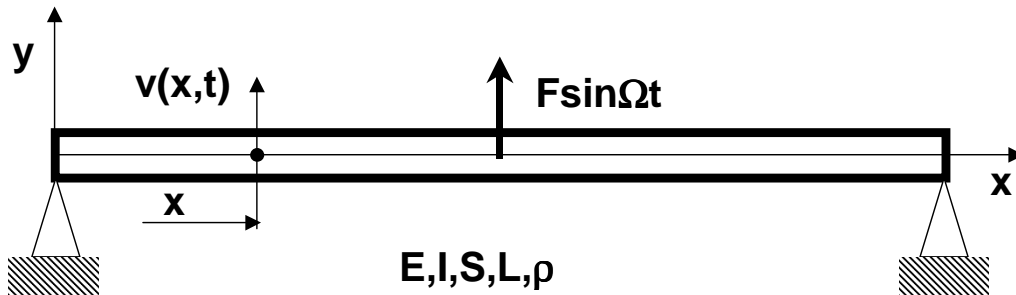


SYSTEMES CONTINUS

Calcul de la Réponse d'une Poutre en Flexion



I = inertie de section [m⁴]

E = module Young [N/m²]

S = section [m²]

ρ = masse volumique [kg/m³]

Rappels :

Equation différentielle

$$\rho S \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} + EI \frac{\partial^4 v}{\partial x^4} = 0$$

Séparation de variables :

$$\rightarrow v(x, t) = p(t)\phi(x)$$

Conditions aux limites :

$$\rightarrow \phi_i(x) = C_i \sin \frac{i\pi x}{L}$$

Matrices de masse et de raideur modales

$$m_i = \int_0^L \rho S \phi_i^2 dx$$

$$k_i = \int_0^L EI \left(\frac{d^2 \phi_i}{dx^2} \right)^2 dx$$

avec pour la poutre appuyée-appuyée de section constante :

$$\phi_i(x) = C_i \sin \frac{i\pi x}{L}$$

$$\frac{d^2 \phi_i}{dx^2}(x) = -C_i \left(\frac{i\pi}{L} \right)^2 \sin \frac{i\pi x}{L}$$

$$m_i = C_i^2 \rho S \int_0^L \sin^2 \frac{i\pi x}{L} dx$$

$$k_i = C_i^2 \left(\frac{i\pi}{L} \right)^4 EI \int_0^L \sin^2 \frac{i\pi x}{L} dx$$

$$\sin^2 a = \frac{1 - \cos 2a}{2}$$

et donc pour les pulsations propres

$$\begin{aligned}\omega_i^2 = \frac{k_i}{m_i} &= \frac{EI \int_0^L \left(\frac{d^2 \phi_i}{dx^2} \right)^2 dx}{\rho S \int_0^L \phi_i^2 dx} \\ &= \frac{C_i^2 \left(\frac{i\pi}{L} \right)^4 EI \int_0^L \sin^2 \frac{i\pi x}{L} dx}{\rho S C_i^2 \int_0^L \sin^2 \frac{i\pi x}{L} dx} = \frac{i^4 \pi^4}{L^4} \frac{EI}{\rho S}\end{aligned}$$

$$\omega_i = \frac{i^2 \pi^2}{L^2} \sqrt{\frac{EI}{\rho S}}$$

Energie cinétique de la poutre pour la $n^{i\grave{e}me}$ fréquence

$$T_{poutre} = \frac{1}{2} \rho S \int_0^L \left(\frac{\partial v(x,t)}{\partial t} \right)^2 dx$$

comme

$$v(x,t) = \sum_{n=1}^{\infty} p_n(t) \sin \frac{n\pi x}{L} \quad \text{avec } C_n = 1$$

et

$$\frac{\partial v(x,t)}{\partial t} = \sum_{n=1}^{\infty} \dot{p}_n(t) \sin \frac{n\pi x}{L}$$

$$\left(\frac{\partial v(x,t)}{\partial t} \right)^2 = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \dot{p}_m(t) \dot{p}_n(t) \sin \frac{m\pi x}{L} \sin \frac{n\pi x}{L}$$

alors

$$T_{poutre} = \frac{1}{2} \int_0^L \rho S \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} \dot{p}_m(t) \dot{p}_n(t) \sin \frac{m\pi x}{L} \sin \frac{n\pi x}{L} dx$$

$$\int_0^L \sin \frac{n\pi x}{L} \sin \frac{m\pi x}{L} dx = 0 \quad \text{si } n \neq m$$

$$\int_0^L \sin \frac{n\pi x}{L} \sin \frac{m\pi x}{L} dx = \frac{L}{2} \quad \text{si } n = m$$

pour la $n^{i\grave{e}me}$ fréquence

$$T_n = \frac{1}{2} \frac{\rho S L}{2} \dot{p}_n^2(t)$$

Energie de déformation de la poutre pour la $n^{i\grave{e}me}$ fréquence

$$U_{\text{poutre}} = \frac{1}{2}EI \int_0^L \left(\frac{\partial^2 v(x,t)}{\partial x^2} \right)^2 dx$$

$$\frac{\partial^2 v(x,t)}{\partial x^2} = - \sum_{n=1}^{\infty} p_n(t) \left(\frac{n\pi}{L} \right)^2 \sin \frac{n\pi}{L} x$$

$$\left(\frac{\partial^2 v(x,t)}{\partial x^2} \right)^2 = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=1}^{\infty} p_n(t) p_m(t) \left(\frac{n\pi}{L} \right)^2 \left(\frac{m\pi}{L} \right)^2 \sin \frac{n\pi x}{L} \sin \frac{m\pi x}{L}$$

et de la même façon

$$\int_0^L \sin \frac{n\pi x}{L} \sin \frac{m\pi x}{L} dx = 0 \quad \text{si } n \neq m$$

$$\int_0^L \sin \frac{n\pi x}{L} \sin \frac{m\pi x}{L} dx = \frac{L}{2} \quad \text{si } n = m$$

pour la $n^{i\grave{e}me}$ fréquence

$$U_n = \frac{1}{2}EI \left(\frac{n\pi}{L} \right)^4 \frac{L}{2} p_n^2(t)$$

Energie totale cinétique de la poutre

$$\begin{aligned} T &= \sum_{n=1}^{\infty} T_n \\ &= \frac{1}{2} \frac{\rho S L}{2} \sum_{n=1}^{\infty} \dot{p}_n^2 \\ &= \frac{1}{2} \frac{\rho S L}{2} (\dot{p}_1^2 + \dot{p}_2^2 + \dot{p}_3^2 + \dots) \end{aligned}$$

Energie totale de déformation de la poutre

$$\begin{aligned} U &= \sum_{n=1}^{\infty} U_n \\ &= \frac{1}{2} \frac{\pi^4 E I}{2 L^3} \sum_{n=1}^{\infty} n^4 p_n^2 \\ &= \frac{1}{2} \frac{\pi^4 E I}{2 L^3} (p_1^2 + 16 p_2^2 + 81 p_3^2 + \dots) \end{aligned}$$

Forces généralisées

Au milieu, le déplacement s'écrit

$$\begin{aligned} v\left(\frac{L}{2}, t\right) &= \sin \frac{\pi}{2} p_1 + \sin \frac{2\pi}{2} p_2 + \sin \frac{3\pi}{2} p_3 + \dots \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} \sin \frac{n\pi}{2} p_n \end{aligned}$$

et le déplacement virtuel

$$\delta v\left(\frac{L}{2}, t\right) = \sum_{n=1}^{\infty} \sin \frac{n\pi}{2} \delta p_n$$

Le travail virtuel a pour expression :

$$\begin{aligned} \delta W &= F \sin \Omega t \sum_{n=1}^{\infty} \sin \frac{n\pi}{2} \delta p_n \\ &= F \sin \Omega t \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} (-1)^{(n-1)/2} \delta p_n \end{aligned}$$

L'application des équations de Lagrange conduit à pour la n^{ème} équation:

$$\frac{\rho S L}{2} \ddot{p}_n + \frac{n^4 \pi^4 E I}{2 L^3} p_n = (-1)^{(n-1)/2} F \sin \Omega t$$

pour $n = 1, 3, 5, \dots$

$$\frac{\rho S L}{2} \ddot{p}_n + \frac{n^4 \pi^4 E I}{2 L^3} p_n = 0$$

pour $n = 2, 4, 6, \dots$

Sous forme matricielle :

$$\frac{\rho SL}{2} \begin{bmatrix} 1 & & 0 \\ & 1 & \\ & & 1 \\ 0 & & \ddots \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \ddot{p}_1 \\ \ddot{p}_2 \\ \ddot{p}_3 \\ \vdots \end{Bmatrix} + \frac{\pi^4 EI}{2L^3} \begin{bmatrix} 1 & & 0 \\ & 16 & \\ & & 81 \\ 0 & & \ddots \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \\ \vdots \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ \vdots \end{Bmatrix} F \sin \Omega t$$

n fois un système à 1 degré de liberté

En régime permanent (cf système à 1 ddl)

$$p_n = \frac{2L^3}{n^4 \pi^4 EI} \frac{(-1)^{(n-1)/2}}{1 - \left(\frac{\Omega}{\omega_n}\right)^2} F \sin \Omega t$$

pour $n = 1, 3, 5, \dots$

$$p_n = 0$$

pour $n = 2, 4, 6, \dots$

(pas d'influence des fréquences paires)

$$\begin{aligned} v(x, t) &= \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \phi_n(x) p_n(t) \\ &= \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \sin \frac{n\pi x}{L} p_n(t) \\ &= \sum_{n=1,3,5,\dots}^{\infty} \sin \frac{n\pi x}{L} \frac{2L^3}{n^4 \pi^4 EI} \frac{(-1)^{(n-1)/2}}{1 - \left(\frac{\Omega}{\omega_n}\right)^2} F \sin \Omega t \\ &= V(x) \sin \Omega t \end{aligned}$$

Réponse

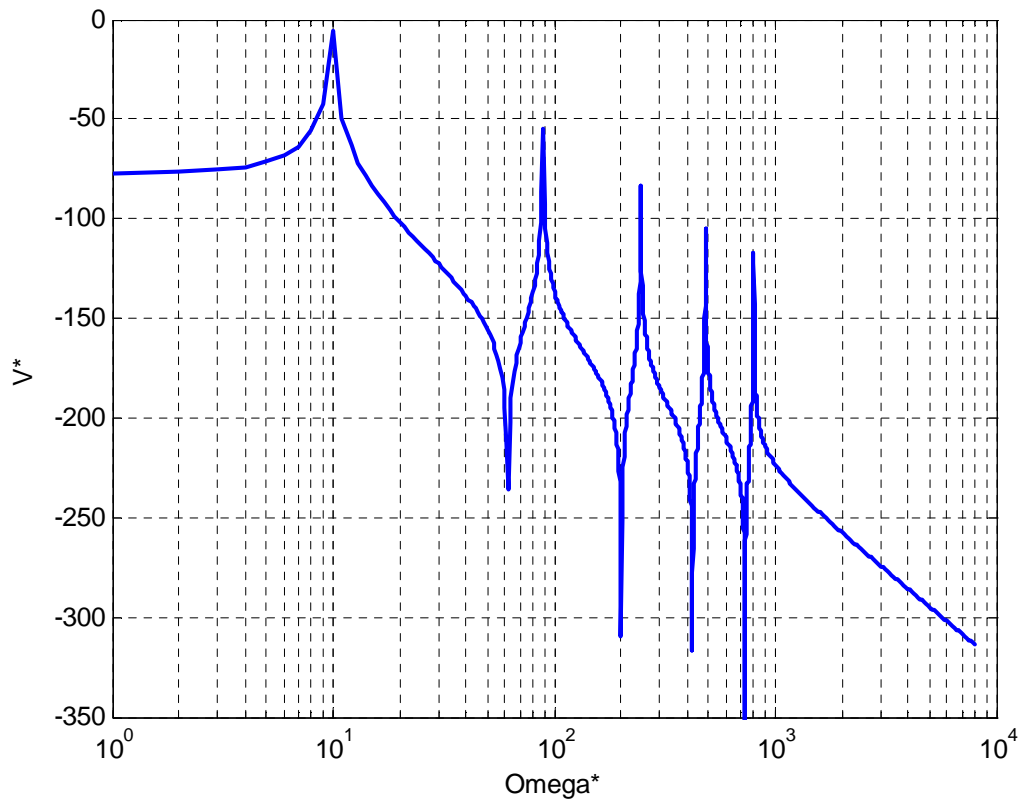
Deux variables adimensionnées

Pulsation réduite

$$\Omega^* = \frac{\Omega}{\frac{1}{L^2} \sqrt{\frac{EI}{\rho S}}}$$

Déplacement réduit

$$V^*(t) = \left| V\left(\frac{L}{2}, t\right) \right| \cdot \frac{EI}{FL^3}$$



Déplacement réduit = f(pulsation réduite)