

1. VIKOR METHOD: INTERVAL AND FUZZY MODIFICATIONS

Метод VIKOR: интервальная и нечеткая модификации

Annotation. We present the classical VIKOR multi-criteria decision-making method together with two important extensions: interval VIKOR and fuzzy VIKOR. We discuss their theoretical foundations, applicability, advantages and limitations, and provide comparative insight into decision stability under uncertainty. A computational example illustrates interval and fuzzy modifications of VIKOR evaluation and ranking.

Keywords. VIKOR, MCDM, interval analysis, fuzzy sets.

Аннотация. В работе рассматривается классический метод многокритериального принятия решений VIKOR, а также две его ключевые модификации: интервальный и нечеткий VIKOR. Излагаются теоретические основы методов, области применимости, особенности и ограничения, а также проводится сравнение решений в условиях неопределенности. На иллюстративном примере демонстрируется выполнение и результаты интервальной и нечеткой модификации VIKOR.

Ключевые слова. VIKOR, многокритериальное принятие решений, интервальный анализ, нечеткие множества.

1.1. Введение

Метод VIKOR (*VIseKriterijumska Optimizacija I Kompromisno Resenje*) был предложен Серафимом Оприковичем как подход к многокритериальному принятию решений, ориентированный на нахождение компромиссного решения, максимально близкого к идеальной точке. В отличие от методов, стремящихся к парето-оптимальным решениям, VIKOR фокусируется на ситуациях, где компромисс между критериями является предпочтительным.

Однако классическая версия метода предполагает, что значения критериев заданы в виде точных чисел. В реальных задачах часто присутствуют различные формы неопределенности: интервальные оценки показателей, экспертные оценки

в форме языковых термов, нечеткие треугольные числа и др. Это привело к необходимости расширить VIKOR.

Существуют две важные модификации:

- **интервальный VIKOR**, предложенный в работе [4], адаптирующий алгоритм к критериям, представленным через интервалы;
- **нечеткий VIKOR**, описанный, например, в работах [2; 5], позволяющий работать с лингвистическими и нечеткими данными.

Сравнительный анализ различных модификаций VIKOR выполнен в статье [1], где показано, что интервальная и нечеткая модификации позволяют повысить устойчивость решений при наличии неопределенности.

Цель данной работы — систематизировать основные идеи интервальной и нечеткой модификаций VIKOR, показать отличие от классического алгоритма и продемонстрировать работу интервального и нечеткого VIKOR на примере, написанном на языке программирования python.

1.2. Обзор метода VIKOR

Метод VIKOR относится к классу многокритериальных подходов принятия решений и был предложен Оприковичем как способ получения компромиссного решения в ситуациях, где необходимо учитывать несколько конфликтующих критериев. Первоначально метод создавался для инженерных задач, требующих выбора оптимального варианта среди множества альтернатив с разнородными характеристиками. Основная идея метода заключается в нахождении решения, минимизирующего расстояние до идеальной точки и одновременно обеспечивающего баланс между улучшением средних показателей и уменьшением максимального отклонения. Метод основан на компромиссном решении, но отличается тем, что явно использует процедуру поиска решения, приемлемого для большинства заинтересованных сторон, что делает его особенно полезным в задачах, предполагающих наличие противоречивых критериев.

VIKOR применяется в ситуациях, где требуется учитывать не только максимальную близость альтернативы к идеальному варианту, но и степень ее доминирования. Поэтому метод получил широкое применение в инженерии, инвестиционном анализе, экологии, управлении проектами и других областях, где невозможно до-

стичь одновременной оптимизации всех целей. Преимуществом метода является способность сочетать стратегии минимизации наихудшего отклонения и максимизации общей пользы, что позволяет получать взвешенное компромиссное решение.

1.2.1. Математическая постановка задачи

Пусть задано множество альтернатив $A = \{A_1, A_2, \dots, A_m\}$, каждая из которых оценивается по набору критериев $C = \{c_1, c_2, \dots, c_n\}$. Определена матрица оценок f_{ij} , где f_{ij} — значение альтернативы A_i по критерию c_j . Для каждого критерия задан тип: выгодный (benefit), для которого большие значения предпочтительны, или затратный (cost), для которого предпочтительны меньшие значения. Также каждому критерию назначен весовой коэффициент w_j , удовлетворяющий условию

$$\sum_{j=1}^n w_j = 1.$$

Для каждого критерия определяются лучшие и худшие значения среди всех альтернатив. Для выгодных критериев применяются выражения

$$f_j^* = \max_i f_{ij}, \quad f_j^- = \min_i f_{ij},$$

а для затратных критериев

$$f_j^* = \min_i f_{ij}, \quad f_j^- = \max_i f_{ij}.$$

Затем вычисляются две меры отклонения альтернативы от идеального решения. Первая мера представляет собой взвешенную сумму отклонений:

$$S_i = \sum_{j=1}^n w_j \frac{f_j^* - f_{ij}}{f_j^* - f_j^-}.$$

Вторая мера характеризует максимальное взвешенное отклонение по одному критерию:

$$R_i = \max_{1 \leq j \leq n} \left\{ w_j \frac{f_j^* - f_{ij}}{f_j^* - f_j^-} \right\}.$$

Для получения компромиссного решения определяется общая мера Q_i :

$$Q_i = v \cdot \frac{S_i - S^*}{S^- - S^*} + (1 - v) \cdot \frac{R_i - R^*}{R^- - R^*},$$

где

$$S^* = \min_i S_i, \quad S^- = \max_i S_i, \quad R^* = \min_i R_i, \quad R^- = \max_i R_i,$$

а параметр $v \in [0,1]$ отражает предпочтения относительно стратегии компромисса. Значение $v = 0.5$ соответствует равному учету обеих мер, приближение $v \rightarrow 1$ подчеркивает ориентацию на минимизацию суммарных отклонений, а $v \rightarrow 0$ — на минимизацию наибольшего отклонения.

Итоговое решение определяется альтернативой с минимальным значением Q_i , однако процедура выбора включает дополнительные условия устойчивости. Если различие между лучшими альтернативами недостаточно велико или ранжирование по метрикам S и R противоречит индексу Q , формируется не одна альтернатива, а набор компромиссных решений.

1.3. Интервальная модификация метода VIKOR

Как уже упоминалось в 1.2, классический метод VIKOR предполагает, что оценки всех альтернатив по каждому критерию представлены точечными значениями. Однако в реальных задачах многокритериального анализа нередко встречаются ситуации, когда значения критериев заданы неточно, являются приближенными или варьируются в некотором допустимом диапазоне. Такие ситуации типичны для инженерных, экономических и экологических задач, в которых невозможно получить точные числа из-за экспертной неопределенности, вариативности данных и измерительных ошибок.

Для учета неопределенности авторы [4] предложили интервальную модификацию метода VIKOR, в которой вместо точечных значений используются интервальные оценки

$$f_{ij} = [\underline{f}_{ij}, \bar{f}_{ij}],$$

где \underline{f}_{ij} и \bar{f}_{ij} обозначают нижнюю и верхнюю границы возможного значения критерия. Такой подход позволяет работать с более гибкой моделью данных и принимать решения, устойчивые к колебаниям входной информации.

Для этого метода используется интервальная арифметика:

Сложение: $[a,b] + [c,d] = [a+c, b+d]$,

Вычитание: $[a,b] - [c,d] = [a-d, b-c]$,

Умножение: $[a,b] \times [c,d] = [\min S, \max S]$, $S = \{ac, ad, bc, bd\}$.

1.3.1. Математическая постановка интервального VIKOR

Пусть задано множество альтернатив $A = \{A_1, \dots, A_m\}$, множество критериев $C = \{c_1, \dots, c_n\}$ и интервальная матрица оценок

$$f_{ij} = [\underline{f}_{ij}, \bar{f}_{ij}].$$

Каждый критерий относится к типу *выгодный* или *затратный*, а веса w_j удовлетворяют условию $\sum_{j=1}^n w_j = 1$.

Для интервальных данных определяются *интервальные идеальные и Анти-идеальные точки*. Для выгодного критерия:

$$f_j^* = \left[\max_i \underline{f}_{ij}, \max_i \bar{f}_{ij} \right], \quad f_j^- = \left[\min_i \underline{f}_{ij}, \min_i \bar{f}_{ij} \right].$$

Для затратного критерия:

$$f_j^* = \left[\min_i \underline{f}_{ij}, \min_i \bar{f}_{ij} \right], \quad f_j^- = \left[\max_i \underline{f}_{ij}, \max_i \bar{f}_{ij} \right].$$

Далее необходимо определить интервальные меры отклонения. Интервальный нормализованный разрыв альтернативы A_i по критерию c_j определяется как

$$D_{ij} = \begin{bmatrix} f_j^{*(\text{low})} - \bar{f}_{ij} & f_j^{*(\text{high})} - \underline{f}_{ij} \\ \frac{f_j^{*(\text{low})} - f_j^{-}(\text{high})}{f_j^{*(\text{high})} - f_j^{-}(\text{low})}, & \frac{f_j^{*(\text{high})} - f_j^{-}(\text{low})}{f_j^{*(\text{high})} - f_j^{-}(\text{low})} \end{bmatrix},$$

где использование противоположных концов интервалов обеспечивает *наиболее пессимистичную* и *наиболее оптимистичную* оценки, согласуясь с подходом Sayadi et al.

Интервальные показатели S_i и R_i вычисляются как:

$$S_i = \left[\sum_{j=1}^n w_j D_{ij}^{(\text{low})}, \sum_{j=1}^n w_j D_{ij}^{(\text{high})} \right],$$

$$R_i = \left[\max_j w_j D_{ij}^{(\text{low})}, \max_j w_j D_{ij}^{(\text{high})} \right].$$

1.3.2. Особенности метода

Интервальный VIKOR сохраняет структуру исходного метода, но адаптирует все вычисления к интервальной арифметике. Основные особенности:

- вместо точек используются интервалы значений, что делает метод чувствительным к неопределенности;
- нормализация использует “наиболее широкое” сочетание концов интервалов, что гарантирует корректную оценку в условиях неполных данных;
- результаты ранжирования также представляются интервалами и требуют процедуры сравнения интервальных чисел;
- метод может порождать частичные или нестрогие порядки, когда интервалы Q_i альтернатив пересекаются.

1.3.3. Недостатки и ограничения

Несмотря на преимущества, интервальная модификация имеет ряд недостатков:

- усложнение вычислений из-за необходимости поддерживать интервальную арифметику;
- увеличение числа случаев, когда альтернативы оказываются несравнимыми из-за пересечения интервалов;
- зависимость качества результата от корректного задания интервалов экспертами.

Тем не менее модификация доказала свою эффективность в задачах с высокой неопределенностью и стала основой для дальнейших расширений метода, включая fuzzy модификацию [2; 5], о которой пойдет речь в 1.4.

1.3.4. Реализация интервальной модификации

Для практической демонстрации интервальной модификации метода VIKOR был использован Python-код, реализующий шаги, описанные в работе [4].

Каждая альтернатива A_i задается совокупностью интервальных оценок $f_{ij} = [\underline{f}_{ij}, \bar{f}_{ij}]$, веса критериев удовлетворяют $\sum_j w_j = 1$, а тип критерия c_j определяется значением 1 (выгода) или -1 (затраты).

1.3.4.1. Исходные данные

В качестве примера рассматриваются четыре альтернативы и три критерия. Интервальная матрица оценок имеет вид:

$$F = \begin{pmatrix} [0.7, 0.9] & [0.6, 0.8] & [0.8, 1.0] \\ [0.5, 0.7] & [0.8, 1.0] & [0.6, 0.8] \\ [0.8, 1.0] & [0.5, 0.7] & [0.7, 0.9] \\ [0.6, 0.8] & [0.7, 0.9] & [0.5, 0.7] \end{pmatrix}.$$

Веса критериев:

$$w = (0.3, 0.4, 0.3).$$

Типы критериев:

$$\text{types} = (1, 1, -1),$$

то есть первые два критерия — выгодные, третий — затратный.

1.3.4.2. Промежуточные вычисления

(а) Интервальные идеальные и антиидеальные точки Для каждого критерия вычисляются

$$f_j^* = [\max_i \underline{f}_{ij}, \max_i \bar{f}_{ij}], \quad f_j^- = [\min_i \underline{f}_{ij}, \min_i \bar{f}_{ij}]$$

для выгодных критериев, и аналогично с инверсией минимума/максимума — для затратных.

Таблица 1.1

Идеальная и антиидеальная точки интервалов

Критерий	f_j^*	f_j^-
1	[0.800, 1.000]	[0.500, 0.700]
2	[0.800, 1.000]	[0.500, 0.700]
3	[0.500, 0.700]	[0.800, 1.000]

(b) Интервальные отклонения D_{ij} Используются формулы интервальной нормализации:

$$D_{ij}^{(\text{low})} = \frac{f_j^{*(\text{low})} - \bar{f}_{ij}}{f_j^{*(\text{low})} - f_j^{-(\text{high})}}, \quad D_{ij}^{(\text{high})} = \frac{f_j^{*(\text{high})} - \underline{f}_{ij}}{f_j^{*(\text{high})} - f_j^{-(\text{low})}}.$$

Полученные интервалы D_{ij} :

$$D_{\text{low}} = \begin{pmatrix} 0.0 & 0.0 & 1.0 \\ 1.0 & 0.0 & 0.6 \\ 0.0 & 1.0 & 0.8 \\ 0.0 & 0.0 & 0.4 \end{pmatrix}, \quad D_{\text{high}} = \begin{pmatrix} 0.6 & 0.8 & 1.0 \\ 1.0 & 0.4 & 0.0 \\ 0.4 & 1.0 & 0.0 \\ 0.8 & 0.6 & 0.0 \end{pmatrix}.$$

(c) Интервальные агрегированные показатели S_i и R_i

$$S_i = \left[\sum_j w_j D_{ij}^{(\text{low})}, \sum_j w_j D_{ij}^{(\text{high})} \right], \quad R_i = \left[\max_j w_j D_{ij}^{(\text{low})}, \max_j w_j D_{ij}^{(\text{high})} \right].$$

$$S = \begin{pmatrix} [0.300, 0.800] \\ [0.480, 0.460] \\ [0.640, 0.520] \\ [0.120, 0.480] \end{pmatrix}, \quad R = \begin{pmatrix} [0.300, 0.320] \\ [0.300, 0.300] \\ [0.400, 0.400] \\ [0.120, 0.240] \end{pmatrix}.$$

(d) Интервальные значения Q_i

$$Q_i = \nu Q_i^{(S)} + (1 - \nu) Q_i^{(R)}, \quad \nu = 0.5.$$

Полученные интервалы:

$$Q = \begin{pmatrix} [0.000, 0.857] \\ [0.243, 0.571] \\ [1.000, 0.794] \\ [0.000, 0.479] \end{pmatrix}.$$

3. Результаты

Поскольку в работе [4] не предлагается строгого правила упорядочивания интервальных значений Q_i , в настоящей реализации используется ранжирование

по центрам интервалов $Q_i^{\text{center}} = \frac{1}{2}(Q_i^{(\text{low})} + Q_i^{(\text{high})})$. Такой подход согласуется с классической версией метода VIKOR, где используются скалярные значения Q_i , и обеспечивает нейтральный выбор внутри интервала без предпочтения пессимистичного или оптимистичного сценария.

Таблица 1.2

Интервальные метрики S , R и Q для альтернатив

Альтернатива	S_i	R_i	Q_i	Q_i^{center}
A1	[0.300, 0.800]	[0.300, 0.320]	[0.000, 0.857]	0.429
A2	[0.480, 0.460]	[0.300, 0.300]	[0.243, 0.571]	0.407
A3	[0.640, 0.520]	[0.400, 0.400]	[1.000, 0.794]	0.897
A4	[0.120, 0.480]	[0.120, 0.240]	[0.000, 0.479]	0.239

Таблица 1.3

Ранжирование альтернатив по метрике Q

Ранжирование	Лучшая альтернатива
$A4 \rightarrow A2 \rightarrow A1 \rightarrow A3$	A4

1.4. Нечеткая (fuzzy) модификация метода VIKOR

В классическом подходе оценочные матрицы и веса являются точными числами, интервальная работает с интервалами. Нечеткая (fuzzy) модификация VIKOR расширяет эти подходы и использует нечеткие числа (лингвистические оценки) для описания неясных, неточных или субъективных данных. Например, эксперт может оценивать критерий как Высокий, Средний или Низкий, эти термины аппроксимируются нечеткими числами.

Нечеткое число – это обобщение обычного (точного) числа, которое позволяет учитывать неопределенность или размытость в значении. Иначе говоря, нечеткое число – это число, у которого нет одной точной величины, но есть область возможных значений с разной степенью уверенности. Выделяют треугольные и трапециевидные нечеткие числа. Треугольные нечеткие числа $\tilde{f} = (l, m, h)$, где $l \leq m \leq h$, наиболее популярны на практике: они просты в использовании и часто

задают лингвистические шкалы (см. табл. 1.4). Треугольное число задается тройкой (l, m, h) с монотонным ростом функции принадлежности: l – нижняя граница, m – среднее пиковое значение (наиболее вероятное), h – верхняя граница. Выделяют также трапециевидное число, которое задается аналогично, но имеет два средних значения, задающих пиковый промежуток.

Таблица 1.4

Лингвистическая шкала.

Лингвистическая оценка	Нечеткое представление
Очень Плохо	$(0, 0, 1)$
Плохо	$(0, 1, 3)$
Средне	$(1, 3, 5)$
Хорошо	$(3, 5, 7)$
Очень хорошо	$(5, 7, 9)$
Отлично	$(7, 9, 10)$

Благодаря нечеткости метод может учитывать разброс мнений, повышает устойчивость результатов при неопределенности и близок к реальным условиям принятия решений. Для удобства дальше будем работать с треугольными числами.

Для треугольных чисел выделяют следующие математические операции:

Сумма треугольных чисел: $\sum_{i=1}^n \tilde{N}_i = (\sum_{i=1}^n l_i, \sum_{i=1}^n m_i, \sum_{i=1}^n h_i)$.

Сумма треугольного числа и скаляра: $\tilde{N} \oplus K = (l + K, m + K, h + K)$.

Вычитание: $\tilde{N}_1 \ominus \tilde{N}_2 = (l_1 - r_2, m_1 - m_2, r_1 - l_2)$.

Вычитание скаляра: $\tilde{N} - K = (l - K, m - K, h - K)$.

Умножение на скаляр: $K \times \tilde{N} = (K \times l, K \times m, K \times h)$, для $K \geq 0$

Умножение: $\tilde{N}_1 \otimes \tilde{N}_2 = (l_1 \times l_2, m_1 \times m_2, h_1 \times h_2)$.

Деление на скаляр: $\frac{\tilde{N}}{K} = (\frac{l}{K}, \frac{m}{K}, \frac{h}{K})$.

Оператор MAX: $\max_i \tilde{N}_i = (\max_i l_i, \max_i m_i, \max_i h_i)$.

Оператор MIN: $\min_i \tilde{N}_i = (\min_i l_i, \min_i m_i, \min_i h_i)$.

1.4.1. Алгоритм Fuzzy VIKOR

Алгоритм Fuzzy VIKOR расширяет классический, заменяя арифметику на нечеткую и вводя шаг дефазификации (defuzzification). Основные этапы следующие:

- A. Формирование нечеткой матрицы. Эксперты дают лингвистические оценки альтернатив по каждому критерию и/или важности критериев. Эти оценки переводятся в нечеткие числа $\tilde{f}_{ij} = (a_{ij}, b_{ij}, c_{ij})$ (например, через заранее установленную таблицу соответствия).
- B. Определение весов критериев. Веса w_j либо даны как четкие, либо также как нечеткие числа (например, через консенсус экспертов). Веса нормализуют или агрегируют (методом комплексного среднего, разрежение агрегации и т.п.) в одну нечеткую величину для каждого критерия.
- C. Нечеткие идеальная и антиидеальная точки. Для каждого критерия j вычисляют нечеткую идеальную (наилучшую) \tilde{f}_j^* и антиидеальную (наихудшую) \tilde{f}_j° .
- $$\tilde{f}_i^* = \underset{j}{\text{MAX}} \tilde{f}_{ij}, \tilde{f}_j^* = \underset{j}{\text{MIN}} \tilde{f}_{ij} \text{ при максимизации критерия.}$$
- $$\tilde{f}_i^\circ = \underset{j}{\text{MIN}} \tilde{f}_{ij}, \tilde{f}_j^\circ = \underset{j}{\text{MAX}} \tilde{f}_{ij} \text{ при минимизации критерия.}$$
- D. Нормализация (нечеткие разности). Вычисляют разности для каждой альтернативы i по каждому критерию j :
- $$\tilde{d}_{ij} = (\tilde{f}_i \ominus \tilde{f}_{ij}) / (h_i^* - l_i^\circ) \text{ при максимизации,}$$
- $$\tilde{d}_{ij} = (\tilde{f}_{ij} \ominus \tilde{f}_i) / (h_i^\circ - l_i^*) \text{ при минимизации,}$$
- E. Вычисление S и R (нечеткие показатели). Для каждой альтернативы j вычисляются две агрегированные нечеткие величины:
- $$\tilde{S}_j = \sum_{i=1}^n (\tilde{w}_i \otimes \tilde{d}_{ij})$$
- $$\tilde{R}_j = \underset{i}{\text{MAX}} (\tilde{w}_i \otimes \tilde{d}_{ij}) \text{ где } \tilde{S} \text{ выражает групповую полезность, } \tilde{R} \text{ – индивидуальное сожаление.}$$
- F. Вычисление Q (нечеткий индекс). Аналогично классическому варианту вычисляют нечеткий индекс компромисса:
- $$\tilde{Q}_j = \mu(\tilde{S}_j \ominus \tilde{S}^*) / (S^{\circ h} - S^{*l}) \oplus (1 - \mu)(\tilde{R}_j \ominus \tilde{R}^*) / (R^{\circ h} - R^{*l}),$$
- где $\tilde{S}^* = \underset{j}{\text{MIN}} \tilde{S}_j$, $S^{\circ h} = \underset{j}{\text{max}} \tilde{S}_j^h$, $\tilde{R}^* = \underset{j}{\text{MIN}} \tilde{R}_j$, $R^{\circ h} = \underset{j}{\text{max}} \tilde{R}_j^h$, μ задается пользователем VIKOR и выражает компромисс между стратегиями S и R.
- G. Core ranking. На данном этапе можно произвести первое ранжирование (core ranking) по среднему значению Q^b .
- H. Fuzzy ranking. Для нечеткого ранжирования (fuzzy ranking) нужно подтвердить ранжирование из предыдущего пункта. Для того, чтобы под-

тврдить ранг i-го объекта нужно, чтобы для любого j-го объекта с рангом меньше i-го выполнялось условие $\tilde{Q}_i^l \leq \tilde{Q}_j^l \& \tilde{Q}_i^m \leq \tilde{Q}_j^m \& \tilde{Q}_i^h \leq \tilde{Q}_j^h$.

- I. Дефазификация. Чтобы сравнивать альтернативы, преобразуют нечеткие $\tilde{S}_i, \tilde{R}_i, \tilde{Q}_i$ в обычные числовые значения. Обычно используют центроиду треугольного числа: для $\tilde{Q}_i = (l, m, h)$ задают $Q_i^{cr} = (l + m + h)/3$. Также может использоваться формула $Q_i^{cr} = (l + 2m + h)/4$. Аналогично получают S_i^{cr}, R_i^{cr} . Этот этап вводит дополнительную процедуру: разные методы дефазификации могут дать чуть разные ранги, поэтому его выбор влияет на результат.
- J. Ранжирование альтернатив. Альтернативы упорядочивают по возрастанию дефазифицированных значений $S_i^{cr}, R_i^{cr}, Q_i^{cr}$. Мера Q^{cr} считается основной: чем меньше Q_i^{cr} , тем ближе альтернатива к идеальному.
- K. Выбор компромиссного решения. По тем же правилам, что и в классическом VIKOR: выбирают альтернативу с минимальным Q_i^{cr} , если выполняются условия достаточного преимущества и стабильности. То есть требуется, чтобы разница $Q_{(2)}^{cr} - Q_{(1)}^{cr}$ превысила порог $1/(m - 1)$ (m – число альтернатив) и лучшая альтернатива была хороша хотя бы по S или R . В противном случае выводят несколько компромиссных решений аналогично классической схеме.

Дополнительно может вычисляться уступка (trade-off). Для этого вычисляется значение $tr_i = (D_k * w_i) / (D_i * w_k)$, где i – индекс текущего критерия, k – задаваемый индекс, $i \neq k$. $D_i = f_i^{*h} - f_i^{\circ l}$ для максимизируемого критерия, $D_i = f_i^{\circ h} - f_i^{*l}$ для минимизируемого критерия. Уступка может устанавливаться вручную. Далее вычисляются новые веса по формуле $w'_i = |(D_i * w^{cr} * tr_i) / D_k|$. После этого пункты D-K повторяются и определяется новый ранг в соответствии с уступкой.

1.4.2. Реализация fuzzy модификации на Python

Для практической демонстрации нечеткой модификации метода VIKOR реализован класс FuzzyVIKOR, описывающий процедуру, предложенную в работе Opricovic (2011) [3]. Ниже перечислены ключевые шаги реализации и их соответствие формальному описанию метода.

A. Представление данных: каждая альтернатива A_i задается набором треугольных нечетких чисел (TFN) по каждому критерию. Каждое число – массив длины 3.

Входные данные в коде представлены как трехмерный массив matrix формы $(m,n,3)$, где m – число альтернатив, n – число критериев.

B. Идеальная и антиидеальная точки: для каждого критерия вычисляются покомпонентно:

```
ideal_point = np.zeros((n, 3))
nadir_point = np.zeros((n, 3))
for j in range(n):
    for k in range(3):
        if benefit_criteria[j]:
            ideal_point[j, k] = np.max(matrix[:, j, k])
            nadir_point[j, k] = np.min(matrix[:, j, k])
        else:
            ideal_point[j, k] = np.min(matrix[:, j, k])
            nadir_point[j, k] = np.max(matrix[:, j, k])
```

C. Нормализация нечетких расстояний: для каждой альтернативы и критерия формируется тройка компонент.

```
normalized = np.ndarray((m, n, 3))
for i in range(m):
    for j in range(n):
        for k in range(3):
            if benefit_criteria[j]:
                normalized[i, j, k] = (ideal_point[j, k] -
                    matrix[i, j, 2 - k]) / (ideal_point[j, 2] -
                    nadir_point[j, 0])
            else:
                normalized[i, j, k] = (matrix[i, j, k] -
                    ideal_point[j, 2 - k]) / (nadir_point[j, 2] -
                    ideal_point[j, 0])
```

В коде нормализованные значения сохраняются в массиве normalized.

D. Вычисление нечетких S и R : покомпонентное умножение нечетких весов \tilde{w}_j и нормализованных расстояний:

```
S_values = np.zeros((m, 3))
R_values = np.zeros((m, 3))

for i in range(m):
```

```

    for k in range(3):
        s_val = 0
        r_val = -np.inf
        for j in range(n):
            cur_val = weights[j, k] * normalized[i, j, k]
            ]
        s_val += cur_val
        if (cur_val > r_val):
            r_val = cur_val
        S_values[i, k] = s_val
        R_values[i, k] = r_val

```

В реализации это массивы S_values и R_values размерности $(m, 3)$.

E. Вычисление Q :

```

S_star = np.min(S_values, axis=0)      # array [
    S1_min, Sm_min, Sr_min]
S_bar_r = np.max(S_values[:, 2])        # scalar = max
    over Sr
R_star = np.min(R_values, axis=0)
R_bar_r = np.max(R_values[:, 2])

# 4. Расчет Q
print("4. Расчет значений Q...")
Q_values = np.zeros((m, 3))
for i in range(m):
    for k in range(3):
        S_part = (S_values[i, k] - S_star[2 - k]) / (
            S_bar_r - S_star[0])
        R_part = (R_values[i, k] - R_star[2 - k]) / (
            R_bar_r - R_star[0])
        Q_values[i, k] = v * S_part + (1 - v) * R_part

```

F. Дефазификация: треугольные числа переводятся в скаляры:

```

crisp_Q = np.zeros(m)
crisp_R = np.zeros(m)
crisp_S = np.zeros(m)
for i in range(m):
    crisp_Q[i] = (Q_values[i, 0] + 2 * Q_values[i,
        1] + Q_values[i, 2]) / 4
    crisp_R[i] = (R_values[i, 0] + 2 * R_values[i,
        1] + R_values[i, 2]) / 4
    crisp_S[i] = (S_values[i, 0] + 2 * S_values[i,
        1] + S_values[i, 2]) / 4

```

G. В коде реализована проверка условий *acceptable advantage* и *stability* и механизм *trade-off* (уступки) с пересчетом весов и повторным выполнением шагов агрегации и ранжирования.

1.4.2.1. Замечания по параметрам реализации

- *weights* в реализации ожидаются в виде TFN весов формы $(n,3)$. Если исходные веса заданы как скаляры, их можно расширить до TFN, положив все три компоненты равными.
- Параметр $v \in [0,1]$ задает стратегию компромисса (в коде — аргумент *v*).
- Механизм уступки (*trade-off*) в коде позволяет задать либо вектор *tr_custom_values*, либо вычислить его автоматически, после чего пересчитываются веса и алгоритм прогоняется повторно.

Алгоритм был запущен на тестовом наборе (6 альтернатив, 4 критерия, детали см. исходный .ipynb). Для данного прогона получены следующие истинные идеальные и антиидеальные точки (покомпонентно, L/M/U):

Таблица 1.5

Идеальная и антиидеальная точки (TFN) для примера

Критерий j	\tilde{f}_j^*	\tilde{f}_j^-
1 (затратный)	(20.00, 21.06, 24.00)	(44.54, 46.89, 56.27)
2 (выгодный)	(3.26, 4.08, 4.08)	(2.25, 2.50, 2.62)
3 (затратный)	(6.00, 6.00, 6.00)	(60.00, 62.00, 68.00)
4 (затратный)	(0.00, 0.00, 0.00)	(10.00, 10.00, 10.00)

Из прогона выведены итоговые показатели (дефазифицированные) и решение:

- Допустимое превосходство (*acceptable_advantage*): **True**.
- Допустимая стабильность (*acceptable_stability*): **True**.
- Компромиссное решение: **альтернатива А3**.

1.4.2.2. Краткий анализ результатов

- Модификация корректно обрабатывает неопределенность оценок (TFN)
 - итоговое ранжирование учитывает и средние, и крайние оценки альтернатив.
- Возможность задания `tr_custom_values` и перерасчета весов позволяет моделировать различные сценарии trade-off и смотреть, как они влияют на итоговый компромисс.
- Важно учитывать метод дефазификации: переход от TFN к скалярам существенно влияет на S_i, R_i, Q_i .

1.4.2.3. Псевдокод реализованного алгоритма (кратко)

- A. Ввести \tilde{f}_{ij} и \tilde{w}_j (TFN).
- B. Для каждого j вычислить \tilde{f}_j^* и \tilde{f}_j^- .
- C. Для всех i, j получить \tilde{d}_{ij} по формулам (L,M,U).
- D. Вычислить \tilde{S}_i и \tilde{R}_i , а потом и Q_i покомпонентно.
- E. Дефазифицировать \tilde{S}_i, \tilde{R}_i в скаляры S_i, R_i .
- F. Посчитать S^*, S^-, R^*, R^- и скалярный Q_i ; ранжировать.
- G. Проверить условия acceptable advantage, acceptable stability и, при необходимости, применить trade-off (пересчитать веса и повторить шаги с ранжированием).

1.4.3. Сравнение подходов

Для классического VIKOR, интервальной и fuzzy модификаций были вычислены ранги для похожих данных. В качестве исходных данных были взяты данные в виде нечетких чисел. Для интервальной модификации были взяты 1 и 3 значения из нечеткого числа. Для классического метода было взято 2 значение. Результаты представлены на таблице 1.6.

По таблице видно, что внесение неопределенности может влиять на ранжирование, а значит модификации VIKOR могут применяться в условиях, когда точное значение не известно.

Таблица 1.6

Результаты ранжирования для разных методов VIKOR

Альтернатива	Классический	Интервальный	Fuzzy
A1	5	5	5
A2	4	4	4
A3	1	1	2
A4	6	6	6
A5	3	3	1
A6	2	2	3

1.5. Выводы

В данной работе проведено систематическое исследование метода много-критериального принятия решений VIKOR и двух его ключевых модификаций, предназначенных для работы в условиях неопределенности: интервального VIKOR и нечеткого (fuzzy) VIKOR.

Основные результаты и положения, представленные в работе, могут быть сформулированы следующим образом:

Классический метод VIKOR, являясь эффективным инструментом для поиска компромиссного решения, оперирует точечными данными. В реальных условиях экспертные оценки, показатели эффективности и веса критериев часто носят неточный или качественный характер. Представленные модификации успешно решают эту проблему: интервальный VIKOR работает с диапазонами значений, а fuzzy VIKOR — с лингвистическими переменными, представленными треугольными нечеткими числами, что значительно повышает адекватность моделирования реальных задач.

В работе подробно изложены математические постановки, формулы и вычислительные процедуры для всех трех версий метода. Особое внимание удалено ключевым особенностям расширений: использованию интервальной арифметики, операциям с нечеткими числами и этапу дефазификации, который необходим для финального ранжирования альтернатив в fuzzy VIKOR.

Для обеих модификаций разработаны и представлены программные реализации на языке Python, что подтверждает практическую применимость методов.

На конкретных примерах продемонстрирован полный вычислительный цикл — от задания интервальных и нечетких входных данных до получения итогового ранжирования и проверки условий приемлемости компромиссного решения (*acceptable advantage* и *acceptable stability*).

Сравнение итогов ранжирования, полученных классическим, интервальным и нечетким VIKOR на сопоставимых данных, выявило важный факт: учет неопределенности может изменять порядок предпочтения альтернатив. Как показано в таблице результатов, альтернатива А5, занимающая 3-е место в классической и интервальной версиях, выходит на 1-е место при использовании fuzzy VIKOR. Это наглядно иллюстрирует, что игнорирование размытости исходных данных может привести к выбору неоптимального с точки зрения реального контекста решения.

Рассмотренные модификации VIKOR особенно востребованы в областях с высокой степенью неопределенности: управление проектами, экологический менеджмент, инвестиционный анализ, оценка инновационных технологий. В качестве перспективных направлений дальнейших исследований можно выделить: развитие гибридных моделей, сочетающих интервальный и нечеткий подходы; интеграцию VIKOR с методами машинного обучения для обработки больших объемов неструктурированных данных; а также углубленное изучение влияния различных стратегий дефазификации и методов сравнения интервалов на устойчивость итогового решения.

Таким образом, работа подтверждает, что интервальный и нечеткий VIKOR являются мощными и необходимыми расширениями классического метода, которые сохраняют его концептуальные преимущества — ориентацию на поиск взвешенного компромисса — и в то же время значительно расширяют сферу его применимости за счет возможности работы с неточной и качественной информацией. Это делает данные методы ценным инструментом для аналитиков и лиц, принимающих решения, в сложных и неопределенных условиях современного мира.

Библиографический список

1. *Chatterjee P., Chakraborty S.* A comparative analysis of VIKOR method and its variants // Decision Science Letters. — 2016. — Т. 5, № 4. — С. 469—486. — DOI 10.5267/j.dsl.2016.5.004.
2. *Liu P., Qin X.* An Extended VIKOR Method for Decision Making Problem with Interval-Valued Linguistic Intuitionistic Fuzzy Numbers Based on Entropy // Informatica. — 2017. — Т. 28, № 4. — С. 665—685. — DOI 10.15388/Informatica. 2017.151.
3. *Opricovic S.* Fuzzy VIKOR with an application to water resources planning // Expert Systems with Applications. — 2011. — Т. 38, № 10. — С. 12983—12990. — DOI 10.1016/j.eswa.2011.04.097. — URL: <https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0957417411006245>.
4. *Sayadi M. K., Heydari M., Shahanaghi K.* Extension of VIKOR method for decision making problem with interval numbers // Applied Mathematical Modelling. — 2009. — Т. 33, № 5. — С. 2257—2262. — DOI 10.1016/j.apm.2008.06.002.
5. *Wan S.-P.* The extended VIKOR method for multi-attribute group decision making with triangular intuitionistic fuzzy numbers // Knowledge-Based Systems. — 2013. — Т. 52. — С. 65—77. — DOI 10.1016/j.knosys.2013.06.019.