VORTRAGSÜBUNG TECHNISCHE STRÖMUNGSLEHRE

Tobias Rentschler

STATIK DER FLUIDE - TEIL 2

GRUNDBEGRIFFE

Kraftangriffspunkt

Flächenschwerpkt. G(x, y)

Druckmittelpht. D(xp14p) 7

Momentengleichgewicht

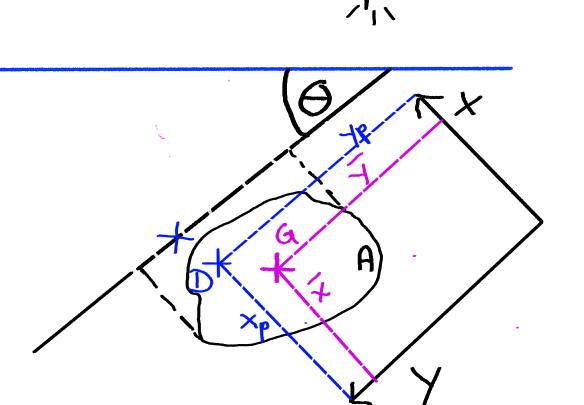
$$F \cdot \gamma_{p} = \int_{A} (py) dA$$

$$\gamma_{p} = \frac{P^{o}}{PG} \widetilde{\gamma} + \frac{pg \sin(\Theta)}{PG A} I_{xx}$$

$$P_{0} = \frac{P^{o}}{PG} \widetilde{\gamma} + \frac{g \sin(\Theta)}{PG A} = \frac{1}{2} \sum_{x} \frac{g \sin(\Theta)}{g \cos(\Theta)} = \frac{1}{2} \sum_{x} \frac{g \cos(\Theta)}{g \cos(\Theta)} = \frac{1}{2} \sum_{x$$

$$X_p = \frac{P_0}{PG} \widetilde{X} - \frac{pg \sin(\Theta)}{pGA} I_{xy}$$

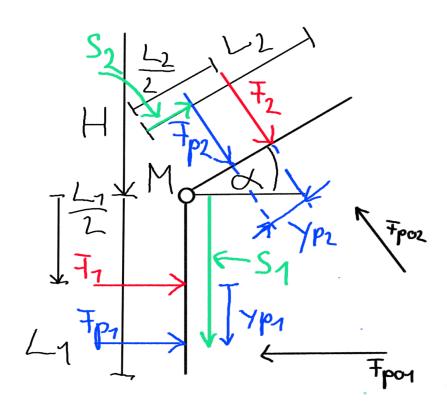
- p_0 : Umgebungsdruck
- p_G : Druck im Flächenschwerpunkt
- (\tilde{x}/\tilde{y}) : Koordinaten Flächenschwerpunkt
- θ : Neigungswinkel der Fläche
- I_{xx}, I_{xy} Flächenträgheitsmoment



AUFGABE 3 (PRÜFUNGSNIVEAU)

AUFGABE 3: KRAFT F1

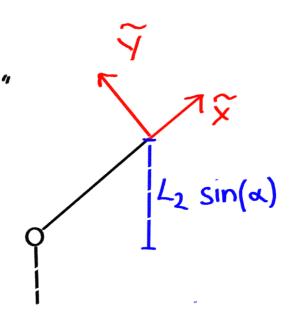
$$\frac{T}{P^{1}} = -\int_{A} p \, dA = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \int_{A} p \, dA
= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \int_{-(H+L_{1})}^{-H} (p_{0} - pgy) b \, dy
= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} (p_{0} + pg(H+\frac{L_{1}}{2})) L_{1} b
= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} p_{0} L_{1} b
= \frac{T}{1} = \frac{T}{1} p_{1} + \frac{T}{1} p_{01} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} pg(H+\frac{L_{1}}{2}) L_{1} b$$



AUFGABE 3: KRAFT F2

-analog zu \overline{z}_1 mit gedrehtem KOS

-po von beiden Seiten \Rightarrow vor Integration "eliminieren" $p(\tilde{x}=0) = pg(H-L_2\sin(\alpha))$ $\overline{z}_2 = -\int_A p d\underline{A} = -\binom{0}{1}\int_C (p(\tilde{x}=0)-Sg\tilde{x}\sin(\alpha)) b d\tilde{x}$ $=-\binom{0}{1}\int_C (pg(H-L_2\sin(\alpha))-pg\tilde{x}\sin(\alpha)) b d\tilde{x}$ $=\binom{0}{1}bL_2pg(H-\frac{L_2}{2}\sin(\alpha))$



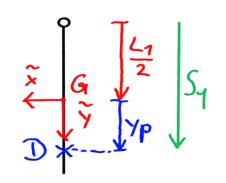
AUFGABE 3: HEBELARM S1

Hebelarm:
$$y_p = \frac{p_o}{p_G} \tilde{\gamma} + \frac{pg sin(\alpha)}{p_G} I_{xx}$$

- lokales KOS in Flächenschwerpht.

=> $\tilde{\gamma} = 0$; I_{xx} einfach

 $y_p = \frac{p_o}{p_G} \cdot 0 + \frac{pg}{p_G A} I_{xx}$
 $p_G A = g_G (H + \frac{L_1}{2}) & I_{xx} = A \frac{L_1^2}{12}$
 $y_p = \frac{L_1^2}{12(H + \frac{L_1}{2})}$
 $S_1 = \frac{1}{2} L_1 + y_p = \frac{1}{2} L_1 + \frac{L_1^2}{12(H + \frac{L_1}{2})}$



AUFGABE 3: HEBELARM S2 & DREHMEMENT

$$S_2 = \frac{L_2}{2} - \gamma_p = \frac{L_2}{2} - \frac{\rho g \sin(\alpha)}{\rho_a A} I_{xx}$$

$$= S_2 = \frac{L_2}{2} - \frac{L_2^2 \sin(\alpha)}{12(H - \frac{L_2}{2} \sin(\alpha))}$$

Drehmoment M:

$$M = \sum M_{M} = \overline{f_{1}} \cdot S_{1} - \overline{f_{2}} S_{2}$$

$$M = ggb \left(\frac{L_{1}^{2} \left(\frac{H}{2} + \frac{L_{1}}{3} \right) - L_{2}^{2} \left(\frac{H}{2} - \frac{L_{2} \sin(\alpha)}{3} \right) \right)$$

AUFGABE 3 B)

$$ullet M =
ho g b \left(L_1^2 \left(rac{H}{2} + rac{L_1}{3}
ight) - L_2^2 \left(rac{H}{2} - rac{L_2 \sin lpha}{3}
ight)
ight)$$

- $\sum M < 0$
- $ullet \ L_2=2L_1; \qquad lpha=30\degree; \qquad \sinlpha=0.5$
- ullet Voting: a) $H>rac{10}{6}$ b) $H>rac{10}{9}$



ullet Korrekte Antwort: b) => $\sum M < 0$ bei $H > rac{10}{9} L_1$

AUFGABE 4: BASISWISSEN

AUFGABE 4 A) TEIL A.:

nach Archimedes:
$$f_{A} = f_{A}$$
 $f_{A} = \rho_{F} \vee g$
 $f_{A} = \frac{1}{2}abc\rho_{K}g$

Strahlensatz: $\frac{a}{c} = \frac{a'}{h}$
 $\Rightarrow a' = h \frac{a}{c}$
 $\Rightarrow \frac{1}{2}abc\rho_{K}g = \frac{1}{2}a'bh\rho_{F}g$
 $\rho_{K}ac = \rho_{F}h^{2}\frac{a}{c} \Rightarrow h = c\sqrt{\frac{\rho_{K}}{\rho_{F}}}$

AUFGABE 4 A) TEIL B.:

keine resultierende horizontale hydrostatische Kraft (geschl. Oberfl.) $\Rightarrow \Sigma T_{h} = 0$ 732, 76 & 742, 77 heben sich auf Tz=Tz=po-20b+2ahbp=q $= (p_0 + \frac{1}{2}h p_{\pm} g) \frac{a'}{2} b$ t=-poab ⇒ ΣF_z= 2·(po+2hp+9)2b-poab-2pκabcg=c >h=c/8μ/

AUFGABE 4 B)

- p_0 wirkt überall => bei geschlossenen Körper "kürzt" sich p_0 weg.
- => p_0 hat keinen Einfluss auf F_A

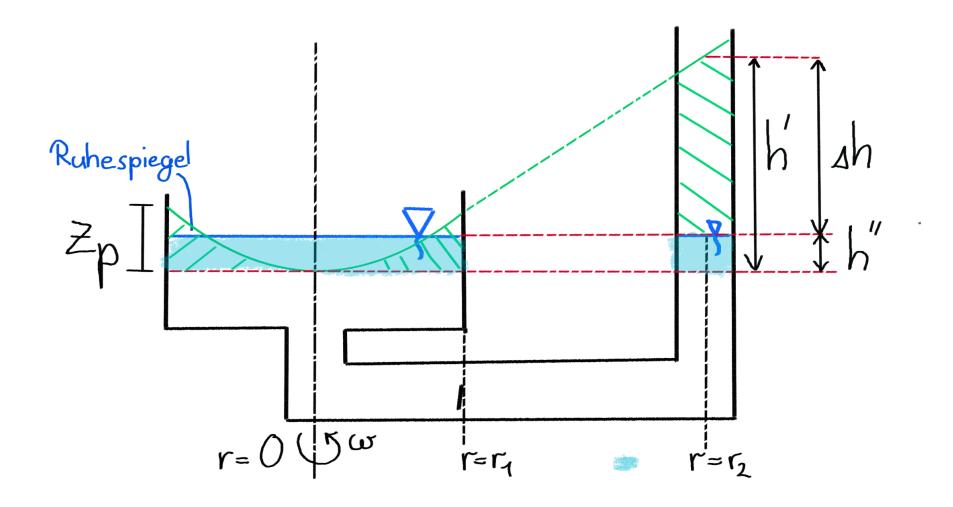
AUFGABE 5: (PRÜFUNGSNIVEAU)

AUFGABE 5: VORBERMERKUNG

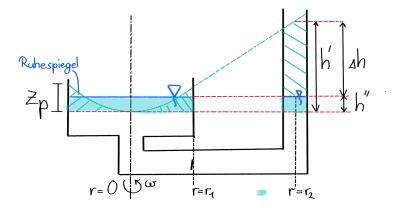
- gleichmäßiges beschleunigte Fluid
- "Verhalten des Fluides entspricht einem starren Körper"
- Gleichförmig Rotation:

$$lacksquare p\left(r,z
ight)=rac{1}{2}-
ho r^{2}\omega^{2}-
ho gz+c$$

AUFGABE 5 A)



AUFGABE 5 B)



• gesucht:
$$\Delta h = h' - h''$$

•
$$p\left(r,z
ight)=rac{1}{2}-
ho r^{2}\omega^{2}-
ho gz+c$$

•
$$p(r = 0, z = 0) = p_0 \Rightarrow c = p_0$$

• Bestimmung von h':

$$ullet p\left(r=r_2;\ z=h'
ight)=rac{1}{2}
ho r_2^2\omega^2-
ho gh'+p_0=p_0$$
 => $h'=rac{r_2^2\omega^2}{2g}$

- Bestimmung von h'':
 - ullet Massenerhalt: $ho\Delta V_{
 m ruhend}=
 ho\Delta V_{
 m rotierend}$

$$lacksquare h''\pi r_1^2 + h''A = rac{1}{2}z_p\pi r_1^2 + h'A$$

ullet Bestimmung z_p analog zu h' über $p\left(r=r_1;\ z=z_p
ight)=p_0$

$$lacksquare z_p = rac{\omega^2 r_1^2}{2g}$$

• z_p einsetzen und nach h'' umformen:

$$ullet h'' = rac{\omega^2}{2g} \cdot rac{rac{\pi}{2} r_1^4 + r_2^1 A}{\pi r_1^2 + A}$$

$$ullet \Delta h = h' - h'' = rac{M \omega^2}{2g} r_1^2 \left(rac{r_2^1 - rac{r_1^2}{2}}{\pi r_1^2 + A}
ight) = 4,43 {
m cm}$$