Temă Bazele Electrotehnicii

_

Văideanu Renata - Georgia 312 CD

Facultatea de Automatica și Calculatoare
Universitatea Politehnica din București
renatageorgia23@yahoo.com
Mai 2022

Cuprins

1. Generarea unui circuit	3
1.1. Generarea topologiei	3
1.2 Generarea grafului de curenți	
1.3 Generarea grafului de tensiuni	
1.4 Bilanțul de puteri	6
1.5 Plasarea elementelor pe laturi	6
2. Analiza eficienței metodelor sistematice	7
2.1 Determinarea celei mai eficiente metode de rezolvare	
2.2 Selecția unui arbore normal	7
2.3 Selecția nodurilor de referință și puterea curenților	
3. Generator echivalent de tensiune	10
3.1 Alegerea rezistorului	10
3.2 Determinarea tensiunii electromotoare echivalente	10
3.3 Determinarea circuitului echivalent	12
3.4 Reprezentarea grafică a caracteristicilor generatorului echivalent și a rezistorului liniar	12
3.5 Dioda semiconductoare	13
4. Surse comandate	15
5. Rezolvare circuit de c.a.	16
5.1 Adăugarea bobinei L1 și a condensatorului C1	16
5.2 Trecerea în complex	16
5.3 Găsirea celei mai eficiente metode de rezolvare	17
5.4 Selecția unui arbore normal	17
5.5 Determinarea grafului de curenți și tensiuni	18
5.6 Bilanțul puterilor	19
6 Ribliografia	20

1. Generarea unui circuit

În cadrul acestui subpunct, voi genera un circuit electric liniar rezistiv, fără surse comandate, cu cel puțin o sursă de tensiune și cel puțin o sursă de curent. Topologia circuitului trebuie aleasă astfel încât graful circuitului să aibă cel puțin 4 ochiuri.

1.1. Generarea topologiei

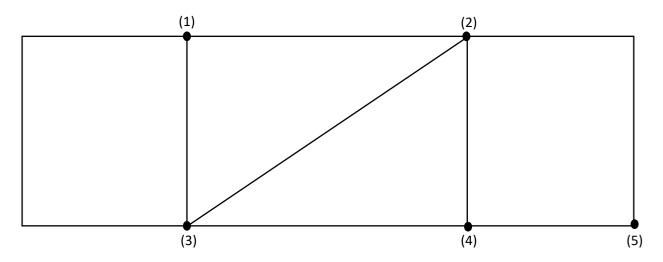


Fig 1: Alegerea graficului de noduri

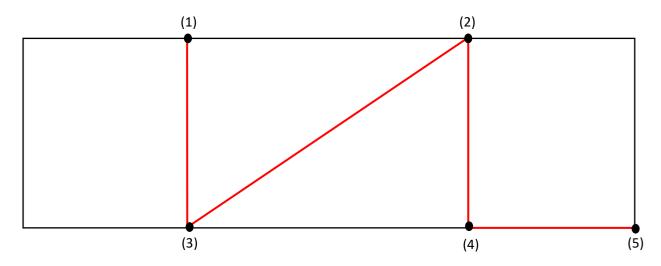
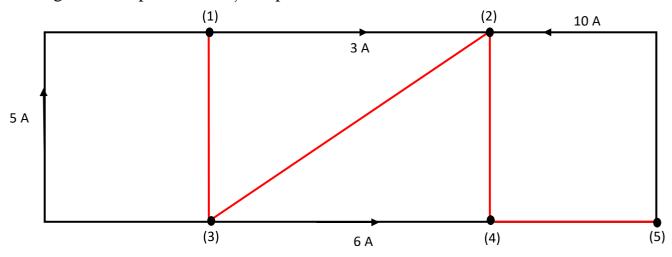


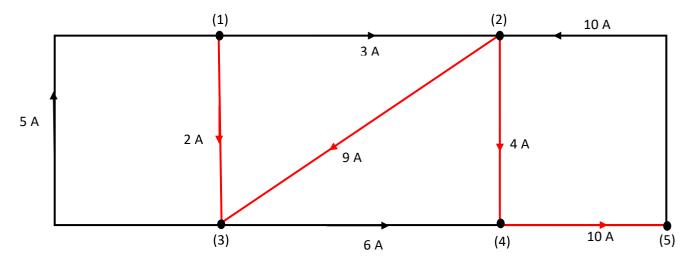
Fig 2: Alegerea arborelui

1.2 Generarea grafului de curenți

Alegem valori pentru curenții de pe coarde:

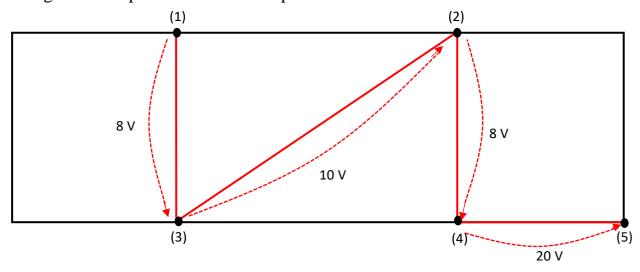


Aplicăm Legea lui Kirchhoff pentru curenți, și determinăm valorile curenților de pe coarde:

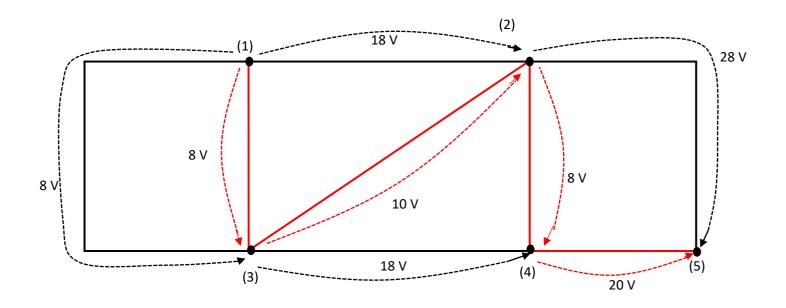


1.3 Generarea grafului de tensiuni

Alegem valori pentru tensiunile de pe ramuri:

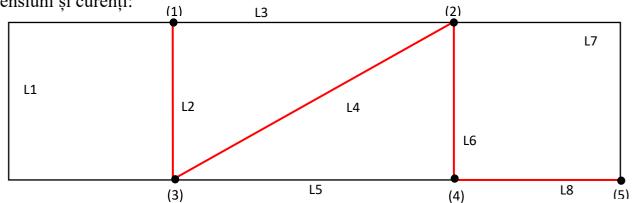


Aplicăm Legea lui Kirchhoff pentru tensiuni, și determinăm valorile curenților de pe ramuri:



1.4 Bilanțul de puteri

Verificăm Teorema lui Tellegen, care validează corectitudinea completării grafurilor de tensiuni și curenți:

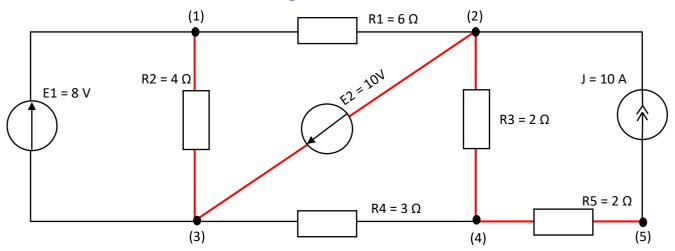


Regula de la generatoare	Regula de la receptoare
$L1 \rightarrow 40 \text{ W}$	L2 → 16 W
L4 → 90 W	L3 → 54 W
L7 → 280 W	L5 →108 W
	L6 → 32 W
	$L8 \rightarrow 200 \text{ W}$
410 W	410 W

$$Pc = \sum R * I^2 = 16 + 54 + 108 + 32 + 200 = 410 \text{ W}$$

$$Pg = \sum E*I + \sum U*J \ = 40 + 90 + 280 = 410 \ W$$

1.5 Plasarea elementelor pe laturi



S-au ales arbitrar elementele de pe laturi, iar cu ajutorul grafurilor de curenți și de tensiuni, se calculează valorile rezistențelor.

2. Analiza eficienței metodelor sistematice

N = 5

L = 8

2.1 Determinarea celei mai eficiente metode de rezolvare

Pornind de la numărul de la laturi L, numărul de noduri N, numărul de SIC-uri n_{SIC} și numărul de SIT-uri n_{SIT}, calculăm cea mai eficienta metoda de rezolvare a sistemului.

 $n_{SIC} = 1$

 $n_{SIT} = 2$

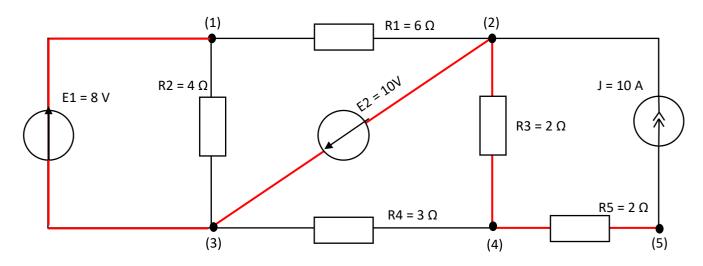
	sicsii -
Metodă	Număr de ecuații
Kirchhoff clasic	2*L = 16
Kirchhoff în curenți	L - N + 1 = 4
Kirchhoff în tensiuni	N-1=4
Curenți de coarde (curenți de bucle / curenți ciclici)	$L - N + 1 - n_{SIC} = 3$
Tensiuni în ramuri (potențiale ale nodurilor	$N-1 - n_{SIT} = 2$

În concluzie, folosirea metodei tensiunii în ramuri (potențiale ale nodurilor daca SIT formează un subgraf conex) este cea mai eficienta și cea mai ușor de folosit.

2.2 Selecția unui arbore normal

dacă SIT formează un subgraf conex)

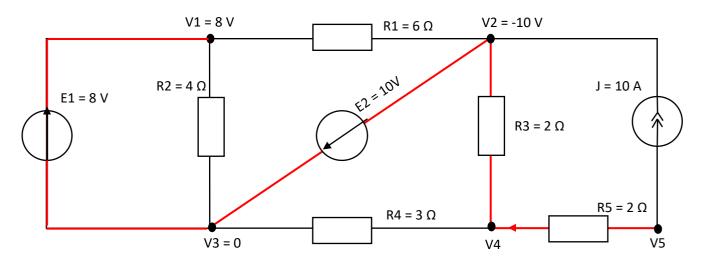
Selectam un arbore care să conțină numai SIT-uri, fără SIC-uri.



2.3 Selecția nodurilor de referință și puterea curenților

Se alege nodul cu valoare de masa (în acest caz V3) și apoi se află potențialele nodurilor care se pot afla cel mai ușor, cu ajutorul SIT-urilor.

Alegem sensul curenților pe laturi pentru a ne ajuta la calculul potențialelor în nodurile care au mai rămas.



În continuare, folosind Kirchhoff I pentru curenți vom afla valoarea potențialelor în nodurile 4 și 5:

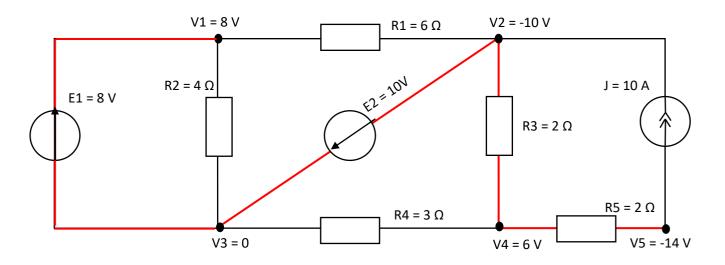
$$\begin{cases} \frac{V4 - V2}{2} + \frac{V4}{3} - \frac{V4 - V5}{2} = 0\\ \frac{V5 - V4}{2} + 10 = 0 \end{cases}$$

Din a doua relație rezulta la $\frac{V4 - V5}{2} = 10$ și după ce înlocuim în prima relație, pe care o înmulțim cu 6 pentru a scapă de numitor, obținem:

$$5 * V4 = 30 \Rightarrow V4 = 6V$$

$$\frac{V4 - V5}{2} = 10 \implies 6 - V5 = 20 \implies V5 = -14 V$$

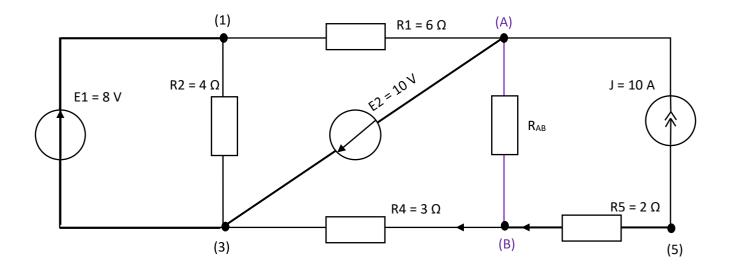
În cele din urmă vom avea arborele:



3. Generator echivalent de tensiune

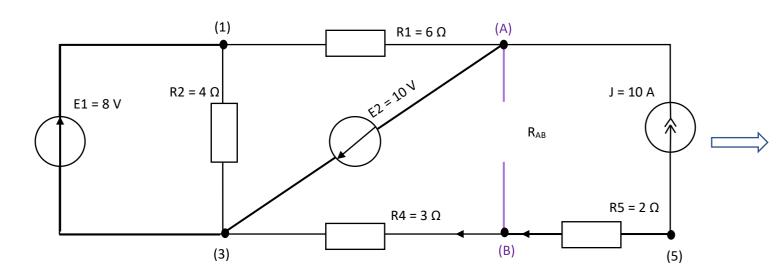
3.1 Alegerea rezistorului

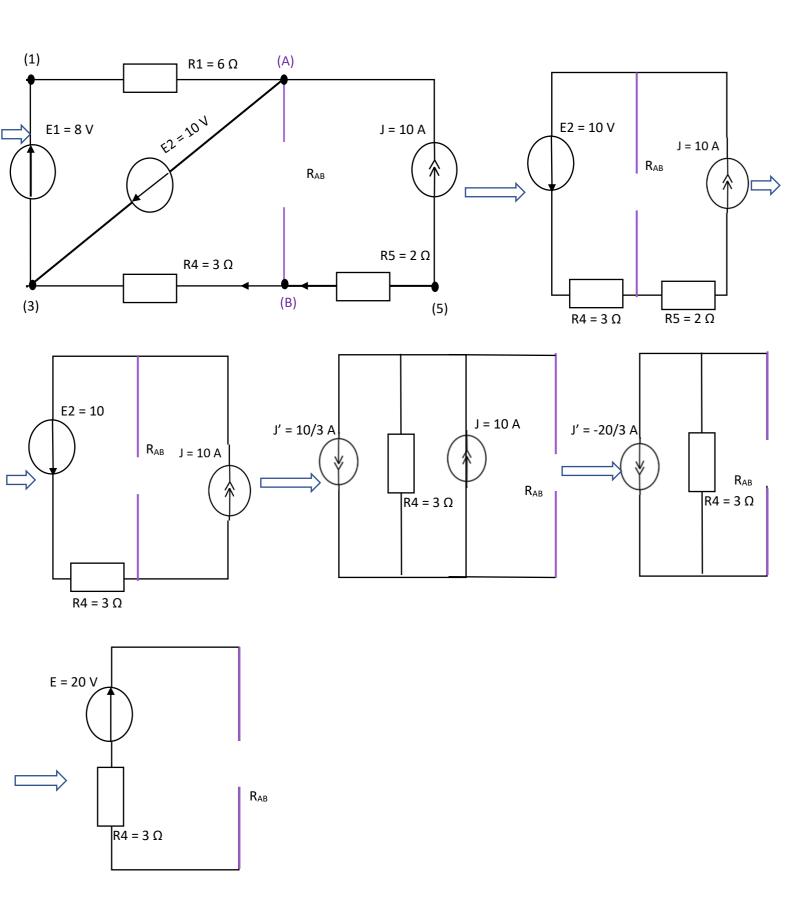
Calculam circuitul echivalent de la bornele rezistorului R_{AB}.

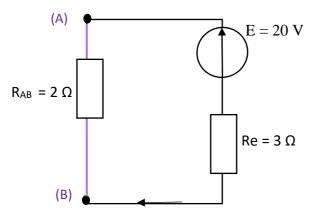


3.2 Determinarea tensiunii electromotoare echivalente

Pentru a calcula tensiunea electromotoare echivalentă este nevoie de aflarea tensiunii în gol la bornele A - B. \rightarrow E_e = U_{AB0}



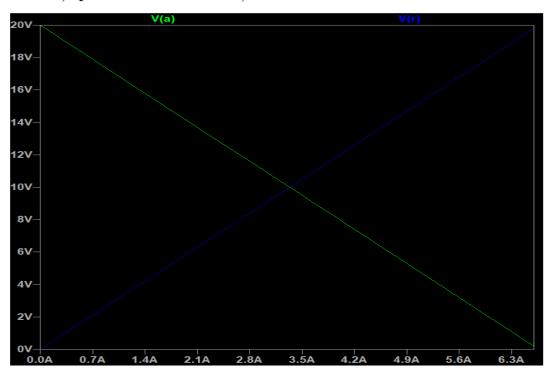




3.3 Determinarea circuitului echivalent

3.4 Reprezentarea grafică a caracteristicilor generatorului echivalent și a rezistorului liniar

Reprezentăm grafic caracteristica rezistorului liniar și caracteristica generatorului echivalent cu restul circuitului în care acesta este conectat și punem în evidență punctul static de funcționare:

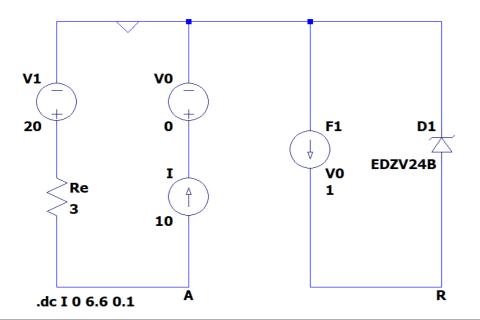


Cu ajutorul LTspice am construit circuitul rezultat la subpunctul anterior și am reprezentat grafic tensiunea prin doua puncte de pe circuit. Punctul static de funcționare este reprezentat mai jos:

Cursor	1 V(a)		
Horz:	3.3254499A	Vert:	10.023651V

3.5 Dioda semiconductoare

Rezistorul va fi înlocuit cu o diodă de tip EDZV24B, aceasta fiind de tip Zener. În rezolvarea acestei cerințe ar putea fi folosit orice alt tip de diodă.



Polarizarea directă a bobinei semiconductoare este reprezentată în circuitul de mai jos (Figura 1), iar astfel se obține graficul (Figura 2) în care punctul static de funcționare are coordonatele din Figura 3.

Figura 1

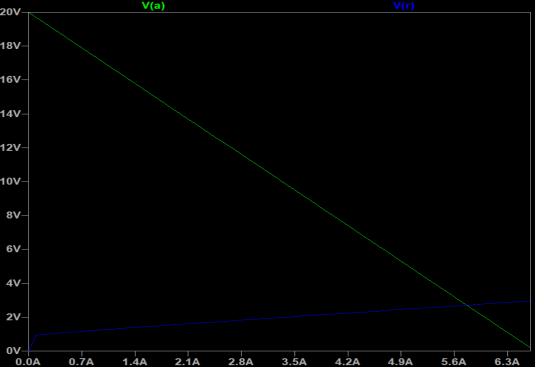


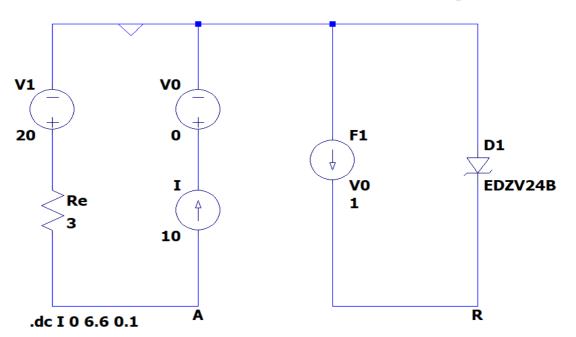
Figura 2

Cursor 1				
04.00. 1	V(a)			
Horz:	5.7770171A	Vert:	2.6689486V	

Figura 3

Pg. 13

Polarizarea inversă a bobinei semiconductoare, reprezentată în circuitul de mai jos



(Figura 1), iar astfel se obține graficul (Figura 2) în care punctul static de funcționare are coordonatele din Figura 3.

Figura 1

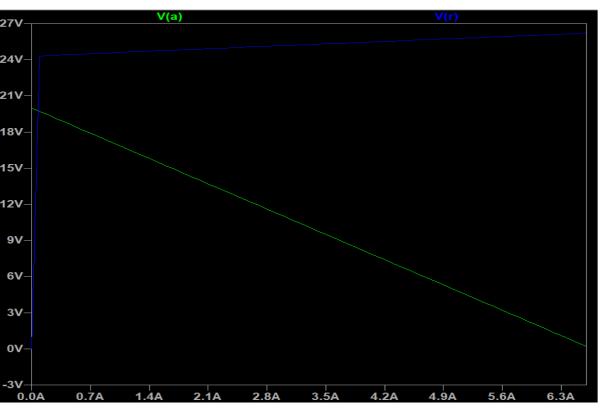


Figura 2

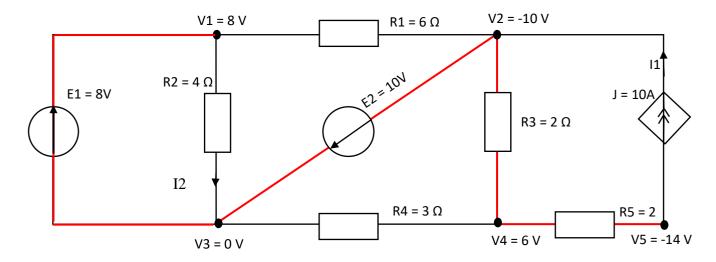
Curso	r 1 V(a)		
Horz:	80.684597mA	Vert:	19.757947V

Figura 3

4. Surse comandate

Plecând de la graful de curenți, transform din SIC în SICI, cu dependența $I1 = \beta*I2$, fiind comandata în curentul care trece prin R5.

I2 = 2 A I1 = 10 A
I1 =
$$\beta * I2 \Rightarrow 10 = \beta * 2 \Rightarrow \beta = 5$$



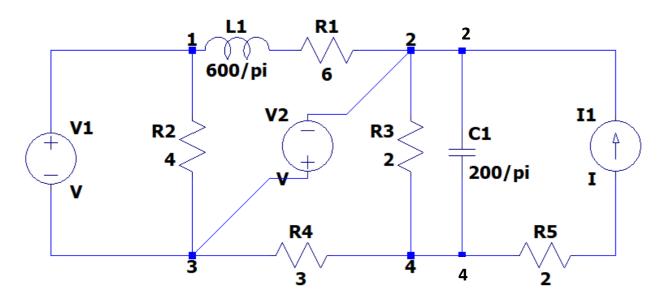
Alegem intensitatea prin R2, deoarece se poate calcula direct din graf, astfel sistemul fiind compatibil determinat. În cazul în care am fi ales intensitatea care trece prin R5, am fi ajuns la relația $\frac{V5-V4}{2}+\beta*\frac{V5-V4}{2}=0$, unde pentru cazul $\beta=-1$ avem o infinitate de soluții, sistemul fiind compatibil nedeterminat.

Programele în Octave se găsesc în fișierul încărcat pe platforma Moodle. În Algoritm1 mă folosesc de o matrice în care am, în ordine, pe linii: valorile intensităților, ale tensiunilor, ale SIT-urilor, ale SIC-urilor și ale rezistențelor. Pe linia tensiunilor, în cazul în care tensiunea este opusa intensității, am notat tensiunea cu (-1)*E. Calculez pe fiecare coloana din matrice (latura din circuitul meu) Pc și Pg.

În Algoritm2 rezolv ecuația A*X = b folosind inversa matricei A pentru a afla coeficienții unui sistem de inecuații. Folosesc acest algoritm pentru a afla mai repede vectorul X.

5. Rezolvare circuit de c.a.

5.1 Adăugarea bobinei L1 și a condensatorului C1



$$L = \frac{600}{\pi} \text{ mH}$$
 $C = \frac{200}{\pi} \mu F$ $F = 100 \text{ Hz} \Rightarrow \omega = 200 \pi \text{ rad/s}$

$$e1(t) = 4 * \sin(\omega * t + \pi)$$

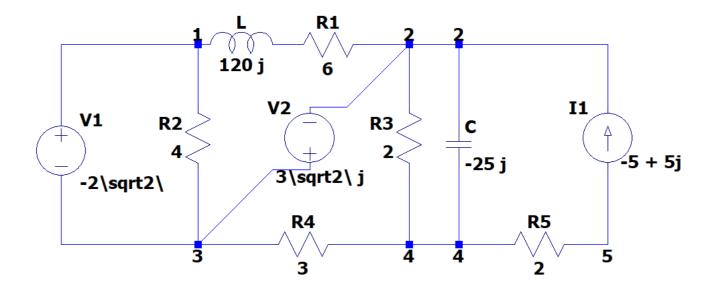
$$e2(t) = 6 * \sin(\omega * t + \frac{\pi}{2})$$

$$j1(t) = 10 * \sin(\omega * t + \frac{3\pi}{4})$$

5.2 Trecerea în complex

E1 =
$$\frac{4}{\sqrt{2}} e^{j\pi} = \frac{4}{\sqrt{2}} (\cos \pi + j \sin \pi) = -2\sqrt{2}$$

E2 = $\frac{6}{\sqrt{2}} e^{j\frac{\pi}{2}} = \frac{6}{\sqrt{2}} (\cos \frac{\pi}{2} + j \sin \frac{\pi}{2}) = 3\sqrt{2} j$
J1 = $\frac{10}{\sqrt{2}} e^{j\frac{3\pi}{4}} = \frac{10}{\sqrt{2}} (\cos \frac{3\pi}{4} + j \sin \frac{3\pi}{4}) = 5\sqrt{2} (\frac{-\sqrt{2}}{2} + j\frac{\sqrt{2}}{2}) = -5 + 5j$
 $ZR = R$ $ZL = j\omega L = 120 j$ $ZC = \frac{1}{\omega Cj} = -25 j$



5.3 Găsirea celei mai eficiente metode de rezolvare

$$L=9 \hspace{1cm} n_{SIC}=1 \hspace{1cm} n_{SIT}=2$$

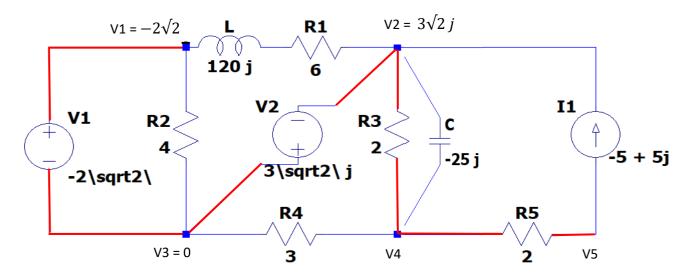
Reluând raționamentul de la punctul 2, rezolv circuitul.

$$N - 1 - n_{SIT} = 2$$

În concluzie, folosirea metodei tensiunii în ramuri (potențiale ale nodurilor daca SIT formează un subgraf conex) este cea mai eficienta și cea mai ușor de folosit.

5.4 Selecția unui arbore normal

Selectam un arbore care să conțină numai SIT-uri, fără SIC-uri.

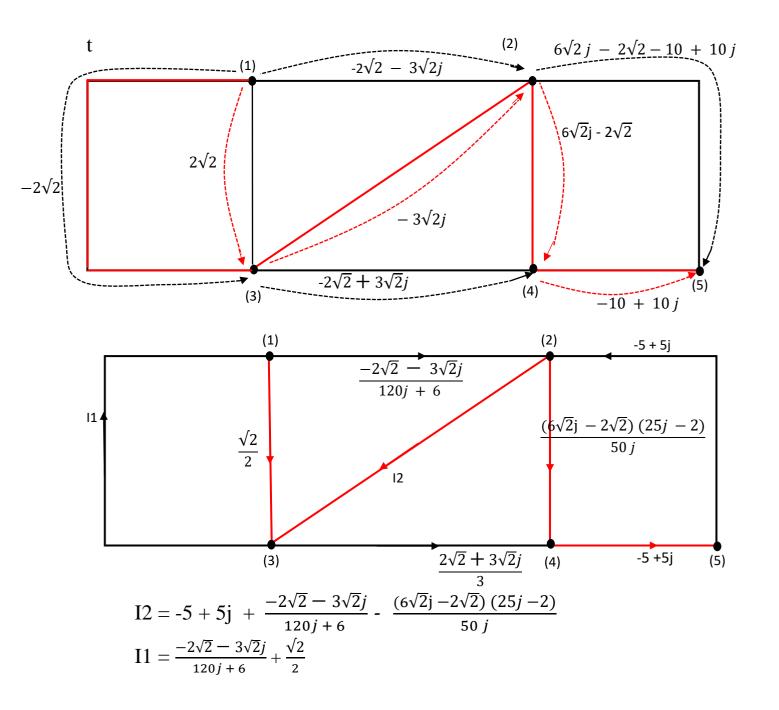


Pg. 17

$$\begin{cases} V3 - V1 + V3 - V2 + \frac{V3 - V4}{3} = 0 \\ \frac{V5 - V4}{2} - 5 + 5j = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2\sqrt{2} - 3\sqrt{2}j - \frac{V4}{3} = 0 \\ \frac{V5 - V4}{2} - 5 + 5j = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow V4 = 2\sqrt{2} - 3\sqrt{2}j \Rightarrow V5 = 2\sqrt{2} - 3\sqrt{2}j + 10 - 10j$$

5.5 Determinarea grafului de curenți și tensiuni



5.6 Bilanțul puterilor

```
function [Pc Pg] = Algoritm(M)
  [m n] = size(M);
  Pc = 0;
  Pg = 0;

for j = 1:n
    Pc = Pc + M(5,j) * M(1,j) * M(1,j);
    Pg = Pg + M(3, j) * M (1, j) - M(4, j) * M(2, j);
endfor
```

endfunction

Mai sus am reluat funcția de la punctul 4 și am schimbat numele acesteia. În matricea M vor fi de aceasta dată valorile în complex a intensităților, tensiunilor, valorile SIT-urilor, a SIC-urilor și a rezistențelor. Programul în Octave va face mult mai repede înmulțirile cu numere complexe. Am adaptat calculele la problema mea și am calculat doar Pc și Pg pentru consumatoarele sau generatoarele care aveau valori diferite de 0.

6. Bibliografia

- 1) Circuite electrice Seminar Gabriela Ciuprina, Daniel Ioan Mihai Popescu, Sorin Lup, Ruxandra Barbulescu, Moodle UPB, February 23, 2021.
- 2) Gabriela Ciuprina Template pentru redactarea rapoartelor in LaTeX (v5).