# EXERCÍCIO-PROGRAMA 3: POLÍTICAS DE ALOCAÇÃO

## SISTEMAS OPERACIONAIS — MAC0422

RENATO LUI GEH NUSP: 8536030 GUILHERME FREIRE NUSP: 7557373

# 1. Introdução

O EP foi feito em um Minix 3.1.2a simulado pela VM VirtualBox. Os arquivos fonte estão localizados em /usr/local/.

Os arquivos modificados foram:

- /usr/local/include/unistd.h
- /usr/local/include/callnr.h
- /usr/local/src/include/unistd.h
- /usr/local/src/include/callnr.h
- /usr/local/src/lib/posix/Makefile.in
- /usr/local/src/servers/fs/misc.c
- /usr/local/src/servers/fs/proto.h
- /usr/local/src/servers/fs/table.c
- /usr/local/src/servers/pm/alloc.c
- /usr/local/src/servers/pm/proto.h
- /usr/local/src/servers/pm/table.c

As versões modificadas estão em /usr/local/, assim como os arquivos não modificados. Deste jeito, pode-se rodar /usr/local/src/tools/Makefile sem alterar o código original. Três arquivos foram adicionados:

• /usr/local/src/lib/posix/\_alloc\_algorithm.c

Quando os blocos de código transcritos neste relatório não forem muito grandes, vamos indicar as modificações feitas. Um símbolo - no início da linha indica a linha original no Minix. Um símbolo + no início da linha indica a nova linha adaptada para o EP. Uma linha vazia com o símbolo - indica que no código original a linha não existia. Analogamente, + em uma linha vazia indica que deletamos a linha

Date: 3 de novembro de 2016.

1

original. Um # indica um comentário no código, ou seja, a linha indicada por este símbolo não existe no arquivo original.

## 2. Alterando a política

Foram adicionadas as macros

Adiciona-se a macro que define a chamada de sistema em include/minix/callnr.h:

```
-
|+ #define ALLOC_ALGORITHM 58
```

No arquivo lib/posix/\_alloc\_algorithm.c implementamos a função que passa a mensagem para os servidores:

```
#include <lib.h>
#define alloc_algorithm _alloc_algorithm
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>

PUBLIC void alloc_algorithm(_policy)
int _policy;
{
    message m;
    m.m1_i1 = _policy;
    return _syscall(MM, ALLOC_ALGORITHM, &m);
}
```

Note como o argumento \_policy é mandado como mensagem para \_syscall. Usaremos esta mensagem quando formos implementar a função nos servidores. Em seguida, adicionamos a nova função à tabela dos servidores (pm e fs).

```
- no_sys, /* 58 = unused */
+ do_alloc_algorithm, /* 58 = ALLOC_ALGORITHM */
```

E adicionamos o protótipo da função em proto.h.

```
- 
|+ _PROTOTYPE(int do_alloc_algorithm, (int policy));
```

E em seguida implementamos a nova chamada de sistema em pm/alloc.c.

Linha 5 refere-se a mensagem que mandamos por lib/posix/\_alloc\_algorithm.c. Verificamos se a política enviada não é uma política válida. Se tal erro ocorre, retornamos EINVAL, que é o sinal de argumento inválido. Senão, atualizamos uma variável global alloc\_policy com o novo valor.

A função de usuário para mudar a política é dado por change\_allocation\_policy .c em /root.

```
#include <stdio.h>
   #include <unistd.h>
   #include <string.h>
   int main(int argc, char *args[]) {
     int pol;
      char *str;
7
      if (argc != 2) {
9
        printf("\Usage:\\n %s policy\\nArguments:\\n''
10
                policy - Indicates which policy to use: \n''
11
                  first_fit, worst_fit, best_fit, random_fit\n'', args[0]);
12
13
        return 1;
14
15
      str = args[1];
16
     if (!strcmp(str, ``first_fit'')) {
17
        pol = FIRST_FIT;
18
     } else if (!strcmp(str, ``worst_fit'')) {
19
        pol = WORST_FIT;
20
```

```
4
      } else if (!strcmp(str, ``best_fit'')) {
21
        pol = BEST_FIT;
22
      } else if (!strcmp(str, ``random_fit'')) {
        pol = RANDOM_FIT;
24
25
      } else {
        puts(``Argument invalid.'');
26
        return 2;
27
28
29
      alloc_algorithm(pol);
30
31
      return 0;
32
    }
33
```

Esta função apenas faz a comparação de strings para descobrir qual política o usuário deseja atualizar o sistema com. Em seguida, chama a função alloc\_algorithm que acabamos de descrever.

# 3. Políticas de alocação

Nesta seção descreveremos como foram feitas as diferentes políticas. O Minix já implementa FIRST\_FIT em servers/pm/alloc.c na função alloc\_mem. Esta implementação serviu de base para as outras implementações.

# 3.1. Worst fit

```
prev_ptr = hole_head;
   hp = hole_head->h_next;
    cand_prev_ptr = NIL_HOLE;
    candidate = hole_head;
6
    candidate_flag = 0;
    if (candidate->h_len >= clicks)
      candidate_flag = 1;
9
10
    while (hp != NIL_HOLE && hp->h_base < swap_base) {</pre>
11
      if (hp->h_len > candidate->h_len && hp->h_len >= clicks) {
12
        cand_prev_ptr = prev_ptr;
13
        candidate = hp;
14
        candidate_flag = 1;
15
16
      prev_ptr = hp;
17
      hp = hp->h_next;
18
19
20
```

```
if (candidate_flag) {
21
      old_base = candidate->h_base;
22
      candidate->h_base += clicks;
      candidate->h_len -= clicks;
24
25
      if(candidate->h_base > high_watermark)
26
        high_watermark = candidate->h_base;
27
28
      if (candidate->h_len == 0)
29
        del_slot(cand_prev_ptr, candidate);
30
31
      return(old_base);
32
    }
33
```

Nesta política, escolhemos o buraco de memória que seja maior para adicionarmos o novo processo. Na linha 4-6 definimos o ponteiro para o buraco anterior ao candidato, o ponteiro para o candidato e uma flag para definir se achamos um possível candidato. As linhas 8-9 apenas verificam se a própria cabeça da lista é um possível candidato. Em seguida, iteramos pela lista. Se o tamanho do buraco for o suficiente para a memória do processo (clicks) e o tamanho de tal buraco excede o do nosso atual candidato, então atualizamos o candidato. Linha 21 ocorre quando já escolhemos um candidato. Se tal candidato for exatamente o tamanho da memória necessária (linha 29), então deletamos o buraco. Atualizamos o buraco candidato e retornamos o local de memória a ser usado. Caso a linha 21 retorne falso, então tentaremos fazer o swap da memória. Se mesmo assim não for possível, então retornaremos NO\_MEM, que indica que não há memória suficiente.

#### 3.2. Best fit

```
prev_ptr = hole_head;
   hp = hole_head->h_next;
4
   cand_prev_ptr = NIL_HOLE;
   candidate = hole_head;
5
   candidate_flag = 0;
6
8
   if (candidate->h_len >= clicks)
      candidate_flag = 1;
9
10
   while (hp != NIL_HOLE && hp->h_base < swap_base) {
11
      if (!candidate_flag && hp->h_len >= clicks) {
12
        cand_prev_ptr = prev_ptr;
13
        candidate = hp;
14
15
        candidate_flag = 1;
16
      if (hp->h_len < candidate->h_len && hp->h_len >= clicks) {
17
        cand_prev_ptr = prev_ptr;
18
```

```
6
        candidate = hp;
19
        candidate_flag = 1;
20
21
      prev_ptr = hp;
22
23
      hp = hp->h_next;
    }
24
25
    if (candidate_flag) {
26
      old_base = candidate->h_base;
27
      candidate->h_base += clicks;
28
      candidate->h_len -= clicks;
29
30
      if(candidate->h_base > high_watermark)
31
        high_watermark = candidate->h_base;
32
33
      if (candidate->h_len == 0)
34
        del_slot(cand_prev_ptr, candidate);
35
36
      return(old_base);
37
    }
38
```

Na política best fit, queremos achar o buraco que tenha o menor possível tamanho e ainda seja suficiente para manter a memória do processo. Assim como em worst fit, temos um candidato que indica qual o buraco a ser modificado (ou potencialmente removido). A única diferença entre worst fit e best fit é a condição na qual escolhemos o candidato. Note que a linha 17 escolhe um buraco que tenha o menor possível tamanho mas que ainda seja maior ou igual a clicks. Assim como em worst fit, após acharmos o melhor candidato, atualizamos o buraco (potencialmente removendo se o tamanho foi exatamente igual ao do requisitado) e em seguida retornamos o local da memória.

## 3.3. Random fit

```
hp = hole_head;
1
   possible_candidates = 0;
3
4
    while (hp != NIL_HOLE && hp->h_base < swap_base) {
5
      if (hp->h_len >= clicks) {
6
        possible_candidates++;
7
8
9
      hp = hp->h_next;
10
11
   prev_ptr = NIL_HOLE;
12
   hp = hole_head;
13
14
```

```
if (possible_candidates > 0) {
      selected = (random() \% possible_candidates) + 1;
16
17
      while (hp != NIL_HOLE && hp->h_base < swap_base) {
18
        if (hp->h_len >= clicks) {
19
          i++;
20
          if (i == selected) {
21
            old_base = hp->h_base;
22
            hp->h_base += clicks;
23
            hp->h_len -= clicks;
^{24}
25
             if(hp->h_base > high_watermark)
26
              high_watermark = hp->h_base;
27
             if (hp->h_len == 0) del_slot(prev_ptr, hp);
29
30
            return(old_base);
31
          }
32
        }
33
        prev_ptr = hp;
34
        hp = hp->h_next;
35
36
    }
37
```

Em random fit, queremos um buraco aleatória que possa conter a memória do processo. Para isso, contamos o número de candidatos possíveis (possible\_candidates) e em seguida escolhemos algum que esteja neste intervalo. Caso não hajam candidatos possíveis, retornamos sem memória.

### 4. MEMSTAT

O arquivo memstat.c em /root imprime a média, mediana e desvio padrão dos buracos a cada segundo.

```
/*getsysinfo(MM, SI_MEM_ALLOC, &store);*/
void getsysinfo(int who, int what, void *where) {
   message m;
   m.m1_i1 = what;
   m.m1_p1 = where;
   _syscall(who, GETSYSINFO, &m);
}
```

Para recuperar o estado da lista de buracos, precisamos chamar uma chamada de sistema chamada getsysinfo. Como esta chamada de sistema não tem função de usuário equivalente, temos de chama-la por meio de uma syscall. Para tanto,

enviamos as duas mensagens what e where, que equivalem a o quê desejamos procurar e onde guardar a mensagem. No caso de memstat, desejamos descobrir a situação de alocação de memória (SI\_MEM\_ALLOC) e iremos guardar tal informação em um struct pm\_mem\_info, que representa uma lista de buracos.

```
int mem_data(struct hole *holes, double *mean, double *median, double *stddev) {
      int n, i, t;
2
      struct hole *it = holes;
      int *ord_chks;
      *mean = *median = *stddev = 0;
      n = 0;
      for (i = 0; i < NR_HOLES; ++i)
        if (holes[i].h_base && holes[i].h_len) {
          int bytes;
          bytes = holes[i].h_len << CLICK_SHIFT;</pre>
10
          *mean += bytes/1024.;
11
12
          ++n;
13
        }
      if (n == 0) {
14
        *median = *stddev = 0;
15
        return n;
16
17
      *mean /= (double) n;
      ord_chks = (int*) malloc(n*sizeof(int));
19
      for (t = i = 0; i < NR_HOLES; ++i)
20
        if (holes[i].h_base && holes[i].h_len) {
21
          int bytes;
          bytes = holes[i].h_len << CLICK_SHIFT;</pre>
23
          ord_chks[t++] = bytes;
24
        }
25
      t = n/2;
26
      qsort(ord_chks, n, sizeof(int), cmp_func);
27
      *median = ord_chks[t]/1024.;
28
      free(ord_chks);
29
      for (i = 0; i < NR_HOLES; ++i)
30
        if (holes[i].h_base && holes[i].h_len) {
31
          int bytes;
32
          double k;
          bytes = holes[i].h_len << CLICK_SHIFT;</pre>
34
          k = (double) bytes/1024. - *mean;
35
          *stddev += k*k;
36
      *stddev = sqrt(*stddev/n);
38
      return n;
39
    }
40
```

Como os tamanhos dos buracos estão em clicks, precisamos transforma-los em bytes antes. Para isso, usamos CLICK\_SHIFT, que é simplesmente uma constante definida pelo real tamanho do click CLICK\_SIZE. Assim, podemos fazer o shift-left para multiplicar o número real em bytes em cada click pelo número de clicks. Durante a instalação do Minix, foi decidido durante a configuração que CLICK\_SIZE fosse 4096. Assim que fazemos o shift temos o tamanho em bytes. No entanto, como o tamanho em bytes será muito grande, decidimos representar os kilobytes ao invés. Em mem\_data, primeiro computamos a média, contando o número real de buracos na memória. Em seguida, copiamos os tamanhos em um vetor, ordenamos de acordo com uma função crescente cmp\_func e selecionamos a mediana. Ao final, computamos o desvio padrão. Retornamos o número de elementos e guardamos os valores da média, mediana e desvio padrão nos endereços dados.

#### 5. Testes

## 6. Observações importantes quanto a execução do EP

Como usamos um Floppy Controller na nossa VM, a tela inicial irá indicar que não foi encontrado um local de boot. Para resolver isto, pressione F12 e em seguida pressione 1. Isto selecionará o controlador principal (a que possue a imagem do Minix) como local de boot.

Como não mudamos o caminho de boot padrão do Minix, quando a VM for rodada, deve-se dar boot na imagem correta. Por padrão, a VM irá dar boot na imagem padrão original.

É recomendável que se recompile o Minix novamente para garantir que tudo esteja o mais recente possível. Caso não se recompile o Minix, a imagem em /boot/image mais recente é:

```
/boot/image/3.1.2ar44
```

Para rodar a imagem escolhida, basta indicar o caminho. Por exemplo, caso a imagem desejada seja /boot/image/3.1.2ar44, então:

```
# Garanta que esteja na tela de boot.
shutdown
# Indique qual imagem deve ser escolhida.
image=/boot/image/3.1.2ar44
# Faca o boot.
boot
```