

שיטת נורמל - הרצאה 7/16/17

בנוסף למרצף 4- הגענו לאמצע של P - מדידת האנרגיה.

שאלה 1: פיתוק SVT, \leftarrow נניח מטריצה A נימנה לאנסון.

$$A = CDC^{-1} \quad \text{נניח}$$

$$[\det C \neq 0 \rightarrow C \text{ מטריצה לא סינגולרית}]$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix} = 0 \text{ - מטריצה לאנסון}$$

לא A מטריצה נימנה לאנסון. \leftarrow פיתוק
הפיתוק ק"פ רק דוקרה A נימנה לאנסון.

$$A_{m \times n} = U_{m \times m} D_{m \times m} V'_{m \times n} \quad \text{כאשר המימד $A = UDV'$ גודל A נימנה לנורמל}$$

$$U, V \text{ אנורמליות } (= I_{m \times m}) \rightarrow U'U = I, V'V = I_{m \times m}$$

$$\begin{pmatrix} \sigma_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \sigma_m \end{pmatrix} \leftarrow \text{הצגה של גודל נסוק - 0 (לא נכון) אם העצם!}$$

אלא אם ציכז סינגולריות.

$$\text{למשל (לא בלוקי מודע): } \begin{pmatrix} 0 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 0 \end{pmatrix}$$

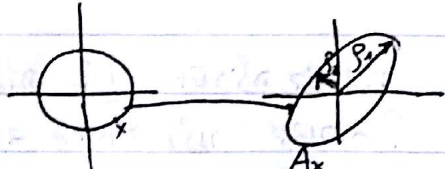
$$\sigma_i = \sqrt{P(AA')}$$

A' מה גרנספול
העוצמה של המטריצה AA' ו AA' ו AA' ו AA' .

ערכים סינגולריות של מטריצה D הם השורשים של העצם של AA' .

$$\|A\|_2 = \max_{1 \leq i \leq n} \sigma_i$$

מה המלצות - המלצות של ערכים סינגולריות? $[UDV] = \text{svd}(A)$



העקום האינסופי של אינסוף
של ריבועים של A העדכז הסינגולריות.
האינסופיות.

מטריצה ריבועית-לפחות A אחת ידעה 0 .
לא " " - ערך סינגולר אחת ידעה 0 .

307

$\tilde{J}^{-1} = \frac{1/\sigma_1 \quad 1/\sigma_2 \quad \dots \quad 1/\sigma_n}{\dots}$

$$x = p \operatorname{inv}(A) \cdot b.$$

[illegible]

u, v, v' : \bar{G}_N 3 קצות, שכל אחד מהם
 . v, u' : \bar{G} קצות שכל אחד מהם

7. $Ax = b$ זכור ונחזק

$$DV'_x = U' b$$

$$Dy = V'b \quad \boxed{y = D^{-1}V'b} \quad (2) \quad \text{UJI/1/1/22}$$

$$Dy = V'b \quad \boxed{y = D^{-1}V'b} \quad (2) \quad \text{with } \int \int \int$$

דגל, מוסקו ~~~~~ 2 מיליון ~~~~~ לפניה, (מ) נמצא x-1.

שאלה 2: כיצד למד?

אם כן מה יהיה?

38, 3 + 1, 2 - 1, 1 (חזר ונרדף)

7001 = 1772

לפי משפט 2.11 $\text{concl}(A)$ הוא $\text{concl}(A)$, כלומר, הוא חלקי-צמוד.

על (על) ער פון קאדע - סע הענא לא יטעק.
 גר - גלעדיי, נאטורלע פאליט. מנהלורה:

$$P = \begin{pmatrix} 1 & \dots & 0 & 1 & \dots \\ & & 0 & 1 & \dots \\ & & & 0 & 1 & \dots \\ & & & & 1 & \dots \\ & & & & & \ddots \end{pmatrix}$$

$PA = AP$

צורה מפורטת

הגדלה של
 חיד פאליט

$PA = LU$
 $[LUP] = lu(A)$

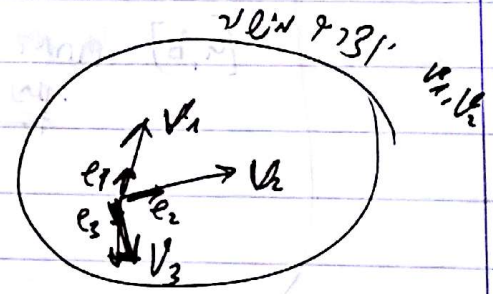
קאדע:

U - הצורה המפורטת של A
 מתקיימת תמיד.

אלה 3: זיהוי-סמינל: העדרה וקטור וצורה דסטי.

הקטור וקטור $V_1, \dots, V_m \in R^n$
 כיצד (קנה מידה) המעטור הלאו:
 $\{e_1, \dots, e_k\} \in R^n$
 אורטונורמליזאציה.

$\langle e_i, e_j \rangle = \delta_{ij} : \forall i, j$
 $\|e_i\|_2 = 1$



$\bar{e}_1 = \frac{v_1}{\|v_1\|}$

$v_1 = \alpha_1 e_1$

$v_2 = \alpha_2 e_1 + \beta_2 e_2$

$v_3 = \alpha_3 e_1 + \beta_3 e_2 + \gamma_3 e_3$

$\langle v_2, e_1 \rangle = \alpha_2$

מחלקת אור e2

$\langle v_2, e_2 \rangle = \beta_2$

$$\begin{pmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e_1 & e_2 & \dots & e_k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 & \alpha_2 & \dots \\ 0 & \beta_2 & \dots \\ \vdots & 0 & \ddots \\ 0 & \vdots & 0 \end{pmatrix}$$

$A = Q \cdot R$



מכונה מודל פאליט. לא מוכח מודל. למעשה

עליון 4: שורה בלוי

$$\boxed{C_p \leftarrow C_{\text{שורה}} \leftarrow C_b}$$

סדר הגודל של האלמנטים:

$$\text{cond} = \max \left\{ \frac{\text{הערך הגדול}}{\text{הערך הקטן}} \right\}$$

⊗ $\lambda_1, \dots, \lambda_n \leftarrow A \leftarrow \text{eig}(A) : A \text{ מציגה ערכים עצמיים}$

$\tilde{\lambda}_1, \dots, \tilde{\lambda}_n \leftarrow \tilde{A}$ (ערכים עצמיים)

~~cond~~ $\text{condeig}(A)$

⊗ $Ax = b$

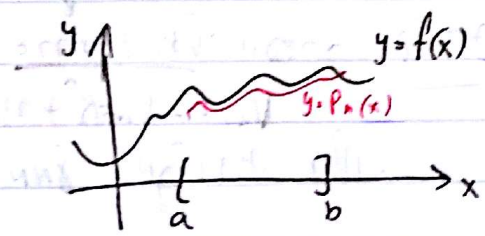
$\text{cond}(A)$

$x : C_b, A, b : C_b$

עליון 337

יציאה של פונקציה

פונקציה
 $y = \sin(x)$
 $y = a_0 + a_1 x + a_2 x^2$
 $[a, b]$ פונקציה



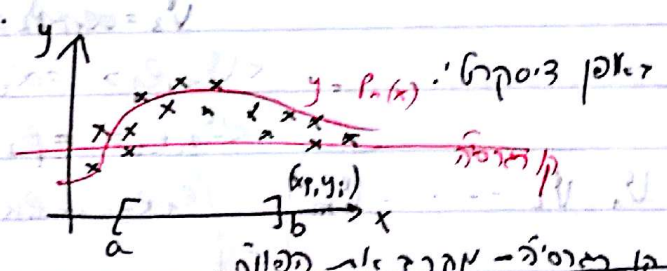
דע"ה אינטרפולציה

נניח שיש לנו פונקציה $y=f(x)$ ופונקציה $y=P_n(x)$ על $[a, b]$.
 פונקציה $y=P_n(x)$ היא פולינום של n מעלה.

אינטרפולציה - דיוק התחנה

אינטרפולציה - מרחק

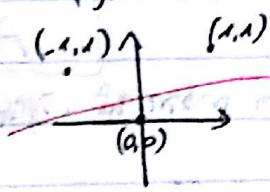
קירור, מרחק, מרחק - נשען



קירור - מרחק - פונקציה

הדעה הדיסקרטית: אולי נקודות
 ומהלך של פונקציה

x	x_0	x_1	\dots	x_n
y	y_0	y_1		y_n



עליון 3: היתרון

$P_m(x) = ?$

$P_m(x_i) = y_i$ (*)

$P_m = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \dots + a_m x^m$
 פונקציה מרחק

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 \\ 1 & x_1 \\ \vdots & \vdots \\ 1 & x_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

2. סוגי (Vander) . 3. מודלים

$$\begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots \end{pmatrix}$$

$$\det V = \pm \prod_{i \neq j} (x_i - x_j)$$

הערות: המודל הנבדק הוא מודל ליניארי עם פרמטרים a_0, a_1 ונתונים x_i, y_i .

x	-1	0	1
y	1	0	1

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$a_0 + a_1 x_i = y_i$$

$$Aa = b \rightarrow a = A \backslash b$$

סוגי מודלים

המודל הנבדק הוא מודל ליניארי עם פרמטרים a_0, a_1 ונתונים x_i, y_i .

Regularisation : $A^T A x = A^T b$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$3a_0 = 2$$

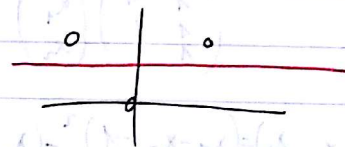
$$2a_1 = 0$$

$$a_1 = 0$$

$$a_0 = 2/3$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_0 \\ a_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$p_1(x) = a_0 + a_1 x = \frac{2}{3}$$



$$SSE = (y - \tilde{y})^2 = \sum_{i=0}^n (y_i - \tilde{y}_i)^2 \rightarrow \min$$

Sum of Square Errors.

LSM (Least Squares Method) - מודל ליניארי עם פרמטרים a_0, a_1 ונתונים x_i, y_i .

$$\frac{1}{9} + \frac{4}{9} + \frac{1}{9} = \frac{2}{3}$$

הערות: המודל הנבדק הוא מודל ליניארי עם פרמטרים a_0, a_1 ונתונים x_i, y_i .

שאלה: נתון המטריצה A וקטור b - למצוא את x כך ש- $Ax=b$

387

$$f(x_1, x_2, \dots, x_m) =$$

$$Ax=b$$

$$A'A=A'b.$$

$$\begin{aligned} &+ (a_{11}x_1 + \dots + a_{1m}x_m - b_1)^2 \\ &+ (a_{21}x_1 + \dots + a_{2m}x_m - b_2)^2 \\ &+ \dots \\ &+ (a_{n1}x_1 + \dots + a_{nm}x_m - b_n)^2 \end{aligned}$$

→ min

אם יש לנו n משוואות עם m נעלמים, אז ננסה למצוא את x כך ש- $Ax=b$ יהיה קרוב ככל האפשר.

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x_1} = 0 \Rightarrow 2a_{11}(a_{11}x_1 + \dots - b_1) + 2a_{21}(\dots) + \dots = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial x_2} = 0 \Rightarrow 2a_{12}(\dots) + 2a_{22}(\dots) + \dots = 0 \\ \vdots \\ \frac{\partial f}{\partial x_n} = 0 \end{cases}$$

$$2A'(Ax-b)=0.$$

עם שיטת הריבועים הממוזגים (SVD) נוכל למצוא את x ש- $Ax=b$ מתקיים בצורה הטובה ביותר.

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$f(x_1, x_2) = (x_1 - x_2 - 1)^2 - (x_1)^2 + (x_1 + x_2 - 1)^2$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$cftool(x, y) \leftarrow \begin{cases} \text{curve} \\ \text{fitting} \\ \text{tools} \end{cases}$$

⊗ המטריצה A היא אינסטרומנטלית:

לחשוב על A כמטריצה.

⊗ יש לנו n נקודות נתונות.

⊗ $y = p(x)$ - אנו רוצים למצוא את p .

$$\text{cond}(A) = \text{cond}(\text{Vander}(x_1, x_2, \dots, x_n))$$

המטריצה A היא אינסטרומנטלית, כלומר $\text{cond}(A)$ הוא מספר המודולריות של A .

Cubic Spline interpolation.

דאנקים הלו, פלי עס מאכט קאנה צו טאן.

(חבל דא-הקטע לעבן $[a,b]$.)

אין חבל פאראן עס צו מאכט צו קאטע
הקטע.

דאס איז האט עס רציפות ונצטר...

