



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное автономное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ _____ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА _____ «Теоретическая информатика и компьютерные технологии»

Лабораторная работа № 1 по курсу «Численные методы»

Студент группы ИУ9-62Б Нацкеин Н.Д.

Преподаватель: Домрачева А.Б.

Москва, 2025

1 Задача

- Протабулировать функцию $f(x)$ на отрезке $[a, b]$ с шагом $h = \frac{b-a}{32}$ и распечатать таблицу $(x_i, y_i), i = 0, \dots, n$. Для полученных узлов $(x_i, y_i), i = 0, \dots, n$ построить кубический сплайн (распечатать массивы a, b, c и d). Вычислить значения $f(x)$ в точках $x_i = a + (i - \frac{1}{2})h, i = 0, \dots, n$. Вычислить значения оригинальной функции и сплайна в произвольной точке.

2 Основная теория

Если задана функция $f(x)$, значения которой известны в точках $(x_i, y_i), i = 0, \dots, n$, то интерполяционной называется функция $y = \varphi(x)$, проходящая через эти точки (они называются узлами интерполирования). В промежуточной точке равенство $f(x) \approx \varphi(x)$ выполняется лишь с некоторой погрешностью.

Одним из способов построения интерполяционной функции является нахождение сплайнов. Сплайн k -го порядка с дефектом def — функция, проходящая через все узлы $(x_i, y_i), i = 0, \dots, n$, которая является многочленом k -й степени на каждом отрезке разбиения $[x_i, x_{i+1}]$ (такая функция также называется кусочно-полиномиальной) и имеет $(k - \text{def})$ непрерывных производных на отрезке $[x_0, x_n]$.

Сплайн третьего порядка с дефектом 1 можно отыскать в виде:

$$S_i(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2 + d_i(x - x_i)^3, \\ x \in [x_i, x_{i+1}], \quad i = 0, \dots, n - 1$$

Условия на частные многочлены:

$$S_i(x_i) = y_i, \quad i = 0, \dots, n - 1; \quad S_{n-1}(x_n) = y_n$$

(сплайн проходит через все узлы интерполирования). Также

$$S_{i-1}(x_i) = S_i(x_i); \quad S'_{i-1}(x_i) = S'_i(x_i);$$

$$S''_{i-1}(x_i) = S''_i(x_i), \quad i = 0, \dots, n - 1$$

(непрерывность сплайна и его первых двух производных в промежуточных узлах) и

$$S''_0(x_0) = 0; \quad S''_{n-1}(x_n) = 0$$

(условия гладкости на краях).

Эти условия приводят к трехдиагональной СЛАУ относительно коэффициентов c_i :

$$c_{i-1} + 4c_i + c_{i+1} = \frac{y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}}{h^2}, \quad i = 1, \dots, n-1$$

$$c_0 = 0, \quad c_n = 0$$

где

$$h = x_{i+1} - x_i, \quad i = 0, \dots, n-1$$

— постоянный шаг интерполирования.

Необходимо решить полученную систему (например, методом прогонки или методом Гаусса).

Остальные коэффициенты можно выразить через c_i по следующим формулам:

$$\alpha_i = y_i, \quad i = 0, \dots, n-1;$$

$$b_i = \frac{y_{i+1} - y_i}{h} - \frac{h}{3}(c_{i+1} + 2c_i), \quad i = 0, \dots, n-2;$$

$$b_{n-1} = \frac{y_n - y_{n-1}}{h} - \frac{2}{3}hc_{n-1};$$

$$d_i = \frac{c_{i+1} - c_i}{3h}, \quad i = 0, \dots, n-2;$$

$$d_{n-1} = -\frac{c_{n-1}}{3h}.$$

3 Практическая реализация

Листинг 1 — реализация программы

```
1 import numpy as np
2 import pandas as pd
3 import matplotlib.pyplot as plt
4
5
6 def gauss_solve(A: list[list[float]], b: list[float]) -> list[float]:
7     n = len(A)
8
9     # k-й шаг
10    for k in range(n - 1):
11        # Строка с максимальным по модулю ведущим элементом в k-м столбце
12        maxline = k
13        for i in range(k + 1, n):
14            if abs(A[i][k]) > abs(A[maxline][k]):
15                maxline = i
16
17        # Перестановка ak и amaxline
18        if maxline != k:
19            A[k], A[maxline] = A[maxline], A[k]
20
21        # Перестановка bk и bmaxline
22        b[k], b[maxline] = b[maxline], b[k]
23
24        # Обнуление элементов ниже главного
25        for i in range(k + 1, n):
26            if A[k][k] == 0:
27                raise ValueError("Нулевой ведущий элемент")
28            m = A[i][k] / A[k][k]
29            A[i][k] = 0.0
30            for j in range(k + 1, n):
31                A[i][j] -= m * A[k][j]
32                b[i] -= m * b[k]
33
34    # Обратный ход
35    x = [0] * n
36    for i in range(n - 1, -1, -1):
37        s = sum(A[i][j] * x[j] for j in range(i + 1, n))
38        if A[i][i] == 0:
39            raise ValueError("На главной диагонали 0")
40        x[i] = (b[i] - s) / A[i][i]
41
42    return x
43
44 def spline_coeffs_find(
45     x: list[float], y: list[float]
46 ) -> tuple[list[int], list[int], list[float], list[int]]:
```

```

47     n = len(x) - 1
48     # Шаг (b - a) / 32:
49     h: float = (x[n] - x[0]) / 32
50
51     # A и b для трёхдиаг. системы относительно ci
52     A = [[0] * (n + 1) for _ in range(n + 1)]
53     rhs = [0] * (n + 1)
54
55     # c0 = 0; c_n = 0
56     A[0][0] = 1
57     A[n][n] = 1
58     rhs[0] = 0
59     rhs[n] = 0
60
61     # Строки трёхдиаг. системы
62     #  $c_{i-1} + 4c_i + c_{i+1} = (y_{i+1} - 2y_i + y_{i-1}) / h^2$ 
63     for i in range(1, n):
64         A[i][i - 1] = 1
65         A[i][i] = 4
66         A[i][i + 1] = 1
67
68         rhs[i] = 3 * (y[i + 1] - 2 * y[i] + y[i - 1]) / (h**2)
69
70     c_result = gauss_solve(A, rhs)
71
72     a_vals = [0] * n
73     b_vals = [0] * n
74     d_vals = [0] * n
75
76     for i in range(n):
77         # ai = yi:
78         a_vals[i] = y[i]
79
80         # b_i = (y_{i+1} - y_i)/h - h/3 * (c_{i+1} + 2c_i)
81         # d_i = (c_{i+1} - c_i) / (3 * h)
82         if i != n - 1:
83             b_vals[i] = (y[i + 1] - y[i]) / h - (
84                 c_result[i + 1] + 2 * c_result[i]
85             ) * h / 3
86             d_vals[i] = (c_result[i + 1] - c_result[i]) / (3 * h)
87         else:
88             b_vals[i] = ((y[n] - y[n - 1]) / h) - 2 * h * c_result[n - 1] / 3
89             d_vals[i] = -1 * (c_result[n - 1]) / (3 * h)
90
91     return a_vals, b_vals, c_result, d_vals
92
93
94 def cubic_spline_eval(
95     x: list[float],
96     a: list[float],

```

```

97     b: list[float],
98     c: list[float],
99     d: list[float],
100    X: float,
101 ):
102     # S_i(X) = a[i] + b[i]*(X - x[i])
103     #           + c[i]*(X - x[i])^2
104     #           + d[i]*(X - x[i])^3
105     n = len(x) - 1
106
107     if X < x[0] or X > x[n]:
108         return None
109
110     i = 0
111     while i < n - 1 and not (x[i] <= X < x[i + 1]):
112         i += 1
113
114     dx = X - x[i]
115     return a[i] + b[i] * dx + c[i] * (dx**2) + d[i] * (dx**3)
116
117
118 def plot(xs: list[float], ys: list[float]) -> None:
119     plt.figure(figsize=(8, 5))
120     plt.plot(
121         xs,
122         ys,
123         marker="o",
124         linestyle="-",
125         color="b",
126     )
127
128     plt.xlabel("X")
129     plt.ylabel("Y")
130     plt.grid(True)
131
132     plt.show()
133
134
135 def make_full_graph(
136     a: list[float],
137     b: list[float],
138     c: list[float],
139     d: list[float],
140     left: float,
141     right: float,
142     x_nodes: list[float],
143     step: float,
144 ) -> None:
145     i = left
146     xs = []

```

```

147     ys = []
148     while i <= right:
149         xs.append(i)
150         ys.append(cubic_spline_eval(x_nodes, a, b, c, d, i))
151         i += step
152     plot(xs, ys)
153
154
155     def calc_vals(
156         a: list[float],
157         b: list[float],
158         c: list[float],
159         d: list[float],
160         x_nodes: list[float],
161     ) -> None:
162         for i in range(1, len(x_nodes) + 1):
163             point = (i - 1 / 2) * ((x_nodes[len(x_nodes) - 1] - x_nodes[0]) / 32)
164             f_val = f(point)
165             phi_val = cubic_spline_eval(x_nodes, a, b, c, d, point)
166             print(
167                 f"f({point}) = {f_val}, "
168                 f"phi({point}) = {phi_val}, "
169                 f"|f({point}) - phi({point})| = {abs(phi_val - f_val)}"
170             )
171
172
173     def f(x: float):
174         return 8 * np.sin(0.5 * x) + 4 * np.cos(0.3 * x) - 0.2 * x
175
176
177     def main():
178         x_nodes = list(range(32))
179         y_nodes = [f(x) for x in x_nodes]
180
181         # Таблица значений
182         df = pd.DataFrame({"x": x_nodes, "y": y_nodes})
183         print(df.to_string(index=False))
184
185         a, b, c, d = spline_coeffs_find(x_nodes, y_nodes)
186
187         print(
188             "Массивы коэффициентов:\na: ",
189             list(map(float, a)),
190             "\nb: ",
191             list(map(float, b)),
192             "\nc: ",
193             list(map(float, c)),
194             "\nd: ",
195             list(map(float, d)),
196         )

```



```

197
198     # График известных значений
199     plot(x_nodes, y_nodes)
200
201     # График сплайна
202     make_full_graph(a, b, c, d, 0, 32, x_nodes, 0.1)
203
204     print("Значения в точках  $x_i = a + (i + 1/2)h$ :")
205     calc_vals(a, b, c, d, x_nodes)
206
207     X = float(input("Введите точку (от 0 до 31): "))
208     S_X = cubic_spline_eval(x_nodes, a, b, c, d, X)
209     print(f"f({X}) = {f(X)}, сплайн в точке {X} равен {S_X}")
210
211
212 if __name__ == "__main__":
213     main()
214
215
216

```

Для тестирования программы была выбрана функция $f(x) = 8\sin(\frac{x}{2}) + 4\sin(0.3x) - 0.2x$. На рисунке 1 представлена часть вывода значений исходной и интерполяционной функций в промежуточных точках отрезка, а также абсолютной погрешности. Для наглядности работы, помимо пунктов, указанных в задании, с использованием библиотеки `matplotlib` были также выведены графики исходной функции в точках $0...31$ и интерполяционной функции в тех же точках, а также в промежуточных значениях. На рисунке 2 представлен график исходной функции (для наглядности точки соединяются отрезками). На рисунке 3 представлен график интерполяционной функции.

```

Значения в точках  $x_i = a + (i + 1/2)h$ :
f(0.484375) = 5.779582677337803, phi(0.484375) = 5.8172929278032015, |f(0.484375) - phi(0.484375)| = 0.03771025046539833
f(1.453125) = 8.6497065906599, phi(1.453125) = 8.686468371581425, |f(1.453125) - phi(1.453125)| = 0.036761780921525045
f(2.421875) = 9.993046806526493, phi(2.421875) = 9.995844390196014, |f(2.421875) - phi(2.421875)| = 0.0027975836695208756
f(3.390625) = 9.362979704389376, phi(3.390625) = 9.340212051931106, |f(3.390625) - phi(3.390625)| = 0.022767652458270504
f(4.359375) = 6.730238571032246, phi(4.359375) = 6.6868429237947655, |f(4.359375) - phi(4.359375)| = 0.043395647237480794
f(5.328125) = 2.5005206105235516, phi(5.328125) = 2.4477364999550573, |f(5.328125) - phi(5.328125)| = 0.0527841105684943
f(6.296875) = -2.5658144589716434, phi(6.296875) = -2.6167190780976326, |f(6.296875) - phi(6.296875)| = 0.0509046191259892
f(7.265625) = -7.514572828314041, phi(7.265625) = -7.554264027099738, |f(7.265625) - phi(7.265625)| = 0.0396911987856976
f(8.234375) = -11.403263669681365, phi(8.234375) = -11.426545561822502, |f(8.234375) - phi(8.234375)| = 0.02328189214113685

```

Рис. 1 — Часть вывода значений $f(x)$, $\varphi(x)$ и $|f(x) - \varphi(x)|$ в промежуточных точках отрезка $[0, 31]$

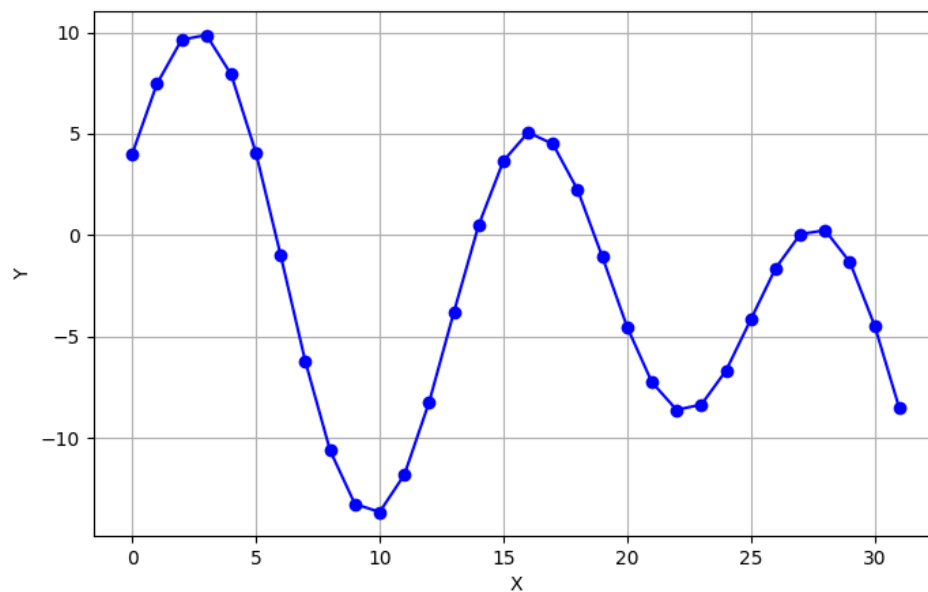


Рис. 2 — График исходной функции $f(x)$ в точках $x = 0, \dots, 31$

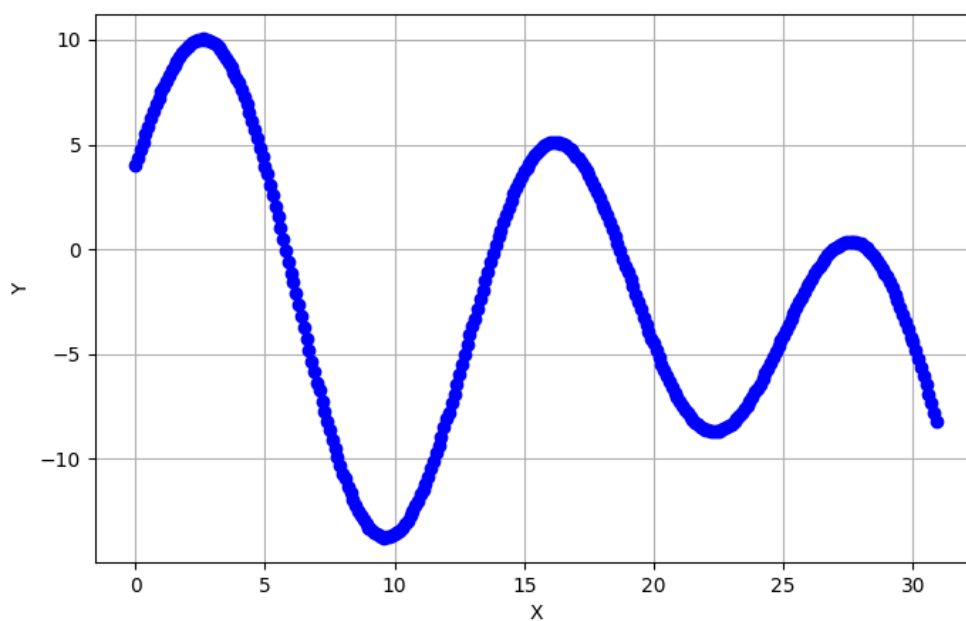


Рис. 3 — График интерполяционной функции $\varphi(x)$ в точках x из промежутка $[0, 31]$ с шагом 0.1

4 Вывод

В данной лабораторной работе был реализован поиск интерполяционной функции (кубического сплайна). Система уравнений с неизвестными c_i решается с помощью метода Гаусса, реализованного в нулевой лабораторной работе. Затем по представленным формулам вычисляются коэффициенты многочленов, после чего они выводятся на экран. После этого выводится таблица значений функции в известных точках, а также значения сплайнов в промежуточных точках. Кроме того, вычисляется абсолютная погрешность значений интерполяционной функции в промежуточных точках. Для наглядности значения функции и сплайнов были также построены на графиках. Также в программе предлагается ввести произвольную точку для вычисления в ней значений исходной и интерполяционной функций. В ходе выполнения работы была исправлена ошибка в формулах методички для d_{n-1} . Поскольку $c_n = 0$, при подстановке этого значения в общую формулу получается формула для границы, использующая c_{n-1} , а не c_n . Из полученных графиков наглядно видно, что сплайн построен корректно: интерполяционная функция точно равна начальной функции в узлах интерполирования, а в промежуточных узлах приближает её с некоторой погрешностью.