

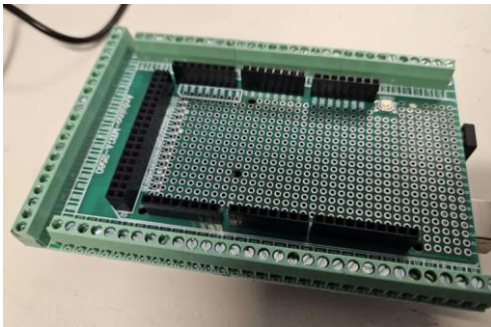
RAPPORT 17 SEANCE 19 17/04/2024

ESCALITECH GUZZI Rémi

La dernière fois j'avais récupéré une carte arduino mega, donc je suis allé faire les soudures du support



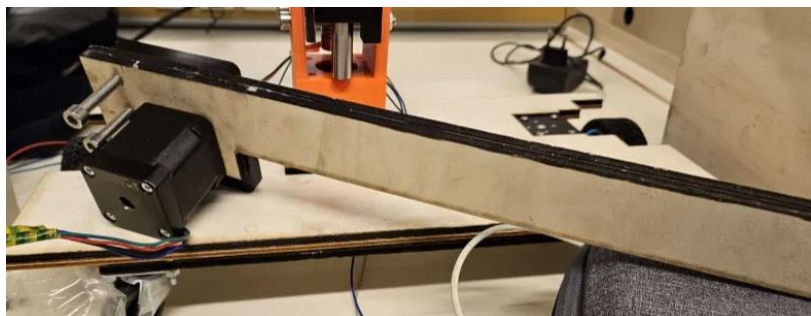
La partie noire pour y connecter l'arduino, et en vert pour y fixer les fils de connexion



Puis j'y ai attaché la carte :



La dernière fois j'avais aussi découpé la planche de liaison avant entre les deux supports latéraux



Sans ce support, la liaison arrière s'étaient tordues



J'ai donc cherché des blocs pour faire la connexion



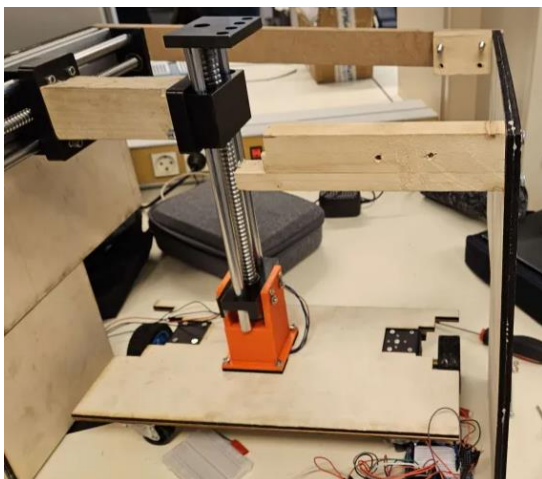
Puis j'ai vissé un bloc au support latéral droit :



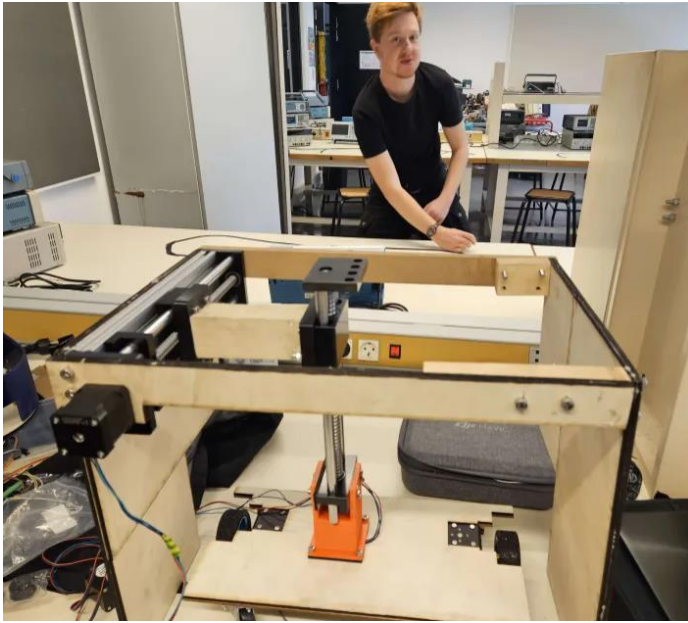
Mais après coup, j'ai du changer, car mon bloc s'est cassé, donc en attendant j'ai utilisé un bout de bois provisoire



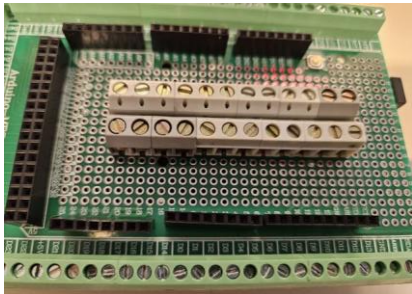
J'ai donc rattaché le support latéral au reste de la structure du robot



Puis y ai rajouté la planche de liaison entre les supports :



Après ça je suis retourné sur le support de la carte arduino mega, pour y ajouter des lignes, pour faire des lignes de 5V et de 0V



Je n'ai pas eu le temps de mettre le montage qui est sur l'arduino uno, vers l'arduino mega, donc je le ferai pendant les vacances

