

Heurísticas e Metaheurísticas

Busca Exaustiva e Busca Local

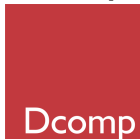
Prof. Guilherme de Castro Pena

guilherme.pena@ufsj.edu.br

Sala: DCOMP 3.11

Departamento de Ciência da Computação
Universidade Federal de São João del-Rei

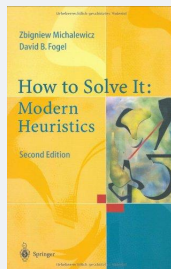
Material adaptado do Prof. André (UFV)



Referência

Livro

- ▶ Esse conteúdo está baseado no livro texto:
- ▶ MICHLEWICZ, Zbigniew; FOGEL, David B. How to solve it: modern heuristics. 2nd. ed. Berlin: Springer c2010 554 p. ISBN 9783642061349.
- ▶ Capítulos 2 e 3, seções 2.6, 3.1 - 3.2;



Métodos Tradicionais

Visão Geral:

- ▶ Dos métodos tradicionais existentes, alguns deles trabalham com **soluções parciais**:
 - ▶ Solução incompleta (apenas algumas variáveis definidas).
 - ▶ ou solução completa de um problema reduzido (mais simples).
 - ▶ Vantagem: mais fácil tratar o *subproblema*.
 - ▶ Desvantagem: saber decompor o problema e avaliar uma solução parcial.

Exemplos:

- ▶ Métodos com **solução parcial**:
 - ▶ SAT – fixar duas variáveis (ex.: X_1 e X_2 *true*) e resolver para o restante.
 - ▶ TSP – fixar uma sequência (ex.: $7 \rightarrow 11 \rightarrow 2 \rightarrow 16$) e permutar as demais
 - ▶ Torcer para a solução ótima ter esses valores!

Métodos Tradicionais

Visão Geral:

- ▶ Dos métodos tradicionais existentes, alguns deles trabalham com **soluções parciais**:
 - ▶ Solução incompleta (apenas algumas variáveis definidas).
 - ▶ ou solução completa de um problema reduzido (mais simples).
 - ▶ Vantagem: mais fácil tratar o *subproblema*.
 - ▶ Desvantagem: saber decompor o problema e avaliar uma solução parcial.

Exemplos:

- ▶ Métodos com **solução parcial**:
 - ▶ SAT – fixar duas variáveis (ex.: X_1 e X_2 *true*) e resolver para o restante.
 - ▶ TSP – fixar uma sequência (ex.: $7 \rightarrow 11 \rightarrow 2 \rightarrow 16$) e permutar as demais
 - ▶ **Torcer para a solução ótima ter esses valores!**

Métodos Tradicionais

Visão Geral:

- ▶ Dos métodos tradicionais existentes, alguns deles trabalham com **soluções parciais**:
 - ▶ Solução incompleta (apenas algumas variáveis definidas).
 - ▶ ou solução completa de um problema reduzido (mais simples).
 - ▶ Vantagem: mais fácil tratar o *subproblema*.
 - ▶ Desvantagem: saber decompor o problema e avaliar uma solução parcial.

Exemplos:

- ▶ Métodos que decompõem o problema (problema reduzido):
 - ▶ SAT – considerar k variáveis dentre as n originais e tentar resolver o problema menor.
 - ▶ TSP – considerar apenas k das n cidades e encontrar a menor rota por elas.
 - ▶ **Torcer para ser fácil juntar os resultados e retornar ao problema original!**

Métodos Tradicionais

Visão Geral:

- ▶ Outros trabalham com **soluções completas**:
 - ▶ Incluem todas as variáveis de decisão.
 - ▶ Pode-se facilmente comparar duas soluções.
 - ▶ Vantagem: já tem alguma solução em qualquer momento que parar a busca.

Exemplos:

- ▶ Métodos com solução completa:
 - ▶ Busca Exaustiva
 - ▶ Busca Local
 - ▶ Simplex
 - ▶ Metaheurísticas em geral

Métodos Tradicionais

Visão Geral:

- ▶ Outros trabalham com **soluções completas**:
 - ▶ Incluem todas as variáveis de decisão.
 - ▶ Pode-se facilmente comparar duas soluções.
 - ▶ Vantagem: já tem alguma solução em qualquer momento que parar a busca.

Exemplos:

- ▶ Métodos com solução completa:
 - ▶ Busca Exaustiva
 - ▶ Busca Local
 - ▶ Simplex
 - ▶ Metaheurísticas em geral

Agenda

1 Busca Exaustiva

- Introdução
- Exemplos

2 Busca Local

- Introdução
- Métodos de Busca Local

Introdução

Visão geral:

- ▶ A **busca exaustiva** ela é a estratégia que tenta verificar TODAS as soluções do espaço de soluções até encontrar a melhor.
- ▶ Podemos denominar também de **força bruta**.
- ▶ O único requisito é gerar todas as soluções de uma forma sistemática.
- ▶ A pergunta básica é:
 - ▶ Como implementar uma sequência que contém todas as possíveis soluções?
 - ▶ Note que a ordem não interessa, já que precisa gerar todas.
- ▶ A resposta é que: **Depende da representação!**

Observação interessante

- ▶ Existem métodos para alguns problemas de otimização que constroem soluções completas a partir de soluções parciais (*branch and bound* ou o algoritmo A^*), que são baseados em busca exaustiva.

Introdução

Visão geral:

- ▶ A **busca exaustiva** ela é a estratégia que tenta verificar TODAS as soluções do espaço de soluções até encontrar a melhor.
- ▶ Podemos denominar também de **força bruta**.
- ▶ O único requisito é gerar todas as soluções de uma forma sistemática.
- ▶ A pergunta básica é:
 - ▶ Como implementar uma sequência que contém todas as possíveis soluções?
 - ▶ Note que a ordem não interessa, já que precisa gerar todas.
- ▶ A resposta é que: **Depende da representação!**

Observação interessante

- ▶ Existem métodos para alguns problemas de otimização que constroem soluções completas a partir de soluções parciais (*branch and bound* ou o algoritmo A^*), que são baseados em busca exaustiva.

Introdução

Visão geral:

- ▶ A **busca exaustiva** ela é a estratégia que tenta verificar TODAS as soluções do espaço de soluções até encontrar a melhor.
- ▶ Podemos denominar também de **força bruta**.
- ▶ O único requisito é gerar todas as soluções de uma forma sistemática.
- ▶ A pergunta básica é:
 - ▶ Como implementar uma sequência que contém todas as possíveis soluções?
 - ▶ Note que a ordem não interessa, já que precisa gerar todas.
- ▶ A resposta é que: **Depende da representação!**

Observação interessante

- ▶ Existem métodos para alguns problemas de otimização que constroem soluções completas a partir de soluções parciais (*branch and bound* ou o algoritmo A^*), que são baseados em busca exaustiva.

Introdução

Visão geral:

- ▶ A **busca exaustiva** ela é a estratégia que tenta verificar TODAS as soluções do espaço de soluções até encontrar a melhor.
- ▶ Podemos denominar também de **força bruta**.
- ▶ O único requisito é gerar todas as soluções de uma forma sistemática.
- ▶ A pergunta básica é:
 - ▶ Como implementar uma sequência que contém todas as possíveis soluções?
 - ▶ Note que a ordem não interessa, já que precisa gerar todas.
- ▶ A resposta é que: **Depende da representação!**

Observação interessante

- ▶ Existem métodos para alguns problemas de otimização que constroem soluções completas a partir de soluções parciais (*branch and bound* ou o algoritmo A^*), que são baseados em busca exaustiva.

Exemplos

Exemplos:

- ▶ SAT: Enumerar todos os 2^n strings binários.
- ▶ TSP: Enumerar todas as $(n - 1)!$ permutações.

Exemplos

SAT:

- ▶ Como enumerar todos os 2^n strings binários?
 - ▶ $\langle 0 \dots 000 \rangle$ até $\langle 1 \dots 111 \rangle$
 - ▶ Algumas soluções:
 - ▶ Contar de 0 a $2^N - 1$ em decimal, transformando em binário
 - ▶ *Backtracking* (busca em profundidade numa árvore binária)
 - ▶ Alguma leva vantagem?
 - ▶ Dependendo da abordagem, o *Backtracking* pode parar uma busca no meio do caminharmento (se testarmos que vai chegar em uma solução **false**).
-
- ▶ Suponha que a fórmula do SAT tenha o trecho: $\dots \wedge (x_1 \vee \bar{x}_3 \vee x_4) \wedge \dots$
 - ▶ As atribuições: $x_1 = 0; x_2 = 1; x_3 = 1; x_4 = 0$ ou
 $x_1 = 0; x_2 = 0; x_3 = 1; x_4 = 0$
 - ▶ Levam a uma resposta final FALSE independente do valor de outras variáveis, então o *Backtracking* pode buscar outro caminho.

Exemplos

SAT:

- ▶ Como enumerar todos os 2^n strings binários?
 - ▶ $\langle 0 \dots 000 \rangle$ até $\langle 1 \dots 111 \rangle$
 - ▶ Algumas soluções:
 - ▶ Contar de 0 a $2^N - 1$ em decimal, transformando em binário
 - ▶ *Backtracking* (busca em profundidade numa árvore binária)
 - ▶ Alguma leva vantagem?
 - ▶ Dependendo da abordagem, o *Backtracking* pode parar uma busca no meio do caminhamento (se testarmos que vai chegar em uma solução *false*).
-
- ▶ Suponha que a fórmula do SAT tenha o trecho: $\dots \wedge (x_1 \vee \bar{x}_3 \vee x_4) \wedge \dots$
 - ▶ As atribuições: $x_1 = 0; x_2 = 1; x_3 = 1; x_4 = 0$ ou
 $x_1 = 0; x_2 = 0; x_3 = 1; x_4 = 0$
 - ▶ Levam a uma resposta final FALSE independente do valor de outras variáveis, então o *Backtracking* pode buscar outro caminho.

Exemplos

SAT:

- ▶ Como enumerar todos os 2^n strings binários?
 - ▶ $\langle 0 \dots 000 \rangle$ até $\langle 1 \dots 111 \rangle$
 - ▶ Algumas soluções:
 - ▶ Contar de 0 a $2^N - 1$ em decimal, transformando em binário
 - ▶ *Backtracking* (busca em profundidade numa árvore binária)
 - ▶ Alguma leva vantagem?
 - ▶ Dependendo da abordagem, o *Backtracking* pode parar uma busca no meio do caminharmento (se testarmos que vai chegar em uma solução **false**).
-
- ▶ Suponha que a fórmula do SAT tenha o trecho: $\dots \wedge (x_1 \vee \bar{x}_3 \vee x_4) \wedge \dots$
 - ▶ As atribuições: $x_1 = 0; x_2 = 1; x_3 = 1; x_4 = 0$ ou
 $x_1 = 0; x_2 = 0; x_3 = 1; x_4 = 0$
 - ▶ Levam a uma resposta final FALSE independente do valor de outras variáveis, então o *Backtracking* pode buscar outro caminho.

Exemplos

SAT:

- ▶ Como enumerar todos os 2^n strings binários?
 - ▶ $\langle 0 \dots 000 \rangle$ até $\langle 1 \dots 111 \rangle$
 - ▶ Algumas soluções:
 - ▶ Contar de 0 a $2^N - 1$ em decimal, transformando em binário
 - ▶ *Backtracking* (busca em profundidade numa árvore binária)
 - ▶ Alguma leva vantagem?
 - ▶ Dependendo da abordagem, o *Backtracking* pode parar uma busca no meio do caminhamento (se testarmos que vai chegar em uma solução **false**).
-
- ▶ Suponha que a fórmula do SAT tenha o trecho: $\dots \wedge (x_1 \vee \bar{x}_3 \vee x_4) \wedge \dots$
 - ▶ As atribuições: $x_1 = 0; x_2 = 1; x_3 = 1; x_4 = 0$ ou
 $x_1 = 0; x_2 = 0; x_3 = 1; x_4 = 0$
 - ▶ Levam a uma resposta final FALSE independente do valor de outras variáveis, então o *Backtracking* pode buscar outro caminho.

Exemplos

TSP:

- ▶ Como enumerar todas as $(n - 1)!$ permutações? Possíveis ideias?
 - ▶ Mapeamento de 0 a $(n - 1)!$ em cada uma delas
 - ▶ *Backtracking* – procedimento recursivo que escolhe uma cidade por vez
 - ▶ Gerar aleatoriamente e marcar as que já foram usadas
 - ▶ Transformar uma permutação em outra (sem repetir)
 - ▶ Trocar elementos sucessivamente
- ▶ Alguma leva vantagem?
 - ▶ No TSP, o *Backtracking* pode parar a busca no meio do caminhamento, por exemplo se uma cidade não está ligada em outra por exemplo.

Agenda

1 Busca Exaustiva

- Introdução
- Exemplos

2 Busca Local

- Introdução
- Métodos de Busca Local

Introdução

Visão geral:

- ▶ A **busca local** significa concentrar a busca na vizinhança de alguma solução em particular, em vez de buscar exaustivamente no espaço de soluções inteiro.
- ▶ O passo a passo básico é:
 - 1 Escolher e avaliar uma solução do espaço de busca (sol. atual)
 - 2 Aplicar uma transformação na solução atual e avaliá-la (sol. nova)
 - 3 Se sol. nova é melhor que sol. atual, torna-se sol. atual (senão descarta)
 - 4 Repetir 2 e 3 até nenhuma transformação melhorar sol. atual

Introdução

Alguns cuidados na Busca Local:

- ▶ Se a transformação pode retornar qualquer solução do espaço de busca.
 - ▶ A solução atual não tem nenhum efeito na nova.
 - ▶ A busca se torna enumerativa (exaustiva).
 - ▶ Ou até pior que a exaustiva! Pois pode **repetir soluções**.
- ▶ Se a transformação retorna a própria solução
 - ▶ Não vai a lugar nenhum
 - ▶ A heurística pode entrar em *loop*!

Importante:

- ▶ É necessário encontrar um meio termo entre estes extremos
 - ▶ A transformação deve retornar **uma solução vizinha** (parecida/próxima com a atual).

Introdução

Alguns cuidados na Busca Local:

- ▶ Se a transformação pode retornar qualquer solução do espaço de busca.
 - ▶ A solução atual não tem nenhum efeito na nova.
 - ▶ A busca se torna enumerativa (exaustiva).
 - ▶ Ou até pior que a exaustiva! Pois pode **repetir soluções**.
- ▶ Se a transformação retorna a própria solução
 - ▶ Não vai a lugar nenhum
 - ▶ A heurística pode entrar em *loop*!

Importante:

- ▶ É necessário encontrar um meio termo entre estes extremos
 - ▶ A transformação deve retornar **uma solução vizinha** (parecida/próxima com a atual).

Introdução

Alguns cuidados na Busca Local:

- ▶ Em relação ao tamanho da vizinhança:
 - ▶ Se for pequena, podemos visitar todas soluções rapidamente, mas com o risco de ficar preso em um **ótimo local**.
 - ▶ Se for grande, é menor a chance de ficar preso mas a eficiência da busca é prejudicada.
- ▶ O tipo de transformação que vai determinar o tamanho da vizinhança
- ▶ Logo, a escolha do transformação deve ser feita de forma inteligente, levando em consideração o que sabemos da função de avaliação e da representação.

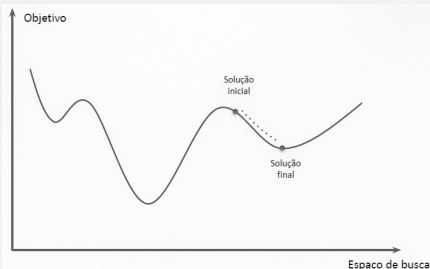
Introdução

Definições:

- ▶ A **busca local** também pode ser referida como:
 - ▶ *Hill-Climbing* (Subida da enconsta)
 - ▶ *Steepest descent* ou *descent* (Descida mais íngreme)
 - ▶ *Iterative Improvement* (Melhora iterativa)
- ▶ Considerada a mais antiga e a mais simples metaheurística.

Algorithm 1 Busca Local

```
 $s_0 \leftarrow$  solução inicial  
 $s \leftarrow s_0$  (melhor solução atual)  
while Critério de parada não atingido do  
  Gerar  $N(s)$  (vizinhança de  $s$ )  
  if Tem vizinho  $s'$  melhor que  $s$  then  
     $s \leftarrow s'$   
  end  
end  
return  $s$  (melhor solução)
```



Métodos de Busca Local

Definição para o método (com diferentes nomes):

- ▶ O método *Hill-Climbing* (*Steepest descent*, *Iterative Improvement*) é uma busca local que melhora a solução iterativamente:
 - ▶ A estratégia é aplicada a um ponto do espaço (solução atual).
 - ▶ Seleciona um novo ponto na vizinhança.
 - ▶ Se for melhor que o atual, o novo ponto se torna o atual.
 - ▶ Senão, outro ponto na vizinhança é selecionado.
 - ▶ Termina quando não consegue mais melhorar.

Métodos de Busca Local

Definição para o método (com diferentes nomes):

- ▶ Claramente pode chegar apenas num **ótimo local**
- ▶ Não garante o ótimo global
 - ▶ E não há uma medida de erro (distância do ótimo global)
- ▶ Geralmente não se pode prever o tempo de execução
- ▶ O resultado **depende fortemente do ponto inicial**
- ▶ Uma opção é executar várias vezes, de vários pontos iniciais
 - ▶ Escolhidos aleatoriamente
 - ▶ Ou por uma distribuição no espaço de busca
 - ▶ Ou por algum outro método ou conhecimento prévio do problema

Métodos de Busca Local

Definição para o método (com diferentes nomes):

- ▶ Mas é relativamente fácil de aplicar!
- ▶ Tudo que precisa é:
 - ▶ Representação da solução
 - ▶ Função de avaliação
 - ▶ Medida (operador) que define a vizinhança

Algumas variações:

- ▶ Diferem-se basicamente na forma como a nova solução é selecionada:
 - ▶ Verificar a vizinhança inteira e retornar a melhor (se houver).
 - ▶ Verificar aleatoriamente uma certa quantidade de vizinhos.
 - ▶ Verificar sistematicamente e escolher a primeira que melhora.

Métodos de Busca Local

Considerações importantes:

- ▶ Técnicas eficientes de busca devem realizar um balanceamento entre a quantidade de esforço para tarefas de intensificação (*exploiting*) e exploração (*exploring*):
 - ▶ *Exploiting* consiste na intensificação das melhores soluções encontradas até o momento.
 - ▶ *Exploring* consiste na exploração mais global do espaço de busca.
- ▶ Técnicas de **busca local** são mais voltadas para o processo de *exploiting*.
- ▶ Enquanto que uma busca puramente aleatória explora o espaço de buscas de maneira mais ampla (*exploring*) (assumindo que pontos são sorteados de maneira uniforme), porém não intensifica a busca em nenhuma região, ainda que promissora.

Pergunta aberta pelo livro:

- ▶ Como podemos desenvolver um algoritmo de busca que tem chance de fugir de ótimos locais, balancear *Exploiting* e *Exploring* e fazer a busca independente da solução inicial? (vamos ver mais pra frente).

Métodos de Busca Local

Considerações importantes:

- ▶ Técnicas eficientes de busca devem realizar um balanceamento entre a quantidade de esforço para tarefas de intensificação (*exploiting*) e exploração (*exploring*):
 - ▶ *Exploiting* consiste na intensificação das melhores soluções encontradas até o momento.
 - ▶ *Exploring* consiste na exploração mais global do espaço de busca.
- ▶ Técnicas de **busca local** são mais voltadas para o processo de *exploiting*.
- ▶ Enquanto que uma busca puramente aleatória explora o espaço de buscas de maneira mais ampla (*exploring*) (assumindo que pontos são sorteados de maneira uniforme), porém não intensifica a busca em nenhuma região, ainda que promissora.

Pergunta aberta pelo livro:

- ▶ Como podemos desenvolver um algoritmo de busca que tem chance de fugir de ótimos locais, balancear *Exploiting* e *Exploring* e fazer a busca independente da solução inicial? (vamos ver mais pra frente).

Métodos de Busca Local

Voltando ao pseudocódigo..

Algorithm 2 Busca Local

```
 $s_0 \leftarrow$  solução inicial  
 $s \leftarrow s_0$  (melhor solução atual)  
while Critério de parada não atingido do  
  Gerar  $N(s)$  (vizinhança de  $s$ )  
  if Tem vizinho  $s'$  melhor que  $s$  then  
     $s \leftarrow s'$   
  end  
end  
return  $s$  (melhor solução)
```

- ▶ Definimos a solução inicial s_0 e o operador de vizinhança $N(\cdot)$.
- ▶ Algumas variantes incluem detalhar:
 - ▶ Ordem de geração das soluções da vizinhança.
 - ▶ Estratégia de seleção da solução vizinha.

Métodos de Busca Local

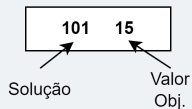
Estratégia de seleção da solução vizinha

- ▶ Existem 3 estratégias principais de exploração da vizinhança para selecionar uma solução:
 - ▶ *Best improvement (steepest descent/ascent)*
(**Melhor aprimoramento - Melhor melhora**)
 - ▶ *First improvement* (**Primeiro aprimoramento - Primeira melhora**)
 - ▶ *Random selection* (**Seleção aleatória**)

Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha

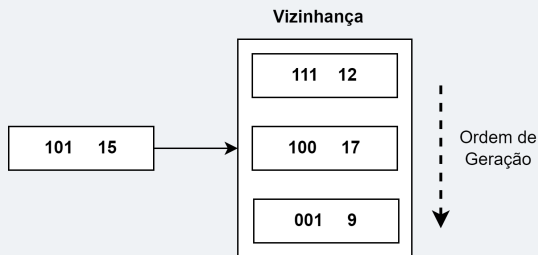
Solução atual



Fonte: Talbi – Metaheuristics, Wiley 2009

Métodos de Busca Local

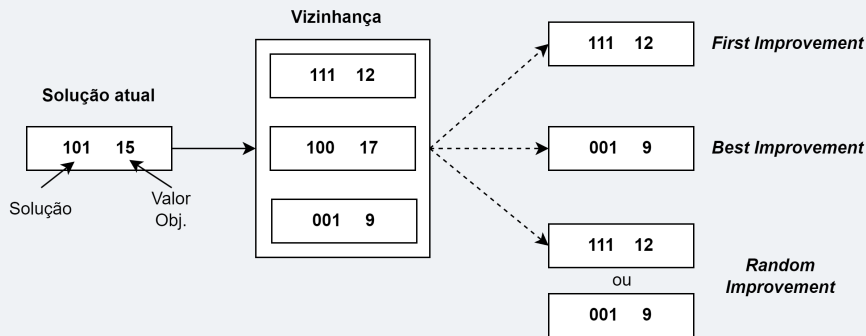
Estratégia de seleção da solução vizinha



Fonte: Talbi – Metaheuristics, Wiley 2009

Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha



Fonte: Talbi – Metaheuristics, Wiley 2009

Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha

- ▶ Qual é melhor em termos de **qualidade**?
- ▶ Qual é melhor em termos de **tempo de execução**?
- ▶ Fatores a considerar:
 - ▶ Qualidade
 - ▶ Velocidade
 - ▶ Tempo de busca
 - ▶ Convergência prematura
- ▶ Um bom equilíbrio entre qualidade da solução e tempo de busca:
 - ▶ Solução inicial qualquer (geração aleatória): *first improvement*
 - ▶ Solução inicial boa (geração por heurística): *best improvement*

Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha

- ▶ Qual é melhor em termos de **qualidade**?
- ▶ Qual é melhor em termos de **tempo de execução**?
- ▶ Fatores a considerar:
 - ▶ Qualidade
 - ▶ Velocidade
 - ▶ Tempo de busca
 - ▶ Convergência prematura
- ▶ Um bom equilíbrio entre qualidade da solução e tempo de busca:
 - ▶ Solução inicial qualquer (geração aleatória): *first improvement*
 - ▶ Solução inicial boa (geração por heurística): *best improvement*

Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha

- ▶ Qual é melhor em termos de **qualidade**?
- ▶ Qual é melhor em termos de **tempo de execução**?
- ▶ Fatores a considerar:
 - ▶ Qualidade
 - ▶ Velocidade
 - ▶ Tempo de busca
 - ▶ Convergência prematura
- ▶ Um bom equilíbrio entre qualidade da solução e tempo de busca:
 - ▶ Solução inicial qualquer (geração aleatória): *first improvement*
 - ▶ Solução inicial boa (geração por heurística): *best improvement*

Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha

- ▶ Vantagens:
 - ▶ Relativamente fácil de projetar
 - ▶ Relativamente fácil de implementar
 - ▶ Encontra soluções razoavelmente boas muito rapidamente
- ▶ Desvantagens:
 - ▶ Muito sensível à solução inicial
 - ▶ Não há uma estimativa de erro
 - ▶ Não há estimativa do número de iterações
 - ▶ Converge a um **ótimo local**

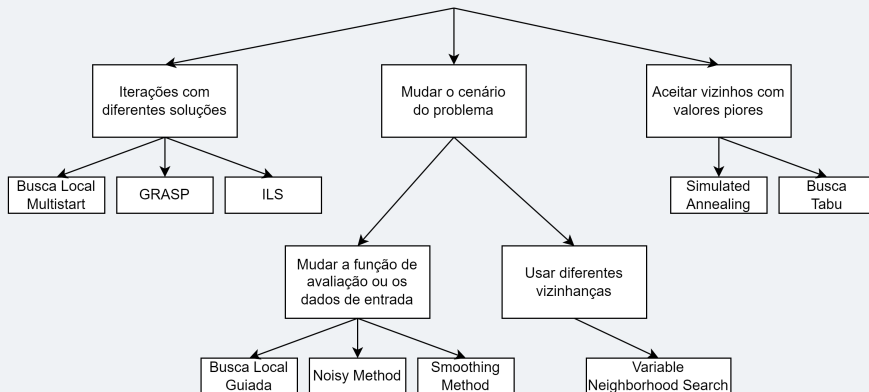
Métodos de Busca Local

Estratégia de seleção da solução vizinha

- ▶ Vantagens:
 - ▶ Relativamente fácil de projetar
 - ▶ Relativamente fácil de implementar
 - ▶ Encontra soluções razoavelmente boas muito rapidamente
- ▶ Desvantagens:
 - ▶ Muito sensível à solução inicial
 - ▶ Não há uma estimativa de erro
 - ▶ Não há estimativa do número de iterações
 - ▶ Converge a um **ótimo local**

Métodos de Busca Local

Estratégias para escapar de ótimo local



Métodos de Busca Local (Exemplos)

Procedimento *GSAT* para o SAT:

Algorithm 3 Greedy SAT

```
forall the  $i \in MAX\_TENTATIVAS$  do
   $T \leftarrow string\_aleatoria\_de\_valores\_booleanos$ 
  forall the  $j \in MAX\_TROCAS$  do
    if  $f(T) = TRUE$  then
      return  $T$ 
    end
    else
       $p \leftarrow varivel\_que\_trocada\_maximiza\_o\_numero\_de\_clausulas\_satisfeitas\_de\_f(T)$ 
       $T \leftarrow flip(T, p)$ 
    end
  end
end
return Solucao_Nao_Encontrada
```

Métodos de Busca Local (Exemplos)

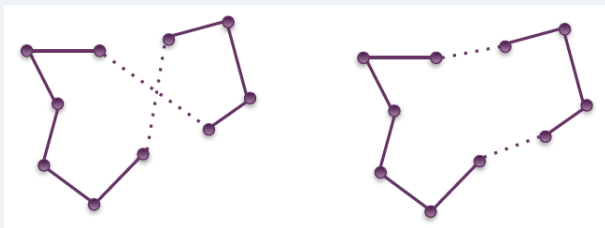
Procedimento *GSAT* para o SAT:

- ▶ Método de busca local guloso proposto por Selman, Levesque e Mitchel (1992).
- ▶ Inicia com uma cadeia aleatória de valores booleanos.
- ▶ Prossegue então por trocar (flip) o valor booleano da variável tal que produza o maior aumento no número total de cláusulas satisfeitas.
- ▶ As trocas são feitas até que se encontre uma atribuição verdadeira para a função, ou que alcance o número máximo de trocas possíveis.
- ▶ Note que para cada tentativa, uma nova solução aleatória é gerada. E tenta explorar a vizinhança desta solução.

Métodos de Busca Local (Exemplos)

Procedimento 2-opt para o TSP

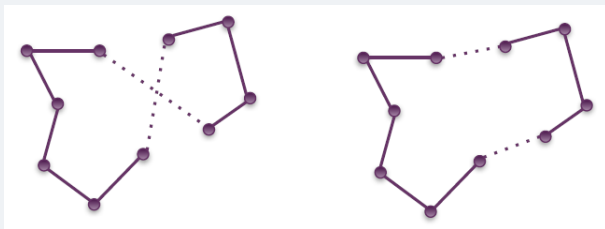
- ▶ Começar com uma rota T qualquer
- ▶ A vizinhança de T contém todas as rotas que podem ser obtidas trocando-se 2 arcos de T (movimento *2-exchange* (*2-swap*)).
- ▶ Uma nova rota T' substitui T se for melhor
- ▶ Se nenhuma rota vizinha de T for melhor, o algoritmo termina com T (chamada rota *2-optimal*).



Métodos de Busca Local (Exemplos)

Procedimento 2-opt para o TSP

- ▶ Começar com uma rota T qualquer
- ▶ A vizinhança de T contém todas as rotas que podem ser obtidas trocando-se 2 arcos de T (movimento *2-exchange* (*2-swap*)).
- ▶ Uma nova rota T' substitui T se for melhor
- ▶ Se nenhuma rota vizinha de T for melhor, o algoritmo termina com T (chamada rota *2-optimal*).



Métodos de Busca Local (Exemplos)

Procedimento 2-opt para o TSP

- ▶ Pode ser generalizado para k -opt.
- ▶ Nesse caso k arcos (ou até k arcos) devem ser removidos e substituídos
- ▶ k pequeno:
 - ▶ permite enumerar a vizinhança inteira
 - ▶ mas aumenta a chance de ótimo local.
- ▶ k grande:
 - ▶ vizinhança muito grande (de fato exponencial com k)
- ▶ Raramente se usa $k > 3$.

Exercícios

- ❶ **(Busca Exaustiva)** Dado um valor inteiro n , criar um programa que gere/imprime todas as strings binárias de tamanho n . Como se fosse uma busca exaustiva para testarmos em um **SAT** ou **Mochila 0/1**.
- ❷ **(Busca Exaustiva) a)** Dado um valor inteiro n , criar um programa que gere/imprime todas as permutações que contém os valores de 1 a n . Como se fosse uma busca exaustiva para testarmos em um **TSP**, onde o n representa o número de cidades.
 - b) Seguindo a ideia das permutações na busca exaustiva, agora vamos aplicar para um grafo de cidades, usando os códigos de grafos que fizemos. Nesse caso, crie um algoritmo de backtracking que para a construção da permutação caso não exista uma aresta entre duas cidades.
- **OBS:** Para ambos, inclua um clock do sistema para vermos o tempo de processamento à medida que os valores/dados se alteram. Veja um exemplo de uso do clock em C++ no SIGAA.

Exercícios

- ❶ (**Busca Local**) (Problema da Mochila 01) Crie um algoritmo de busca local para um problema da mochila 01. Ele vai utilizar a representação de **string binária** para uma solução e o conceito do *flip* como operador de vizinhança, conforme visto na aula (Significa mudar o valor de um dos itens da mochila de 0 pra 1 ou vice-versa).

Lembre-se que um algoritmo de busca local precisa de:

- ▶ uma solução inicial
- ▶ uma função de avaliação para quantificar uma solução
- ▶ o operador de vizinhança (ex: *flip*)
- ▶ um critério de parada (ex: número de iterações)
- ▶ e a política de melhoria (*First ou Best Improvement*).

Entradas para o algoritmo estão nos arquivos complementares dessa aula, leia o *Read-me*.

Exercícios

- **(Busca Local)** (Problema do Caixeiro Viajante - *TSP*) Crie um algoritmo de busca local para o TSP. Ele vai utilizar a representação de vetor para uma solução e o conceito do *2-opt* como operador de vizinhança, conforme visto na aula (Significa trocar duas cidades de posição no vetor).

Lembre-se que um algoritmo de busca local precisa de:

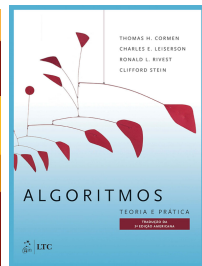
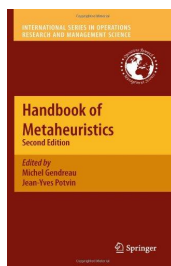
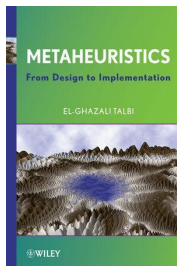
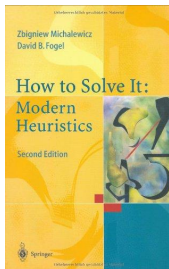
- ▶ uma solução inicial
- ▶ uma função de avaliação para quantificar uma solução
- ▶ o operador de vizinhança (ex: *2-opt*)
- ▶ um critério de parada (ex: número de iterações)
- ▶ e a política de melhoria (*First ou Best Improvement*).

Entradas para o algoritmo estão nos arquivos complementares dessa aula, leia o *Read-me*.

Bibliografias

Bibliografia Básica

- 1 MICHLEWICZ, Zbigniew; FOGEL, David B. How to solve it: modern heuristics. 2nd. ed. Berlin: Springer c2010 554 p. ISBN 9783642061349.
- 2 Talbi, El-Ghazali; Metaheuristics: From Design to Implementation, Wiley Publishing, 2009.
- 3 GENDREAU, Michel. Handbook of metaheuristics. 2.ed. New York: Springer 2010 648 p. (International series in operations research & management science ; 146).
- 4 T. Cormen, C. Leiserson, R. Rivest, C. Stein, Introduction to Algorithms, The MIT Press, 3rd edition, 2009 (**Pergamum**).



Bibliografias

Bibliografia Complementar

- ❶ GLOVER, Fred; KOCHENBERGER, Gary A. (ed.). Handbook of metaheuristics. Boston: Kluwer, 2003. 556 p. (International series in operations research & management science ; 57).
- ❷ BLUM, Christian Et Al. Hybrid metaheuristics: an emerging approach to optimization. Berlin: Springer 2008 289 p. (Studies in Computational intelligence; 114).
- ❸ DOERNER, Karl F. (ed.) Et Al. Metaheuristics: progress in complex systems optimization. New York: Springer 2007 408 p. (Operations research / computer science interfaces series).
- ❹ GLOVER, Fred; LAGUNA, Manuel. Tabu search. Boston: Kluwer Academic, 1997. 382 p.
- ❺ AARTS, Emile. Local search in combinatorial optimization. Princeton: Princeton University Press, 2003 512 p.
- ❻ Gaspar-Cunha, A.; Takahashi, R.; Antunes, C.H.; Manual de Computação Evolutiva e Metaheurística; Belo Horizonte: Editora UFMG; Coimbra: Imprensa da Universidade de Coimbra; 2013.