## Tema 4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

Sistemas Inteligentes

#### Satisfacción de restricciones

- Formulación de CSPs como redes de restricciones
- Ejemplos
- Métodos de resolución:
  - Esquema backtracking
  - Esquema Forward Checking
  - Esquema de propagación de restricciones

#### Problemas de satisfacción de restricciones (CSP)

Conjunto de **variables** definidas sobre **dominios** finitos y conjunto de **restricciones** definidas sobre subconjuntos de dichas variables.

#### $(V,D,\rho)$

→ un conjunto de variables

$$V = \{V_1, V_2, ..., V_n\}$$
  $V = \{V_i\}_{i=1..n}$ 

definidas sobre dominios discretos D<sub>i</sub> (conjunto finito de posibles valores)

$$D = \{D_1, D_2, ..., D_n\}$$
  $D = \{D_i\}_{i=1..n}$ 

un conjunto de restricciones definidas sobre subconjuntos de dichas variables

$$\rho = \{\rho_1, \rho_2, ..., \rho_n\}$$

$$\rho = \{\rho_k\}_{k=1..n}$$

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

Sistemas Inteligentes

3

#### Problemas de satisfacción de restricciones (CSP)

Ejemplo:

$$X = Y, X \neq Z, Y > Z$$

Solución: encontrar asignaciones de valor a las variables que satisfagan todas las restricciones.

$$(X = 2, Y = 2, Z = 1)$$

Solución al problema: la relación n-aria que satisface todas las restricciones del problema

Dependiendo de los requerimientos del problema hay que encontrar todas las soluciones o sólo una

#### Redes de restricciones

- Un CSP se puede representar como un grafo.
- Sobre el grafo se puede definir una red de restricciones:

#### Quíntupla <V, E, c, I, a>

- V: conjunto de nodos.
- E: conjunto de aristas.
- c: E → V<sup>k</sup>, k ≤ n; función de asignación de aristas a tuplas de nodos.
- I: E → ρ; función de asignación de aristas a restricciones.
- a: permutación que define el orden de selección para resolver el problema.

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

5

#### Sistemas Inteligentes

### **CSP** binario

Variables

$$V = \{V_1, V_2, ..., V_n\}$$

Dominios discretos y finitos

$$D = \{D_1, D_2, ..., D_n\}$$

Restricciones binarias

$$\{R_{ii}\}$$

Todo problema n-ario se puede formular como un problema binario

- Ejemplos de CSP binarios:
  - · Coloreado de mapas
  - · Asignación de tareas para un robot
  - N-reinas
  - Generación de crucigramas

## Ejemplo: Coloreado de mapas



$$\begin{aligned} & \textbf{V} = \{\textbf{V}_1, \textbf{V}_2, \textbf{V}_3, \textbf{V}_4\} \\ & \textbf{D}_i = \{\text{rojo, azul, verde}\}, \ \forall \ i, \ 1 \leq i \leq 4 \\ & \textbf{E} = \{\textbf{e}_1, \textbf{e}_2, \textbf{e}_3, \textbf{e}_4, \textbf{e}_5\} \\ & \textbf{\rho}_k(\textbf{V}_i, \textbf{V}_j) = \{<\textbf{v}_i, \textbf{v}_j > | \ \textbf{v}_i \in \textbf{D}_i, \textbf{v}_j \in \textbf{D}_j, \textbf{v}_i \neq \textbf{v}_j \}, \forall k, \ 1 \leq k \leq 5 \\ & \textbf{c}(\textbf{e}_1) = <\textbf{V}_1, \textbf{V}_2 >, \ \textbf{c}(\textbf{e}_2) = <\textbf{V}_1, \textbf{V}_3 >, \ \textbf{c}(\textbf{e}_3) = <\textbf{V}_1, \textbf{V}_4 >, \dots \\ & \textbf{l}(\textbf{e}_j) = \{<\textbf{azul, verde} >, <\textbf{azul, rojo} >, <\textbf{verde, azul} >, <\textbf{verde, rojo} >, <\textbf{verde, azul} >, <\textbf{verde, rojo} >, \\ & \textbf{c}(\textbf{e}_1, \textbf{v}_4, \textbf{v}_2, \textbf{v}_3) \end{aligned}$$

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

Sistemas Inteligentes

7

## Generación de crucigramas

· Dada una rejilla y un diccionario, construir un crucigrama legal

Slot horizontal de tres letras

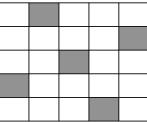
4 palabras de 1 letra
4 palabras de 3 letras
O 2 palabras de 5 letras
Z

- · Formulación:
  - variables : grupo de casillas para una palabra (slots)
  - dominios : palabras del diccionario con la longitud adecuada
  - restricciones : misma letra en la intersección de dos palabras
- Características :
  - CSP binario, discreto (dominios grandes)

#### **N-reinas**

Posicionar n reinas en un tablero de ajedrez  $n \times n$ , de forma que no se

ataquen



n = 5

- Formulación: (1 reina por fila)
  - variables : reinas, X, reina en la fila i-ésima
  - dominios : columnas posibles {1, 2, ..., n}
  - restricciones : no colocar dos reinas en
    - la misma columna
    - la misma diagonal
- Características:
  - Dominios discretos y restricciones binarias

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

9

#### Sistemas Inteligentes

**GOTA GOTA** 

**GOTA** 

**GOTA** 

**GOTA** 

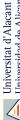
**AGUA** 

## Criptoaritmética

- Sustituir cada letra por un dígito distinto (distinta cifra, distinta letra) de manera que la suma sea correcta
- Formulación:
  - variables: G, O, T, A, U, C<sub>1</sub>, C<sub>2</sub>, C<sub>3</sub>  $(C_1, C_2, C_3 \text{ variables de acarreo})^2$
  - $O, T, U \in \{0, ..., 9\}$ dominios:  $G, A \in \{1, ..., 9\}$  $C_1, C_2, C_3 \in \{0, ..., 4\}$
  - restricciones:
    - letras distintas  $G \neq O, G \neq T, ..., A \neq U$
    - suma correcta

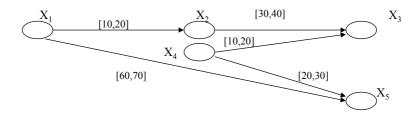
 $5*A = 10*C_1+A$ (unidades)  $5*T+C_1 = 10*C_2+U$ (decenas) (centenas)  $5*O+C_2 = 10*C_3+G$ (unidades millar)  $5*G+C_3 = A$ 

- Características:
  - Dominios discretos y restricciones múltiples



## **Restricciones temporales**

 Dado un conjunto de sucesos que ocurren en intervalos temporales con ciertas relaciones, encontrar un asignación temporal consistente



- · Formulación:
  - variables: sucesos
  - dominios : intervalo temporal para cada suceso
  - restricciones : distancia temporal permitida entre sucesos; relaciones temporales antes, después, solapado, etc.
- Características :

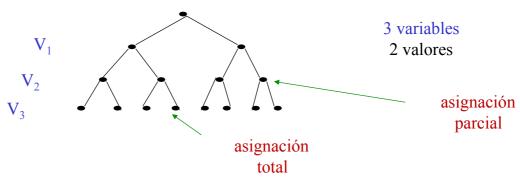
T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

11

Sistemas Inteligentes

## Arbol de interpretaciones

- Partimos de un nodo raíz que supervisa el proceso.
- Cada nivel corresponde a una asignación de valor para una característica de datos. El orden de descenso viene especificado por a.
- Cada nodo identifica una posibilidad de asignación (Variable, valor).
- La solución se construye de forma incremental de tal forma que cada hoja es una interpretación.



#### Métodos de resolución

#### Búsqueda

**Generación y test**: generar de forma sistemática y exhaustiva cada una de las posibles asignaciones a las variables y comprobar si satisfacen todas las restricciones. Hay que explorar el espacio definido por el producto cartesiano de los dominios de las variables.

**Backtracking** : se trata de construir la solución de forma gradual, instanciando variables en el orden definido por la permutación dada

Backjumping: parecido al BT pero el retroceso no se hace a la variable instanciada anteriormente sino a la variable más profunda que está en conflicto con la variable actual.

Explorar el espacio de estados hasta encontrar una solución, demostrar que no existe o agotar los recursos

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

13

Sistemas Inteligentes

#### Métodos de resolución

#### Inferencia

- Consistencia de arco
- Consistencia de caminos
- K-consistencia

Deducir un problema equivalente que sea más fácil de resolver

#### Algoritmos híbridos

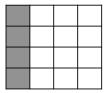
- Forward Checking
- Maintaining Arc Consistency
- Heurísticas

Combinación de las aproximaciones anteriores. Sobre un esquema de búsqueda se incorporan métodos de inferencia

## Generación y test

#### Estrategia:

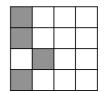
- generación y test de todas las asignaciones totales posibles
  - 1. Generar una asignación de todas las variables
  - 2. Comprobar si es solución. Si es, stop, sino ir a 1











#### Eficiencia:

- es muy poco eficiente
- genera muchas asignaciones que violan la misma restricción

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

15

Sistemas Inteligentes

## **Backtracking**

#### Estrategia:

- Construir una solución parcial : asignación parcial que satisface las restricciones de las variables involucradas
- Extender la solución parcial, incluyendo una variable cada vez hasta llegar una solución total
- Si no se puede extender: backtracking
  - cronológico: se elimina la última decisión
  - no cronológico : se elimina una decisión anterior

## **Backtracking recursivo**

pasadas: variables ∈ solución parcial

funcion test (x variable, P conjunto): booleano para todo  $y \in P$  hacer si  $(val(x), val(y)) \notin rel(R_{xv})$  retorna FALSO

retorna CIERTO

retorna FALSO

la función test comprueba que el valor de la variable actual (x) sea consistente con la solución parcial

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

17

Sistemas Inteligentes

## Limitaciones del backtracking

Trashing e inconsistencia de nodo

Relacionado con las restricciones unarias. Sucede cuando un dominio contiene un valor que no satisface una restricción unaria.

Inconsistencia de arista

Relacionado con las restricciones binarias. Sucede cuando existe una restricción binaria entre dos variables de tal forma que para un determinado valor de la primera variable no existe ninguna asignación posible para la segunda.

• Dependencia de la ordenación

El orden de selección de las variables es un factor crítico. Se han desarrollado diversas heurísticas de selección de variable y de valor.

Variable: Orden estático y Orden dinámico

Valor: p.e. los que conducen a un CPS más simple

## **Forward checking**

- En cada etapa de la búsqueda, FC comprueba hacia delante la asignación actual con todos los valores de las futuras variables que están restringidas con la variable actual.
- Los valores de las variables futuras que son inconsistentes con la asignación actual son temporalmente eliminados de sus dominios.
- Si el dominio de una variable futura se queda vacío, la instanciación de la variable actual se deshace y se prueba con un nuevo valor. Si ningún valor es consistente, entonces se lleva a cabo el backtracking cronologico.

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

19

Sistemas Inteligentes

## Forward checking

```
funcion FC(i variable): booleano
   para cada a∈factibles[i] hacer
       Xi ← a
       si i=N solución retorna CIERTO
       sino
               si forward (i.a)
                       si FC(i+1) retorna CIERTO
               Restaurar (i)
   retorna FALSO
funcion forward(i variable, a valor): booleano
   para toda j=i+1 hasta N hacer
       Vacio ← CIERTO
       para cada b ∈ factibles[j] hacer
               si (a,b)∈ Rij vacio ←FALSO
               sino eliminar b de factible[j]
                       Añadir b a podado[i]
       si vacio retorna FALSO
   retorna CIERTO
procedimiento restaura(i variable)
   para toda j=i+1 hasta N hacer
       para todo b ∈ podado[i] hacer
               si Xi responsable filtrado b
                       Eliminar b de podado[j]
                       Añadir b a factible[i]
```

## **Forward Checking**

Ejemplo Forward Checking:

```
Variables x, y

Dx= Dy ={1,2,3,4,5}

Restricción x < y-1

Inicialmente CDx = CDy = {1,2,3,4,5}

Si asignamos x = 2, entonces:

Los únicos valores que puede tomar y son 4, 5
por tanto CDy= {4,5}

...

Si asignamos x = 4, entonces:

No hay asignación posible compatible con la restricción.
por tanto CDy= {}
Deshacer x = 4 y backtracking
```

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

21

Sistemas Inteligentes

## Propagación de Restricciones

- Transformar el problema en otro más sencillo sin inconsistencias de arco.
- Propiedad de consistencia de arista

Una arista dirigida  $c(e_p) = \langle V_i, V_j \rangle$  es consistente si y sólo si para todo valor asignable a  $V_i$  existe al menos un valor en  $V_j$  que satisface la restricción asociada a la arista.

- Un CSP puede transformarse en una red consistente mediante un algoritmo sencillo (AC3) que examina las aristas, eliminando los valores que causan inconsistencia del dominio de cada variable.
- · Después del proceso:
  - No hay solución
  - Hay más de una solución
  - Hay una única solución

## **Algoritmo AC3**

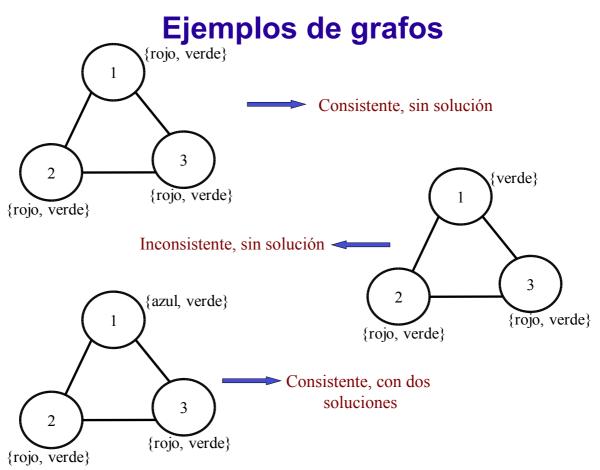
```
\begin{split} &Q = \{c(e_p) = <\!V_i, \, V_j\!\!> \mid \!\! e_p \in E, \, i \neq j \} \\ &\text{Mientras } Q \; \boxtimes \; \varnothing \; \text{hacer} \\ &<\!V_k, \, V_m\!\!> = \text{seleccionar\_y\_borrar}(Q) \\ &\text{cambio} = \text{falso} \\ &\text{Para todo } v_k\!\!\in D_k \; \text{hacer} \\ &\text{Si no\_consistente } (v_k, D_m) \; \text{entonces} \\ &\text{borrar } (v_k, D_k) \\ &\text{cambio} = \text{cierto} \\ &\text{FinSi} \\ &\text{FinPara} \\ &\text{Si Dk} = \varnothing \; \text{entonces salir\_sin\_solución FinSi} \\ &\text{Si cambio} = \text{cierto entonces} \\ &Q = Q \; \text{IJ} \; \{c(e_r) = <\!V_i, \, V_k\!\!> \mid e_r \in E, \, i \neq k, \, i \neq m \} \\ &\text{FinSi} \end{split}
```

T4. Búsqueda para problemas de satisfacción de restricciones

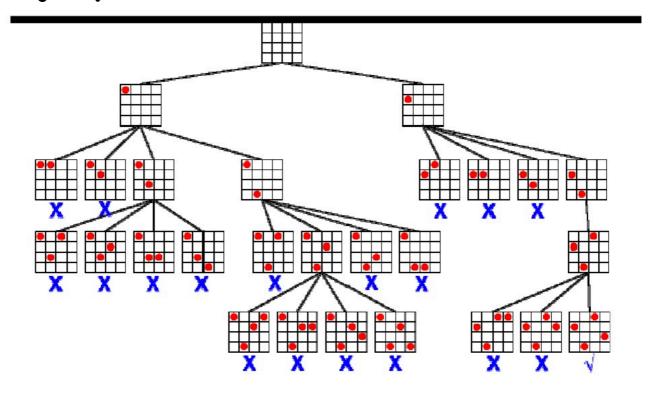
**FinMientras** 

23

#### Sistemas Inteligentes

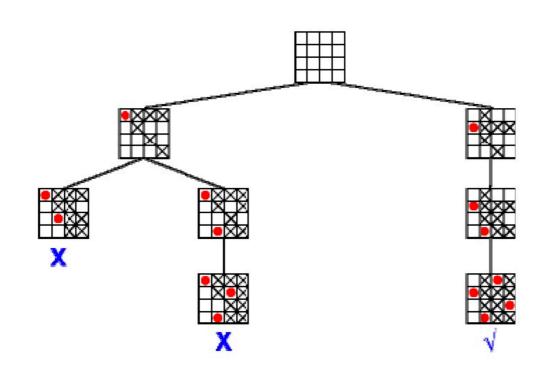


# Algoritmo AC-3 para backtracking ejemplo



Sistemas Inteligentes

# Algoritmo AC-3 para Forward checking: ejemplo



## Tema 2. Estrategias de búsqueda. Bibliografía

• Stuart Russell, Peter Noving. "Inteligencia Artificial. Un enfoque Moderno" Ed. Pearson. Prentice Hall. 2004.