תרגיל בית 3 - מבוא לרשתות מחשבים 236334

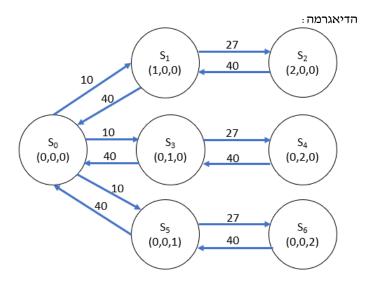
בני נזימוב 314862129 רעות גולדברג 316254192

$$M=3,\,\lambda=30,\,\mu=40,\,P_0=1,\,P_1=0.9,\,P_2=0$$
 עבור הקלט:

.1

: נחשב כמה גדלים למען דיאגרמת המצבים

$$\frac{\lambda}{M} = \frac{30}{3} = 10$$
$$\lambda \cdot P_1 = 30 \cdot 0.9 = 27$$



.2

כפי שנלמד בתרגולים ובהרצאות, כל מערכת עם מספר **סופי** של משתמשים היא יציבה, ולכן המערכת הנ"ל יציבה.

.3

: נסמן ב $_i S$ את ההסתברויות למצבים המתאימים לפי הדיאגרמה. נחשב את הסתברויות המצבים כפי שנלמד בתרגול

$$27S_1 = 40S_4$$

$$27S_2 = 40S_5$$

$$27S_3 = 40S_6$$

$$10S_0 = 40S_1$$

$$10S_0 = 40S_2$$

$$10S_0 = 40S_3$$

$$\sum_{i=0}^{6} S_i = 1$$

: נקבל את המערכת \underline{b} - הבאה כאשר A היא מטריצת המקדמים ו- \underline{x} הוא וקטור הנעלמים ו- \underline{b} הוא וקטור הפתרון

$$\begin{pmatrix} 0 & 27 & 0 & 0 & -40 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 27 & 0 & 0 & -40 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 27 & 0 & 0 & -40 \\ 10 & -40 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 10 & 0 & -40 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 10 & 0 & 0 & -40 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} S_0 \\ S_1 \\ S_2 \\ S_3 \\ S_4 \\ S_5 \\ S_6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

נפתור ונקבל:

$$S_0 = \frac{160}{361} \approx 0.4432$$

$$S_1 = \frac{40}{361} \approx 0.1108$$

$$S_2 = \frac{40}{361} \approx 0.1108$$

$$S_3 = \frac{40}{361} \approx 0.1108$$

$$S_4 = \frac{27}{361} \approx 0.0748$$

$$S_5 = \frac{27}{361} \approx 0.0748$$

$$S_6 = \frac{27}{361} \approx 0.0748$$

.4

נשים לב כי מאילוצי התרגיל, יכול להיות רק תור לחיסון אחד בכל רגע נתון. שכן ברגע שאין מתחסנים כלל במערכת ואז מגיע הראשון ובוחר חיסון באקראי, כל עוד התור לחיסון זה לא ריק (יש מישהו שמתחסן כרגע) אז כל המתחסנים החדשים שיגיעו לבית החולים יכנסו אך ורק לתור זה. לכן, נוכל לתאר מצב של המערכת על ידי מספר המתחסנים שיש כרגע **בתור**

כלשהו. לשם כך נצמצמם את המצבים באופן הבא:

$$0 = (0,0,0)$$

$$1 = (1,0,0) \cup (0,1,0) \cup (0,0,1)$$

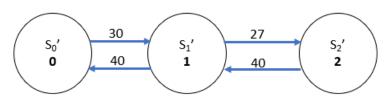
$$2 = (2,0,0) \cup (0,2,0) \cup (0,0,2)$$

$$S'_0 = S_0 = \frac{160}{361} \approx 0.4432$$

$$S'_1 = S_1 + S_2 + S_3 = \frac{120}{361} \approx 0.3324$$

$$S'_2 = S_4 + S_5 + S_6 = \frac{81}{361} \approx 0.2243$$

: הדיאגרמה



.5

יעל מנת לחשב את $\overline{\lambda}$ נשתמש בקצבי ההגעה בדיאגרמת המצבים המצומצמת:

$$\overline{\lambda} = E(\lambda) = \sum_{i=0}^{2} S_i' \cdot \lambda_i = 30 \cdot \frac{160}{361} + 27 \cdot \frac{120}{360} + 0 = \frac{8040}{361} \approx 22.27$$

.6

 $:\overline{N}$ נחשב את

$$\overline{N} = E(N) = \sum_{i=0}^{2} S'_{i} \cdot i = 0 + 1 \cdot \frac{120}{360} + 2 \cdot \frac{81}{360} = \frac{282}{361} \approx 0.78$$

 \cdot לכן נקבל: $\overline{N}=\overline{\lambda}\cdot\overline{T}:$ לכן נקבל

$$\overline{T} = \frac{\overline{N}}{\overline{\lambda}} = \frac{47}{1340} \approx 0.035$$

.7

. ונקבל את תוחלת זמן השירות לקבל מתוחלת מון השהייה מחוחלת מון ההמתנה נחסיר מתוחלת מון השהייה לקבל את תוחלת מון ההמתנה נחסיר מתוחלת השהייה ו

$$T_Q = \overline{T} - \frac{1}{\mu} = \frac{47}{1340} - \frac{1}{40} = \frac{27}{2680} \approx 0.01$$

.8

T=100,000 להלן פלט הסימולטור עבור הרצה עם הקלט הנ"ל עבור

D:\GitHub\IntroToNetworksCourseWork\src>python main.py 100000 3 30 40 1 0.9 0 2228574 774208 100000.03231928438 44276.594133263236 11091.280522831627 7483.198872508757 <mark>0.4427657982338949</mark>

0.11091276938210291 0.07483196453993214 0.010073525320463341 0.025004078027485558 22.285732797410642

: כאשר הפרמטרים המסומנים באדום משמאל לימין הם

$$Z_0, Z_1, Z_2, \overline{T_W}, \overline{T_S}, \overline{\lambda_A}$$

נשווה ביניהם לבין החישובים התיאורטיים:

$$Z_0 = 0.44352 \approx 0.4432 = S_0$$

$$Z_1 = 0.11091 \approx 0.1108 = S_1, S_2, S_3$$

$$Z_2 = 0.07483 \approx 0.0748 = S_4, S_5, S_6$$

$$\overline{T_W} = 0.01007 \approx 0.01 = T_Q$$

$$\overline{T_S} = 0.025004 \approx 0.025 = \frac{1}{\mu}$$

$$\overline{\lambda_A} = 22.28 \approx 22.27 = \overline{\lambda}$$

ניתן לראות שהחישובים התיאורטיים מסכימים עם הסימולטור עד כדי שגיאה זניחה כתוצאה מרעש אקראי. ניתן לראות שהחישובים התיאורטיים מסכימים עם הסימולטור אמערכת המצומצמת המתוארת בסעיף 4 למען פשטות המימוש, וכדי לקבל את ההסתברויות המתאימות למערכת המקורית חישבנו את A_{Ti} באופן הבא :

לכל i, סכמנו את כל הזמנים בהם היה קיים תור עם בדיוק i אנשים וחילקנו סכום זה ב-M. חישוב זה נכון מכיוון שהתורים נבחרים באופן אחיד, ולכן אין אף תור שיש לו "עדיפות" על תור אחר. עקב כך, A_{Ti} שמוגדר להיות הממוצע על פני כל התורים עבור כמות הזמן שגודל שבתור מסוים היו i>0 אנשים, שווה לסך כל הזמן בו היה קיים תור **כשלהו** במערכת בגודל i, חלקי מספר התורים, M.

: מסמל את בדיוק בדיוק היו בתור ה-m בחיוק מסמל את מסמל מסמל בדיוק פורמלית, כאשר T_i^m

$$A_{Ti} = \frac{1}{M} \cdot \sum_{m=1}^{M} T_i^m = \frac{Total_Time_Exists_Queue_Size_i}{M}$$

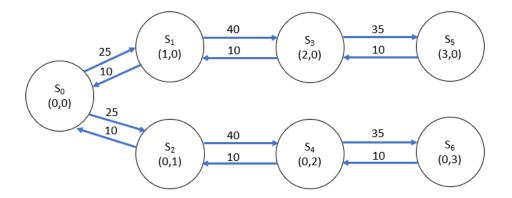
בנוסף Z_i תלויים ב- A_{Ti} , וכל שאר הפרמטרים לא מושפעים מאופן החישוב הנ"ל, ולכן בתוצאות הסימולציה שלנו קיבלנו בעצם תוצאות המשקפות את המערכת המקורית.

$$M=2,\,\lambda=50,\,\mu=10,\,P_0=1,\,P_1=0.8,\,P_2=0.7,\,P_3=0$$
 עבור הקלט:

.1

$$\frac{\lambda}{M} = \frac{50}{2} = 25$$
$$\lambda \cdot P_1 = 50 \cdot 0.8 = 40$$
$$\lambda \cdot P_2 = 50 \cdot 0.7 = 35$$

: הדיאגרמה



.2

כפי שנלמד בתרגולים ובהרצאות, כל מערכת עם מספר **סופי** של משתמשים היא יציבה, ולכן המערכת הנ"ל יציבה.

.3

. נסמן ב s_i את ההסתברויות למצבים המתאימים לפי הדיאגרמה. נחשב את הסתברויות המצבים כפי שנלמד בתרגול

$$25S_0 = 10S_1$$

$$25S_0 = 10S_2$$

$$40S_1 = 10S_3$$

$$40S_2 = 10S_4$$

$$35S_3 = 10S_5$$

$$35S_4 = 10S_6$$

$$\sum_{i=0}^{6} S_i = 1$$

: נקבל את המערכת \underline{b} ה הנעלמים האם היא מטריצת המקדמים היא מטריצת הצה הבאה הבאה \underline{A} הבאה הבאה לאת המערכת נקבל את המערכת היא מטריצת היא מטריצת היא מטריצת המקדמים ו

$$\begin{pmatrix} 25 & -10 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 25 & 0 & -10 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 40 & 0 & -10 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 40 & 0 & -10 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 35 & 0 & -10 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 35 & 0 & -10 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} S_0 \\ S_1 \\ S_2 \\ S_3 \\ S_4 \\ S_5 \\ S_6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

נפתור ונקבל:

$$S_0 = \frac{2}{192} \approx 0.0104$$

$$S_1 = \frac{5}{192} \approx 0.02604$$

$$S_2 = \frac{5}{192} \approx 0.02604$$

$$S_3 = \frac{20}{192} \approx 0.1042$$

$$S_4 = \frac{20}{192} \approx 0.1042$$

$$S_5 = \frac{70}{192} \approx 0.3646$$

$$S_6 = \frac{70}{192} \approx 0.3646$$

.4

בנימוק דומה לקלט הקודם:

$$0 = (0,0)$$

$$1 = (1,0) \cup (0,1)$$

$$2 = (2,0) \cup (0,2)$$

$$3 = (3,0) \cup (0,3)$$

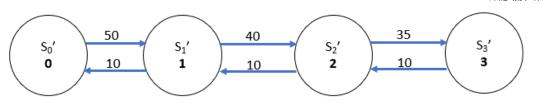
$$S'_0 = S_0 = \frac{2}{192} \approx 0.0104$$

$$S'_1 = S_1 + S_2 = \frac{10}{192} \approx 0.0521$$

$$S'_2 = S_3 + S_4 = \frac{40}{192} \approx 0.2083$$

$$S'_3 = S_5 + S_6 = \frac{140}{192} \approx 0.7292$$

: הדיאגרמה



.5

: על מנת לחשב את בקצבי ההגעה בקצבי החגעה בקצבים נשתמש $\overline{\lambda}$ גע

$$\overline{\lambda} = E(\lambda) = \sum_{i=0}^{3} S_i' \cdot \lambda_i = 50 \cdot \frac{2}{192} + 40 \cdot \frac{10}{192} + 35 \cdot \frac{40}{192} + 0 = \frac{475}{48} \approx 9.896$$

.6

 $:\overline{N}$ נחשב את

$$\overline{N} = E(N) = \sum_{i=0}^{3} S_i' \cdot i = 0 + 1 \cdot \frac{10}{192} + 2 \cdot \frac{40}{192} + 3 \cdot \frac{140}{192} = \frac{85}{32} = 2.65625$$

: לכן נקבל . $\overline{N}=\overline{\lambda}\cdot\overline{T}$: לכן נקבל

$$\overline{T} = \frac{\overline{N}}{\overline{\lambda}} = \frac{51}{190} \approx 0.2684$$

.7

: על מנת לקבל את תוחלת זמן ההמתנה נחסיר מתוחלת זמן השהייה האת זמן השירות זמן החמתנה נחסיר מתוחלת זמן השהייה על מנת לקבל את תוחלת זמן ההמתנה נחסיר מתוחלת זמן השירות בי

$$T_Q = \overline{T} - \frac{1}{\mu} = \frac{51}{190} - \frac{1}{10} = \frac{16}{95} \approx 0.1684$$

.8

T=100,000 להלן פלט הסימולטור עבור הרצה עם הקלט הנ"ל להלו

D:\GitHub\IntroToNetworksCourseWork\src>python main.py 100000 2 50 10 1 0.8 0.7 0

991077 4008049 100000.15388759576 1052.0451908802531 2614.0378385228173 10425.323153125904 36434.69335670904 0.010520435719156939

0.026140338158490258 0.10425307109871441 0.3643463728832169 0.16808928038193202 0.09983897184246626 9.910754748577796

: כאשר הפרמטרים המסומנים באדום משמאל לימין הם

$$Z_0, Z_1, Z_2, \overline{T_W}, \overline{T_S}, \overline{\lambda_A}$$

נשווה ביניהם לבין החישובים התיאורטיים:

$$\begin{split} Z_0 &= 0.0105 \approx 0.0104 = S_0 \\ Z_1 &= 0.0261 \approx 0.02604 = S_1, S_2 \\ Z_2 &= 0.104253 \approx 0.1042 = S_3, S_4 \\ Z_2 &= 0.3643 \approx 0.3646 = S_5, S_6 \\ \overline{T_W} &= 0.1681 \approx 0.1684 = T_Q \\ \overline{T_S} &= 0.0998 \approx 0.1 = \frac{1}{\mu} \\ \overline{\lambda_A} &= 9.91 \approx 9.896 = \overline{\lambda} \end{split}$$

ניתן לראות שהחישובים התיאורטיים מסכימים עם הסימולטור עד כדי שגיאה זניחה כתוצאה מרעש אקראי. (גם כאן סימלצנו את המערכת המצומצמת, כפי שכבר הוסבר בקלט הקודם).