

DOCUMENTATIE PROIECT PROGRAMARE PROCEDURALA

IMPORTANT: CITESTE README.TXT PENTRU A OBSERVA METODA SI ORDINEA DE COMILARE A MODULELOR (sau ruleaza in terminalul linux `gcc message.c algorithms.c geometrics.c bitmap.c vector.c ocrdetect.c main.c -o main -lm`)

PENTRU VERIFICAREA PROIECTULUI ESTE INDICAT (ABSOLUT INDICAT) SA SE FOLOSEASCA PATH-URI CE NU CONTIN SPATII LIBERE

SUNT 3 FISIERE DE COMPLETAT `encrypt.txt`, `decrypt.txt`, `templates.txt`. MAIN.C contine instructiuni referitoare la continutul acestora.

Salt la implementarile cerute de cerinta in EnuntProiect.pdf

Cerinta 1: `algorithms.c` `dword xorshift32(dword seed)` linia 21
genereaza numere pseudorandom in functie de seed

Cerinta 2: `bitmap.c` `ntstatus readBitmapLinearized(const char * path, bitmap *bmp)` linia 144
citeste imaginea din path si o stocheaza in structura bmp

Cerinta 3: `bitmap.c` `ntstatus writeBitmapLinearized(const char *path, const bitmap *bmp)` linia 223
scrie continutul structurii bmp pe disk la locatie

Cerinta 4: `bitmap.c` `ntstatus encryptBitmap(const char *path, const char *dest_path, const char *key_path)` linia 382
cripteaza imaginea de la locatie si salveaza continutul criptat in dest_path folosind cheia de la locatie key_path

Cerinta 5: `bitmap.c` `ntstatus decryptBitmap(const char *path, const char *dest_path, const char *key_path)` linia 464
decripteaza imaginea de la locatie si salveaza continutul decriptat in dest_path folosind cheia de la locatie key_path

Cerinta 6: `bitmap.c` `ntstatus chiSquareTest(const char *path)` linia 552
afiseaza testele chisquare pentru imaginea de la path

Cerinta 7: `ocrdetect.c` `ntstatus matchTemplate(bitmap *image, bitmap *temp, templatedata *tdata, pvector vectorOfDetections, threshold thrsh, dword precision)` linia 341
salveaza in vectorul de detectii `vectorOfDetections` toate pozitiile pentru care procesul de corelare indica o corelatie mai mare decat thrsh,

o detectie valida indica prezenta imaginii temp in imaginea image la o pozitie x,y.

Tdata e o structura optionala care contine informatii referitoare la sablonul temp

Cerinta 8: `bitmap.c` `ntvoid drawBitmapRect(bitmap *bmp, rect rc, pixel pxl)` linia 91
deseneaza un contur al dreptunghiului rc de culoarea pxl
se foloseste algoritmul lui Bresenham pentru o desenare dinamica

Cerinta 9: `ocrdetect.c` `ntvoid sortTemplateDetections(pvector vec)` linia 200
sorteaza elementele vectorului in functie de indicele de corelatie

Cerinta 10: `ocrdetect.c` `ntvoid supressNonMaximums(pvector detectionVector, threshold thrsh)` linia 204
elimina suprapunerile invalide din vector

Cerinta 11: rezolvata in `main.c` si `ocrdetect.c`

DOCUMENTATIE PENTRU `algorithms.c`

*ubound inseamna upperbound si reprezinta numarul de elemente

`ntstatus generateRandomSequence(dword seed, qword ubound, dword **random_sequence)`
genereaza o secventa de numere pseudorandom

`ntstatus inversePermutation(qword ubound, dword **permutation_sequence)`
modifica vectorul permutation_sequence astfel incat acesta sa contina inversa permutarii

`ntstatus generatePermutation(qword ubound, const dword *random_sequence, dword **permutation_sequence)`
genereaza o permutare aleatoare folosind sirul de numere pseudorandom

`ntstatus generatePermuttedSequence(dword *permutation_sequence, qword ubound, void *src_sequence, void **dest_sequence, dword szElement)`
aplica o permutare asupra unui vector de marime ubound si salveaza noul sir obtinut in dest_sequence.

DOCUMENTATIE PENTRU `bitmap.c`

`pixel rgb(color r, color g, color b)`
returneaza o structura pixel ce indica o culoare rgb

`ntvoid setBitmapPixelAt(bitmap *bmp, point coord, pixel pxl)`
seteaza un pixel la o pozitie (l,j) in imaginea bmp

`pixel getBitmapPixelAt(bitmap *bmp, point coord)`
returneaza un pixel de la o pozitie (l,j)

`ntvoid drawBitmapLine(bitmap *bmp, point startp, point endp, pixel pxl)`
deseneaza o linie intre 2 perechi ordonate (l,j) , (k,m)

`dword computeBitmapPadding(dword width)`
returneaza numarul necesar de bytes pentru a completa o linie multipla de 4

`ntstatus readBitmap(const char * path, bitmap *bmp)`
citeste o imagine de la path in structura bmp

`ntstatus freeBitmap(bitmap *bmp)`
dealoca resursele alocate de imagine

`pixel xorPixelWithPixel(pixel pixel1, pixel pixel2)`
returneaza un pixel rezultat ca xor intre alti 2 pixeli

`pixel xorPixelWithUint32(pixel pixel1, dword _data_2)`
returneaza un pixel rezultat ca xor intre un pixel si un numar natural pozitiv

`ntstatus copyBitmapHeader(bitmap *bmp1, bitmap *bmp2)`
copiază header-ul imaginii bmp1 in header-ul imaginii bmp2

`ntstatus readBitmapEncryptionKey(const char *keypath, encryptionKey *key)`
citeste cheile de decriptare de la path-ul keypath in structura key

`ntstatus cvrtBitmapGrayscale(bitmap *bmp)`
converteste o imagine in greyscale

DOCUMENTATIE PENTRU `geometrics.c`

`ntvoid setPointCoordinates(point *coord, dword x, dword y)`
seteaza coordonatele structurii coord cu perechea (x,y)

`ntvoid setRectCoordinates(rect *rc, dword x0, dword y0, dword x1, dword y1)`
seteaza pozitia unui dreptunghi dupa coltul din stanga sus si coltul din dreapta jos

`dword getRectArea(rect rc)`
returneaza aria unui dreptunghi

`bool rectsAreOverlapping(rect r1, rect r2)`
spune daca 2 dreptunghiuri se intersecteaza sau nu

`rect getRectOverlapping(rect r1, rect r2)`
returneaza un dreptunghi ca rezultanta a intersectiei a alte 2 dreptunghiuri

`dword getRectOverlappingArea(rect r1, rect r2)`
returneaza aria intersectiei dintre 2 dreptunghiuri

`double getRectOverlappingScore(rect r1, rect r2)`

indica cat de mult se intersecteaza 2 dreptunghiuri

DOCUMENTATIE PENTRU **ocrdetect.c**

ntstatus initOcrTransaction(ocrdata *ocrd)

initializeaza structura pentru o viitoare folosire

ntstatus addOcrInput(ocrdata *ocrd, char *image_path)

indica imaginea pe care se vor realiza corelaratiile.

ntstatus addOcrOutput(ocrdata *ocrd, char *image_path)

indica locul unde va fi salvata imaginea modificata (care contine detectiile colorate incadrate in dreptunghiuri)

ntstatus addOcrTrainingData(ocrdata *ocrd, char *image_path, char *semnification, pixel frameColor)

adauga un sablon impreuna cu detaliile acestuia precum semnificatie (ce inseamna acel sablon in literal) + culoarea in care se va incadra detectia

ntstatus showOcrSemnificationsInConsole(ocrdata *ocrd, bool flag)

ii spune libreriei daca vrei sa arati pe display semnificatiile sabloanelor gasite in imagine (in ordinea gasirii lor)

ntstatus saveOcrDetectionsWithImage(ocrdata *ocrd, bool flag)

ii spune libreriei daca vrei /sau nu sa modifci poza incadrnd detectia intr-un chenar

ntstatus setOcrDetectionThreshold(ocrdata *ocrd, double thrsh)

modifica sensibilitatea detectiei (intre -1 si 1)

ntstatus setOcrSupressionThreshold(ocrdata *ocrd, double thrsh)

indica sensibilitatea gasirii suprapunerilor (default 0.2f)

ntstatus setOcrPrecision(ocrdata *ocrd, dword precision)

seteaza rapiditatea si eficienta algoritmului. (intre 1 si 10, valori naturale)

ntstatus setOcrSaveDetectionsWithImage(ocrdata *ocrd, bool flag)

ii spune libreriei daca vrei sa salvezi /sau nu poza modificata (care contine incadrarile sabloanelor gasite) pe disk

ntstatus beginOcrTransaction(ocrdata *ocrd)

incepe procesul de template matching

ntstatus disposeOcrTransaction(ocrdata *ocrd)

dealoca resursele alocate pentru template matching

ntstatus normxcorr(ocrdata *ocrd)

se ocupa global de procesul de template matching pentru fiecare sablon pe care il contine structura ocrdata.

DOCUMENTATIE PENTRU **vector.c**

bool vector_realloc(vector* vector, size_t new_count)

realoca dinamic un spatiu nou de memorie

pvector vector_create(size_t count_elements, size_t size_of_element)

returneaza un pointer catre un vector alocat dinamic

void vector_release(vector* vector)

dealoca resursele alocate pentru vector

pvoid vector_at(vector* vector, size_t index)

returneaza un element gasit la pozitia index in vector

pvoid vector_begin(vector* vector)

returneaza un pointer catre inceputul vectorului

pvoid vector_end(vector* vector)

returneaza un pointer catre sfarsitul vectorului

pvoid vector_next(vector* vector, pvoid i)

returneaza un pointer catre urmatorul element gasit dupa adresa i

`size_t vector_count(const vector* vector)`

returneaza numarul de elemente din vector

`bool vector_erase(vector* vector, size_t index)`

sterge un element gasit in vector la pozitia index

`bool vector_append(pvector vector, const pvoid values, size_t count)`

adauga un element in vector de dimensiune count

Proiect realizat de Rezniceanu Bogdan

rezniceanu bogdan99@gmail.com
bogdan rezniceanu@myfmi.unibuc.ro
<https://stackoverflow.com/users/5056622/rezniceanu-bogdan>
<https://github.com/RezniceanuBogdan>