



北京大学
PEKING UNIVERSITY

日食月食预测和代码实现

第三组：刘任达
蒋弘杰
盛文哲



实验思路以及理论分析

- 实验思路：通过Python建立一个三维模型，使用四级四阶Runge-Kutta数值模拟，通过地球、月球、太阳球体之间的几何关系进行预测。
- 为什么是Python？

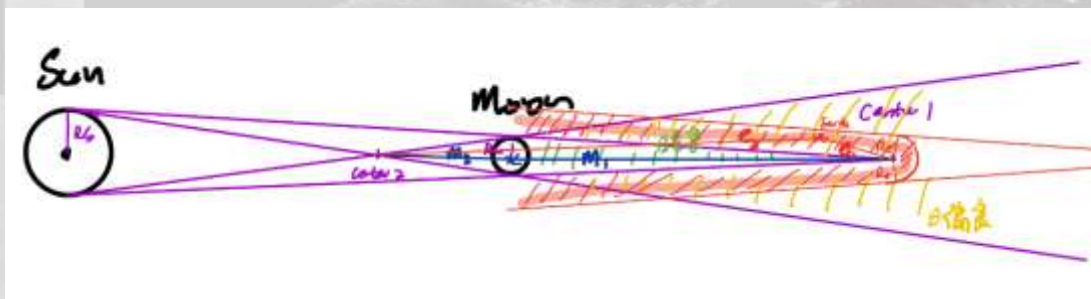
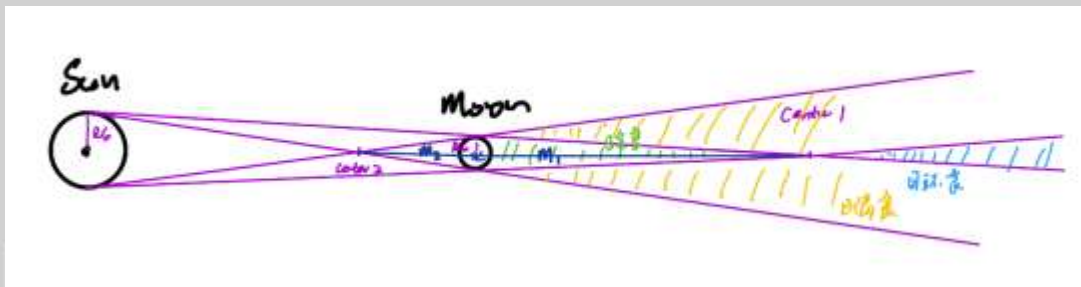
功能	MATLAB	Python
数值计算	强大，专门用于矩阵计算，ode45 等工具方便	强大，SciPy / NumPy 提供各种积分方法
天体力学	没有专门的库，需要手动编写轨道计算	Skyfield、Astropy、SPICE 可直接获取天体位置
符号计算	syms 方便解析求解	SymPy 可用于符号计算
可视化	plot3、meshgrid 直接绘制3D轨迹	matplotlib / plotly 可交互3D可视化
数据获取	需要手动导入数据	Astropy 直接获取 NASA JPL 数据
模拟效率	快速，适合小型仿真	结合 Numba / Cython 可加速计算
开源/价格	付费，闭源	免费，开源，社区支持强
学习曲线	语法直观，适合工程师	更灵活，适合科研计算

另一个原因：因为组员都对Python更加熟悉，且编程上更加容易

一开始我有担心Python不如专业性更强的MATLAB精度更好，但是事实证明只要步长够低就都OK

实验思路以及理论分析

- 理论分析：怎样算日食？怎样算日全食、日环食和日偏食？
 - 3个Threshold



$$T_1 := \|\mathbf{e}_1 \times \mathbf{m}_1\|^2 - (R_e^2 \|\mathbf{m}_1\|^2 + R_m^2 \|\mathbf{e}_1\|^2 + 2R_e R_m \mathbf{m}_1 \cdot \mathbf{e}_1) < 0$$

$$b_1 = (T_1 < 0 \text{ and } d_1 > 0 \text{ and } d_0 > 0) \text{ or } (\|\mathbf{e}_1\| < R_e)$$



实验思路以及理论分析

- 理论分析：怎样算日食？怎样算日全食、日环食和日偏食？
 - 3个Threshold

$$T_3 := \|\mathbf{e}_1 \times \mathbf{m}_1\|^2 - (R_e^2 \|\mathbf{m}_1\|^2 + R_m^2 \|\mathbf{e}_1\|^2 - 2R_e R_m \mathbf{m}_1 \cdot \mathbf{e}_1)$$

$$T_2 := \|\mathbf{e}_2 \times \mathbf{m}_2\|^2 - (R_e^2 \|\mathbf{m}_2\|^2 + R_m^2 \|\mathbf{e}_2\|^2 + 2R_e R_m \mathbf{m}_2 \cdot \mathbf{e}_2) < 0$$

$b_2 = (\text{not } b_1) \text{ and } ((T_3 < 0) \text{ and } (d_1 \leq 0) \text{ and } (d_0 > 0)), \quad b_2 == 1 \iff \text{日环食发生}$

$b_3 = (\text{not } b_1) \text{ and } (\text{not } b_2) \text{ and } (T_2 < 0) \text{ and } (d_0 > 0), \quad b_3 == 1 \iff \text{日偏食发生}$



数值模拟方法

- 四级四阶Runge – Kutta 方法 (cf. 张平文, 李铁军. 数值分析)

$$\mathbf{y} = (\mathbf{r}_s, \dot{\mathbf{r}}_s, \mathbf{r}_e, \dot{\mathbf{r}}_e, \mathbf{r}_m, \dot{\mathbf{r}}_m)^T \quad \gg \quad \dot{\mathbf{y}} = f(\mathbf{y})$$

当然, 也可以用Heun方法来进行模拟, Heun方法的计算量更小, 且在8年内, Heun方法与Runge – Kutta几乎没有差别
不确定的点是: 1. 50年是否有差别; 2. 在更精细的timestep下, 二者是否有差别
如果以上两个答案均为否, 或可用Heun方法显著提升效率

$$y_{n+1} = y_n + \frac{h}{6} (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

$$k_1 = f(t_n, y_n)$$

$$k_2 = f\left(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}k_1\right)$$

$$k_3 = f\left(t_n + \frac{h}{2}, y_n + \frac{h}{2}k_2\right)$$

$$k_4 = f(t_n + h, y_n + hk_3)$$



数值模拟方法

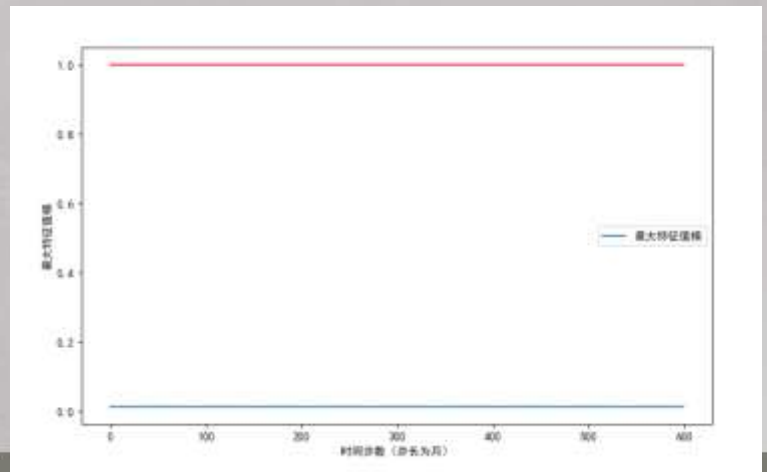
- 四级四阶Runge – Kutta 方法 (cf. 张平文, 李铁军. 数值分析)

以下是对稳定性的验证, 在不同的位置我们计算 J 的极大特征值模
如果某处极大特征值模很大, 那么有可能该处的 $F(y)$ 受 y 的变动很大, 也就
就会产生比较大的加速度变化, 从而产生不稳定性

$$J = \frac{\partial F(y)}{\partial y} = \begin{bmatrix} 0 & I & 0 & 0 & 0 & 0 \\ A_{11} & 0 & A_{12} & 0 & A_{13} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & I & 0 & 0 \\ A_{21} & 0 & A_{22} & 0 & A_{23} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & I \\ A_{31} & 0 & A_{32} & 0 & A_{33} & 0 \end{bmatrix}$$

$i \neq j, A_{ij} = \frac{\partial \vec{a}_i}{\partial \vec{r}_j}$ 是加速度对位置的偏导数。

$$i = j, A_{ii} = - \sum_{k \neq i} A_{ik}.$$



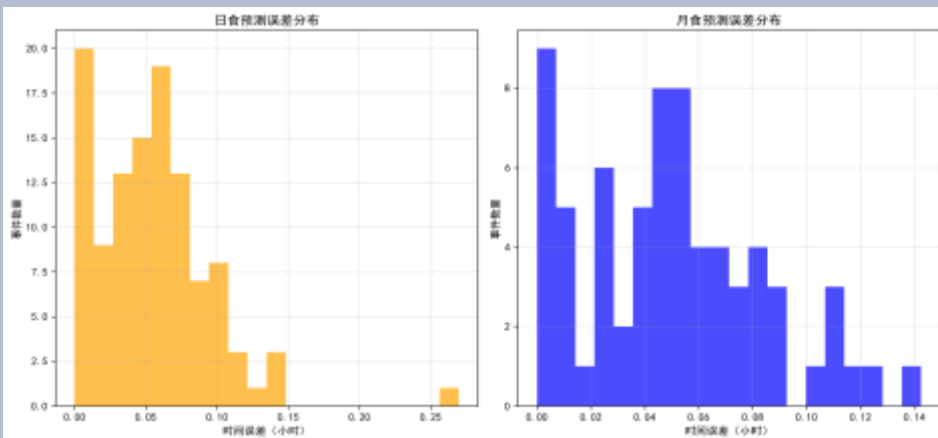


```
graph TD
    Start([初始天体数据录入  
constants.py]) --> Init([初始坐标 (使用  
python skyfield库)  
coords.py])
    Init --> Loop50[50年循环  
coarse_step = 0.5h]
    Loop50 --> Sim[使用4阶R-K方法模拟]
    Sim --> Dec1{是否  
发生日食}
    Dec1 -- NO --> Loop50
    Dec1 -- YES --> Loop1min[自日食开始到结束循环  
fine_step = 1 min]
    Loop1min --> Dec2{是否  
发生日食}
    Dec2 -- NO --> Loop1min
    Dec2 -- YES --> Type[发生了什么类型的日食?]
    Type --> Record[记录存档]
    Record --> Dec1
    Record --> Dec2
    Record --> Eval[evaluate.py]
    Record --> Sim
    Record --> CheckEclipse[check_eclipse.py]
    Record --> PlotErrors[plot_errors.py]
    Eval --> EvalBox[处理存档数据分析]
    EvalBox --> Compare[数据比对]
    Compare --> Conclusion[结论]
```



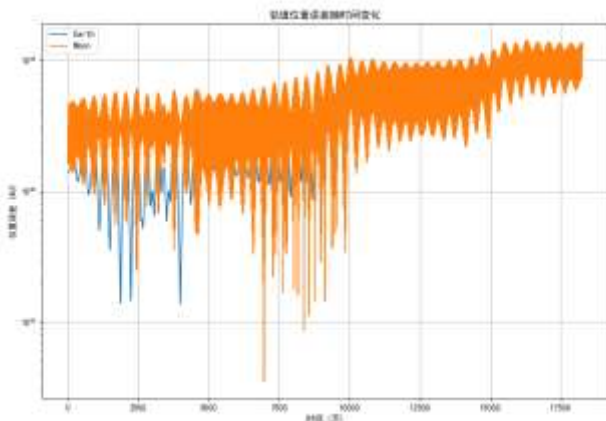
结果展示

- 未来50年预测结果（准确率99.45%）



各因子影响及误差分析实验

- 时间步长
- 天体数量
 - 增加天体数量
 - 增加天体数量（作为外场）
- 精度与复杂度的平衡
- 物理常数





北京大學
PEKING UNIVERSITY

感谢聆听！