

产品配置单

【Cobot Mobile 国内定制版】

质保：1 年

价格：请联系销售

交货：2 个月

厂家联系方式：龚力，18929175532



1) 产品参考外观



2) 关键硬件指标

序号	产品名称	规格型号	配置参数
1	移动底盘	TRACER	<ul style="list-style-type: none">尺寸（长*宽*高）： 685mm*570mm*155mm轴距：360mm

			<ul style="list-style-type: none"> ■ 整备质量：28-30KG ■ 最小离地间隙：30mm ■ 电机参数：2*150w 无刷电机 ■ 额定运动载重：100Kg ■ 最大运动速度：1.5m/s ■ 最小转弯半径：0m（原地自转） ■ 爬坡角度：<9° ■ 悬挂形式：摇摆臂独立悬挂 ■ 越障能力：10mm ■ 续航时间：4H ■ 充电时间：2H ■ 对外供电：24V5A ■ 码盘参数：1024 线光电编码器 ■ 通讯接口：标准 CAN/232
2	双目深度相机	奥比中光 DABAI	<ul style="list-style-type: none"> ■ 深度距离：0.3-3m ■ 深度分辨率：640*400@30FPS、320*200@30FPS ■ 深度 Fov：H 67.9° V 45.3° ■ 彩色分辨率：1920*1080@30FPS、1280*720@30FPS、640*480@30FPS ■ 彩色 Fov：H 71° V 43.7° @1920*1080
3	激光雷达	Livox Mid-360	<ul style="list-style-type: none"> ■ 尺寸（长*宽*高）：65mm*65mm*60mm ■ Fov：360° * 59° ■ 点频：20 万点/秒 ■ 探测距离：40m@10%反射率 ■ 近处盲区：0.1m
4	TP-Link 路由器	大道升级 3000M 双 Wi-Fi	<ul style="list-style-type: none"> ■ IPQ0509 处理器、128 Flash +256 DDR 、2x2 MIMO

			<ul style="list-style-type: none"> ■ 支持 192 个用户、160Mhz 频宽 ■ 4 个千兆网口，支持盲插 ■ 支持易展 Mesh 功能
5	协作机械臂	松灵定制版	<ul style="list-style-type: none"> ■ 机械臂自由度：6 ■ 机械臂臂展：620mm ■ 重复定位精度：1mm ■ 有效负载：3000g
6	工控机	Nvidia Orin nano 8G Developer Kit	<ul style="list-style-type: none"> ■ Jetson Orin Nano 8GB 模块： <ul style="list-style-type: none"> (1) NVIDIA Ampere 结构，1024 CUDA 核芯和 32 张量核芯 (2) 6 核 ARM® Cortex®-A78AE v8.2 64 位 CPU (3) 8GB 128 位 LPDDR5 68GB/s (4) 支持外部 NVMe (5) 802.11ac/abgn 无线网络接口控制器
7	IMU	CH110	<ul style="list-style-type: none"> ■ 三轴加速度计最大量程：±8G、三轴陀螺仪最大量程：±2000°/s、三轴磁传感器最大量程：±8G (Gauss) ■ Roll/Yaw 工作角度范围：-180°~180°，Pitch 工作角度范围：-90°~90°，静态误差 0.4° (RMS)，动态误差 1° (RMS) ■ 6 轴航向角漂移（低速平稳运动）：4° RMS/20min、9 轴航向角漂移：3°RMS ■ 支持宽压输入，支持 USB 通讯输出接口，最大支持 400Hz 数据输出能力 ■ 支持 6 轴/9 轴航向角度输出，工作模式可选
8	钣金支架	定制	<ul style="list-style-type: none"> ■ 松灵专属定制

3) 操作系统及开源驱动

类别	项目	配置
环境配置	操作系统	Ubuntu 18.04 LTS
	机器人操作系统	ROS Melodic
	开发工具	VSCode 、Gazebo、Moveit、rqt、No Machine
	电脑端远程控制监控界面	Rviz
car_base	底盘驱动包	tracer_base
	软件驱动包	ugv_sdk
sensors	激光雷达驱动包	lidar
	双目深度相机驱动包	camera
	末端夹持器控制包	gripper
SLAM	算法支持	amcl、gmapping、RF2O、pointcloud_to_laserscan

4) 资料清单

项目	资料名称	数量	单位	获取方式
硬件设备	移动机器人底盘合格证	1	份	随机发货
	移动机器人底盘用户手册	1	份	随机发货
	Cobot Mobile Alhoa 套装 机器人开发文档	1	份	随机发货
	Cobot Mobile Alhoa 套装 配套设备用户手册（激光雷达、机械臂、IMU、导航套装）	1	套	随机发货
软件功能	移动机器人底盘模型数据	1	份	官方技术交流微信群
	移动机器人底盘 ROS Pkg	1	份	https://github.com/agilexrobotics 随机发货 (包含：移动底盘、激光雷达、机械臂、IMU 等)
	移动机器人底盘 Gazebo 仿真数据	1	份	https://github.com/agilexrobotics/AgileX-Robotics-all-products-user-manuals
	Pro 套装机器人工程 DEMO 源代码（含	1	份	工控机内置



松灵机器人（东莞）有限公司
www.agilex.ai

	Nomachine 远程调试软件)			
--	-------------------	--	--	--