

LECARD
MAXENCE
PEIP2 G3

Compte rendu Séance 5 :

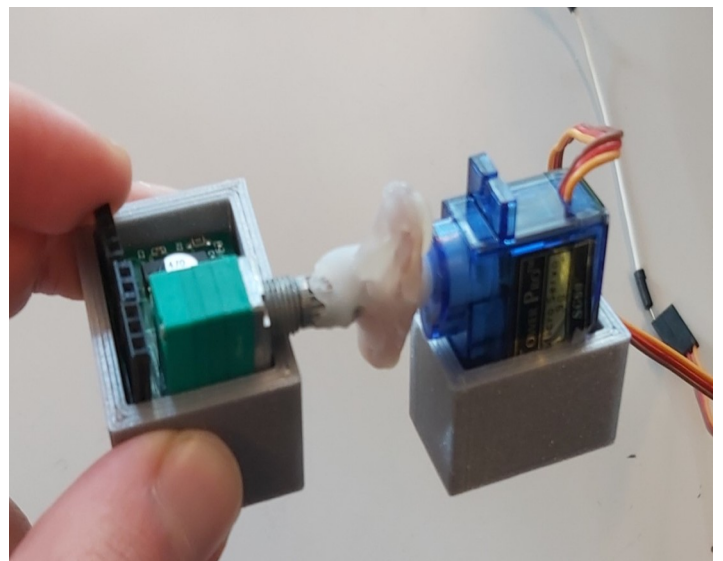
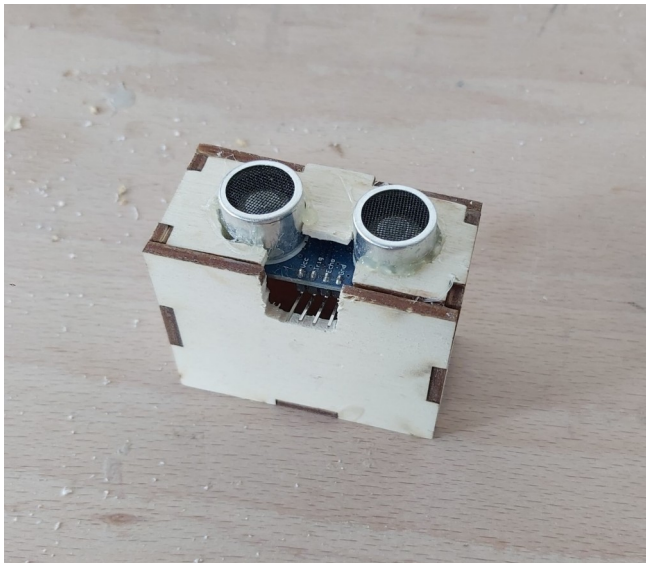
Pour cette séance nous avons continué à construire notre thérémine, pour cela, nous avons assemblé les boîtes pour les capteurs, cependant nous avons eu un problème puisque les boîtes ne pouvaient pas contenir le capteur à cause des pins de connexion qui dépassaient, j'ai donc limé les boîtes, ce qui m'a pris énormément de temps. J'ai aussi commencé à assembler la boîte principale du projet.

Ensuite j'ai aussi créé le couvercle pour cacher le capteur, et je me suis à nouveau servi de la lime et d'une perceuse pour créer et élargir les trous pour le capteur.

Rémi a modélisé des socles pour le servomoteur et l'amplificateur, il l'a modélisé sur Onshape puis imprimé en 3D.

Il a fait ça car la tige qui relie les deux composants était trop longue et si on collait le servomoteur et l'amplificateur à la paroi de la boîte, le servomoteur ne pourrait pas tourner entièrement.

Voici le résultat :



Pour la prochaine séance je voudrais finir les boîtes de capteur, et si possible finir la boîte principale et les branchements.