

Московский авиационный институт  
(Национальный Исследовательский Институт)

Кафедра вычислительной математики и программирования.

**Курсовая работа**  
**по курсу «практикум на ЭВМ»**  
**Задание №8:**  
**Линейные списки**

Студент:	Суханов Е. А.
Группа:	М80-106Б
Преподаватель:	Дубинин А. В.
Оценка:	
Дата:	

## Оглавление

Введение.....	1
Цель.....	1
Задание.....	1
Теория.....	2
Линейный список.....	2
Функциональная спецификация.....	2
Логическое описание.....	3
Цепочка динамических элементов.....	4
Список на динамическом массиве.....	5
Итераторы.....	9
Описание программы.....	11
Разобьём задание на задачи.....	11
Структура проекта.....	12
Заключение.....	14
Список источников.....	15

## Введение

**Цель.** Научиться применять списки и итераторы на практике.

**Задание.** Составить и отладить программу на языке Си для обработки однонаправленного связного линейного списка на динамическом массиве. С применением итераторов для навигации. Программа должна выполнять следующие действия в интерактивном режиме:

- Печать списка;
- Вставка нового элемента в список;
- Удаление элемента из списка;
- Подсчет длины списка;
- Переставить элементы списка в обратном порядке;

## Теория

**Линейный список.** Списком называется упорядоченная совокупность объектов одной природы (одного типа), при этом, в отличие от массива, порядок элементов определяется не индексами, а расположением относительно других элементов списка. Примером списка может служить очередь людей в магазине или в больнице: расположение человека определяется относительно его соседей по очереди. Еще одним примером является железнодорожный подвижной состав: К локомотиву цепляется вагон, а к этому вагону цепляют еще один, и т.д.. И все же, эти примеры не полностью раскрывают структуру списка. Поэтому займемся более формальным определением списка.

Существуют две вариации линейного списка:

- Односвязный список, элементы которого связаны только в одну сторону (имеют одно отношение порядка);

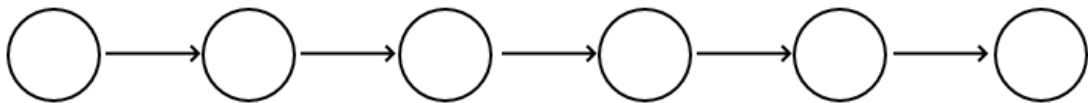


Рис. 1 Односвязный список

- Двусвязный список, элементы которого связаны в две стороны (имеют два отношения порядка);

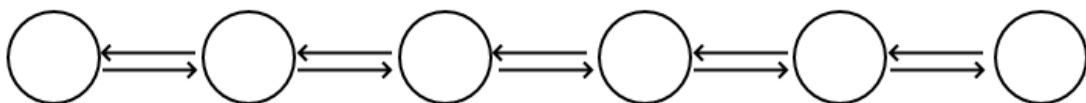


Рис. 2: Двусвязный список

То есть в двусвязном списке можно переходить к следующему и предыдущему элементу, а в односвязном – только к следующему.

### Функциональная спецификация двусвязного списка

- СОЗДАТЬ: Создает пустой список  $L_T$ ; Сложность  $O(1)$ ;
- ПУСТО: Проверяет пуст ли список  $L_T$ ; Сложность  $O(1)$ ;

- **ДЛИНА:** Возвращает кол-во элементов списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **ПЕРВЫЙ:** Возвращает первый элемент списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **ПОСЛЕДНИЙ:** Возвращает последний элемент списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **СЛЕДУЮЩИЙ:** Возвращает следующий за данным элементом элемент списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **ПРЕДЫДУЩИЙ:** Возвращает предыдущий за данным элементом элемент списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **ВСТАВКА:** Вставляет новый элемент пред каким-то элементом списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **УДАЛЕНИЕ:** Удаляет какой-то элемент списка  $L_T$ , Сложность  $O(1)$ ;
- **УНИЧТОЖИТЬ:** Уничтожает список  $L_T$ , Сложность  $O(n)$ ;

Нужно обратить внимание, что, в отличие от массива, вставка элемента имеет сложность  $O(1)$ , а не  $O(n)$ . Однако, другая сторона относительной упорядоченности, заключается в линейном времени обращения к элементу списка.

**Логическое описание.** Линейный список можно реализовать тремя способами:

- На динамическом массиве (Или сразу на векторе);
- Цепочка динамических элементов;
- На файле;

Все эти способы имеют общую вещь: идейно одинаковое устройство элемента списка. На рис. 3 изображен элемент односвязного списка, зеленым отмечено поле, хранящее значение элемента, а оранжевым – поле, хранящее указатель/индекс следующего элемента. Элемент двусвязного списка отличается лишь указателем/индексом на предыдущий элемент).



Рис. 3: Элемент односвязного списка

**Цепочка динамических элементов.** Самая простая реализация списка.

Идея заключается в выделении памяти под каждый элемент списка, а затем их связывании с помощью указателей. Сам список будет иметь следующую структуру:

```
typedef struct list_el list_el;
typedef struct list list;
struct list_el{
    T val;                // Значение элемента списка
    list_el *next;        // Указатель на следующий элемент
};

struct list{
    int size;             // Хранит кол-во элементов списка
    list_el *first;       // Указатель на первый элемент списка
    list_el *last;        // Указатель на последний элемент списка
};
```

Приведем пример функции вставки элемента:

```
// list_append - вставляет новый элемент со значением val после
curr_el
bool list_append(list* l, list_el* curr_el, T val){
    // Выделяем память под новый элемент списка
    list_el* new_el = malloc(sizeof(list_el));

    // Если произошла ошибка выделения памяти
    if(new_el == NULL){
        return false;
    }

    new_el->val = val;

    // Меняем соответствующие указатели
    new_el->next = curr_el->next;
    curr_el->next = new_el;

    l->size++;
    return true;
}
```

Вставка нового элемента, а так же удаление сводится к изменению соответствующих связей. Стоит обратить внимание на освобождение памяти, которую занимают элементы списка.

Необходимость хранения указателя на последний элемент, а так же размера списка нужна для соблюдения функциональной спецификации (указатель на последний элемент списка позволяет получить его за  $O(1)$ , а переменная `size` позволяет за  $O(1)$  узнать размер списка, а так же пуст ли он). Кроме того, указатель на последний элемент позволяет добавлять новые элементы в конец за  $O(1)$  (не нужно искать указатель на последний элемент, он всегда под рукой).

**Список на динамическом массиве.** Рассмотрим реализацию списка на динамическом массиве.

Важно понять, что основное отличие списка на динамическом массиве от списка в виде цепочки элементов заключается в выделении памяти под его элементы. Во-первых, указатели на элементы заменяются их индексами. А во-вторых реализация выделения памяти под элемент и ее освобождения (`malloc` и `free`) заменяются на аналогичные функции, работающие в рамках динамического массива. Другими словами, если раньше в качестве массива мы использовали оперативную память, то теперь мы используем массив.

Рассмотрим эту реализацию подробнее.

```
typedef struct list_el list_el;
typedef struct list list;

struct list_el{
    T val;           // Значение элемента списка
    size_t next;     // Индекс следующего элемента
};

struct list {
    list_el *buf;    // Указатель на динамический массив
    size_t cap;      // Размер массива
    size_t size;     // Размер списка
    size_t first;    // Индекс первого элемента списка
    size_t last;     // Индекс последнего элемента списка
    size_t empty;    // Индекс на первый пустой элемент (см. ниже)
};
```

**Замечание.** Для упрощения работы с динамическим массивом можно использовать структуру данных «вектор».

Как видно из листинга, мы поменяли указатели на индексы. Осталось придумать, каким образом выдавать индексы новым элементам.

**Тривиальный вариант.** Для нового элемента можно всегда брать некоторый, точно не занятый элемент массива, например последний. То есть, можно завести счетчик, который будет только увеличиваться, а его значение и будет индексом нового элемента. А удаление старого элемента никак не производить (выкидывать этот элемент из списка, но оставлять его в массиве).

Реализация этого варианта будет выглядеть таким образом:

```
// get_new_idx - выделяет индекс для нового элемента списка
size_t get_new_idx(list* l){
    if(l->empty == l->cap){
        // Нужно увеличить размер динамического массива
    }

    size_t new_idx = l->empty;
    l->buf[new_idx]->next = NOT_AN_INDEX;
    l->empty++;
    return new_idx;
}

// free_idx - освобождает индекс элемента
void free_idx(list* l, size_t idx){
    return;
}
```

Например, у нас уже есть список из 4-х элементов ( см. рис. 4).

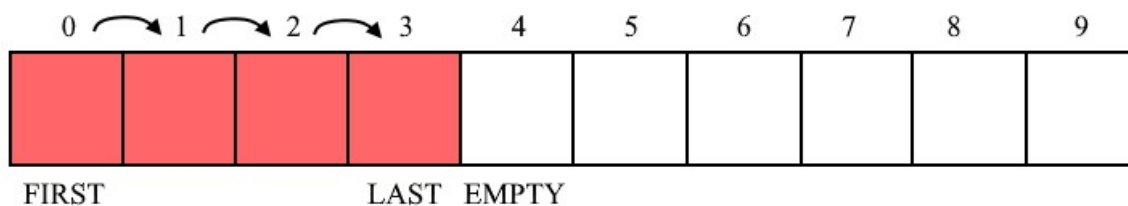


Рисунок 4: список из 4-х элементов на массиве

И мы хотим вставить новый элемент в начало списка. Нам нужно выделить индекс для нового элемента: `size_t new_el_idx = get_new_idx(l)`. Таким образом переменная `new_el_idx` будет иметь значение 4, а `EMPTY` станет равным 5. На рис. 5 изображен список после изменений.



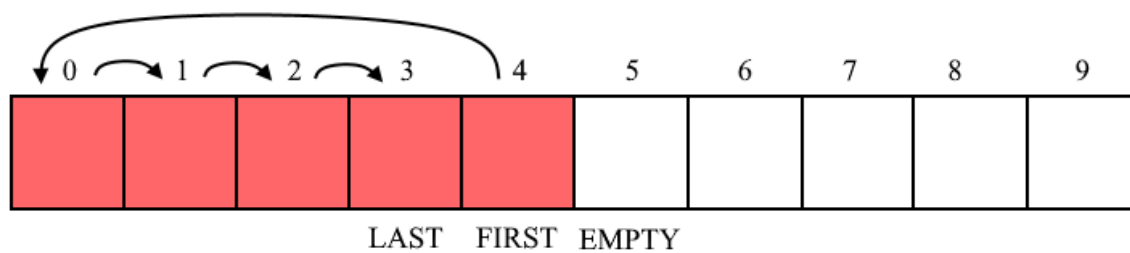


Рис. 5: результат добавления элемента в начало списка

Очевидным недостатком тривиального варианта выделения индексов является неэффективное использование памяти, так как индексы удаленных элементов не будут использоваться. Например, если мы удалим третий элемент списка (Это элемент с индексом 1), то массив будет выглядеть так: (см. рис. 6) Значение EMPTY не изменилось, и ячейка массива с индексом 1 никогда не будет использоваться.

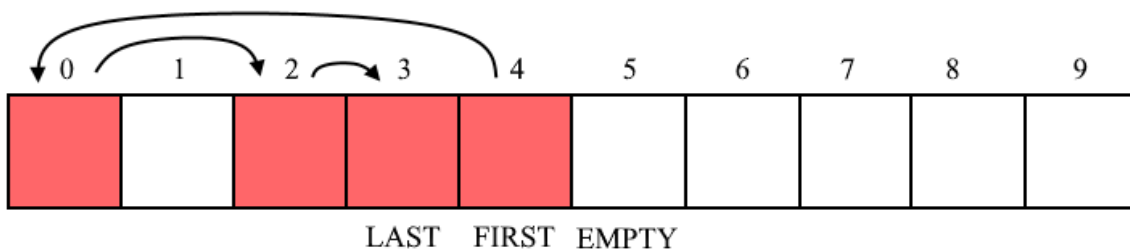


Рис. 6: результат удаления элемента из списка

Рассмотрим другой вариант, у которого нет этого недостатка.

**Список пустых ячеек.** Идея заключается в формировании списка пустых ячеек (если быть более точным, то стека). Тогда, если какой-то элемент массива освободится, то его достаточно будет добавить в список пустых ячеек. А если список пустых ячеек окажется пустым, то достаточно выделить еще немного памяти под массив, и обновить список пустых ячеек. Этот список не нужно хранить отдельно, мы можем использовать тот же самый массив для него.

Реализация этого варианта будет выглядеть таким образом:

```
// get_new_idx – выделяет индекс для нового элемента списка
size_t get_new_idx(list* l){
    // Если список пустых элементов пуст
    if(l->empty == NOT_AN_INDEX){
        // Нужно увеличить размер динамического массива
        // И обновить список
    }
    size_t new_idx = l->empty;
```

```

// Обновляем empty, получаем следующий пустой элемент из
// списка пустых элементов.
l->empty = l->buf[l->empty]->next;

l->buf[new_idx]->next = NOT_AN_INDEX;
return new_idx;
}

// free_idx - освобождает индекс элемента
void free_idx(list* l, size_t idx){
    // Добавляем в начало списка пустых элементов
    l->buf[idx]->next = l->empty;
    l->empty = idx;
}

```

Теперь когда-то освобожденные индексы могут снова использоваться. Этот вариант изображен на рис. 7.

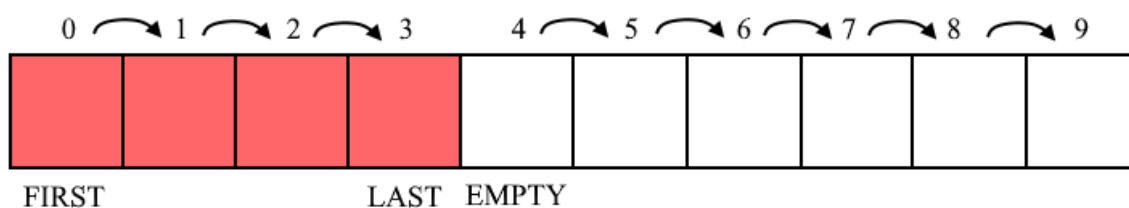


Рис. 7: исходный массив

После добавления нового элемента в начало списка (см. рис. 8).

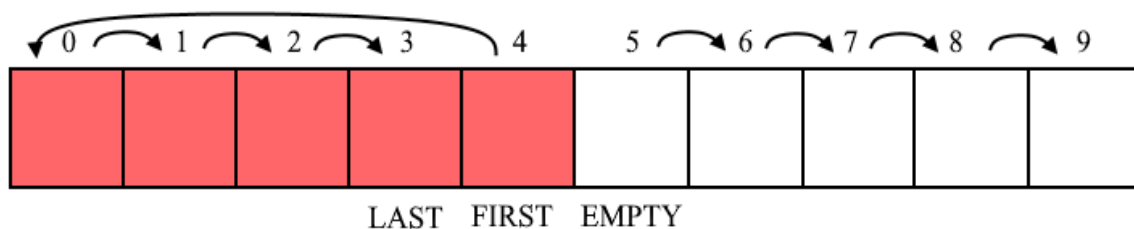


Рис. 8: Массив, после вставки в начало нового элемента

После удаления третьего элемента списка. Для удобства новая связь обозначена зеленым цветом (см. рис. 9).

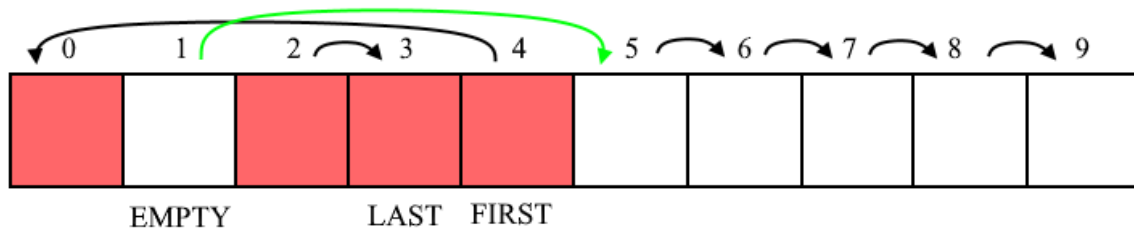


Рис. 9: Массив после удаления третьего элемента списка

Положительной стороной списка на цепочке динамических объектов является простота его реализации. Однако, из-за большого количества мелких объектов, оперативная память приложения фрагментируется, что в конечном итоге может привести к невозможности выделения большого блока данных. Список на динамическом массиве лишен этого недостатка.

**Итераторы.** Итераторы нужны для упрощения навигации по различным структурам данных. Они представляют одинаковый (или не очень одинаковый) интерфейс для общения с разными структурами данных. Это один из инструментов, позволяющий скрыть внутреннее устройство структуры данных.

Например итератор может содержать следующие функции:

- **СЛЕДУЮЩИЙ:** Принимает указатель на итератор I, и перемещает его на следующий элемент
- **ПОЛУЧИТЬ:** Возвращает элемент, на который указывает итератор I
- **ЗАПИСАТЬ:** Записывает значение в элемент, на который указывает итератор I
- **РАВЕН:** Сравнивает два итератора
- **ВСТАВИТЬ:** Вставляет новый элемент перед элементом списка, на который указывает итератор I
- **УДАЛИТЬ:** Удаляет элемент, на который указывает итератор

А сам список должен уметь создавать итераторы:

- **НАЧАЛО:** Возвращает итератор, указывающий на начало списка
- **КОНЕЦ:** Возвращает итератор, указывающий на конец списка

При этом КОНЕЦ должен возвращать итератор, указывающий на элемент, который находится за последним. Это нужно для упрощения использования итераторов в циклах.

Итератор – это коротко живущая сущность. И старый итератор может стать недействительным, если производить какие-то операции с его структурой данных. Поэтому, во время использования итератора следует использовать

только его функционал. Например ее можно использовать, если требуется пройти по всему списку.

### **Устройство итератора односвязного списка.**

Итератор может иметь следующую структуру

```
typedef struct list_it list_it;  
struct list_it {  
    list* l;           // Указатель на список  
    size_t prev_el;    // Индекс/указатель на предыдущий элемент  
};
```

Указатель на список нужен для использования функций этого списка, а индекс на предыдущий элемент нужен для возможности изменения связей элемента на который «указывает» итератор (так как в односвязном списке нельзя за константное время обратиться к предыдущему элементу, что бы изменить его связь).

**Замечание.** На самом деле, для работы итератора не нужен «указатель» на предыдущий элемент, нужен только указатель на поле next.

## Описание программы

### Разобьём задание на задачи

- **Список на динамическом массиве и итератор.** Для выполнения задания нужно реализовать структуру данных «список». Опишем функции, которые нужны для работы с ним:

<i>bool list_init</i>	Готовит список к работе;
<i>void list_deinit</i>	Освобождает память, выделенную под список; Уничтожает сам список;
<i>bool list_is_empty</i>	Если список пуст, то возвращает true, иначе false;
<i>size_t list_get_size</i>	Возвращает количество элементов в списке ;
<i>list_iterator list_begin</i>	Возвращает итератор, указывающий на начало;
<i>list_iterator list_end</i>	Возвращает итератор, указывающий на конец;
<i>T list_iterator_get_val</i>	Возвращает значение элемента, на который указывает итератор;
<i>void list_iterator_set_val</i>	Присваивает элементу указанное значение;
<i>void list_iterator_next</i>	Перемещает указатель на следующий элемент;
<i>bool list_iterator_is_equals</i>	Сравнивает два указателя, если они совпадают, то возвращает true, иначе false;
<i>bool list_iterator_insert_before</i>	Создает элемент с заданным значением перед элементом, на который указывает итератор. Возвращает true, если операция прошла успешно, иначе false;
<i>bool list_iterator_remove</i>	Удаляет элемент, на который указывает итератор, итератор перемещается вперед Возвращает true, если операция прошла успешно, иначе false;

- **Обработка команд.** Данная программа является интерактивной, поэтому необходимо реализовать считывание и обработку команд. Обработка команд происходит в два этапа.
  - **Считывание.** С потока ввода считывается команда и ее информация записывается в структуру данных «command». Этим занимается функция *get\_command*;
  - **Выполнение.** Для команды вызывается ее обработчик. Этим занимается функция *handle\_command*;
  - **Список команд.** Полный список команд можно увидеть на 278-до конца в файле command.c, а их описание в файле help.c;
- **Разворот элементов списка.** Идея алгоритма разворота: Имеем два итератора l – указывающий на начало списка и r – указывающий на конец.
  1. Удаляем элемент, на который указывает l, и сохраняем его значение;
  2. Вставляем его перед r, при этом сохраняя указатель r (то есть указатель r не должен переместиться);
  3. Повторяем 1 и 2 шаг пока l.next != r ;

**Структура проекта.** Программа разбита на модули:

- command – модуль, реализующий обработку команд. Имеется возможность простого добавления новой команды;
- help – модуль, выводящий справку о программе;
- list – реализация «шаблонного» списка на массиве (препроцессор генерирует код для определенного типа);
- log – модуль, помогающий выводить отладочную информацию;
- template – содержит макросы, которые позволяют генерировать код для разных типов;
- tests – содержит файлы для тестирования некоторых модулей программы;
- main.c – содержит точку входа в программу. А так же главный цикл;
- test.c – вызывает тесты из модуля tests;

Для упрощения сборки проекта используется утилита `make`. Для сборки проекта нужно запустить цель `main` (`make main` или просто `make`), для сборки тестирующего приложения нужно запустить цель `test` (`make test`).

## **Заключение**

Структура данных «линейный список» имеет множество применений, поэтому с ней нужно уметь работать. А итераторы упрощают использование структур данных.



## **Список источников**

1. Гайсарян С. С., Зайцев В. Е. Курс информатики: Учеб. Пособие. – М.: Изд-во Вузовская книга, 2012. – 424с.: ил.
2. Практикум по циклу дисциплин “Информатика”. Ч. II. 2012/13 уч. года