

Universidade Federal do Pará  
Instituto de Ciências Exatas e Naturais  
Faculdade de Computação

# **GRAFOS**

## **Caminhos em Grafos**

Nelson Cruz Sampaio Neto  
[nelsonneto@ufpa.br](mailto:nelsonneto@ufpa.br)

[laps.ufpa.br/nelson](http://laps.ufpa.br/nelson)

# Algoritmos de busca

- Um algoritmo de busca (ou varredura) é um algoritmo que segue sistematicamente as arestas e visita os vértices.
- Para justificar a palavra "busca", imagine que o algoritmo percorre o grafo buscando todos os vértices que são acessíveis a partir de um determinado vértice em questão.
- Há muitas maneiras de fazer essa busca. Cada estratégia é caracterizada pela ordem em que os vértices são visitados.
- Assim, a ordem de visita torna-se essencial se desejamos determinar outras propriedades além da mera característica de um determinado vértice ser alcançado a partir de outro.

# Algoritmos de busca

- Principais algoritmos usados para caminhar em grafos:
  - **Busca em profundidade:** A idéia desse algoritmo é ir o mais fundo possível no grafo.
  - **Busca em largura:** A estratégia é visitar primeiramente todos os vizinhos inexplorados.
- Servem de base para outros algoritmos importantes, como ordenação topológica, caminho mais curto, verificação de grafos acíclicos, componentes fortemente conexos, etc.

# Busca em profundidade

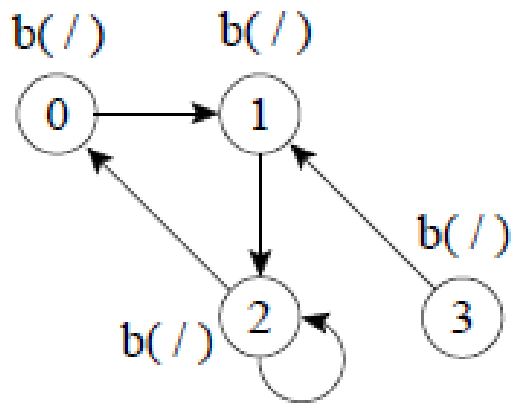
- As arestas são exploradas a partir do vértice  $v$  mais recentemente descoberto que ainda possui arestas não exploradas saindo dele.
- Quando todas as arestas adjacentes a  $v$  tiverem sido exploradas a busca anda para trás para explorar outros vértices que sucedem o vértice do qual  $v$  foi descoberto.
- Dois contadores são utilizados: um que marca o tempo de descoberta de  $v$ ; e outro que indica o tempo de término do exame da lista de adjacências de  $v$ .

# Algoritmo - DFS

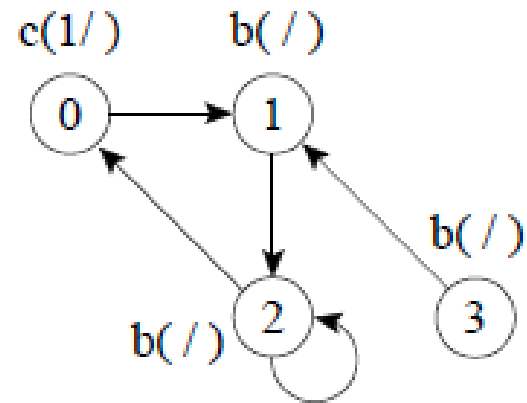
```
DFS(G)  
for  $\forall u \in V[G]$  do  
     $cor[u] \leftarrow \text{BRANCO}$   
     $\pi[u] \leftarrow \text{NIL}$   
 $tempo \leftarrow 0$   
for  $\forall u \in V[G]$  do  
    if  $cor[u] = \text{BRANCO}$  then  
        VisitaDFS(u)
```

```
VisitaDFS(u)  
 $cor[u] \leftarrow \text{CINZA}$   
 $d[u] \leftarrow tempo \leftarrow tempo + 1$   
for  $\forall v \in Adj[u]$  do  
    if  $cor[v] = \text{BRANCO}$  then  
         $\pi[v] \leftarrow u$   
        VisitaDFS(v)  
 $cor[u] \leftarrow \text{PRETO}$   
 $F[u] \leftarrow tempo \leftarrow tempo + 1$ 
```

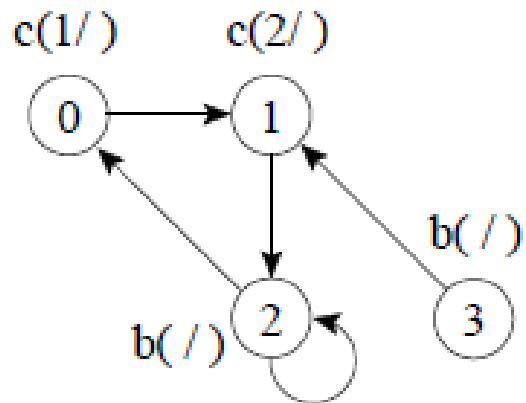
# Exemplo



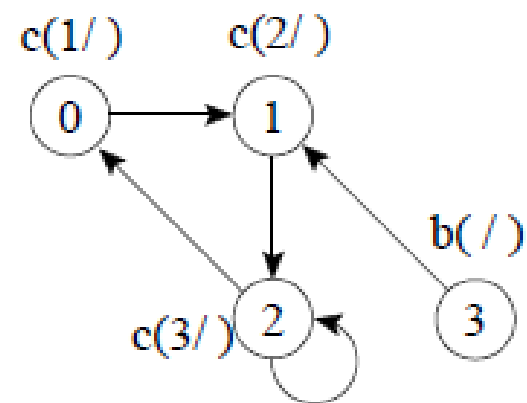
(a)



(b)

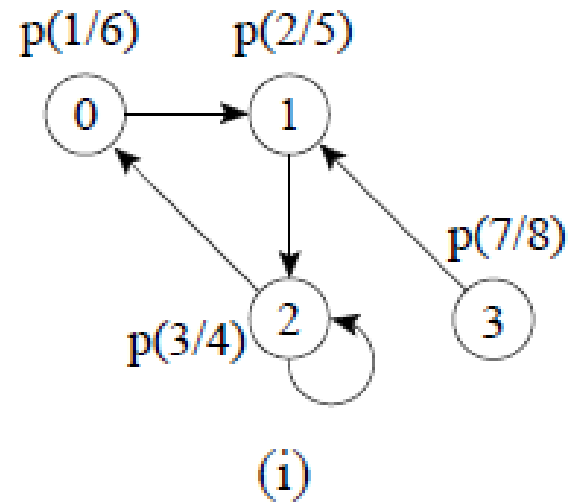
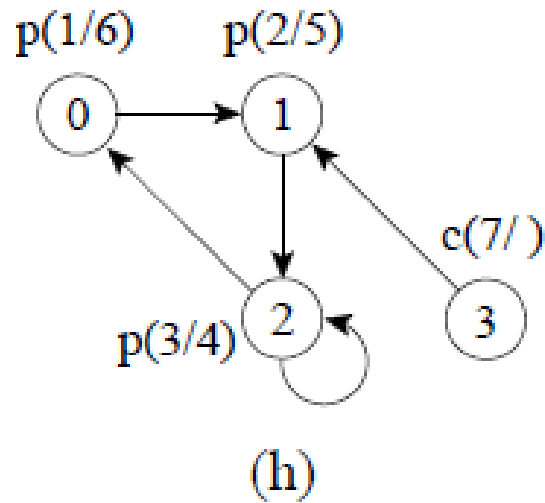
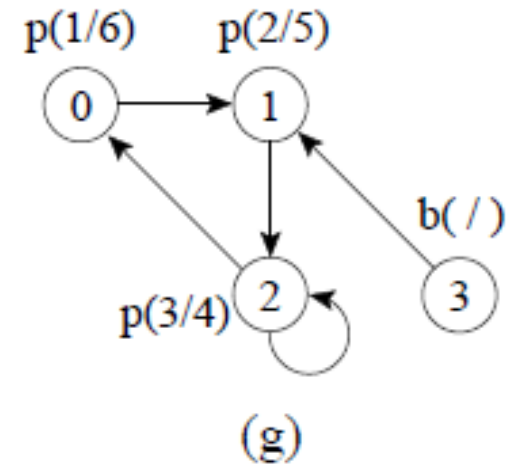
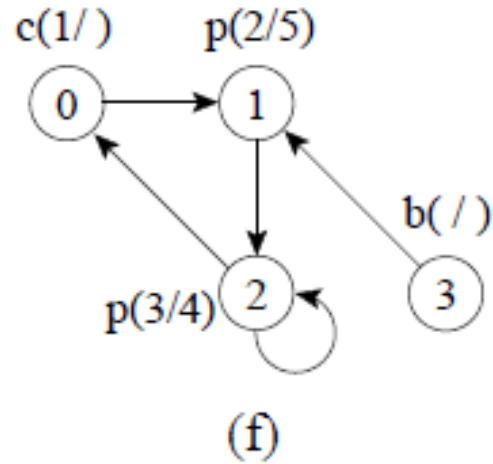
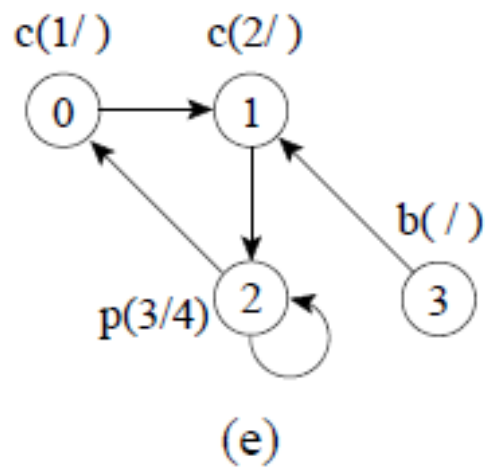


(c)



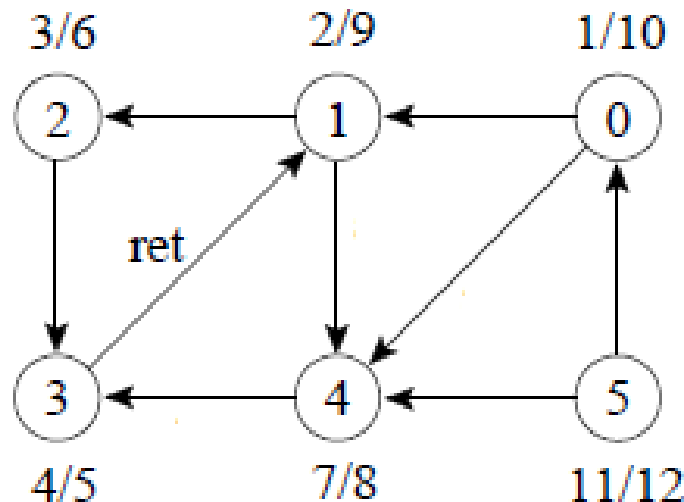
(d)

# Exemplo



# Considerações

- A complexidade total do método é  $O(|V| + |A|)$ .
- Arestas de retorno: conectam um vértice  $u$  com um antecessor  $v$  em uma busca em profundidade (inclui *self-loop*).
- Caso uma aresta de retorno seja encontrada durante a busca em profundidade, então o grafo é cíclico.





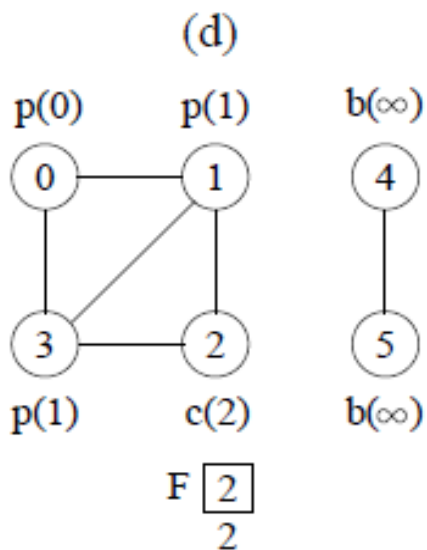
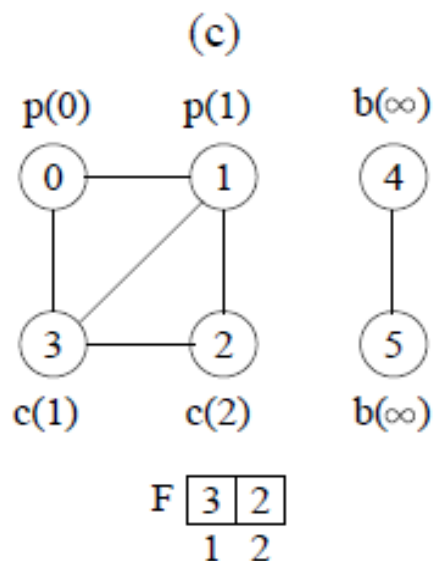
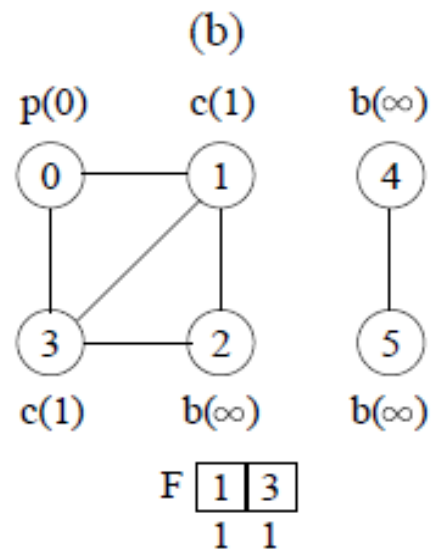
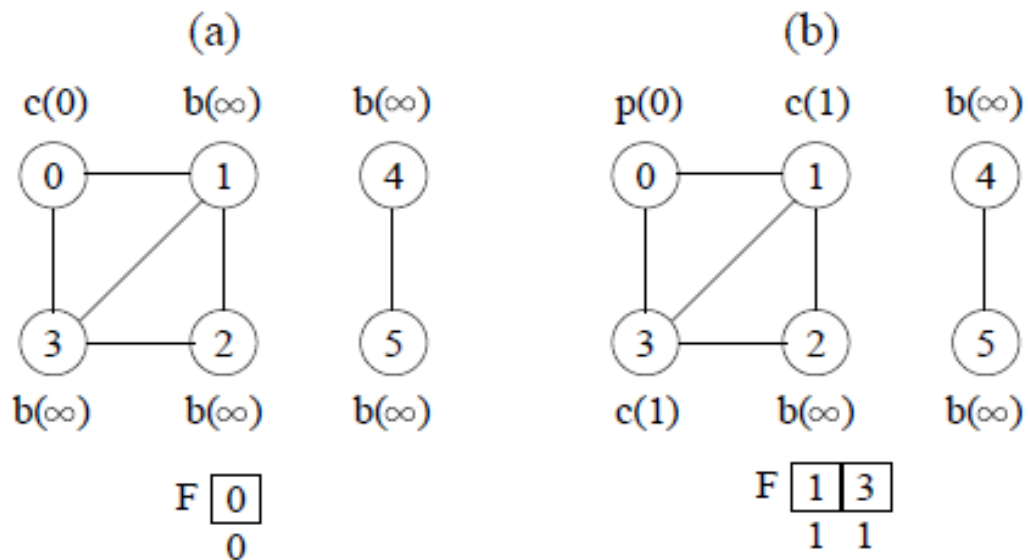
# Busca em largura

- O algoritmo descobre todos os vértices a uma distância **k** do vértice origem antes de descobrir qualquer vértice que esteja a uma distância **k + 1**.
- A complexidade total do método é  **$O(|V| + |A|)$** .
- A busca em largura obtém o caminho mais curto de **u** até **v**, o que não é possível através da busca em profundidade.

# Algoritmo - BFS

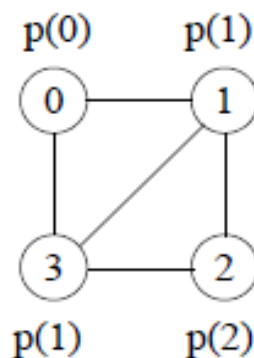
```
BFS( $G, s$ )  
  for  $\forall u \in V[G] - \{s\}$  do  
     $cor[u] \leftarrow \text{BRANCO}$   
     $d[u] \leftarrow \infty$   
     $\pi[u] \leftarrow \text{NIL}$   
   $cor[s] \leftarrow \text{CINZA}$   
   $d[s] \leftarrow 0$   
   $\pi[s] \leftarrow \text{NIL}$   
   $Q \leftarrow \{s\}$   
  while  $Q \neq \emptyset$  do  
     $u \leftarrow \text{Desenfileira}[Q]$   
    for  $\forall v \in \text{Adj}[u]$  do  
      if  $cor[v] = \text{BRANCO}$  then  
         $cor[v] \leftarrow \text{CINZA}$   
         $d[v] \leftarrow d[u] + 1$   
         $\pi[v] \leftarrow u$   
         $\text{Enfileira}(Q, v)$   
     $cor[u] \leftarrow \text{PRETO}$ 
```

# Exemplo



# Exemplo

(e)



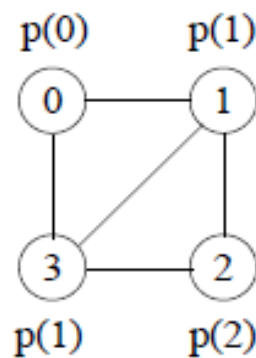
$F \emptyset$

$b(\infty)$



$b(\infty)$

(f)



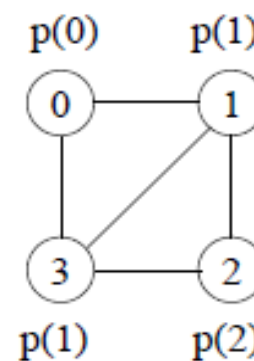
$F \boxed{4}$   
0

$c(0)$



$b(\infty)$

(g)



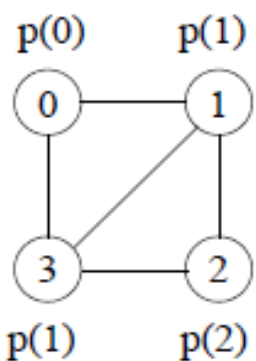
$F \boxed{5}$   
1

$p(0)$



$c(1)$

(h)



$F \emptyset$

$p(0)$



$p(1)$

# Caminho mais curto

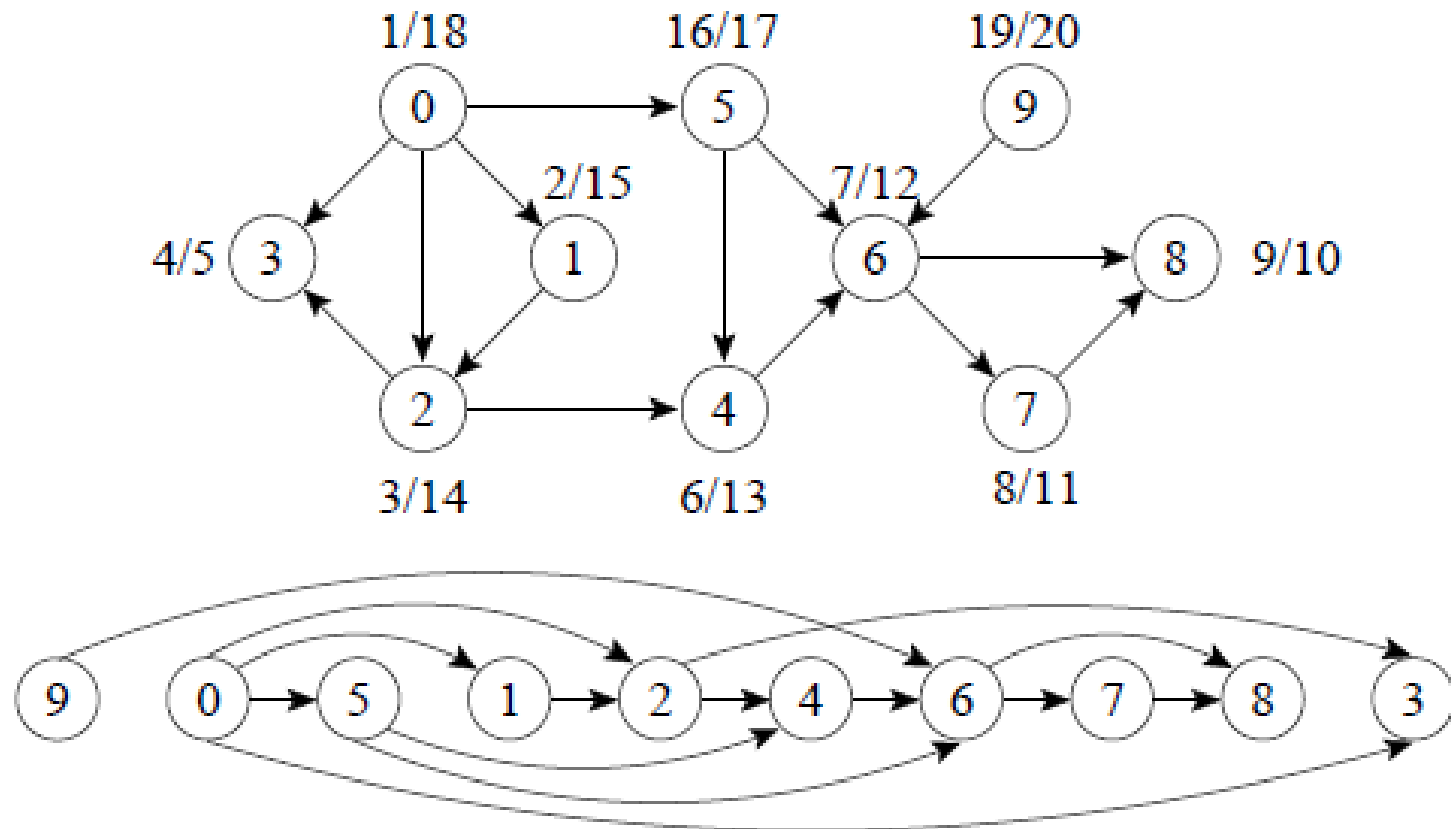
- O procedimento de busca em largura constrói uma árvore de busca que é armazenada na variável antecessor ( $\pi$ ).
- O programa abaixo imprime os vértices do caminho mais curto entre o vértice origem e outro vértice qualquer do grafo, a partir do vetor antecessor.

```
public void imprimeCaminho (int origem, int v) {  
    if (origem == v) System.out.println (origem);  
    else if (this.antecessor[v] == -1)  
        System.out.println ("Nao existe caminho de " + origem + " ate " + v);  
    else {  
        imprimeCaminho (origem, this.antecessor[v]);  
        System.out.println (v);  
    }  
}
```

# Ordenação Topológica

- Os grafos orientados e acíclicos são usados para indicar precedências entre eventos.
- Uma aresta orientada  $(u, v)$  indica que a atividade  $u$  tem que ser realizada antes da atividade  $v$ .
- Ordenação topológica: É uma ordenação linear dos vértices ao longo de uma linha horizontal de tal forma que todas as arestas estão direcionadas da esquerda para a direita.
- Usar busca em profundidade: Ao término de cada vértice insira-o na frente de uma lista linear encadeada.

# Exemplo

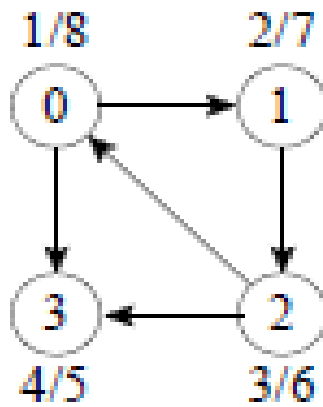


# Componentes Fortemente Conexos

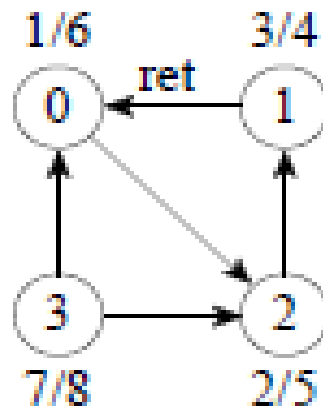
1. Aplicar a busca em profundidade no grafo  $G$  para obter os tempos de término para cada vértice  $u$ .
2. Obter o grafo transposto  $G^T$ .
3. Aplicar a busca em profundidade no grafo  $G^T$ , realizando a busca a partir do vértice de maior tempo obtido na linha 1. Se a busca em profundidade não alcançar todos os vértices, inicie uma nova busca em profundidade a partir do vértice de maior tempo dentre os vértices restantes.
4. Retornar os vértices de cada subgrafo obtido na busca em profundidade na linha 3 como um componente fortemente conectado separado.



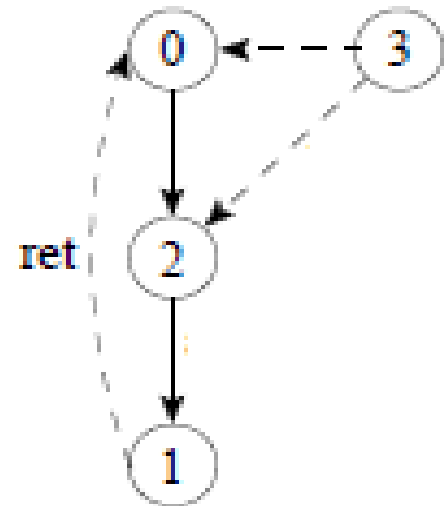
# Exemplo



(a)

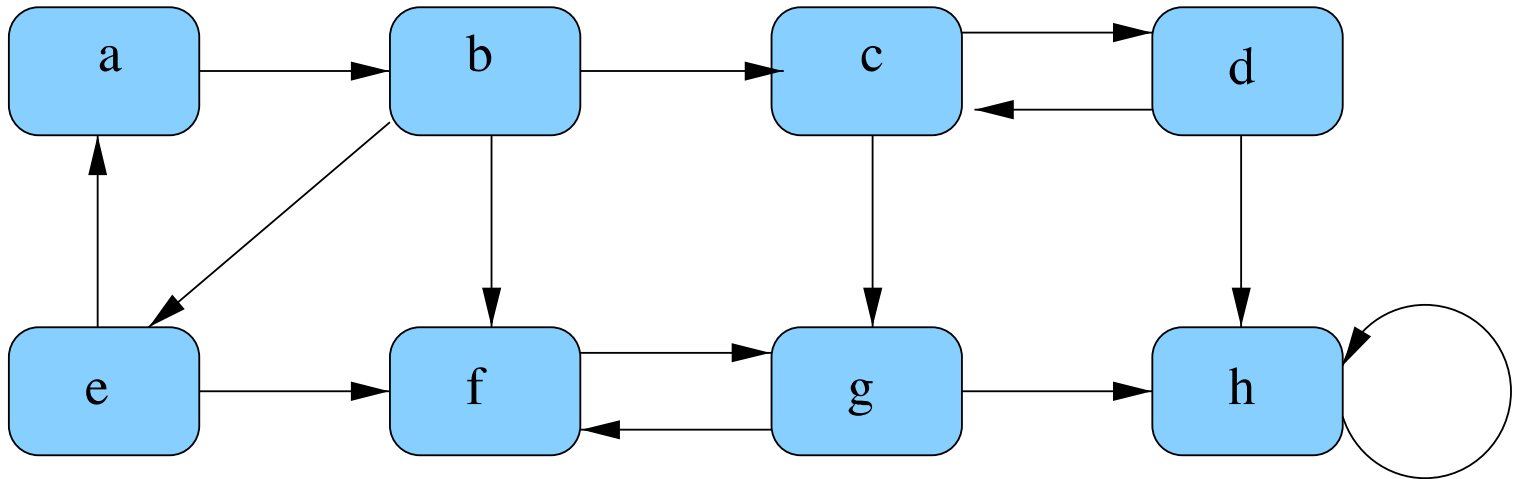


(b)



(c)

# Exemplo



# Grafos eulerianos e hamiltonianos

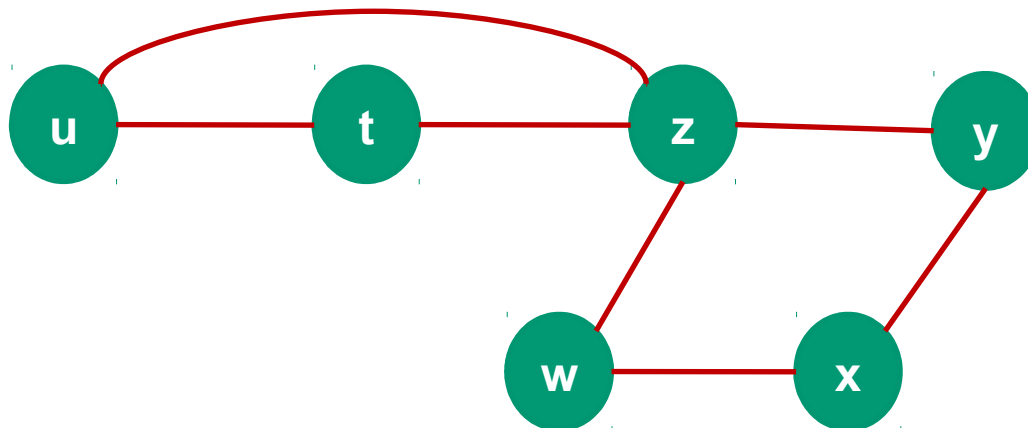
- Caminhos que usam todos os vértices ou todas as arestas de um grafo são geralmente chamados de percursos.
- Inúmeros problemas práticos podem ser vistos como um percurso num grafo: coleta de lixo, caixeiro viajante, etc.
- Eles se dividem em duas categorias:
  - Problemas do tipo euleriano; e
  - Problemas do tipo hamiltoniano.

# Grafos eulerianos e hamiltonianos

- Problema do tipo euleriano: requer que todas as arestas do grafo sejam percorridas sem repetição.
- Os problemas eulerianos podem ser resolvidos em tempo polinomial.
- Problema do tipo hamiltoniano: requer que todos os vértices do grafo sejam visitados uma única vez.
- Os problemas hamiltonianos têm uma solução de custo elevado e são classificados como NP-difícil.

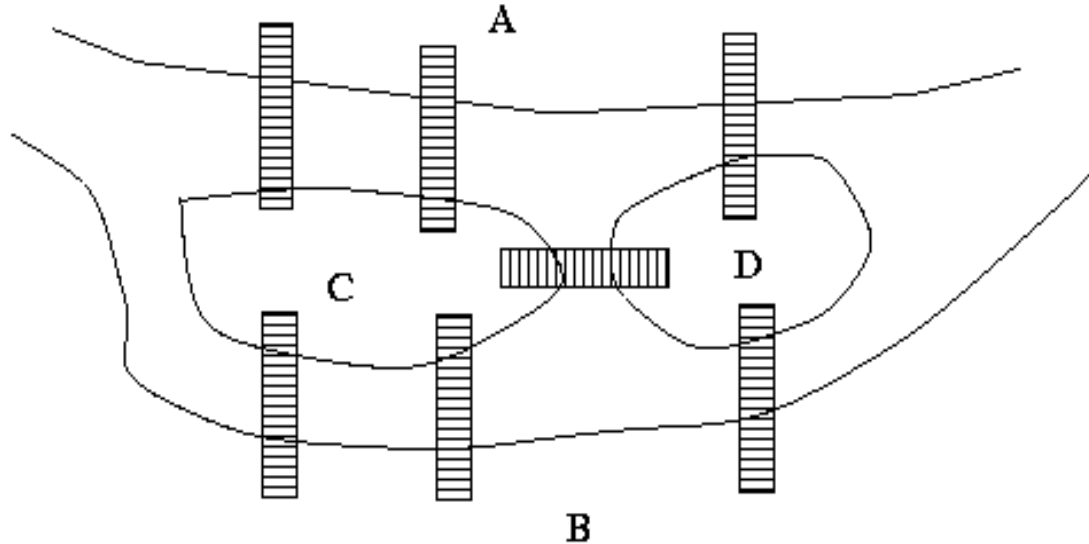
# Grafos eulerianos

- Um percurso euleriano passa por todas as arestas do grafo sem repetição.
- Um ciclo euleriano é um percurso euleriano fechado.
- Um grafo é euleriano quando contém um ciclo euleriano.



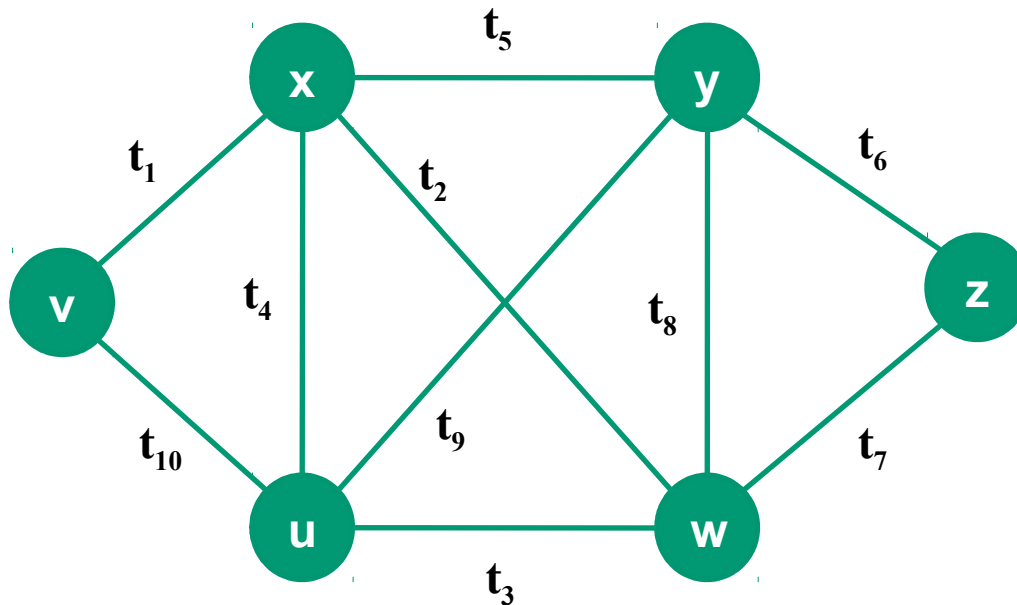
# Grafos eulerianos

- As pontes de Königsberg: é possível fazer um percurso atravessando todas as pontes, sem repetir nenhuma?



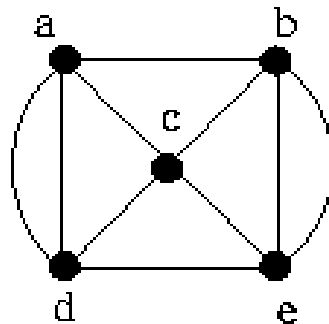
# Grafos eulerianos

- Em 1873, Hierholzer mostrou que um grafo conexo é euleriano se e somente se todos os seus vértices têm grau par.

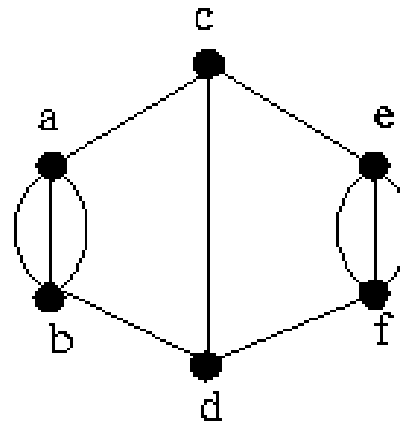


# Grafos eulerianos

- Um grafo tem um percurso euleriano aberto se e somente se ele tem exatamente dois vértices de grau ímpar. Também chamado de grafo semi-euleriano.
- O uso do termo euleriano é idêntico para dígrafos, exceto que os percursos são direcionados.



(a)

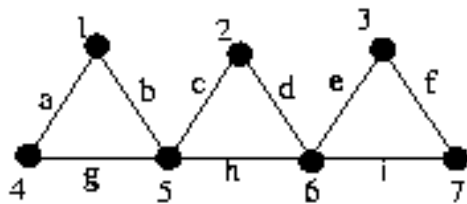


(b)

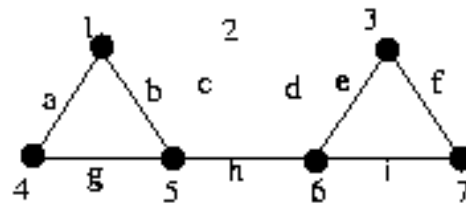


# Grafos eulerianos

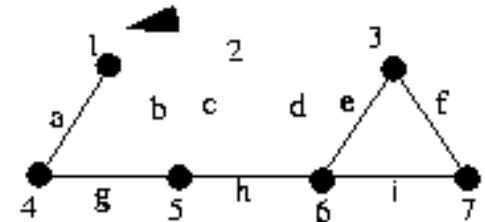
- **Algoritmo de Fleury:** constrói um ciclo euleriano em um grafo euleriano.
- Comece em qualquer vértice  $u$  e percorra as arestas de forma aleatória, seguindo sempre as seguintes regras:
  - I – apague as arestas depois de passar por elas;
  - II – se aparecer algum vértice isolado, apague-o também; e
  - III – passe por uma ponte somente se não houver outra alternativa.



(a)



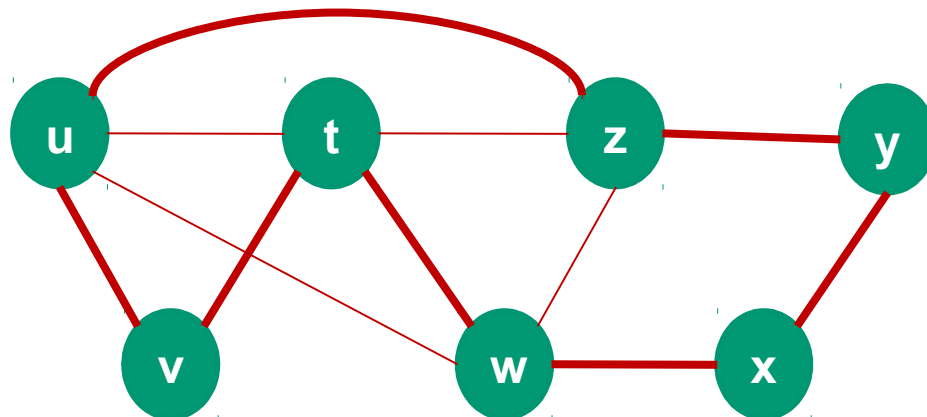
(b)



(c)

# Grafos hamiltonianos

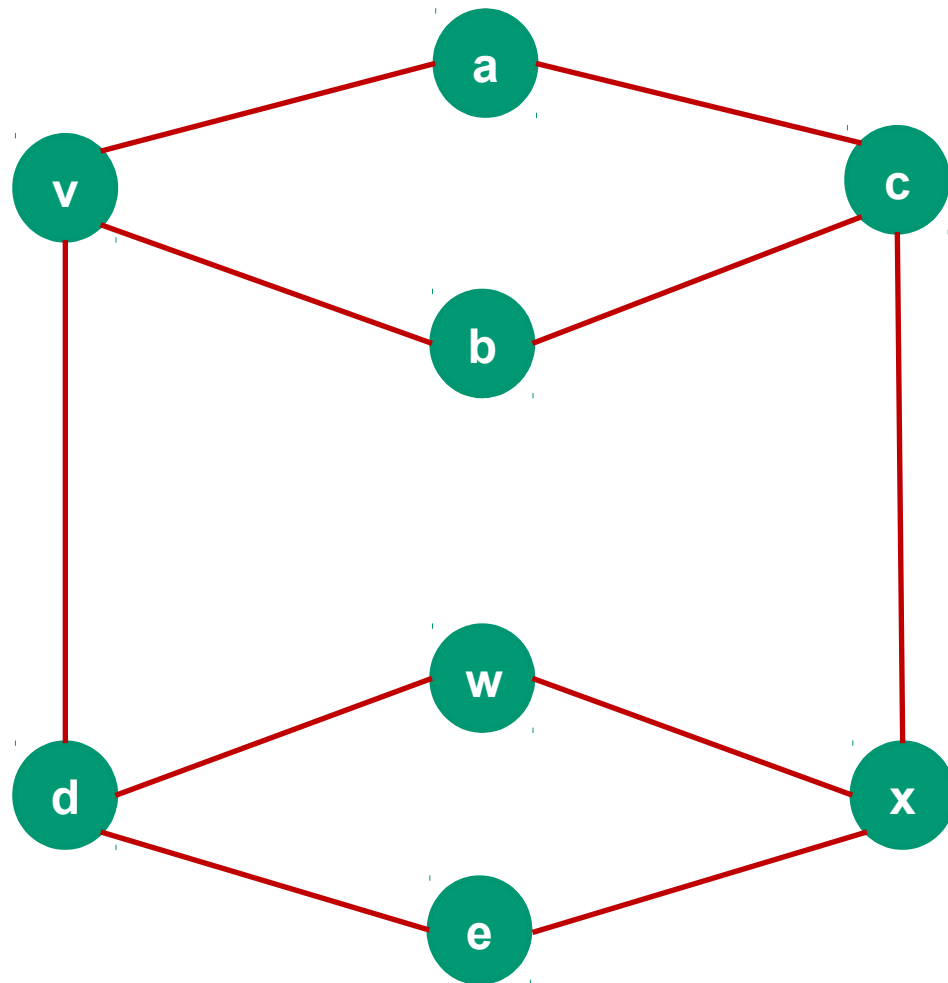
- Um percurso hamiltoniano em um grafo **G** é um caminho simples que contém todos os vértices de **G**.
- Um ciclo hamiltoniano é um percurso hamiltoniano fechado.
- Um grafo é hamiltoniano quando tem um ciclo hamiltoniano.



# Grafos hamiltonianos

- Não existe um algoritmo que funcione para qualquer grafo.
- Há condições necessárias para um grafo ser hamiltoniano, mas não suficientes.
- Exemplo: Todo grafo hamiltoniano é biconexo, pois existem dois caminhos disjuntos entre cada par de vértices.
- Contudo, a recíproca não é verdadeira!

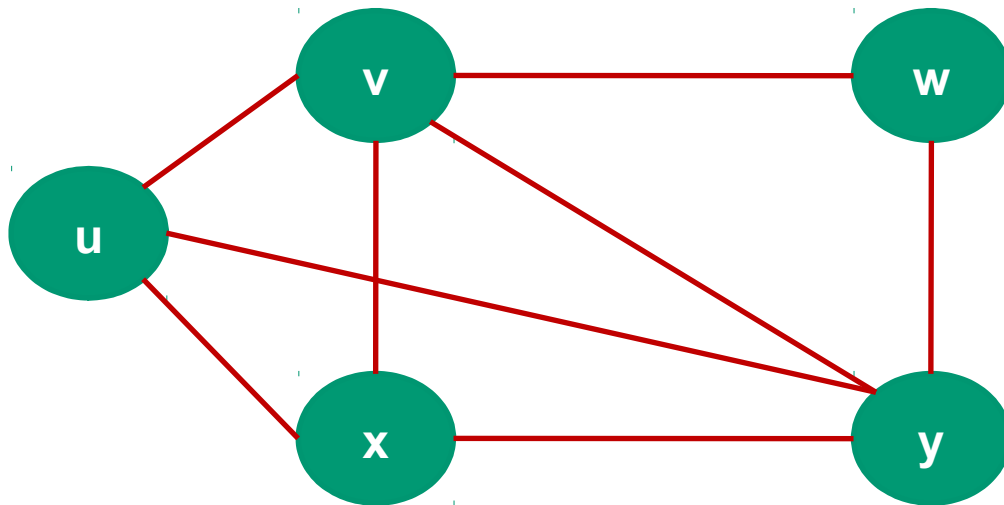
# Grafo biconexo não hamiltoniano



# Grafos hamiltonianos

- Condição de Ore (1960): suficiente, mas não necessária.

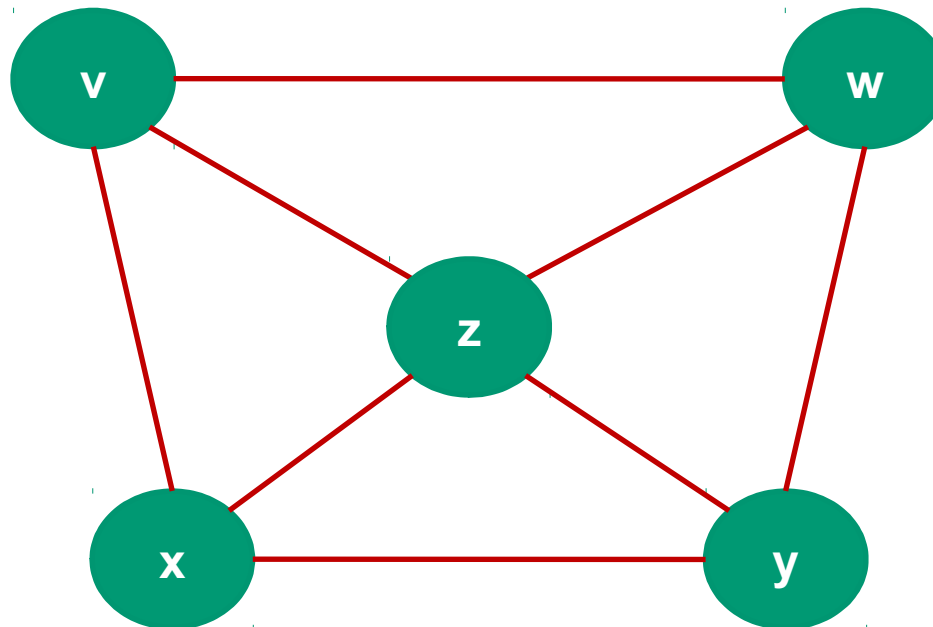
“Seja **G** um grafo simples de **n** vértices, onde **n**  $\geq 3$ , tal que **deg(x) + deg(y)  $\geq n$**  para cada par de vértices não adjacentes **x** e **y**. Então **G** é hamiltoniano.”



# Grafos hamiltonianos

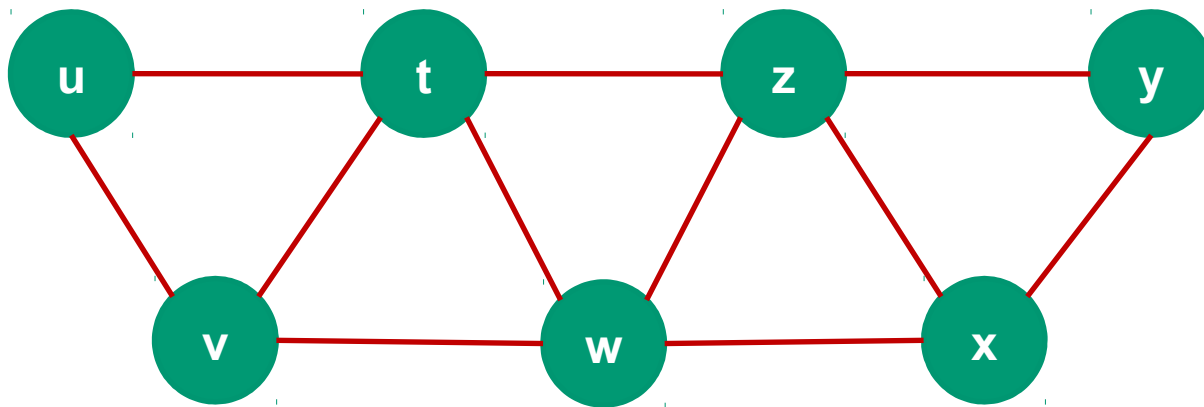
- Condição de Dirac (1952): suficiente, mas não necessária.

“Seja **G** um grafo simples com **n** vértices, onde  **$n \geq 3$** , tal que  **$\deg(v) \geq n/2$**  para cada vértice **v**. Então **G** é hamiltoniano.”



# Exercício

- Use a Condição de Ore para provar que o grafo é hamiltoniano.



# Exercício

- Identifique se o grafo abaixo é ou não hamiltoniano.

