ЛДЗ №1

Реализация SAT-решателя

- 1. За основу реализации был выбран алгоритм DPLL:
- DPLL рекурсивный алгоритм полного перебора с оптимизациями:
 - Unit Propagation автоматическое упрощение формулы
 - Pure Literal Rule устранение "чистых" литералов
 - Decision Making ветвление по выбору переменной и её полярности
 - Backtracking откат при конфликте

```
Algorithm DPLL
    Input: A set of clauses \Phi.
    Output: A truth value indicating whether \Phi is satisfiable.
function DPLL(\Phi)
    // unit propagation:
    while there is a unit clause \{l\} in \Phi do
         \Phi \leftarrow \text{unit-propagate(l, }\Phi);
    // pure literal elimination:
    while there is a literal l that occurs pure in \Phi do
         Φ ← pure-literal-assign(l, Φ);
    // stopping conditions:
    if \Phi is empty then
         return true;
    if \Phi contains an empty clause then
         return false;
    // DPLL procedure:
    l \leftarrow choose-literal(\Phi);
    return DPLL(\Phi \land \{l\}) or DPLL(\Phi \land \{\neg l\});
```

В худшем случае сложность алгоритма: O(2ⁿ) — полный перебор всех присваиваний

Практическая производительность: Значительно лучше за счёт оптимизаций.

2. К алгоритму была применена эвристика Variable State Independent Decaying Sum (VSIDS).

VSIDS — это эвристика, которая динамически отслеживает "активность" литералов на основе их участия в конфликтах поиска, присваивая каждой переменной два score'а (для положительной и отрицательной полярности), где активность растёт при bumping'e

конфликтующих литералов и затухает со временем через коэффициент у < 1.

```
VSIDS(\varphi, \sigma):
      // Инициализация
      \Delta \leftarrow \Delta 0
      \forall l \in L: a(l) \leftarrow \omega \cdot occ(l, \varphi)
      while \negsolved(\varphi, \sigma):
             // Затухание
             \Delta \leftarrow \Delta \cdot \beta
             if \Delta > Rth:
                    \forall l \in L: a(l) \leftarrow a(l)/Rf
                    \Delta \leftarrow \Delta/Rf
             // Выбор
             l^* \leftarrow argmax_{l \in L}, var(l) \notin dom(\sigma)  a(l)
             v \leftarrow var(l^*), p \leftarrow polarity(l^*)
             // Ветвление
             \sigma' \leftarrow \sigma \cup \{v \mapsto p\}
             conflict \leftarrow DPLL(\phi[v \mapsto p], \sigma')
             if conflict:
                    // Bumping конфликтующих литералов
                    Lconflict ← analyzeConflict(conflict)
                    \forall l \in Lconflict: a(l) \leftarrow a(l) + \Delta
```

3. Была предпринята попытка оптимизации программы за счёт параллельного запуска различных конфигураций VSIDS и вывода самого быстрого из них (Portfolio solver). Однако запуск алгоритма на нескольких корутинах показал себя медленнее из-за вычислительных затрат на распараллеливание программы, но позволил одним запуском определять оптимальную стратегию для определённой КНФ.

```
Стратегии VSIDS:
```

```
{
                              "rapid-decay",
           Name:
                              1.5, // Более сильные bumps
           InitialBumpInc:
                              0.92, // Быстрее забывает старые
           DecayFactor:
конфликты
           RescaleThreshold: 1e50, // Частая нормализация
           RescaleFactor:
                              1e50,
     },
     {
           Name:
                              "stable-longterm",
                                     // Слабые bumps для стабильности
           InitialBumpInc:
                              0.5,
           DecayFactor:
                                     // Очень медленное затухание
                              0.98,
           RescaleThreshold: 1e200, // Редкая нормализация
           RescaleFactor:
                              1e100,
     },
     {
                              "init-heavy",
           Name:
                                     // Минимальные bumps
           InitialBumpInc:
                              0.1,
                              0.99, // Почти нет затухания
           DecayFactor:
           RescaleThreshold: 1e300, // Практически без rescale
           RescaleFactor:
                              1e100,
     },
}
```

Пример определения оптимальной стратегии:

```
> go run satsolver -f cnfs/sat/big/CBS_k3_n100_m449_b90_4.cnf -c mc
Filename: cnfs/sat/big/CBS_k3_n100_m449_b90_4.cnf Result: SAT
Elapsed time: 898.596718ms Config: minisat-classic
> go run satsolver -f cnfs/sat/big/CBS_k3_n100_m449_b90_4.cnf -p
Filename: cnfs/sat/big/CBS_k3_n100_m449_b90_4.cnf Result: SAT
Elapsed time: 1.649893738s Config: stable-longterm
> go run satsolver -f cnfs/sat/big/CBS_k3_n100_m449_b90_4.cnf Result: SAT
Filename: cnfs/sat/big/CBS_k3_n100_m449_b90_4.cnf Result: SAT
Elapsed time: 595.318732ms Config: stable-longterm
```

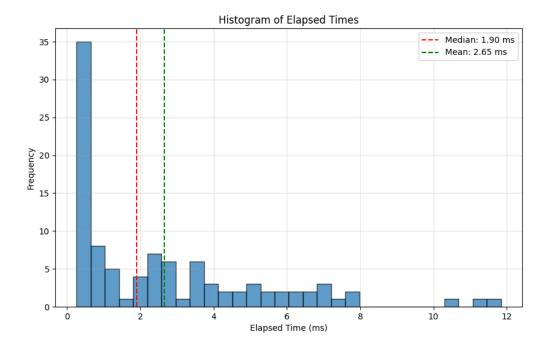
4. Результаты бенчмарков:

Во всех случаях полученные результаты были правильными.

Тестовые запуски при VSIDS конфигурации классического Minisat алгоритма дали следующие результаты:

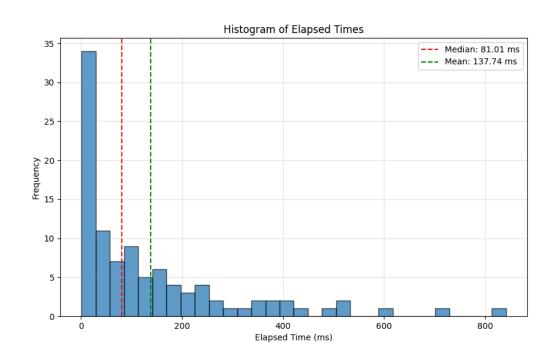
Dataset: 100 файлов из uf50-218

Median time: 1.8961 ms
Mean time: 2.6517 ms
Min time: 0.2588 ms
Max time: 11.8425 ms



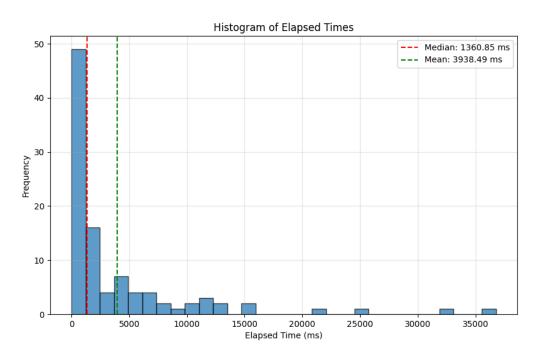
Dataset: 100 файлов из uf100-430

Median time: 81.0138 ms Mean time: 137.7428 ms Min time: 1.0327 ms Max time: 841.7125 ms



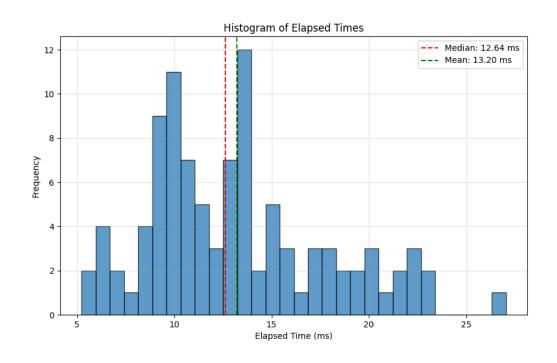
Dataset: 100 файлов из uf150-645

Median time: 1360.8518 ms Mean time: 3938.4946 ms Min time: 2.8397 ms Max time: 36783.8523 ms



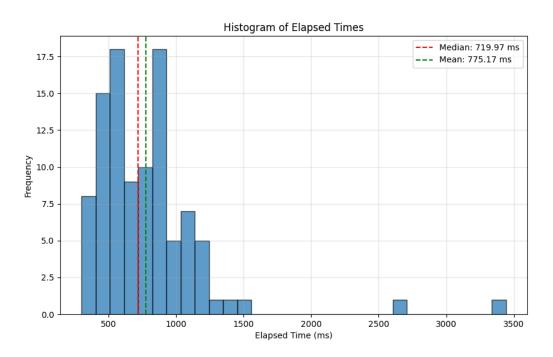
Dataset: 100 файлов из uuf50-218

Median time: 12.6369 ms Mean time: 13.2006 ms Min time: 5.2307 ms Max time: 27.0507 ms



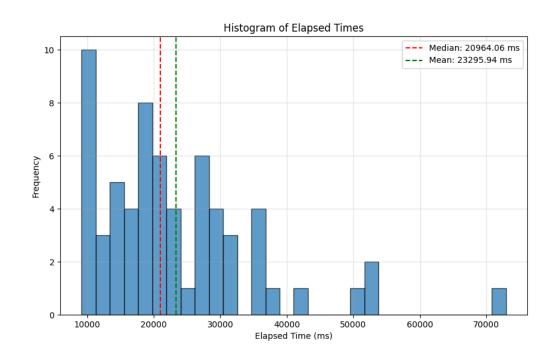
Dataset: 100 файлов из uuf100-430

Median time: 719.9710 ms Mean time: 775.1748 ms Min time: 300.7160 ms Max time: 3442.5768 ms



Dataset: 65 файлов из uuf150-645

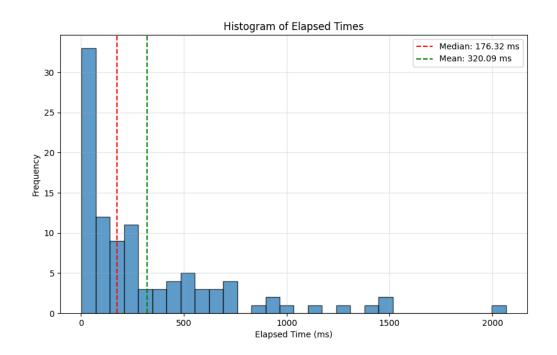
Median time: 20964.0577 ms Mean time: 23295.9401 ms Min time: 9130.5735 ms Max time: 72983.9223 ms



Запуск параллельной реализации на датасете uf100-430:

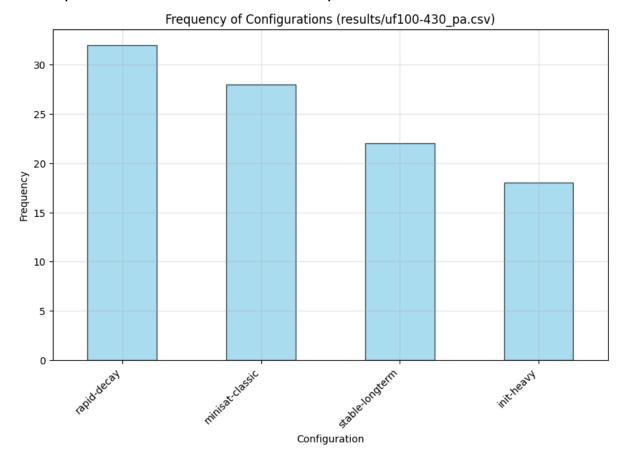
Dataset: uf100-430

Median time: 176.3166 ms Mean time: 320.0944 ms Min time: 2.8816 ms Max time: 2066.0320 ms



Гистограммы однопоточного и многопоточного запуска имеют схожую форму распределения, однако значения времени выполнения во второй гистограмме в среднем примерно в два раза превышают соответствующие значения в первой гистограмме.

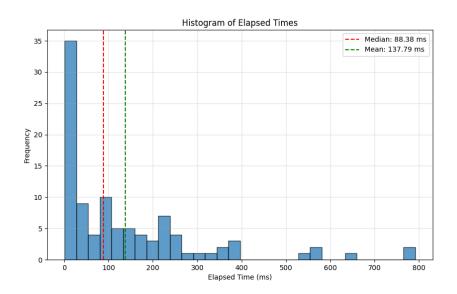
Гистограмма частот оптимальных стратегий:



Запустим датасет с использованием лучшей стратегии rapid-decay и худшей стратегии init-heavy, чтобы пронаблюдать разницу:

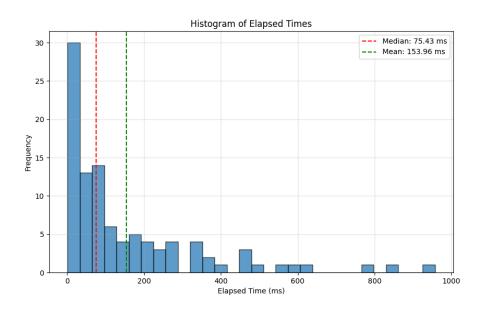
rapid-decay:

Dataset: uf100-430_rd.csv Median time: 88.3754 ms Mean time: 137.7913 ms Min time: 1.0387 ms Max time: 791.8797 ms



init-heavy:

Dataset: uf100-430_ih.csv Median time: 75.4342 ms Mean time: 153.9637 ms Min time: 1.0177 ms Max time: 957.1324 ms



Ссылка на исходный код: https://github.com/Rendex451/satsolver