

Objetivos Gerais:

O trabalho teve como objetivo principal implementar um programa em Python para realizar interpolação cúbica por splines naturais. Utilizando este método, buscamos criar polinômios cúbicos suaves que passam por um conjunto de pontos fornecidos.

O Que Foi Feito:

Desenvolvimento de um programa em Python que implementa a interpolação cúbica por splines naturais. Este programa realiza a interpolação cúbica natural de um conjunto de pontos de entrada. Ele solicita ao usuário a quantidade de pontos de interpolação, os valores de x e y para esses pontos, um valor z para calcular a spline cúbica nesse ponto e a quantidade de pontos m para os quais as imagens das splines serão calculadas. O programa verifica se a entrada está correta, calcula os coeficientes dos polinômios cúbicos naturais e, em seguida, imprime e plota as splines resultantes. O gráfico gerado mostra os pontos de interpolação em vermelho e as splines em um intervalo específico.

Execuções

1. Problema 1

Obter as splines interpoladoras dos seguintes dados:

5
1.0 1.3 2.0 3.0 3.5
0.5 0.2 0.8 1.7 1.3
1.1
26

Fazer o gráfico das splines em $D = [a = 1.0, b = 3.5]$ usando $m = 26$ pontos (contando com $x_0 = 1.0$ e $b = 3.5$)

Saída gerada pelo programa:

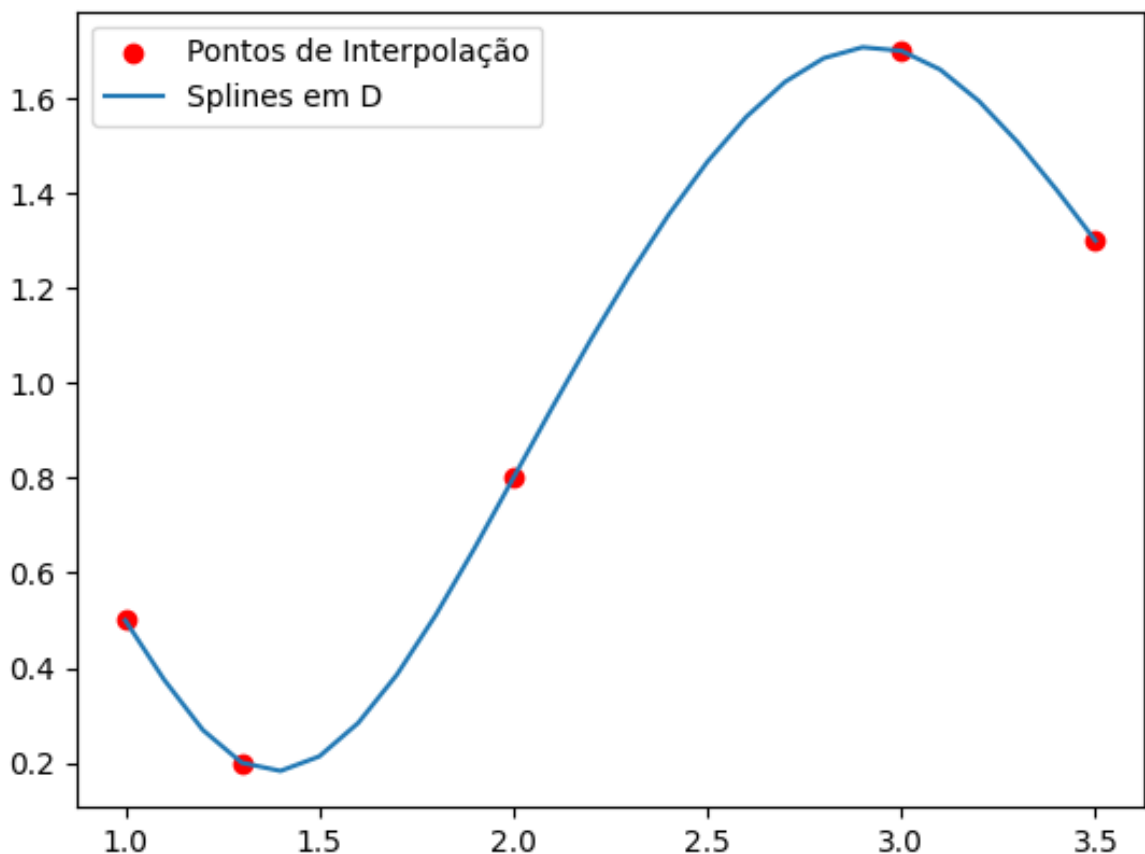
Para $z = 1.1$, $si(z) = 0.3751042106151379$

Valores de x_i e suas respectivas imagens $si(x_i)$ para o conjunto de m pontos em D :

$x_0 = 1.0$, $si(x_0) = 0.5$
 $x_1 = 1.1$, $si(x_1) = 0.3751042106151379$
 $x_2 = 1.2$, $si(x_2) = 0.2688802632689225$
 $x_3 = 1.3$, $si(x_3) = 0.19999999999999996$
 $x_4 = 1.4$, $si(x_4) = 0.18266909362681877$
 $x_5 = 1.5$, $si(x_5) = 0.21322854008703312$
 $x_6 = 1.6$, $si(x_6) = 0.28355316609809916$
 $x_7 = 1.7000000000000002$, $si(x_7) = 0.3855177983774729$
 $x_8 = 1.8$, $si(x_8) = 0.5109972636426101$
 $x_9 = 1.9$, $si(x_9) = 0.651866388610967$
 $x_{10} = 2.0$, $si(x_{10}) = 0.8$
 $x_{11} = 2.1$, $si(x_{11}) = 0.9480795797822971$
 $x_{12} = 2.2$, $si(x_{12}) = 1.0920132309509747$
 $x_{13} = 2.3$, $si(x_{13}) = 1.2285157117542822$

$x_{14} = 2.4000000000000004$, $si(x_{14}) = 1.3543017804404696$
 $x_{15} = 2.5$, $si(x_{15}) = 1.4660861952577842$
 $x_{16} = 2.6$, $si(x_{16}) = 1.5605837144544763$
 $x_{17} = 2.7$, $si(x_{17}) = 1.6345090962787951$
 $x_{18} = 2.8$, $si(x_{18}) = 1.684577098978989$
 $x_{19} = 2.9000000000000004$, $si(x_{19}) = 1.7075024808033072$
 $x_{20} = 3.0$, $si(x_{20}) = 1.6999999999999997$
 $x_{21} = 3.1$, $si(x_{21}) = 1.6604557252552525$
 $x_{22} = 3.2$, $si(x_{22}) = 1.5939409670070035$
 $x_{23} = 3.3000000000000003$, $si(x_{23}) = 1.507198346131128$
 $x_{24} = 3.4000000000000004$, $si(x_{24}) = 1.4069704835035015$
 $x_{25} = 3.5$, $si(x_{25}) = 1.3$

Gráfico



2. Problema 2

Obter as splines interpoladoras dos seguintes dados:

9

0.0	1.25	2.5	3.75	5.0	6.25	7.5	8.75	10.0
2.0	3.0	4.3	4.5	4.0	3.4	3.1	3.6	2.4
3.0								
51								

Fazer o gráfico das splines em $D = [a = 0.0, b = 10.0]$ usando $m = 51$.

Saída gerada pelo programa:

Para $z = 3.0$, $si(z) = 4.524707805596465$

Valores de x_i e suas respectivas imagens $si(x_i)$ para o conjunto de m pontos em D :

$x_0 = 0.0$, $si(x_0) = 2.0$

$x_1 = 0.2$, $si(x_1) = 2.137179810309278$

$x_2 = 0.4$, $si(x_2) = 2.2779568918998527$

$x_3 = 0.6000000000000001$, $si(x_3) = 2.4259285160530197$

$x_4 = 0.8$, $si(x_4) = 2.584691954050074$

$x_5 = 1.0$, $si(x_5) = 2.7578444771723123$

$x_6 = 1.2000000000000002$, $si(x_6) = 2.9489833567010315$

$x_7 = 1.4000000000000001$, $si(x_7) = 3.1607066650957294$

$x_8 = 1.6$, $si(x_8) = 3.386915744329897$

$x_9 = 1.8$, $si(x_9) = 3.6170340453608247$

$x_{10} = 2.0$, $si(x_{10}) = 3.840448011782032$

$x_{11} = 2.2$, $si(x_{11}) = 4.046544087187039$

$x_{12} = 2.4000000000000004$, $si(x_{12}) = 4.224708715169367$

$x_{13} = 2.6$, $si(x_{13}) = 4.364642174963182$

$x_{14} = 2.8000000000000003$, $si(x_{14}) = 4.463262965537555$

$x_{15} = 3.0$, $si(x_{15}) = 4.524707805596465$

$x_{16} = 3.2$, $si(x_{16}) = 4.553427249484536$

$x_{17} = 3.4000000000000004$, $si(x_{17}) = 4.5538718515463925$

$x_{18} = 3.6$, $si(x_{18}) = 4.530492166126657$

$x_{19} = 3.8000000000000003$, $si(x_{19}) = 4.487734037113402$

$x_{20} = 4.0$, $si(x_{20}) = 4.4294733431516935$

$x_{21} = 4.2$, $si(x_{21}) = 4.3584790055964655$

$x_{22} = 4.4$, $si(x_{22}) = 4.2773927634756985$

$x_{23} = 4.6000000000000005$, $si(x_{23}) = 4.188856355817379$

$x_{24} = 4.8000000000000001$, $si(x_{24}) = 4.095511521649485$

$x_{25} = 5.0$, $si(x_{25}) = 4.0$

$x_{26} = 5.2$, $si(x_{26}) = 3.9044779216494847$

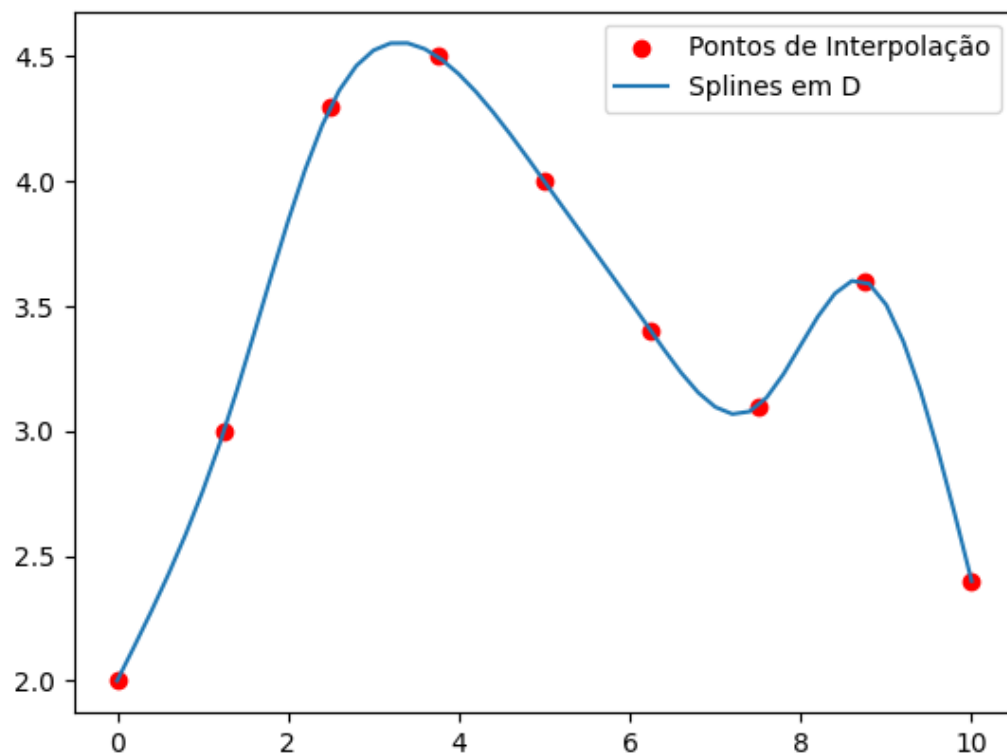
$x_{27} = 5.4$, $si(x_{27}) = 3.809158984388807$

$x_{28} = 5.6000000000000005$, $si(x_{28}) = 3.7137712777614134$

$x_{29} = 5.8000000000000001$, $si(x_{29}) = 3.6180428913107505$

x30 = 6.0, si(x30) = 3.521701914580265
x31 = 6.2, si(x31) = 3.4244764371134018
x32 = 6.4, si(x32) = 3.326695594698085
x33 = 6.6000000000000005, si(x33) = 3.2339198515463914
x34 = 6.800000000000001, si(x34) = 3.154403249484536
x35 = 7.0, si(x35) = 3.096422091310751
x36 = 7.2, si(x36) = 3.0682526798232694
x37 = 7.4, si(x37) = 3.078171317820324
x38 = 7.6000000000000005, si(x38) = 3.13385385802651
x39 = 7.800000000000001, si(x39) = 3.2291658014727544
x40 = 8.0, si(x40) = 3.344162297496318
x41 = 8.200000000000001, si(x41) = 3.4582980453608254
x42 = 8.4, si(x42) = 3.551027744329897
x43 = 8.6, si(x43) = 3.6018060936671574
x44 = 8.8, si(x44) = 3.590173756701031
x45 = 9.0, si(x45) = 3.5060730486008835
x46 = 9.200000000000001, si(x46) = 3.3596478397643583
x47 = 9.4, si(x47) = 3.1633630303387332
x48 = 9.600000000000001, si(x48) = 2.9296835204712797
x49 = 9.8, si(x49) = 2.671074210309277
x50 = 10.0, si(x50) = 2.3999999999999995

Gráfico



Instruções para Rodar o Programa:

1. Execute o script Python em um ambiente que suporte a linguagem Python (por exemplo, um terminal ou IDE).
2. O programa solicitará a entrada dos seguintes dados via teclado:
 - A quantidade de pontos de interpolação (n).
 - Os valores de x separados por espaço.
 - Os valores de y separados por espaço.
 - O valor de z.
 - A quantidade de pontos m para calcular as imagens das splines em D.
3. Após fornecer os dados, o programa calculará $si(z)$ e imprimirá os valores de $si(x)$ para o conjunto de pontos igualmente espaçados em D.
4. O programa também plotará as splines e os pontos de interpolação e salvará esse gráfico em um arquivo chamado "spline.png"

Observações:

- Certifique-se de fornecer os dados conforme solicitado pelo programa.
- Garanta que o ambiente de execução tenha o Python instalado.
- Pode ser necessário instalar a biblioteca Matplotlib, dependendo do ambiente, usando o comando `pip install matplotlib`.

Código Utilizado:

```
• import matplotlib.pyplot as plt
• import numpy as np
•
• def cubic_spline_natural(x, y):
•     """
•     Calcula os coeficientes dos polinômios cúbicos naturais para inter-
•     polação.
•
•     Args:
•         x (list): Lista de coordenadas x dos pontos de interpolação.
•         y (list): Lista de coordenadas y dos pontos de interpolação.
•
•     Returns:
•         tuple: Coeficientes dos polinômios cúbicos naturais (a, b, c,
•         d).
•     """
•     n = len(x)
•     h = {k: x[k+1] - x[k] for k in range(n - 1)}
•
•     # Construção da matriz tridiagonal
•     A = np.zeros((n, n))
•     for i in range(1, n - 1):
```

```
•         A[i, i-1] = h[i-1]
•         A[i, i] = 2 * (h[i-1] + h[i])
•         A[i, i+1] = h[i]
•
•
•         A[0, 0] = 1
•         A[-1, -1] = 1
•
•
•         # Construção do vetor B
•         B = np.zeros(n)
•         for k in range(1, n - 1):
•             B[k] = 3 * ((y[k+1] - y[k]) / h[k] - (y[k] - y[k-1]) / h[k-1])
•
•
•         # Resolução do sistema linear para obter os coeficientes c
•         c = np.linalg.solve(A, B)
•
•
•         # Cálculo dos demais coeficientes a, b, d
•         a = y
•         b = np.zeros(n-1)
•         d = np.zeros(n-1)
•         for k in range(n-1):
•             b[k] = (1/h[k]) * (a[k+1] - a[k]) - (h[k]/3) * (2*c[k] + c[k+1])
•             d[k] = (c[k+1] - c[k]) / (3 * h[k])
•
•
•         return a, b, c, d
•
•
• def evaluate_spline(x, a, b, c, d, xi):
•     """
•     Avalia o valor da spline cúbica no ponto xi.
•
•     Args:
•         x (list): Lista de coordenadas x dos pontos de interpolação.
•         a (list): Coeficientes a dos polinômios cúbicos naturais.
•         b (list): Coeficientes b dos polinômios cúbicos naturais.
•         c (list): Coeficientes c dos polinômios cúbicos naturais.
•         d (list): Coeficientes d dos polinômios cúbicos naturais.
•         xi (float): Ponto onde a spline cúbica é avaliada.
•
•     Returns:
•         float: Valor da spline cúbica no ponto xi.
•     """
•
•     k = 0
•     while x[k+1] < xi:
•         k += 1
•
•     # Distância do ponto xi para o ponto inicial do intervalo
•     dx = xi - x[k]
```

```
•
•     # Avaliação do polinômio cúbico no ponto xi
•     result = a[k] + b[k] * dx + c[k] * dx**2 + d[k] * dx**3
•     return result
•
•     # Entrada dos valores via teclado
•     n = int(input("Digite a quantidade de pontos de interpolação: "))
•     x_values = list(map(float, input("Digite os valores de x separados por
•     espaço: ").split()))
•     y_values = list(map(float, input("Digite os valores de y separados por
•     espaço: ").split()))
•     z_value = float(input("Digite o valor de z: "))
•     m = int(input("Digite a quantidade de pontos m para calcular as imagens
•     das splines em D: "))
•
•     # Verifica se o número de pontos de interpolação é igual
•     if len(x_values) != n or len(y_values) != n:
•         print("Erro: O número de pontos de interpolação não é igual.")
•     else:
•         a, b, c, d = cubic_spline_natural(x_values, y_values)
•
•         # Calcular si(z)
•         si_z = evaluate_spline(x_values, a, b, c, d, z_value)
•         print(f"Para z = {z_value}, si(z) = {si_z}")
•
•         # Imprimir valores xi e suas respectivas imagens si(x) para o con-
•         junto de m pontos em D
•         print("Valores de xi e suas respectivas imagens si(x) para o conjun-
•         to de m pontos em D:")
•         for i, xi in enumerate(np.linspace(x_values[0], x_values[-1], m)):
•             si_xi = evaluate_spline(x_values, a, b, c, d, xi)
•             print(f"x{i} = {xi}, si(x{i}) = {si_xi}")
•
•         # Gerar pontos igualmente espaçados em D para plotagem
•         plot_points = np.linspace(x_values[0], x_values[-1], m)
•
•         # Calcular as imagens das splines em D
•         spline_images = [evaluate_spline(x_values, a, b, c, d, xi) for xi in
•         plot_points]
•
•         # Plotar as splines em D
•         plt.scatter(x_values, y_values, color='red', Label='Pontos de Inter-
•         polação')
•         plt.plot(plot_points, spline_images, Label='Splines em D')
•         plt.legend()
•         plt.savefig('spline.png')
```