嵌入式系统设计 实验报告

学生姓名_______ 许强_____

学生学号<u>SA18225428</u>

实验日期 2018.10.30

实 验 报 告

一、实验名称: Linux 文件系统构建实验

二、实验学时: 4 学时

三、实验内容和目的:

1、实验内容:

- (1) 根文件系统开发实验
- (2) Ramdisk 文件系统制作实验
- 2、实验目的: 熟悉 Linux 文件系统目录结构, 创建自己的文件系统, 通过 NFS 方式测试。

四、实验原理:

文件是计算机系统的软件资源,操作系统本身和大量的用户程序、数据都是以文件形式组织和存放的,对这些资源的有效管理和充分利用是操作系统的重要任务之一。

Linux 最早的文件系统是 Minix, 但是专门为 Linux 设计的文件系统——扩展文件系统第二版或 EXT2 被设计出来并添加到 Linux 中, 这对 Linux 产生了重大影响。EXT2 文件系统功能强大、易扩充、性能上进行了全面优化, 也是所有 Linux 发布和安装的标准文件系统类型。

每个实际文件系统从操作系统和系统服务中分离出来,它们之间通过一个接口层:虚拟文件系统或 VFS 来通讯。VFS 使得 Linux 可以支持多个不同的文件系统,每个表示一个 VFS 的通用接口。由于软件将 Linux 文件系统的所有细节进行了转换,所以 Linux 核心的其它部分及系统中运行的程序将看到统一的文件系统。Linux 的虚拟文件系统允许用户同时能透明地安装许多不同的文件系统。

在 Linux 文件系统中,作为一种特殊类型/proc 文件系统只存在内存当中,而不占用外存空间。它以文件系统的方式为访问系统内核数据的操作提供接口。/proc 文件系统是一个伪文件系统,用户和应用程序可以通过/proc 得到系统的信息,并可以改变内核的某些参数。

在 Linux 文件系统中, EXT2 文件系统、虚拟文件系统、/proc 文件系统是三个具有代表性的文件系统, 本论文试图通过对他们的分析来研究 Linux 文件系统

机制。并且在分析这三种文件系统的基础上对 Linux 文件系统操作进行了解、研究

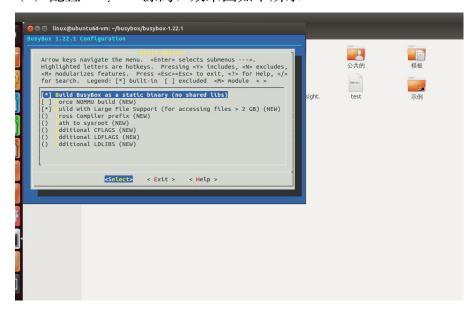
五、实验步骤:

1、根文件系统开发实验

(1) 将 busybox-1.22.1.tar.bz2 文件拷贝到 Ubuntu 虚拟机上,解压文件系统,如下图所示:

```
🚫 🖨 📵 linux@ubuntu64-vm: ~/busybox
busybox-1.22.1/findutils/find.c
busybox-1.22.1/selinux/
busybox-1.22.1/selinux/Kbuild.src
busybox-1.22.1/selinux/setsebool.c
busybox-1.22.1/selinux/getenforce.c
busybox-1.22.1/selinux/matchpathcon.c
busybox-1.22.1/selinux/load_policy.c
busybox-1.22.1/selinux/sestatus.c
busybox-1.22.1/selinux/Config.src
busybox-1.22.1/selinux/chcon.c
busybox-1.22.1/selinux/setfiles.c
busybox-1.22.1/selinux/runcon.c
busybox-1.22.1/selinux/selinuxenabled.c
busybox-1.22.1/selinux/getsebool.c
busybox-1.22.1/selinux/setenforce.c
busybox-1.22.1/init/
busybox-1.22.1/init/Kbuild.src
busybox-1.22.1/init/mesg.c
busybox-1.22.1/init/reboot.h
busybox-1.22.1/init/bootchartd.c
busybox-1.22.1/init/halt.c
busybox-1.22.1/init/Config.src
busybox-1.22.1/init/init.c
linux@ubuntu64-vm:~/busybox$
```

(2) 配置 busybox 源码,效果图如下所示:



(3) 编译源码

```
🔊 🖨 🗊 linux@ubuntu64-vm: ~/busybox/busybox-1.22.1
           util-linux/volume_id/linux_raid.o
  CC
  CC
           util-linux/volume id/linux swap.o
  CC
            util-linux/volume_id/luks.o
  CC
           util-linux/volume_id/nilfs.o
           util-linux/volume_id/ntfs.o
util-linux/volume_id/ocfs2.o
util-linux/volume_id/reiserfs.o
  CC
  CC
  CC
           util-linux/volume_id/romfs.o
  CC
  CC
           util-linux/volume id/sysv.o
           util-linux/volume_id/udf.o
  CC
  CC
           util-linux/volume_id/util.o
           util-linux/volume_id/volume_id.o
util-linux/volume_id/xfs.o
util-linux/volume_id/lib.a
  CC
  CC
  AR
           busybox_unstripped
  LINK
Trying libraries: crypt m
Library crypt is not needed, excluding it
 Library m is needed, can't exclude it (yet)
Final link with: m
  DOC
           busybox.pod
  DOC
           BusyBox.txt
  DOC
           busybox.1
  DOC
           BusyBox.html
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1$
```

(4) 创建需要的目录文件

```
🔘 🗊 linux@ubuntu64-vm: ~/busybox/busybox-1.22.1/_install
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1$ ls
                                console-tools libbb
                                                                              printutils
                                 coreutils
applets_sh
                                                      libpwdgrp
                                                                              procps
arch
                                 debianutils
                                                      LICENSE
                                                                              README
archival
                                docs
                                                      loginutils
                                                                              runit
AUTHORS
                                e2fsprogs
                                                      mailutils
                                                                              scripts
                                 editors
busybox
                                                      Makefile
                                                                              selinux
                                                                                                                sight.
                                                      Makefile.custom shell
busybox.links
                                 examples
busybox_unstripped
                                 findutils
                                                      Makefile.flags
                                                                              sysklogd
busybox_unstripped.map include busybox_unstripped.out init
                                                      Makefile.help
                                                                              testsuite
                                                      miscutils
                                                                              TODO
Config.in
                                  install
                                                     modutils
                                                                              TODO unicode
                                 INSTALL
configs
                                                     networking
                                                                              util-linux
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1$ cd _install/
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$ ls
bin linuxrc sbin usr
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$ mkdir dev etc mnt proc vat linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$ mkdir var tmp sys root linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$ mkdir var tmp sys root linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$ ls
bin dev etc linuxrc mnt proc root sbin sys tmp
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install$
```

(5) 删除静态库和共享库文件中的符号表,效果图如下所示:

- (6) 添加系统启动文件 inittab
- (7) 配置内核和编译内核

```
📵 📵 linux@ubuntu64-vm: ~/kernel/linux-3.14
 ** End of the configuration.
*** Execute 'make' to start the build or try 'make help'.
linux@ubuntu64-vm:~/kernel/linux-3.14$ make uImage
scripts/kconfig/conf --silentoldconfig Kconfig
             include/config/kernel.release
  CHK
             include/generated/uapi/linux/version.h
include/generated/utsrelease.h
  CHK
   CHK
make[1]: "include/generated/mach-types.h"是最新的。
             scripts/checksyscalls.sh include/generated/compile.h
  CALL
   CHK
  Kernel: arch/arm/boot/Image is ready
  LD arch/arm/boot/compressed/vmlinux
OBJCOPY arch/arm/boot/zImage
  Kernel: arch/arm/boot/zImage is ready
UIMAGE arch/arm/boot/uImage
Image Name: Linux-3.14.0
Created: Thu Oct 27 20:13:53 2016
Image Type: ARM Linux Kernel Image (uncompressed)
Data Size: 3019048 Bytes = 2948.29 kB = 2.88 MB
Load Address: 0x40008000
Entry Point: 0x40008000
  Image arch/arm/boot/uImage is ready
linux@ubuntu64-vm:~/kernel/linux-3.14$
```

(8) 添加 rcS 文件, 并修改文件的权限

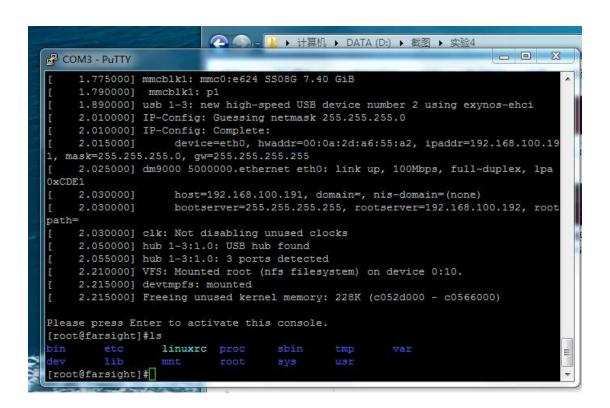
```
🕒 🗊 linux@ubuntu64-vm: ~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d
  UIMAGE arch/arm/boot/uImage
Image Name:
                 Linux-3.14.0
                 Thu Oct 27 20:13:53 2016
Created:
                 ARM Linux Kernel Image (uncompressed)
Image Type:
                 3019048 Bytes = 2948.29 kB = 2.88 MB
Data Size:
Load Address: 0x40008000
Entry Point: 0x40008000
  Image arch/arm/boot/uImage is ready
linux@ubuntu64-vm:~/kernel/linux-3.14$ cp arch/arm/boot/uImage /tftpboot/
linux@ubuntu64-vm:~/kernel/linux-3.14$ cd /home/linux/busybox/busybox-1.22.1/_ir
stall/
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/ install$ cd etc
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ ls
fstab inittab
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ mkdir init.d
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ cd init.d/
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$ ls
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$ vim rcS
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$ cat rcS
#!/bin/sh
/bin/mount
echo /sbin/mdev > /proc/sys/kernel/hotplug
/sbin/mdev -s
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$
```

(9) 添加 profile 文件

```
🔞 🖨 🗈 linux@ubuntu64-vm: /
#!/bin/sh
/bin/mount
echo /sbin/mdev > /proc/sys/kernel/hotplug
/sbin/mdev -s
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$ chomd +x rcS
No command 'chomd' found, did you mean:
Command 'chmod' from package 'coreutils' (main)
chomd: command not found
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$ chmod +x rcS
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc/init.d$ cd ../
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ ls
fstab init.d inittab
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ vim profile
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ cat profile
#!/bin/sh
export HOSTNAME=farsight
export USER=root
export HOME=root
export PS1="[$USER@$HOSTNAME\W]\#"
PATH=/bin:/sbin:/usr/bin:/usr/sbin
LD_LIBRARY_PATH=/lib:/usr/lib:$LD_LIBRARY_PATH
export PATH LD_LIBRARY_PATH
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ cd /
linux@ubuntu64-vm:/$
```

(10) 删除原先的/source/rootfs 目录下的文件,将我们新建的根文件系统拷贝到/source/rootfs 目录下,以NFS 文件系统的挂载方式启动开发板,效果图如下:

```
🚫 🖨 📵 linux@ubuntu64-vm: /source/rootfs
export HOME=root
export PS1="[$USER@$HOSTNAME\W]\#"
PATH=/bin:/sbin:/usr/bin:/usr/sbin
LD_LIBRARY_PATH=/lib:/usr/lib:$LD_LIBRARY_PATH
export PATH LD_LIBRARY_PATH
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/etc$ cd /
linux@ubuntu64-vm:/$ ls
                                                            tmp
bin
                    lib
                                media root
       etc
       fontconfig lib32
                                mnt
boot
                                       run
                                                 SIV
                                                            UST
cdrom
       home
                    lib64
                                        sbin
                                                            var
                                opt
                                                 Sys
       initrd.img lost+found proc
dev
                                       selinux
                                                           vmlinuz
linux@ubuntu64-vm:/$ sudo rm -rf /source/rootfs
linux@ubuntu64-vm:/$ cd /source/
linux@ubuntu64-vm:/source$ ls
rootfs.tar.xz
linux@ubuntu64-vm:/source$ sudo mkdir rootfs
linux@ubuntu64-vm:/source$ ls
rootfs rootfs.tar.xz
linux@ubuntu64-vm:/source$ sudo cp /home/linux/busybox/busybox-1.22.1/_install/*
 /source/rootfs -a
linux@ubuntu64-vm:/source$ cd rootfs/
linux@ubuntu64-vm:/source/rootfs$ ls
bin dev etc lib linuxrc mnt proc root sbin sys tmp usr var
linux@ubuntu64-vm:/source/rootfs$
```



删除原先的/source/rootfs:

\$ sudo rm -rf /source/rootfs

将我们新建的根文件系统拷贝到/source/rootfs 目录下

\$sudo mkdir /source/rootfs

\$ sudo cp install/* /source/rootfs - a

```
COM5 - PuTTY
     1.490000] mmcblk0: mmc1:0001 AWPD3R 14.5 GiB
     1.495000] mmcblk0boot0: mmc1:0001 AWPD3R partition 1 4.00 MiB
     1.500000] mmcblk0boot1: mmc1:0001 AWPD3R partition 2 4.00 MiB
     1.505000] mmcblk0rpmb: mmc1:0001 AWPD3R partition 3 4.00 MiB
     1.510000] dm9000 5000000.ethernet eth0: link down
     1.520000] mmcblk0: p1 p2 p3 p4
     1.525000] mmcblk0boot1: unknown partition table 1.530000] mmcblk0boot0: unknown partition table
     1.725000] IP-Config: Guessing netmask 255.255.255.0
     1.725000] dm9000 5000000.ethernet eth0: link up, 100Mbps, full-duplex, lpa
     1.735000] IP-Config: Complete:
                    device=eth0, hwaddr=00:0a:2d:a6:55:a2, ipaddr=192.168.100.19
     1.735000]
  mask=255.255.255.0, gw=255.255.255.255
     1.750000]
                   host=192.168.100.191, domain=, nis-domain=(none)
                    bootserver=255.255.255.255, rootserver=192.168.100.192, root
     1.755000]
path=
     1.760000] clk: Not disabling unused clocks
     1.780000] VFS: Mounted root (nfs filesystem) on device 0:10.
     1.785000] devtmpfs: mounted
     1.785000] Freeing unused kernel memory: 228K (c050d000 - c0546000)
Please press Enter to activate this console.
[root@farsight]#
```

重新启动开发板,能够正常挂载,功能正常。

2.Ramdisk 文件系统制作实验

1、制作一个大小为 8M 的镜像文件

\$ cd ~

\$ dd if=/dev/zero of=ramdisk bs=1k count=8192 (ramdisk 为 8M)

```
linux@ubuntu64-vm:~/busybox/busybox-1.22.1/_install/lib$ cd ~
linux@ubuntu64-vm:~$ dd if=/dev/zero of=ramdisk bs=1k count=8192
记录了8192+0 的读入
记录了8192+0 的写出
8388608字节(8.4 MB)已复制,0.0542834 秒,155 MB/秒
linux@ubuntu64-vm:~$ mkfs.ext2 -F ramdisk
mke2fs 1.42 (29-Nov-2011)
Discarding device blocks: 完成
文件系统标签=
OS type: Linux
   大小=1024 (log=0)
分块大小=1024(tog=0)
分块大小=1024(log=0)
Stride=0 blocks, Stripe width=0 blocks
2048 inodes, 8192 blocks
409 blocks (4.99%) reserved for the super user
    -个数据块=1
Maximum filesystem blocks=8388608
1 block group
8192 blocks per group, 8192 fragments per group
2048 inodes per group
Allocating group tables: 完成
正在写入inode表:完成
Writing superblocks and filesystem accounting information: 完成
```

2、格式化这个镜像文件为 ext2

\$ mkfs.ext2 -F ramdisk

- 3、在 mount 下面创建 initrd 目录作为挂载点
- \$ sudo mkdir /mnt/initrd
- 4、将这个磁盘镜像文件挂载到/mnt/initrd 下

注意这里的 ramsidk 不能存放在 rootfs 目录中

\$ sudo mount -t ext2 -o loop ramdisk /mnt/initrd

5、将我们的文件系统复制到 initrd.img 中

将测试好的文件系统里的内容全部拷贝到 /mnt/initrd 目录下面

\$ sudo cp /source/rootfs/* /mnt/initrd - a

6、卸载 initrd

\$ sudo umount /mnt/initrd

7、压缩 initrd.img 为 initrd.img.gz 并拷贝到/tftpboot 下

\$ gzip --best -c ramdisk > ramdisk.gz

8、格式化为 uboot 识别的格式

\$ mkimage -n "ramdisk" -A arm -O linux -T ramdisk -C gzip -d ramdisk.gz ramdisk.img

\$ cp ramdisk.img /tftpboot

```
linux@ubuntu64-vm:~$ sudo mkdir /mnt/initrd
linux@ubuntu64-vm:~$ sudo mount -t ext2 -o loop ramdisk /mnt/initrd
linux@ubuntu64-vm:~$ sudo cp /source/rootfs/* /mnt/initrd -a
linux@ubuntu64-vm:~$ sudo umount /mnt/initrd
linux@ubuntu64-vm:~$ gzip --best -c ramdisk > ramdisk.gz
linux@ubuntu64-vm:~$ mkimage -n "ramdisk" -A arm -O linux -T ramdisk -C gzip
ramdisk.gz ramdisk.img
Image Name:
               ramdisk
               Thu Oct 27 20:22:45 2016
Created:
Image Type: ARM Linux RAMDisk Image (gzip compressed)
Data Size: 2523671 Bytes = 2464.52 kB = 2.41 MB
Load Address: 0x00000000
Entry Point: 0x00000000
linux@ubuntu64-vm:~$ cp ramdisk.img /tftpboot
linux@ubuntu64-vm:~$ cd ~/kernel/linux-3.14
linux@ubuntu64-vm:~/kernel/linux-3.14$ make menuconfig
scripts/kconfig/mconf Kconfig
*** End of the configuration.
*** Execute 'make' to start the build or try 'make help'.
linux@ubuntu64-vm:~/kernel/linux-3.14$ make uImage
           include/config/kernel.release
  CHK
           include/generated/uapi/linux/version.h
  CHK
          include/generated/utsrelease.h
make[1]: "include/generated/mach-types.h"是最新的。
           scripts/checksyscalls.sh
           include/generated/compile.h
  Kernel: arch/arm/boot/Image is ready
  Kernel: arch/arm/boot/zImage is ready
  Image arch/arm/boot/uImage is ready
```

9、配置内核支持 RAMDISK

制作完 ramdisk.img 后,需要配置内核支持 RAMDISK 作为启动文件系统,修 改内核配置重新编译内核,复制到/tftpboot

10、在 U-BOOT 命令行重新设置启动参数:

setenv bootcmd tftp 41000000 uImage\;tftp 42000000 exynos4412-fs4412.dtb\;tftp 43000000

ramdisk.img\;bootm 41000000 43000000 42000000

saveenv

重新启动开发板查看能否正常启动,结果如下。

```
- 0
                                                                               23
COM3 - PuTTY
191 init=/linuxrc console=ttySAC2,115200
bootcmd=tftp 41000000 uImage; tftp 42000000 exynos4412-fs4412.dtb; bootm 4100000
bootdelav=3
ethact=dm9000
ethaddr=11:22:33:44:55:66
fileaddr=42000000
filesize=8454
gatewayip=192.168.100.1
ipaddr=192.168.100.191
netmask=255.255.255.0
server=192.168.100.192
serverip=192.168.100.192
stderr=serial
stdin=serial
stdout=serial
Environment size: 505/16380 bytes
FS4412 # setenv bootcmd tftp 41000000 uImage\; tftp 42000000 exynos4412-fs4412.d
tb\;tftp 43000000 ramdisk.img\;bootm 41000000 43000000 42000000
FS4412 # saveenv
Saving Environment to MMC...
Writing to MMC(0)....done
FS4412 #
```

```
COM3 - PuTTY
     1.590000] mmcblk0boot1: unknown partition table 1.590000] mmcblk0boot0: unknown partition table
               mmcblk0boot0: unknown partition table
     1.665000] dm9000 5000000.ethernet eth0: link down
     1.800000] mmcO: new high speed SDHC card at address e624
     1.805000] mmcblk1: mmc0:e624 SS08G 7.40 GiB
     1.820000] mmcblk1: p1
     1.890000] IP-Config: Guessing netmask 255.255.255.0
     1.890000] usb 1-3: new high-speed USB device number 2 using exynos-ehci
     1.895000] dm9000 5000000.ethernet eth0: link up, 100Mbps, full-duplex, lpa
     1.905000] IP-Config: Complete:
     1.910000]
                    device=eth0, hwaddr=00:0a:2d:a6:55:a2, ipaddr=192.168.100.19
  mask=255.255.255.0, gw=255.255.255.255
     1.9200001
                 host=192.168.100.191, domain=, nis-domain=(none)
                    bootserver=255.255.255.255, rootserver=192.168.100.192, root
path:
     1.935000] clk: Not disabling unused clocks
     1.940000] RAMDISK: gzip image found at block 0
     2.020000] hub 1-3:1.0: USB hub found
     2.020000] hub 1-3:1.0: 3 ports detected
     2.205000] VFS: Mounted root (ext2 filesystem) on device 1:0.
Please press Enter to activate this console.
[root@farsight]#
```

六、实验结果及分析:

第三次实验的成功,为这次实验打下了坚实的基础。这次实验比较顺利,我们通过不断的努力准确地得到了和说明文档上相类似的实验成果。

本次实验的主要内容是熟悉 Linux 文件系统目录结构, 创建自己的文件系统, 并通过 NFS 文件系统挂载的方式启动开发来测试自制的文件系统。通过这

次实验,我对Linux文件系统目录结构更加了解,对这些目录的功能更加熟悉。 其中一些目录的功能如下所示:

/bin: bin 是 binary 的缩写。这个目录沿袭了 UNIX 系统的结构,存放着使用者最经常使用的命令。例如 cp、ls、cat,等等。

/boot:这里存放的是启动 Linux 时使用的一些核心文件。

/dev:dev 是 device(设备)的缩写。这个目录下是所有 Linux 的外部设备,其功能类似 DOS 下的.sys 和 Win 下的.vxd。在 Linux 中设备和文件是用同种方法访问的。例如:/dev/hda 代表第一个物理 IDE 硬盘。

/etc:这个目录用来存放系统管理所需要的配置文件和子目录。

/home:用户的主目录,比如说有个用户叫 wang,那他的主目录就是/home/wang 也可以用~wang 表示。

/lib:这个目录里存放着系统最基本的动态链接共享库,其作用类似于 Windows 里的.dll 文件。几乎所有的应用程序都须要用到这些共享库。

/mnt:这个目录是空的,系统提供这个目录是让用户临时挂载别的文件系统。

/proc:这个目录是一个虚拟的目录,它是系统内存的映射,我们可以通过直接访问这个目录来获取系统信息。也就是说,这个目录的内容不在硬盘上而是在内存里。

/root:系统管理员(也叫超级用户)的主目录。作为系统的拥有者,总要有些特权啊!比如单独拥有一个目录。

/sbin:s 就是 Super User 的意思, 也就是说这里存放的是系统管理员使用的管理程序。

/tmp:这个目录不用说,一定是用来存放一些临时文件的地方了。

/var:这个目录中存放着那些不断在扩充着的东西,为了保持/usr 的相对稳定,那些经常被修改的目录可以放在这个目录下,实际上许多系统管理员都是这样干的。顺带说一下系统的日志文件就在/var/log 目录中。

/usr:这是最庞大的目录,我们要用到的应用程序和文件几乎都存放在这个目录下。其中包含以下子目录;

七、实验结论、问题及改进建议:

实验结论:通过这次 Linux 文件系统构建实验,我深入了解 Linux 的文件系统结构,并对自制一个文件系统的过程有了一定了解。

实验问题:这次实验比较顺利,没有遇到太大的问题,主要的问题是修改配置文件设置不对,导致实验不成功,重新修改配置文件,重新编译内涵即可完成实验。

通过这次实验我体会到耐心和细节都是决定成功的不可或缺的因素。我们需要努力学习嵌入式知识,要有耐力,打好基础,同时注重细节,严于利己,才能更好地掌握和深入嵌入式系统开发。