

## RAPPORT 12 - SEANCE 14 - 12/03/2024 - ESCALITECH

GUZZI Rémi

Tout d'abord j'ai visé la pièce que j'avais fini d'imprimer la dernière fois :



et ai testé sa solidité

ensuite j'ai fait les découpes laser du support latéral :



Et ai découpé les pièces...



J'ai collé les 4 pièces mais j'ai oublié de prendre la photo pour le rapport de la structure collée, donc voilà un schema pour montrer la manière dont elles sont collées :



Ensuite il a fallu faire les trous pour la partie où s'accroche la roue :



J'ai donc fait des marques au stylo puis ai percé :



Le problème est que les plus petites vis que j'ai trouvées étaient trop grandes :



Donc je les ai découpées :



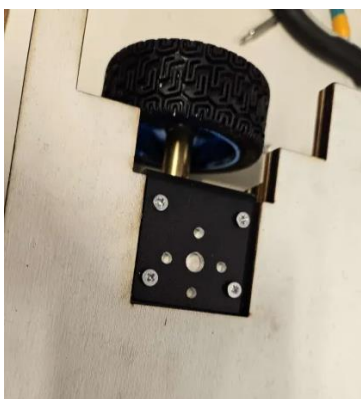
Comment le vissage a fragilisé les bouts des vis, j'ai laissé les écrous à l'intérieur



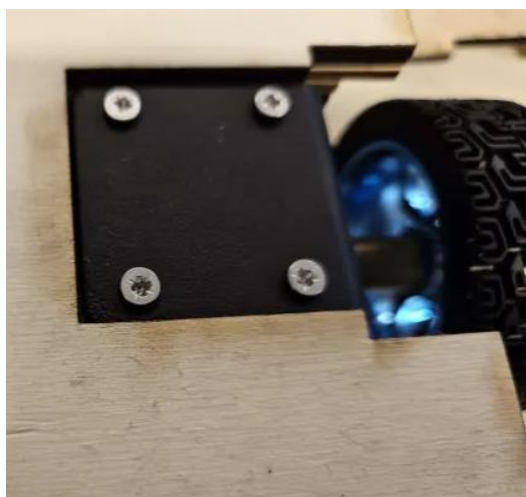
J'ai donc pu mettre les vis, mais il a fallu que je démonte la roue pour les mettre parce que c'était trop compliqué sinon



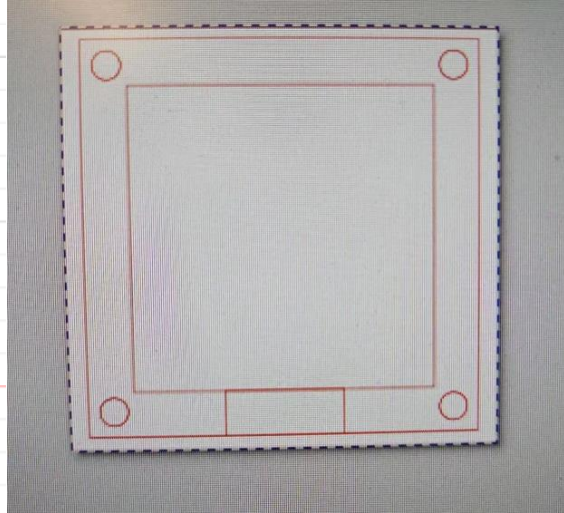
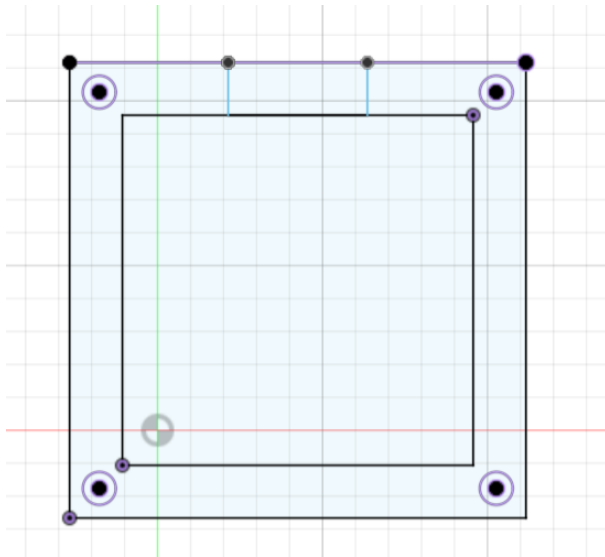
Puis j'ai remis la roue



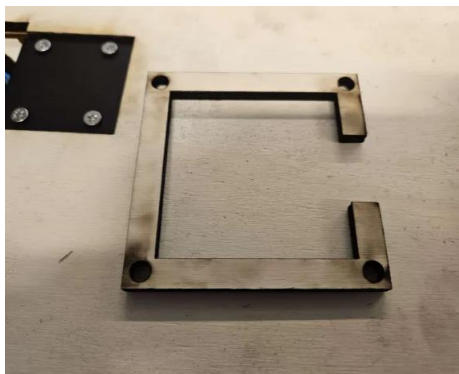
Et ai tout refait de même de l'autre côté



J'ai ensuite fait le dessin du découpage de la partie basse entre la pièce que j'ai imprimé la dernière fois et le robot



Je l'ai donc découpée :



Elle se met comme ceci :



Le trou sur le côté sert à faire passer les cables, je visserai le tout la prochaine fois, quand j'aurai percé les troues sur la partie basse.