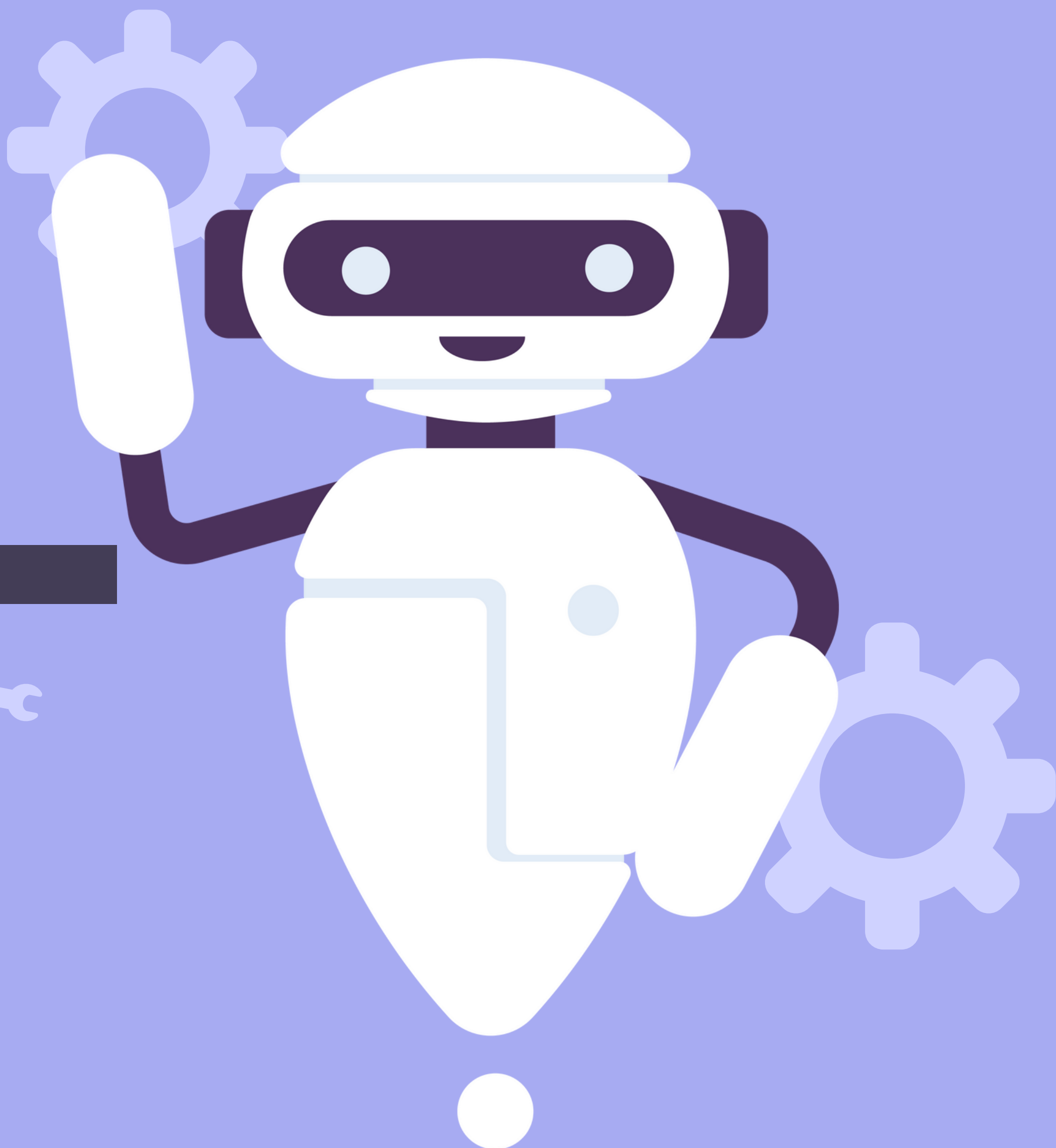


PROJECT MANAGEMENT FRAMEWORK

WATERFALL



REHAB RAMADA

Smart Methods

Requirement analysis

هي عبارة عن تحليل متطلبات بوصف كتابي.

تصميم مفصلات:

تم تصميم الهيكل السفلي للروبوت ورسم نموذج مبدئي لمعرفة المتطلبات التي يجب ان تكون موجوده في الروبوت ومعرفة مكان المفصلات (joint) واين من المفترض وضعها ويمكننا من بناء الجزء العلوي بشكل سليم. ونستخدم في تصميم الروبوت قطعة تسم ب (بيرانك) او (الرمان بلي) له العديد من المسميات ويعرف البيرانك بأنه * اساسية في صنع الروبوت وتصميم القدم وتقلل الاحتكاك بين سطحين وصمة البيرنك من غلاف معدنيين يحتوي على العديد من الكور

الصغير تخفف قوة الاحتكاك مع ميزة تحمل عزم
الازدواج مما يجعله يخفف الثقل على المحركات

الاخيرة في الروبوت
و قطعة (broshless motor)*

تصميم القدم :

بالاستيك مودل stick model
هي القطع المضافة على هيكل الروبوت
لحماية الاسلاك من التلف وتعتبر لباس يرتدية
الروبوت. القدم تتكون من ساق (Link)
ومنفصلين وكاحل وعجلتين مرتبطة بالكاحل
حتى يتمكن الروبوت من المشي .

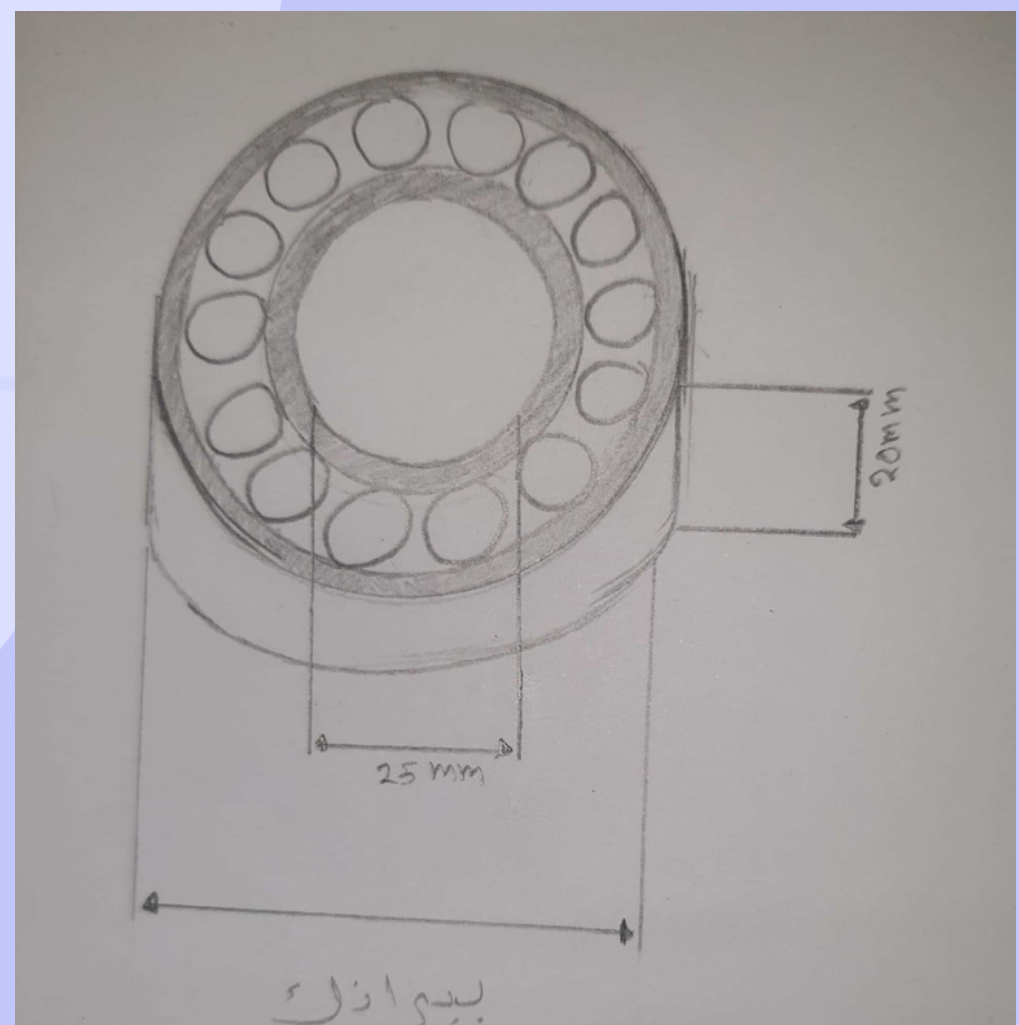
التدقيق على زوايا حركة القدم يتم وضعها في
البديّة على حسب التصميم ثم عند تنفيذه على
ارض الواقع ام تنقص القم المضافة او تزداد
لذ يتطلب التركيز على درجة الدوران (degree of
rotation)

وعند بناء الاقدام بشكل سليم نحتاج الى امرين
*البيرنك

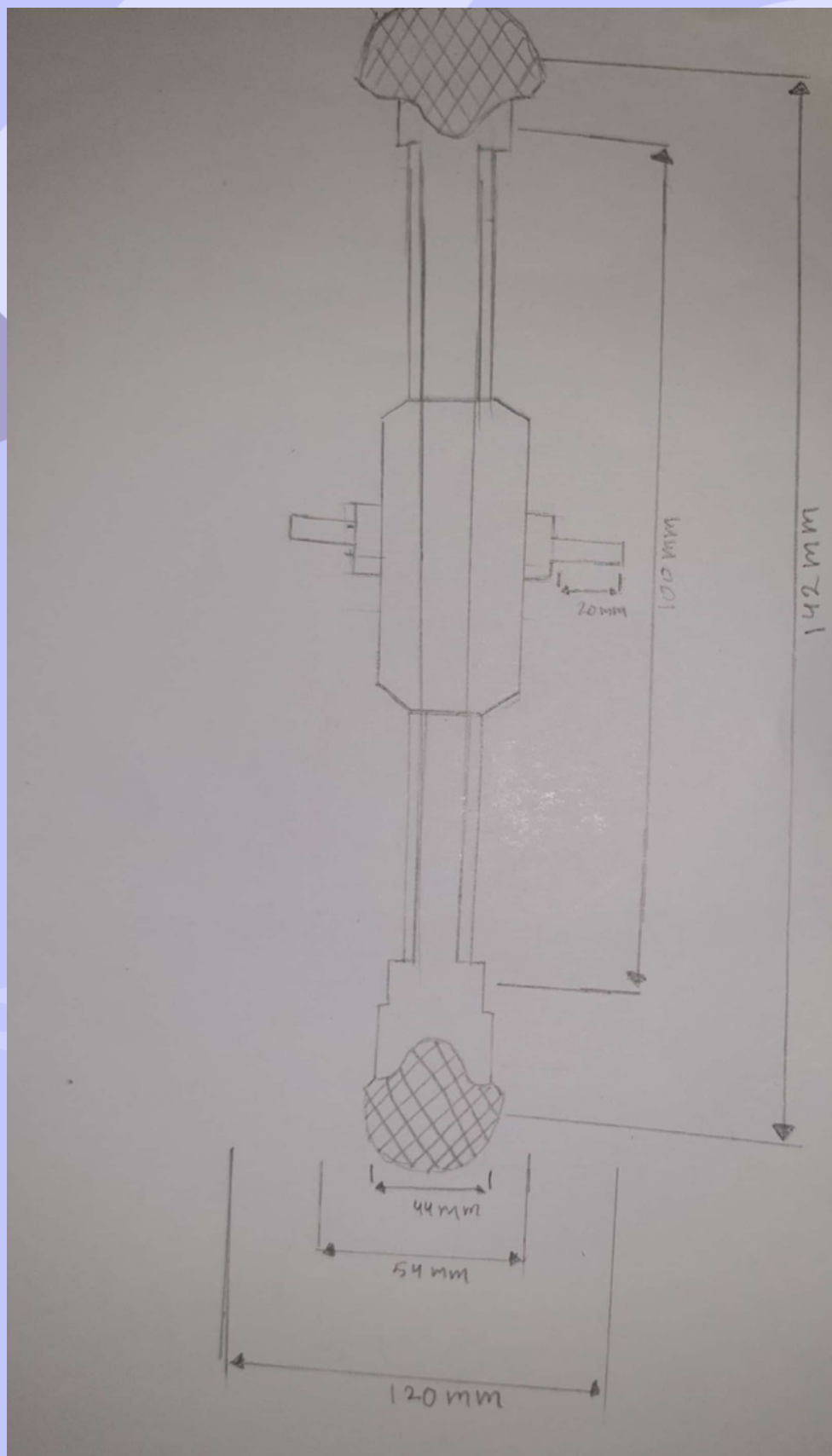
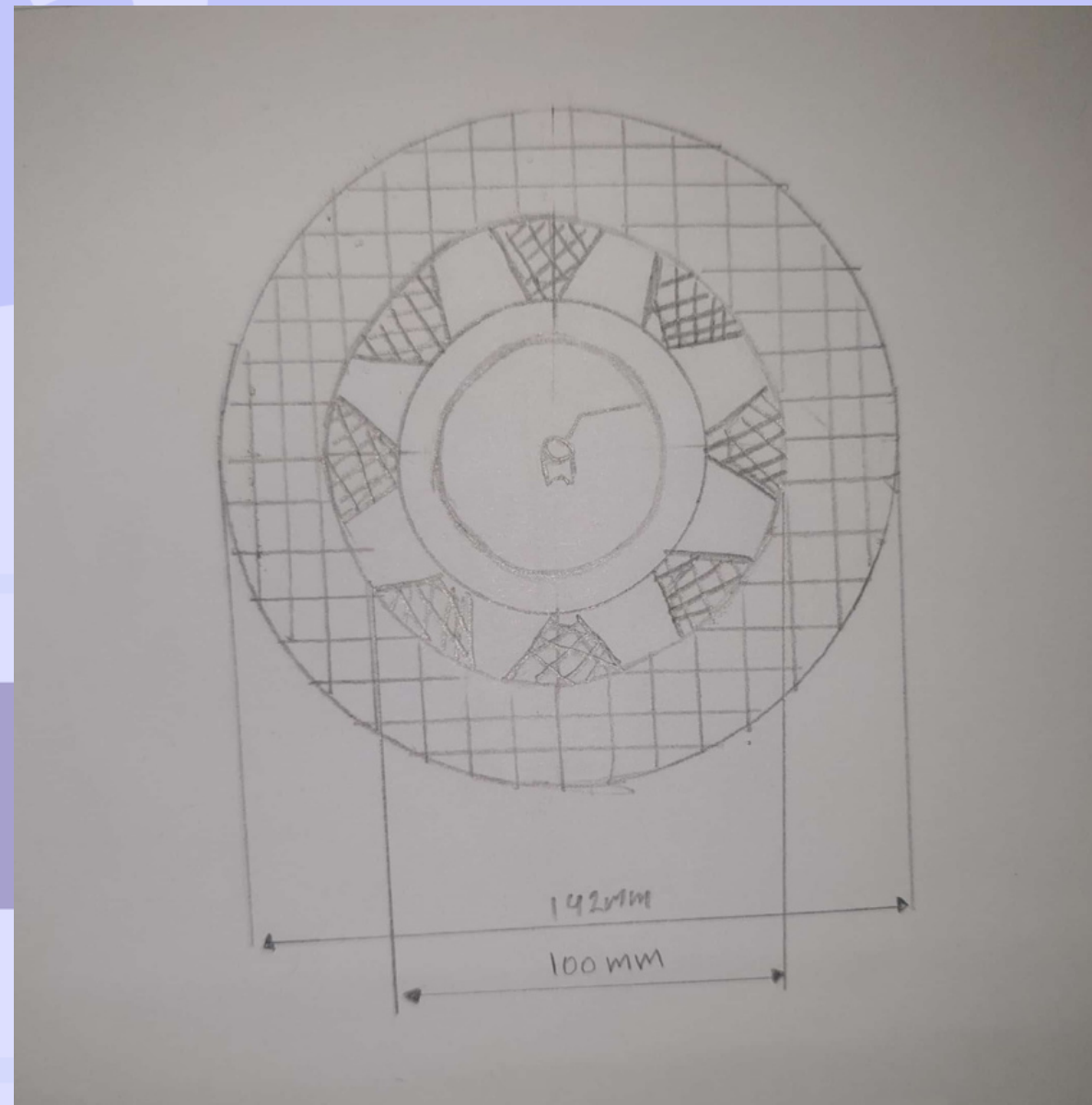
*تحديد مكان المفاصل

design

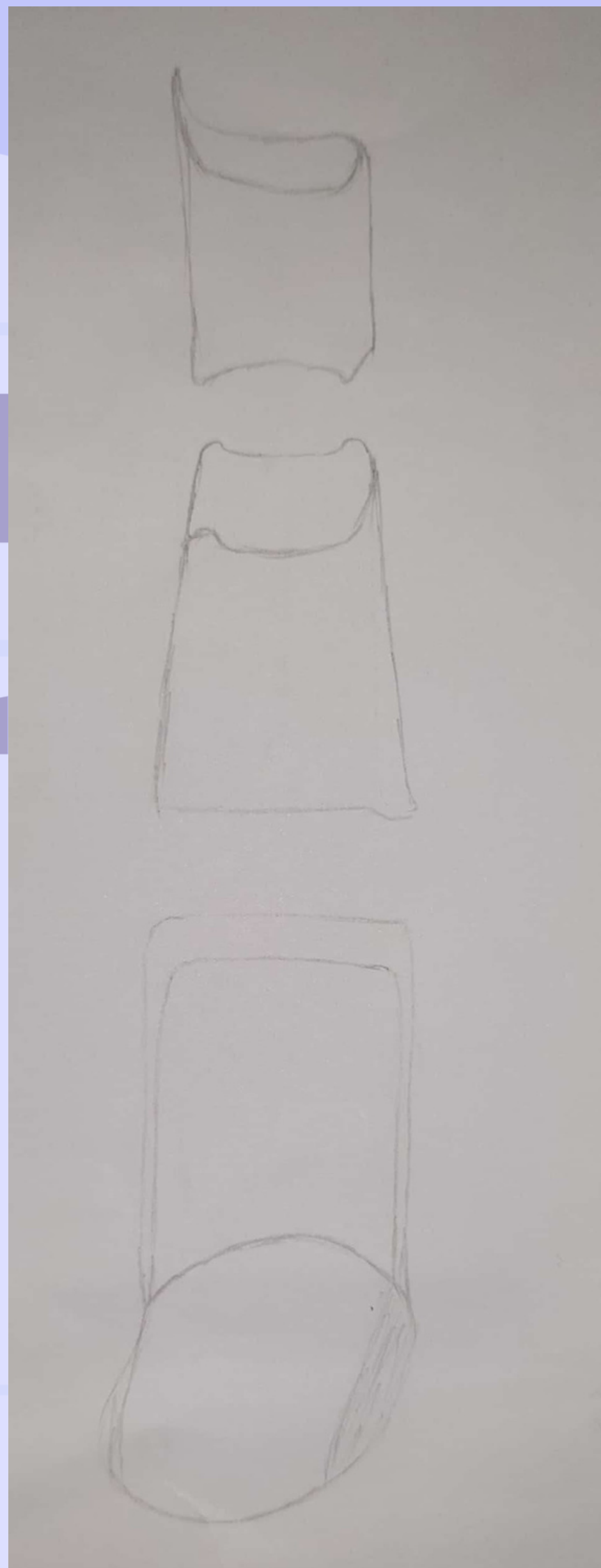
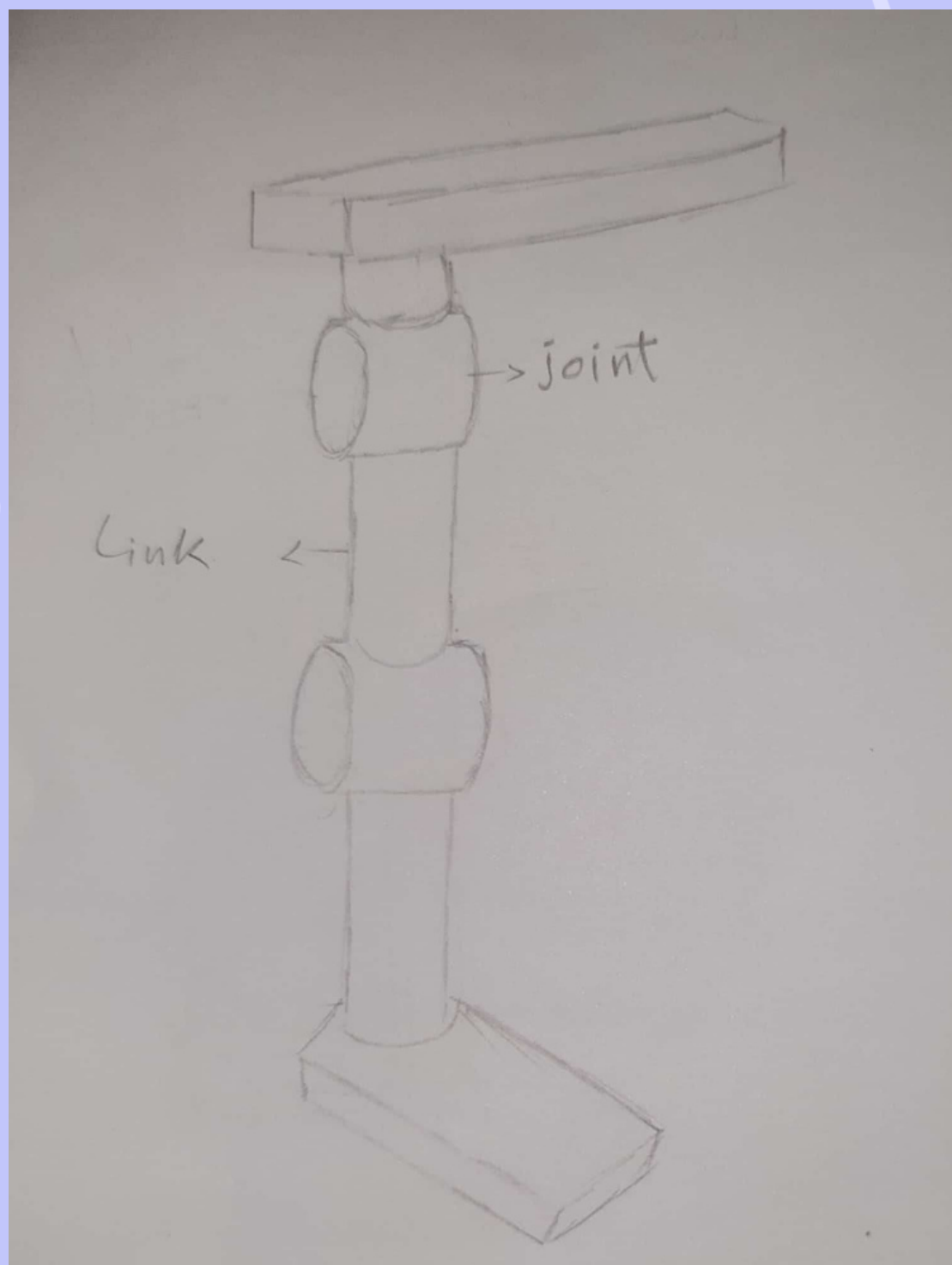
Bearing

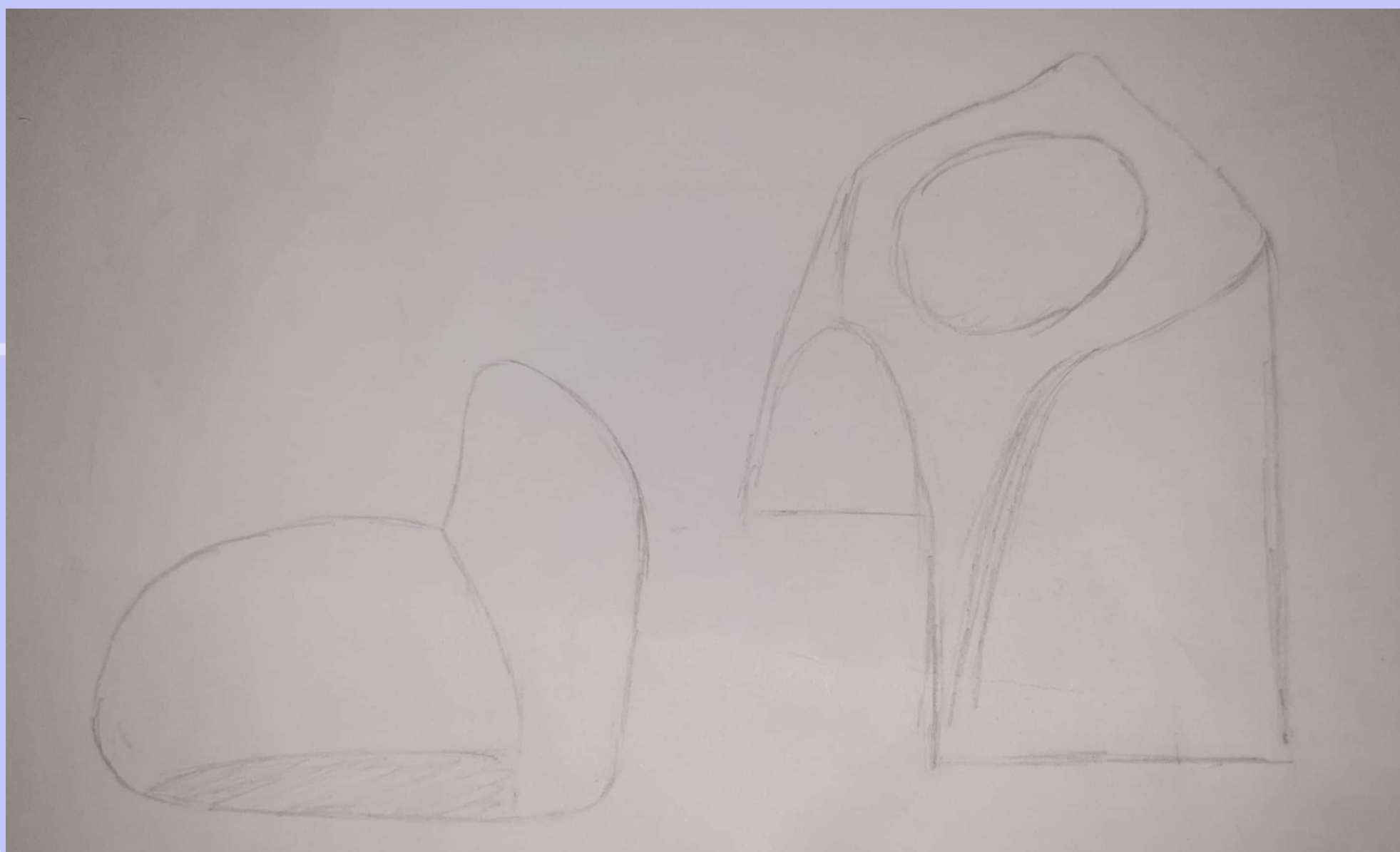


brushless
motor



stick model





REHAB RAMADA
Smart Methods

Devilop

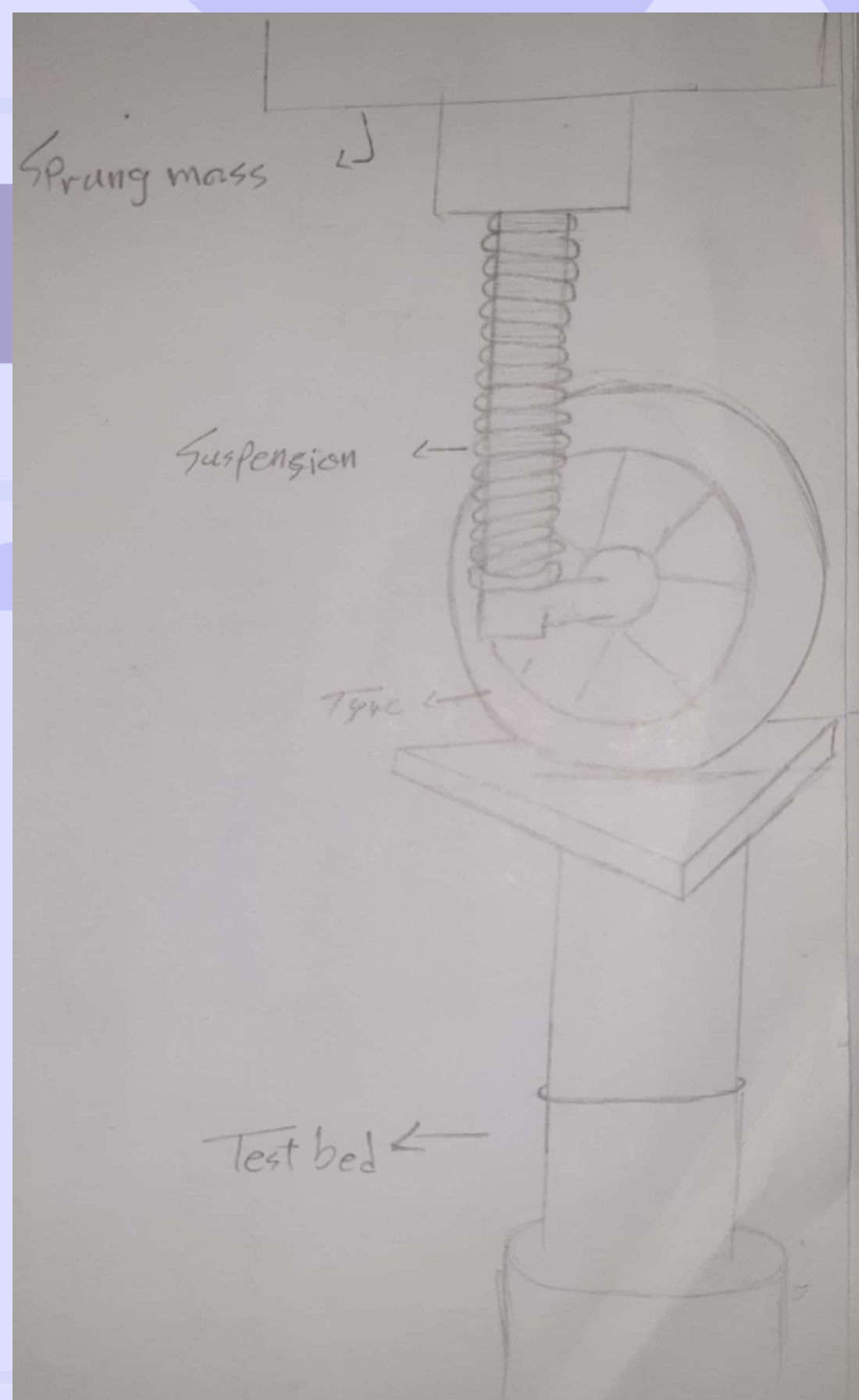
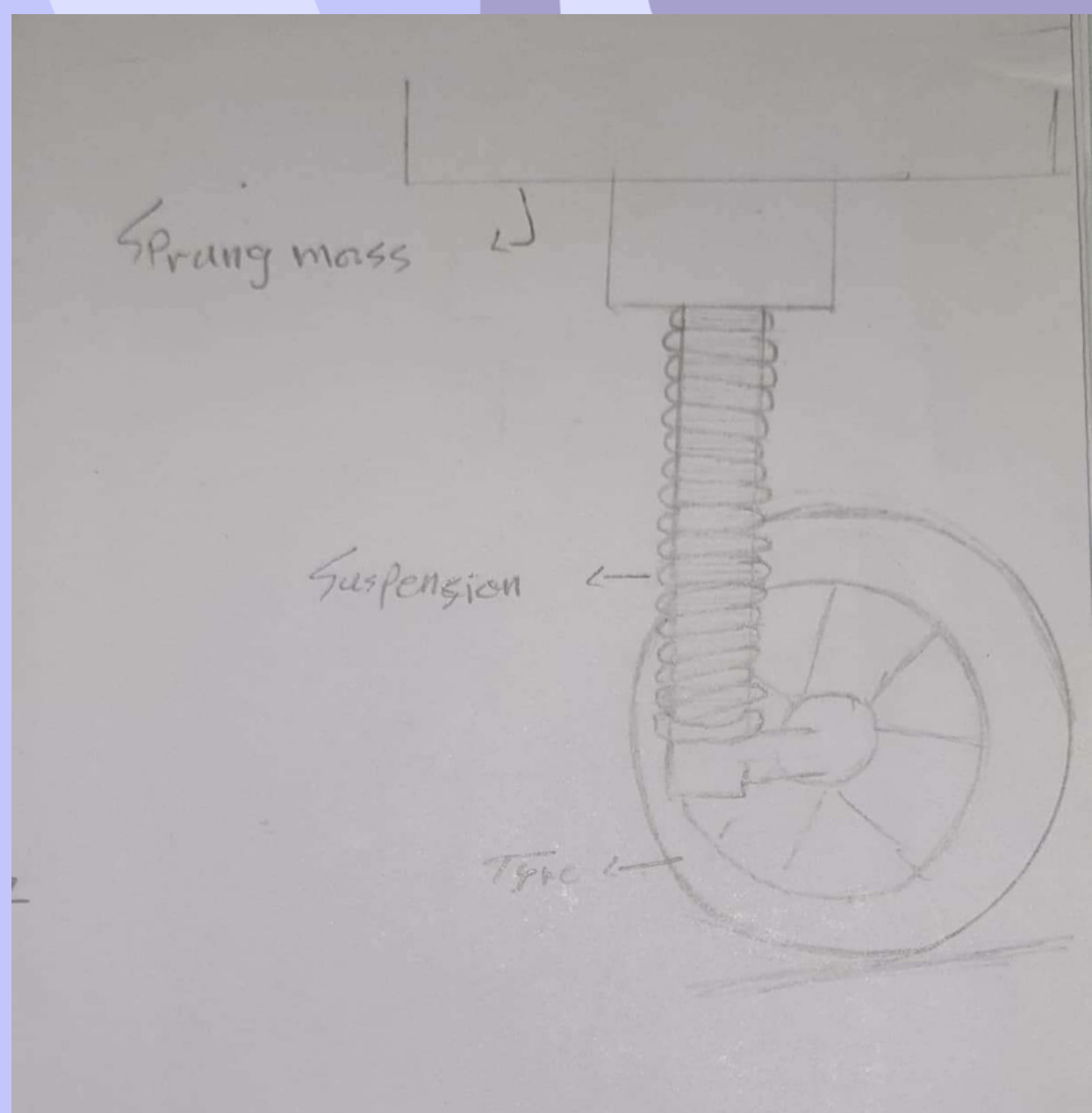
وتعرف بأنه العناصر المطلوبة في التصميم

Testing

عملية التجربة او الاختبار , وفي هذا الجزء نستخدم (Suspensions System) يربط بين جسم الروبوت مع العجلات كل ما كان ممتازا أصبحت حالة الروبوت في افضل حال مم يقلل من اهتزازات الروبوت وييزود ثبات , وفي حين كان غير جيد قد يتسبب في الكثير من مشاكل الروبوت واضرابه , وتم اسخدمه في الكثير من السيارات وبكل الانواع ام الشاص هي قطعة اساسية التي يثبة فيه Suspensions .

وسبب استخدم Suspensions لأختبار
الروبوت وتهيئت لارض الواقع.

\$ Suspensions System €



REHAB RAMADA

Smart Methods

Tools

