPa	P.S.I.	In Hg.	$\delta = P / Po$	v P/P*	(kt)	(
40,000	- 56.5	188	2.72	5.54	0.1851	0.2462	573	12.192
39,000	- 56.5	197	2.85	5.81	0.1942	0.2583	573 573	11.887 11.582
38,000 37,000	- 56.5 - 56.5	206 217	2.99 3.14	6.10 6.40	0.2038 0.2138	0.2710 0.2844	573 573	11.278
36,000	- 56.3	227	3.14	6.71	0.2243	0.2891	573	10.973
35,000	- 54.3	238	3.46	7.04	0.2353	0.3099	576	10.668
34,000	- 52.4	250	3.63	7.38	0.2467	0.3220	579	10.363
33,000	- 50.4	262	3.80	7.74	0.2586	0.3345	581	10.058
32,000 31,000	- 48.4 - 46.4	274 287	3.98 4.17	8.11 8.49	0.2709 0.2837	0.3473 0.3605	584 586	9.754 9.449
30.000	- 44.4	301	4.17	8.89	0.2970	0.3741	589	9.144
29,000	- 42.5	315	4.57	9.30	0.3107	0.3881	591	8.839
28,000	- 40.5	329	4.78	9.73	0.3250	0.4025	594	8.534
27,000	- 38.5	344	4.99	10.17	0.3398	0.4173	597	8.230
26,000	- 36.5	360	5.22	10.63	0.3552	0.4325	599	7.925 7.620
25,000 24,000	- 34.5 - 32.5	376 393	5.45 5.70	11.10 11.60	0.3711 0.3876	0.4481 0.4642	602 604	7.020
23,000	- 30.6	410	5.95	12.11	0.4046	0.4806	607	7.010
22,000	- 28.6	428	6.21	12.64	0.4223	0.4976	609	6.706
21,000	- 26.6	446	6.47	13.18	0.4406	0.5150	611	6.401
20,000	- 24.6	466	6.75	13.75	0.4595	0.5328	614	6.096
19,000 18,000	- 22.6 - 20.7	485 506	7.04 7.34	14.34 14.94	0.4791 0.4994	0.5511 0.5699	616 619	5.791 5.406
17,000	- 20.7 - 18.7	527	7.65	15.57	0.5203	0.5892	621	5.182
16,000	- 16.7	549	7.97	16.22	0.5420	0.6090	624	4.877
15,000	- 14.7	572	8.29	16.89	0.5643	0.6292	626	4.572
14,000	- 12.7	595	8.63	17.58	0.5875	0.6500	628	4.267
13,000 12,000	- 10.8 - 8.8	619 644	8.99 9.35	18.29 19.03	0.6113 0.6360	0.6713 0.6932	631 633	3.962 3.658
11,000	- 6.8	670	9.72	19.79	0.6614	0.7156	636	3.353
10,000	- 4.8	697	10.10	20.58	0.6877	0.7385	638	3.048
9,000	- 2.8	724	10.51	21.39	0.7148	0.7620	640	2.743
8,000	- 0.8	753	10.92	22.22	0.7428	0.7860	643	2.438
7,000 6,000	+ 1.1 + 3.1	782 812	11.34 11.78	23.09 23.98	0.7716 0.8014	0.8106 0.8359	645 647	2.134 1.829
5,000	+ 5.1	843	12.23	24.90	0.8320	0.8617	650	1.524
4,000	+ 7.1	875	12.69	25.84	0.8637	0.8881	652	1.219
3,000	+ 9.1	908	13.17	26.82	0.8962	0.9151	654	914
2,000	+ 11.0	942	13.67	27.82	0.9298	0.9428	656 659	610 305
1,000 0	+ 13.0 + 15.0	977	14.17	28.86 29.92	0.9644 1.0000	0.9711 1.0000	661	0
— 1.000	+ 17.0	1013	15.23	31.02	1.0366	1.0295	664	- 305
- 1.000	T 17.0	1000	13.23	31,02	1.0300	1.0233	JU4	

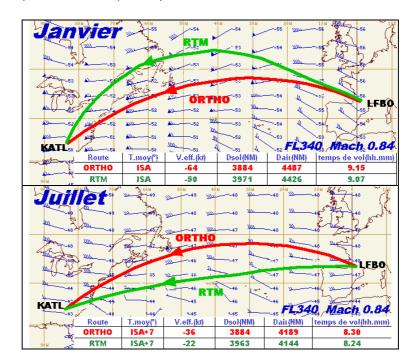
Annexe n°3: Navigation

Orthodromie



Route Temps Minimum (RTM)

Vol: Toulouse (LFBO)/ATLANTA (KATL)



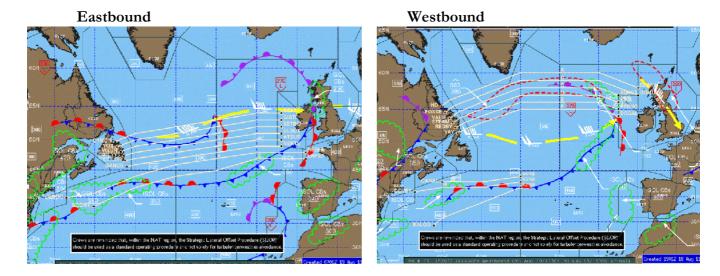
On peut constater:

La différence de temps de vol entre les 2 saisons $\Delta t \approx 45 \text{ mn}$

Le gain de temps entre orthodromie et RTM (qui peut paraître faible) : 6 à 8 mn (≈ 1,5% du temps total), mais qui répété plusieurs fois par jour pour une compagnie aérienne, et ceci toute l'année, représente des gains annuels importants.

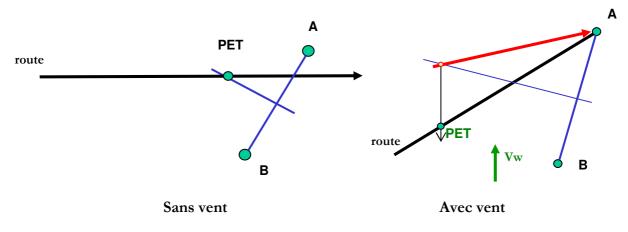
Chaque jour, les routes Atlantique Nord sont déterminées en fonction de la RTM. Il y a plusieurs possibilités suivant les aérodromes de départ et de destination et aussi pour absorber la demande On peut constater que les routes sont différentes suivant le sens.

En allant vers l'Est, les routes sont parallèles aux vents forts qui sont favorables, par contre, en allant vers l'Ouest, on va chercher à minimiser la composante de vent qui est défavorable.



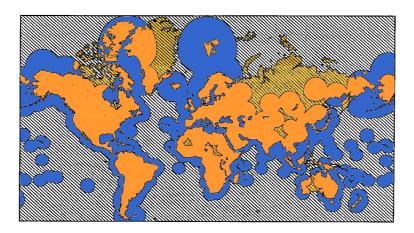
Point EquiTemps (PET) - Calcul sans vent

- Etant donné un avion suivant une route, le point équitemps (PET) entre les aérodromes A et B est un point de la route tel que le temps de vol, pour rejoindre A est égal au temps de vol pour rejoindre B
- Par vent nul, le PET se trouve sur la médiatrice du segment AB
- Avec vent :
- 1. Calculer le cap pour se rendre à l'aérodrome
- 2. Faire aboutir ce cap sur l'aérodrome
- 3. Par le point d'intersection avec la médiatrice de AB, tracer une parallèle au vent jusqu'à recouper la route

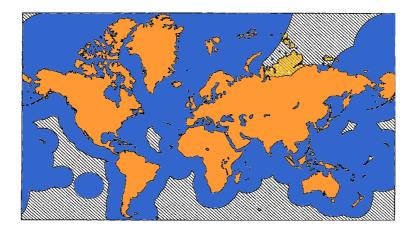


Annexe n°4 : ETOPS

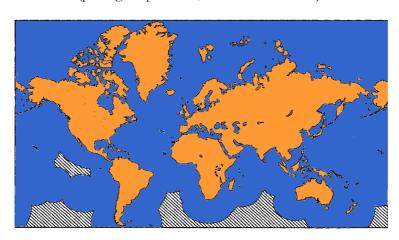
• ETOPS 60 mn (biréacteurs gros porteurs)



• ETOPS 120 mn (pour gros porteurs, environ 840 NM)



• ETOPS 180 mn (pour gros porteurs, environ 1250 NM)



Unités

	Unité	Abbréviation	Valeur
Anglais	Français		
Foot (feet)	Pied	ft	0,3048m
Nautical Mile	Mille Nautique	NM	1852m
Knot	Noeud	kt	1852m/h

GLOSSAIRE

	Français	Anglais		
a	Vitesse du son	Sound speed		
ACN		fication Number		
APP	Approche	Approach		
APU	Unité de puissance auxiliaire	Auxiliary Power Unit		
ASD	Distance d'accélération arrêt	Accelerate Stop distance		
ATT	Atterrissage	Landing		
c	Consommation d'étape	Trip fuel		
C/O	Charge Offerte	Payload		
CP	Point Critique	Critical Point		
D	Traînée	Drag		
Dair	Distance air	Air distance		
DP	Point de Décision	Decision Point		
ETOPS	Extended range for Twin	engine aircraft OPerationS		
F	Poussée	Thrust		
ISA	Atmosphere standard international			
L	Portance	Lift		
LW = LM	Masse décollage	Landing mass		
m	Masse	Mass		
M	Nombre de Mach	Mach number		
MLW = MMSA	Masse Maximum à l'atterrissage	Maximum Landing Mass		
MTOW = MMSD	Masse Maximum au décollage	Maximum Take-off Mass		
MZFW = MMSC	Masse Maximum sans carburant	Maximum Zero Fuel Mass		
NAT TRACK	Route Nord ATlantique	North ATlantic Track		
OACI = ICAO	Organisation de l'Aviation Civile Internationale	International Civil Aviation Organisation		
OEW	Masse de base	Operational Empty Weight		
PCN	Pavement Class	ification Number		
PET	Point Equitemps	Equal Time Point		
$\mathbf{Q}_{ ext{DEC}}$	Quantité de carburant au décollage	Take-off fuel		
\mathbf{Q}_{PKG}	Quantité de carburant au parking	Ramp fuel		
r	Carburant pour le roulage	Taxi fuel		
R	Rayon d'action	Range		
RD	Carburant de dégagement	Alternate fuel		
RF	Réserve finale	Final reserve		
RP	Point de reclairance	Reclearance Point		
RR	Réserve de route	Contingency fuel		
RTM	Route à Temps Minimum	Minimum time route		
S	Surface	Surface		
SFC	Consommation spécifique	Thrust Specific Fuel Consumption		
t	Temps	Time		
ta	Température (°C)	Temperature (°C)		
Ta	Température ambiante (°K)	Ambiant Temperature (°K)		
TOD	Distance de décollage	Take off distance		
TOW = TOM	Masse décollage	Take off mass		
Z	Altitude	Altitude		

Angle of attack

Slope

Density

incidence

Masse volumique

Pente

α

γ

ρ

Références bibliographiques

Ouvrages ENAC:

- Limites d'utilisation : Michel MARTIN et Yves PLAYS
- Performances en vol : Michel MARTIN
- Préparation des vols : Michel MARTIN
- Météorologie Aéronautique : H. HALLOT, D. LABYT, J H. ROBRES

Documents OACI:

- Annexes à la Convention de Chicago

Documents EU

- Part OPS 1

Websites

- www.airbus.com
- www.boeing.com